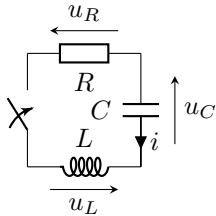


# Circuits linéaires du deuxième ordre en régime transitoire

## Exercice 1 : Circuit RLC série en régime libre



**1** L'intensité  $i$  est continue car elle traverse une bobine. Ainsi  $i(0^+) = i(0^-) = 0$

car le circuit est ouvert à  $t < 0$ . De même, la tension  $u_C$  est nécessairement continue car aux bornes du condensateur donc

$$u_C(0^+) = u_C(0^-) = U_0$$

Enfin, la tension aux bornes de la bobine se déduit de la loi des mailles à l'instant  $t = 0^+$  et de la loi d'Ohm,

En régime permanent, le condensateur est équivalent à un interrupteur ouvert donc

$$u_R(0^+) + u_C(0^+) + u_L(0^+) = 0 \quad \text{d'où} \quad u_L(0^+) = -u_C(0^+) = -U_0.$$

$$i_\infty = 0.$$

La bobine est équivalente à un fil, si bien que

$$u_{L,\infty} = 0$$

et d'après la loi des mailles on en déduit

$$u_{R,\infty} + u_{C,\infty} + u_{L,\infty} = 0 \quad \text{d'où} \quad u_{C,\infty} = 0.$$

**2** D'après le comportement à  $t = 0$ , on en déduit que **la grandeur  $y$  correspond à l'intensité  $i$** . Un oscilloscope ne peut pas mesurer directement une intensité, il faut donc mesurer une tension qui lui est proportionnelle, c'est-à-dire la tension aux bornes de la résistance. Obtenir la courbe représentant  $y$  en fonction de  $t$  demande donc **de brancher l'oscilloscope en parallèle de la résistance**.

| Ici, il n'y a aucun appareil branché sur le secteur type GBF, donc pas de conflit de masse à craindre.

**3** D'après la loi des mailles,

$$u_R + u_C + u_L = 0 \quad \text{soit} \quad Ri + u_C + L \frac{di}{dt} = 0$$

en utilisant les lois de comportement. Pour pouvoir relier  $u_C$  à  $i$ , il est nécessaire dériver,

$$R \frac{di}{dt} + \frac{du_C}{dt} + L \frac{d^2i}{dt^2} = 0 \quad \text{d'où} \quad R \frac{di}{dt} + \frac{1}{C} i + L \frac{d^2i}{dt^2} = 0.$$

Écrivons maintenant cette équation sous forme canonique pour faire apparaître les paramètres cherchés,

$$\frac{d^2i}{dt^2} + \frac{R}{L} \frac{di}{dt} + \frac{1}{LC} i = 0.$$

On identifie alors  $1/LC = \omega_0^2$  et  $R/L = 2m\omega_0$  d'où

$$\frac{d^2i}{dt^2} + 2m\omega_0 \frac{di}{dt} + \omega_0^2 i = 0.$$

**4 Forme générale des solutions :** L'équation différentielle est homogène, il n'y a donc pas de solution particulière à déterminer (une autre formulation possible est de dire qu'elle est nulle). Pour déterminer la forme générale de la solution homogène, trouvons les racines du polynôme caractéristique,

$$r^2 + 2m\omega_0 r + \omega_0^2 = 0.$$

Son discriminant vaut

$$4m^2\omega_0^2 - 4\omega_0^2 = 4\omega_0^2(m^2 - 1) < 0$$

car  $m < 1$ . Ainsi, les racines sont complexes conjuguées et valent

$$r_{\pm} = -\frac{2m\omega_0}{2} \pm i\frac{\sqrt{4\omega_0^2(1-m^2)}}{2} = -m\omega_0 \pm i\omega_0\sqrt{1-m^2} = -m\omega_0 \pm i\Omega.$$

Comme le discriminant de l'équation caractéristique est négatif alors le régime est pseudo-périodique et les solutions s'écrivent toutes sous la forme

$$i(t) = [A \cos \Omega t + B \sin \Omega t] e^{-m\omega_0 t}$$

**Conditions initiales :** Déterminons maintenant les conditions initiales nécessaires pour trouver les constantes  $A$  et  $B$ . D'après la question 1,

$$i(0^+) = 0 \quad \text{et} \quad \frac{di}{dt}(0^+) = \frac{1}{L}u_L(0^+) = -\frac{U_0}{L}.$$

