5 虚拟存储器

5.1 虚拟存储器概述

虚拟存储管理

- 作业全部装入内存运行导致
 - 超过内存容量的作业无法运行
 - 内存限制,大量作业在外存等待无法运行
- 增加物理内存
- 逻辑上扩充内存——虚拟存储管理

- 1. 常规存储器管理方式的特征
 - -(1)一次性
 - 一次性装入内存
 - 有些数据和程序段未必用到
 - (2) 驻留性
 - 作业装入后,一直驻留内存,直至结束
 - 即使阻塞也在内存,用过后不再使用的程序和数据 仍然驻留内存
 - 内存使用浪费

- 2. 局部性原理,
 - 1968年, Denning.P就指出:
 - (1) 程序执行时,除了少部分的转移和过程调用指令外, 在大多数情况下仍是顺序执行的。
 - (2) 过程调用将会使程序的执行轨迹由一部分区域转至 另一部分区域,但经研究看出,过程调用的深度在大 多数情况下都不超过5。
 - (3)程序中存在许多循环结构,这些虽然只由少数指令构成,但是它们将多次执行。
 - (4) 程序中还包括许多对数据结构的处理,如对数组进行操作,它们往往都局限于很小的范围内。

- 2. 局部性原理
 - (1) 时间局限性。 如果程序中的某条指令一旦执行,则不久以后该指令可能再次执行;如果某数据被访问过,则不久以后该数据可能再次被访问。产生时间局限性的典型原因,是由于在程序中存在着大量的循环操作。
 - (2) 空间局限性。 一旦程序访问了某个存储单元,在不久之后,其附近的存储单元也将被访问,即程序在一段时间内所访问的地址,可能集中在一定的范围之内,其典型情况便是程序的顺序执行。

- 3. 虚拟存储器定义
- 基本原理
 - 基于局部性原理,不是把作业或进程的程序和数据全部装入内存后才开始执行。只装入核心和反复调用执行的部分;其它部分在执行过程中动态调入。
 - 执行过程中,如内存不足,可将内存中暂时不用的部分调至辅存。
 - 大的作业可以在较小的内存空间运行; 内存中可以装入更多的并发进程。

- 概念

- 虚拟存储器,是指具有请求调入功能和置换功能,能从逻辑上对内存容量加以扩充的一种存储器系统。
- 其逻辑容量由内存容量和外存容量之和所决定,其运行速度接近于内存速度,而每位的成本却又接近于外存。

虚拟存储器的特征

- 1 多次性
 - 一个作业分多次调入内存运行
 - 为基本特征
- 2 对换性
 - 允许作业运行过程过换进换出
- 3 虚拟性
 - 从逻辑上扩充内存容量,用户看到的内存容量大于实际物理内存容量。
 - 为虚拟存储的目标

虚拟存储器的实现方法

- 1请求分页系统
 - 硬件支持 页表机制,缺页中断机构,地址变换机构
 - 请求调页和页面置换软件
- 2 请求分段系统
 - 硬件支持 段表机制, 缺段中断机构, 地址变换机构
 - 请求调段和段置换软件

