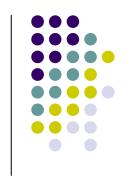
# 泛函与变分原理导引

Hongxin Zhang 2007-06-14

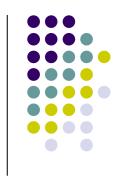
State Key Lab of CAD&CG, ZJU

#### 内容提要



- 变分命题与一般极值问题
- 泛函的极值问题与欧拉方程,变分法基本定理
- 自然边界问题
- 拉格朗日乘子法

## 变分命题与一般极值问题

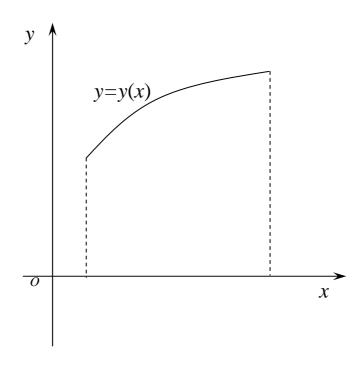


- 历史上有很多有名的极值问题,其求解方法可 统称为变分法
  - 两点间的最短连线问题
  - 最速下降线问题
  - 短程线问题
  - . . .





• 为什么"任意两点间的最短连线是连接两端的直线"?







- 为什么"任意两点间的最短连线是连接两端的直线"?
- 问题的假设:
  - 二维平面空间,一点是坐标原点(0,0),一点在(a,b)
  - 两点间的连接曲线是 y = y(x)
  - 曲线的弧长微元是  $ds^2 = dx^2 + dy^2$  或  $ds = \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} dx$
  - 曲线的总弧长是

$$\underline{s} = \int_0^a (1 + y'^2)^{1/2} dx$$

$$s = \int_0^a (1 + y'^2)^{1/2} dx$$





• 问题的数学描述: 找出具有曲线y(x)使得

$$\min_{y'} \int_0^a (1+y'^2)^{1/2} \, \mathrm{d}x$$

• 同时必须满足端点约束条件 (constraint condition)

$$\begin{cases} y(0) = 0 & x = 0 \\ y(a) = b & x = a \end{cases}$$

## 最速降线(brachistochrone)问题



P(x,y)

- 由伯努利于310多年前以公开信的形式提出
- 问题描述:
  - 设有两点A、B不在同意铅垂线上,在A、B两点间连接一条曲线,有一重物沿去曲线从A到B受重力作用自由下滑。若忽略摩擦力,问怎样的曲线使得从A到B的自由下滑时间最短?

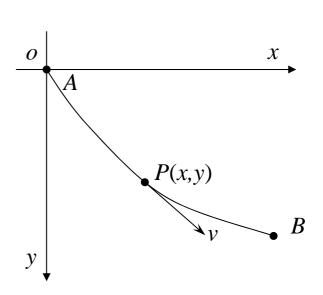
- 该曲线被称为最速降线
- 显然不是直线段

## 最速降线(brachistochrone)问题

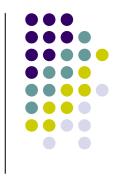


- 问题的设定:
  - 设点A与原点重合,点B的坐标是(a,b),重物从A点下落到P(x,y)点时,其速度是v
  - 重物质量是m,加速度是g
- 从A到P点时:
  - 失去的势能是 mgy
  - 获得的动能是  $mv^2/2$
  - 由能量守恒

$$v = \sqrt{2gy}$$



## 最速降线(brachistochrone)问题



- 推导:
  - 用s表示从点A到点P点的弧长,则

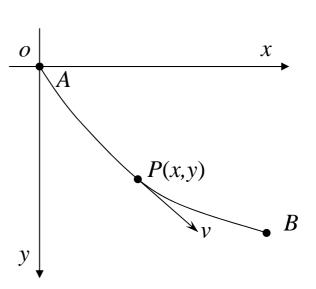
$$\frac{\mathrm{d}s}{\mathrm{d}t} = v = \sqrt{2gy}$$

• 因此可知

$$dt = \frac{ds}{\sqrt{2gy}} = \sqrt{\frac{1}{2gy}} \left[ 1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2 \right] dx$$

• 从点A到点B的总时间是

$$T = \int_0^a dt = \int_0^a \sqrt{\frac{1}{2gy} \left[ 1 + \left( \frac{dy}{dx} \right)^2 \right]} dx$$



