

T1C7 - Oscillateurs en régime sinusoïdal forcé (RSF)

I. RSF

1. Intérêt du RSF

- Théorème de Fourier : tout signal périodique peut se décomposer comme une somme de fonctions sinusoïdales $S(t)$ de période T

$$S(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} a_n \cos \omega_n t + a_n \sin \omega_n t$$

Excalibur

1

On veut connaître $S(t)$ on sait que

$$e(t) = a_0 \cos \omega_0 t + b_0 \sin \omega_0 t + \dots$$

$$S(t) = \sum e_n(t)$$

alors $S(t) = \sum S_n(t)$ avec S_n la sortie de e_n donc on se restreint à étudier la réponse du système à un signal sinusoïdal.

2. Signaux étudiés

- Les signaux étudiés vont toujours vérifier l'équation différentielle de l'oscillateur amorti :

$$\frac{d^2 s}{dt^2} + \frac{\omega_0}{S} \frac{ds}{dt} + \omega_0^2 S = \omega_0^2 e(t)$$

$e(t)$ est une excitation sinusoïdale extérieure par exemple

$$e(t) = E_0 \cos(\omega t)$$

- $S_{\text{part}}(t)$ dépend du temps, on la cherche sous la même forme que $e(t)$ $S_{\text{part}}(t) = S_n \cos(\omega t + \phi)$ S_{part} et $e(t)$ ont la même pulsation. S_{part}

représente le RSF ce régime ne se dissipe pas car il est entretenu par $e(t)$

- $S_H(t)$ est la solution de l'équation homogène identique à celle de l'oscillateur amorti $S_h(t) \rightarrow 0$ quand t devient grand
- Définition : Le RSF correspond au régime permanent du système quand l'excitation est de forme sinusoïdale.
- Propriété : Lorsque le régime transitoire s'est dissipé le signal oscille à la même fréquence que l'excitation.

Donc pour connaître complètement $S_t = S_{part}(t) = S_n \cos(\omega t + \phi)$ il suffit de déterminer l'amplitude S_n et le déphasage ϕ .

$$\frac{d^2 S}{dt^2} + \frac{\omega_0}{Q} \frac{dS}{dt} + \omega_0^2 S = \omega_0^2 E_0 \cos(\omega t)$$

$$-S_n \omega^2 \cos(\omega t + \phi) - S_n \frac{\omega_0 \omega}{Q} \sin(\omega t + \phi) + \omega_0^2 S_n \cos(\omega t + \phi) = \omega_0^2 E_0 \cos(\omega t)$$

Pour résoudre ce système on utilise les notations complexes

II. Représentation complète des signaux sinusoïdaux

1. Rappels

- j tel que $j^2 = -1$

2. Représentation complexe d'un signal sinusoïdal

- Définition : Soit $S(t) = S_n \cos(\omega t + \phi)$ un signal sinusoïdal. On associe à $S(t)$ un nombre complexe \underline{S} tel que

$$S(t) = \text{Re}(\underline{S})$$

et

$$\underline{S}(t) = S_n e^{j(\omega t + \phi)}$$

On définit aussi l'amplitude complexe $\underline{S}_n = S_n e^{j\phi}$

$$\underline{S}(t) = S_n \cos(\omega t + \phi) + j S_n \sin(\omega t + \phi)$$

Partie imaginaire : aucune signification physique

3. Dériver et intégrer en représentation complexe

$$\underline{S} = S_n e^{j(\omega t + \phi)}$$

a. dérivation

$$\frac{d\underline{S}}{dt} = S_n j\omega e^{j(\omega t + \phi)} = j\omega \times S_n e^{j(\omega t + \phi)} = j\omega \underline{S}$$

b. intégration

$$\int \underline{S} dt = S_n \int e^{j(\omega t + \phi)} dt = S_n \frac{1}{j\omega} e^{j(\omega t + \phi)} + cste$$

Donc :

$$\int \underline{S} dt = \frac{\underline{S}}{j\omega} = -\frac{j\underline{S}}{\omega}$$

c. conclusion

- Dériver un signal complexe revient à multiplier par $j\omega$

$$\frac{d\underline{S}}{dt} = j\omega \underline{S}$$

$$\frac{d^2 \underline{S}}{dt^2} = -\omega^2 \underline{S}$$

- Intégrer un signal complexe revient à diviser par $j\omega$

$$\int \underline{S}(t) dt = \frac{1}{j\omega} \underline{S}(t)$$

4. Interprétation graphique

- Définition : Le vecteur de Fresnel est la représentation dans le plan complexe du signal sinusoïdal $S(t) = S_n \cos(\omega t + \phi)$

Avec l'axe des réels comme origine des phases

Excalidraw 2.