**Constantes d'intégration :** Ainsi, la condition initiale sur  $i$  donne

$$i(0^+) \underbrace{=}_\text{sol} A \underbrace{=}_\text{CI} 0.$$

En considérant directement  $A = 0$  pour calculer la dérivée,

$$\frac{di}{dt} = B\Omega \cos(\Omega t) e^{-m\omega_0 t} - m\omega_0 B \sin(\Omega t) e^{-m\omega_0 t}$$

donc

$$\frac{di}{dt}(0^+) \underbrace{=}_\text{sol} B\Omega \underbrace{=}_\text{CI} -\frac{U_0}{L} \quad \text{d'où} \quad B = -\frac{U_0}{L\Omega}.$$

**Conclusion :**

$$i(t) = -\frac{U_0}{L\Omega} \sin(\Omega t) e^{-m\omega_0 t}.$$

L'intensité est pseudo-périodique, et  $\Omega$  est sa **pseudo-période**. On peut l'évaluer à partir de la pseudo-période  $T'$  lisible sur la courbe. Par exemple,  $T' = t_2 - t_1$  d'où

$$\Omega = \frac{2\pi}{t_2 - t_1}.$$

**5** Trouver la position des maxima n'est pas simple du tout à cause de l'amortissement exponentiel, qui complique beaucoup la recherche des zéros de la dérivée. Cependant, compte tenu de la courbe donnée, on peut faire l'approximation que la position des maxima est directement donnée par ceux du sinus car l'amortissement est faible. Ainsi, le  $k$ -ième maximum est atteint lorsque

$$\Omega t_k = -\frac{\pi}{2} + 2k\pi \quad \text{soit} \quad t = \frac{3}{4}T' + (k-1)T'$$

avec  $k$  un entier.  $y_1$  et  $y_2$  correspondent aux deux premiers maxima, aux instants  $t_1 = 3T'/4$  et  $t_2 = 7T'/4$ . Ainsi,

$$\frac{y_2}{y_1} = \frac{e^{-7m\omega_0 T'/4}}{e^{-3m\omega_0 T'/4}} = e^{-m\omega_0 T'}$$

Pour aboutir à une relation encore plus simple (je ne sais pas ce qu'attendait l'examinateur, qui l'aurait précisé au candidat au cours de l'oral), on peut supposer  $m \ll 1$ , auquel cas  $\Omega \sim \omega_0$  et donc  $T' \simeq 2\pi/\omega_0$ . Dans ce cas,

$$\frac{y_2}{y_1} \simeq e^{-2\pi m}.$$

**6** Montage ALI à résistance négative ... que vous verrez l'année prochaine !

## Exercice 2 : Circuit RLC parallèle soumis à un échelon de courant

**1** Comme toutes les branches du circuit ne comptent qu'un dipôle, la loi des mailles n'apporte rien dans un premier temps. Commençons par la loi des nœuds, écrite à  $t > 0$  où  $i(t) = \eta$ ,

$$\eta = i_R + i_L + i_C$$

Puis d'après les lois de comportement,

$$\eta = \frac{u}{R} + i_L + C \frac{du}{dt}$$

Pour pouvoir insérer la loi de comportement de la bobine, il est nécessaire de dériver la relation issue de la loi des nœuds, d'où

$$0 = \frac{1}{R} \frac{du}{dt} + \frac{di_L}{dt} + C \frac{d^2u}{dt^2} \quad \text{d'où} \quad \boxed{0 = \frac{1}{R} \frac{du}{dt} + \frac{1}{L} u + C \frac{d^2u}{dt^2}}$$

**2** Écrivons cette équation sous forme canonique,

$$\frac{d^2u}{dt^2} + \frac{1}{RC} \frac{du}{dt} + \frac{1}{LC} u = 0 \quad \text{à identifier à} \quad \frac{d^2u}{dt^2} + \frac{\omega_0}{Q} \frac{du}{dt} + \omega_0^2 u = 0.$$

Ainsi, la pulsation propre est définie par

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

et le facteur de qualité est tel que

$$\frac{\omega_0}{Q} = \frac{1}{RC} \quad \text{soit} \quad Q = RC \omega_0 \quad \text{d'où} \quad \boxed{Q = R \sqrt{\frac{C}{L}}}.$$