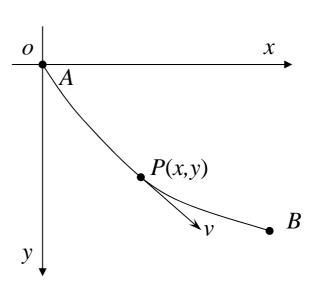




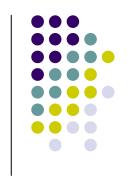
- 变分命题描述
  - 从点A到点B的总时间是

$$T = \int_0^a dt = \int_0^a \sqrt{\frac{1}{2gy} \left[ 1 + \left( \frac{dy}{dx} \right)^2 \right]} dx$$

- *T*是*y*(*x*), *y*'的泛函
- 满足 y(0) = 0, y(a) = b



## 变分命题 (I)

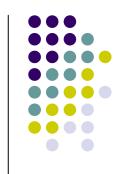


• 变分命题的实质是求泛函的极值问题

#### 注释:

- 在泛函的积分端点上, y(x)的数值已定, 即y(0)=0, y(a)=b. 这种变分被称为边界已定的变分, 是一种最常见的变分。
- 在定义中y'必须存在,至少是分段连续。
- 这种变分除端点为定值的端点条件外,并无其他约束条件,是最简单的变分问题。

## 测地线(geodesic line)问题



• 设 $\Phi(x, y, z) = 0$ 为一已知曲面,求曲面 $\Phi(x, y, z) = 0$ 上 所给任意两点**A**、**B**间长度最短的曲线,这个最短曲 线就被称为测地线,或称为短程线。

球面(如地球表面)上任意两点的测地线即为通过两点的大圆

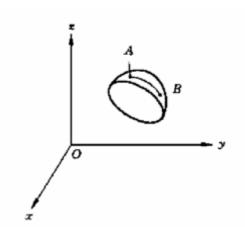
## 测地线(geodesic line)问题



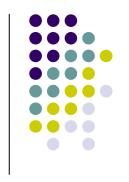
• 设定:  $A(x_1, y_1, z_1)$  与  $B(x_2, y_2, z_2)$  两点间的曲线长度为

$$L = \int_{x_1}^{x_2} \sqrt{1 + \left(\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\right)^2 + \left(\frac{\mathrm{d}z}{\mathrm{d}x}\right)^2} \,\mathrm{d}x$$

- 其中 y = y(x), z = z(x) 满足  $\phi(x, y, z) = 0$
- 变分命题: 选取函数y(x), z(x)
  - 在满足  $\Phi(x, y, z) = 0$ 的条件下
  - 使泛函L最小

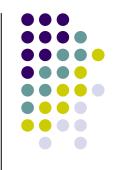


## 变分命题(Ⅱ)



- 与前两个问题的区别:
  - 测地线问题中有两个待定函数
  - 两个待定函数必须满足落在曲面上这一约束条件
- 这种变分被称为约束变分(constrained variation),或者称为条件变分(conditional variation)

## 变分命题(Ⅲ)



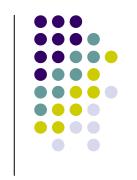
- 第一类变分问题:
  - 被积函数包括一阶导数的变分问题
  - 满足端点约束条件
  - 在所有的足够光滑函数y(x)中,求使以下泛函为极值

$$\prod(y) = \int_{\alpha}^{\beta} F(x, y, y') dx$$

- 第二类变分问题:
  - 两个待定函数: y(x), z(x)
  - 满足约束条件:  $\Phi(x, y, z) = 0$
  - 满足端点约束条件
  - 在所有的足够光滑函数y(x), z(x)中, 求使以下泛函为极值

$$\prod(y,z) = \int_{\alpha}^{\beta} F(x,y,y',z,z') dx$$

## 变分命题 (III)



- 函数: f(x)是变量x的实函数,即在其定义域内,任一x 值都有一个实数f(x)与之对应
- 泛函:  $\Pi(y)$ 是函数y(x)的泛函,即在其定义域内,任一函数y(x)都有一个实数  $\Pi(y)$ 与之对应
- 变分命题: 寻找y(x)使得泛函  $\Pi(y)$ 取极值
- 变分方法: 设使泛函取得极值的函数y(x)存在, 通过 变分法求得这个极值函数y(x)所需满足的微分方程