C'est un vecteur ... à la vitesse angulaire ω

III. Circuit électrique en RSF

1. Impédances et admittances complexes

a. Résistance

- Définition : L'impédance complexe \underline{Z} d'un dipôle est définie comme $\underline{Z} = \frac{\underline{U}}{\underline{I}}$ où \underline{U} tension aux bornes d'un dipôle en convention récepteur et \underline{I} le courant de la maille.
- Définition : L'admittance complexe est définie par : $\underline{Y} = \frac{1}{\underline{Z}}$
- Remarque :
 - Si $z = 0$ alors $\underline{U} = 0$, le dipôle est un fil
 - Si $z \rightarrow +\infty$ alors $\underline{I} = 0$, le dipôle est un interrupteur ouvert
- Propriété :
 - Le module de \underline{Z} est appelé impédance réelle $\underline{Z} = |\underline{Z}| = \frac{U_n}{I_n}$
 - L'argument de \underline{Z} correspond au déphasage entre la tension \underline{U} et l'intensité \underline{I} $\phi_Z = \phi_U - \phi_I$
 - $Re(Z) = R$ est la résistance du dipôle : $R = Z \cos \phi_Z$
 - $Im(Z) = X$ est la réactance $X = Z \sin \phi_Z$

Excalidraw 3.

b. Condensateur

$$u(t) = U_n \cos(\omega t + \phi)$$

$$i(t) = C \frac{du}{dt} = -C u_n \omega \sin(\omega t + \phi)$$

$$\underline{U} = U_n e^{j(\omega t + \phi)}$$

$$\underline{I} = C U_n j \omega e^{j\omega t + \phi} = C U_n \omega e^{j(\omega t + \phi + \pi/2)}$$

$$\underline{Z}_r = \frac{\underline{U}}{\underline{I}} = \frac{U_n e^{j(\omega t + \phi)}}{j \omega C U_n e^{j(\omega t + \phi + \pi/2)}}$$

$$\underline{Z}_C = \frac{1}{C \times j\omega}$$

$$\underline{I} = Cj\omega \times \underline{U}$$

$$\arg(\underline{Z}_C) = \phi_{\underline{Z}_C} = \phi_{\underline{U}} - \phi_{\underline{I}} = -\frac{\pi}{2}$$

c. Bobine

$$i(t) = I_n \cos(\omega t + \phi)$$

$$u(t) = -L\omega I_n \sin(\omega t + \phi)$$

$$\underline{I} = I_n e^{j(\omega t + \phi)}$$

$$\underline{U} = I_n j\omega L e^{j(\omega t + \phi)}$$

$$\underline{Z}_L = \frac{\underline{U}}{\underline{I}} = jL\omega$$

$$\arg(\underline{Z}_L) = \phi_{\underline{Z}_L} = \frac{\pi}{2}$$

d. Dépendances en fréquence

- Résistance :
Aucune dépendance en fréquence
- Condensateur :
BF : $\omega \rightarrow 0 \quad z_c \rightarrow +\infty$ Interrupteur ouvert
HF : $\omega \rightarrow +\infty \quad z_c \rightarrow 0$ Fil
- Bobine :
BF : $\omega \rightarrow 0 \quad z_L \rightarrow 0$ Fil
HF : $\omega \rightarrow +\infty \quad z_L \rightarrow +\infty$ Interrupteur ouvert

2. Utilisation des impédances complexes

a. Lois de Kirchhoff

- Propriétés :
Loi des nœuds :

$$\sum \underline{I}_{in} = \sum \underline{I}_{out}$$

Avec \underline{I}_{in} les intensités complexes qui arrivent sur un nœud et \underline{I}_{out} celles qui en repartent

