总分:95

习题3

1.名词解释: 细粒度并行性 粗粒度并行性 指令级并行性 机器并行性 指令级并行度 静态 指令调度 动态指令调度

答:

细粒度并行: 在一个进程中指令一级或操作一级的并行处理。

粗粒度并行: 在多处理机上分别运行多个进程, 由多台处理机合作完成一个程序。

指令级并行: CPU 同时执行多条指令的能力。

机器并行性:处理机获取指令级并行性好处的能力大小。

指令集并行度:一个时钟周期流水线上流出的指令数。

静态指令调度: 重排指令序列 拉开具有数据相关的有关指令间的距离。用编译程序判测潜在的数据相关,并在程序运行前完成调度。

动态指令调度:对指令流水线互锁控制进一步改进,能实时地判断出是否有 WR、RW、WW 相关存在,利用硬件绕过或防止这些相关的出错,并允许多条指令在具有多功能部件的执行段中并行操作。

2. 对于指令并行性的开发,主要能用到的两种方法是什么? 答:

静态指令调度和动态指令调度的方法。

静态指令调度排指令序列,拉开具有数据相关的有关指令间的距离。用编译程序判测潜 在的数据相关,并在程序运行前完成调度。

动态指令调度对指令流水线互锁控制进一步改进,能实时地判断出是否有 WR、RW、WW 相关存在,利用硬件绕过或防止这些相关的出错,并允许多条指令在具有多功能部件的执行段中并行操作。

订正:

开发 ILP 的途径有两种,一种是资源重复,通过重复设置多个处理部件,让他们同时执行相邻或相近的多条指令;另外一种是采用流水线技术,使指令重叠并行执行。

3. 在指令流水处理过程中,如果出现了全局相关该如何处理?

答:猜测法;加快和提前形成条件码;采用延迟转移;加快端循环程序处理。

采用猜测法,使流水线中遇到转移指令不"断流"。在条件转移指令后,可选择一个分支方向让后续指令继续进入流水线执行。

而又由于转移指令对流水线的影响非常大,/于是采用以下两种方法减少这种影响。

- (1) 静态分支技术: 尽早判断转移是否发生,尽早生成转移目标地址;提前形成条件码;硬件上设置两个指令缓冲栈;延迟转移技术;改进循环程序。
- (2) 动态分支预测技术: 使用 BIT 的转移预测; 使用 BTB 的转移预测; 使用 BTIB 的转移预测。
- 4.假定有多个加法器,不存在加法器资源冲突。有3条连续指令组成的代码如下:
 - 1. ADD R1,R2,R4 ;R1 \leftarrow (R2)+(R4)

2.ADD R2,R1,1 ;R2←(R1)+1 3.SUB R1,R4,R5 ;R1←(R4)-(R5)

(1) 分析程序代码中的数据相关

在多处理机系统中可以 同时采用这两种粒度的 并行性,在单处理机上 则用细粒度并行性。

批注[宝贝1]: 这个回答不全面, 你说明的方法主要是针对数据相关问题采用的步骤, 指令并行性开发更宽泛, 从指令并行和时间并行两个角度说就好了, 扣分-1

(2) 采用何种硬件技术可以解决这种数据相关,并加以说明

答: 3指令I1与指令I3存在WW相关

(1) 指令 I1 与指令 I2 有 RW 相关和 WR 相关 ₹ 指令 I2 与指令 I3 有 RW 相关

② 采用寄存器重命名方式解决 RW 相关。当 II 在读取 R2 时,写入 I2 的运算结果写入另外一个动态分配的备用寄存器。等到 II 执行完毕后,再将 I2 的结果写入指定寄存器。I2 和 I3 的 RW 相关同理。

批注 [宝贝2]: 漏掉了 WW 类型的相 关,扣分-1

批注 [宝贝3]: 漏掉了有关 WW 相关的方案,扣分-1

订正:

- 1)指令 11 和 12 之间存在 RW 相关,12 和 13 之间存在 RW 相关,11 和 13 之间存在 WW 相关,11 和 12 之间还存在 WR 相关。
- 2)对 I1 和 I2 之间的 WR 相关,可用定向传送解决。根据寄存器重命名技术,对引起 RW 相关的 I2 中的 R2,对引起 WW 相关的 I3 中的 R1,可分别换成备用寄存器 R2'、R1'。
- 5. 假设有一条长流水线,仅仅对条件转移指令使用分支目标缓冲。假设分支预测错误的开销为4个时钟周期,缓冲不命中的开销为3个时钟周期。假设:命中率为90%,预测精度为90%,分支频率为15%,没有分支的基本CPI为1。
 - (1) 求程序执行的 CPI。
- (2) 相对于采用固定的2个时钟周期延迟的分支处理,哪种方法程序执行速度更快? 答:
- (1) CPI = 无分支的基本 CPI + 有分友的 CPI = 1+15%* (90%命中*10%预测错误*4+10% 未命中*3) = 1.099
- (2) 固定 2 时钟周期延迟的 CPI=1+15%*2=1.3 因此分支目标缓冲执行速度更快
- 6. 在一台流水线处理机上执行下面的程序。每条指令都要经过"取指令"、"译码"、"执行", "写结果"4个流水段,每个流水段的执行时间都是10ns,采用基本的流水线技术,执行 下面程序段:

I1. SUB R0,R0 ;R0 <--0

I2. LDR1,#2 ;R1<--数组长度 2

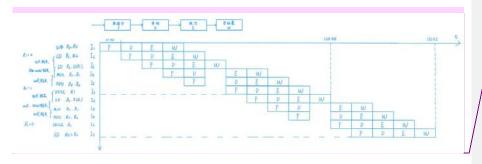
I3. LOOP:LD R2,D(R1) ;R2 <--D 数组的一个元素

I4. MULR2,R1 ;R2<--(R2)*(R1)
I5. ADD R0,R2 ;R0<--(R0)+(R2)

I6. BENZR1,LOOP ;R1<--(R1)-1,若(R1)非 0 则转向 LOOP

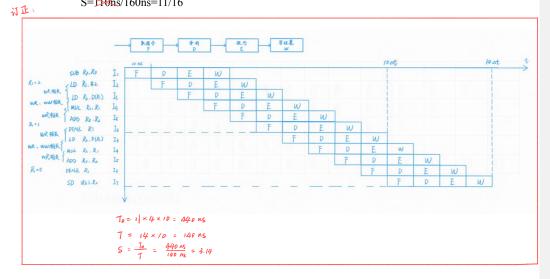
I7. SD(R3),R0 ;保存结果

采用"预测分支失败技术",流水线不重置,且默认已解决数据相关问题。画出指令流水线的时空图,时空图中以 I1--I7 标注具体指令,计算流水线加速比答:



批注 [宝贝4]: 由于默认已解决数据 相关问题,所以不需要执行延迟类型 的操作,所以 14 拍就行了,扣分-2

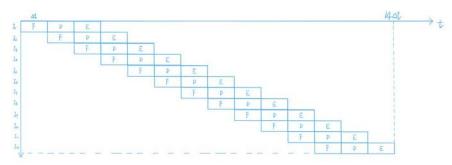
T=160ns S=110ns/160ns=11/16



7. 设指令流水线由取指令、分析指令和执行指令3个部件构成,每个部件经过的时间为△t,连续流入12条指令。分别画出标量流水处理机以及ILP均为4的超标量处理机、超长指令字处理机、超流水处理机的时空图,并分别计算它们相对于标量流水处理机的加速比。答:

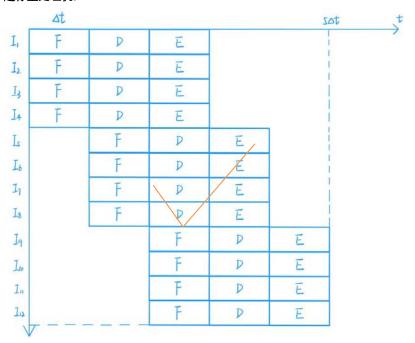


标量流水处理机:



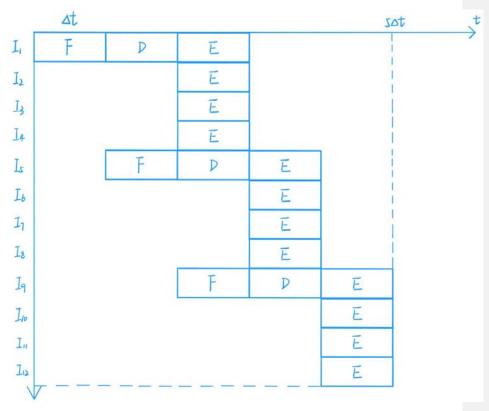
T0=14 ∆ t

超标量处理机:



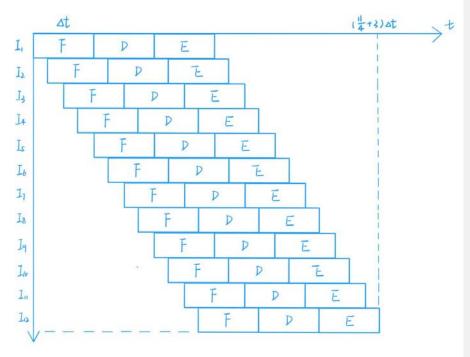
 $T1=5 \Delta t$ S=T0/T1=14/5

超长指令字处理机:



 $T2=5 \Delta t$ S=T0/T2=14/5

超流水处理机:



T3=(11/4+3) Δ t S=T0/T3=56/23