## 变分命题 (III)

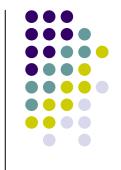


对函数而言,一阶导数为零的极值条件给出的 是相对极大或相对极小,而不是绝对极大或绝 对极小

在变分法中,泛函的极值条件给出的也只是相对极大或相对极小

• 导数为零只是必要条件

#### 变分法中的符号



- 给定函数y(x)
  - 宗量: *x*
  - 函数: y(x)
  - 宗量的增量: △x
  - 函数的增量:
    - $\Delta y = y(x + \Delta x) y(x)$
  - 当两点无限接近:
    - $\Delta x \rightarrow dx$ ,  $\Delta y \rightarrow dy$
  - 略去高阶微量:
    - dy = y'(x)dx
  - 当在x处取得函数极值
    - dy=0

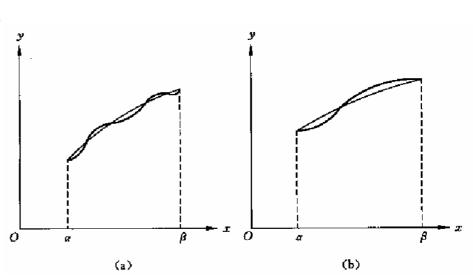
- 给定泛函 ∏(y)
  - 宗量: y
  - 泛函: Π(y)
  - 函数的变分:  $\delta y$
  - 泛函的变分:
    - $\bullet \quad \delta \Pi = \Pi(y + \delta y) \Pi(y)$
  - 在计算  $\delta$   $\Pi$ 时可以展开  $\Pi(y + \delta y)$ 中的被积函数只保留线性项
  - 当在y处取得泛函极值
    - $\delta \Pi = 0$

函数y(x)在定义域内与y(x)+  $\delta y(x)$ 处处无限接近

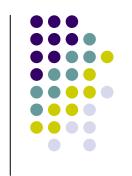
## 函数曲线的接近度



- 在定义域  $a \le x \le \beta$ 内, 给定两条函数曲线y(x)和 $y_1(x)$ 
  - 零阶接近度
    - 在每一点处y(x)和 $y_1(x)$  纵坐标都很接近;  $y(x)-y_1(x)$ 处处很小
  - 一阶接近度
    - 在每一点处同时y(x)和 $y_1(x)$ 的斜率也很接近;  $y'(x)-y'_1(x)$ 处处 很小
  - 二阶接近度
    - y"(x)-y"<sub>1</sub>(x)处处很小



#### 函数曲线的接近度



- 当泛函的被积函数是*F*(*x*, *y*, *y*')时,函数*y*要求 有一阶接近度
  - 可取  $\delta y$ ,  $\delta y$ '都是同级的微分量
- 当泛函的被积函数是*F*(*x*, *y*, *y*',*y*")时, 函数*y*要 求有二阶接近度
  - 可取  $\delta y$ ,  $\delta y$ ,  $\delta y$ ",都是同级的微分量



• 设函数y(x)是下式的极值解

$$\prod(y) = \int_{\alpha}^{\beta} F(x, y, y') dx$$

- 且满足端点条件  $y(\alpha) = \overline{y}_1, y(\beta) = \overline{y}_2$
- 设其邻近的函数y(x)+  $\delta y(x)$ 也满足端点条件
  - 因此端点变分满足

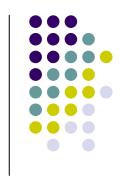
$$\delta y(\alpha) = \delta y(\beta) = 0$$

• 泛函的变分为

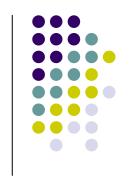
$$\delta \Pi = \Pi(y + \delta y) - \Pi(y)$$

$$= \int_{\alpha}^{\beta} \{ F(x, y + \delta y, y' + \delta y') - F(x, y, y') \} dx$$

#### 内容提要



- 变分命题与一般极值问题
- 泛函的极值问题与欧拉方程,变分法基本定理
- 自然边界问题
- 拉格朗日乘子法



• 根据微量计算规则,设y(x)和y(x)+  $\delta y(x)$ 是有一阶接近的曲线

$$F(x, y + \delta y, y' + \delta y') = F(x, y, y') + \left[\frac{\partial}{\partial y}F(x, y, y')\right]\delta y + \left[\frac{\partial}{\partial y'}F(x, y, y')\right]\delta y'$$