Loi des mailles :

$$\sum \epsilon_k \underline{U}_k = 0$$

Avec \underline{U}_k les tensions complexes d'une maille et $\epsilon_k = 1$ si \underline{U}_k est orientée comme la maille, $\epsilon_k = -1$ sinon.

b. Les associations de dipôles

- Propriétés : Pour des dipôles en série les impédances s'ajoutent :

$$\underline{Z}_{eq} = \sum \underline{Z}_i$$

pour des dipôles en parallèle les admittances s'ajoutent :

$$\underline{Y}_{eq} = \sum \underline{Y}_i$$

$$\frac{1}{\underline{Z}_{eq}} = \sum \frac{1}{\underline{Z}_i}$$

Excaliburne 4:

impédance équivalentes?

R, L, et C sont en série

$$\underline{Z}_{eq} = \underline{Z}_R + \underline{Z}_L + \underline{Z}_C = R + jL\omega + \frac{1}{jC\omega} = \underline{Z}_{eq}$$

Dernière étape ...

excalibur 5 :

R, L et C sont en parallèle

$$\frac{1}{\underline{Z}_{eq}} = \frac{1}{\underline{Z}_R} + \frac{1}{\underline{Z}_L} + \frac{1}{\underline{Z}_C} = \frac{1}{R} + j \left(C\omega - \frac{1}{L\omega} \right) = \frac{\frac{1}{R} - j \left(C\omega - \frac{1}{L\omega} \right)}{\frac{1}{R^2} + \left(C\omega - \frac{1}{L\omega} \right)^2}$$

c. Les ponts diviseurs

- Propriété du pont diviseur de tension :
Excalibur 6

$$\underline{U}_1 = \frac{\underline{Z}_1}{\underline{Z}_1 + \underline{Z}_2} \underline{U}$$

Excalibur 7 :

- Exemple :

$$\underline{u}_c = \frac{\underline{Z}_C}{\underline{Z}_R + \underline{Z}_C}$$

$$\underline{u}_c = \frac{1}{1 + jRC\omega} \underline{U}$$

- Propriété du pont diviseur de courant :

$$\underline{I}_1 = \frac{\underline{Z}_2}{\underline{Z}_1 + \underline{Z}_2} \underline{I}$$

IV. Réponse d'un circuit RLC série à une excitation sinusoïdale

1. Position du problème

Schema Owen

L'equa diff sur u_c :

$$\frac{d^2 u_c}{dt^2} + \frac{\omega_0}{Q} \frac{du_c}{dt} + \omega_0^2 u_c = \omega_0 e$$

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

$$Q = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}}$$

2. RSF

- On cherche u_c en régime permanent en utilisant les notations complexes.

$$e(t) \leftrightarrow \underline{E} = E_m e^{j\omega t}$$

et on cherche $\underline{U}_c = U_m e^{j(\omega t + \phi)}$

et aussi $\underline{I} = I_m e^{j(\omega t + \Phi)}$

3. Etude de \underline{U}_c

- On injecte la forme de U_c recherchée dans l'équation différentielle

Cette opération est valable pour tout instant t .

$$-\omega^2 U_m e^{j(\omega t + \phi)} + j\omega_0 Q \omega U_m e^{j(\omega t + \phi)} + \omega_0^2 U_m e^{j(\omega t + \phi)} = \omega_0^2 E_m e^{j\omega t}$$

On pose $\underline{U}_m = U_m e^{j\phi}$: amplitude complexe

$$U_m (-\omega^2 + j\omega_0 Q \omega + \omega_0^2) = \omega_0^2 E_m$$

On pose $x = \frac{\omega}{\omega_0}$ pulsation réduite

$$U_m (1 - x^2 + jxQ) = E_m$$

$$U_m = \frac{E_m}{1 - x^2 + jxQ}$$

$$|U_m| = \frac{E_m}{\sqrt{(1 - x^2)^2 + x^2 Q^2}}$$

$$\phi = \arg(U_m) = -\arg(1 - x^2 + jxQ)$$

$$\phi = -\arctan\left(\frac{xQ}{1 - x^2}\right) = -\pi/2 + \arctan\left(\frac{1 - x^2}{xQ}\right)$$

4. Résonance en tension

a. Résonance d'un système

- Définition : Lorsqu'un système physique est soumis à une excitation sinusoïdale il existe des fréquences particulières appelées fréquences de résonances pour lesquelles l'amplitude de la réponse du système passe par un maximum.