5.2 请求分页存储管理方式

5.2 请求分页存储管理方式

• 基本原理

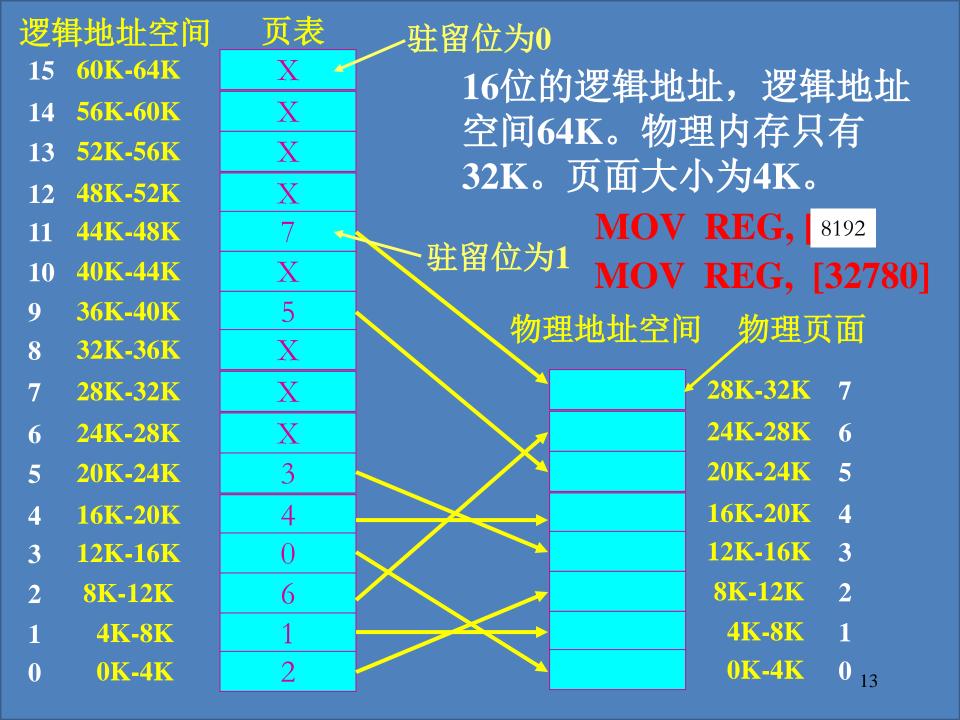
- 不是把作业或进程的程序和数据全部装入内存后才开始执行。
- 只装入核心和反复调用执行的部分;其它部分在执行 过程中动态调入。

• 主要问题

- 地址变换同静态页式管理
- 虚页不在内存?
 - 找到对应页面
- 从外存调入内存,放在何处
 - 可能需要淘汰内存中的页,发生页面置换。

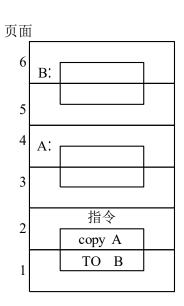
5.2.1 请求分页中的硬件支持

- 1. 页表机制
 - 页号
 - 物理块号
 - 状态位:该页是否在内存
 - 访问字段: 访问情况,如次数,时间等信息
 - 修改位: 是否被修改过
 - 外存地址



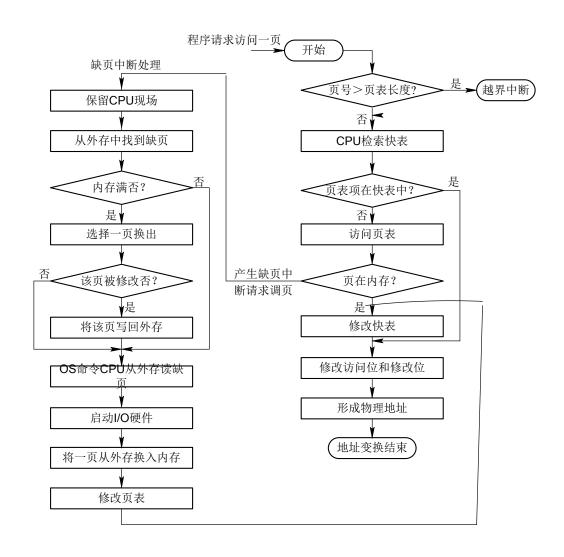
5.2.1 请求分页中的硬件支持

- 2缺页中断机构
 - 访问的页不在内存时,发生缺页中断
 - 在指令执行期间产生和处理中断信号
 - 一条指令执行期间,可能产生多次缺页中断
 - · 共6次,指令跨页,数据A, B跨两页。



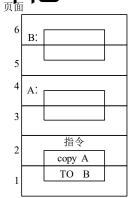
5.2.1 请求分页中的硬件支持

- 3. 地址变换机构
 - 产生和处理缺页 中断
 - 从内存中置换页
 - 写回



5.2.2 请求分页系统中的内存分配

- 为进程分配内存时的问题
- 1. 最小物理块数的确定
 - 保证进程正常运行所需的最小物理块数。
 - 与计算机的硬件结构有关,取决于指令的格式、功能和寻址方式。
 - 单地址指令且采用直接寻址方式(地址在指令中,单字节指令),则所需的最少物理块数为2:存放指令的页面、存放数据的页面。
 - 间接寻址:至少3个物理块。
 - 指令长度可能是两个或多于两个字节,因而其指令本身有可能跨两个页面,且源地址和目标地址所涉及的区域也都可能跨两个页面。共6个页面。