*L'identification commence toujours par la pulsation propre.*

*Remarquons que le facteur de qualité de ce circuit est l'inverse de celui du RLC série, ce qui peut se comprendre qualitativement. D'une part, le facteur de qualité est sans dimension ce qui ne laisse dimensionnellement que deux possibilités. D'autre part, un circuit avec un grand facteur de qualité se rapproche d'un oscillateur harmonique, c'est-à-dire d'un circuit LC sans résistance. Dans le cas du circuit RLC parallèle, cette limite du circuit LC s'obtient avec  $R$  infinie.*

**3** Numériquement, le facteur de qualité vaut  $Q = 0,3 < 1/2$  : l'évolution de  $u$  est donc **apériodique**.

**4** Comme le courant  $i_L$  est celui traversant une bobine et comme la tension  $u$  est celle aux bornes d'un condensateur, alors ces deux quantités sont continues. Déterminons leur valeur à  $t = 0^-$ , où le circuit est en régime permanent continu, sans forçage par le générateur de courant (il impose  $i = 0$ ). Comme la bobine est équivalente à un fil, alors la tension à ses bornes est nulle donc

$$\boxed{u(0^+) = u(0^-) = 0.}$$

On en déduit que la résistance est soumise à une tension nulle, donc  $i_R(0^-) = 0$ , et comme le condensateur est équivalent à un interrupteur ouvert alors  $i_C(0^-) = 0$ . D'après la loi des nœuds et la continuité,

$$\boxed{i_L(0^+) = i_L(0^-) = 0.}$$

### 5 Forme générale des solutions :

- ▷ Comme l'équation est homogène, il n'y a pas de solution particulière à chercher (ou autrement dit elle est nulle).
- ▷ Pour trouver la solution homogène, partons du polynôme caractéristique,

$$r^2 + \frac{\omega_0}{Q}r + \omega_0^2 = 0.$$

Comme  $Q < 1/2$ , on sait que son discriminant  $\Delta$  est positif,

$$\Delta = \omega_0^2 \left( \frac{1}{Q^2} - 4 \right) > 0$$

Les deux racines de l'équation caractéristique sont

$$r_{1,2} = -\frac{\omega_0}{2Q} \pm \frac{\omega_0}{2} \sqrt{\frac{1}{Q^2} - 4}$$

qui sont toutes deux négatives. La solution est alors de la forme

$$u(t) = A e^{r_1 t} + B e^{r_2 t},$$

où  $A$  et  $B$  sont deux constantes à déterminer à partir des conditions initiales.

#### Conditions initiales :

Ces conditions initiales doivent porter sur  $u$  et  $du/dt$  à l'instant  $0^+$ . Compte tenu du début de la question, on a déjà  $u(0^+) = 0$ . Par ailleurs,

$$\frac{du}{dt}(0^+) = \frac{i_C(0^+)}{C} = \frac{1}{C} \left( \eta - i_L(0^+) - \frac{u(0^+)}{R} \right) = \frac{\eta}{C}.$$

#### Constantes d'intégration :

Ainsi,

$$\begin{cases} u(0^+) = A + B = 0 \\ \frac{du}{dt}(0^+) = r_1 A + r_2 B = \frac{\eta}{C} \end{cases} \quad \text{soit} \quad \begin{cases} A = -B \\ (r_2 - r_1) B = \frac{\eta}{C} \end{cases} \quad \text{d'où} \quad \begin{cases} A = -\frac{1}{r_2 - r_1} \frac{\eta}{C} \\ B = \frac{1}{r_2 - r_1} \frac{\eta}{C} \end{cases}$$

Finalement,

$$u(t) = \frac{1}{r_1 - r_2} \frac{\eta}{C} (e^{r_1 t} - e^{r_2 t})$$

6 Comme la solution analytique n'a pas une forme simple à reconnaître et qu'il est hors de question de se lancer dans une étude de fonction avec dérivée et tableau de variation, l'allure de la courbe peut s'obtenir simplement à partir des informations sur les conditions initiales, le type de régime (apériodique donc pas d'oscillation) et la solution particulière, qui décrit le régime permanent. Ainsi, à  $t = 0$ ,  $u = 0$  et la tangente a une pente positive. Par ailleurs,  $u$  devient quasi-nulle au bout d'un temps suffisant. La courbe tracée par Python avec les valeurs numériques est représentée figure 2.