• 引入简写符号

$$F = F(x, y, y'), F_{y} = \frac{\partial}{\partial y} F(x, y, y'), F_{y'} = \frac{\partial}{\partial y'} F(x, y, y')$$

• 可得

$$\delta F = F_{y} \delta y + F_{y'} \delta y'$$



• 泛函的变分为:

$$\partial \Pi = \int_{\alpha}^{\beta} \delta F dx = \int_{\alpha}^{\beta} \left[ F_{y} \delta y + F_{y} \delta y' \right] dx$$

• 下面将证明函数y(x)的导数的变分等于函数y(x)的变分的导数,亦即导数和变分两种运算可以互换运算顺序:

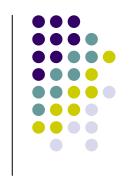
$$\delta y' = (\delta y)'$$

- 证明  $\delta y' = (\delta y)'$ 
  - Hint: 图中G点纵坐标有计算方法
  - 其一从C点的纵坐标计算

$$y + y'dx + \delta(y + y'dx) = y + \delta y + y'dx + \delta y'dx$$

• 其二从F点的纵坐标计算

$$y + \delta y + \frac{d}{dx}(y + \delta y)dx = y + \delta y + y'dx + (\delta y)'dx$$



• 由上页结论:

$$\partial \Pi = \int_{\alpha}^{\beta} \delta F dx = \int_{\alpha}^{\beta} \left[ F_{y} \delta y + F_{y'} (\delta y)' \right] dx$$

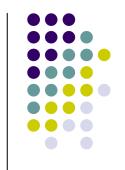
• 对等式右边的第二部分进行分部积分有

$$\int_{\alpha}^{\beta} F_{y'}(\delta y)' dx = -\int_{\alpha}^{\beta} \frac{d}{dx} (F_{y'}) \delta y dx + F_{y'} \delta y \Big|_{\alpha}^{\beta}$$

•根据端点约束条件上式第二部分等于0,由此得

$$\delta \Pi = \int_{\alpha}^{\beta} \left[ F_{y} - \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} F_{y'} \right] \delta y \mathrm{d}x \qquad \qquad \text{可进一步简化}$$

#### 变分法基本预备定理



• 如果函数F(x)在线段 $(x_1, x_2)$ 上连续,且对于满足以下一般条件的任意选定的函数  $\delta y(x)$ ,有

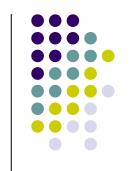
$$\int_{x_1}^{x_2} F(x) \delta y(x) \mathrm{d}x = 0$$

• 则在线段上(*x*<sub>1</sub>, *x*<sub>2</sub>)上

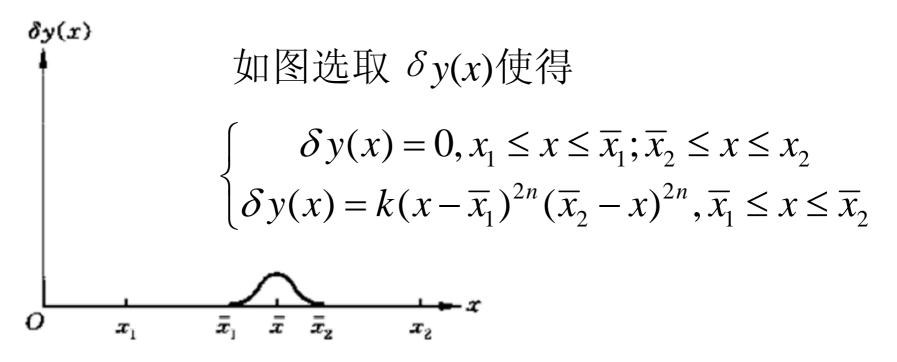
$$F(x) = 0$$

- 变分  $\delta y(x)$ 的一般条件为:
  - 至少一阶可微;
  - 在线段 $(x_1, x_2)$ 的端点处;
  - $|\delta y(x)| < \epsilon$  或  $|\delta y(x)|$  及  $|\delta y'(x)| < 0$

## 变分法基本预备定理



• 证明: 采用反证法。假设F(x)在点  $x = \overline{x}$  处不等于零。选取  $x = \overline{x}$  附近小邻域  $[\overline{x_1}, \overline{x_2}]$  使得在此区域内F(x)不改变正负号。