5.2.2 请求分页系统中的内存分配

- 2. 物理块的分配策略
 - -1) 固定分配局部置换
 - 为进程分配固定数目的物理块,运行期间不变
 - 缺页置换只能在该进程的页面中选取
 - 物理块数确定困难
 - 2) 可变分配全局置换
 - 运行中间可以变化。易于实现。缺页获得新物理块, 需要置换考虑所有物理块情况进行置换;
 - 3) 可变分配局部置换
 - 只在进程中换页;如缺页频繁,增加物理块

5.2.2 请求分页系统中的内存分配

- 3. 物理块分配算法
 - 1) 平均分配算法
 - 将系统中所有可供分配的物理块,平均分配给各个进程。
 - 2) 按比例分配算法
 - 根据进程的大小按比例分配物理块
 - · 系统中共有n个进程,每个进程的页面数为Si, 系统中各进程页面数的总和为S;
 - 假定系统中可用的物理块总数为m,则每个进程所能分到的物理块数为bi:

$$b_i = \frac{S_i}{S} \times m \qquad S = \sum_{i=1}^n S_i$$

- 3) 考虑优先权的分配算法

5.2.3 页面调入策略

- 1. 何时调入页面
 - 进程运行时将所缺页调入内存的时机
 - 1) 预调页策略
 - 预测不久以后被访问的页调入内存
 - 主要用于首次调入
 - -2) 请求调页策略
 - •运行中,访问的页不在内存时,由OS调入
 - 容易实现,但每次调入一页,开销大

5.2.3 页面调入策略

• 2何处调入页面

- 外存组织
 - 请求分页系统中的外存分为两部分: 用于存放文件的文件区和用于存放对换页面的对换区。
 - 对换区采用连续分配方式,而文件区采用离散分配方式,故对换区的磁盘I/O 速度比文件区的高。
- (1)系统拥有足够的对换区空间
 - 全部从对换区调入所需页面,以提高调页速度
 - 为此,在进程运行前,便须将与该进程有关的文件,从文件区拷贝到对换区。
- (2) 系统缺少足够的对换区空间
 - 凡是不会被修改的文件,都直接从文件区调入; 而当换出这些页面时,由于它们未被修改而不必再将它们换出,以后再调入时,仍从文件区直接调入。
 - 对于那些可能被修改的部分,在将它们换出时,便须调到对换区,以后需要时,再从对换区调入。
- (3) UNIX方式
 - 由于与进程有关的文件都放在文件区,故凡是未运行过的页面,都应从文件区调入。
 - 对于曾经运行过但又被换出的页面,由于是被放在对换区,因此在下次调入时,从对换区调入。
 - 由于UNIX系统允许页面共享,因此, 某进程所请求的页面有可能已被其它进 程调入内存,此时也就无须再从对换区调入。

5.2.3 页面调入策略

• 3. 页面调入过程

- 访问的页面未在内存 缺页中断
- 中断处理程序首先保留CPU环境,分析中断原因后,转入缺页中断处理程序
- 查找页表,得到该页在外存的物理块
- 如果此时内存能容纳新页,则启动磁盘I/O将所缺之页调入内存,修改页表
- 如果内存已满,则须先按照某种置换算法从内存中选出一页准备换出;
- 如果该换出页未被修改过,可不必将该页写回磁盘;如果此页已被修改,则必须将它写回磁盘,
- 然后再把所缺的页调入内存,并修改页表中的相应表项,置其存在位为 "1"
- 将此页表项写入快表中
- 一 缺页调入内存后,利用修改后的页表, 去形成所要访问数据的物理地址, 再去访问内存数据。

5.3 页面置换算法

页面置换算法

- 如访问页不在内存,且内存无空闲空间
- 需从内存调出一页至硬盘对换区

- 理论上将以后不再访问的页面换出
- 实际上淘汰被访问概率最低的页

5.3.1 最佳置换算法和先进先出置换算法

- 1. 最佳(Optimal)置换算法
- 基本原理
 - 淘汰以后永不使用的,或许是在最长(未来)时间内不再被访问的页面。通常可保证获得最低的缺页率
 - 实际上无法预知将来的访问次序
- 例
 - 进程有8页,分配其3个页面,访问 内存的顺序:70120304321230201。
 - 各页面变换情况: 5次置换。

```
OPT
7 7
0 70
1 701
2 201
0
```

3 203 0

4 2432

0 203

• 2. 先进先出(FIFO)页面置换算法

- -淘汰在内存最久的页面
- -实现:替换指针
- 9次置换
- 与实际运行规律不符

```
FIFO
0 70
1 701
2 201
3 231
 230
4 430
2 420
3 423
 023
  013
2 012
```