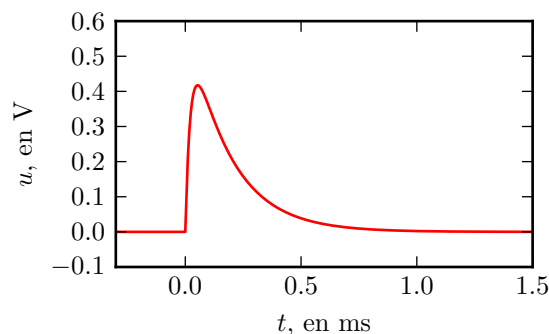
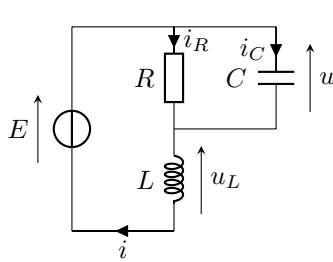


Figure 2 – Chronogramme de la tension  $u(t)$  dans le circuit RLC parallèle.

### Exercice 3 : Circuit RLC (autre version)



**1** Le circuit est à deux mailles, il faudra donc utiliser les deux lois de Kirchoff pour établir l'équation différentielle. Commençons par exemple par la loi des nœuds,

$$i = i_R + i_C$$

Utilisons ensuite les lois de comportement pour faire apparaître la tension  $u$ , commune à  $R$  et  $C$  qui sont montés en parallèle,

$$i = \frac{u}{R} + C \frac{du}{dt}$$

La loi des mailles permet ensuite d'exprimer la tension  $u$  en termes de la tension  $u_L$  :  $u = E - u_L$ . Ainsi, comme la tension  $E$  est constante,

$$i = \frac{E}{R} - \frac{u_L}{R} - C \frac{du_L}{dt}.$$

Enfin, d'après la loi de comportement de la bobine,

$$i = \frac{E}{R} - \frac{L}{R} \frac{di}{dt} - LC \frac{d^2 i}{dt^2}.$$

**2** Réécrivons l'équation en mettant à 1 le préfacteur devant la dérivée d'ordre le plus élevé,

$$\frac{d^2 i}{dt^2} + \frac{1}{RC} \frac{di}{dt} + \frac{1}{LC} i = \frac{E}{RLC}. \quad \text{à identifier à} \quad \frac{d^2 i}{dt^2} + \frac{\omega_0}{Q} \frac{di}{dt} + \omega_0^2 i = \frac{E}{RLC}.$$

Ainsi, on est amené à poser

$$\begin{cases} \omega_0^2 = \frac{1}{LC} & \text{d'où} & \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \\ \frac{\omega_0}{Q} = \frac{1}{RC} & \text{d'où} & Q = RC\omega_0 = R\sqrt{\frac{C}{L}} \end{cases}$$

$\omega_0$  est la **pulsation propre** de l'oscillateur, elle correspond à la pulsation qu'auraient les oscillations si elles étaient harmonique.  $Q$  est son **facteur de qualité**, qui décrit l'écart entre l'oscillateur et un oscillateur harmonique.

**3** Comme  $Q$  doit être sans dimension, l'analyse dimensionnelle ne laisse que deux « possibilités » pour l'expression du facteur de qualité :

$$Q = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}} \quad \text{et} \quad Q = R \sqrt{\frac{C}{L}}$$

Pour choisir entre les deux, rappelons que l'oscillateur harmonique électrique est un circuit LC série, sans résistance. Or dans le circuit considéré, un circuit LC s'obtient dans la limite  $R \rightarrow \infty$ . Ainsi, le circuit est d'autant plus proche d'un oscillateur harmonique que la résistance  $R$  est grande, ce qui justifie l'expression de  $Q$ .

**4** Analysons le régime permanent à  $t = 0^-$ , où le forçage est nul. Ce régime est continu, donc la bobine y est équivalente à un fil. Ainsi, d'après la loi des mailles,

$$0 = u(0^-) + 0 \quad \text{donc} \quad u(0^-) = 0.$$

Par ailleurs, d'après la loi des nœuds,

$$i(0^-) = i_R(0^-) + i_C(0^-) = \frac{u(0^-)}{R} + 0 = 0$$

puisque  $i_C(0^-) = 0$  car le condensateur est équivalent à un interrupteur ouvert.