On dit qu'il y a résonance.

- Exemple :

Instrument de musique

b. Existence d'une résonance en tension?

- On étudie U_m en fonction de ω et on cherche si U_m admet un maximum.

$$U_m = E_m(1 - x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2}$$

U_m admet un max si son dénominateur admet un min et comme la racine carrée est une fonction strictement croissante on cherche si la fonction $f : x \mapsto (1 - x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2}$ admet un minimum.

On dérive :

$$f'(x) = 2(1 - x^2)(-2x) + 2xQ^2$$

$$f'(x) = 2x(1Q^2 - 2(1 - x^2))$$

On cherche $x = \frac{\omega}{\omega_0}$ tq $f'(x) = 0$

$$2x(1Q^2 - 2(1 - x^2)) = 0$$

RATTRAPER

- Conclusion :

La solution $x_1 = \frac{\omega}{\omega_0} = 0$ existe toujours mais n'a pas d'intérêt, car il n'y a pas de forçage sinusoïdal.

- Si $Q < \frac{1}{\sqrt{2}}$ alors x_2 est imaginaire et n'a pas de sens physique et il n'y a pas de maximum

Excalibur 8

- Si $Q > \frac{1}{\sqrt{2}}$ alors la solution $x_2 = \sqrt{1 - \frac{1}{2Q^2}}$ est réelle et positive dans ce cas la fonction admet 2 extremums :

$$f(x) = (1 - x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2} \geq 0$$

$$*f(0) = 1$$

$$f(x \rightarrow +\infty) = +\infty$$

Excaliburne 9

$f(x)$ admet un minimum en x_2 donc U_n admet un maximum en x_2

Excaliburne 10

Si $Q > \frac{1}{\sqrt{2}}$ alors U_m admet un maximum : u_c admet une résonance en :

$$\omega^2 = \omega_0^2 (1 - 1/2Q^2)$$

c. Etude de la résonance en tension

- Propriété :

Pour le circuit RLC série, si $Q > \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{1}{R_T}$ alors le circuit présente une résonance à la pulsation de résonance :

$$\omega_r = \omega_0 \sqrt{1 - \frac{1}{2Q^2}}$$

à ω_r l'amplitude de u_c vaut :

$$U_{max} = \frac{E_m Q}{\sqrt{1 - \frac{1}{4Q^2}}}$$

Plus Q est grand, plus U_{max} est grande.

- Définition

Excaliburne 11

La bande passante $\Delta\omega$ est la largeur du pic de résonance définie telle que :

$$\frac{\max(U_n)}{\sqrt{2}} < U_n < \max(U_n)$$

ω_1 et ω_2 sont les pulsations de coupures telles que :

$$U_n(\omega_1) = U_n(\omega_2) = \frac{\max(U_n)}{\sqrt{2}}$$

On appelle acuité de la résonance de la grandeur $\frac{\omega_0}{\Delta\omega}$ sans dimension.

Plus Q est grand plus $\Delta\omega$ est petit. On parle de résonance aiguë

$$Q \gg 1$$

$$\max(U_n) = E_n Q$$

$$\frac{\omega_0}{\Delta\omega} = Q$$

d. Traces du module et de la phase de U_n

$$U_n = \frac{E_n}{1 - x^2 + j\frac{x}{Q}}$$

$$x = \frac{\omega}{\omega_0}$$

$$\begin{cases} U_n = \frac{E_n}{\sqrt{(1-x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2}}} \\ \phi = -\arctan\left(\frac{x}{Q(1-x^2)}\right) \end{cases}$$

- $x = 0 : U_n = E_n$ et $\phi = 0$
- $x \rightarrow +\infty : U_n \rightarrow 0$ et $\phi \rightarrow -\pi$