#### 变分法基本预备定理



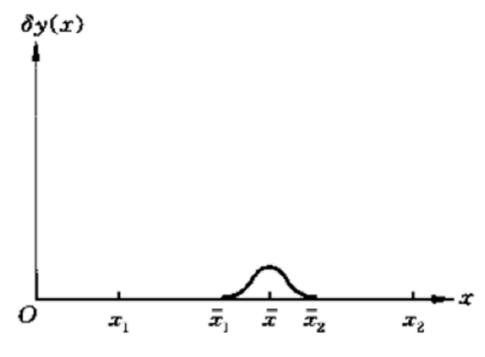
• 可见构造函数满足所设条件。但是容易验证

$$\int_{x_1}^{x_2} F \delta y(x) dx = \int_{\overline{x}_1}^{\overline{x}_2} F(x) k(x - \overline{x}_1)^{2n} (\overline{x}_2 - x)^{2n} dx \neq 0$$

• 与条件矛盾, 所以

$$F(x) \equiv 0$$

得证



## 变分法基本预备定理(多变量版本)



• 如果函数F(x, y)在定义域s上连续,设  $\delta z(x, y)$  在s域的边界上为零, $|\delta z(x, y)| < \varepsilon$ , $|\delta z_x|$   $< \varepsilon$ , $|\delta z_y| < \varepsilon$ ,还满足至少一阶或更高阶可微,且

$$\iint_{S} F(x, y) \delta z(x, y) dxdy = 0$$

• 则在定义域s上 F(x,y)=0

#### 变分问题的欧拉方程



• 由预备定理可知

$$F_{y} - \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} F_{y'} = 0, \alpha \le x \le \beta$$

• 如果展开  $\frac{dF_{y}}{dx}$ 

$$F_{y} - \frac{\partial^{2} F}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^{2} F}{\partial y \partial y'} y' - \frac{\partial^{2} F}{\partial y' \partial x} y'' = 0$$

• 其中*F*(*x*,*y*,*y*)必须具有二阶偏导数, *y*(*x*)也必须具有二阶偏导数。

#### 由此把变分问题转化为微分方程求解

# 变分法求解(1) 最短连线问题



• 其变分极值问题为

$$\delta\Pi = \int_0^\alpha \left[ 1 + (y' + \delta y')^2 \right]^{1/2} dx - \int_0^\alpha \left[ 1 + y'^2 \right]^{1/2} dx$$

• 略去  $\delta y$ '的高次微量得

$$\delta \Pi = \int_0^\alpha \frac{y' + \delta y'}{\left[1 + y'^2\right]^{1/2}} dx = 0$$

• 分部积分,并利用  $\delta y(0)=0$ ,  $\delta y(a)=0$ ,得

$$\partial \Pi = -\int_0^\alpha \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} \left| \frac{y'}{\left(1 + y'^2\right)^{1/2}} \right| \mathcal{S} y \mathrm{d}x = 0$$

## 变分法求解(1) 最短连线问题



• 由变分法预备定理,给出以下微分方程

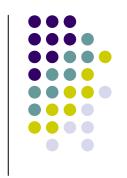
$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} \left[ \frac{y'}{\left(1 + y'^2\right)^{1/2}} \right] = 0$$

积分得

$$\frac{y'}{\left(1+y'^2\right)^{1/2}} \equiv const \quad \Longrightarrow \quad y' \equiv const$$

• 由端点约束条件即得  $y = \frac{b}{a}x$ 

## 变分法求解(2) 最速降线问题



• 可得泛函的变分为

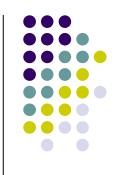
$$\delta T = \int_0^a \frac{1}{\sqrt{2g(y+\delta y)}} \left[ 1 + (y'+\delta y')^2 \right]^{1/2} dx - \int_0^a \frac{1}{\sqrt{2gy}} \left[ 1 + y'^2 \right]^{1/2} dx$$

• 把  $\delta y$ ,  $\delta y$ , 作为微量展开

$$\left[\frac{1+(y'+\delta y')^{2}}{y+\delta y}\right]^{1/2} = \left(\frac{1+y'^{2}}{y}\right)^{1/2} + \frac{y'}{[y(1+y'^{2})]^{1/2}}\delta y'$$

$$-\frac{1}{2y}\left[\frac{1+y'^{2}}{y}\right]^{1/2}\delta y + O(\delta^{2})$$

## 变分法求解(2) 最速降线问题



• 略去高次微量得

$$\delta T = \frac{1}{\sqrt{2g}} \int_0^a \left\{ \frac{y'}{\left[y(1+y'^2)\right]^{1/2}} \delta y' - \frac{1}{2y} \left[\frac{1+y'^2}{y}\right]^{1/2} \delta y \right\} dx = 0$$