Analysons maintenant le circuit à  $t = 0^+$ . Par continuité du courant traversant une bobine, on déduit directement

$$i(0^+) = i(0^-) = 0.$$

Pour trouver la valeur de  $di/dt$ , il faut trouver la valeur de  $u_L(0^+)$ . Comme on cherche une tension, on utilise la loi des mailles à  $t = 0^+$ ,

$$E = u(0^+) + u_L(0^+).$$

Or en tant que tension aux bornes d'un condensateur  $u(0^+)$  est continue et égale à  $u(0^+) = u(0^-) = 0$ , d'où

$$u_L(0^+) = E \quad \text{donc} \quad \boxed{\frac{di}{dt}(0^+) = \frac{E}{L}}.$$

**5 Forme générale des solutions :** Le courant  $i(t)$  s'écrit comme la somme d'une solution particulière de l'équation différentielle complète et d'une solution de l'équation homogène. Comme le forçage (qui se lit dans le second membre) est constant, le régime permanent (qui se lit dans la solution particulière) est constant aussi. La solution particulière est donc telle que

$$0 + 0 + \frac{1}{LC} i_p = \frac{E}{RLC} \quad \text{d'où} \quad i_p = \frac{E}{R}$$

Pour trouver la solution homogène, écrivons l'équation caractéristique,

$$r^2 + \frac{\omega_0}{Q} r + \omega_0^2 = 0.$$

Son discriminant vaut

$$\Delta = \omega_0^2 \left( \frac{1}{4} - 4 \right) = -\frac{15}{4} \omega_0^2 < 0 \quad \text{car } Q = 2.$$

Les racines de l'équation caractéristique sont donc complexes conjuguées,

$$r_{1,2} = -\frac{\omega_0}{4} \pm i \frac{\omega_0}{4} \sqrt{15} \quad \text{qu'on note} \quad r_{1,2} = -\mu \pm i \omega_p$$

où  $\mu > 0$  est le taux d'amortissement et  $\omega_p$  la pseudo-pulsation des oscillations. La solution homogène s'écrit alors

$$i_h(t) = [A \cos(\omega_p t) + B \sin(\omega_p t)] e^{-\mu t},$$

avec  $A$  et  $B$  deux constantes.

En regroupant,

$$i(t) = i_p + i_h(t) = \frac{E}{R} + [A \cos(\omega_p t) + B \sin(\omega_p t)] e^{-\mu t}.$$

**Détermination des constantes :** On a d'abord

$$i(0^+) = \frac{E}{R} + A = 0 \quad \text{d'où} \quad A = -\frac{E}{R}$$

Calculons maintenant la dérivée,

$$\frac{di}{dt} = \omega_p [-A \sin(\omega_p t) + B \cos(\omega_p t)] e^{-\mu t} - \mu [A \cos(\omega_p t) + B \sin(\omega_p t)] e^{-\mu t}$$

ce qui donne

$$\frac{di}{dt}(0^+) = B \omega_p - \mu A = \frac{E}{L} \quad \text{d'où} \quad B = \frac{E}{\omega_p} \left( \frac{1}{L} - \frac{\mu}{R} \right)$$

Finalement,

$$\boxed{i(t) = \frac{E}{R} - \frac{E}{R} \left[ \cos(\omega_p t) + \frac{R}{\omega_p} \left( \frac{1}{L} - \frac{\mu}{R} \right) \sin(\omega_p t) \right] e^{-\mu t}}.$$

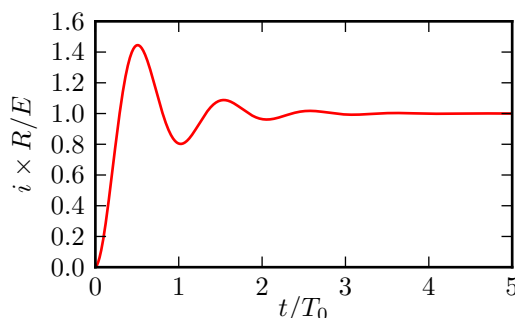


Figure 3 – Chronogramme du courant  $i(t)$  dans le circuit RLC « mi-série, mi-parallèle ».

#### Exercice 4 : Analyse de relevé expérimental

Trois paramètres sont à déterminer par lecture de la courbe :  $E$ ,  $L$  et  $C$ . Sur cette courbe, trois caractéristiques sont aisément mesurables : le temps caractéristique  $\tau$  d'amortissement des oscillations, leur pseudo-période  $T_p$  et leur amplitude à l'instant initial  $t = 0$  (en toute rigueur à  $t$  légèrement supérieur à zéro). Il faut donc relier entre eux ces paramètres.