5.3.2 最近最久未使用及最少使用 置换算法 IRU

- LRU(Least Recently Used) 置换算法
- 原理
 - -利用"过去"预测"未来"
 - 记录每个页面距离上次被访问的时间 t
 - -淘汰 t 最大的页面

```
LRU
  70
  701
2 201
3 203
 403
2 402
3 432
  032
3
  132
  102
```

LRU (Least Recently Used)

- 实现
 - 1 寄存器
 - 每个页面设一个移位寄存器 $R=R_{n-1}R_{n-2}R_{n-3}...R_2R_1R_{0,n}$ 访问该页面时, R_{n-1} 置1;
 - 定时信号控制寄存器右移一位;
 - R值最小的那个就是最久未使用的

LRU(Least Recently Used)

实现

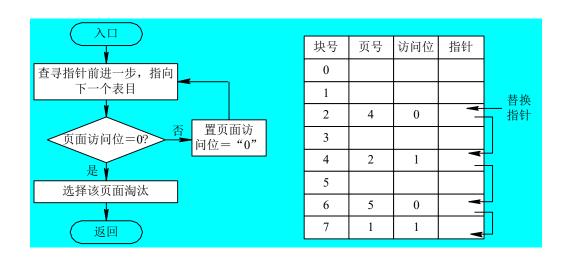
- 2 栈
 - 用栈保存当前各页面号
 - 当进程访问某页面,将该页面号从栈中移出到栈顶
 - 这样, 栈顶是当前访问的页面号, 而栈底是最近最久未使用的页面号
 - 访问6时,发生缺页,淘汰4。

4	7	0	7	1	0	1	2	1	2	6
							2	1	2	6
				1	0	1	1	2	1	2
		0	7	7	1	0	0	0	0	1
	7	7	0	0	7	7	7	7	7	0
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	7

- 最少使用(LFU: Least Frequently Used)置换 算法
 - 原理:记录各页面的访问频率,选择最近时期 使用最少的页面淘汰
 - 实现:移位寄存器,访问该页最高位置1;定 期右移该寄存器。

5.3.3 Clock置换算法

- 一种近似LRU方法,LRU需要硬件支持
- 1简单Clock算法
 - 内存中所有页面链接成循环队列;
 - 页面设访问位,访问时置1;
 - 需要淘汰页面时,顺序检查各页面,访问位为0则淘汰;若为1则置0,暂不淘汰。
 - 即通过访问位指名该页面是否被访问过,最近未使用算法



5.3.3 Clock置换算法

- 2 改进Clock算法
 - 考虑置换代价,页面是否被修改
 - 1类(A=0, M=0): 表示该页最近既未被访问, 又未被 修改, 是最佳淘汰页。
 - 2类(A=0, M=1): 表示该页最近未被访问, 但已被修改, 并不是很好的淘汰页。
 - 3类(A=1, M=0): 最近已被访问, 但未被修改, 该 页有可能再被访问。
 - 4类(A=1, M=1): 最近已被访问且被修改, 该页可能 再被访问。

• 2 改进Clock算法

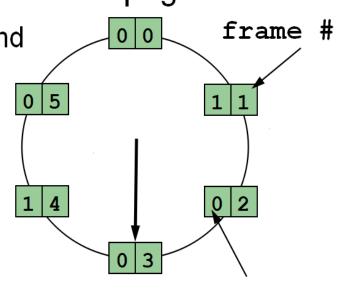
- 淘汰过程
- (1) 从指针所指示的当前位置开始,扫描循环队列,寻找A=0且M=0的第一类页面,将所遇到的第一个页面作为所选中的淘汰页。在第一次扫描期间不改变访问位A。
- (2)如果第一步失败,即查找一周后未遇到第一类页面,则开始第二轮扫描,寻找A=0且M=1的第二类页面,将所遇到的第一个这类页面作为淘汰页。在第二轮扫描期间,将所有扫描过的页面的访问位都置0。
- (3) 如果第二步也失败, 亦即未找到第二类页面, 则将指针返回到开始的位置。 然后重复第一步, 如果仍失败, 必要时再重复第二步, 此时就一定能找到被淘汰的页。

5.3.3 Clock置换算法(另一版本)

- Keep circular list of all page frames in memory
- Maintain a clock hand, from where frames are evicted
- New frames are added behind the clock hand
- On a page fault, when we need to evict a page frame:

Choose page starting from clock hand

- If referenced bit is set
 - Unset referenced bit, go to next
- Else if referenced bit is not set
 - If page is dirty
 - Schedule page write, go to next
 - Else page is clean
 - Select it for replacement, done
- Next: advance clock hand to next page



referenced bit

5.3.4页面缓冲算法(PBA: Page Buffering Algorithm)

- 影响页面换进换出效率的若干因素
 - 页面置换算法、写回磁盘的频率、读入内存的 频率
- 可变分配和局部置换
 - 将淘汰的页面根据其是否被修改放入空闲链表或已修改页面链表
 - 即无论页面是否被修改,淘汰时均放在内存
 - 修改页面的数量达到一定值时,再将他们写回 磁盘

5.3.5 访问内存的有效时间

• 在内存、快表命中(λ访问快表时间, t 访问内存时间)

 $EAT=\lambda+t$

• 在内存、快表不命中

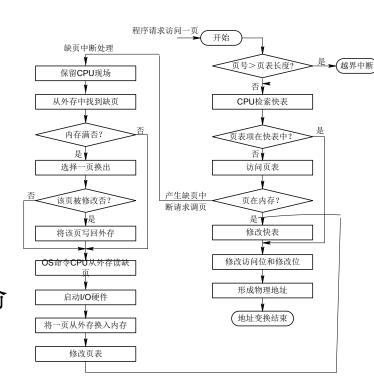
EAT= λ +t+ λ +t

• 不在内存中 (缺页中断处理时间)

 $EAT = \lambda + t + \epsilon + \lambda + t$

• 通用公式 (缺页中断处理时间ε, 快表命中率a, 缺页率f)

EAT= λ +at+(1-a)(t+f(ϵ + λ +t)+(1-f)(λ +t))



5.4 抖动与工作集模型

前面介绍的各种页面置换算法,都是基于一个前提,即程序的局部性原理。但是此原理是否成立?

- 若局部性原理不成立,则各种页面置换算法就没有区别。例如:若进程对逻辑页面的访问顺序是1、2、3、4、5、6、7、8、9...,即单调递增,则在物理页面数有限的前提下,不管采用何种置换算法,每次的页面访问都必然导致缺页中断。
- 如果局部性原理是成立的,那么如何来证明它的 存在,如何来对它进行定量地分析?

1 抖动问题(thrashing)

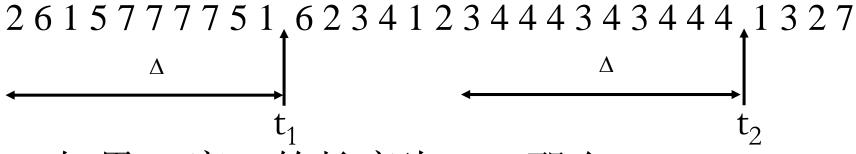
如果分配给一个进程的物理页面太少,不能包含整个工作集,即驻留集 ⊂ 工作集,则进程将会造成很多缺页中断,需要频繁地在内存与外存之间替换页面,从而使进程的运行速度变得很慢,这种状态称为"抖动"(进程总被阻塞, I/O繁忙)。

2工作集

工作集:一个进程当前正在使用的逻辑页面集合,可以用一个二元函数 $W(t, \Delta)$ 来表示:

- · t是当前的执行时刻;
- Δ称为工作集窗口(working-set window),即
 一个定长的页面访问窗口;
- $W(t, \Delta)$ = 在当前时刻 t 之前的 Δ 窗口当中的所有页面所组成的集合(随着 t 的变化,该集合也在不断地变化);
- | W(t, Δ) | 指工作集的大小,即页面数目。

页面访问顺序:

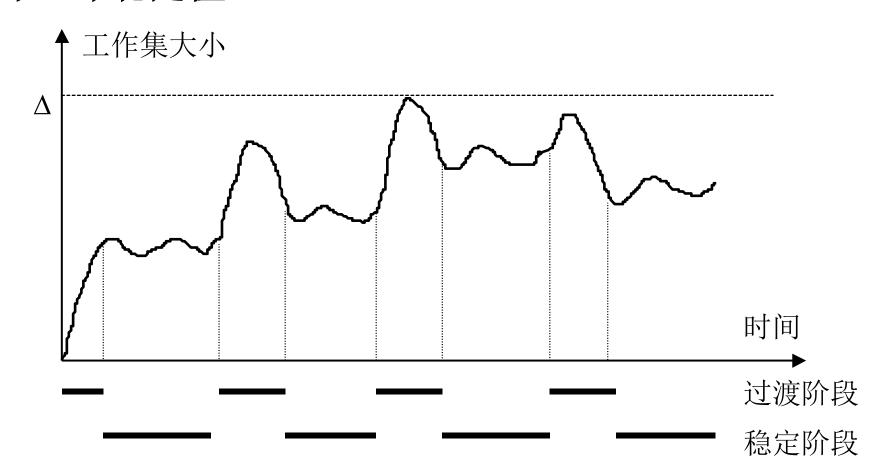


如果△窗口的长度为10,那么:

$$W(t_1, \Delta) = \{1, 2, 5, 6, 7\}$$

$$W(t_2, \Delta) = \{3, 4\}$$

工作集大小的变化:进程开始执行后,随着访问新页面逐步建立较稳定的工作集。当内存访问的局部性区域的位置大致稳定时,工作集大小也大致稳定;局部性区域的位置改变时,工作集快速扩张和收缩过渡到下一个稳定值。



3 驻留集

驻留集是指在当前时刻,进程实际驻留在内存当中的页面集合。

- 工作集是进程在运行过程中固有的性质,而驻留 集取决于系统分配给进程的物理页面数目,以及 所采用的页面置换算法;
- 如果一个进程的整个工作集都在内存当中,即驻 留集 ⊇ 工作集,那么进程将很顺利地运行,而不 会造成太多的缺页中断(直到工作集发生剧烈变 动,从而过渡到另一个状态);
- 当进程驻留集的大小达到某个数目之后,再给它分配更多的物理页面,缺页率也不会明显下降。

4 抖动的预防

- 采用局部置换算法。保证进程之间不互相影响, 但不能消除抖动;
- 调入作业考虑是否满足了现有进程工作集要求;
- 暫停进程。依据一定原则暂停某个或某些进程, 消除抖动
- L=S 准则。L:平均缺页间隔,S:平均页面置换时间。当 L=S时处理能力利用较充分。

5.5 请求分段存储管理方式

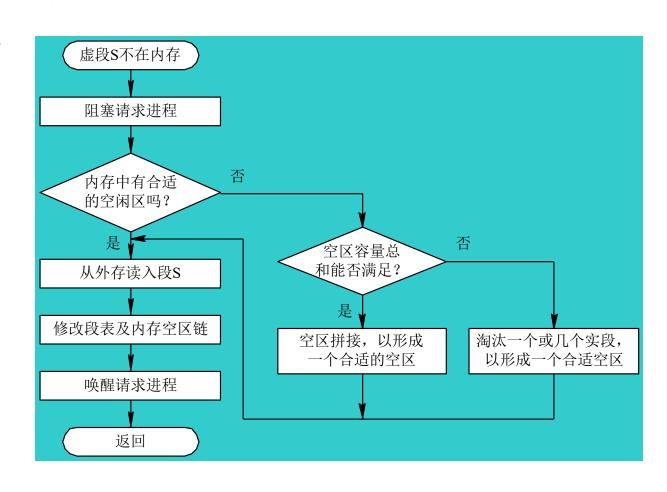
程序运行前,调入部分段,启动运行后,OS将所缺段调入内存。

5.5.1 请求分段中的硬件支持

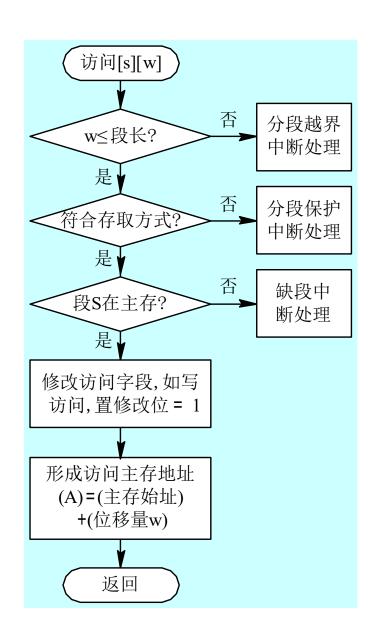
- 1 段表
 - 段名、段长、基址、存取方式
 - 访问字段:记录该段的访问频率
 - 修改位、存在位
 - 增补位: 指明该段运行过程中是否增长
 - 外存地址