S'il y a résonance

$$U_n(x_r) = \frac{E_n Q}{\sqrt{1 - \frac{1}{4Q^2}}}$$

Excalibur 12

5. Etude de l'intensité du courant en RSF

$$\underline{I} = I_n e^{j(\omega t + \Phi)}$$

excalibur 13

$$\underline{U_R} = R \underline{I}$$

$$\underline{Z_{eq}} = R + j\omega L + \frac{1}{jC\omega}$$

$$\underline{E} = \underline{Z_{eq}} \underline{I}$$

$$\underline{I} = \frac{\underline{E}}{R + jL\omega + \frac{1}{jC\omega}}$$

$$\begin{cases} \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \\ Q = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}} \end{cases}$$

$$\underline{I} = \frac{\frac{E}{R}}{1 + j \left(\frac{L}{R} \omega - \frac{1}{CR\omega} \right)}$$

$$\underline{I} = \frac{E}{R} \frac{1}{1 + j \left(\frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}} \frac{\omega}{\omega_0} - \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}} \frac{\omega}{\omega_0} \right)}$$

$$\underline{I} = \frac{E}{R} \frac{1}{1 + jQ \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right)}$$

En posant $x = \frac{\omega}{\omega_0}$

$$I_n = \frac{E_n}{R} \frac{1}{\sqrt{1 + Q^2 \left(x - \frac{1}{x} \right)^2}}$$

Amplitude de l'intensité

$$\Phi = -\arg \left(1 + jQ \left(x - \frac{1}{x} \right) \right)$$

$$\Phi = -\arctan \left(Q \left(x - \frac{1}{x} \right) \right)$$

Phase de l'intensité

6. Résonance en intensité

- On cherche les maxims de I_n cela revient à chercher les miniums de $f(x) = 1 + Q^2 \left(x - \frac{1}{x} \right)^2$

$$f'(x) = 2Q^2 \left(x - \frac{1}{x} \right) \left(1 + \frac{1}{x^2} \right)$$

$$f'(x) \Leftrightarrow x - \frac{1}{x} = 0 \Leftrightarrow x_r^2 = 1 \Leftrightarrow x_r = \pm 1$$

Mais

$$x \geq 0 \Rightarrow x_r = 1 = \frac{\omega_r}{\omega_0}$$

$f(x)$ atteint un extremum n en $x_1 = 1$

- $x = 0$
 $f(0) \rightarrow +\infty$
- $x \rightarrow +\infty$
 $f(+\infty) = +\infty$

et $f(x) > 0$

Donc forcément $f(x_1)$ est un minimum

$\Leftrightarrow I_m(x_1)$ est un maximum

$$I_m(x_1) = \frac{E_n}{R} = \max(I_n)$$

- Propriété

Pour un circuit RLC série soumis à une tension sinusoïdale il existe toujours une résistance en intensité pour $\omega_r = \omega_0$ à la résonance

$$\max(I_n) = \frac{E_n}{R}$$

Donc $\max(I_n) \propto Q$

la résonance est d'autant plus grande que l'amortissement est faible.

- Bande passante $\Delta\omega = \omega_2 - \omega_1$

$$I_n(\omega_1) = I_n(\omega_2) = \frac{\max(I_n)}{\sqrt{2}}$$

$$\frac{\frac{E_n}{R}}{\sqrt{1 + Q^2\left(x - \frac{1}{x}\right)^2}} = \frac{E_n}{\sqrt{2}R}$$

$$1 + Q^2\left(x - \frac{1}{x}\right)^2 = 2$$

$$\left(x - \frac{1}{x}\right)^2 = \frac{1}{Q^2}$$

$$x - \frac{1}{x} = \pm \frac{1}{Q}$$

$$x^2 - 1 = \pm \frac{x}{Q}$$

$$x_1 = \frac{-1 \pm \sqrt{1 + 4Q^2}}{2Q}$$

$$x_2 = \frac{1 \pm \sqrt{1 + 4Q^2}}{2Q}$$

On ne regarde que les racine > 0

$$\omega_1 = \omega_0 \frac{-1 + \sqrt{1 + 4Q^2}}{2Q}$$

$$\omega_2 = \omega_0 \frac{1 + \sqrt{1 + 4Q^2}}{2Q}$$

$$\Delta\omega = \frac{\omega_0}{Q} = \frac{R}{L}$$

Plus l'amortissement est faible plus la résonance est aigüe

Tracés de I_n et Φ

- $x = 0$
 $I_n \rightarrow 0$ et $\Phi \rightarrow \frac{\pi}{2}$
- $x \rightarrow +\infty$
 $I_n \rightarrow 0$ et $\Phi \rightarrow -\frac{\pi}{2}$
- $x = x_r = 1$
 $I_n(x_1) = \frac{E_n}{R}$ et $\Phi(x_1) = 0$