Le générateur est dit non-idéal : il faut donc le modéliser par une source idéale de tension montée en série avec une résistance  $R = 50 \Omega$ . Le circuit est donc un circuit RLC série soumis à un échelon, dans lequel on établit facilement l'équation différentielle portant sur le courant  $i$ ,

$$\frac{d^2 i}{dt^2} + \frac{R}{L} \frac{di}{dt} + \frac{1}{LC} i = 0 \quad \text{soit} \quad \frac{d^2 i}{dt^2} + \frac{\omega_0}{Q} \frac{di}{dt} + \omega_0^2 i = 0 \quad \text{avec} \quad \begin{cases} \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \\ Q = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}} \end{cases}$$

La courbe donne des oscillations, le régime est donc pseudo-périodique. Le courant  $i(t)$  s'écrit donc sous la forme

$$i(t) = [A \cos(\omega_p t) + B \sin(\omega_p t)] e^{-\mu t} \quad \text{avec} \quad \begin{cases} \mu = \frac{\omega_0}{2Q} \\ \omega_p = \omega_0 \sqrt{1 - \frac{1}{4Q^2}} \end{cases}$$

On compte sur la courbe huit oscillations en 1 ms, d'où

$$T_p = 0,12 \text{ ms} \quad \text{donc} \quad \omega_p = \frac{2\pi}{T_p} = 5,0 \cdot 10^4 \text{ rad} \cdot \text{s}^{-1}.$$

Par ailleurs, on lit graphiquement que le temps  $\tau = 1/\mu$  au bout duquel l'enveloppe exponentielle des oscillations atteint 37 % de sa valeur initiale (exponentielle décroissante avec valeur asymptotique nulle) vaut  $\tau = 0,8 \text{ ms}$ , d'où

$$\tau = 0,8 \text{ ms} \quad \text{d'où} \quad \mu = \frac{1}{\tau} = 1,3 \cdot 10^3 \text{ s}^{-1}$$

En inversant les relations donnant  $\mu$  et  $\omega_p$ , on trouve

$$\omega_0 = \sqrt{\omega_p^2 + \mu^2} = 5,0 \cdot 10^4 \text{ rad} \cdot \text{s}^{-1} \quad \text{et} \quad Q = 20$$

Ces résultats sont conformes à ce que l'on peut attendre : rappelons que  $Q$  compte le nombre d'oscillations dans le régime transitoire, dont il est raisonnable qu'il soit de l'ordre de 20 à 30. Puis, compte tenu de la valeur de  $Q$ , il est normal d'avoir  $\omega_p \simeq \omega_0$ . En inversant les relations donnant  $Q$  et  $\omega_0$  en fonction des valeurs composants, on trouve

$$L = \frac{RQ}{\omega_0} = 2,0 \cdot 10^{-2} \text{ H} \quad \text{et} \quad C = \frac{1}{RQ\omega_0} = 2,0 \cdot 10^{-8} \text{ F}.$$

Il reste enfin à trouver l'amplitude  $E$  de l'échelon de tension. Les conditions initiales pour ce circuit soumis à un échelon passant de  $E_1$  à  $E_2$  se déterminent comme d'habitude avec les relations de continuité et donnent

$$i(0^+) = i(0^-) = 0$$

en ce qui concerne l'intensité. En ce qui concerne sa dérivée, elle s'obtient via la tension aux bornes de la bobine. Comme la tension aux bornes du condensateur vaut  $E_1$  à  $t = 0^-$ , alors la loi des mailles donne à  $t = 0^+$

$$E_2 = u_R(0^+) + u_L(0^+) + u_C(0^+) = R i(0^+) + L \frac{di}{dt}(0^+) + u_C(0^-) = L \frac{di}{dt}(0^+) + E_1 \quad \text{d'où} \quad \frac{di}{dt}(0^+) = \frac{E_2 - E_1}{L}.$$

Il est donc seulement possible de déterminer la hauteur  $E = E_2 - E_1$  de l'échelon, mais pas les valeurs initiale et finale de la tension imposée par le générateur. On peut alors en déduire par la méthode usuelle

$$A = 0 \quad \text{et} \quad B = \frac{E}{L \omega_p}$$

soit

$$i(t) = \frac{E}{L \omega_p} \sin(\omega_p t) e^{-\mu t}.$$

Comme  $T_p \ll \tau$ , la valeur de  $E/L \omega_p$  correspond en bonne approximation à la valeur de  $i$  à son premier extrêum, soit

$$\frac{E}{L \omega_p} \simeq i_{\min} \simeq -5 \text{ mA} \quad \text{d'où} \quad \boxed{E = L \omega_p i_{\min} = -5 \text{ V}.}$$

On peut s'assurer que  $E < 0$  à partir du signe de la dérivée en  $t = 0^+$ .