• 进行分部积分,并利用边界条件

$$\delta T = -\frac{1}{\sqrt{2g}} \int_0^a \left\{ \frac{1}{2y} \sqrt{\frac{1+y'^2}{y}} + \frac{d}{dx} \left[ \frac{y'}{\sqrt{y(1+y'^2)}} \right] \right\} \delta y dx = 0$$

## 变分法求解(2) 最速降线问题



• 由变分法预备定理,给出以下微分方程

$$\frac{1}{2y}\sqrt{\frac{1+y'^2}{y}} + \frac{d}{dx}\left[\frac{y'}{\sqrt{y(1+y'^2)}}\right] = 0$$

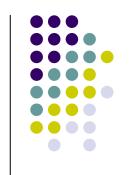
• 该方程可改写为

$$\frac{d}{dx} \left\{ \frac{y'^2}{\sqrt{y(1+y'^2)}} - \sqrt{\frac{1+y'^2}{y}} \right\} = 0$$

• 进一步化简得

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} \left\{ \frac{1}{\sqrt{y(1+y'^2)}} \right\} = 0$$

# 变分法求解(2) 最速降线问题



• 两边积分可得

$$y(1+y'^2)=C$$

• 进一步做变量代换,  $\phi y' = \cot t$  有

$$y = \frac{C}{1 + y'^2} = C \sin^2 t = \frac{C}{2} (1 - \cos 2t)$$

而

$$dx = \frac{dy}{y'} = \frac{2C\sin t \cos t dt}{\cot t} = 2C\sin^2 t dt = C(1 - \cos 2t)dt$$

积分可得

$$x = \frac{C}{2}(2t - \sin 2t) + C_1$$

# 变分法求解(2) 最速降线问题



- 代入端点条件 y(0)=0, x(0)=0, 则得 $C_1=0$ .
- 再做变量代换  $\theta = 2t$
- 可解得最速降线的参数表示

$$\begin{cases} x = \frac{C}{2}(\theta - \sin \theta) \\ y = \frac{C}{2}(1 - \cos \theta) \end{cases}$$

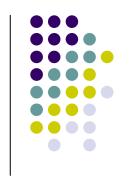
• 这是一组摆线(圆滚线)簇,以C/2为滚圆半径,常数C是由圆滚线通过点 $P(x_1,x_2)$ 这个条件来决定。因此,摆线就是最速降线。





- 1. 从物理上建立泛函及其条件
- 通过泛函变分,利用变分法基本预备定理求 得欧拉方程
- 3. 在边界条件下求解欧拉方程,即微分方程求解

## 变分法与欧拉方程

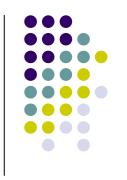


- 变分法与欧拉方程代表同一物理问题
- 欧拉方程求解和从变分法求数值近似解(如有限元,利兹法,伽辽金法等),其效果一样

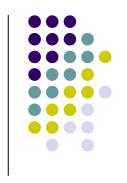
- » 欧拉方程求解很困难,但从泛函求近似解通常 很方便,因而变分法一直被广为重视。
- 》但并不是所有的微分方程都能找到相对应的泛 函问题。

#### 更多例子

- 弦的微小横振动一波动方程
- 平衡膜一泊松方程

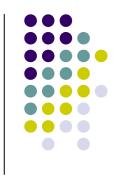


#### 内容提要



- 变分命题与一般极值问题
- 泛函的极值问题与欧拉方程,变分法基本定理
- 自然边界问题
- 拉格朗日乘子法

## 自然边界问题



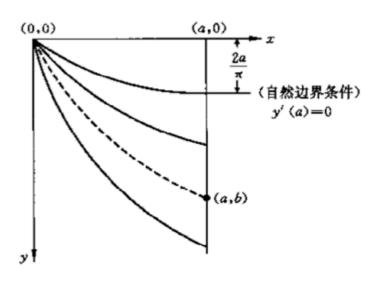
- 上一节研究了函数两端的值都是已知的问题, 即带端点条件的变分约束问题。
- 在一些问题中,端点处没有位置约束条件。但在极值曲线上必然还有需要自然服从的端点条件,这类端点条件被通称为(natural boundary condition)

## 改进的最速降线问题



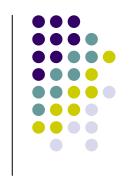
设物体开始从(0,0)点下滑,其滑线的右下端 x=a处没有规定y(a)的端 点值,而只是规定线的 下端延伸到x=a位置,

问耗时最短的曲线是怎样的?