Excalibur 14

7. Détermination expérimentale des paramètres.

Exclaibue 15

- On cherche la résonance en intensité \Leftrightarrow on cherche ω tq l'amplitude de u_r est maximale

$$\omega_1 < \omega_2 < \omega_3$$

Exclaibur 16

Petit a petit on approche la pulsation de la résonance \Rightarrow on en déduit :

$$\omega_0 = \omega_r$$

$$\text{si } f_r = 1256 \text{ Hz}$$

- $\omega_0 = 2\pi f_r$ en rad/s
- Le facteur de qualité se trouve en traçant I_n en fonction de ω et en déterminant la bande passante

V. Réponse d'un oscillateur mécanique sinusoïdale

1. position du problème

EXCLAIBUR 17

Ressort de raideur k et de longueur l_0

Force de frottement fluide de coefficient h

force extérieure x

ATTRAPER LE COURS

2. Résonance de l'élongation $x(t)$

a. Etude de l'élongation

$$\underline{x} = X_m e$$

$$x(t) = X_m \cos(\omega t + \phi)$$

On pose : $u = \frac{\omega}{\omega_0}$

$$X_m = \frac{F_m}{m\omega_0^2} \frac{1}{\sqrt{(1-u^2)^2 + \frac{u^2}{Q^2}}}$$

L'étude du module X_m est équivalente à l'étude de U_n la tension aux bornes de C

- Conclusion :
 X_m passe par une résonance ssi $Q > \frac{1}{\sqrt{2}}$ la pulsation de résonance vaut alors

$$\omega_r = \omega_0 \sqrt{1 - \frac{1}{2Q^2}}$$

$\omega_r < \omega_0$ et elle dépend du facteur de qualité. Plus Q est grand, plus ω_r est proche de ω_0 , plus l'acuité de résonance est aiguë.

b. Etude de la phase

$$\phi = -\arg \left(1 - u^2 + j\frac{u}{Q} \right) = -\arctan \left(\frac{u}{Q(1 - u^2)} \right)$$

- $\omega \rightarrow 0 : \phi = 0$
- $\omega \rightarrow +\infty : \phi = -\pi$
- $\omega_0 : \phi = -\frac{\pi}{2}$

Excalibur 18.

c. Bilan

- A basse fréquence $\omega \ll \omega_0$ la masse suit le mouvement imposé par la force extérieure $l = 0$
- A Haute fréquence $\omega \gg \omega_0$ le système est en opposition de phase $\phi = -\pi \Rightarrow$ mouvement d'amplitude quasi nulle
- $Q \gg 1$

$$\omega_r \approx \omega_0$$

$$X_{max} \approx \frac{Q F_m}{\omega_0^2 m}$$

3. Résonance en vitesse

$$v(t) = \frac{dx(t)}{dt}$$

$$\underline{V} = j\omega \underline{X}$$

L'étude de \underline{V} revient à l'étude de \underline{I} dans le circuit RLC

Amplitude de la vitesse :

$$V_n = \frac{F_m}{m\omega_0} \frac{u}{\sqrt{(1 - u^2)^2 + \frac{u^2}{Q^2}}}$$

$$V_n = \frac{F_m}{m\omega_0} \frac{1}{\sqrt{\left(u - \frac{1}{u}\right)^2 + \frac{1}{Q^2}}}$$

$$\Phi = -\arctan\left(Q\left(u - \frac{1}{u}\right)\right)$$

- $\omega \rightarrow 0^+ : \Phi \rightarrow \frac{\pi}{2}$
- $\omega \rightarrow +\infty : \Phi \rightarrow -\frac{\pi}{2}$
- $\omega \rightarrow \omega_0 : \Phi = 0$

- Conclusion :

Il y a toujours une resonance en vitesse en $\omega_r = \omega_0$ plus Q est grande plus la resonance est aiguë

Excalibur 19.