• 2. 缺段中断机构

- 段长不固定

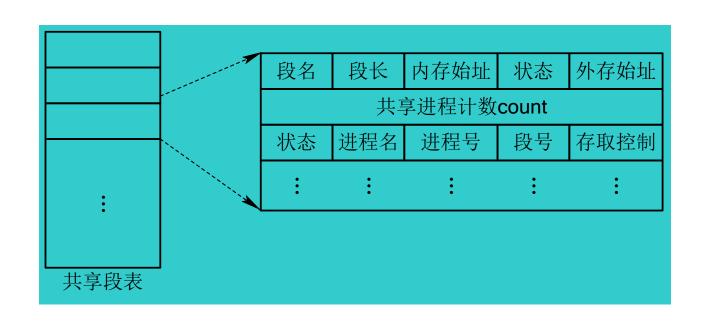


• 3. 地址变换机构



5.5.2 分段的共享与保护

- 1. 共享段表
 - 各共享段各占一个表目
 - 共享进程计数器
 - 存取控制字段



• 2. 共享段的分配与回收

- 1) 共享段的分配
 - 第一个请求使用该共享段的进程,系统为该共享段分配一物理区, 再把共享段调入,同时将该区的始址填入请求进程的段表,在共享 段表中增加一表项,填写有关数据,把count置为1;
 - 其它进程需要调用该共享段时,而只需在调用进程的段表中,增加一表项,填写该共享段的物理地址;在共享段的段表中,为此进程增加一表项,再执行count=count+1操作。
- 2) 共享段的回收
 - 当共享此段的某进程不再需要该段时,在进程段表中撤销相应表项,撤销共享段表中该段表项中这一进程的信息,以及执行count=count-1 操作。
 - 若结果为0,则须由系统回收该共享段的物理内存,以及取消在共享 段表中该段所对应的表项,表明此时已没有进程使用该段;否则(减 1结果不为0),则只是取消调用者进程在共享段表中的有关记录。

- 3. 分段保护
 - 1)越界检查
 - 段表记录段的始址和长度
 - 2) 存取控制检查
 - 只读、只执行、读/写
 - 3) 环保护机构
 - 低编号的环具有优先权
 - 操作系统核心位于0环
 - 重要的使用程序和操作系统服务占据中间环
 - 一般应用程序安排在外环

例题:

请求分页管理系统中,假设某进程的页表内容如下表所示。

页号	页框(Page Frame)号	有效位
0	101H	1
1		0
2	254H	1

页面大小为 4KB, 一次内存的访问时间是 100ns,一次快表(TLB)的访问时间是 10ns,处理 一次缺页的平均时间为 108ns (已含更新 TLB 和页 表的时间), 进程的驻留集大小固定为2,采用最 近最少使用置换算法(LRU)和局部淘汰策 略。假 设①TLB 初始为空:②地址转换时先访问 TLB, 若 TLB 未命中,再访问页 表(忽略访问页表之后 的 TLB 更新时间): ③有效位为 0 表示页面不在内 存,产生缺页中断,缺页中断处理后,返回到产生 缺页中断的指令处重新执行。

设有虚地址访问序列 2362H、1565H、 25A5H,请问:

- (1) 依次访问上述三个虚地址,各需多少时间?给出计算过程。
- (2) 基于上述访问序列,虚地址 1565H 的物理地址是多少?请说明理由。

(1) 根据页式管理的工作原理,应先考虑页面大小,以便将页号和页内位移分解出来。页面大小为 4KB,即 2¹²,则得到页内位移占虚地址的低 12 位,页号占剩余高位。可得三个虚地址的页号 P如下:

- 2362H: P=2,访问快表10ns,因初始为空,访问页表100ns 得到页框号,合成物理地址后访问主存100ns,共计10ns+100ns=210ns。
- 1565H: P=1,访问快表10ns,落空,访问页表100ns落空,进行缺页中断处理108ns,合成物理地址后访问主存100ns,10ns+100ns+108ns+10ns+100ns

• 25A5H: P=2,访问快表,因第一次访问已将该页号放入快表,因此花费10ns便可合成物理地址,访问主存100ns,共计10ns+100ns=110ns。

(2) 当访问虚地址 1565H 时,产生缺页中断,合法驻留集为 2, 必须从页表 中淘汰一个页面, 根据题目的置换算法, 应淘汰 0 号页面, 因此 1565H 的对应页框号为 101H。由此可得1565H 的物理地址为 101565H。