4.6 虚线代表从(0,0)到(a,b)的最速降线,实线代表从(0,0)到x=a的各种可能的最速降线,只用y(0)=0不足以决定哪一条曲线是最速降线

# 第三类变分命题



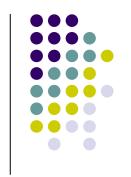
• 被积函数包括一阶导数,左端自由的变分命题 在一切既满足左端的约束条件

$$y(\alpha) = \overline{y}_1$$

• 右端*x*= β处自由,而且又足够光滑的函数*y*(*x*) 中,求使下列泛函为极值的*y*(*x*)的解

$$\prod(y) = \int_{\alpha}^{\beta} F(x, y, y') dx$$

#### 自然边界问题



• 采用前面类似的变分过程可得

$$\partial \Pi = \int_{\alpha}^{\beta} \left[ F_{y} \delta y + F_{y} \delta y' \right] dx$$

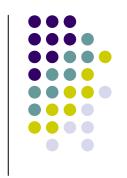
• 通过分部积分

$$\int_{\alpha}^{\beta} F_{y'} \delta y' dx = -\int_{\alpha}^{\beta} \frac{dF_{y'}}{dx} \delta y dx + F_{y'} (\beta, y(\beta), y'(\beta)) \delta y(\beta)$$
$$-F_{y'} (\alpha, y(\alpha), y'(\alpha)) \delta y(\alpha)$$

• 根据约束条件  $y(\alpha) = \overline{y}_1$  可知  $\delta y(\alpha) = 0$ 上式可简化为

$$\int_{\alpha}^{\beta} F_{y'} \delta y' dx = -\int_{\alpha}^{\beta} \frac{dF_{y'}}{dx} \delta y dx + F_{y'} (\beta, y(\beta), y'(\beta)) \delta y(\beta)$$

## 自然边界问题



• 求得变分极值条件为

$$\partial \Pi = -\int_{\alpha}^{\beta} \left[ F_{y} - \frac{\mathrm{d}F_{y'}}{\mathrm{d}x} \right] \delta y \mathrm{d}x + F_{y'} \left( \beta, y(\beta), y'(\beta) \right) \delta y(\beta)$$

$$= 0$$

• 但是定义域右端  $\beta$  处未被约束,因此  $\delta y(\beta)$  未必等于 0。但区间内部与端点处的变分都独立,所以可导出以下式子

$$\begin{cases} F_{y} - \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} F_{y'} = 0, \alpha \le x < \beta \\ F_{y'}(\beta, y(\beta), y'(\beta)) = 0 \end{cases}$$

# 自然边界问题: 改进的最速降线问题求解

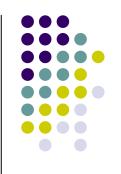


• 被积函数 
$$F = \left[\frac{1+y'^2}{2gy}\right]^{1/2}$$

• 因此有 
$$F_{y'} = [2gy]^{-1/2} \frac{y'}{(1+y'^2)^{1/2}}$$

• 相当于自然端点条件是 y'(a) = 0 $y' = \cot t \Rightarrow \theta = 2t = \pi$ 

# 自然边界问题: 改进的最速降线问题求解



• 带入端点条件即可求得待定系数

$$C = \frac{2\alpha}{\pi - \sin \pi} = \frac{2\alpha}{\pi}$$

• 因此改进的最速降线问题解是:

$$x = \frac{a}{\pi} (\theta - \sin \theta)$$

$$y = \frac{a}{\pi} (1 - \cos \theta)$$

$$0 \le \theta \le \pi$$

#### 自然边界问题

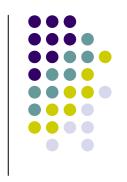
界问题

• 两端都自由的情况

$$\begin{cases} F_{y} - \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} F_{y'} = 0, \alpha < x < \beta \\ F_{y'}(\alpha, y(\alpha), y'(\alpha)) = 0 \\ F_{y'}(\beta, y(\beta), y'(\beta)) = 0 \end{cases}$$

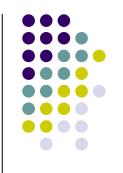


#### 内容提要



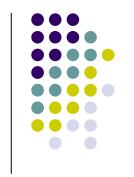
- 变分命题与一般极值问题
- 泛函的极值问题与欧拉方程,变分法基本定理
- 自然边界问题
- 拉格朗日乘子法





• 1776年,年轻的拉格朗日(19岁)提出了拉氏乘子法,用以解决带约束条件的极值问题。

# 极大、极小的定义



• 如果f(x)在 $x=x_0$ 处满足

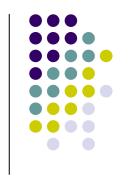
$$f(x_0 + \Delta x) - f(x_0) < 0$$
, and  $0 < |\Delta x| < \varepsilon$ 

- 则称f(x)在  $x = x_0$  处有一相对极大或局部极大,其中  $\varepsilon$  是一正的微小量
- 如果f(x)在 $x=x_0$ 处满足

$$f(x) - f(x_0) \le 0$$
, and  $a < x, x_0 < b$ 

• 则称f(x)在 [a, b]中有一绝对极大或全域极大,其中  $\varepsilon$  是一正的微小量

#### 极大极小的充要条件



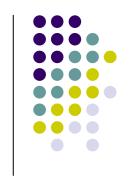
- $f'(x_0) = 0$ 是在 $x = x_0$ 取得极值的必要条件,而非充分条件
- 相对极小的必要条件是 $f'(x_0)=0$ ,而其充要条件 $f'(x_0)=0$ , $f''(x_0)>0$
- 相对极大的必要条件是 $f'(x_0) = 0$ ,而其充要条件 $f'(x_0) = 0$ , $f''(x_0) < 0$
- 如果 $f''(x_0) = 0$ ,通过判断 $f'''(x_0)$ 的符号。 $f'(x_0) = f''(x_0) = 0$ ,且 $f'''(x_0) \neq 0$ 时,成为一个拐点。

## 极大极小相关概念



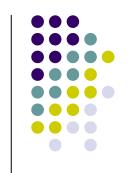
- 极点(extremum): 极大,极小
- 驻点(stationary points): 极大,极小,拐点
  - 驻点上的函数值成为驻值

• 利用泰勒展开同样可分析出高维函数极值的充要条件



- 以二维情况为例:研究函数 $f(x_1,x_2)$ 在 $(x_1,x_2)$ 受约束条件 $g(x_1,x_2)$ =0的限制下的极值问题
  - 几何解释:  $f(x_1,x_2)$ 表示地图上的海拔高度,  $g(x_1,x_2)$  = 0表示了一条公路(曲线)所经过的各点

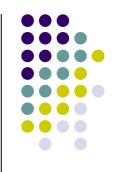
• 因为有约束, 直接的导数求解无法获得正确的解



• 以二维情况为例: 研究函数 $f(x_1,x_2)$ 在 $(x_1,x_2)$ 受约束条件 $g(x_1,x_2)$ =0的限制下的极值问题

- 解法步骤:
  - 求解 $g(x_1,x_2)=0$ 将变量 $x_1$ 看成 $x_2$ 的函数 $x_1=h(x_2)$
  - 带入得 $f = f(h(x_2), x_2)$ , 变成单一变量的函数, 其极值条件是

$$\frac{\mathrm{d}f}{\mathrm{d}x_2} = \frac{\partial f}{\partial x_1} \frac{\mathrm{d}x_1}{\mathrm{d}x_2} + \frac{\partial f}{\partial x_2} = 0$$

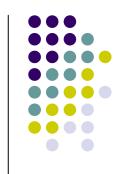


• 对 $g(x_1,x_2)=0$ 求微分得

$$\frac{\partial g}{\partial x_1} \frac{\mathrm{d}x_1}{\mathrm{d}x_2} + \frac{\partial g}{\partial x_2} = 0$$

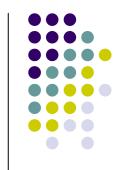
• 采用上两式,消去  $\frac{\mathrm{d}x_1}{\mathrm{d}x_2}$  可得

$$-\frac{\partial f}{\partial x_1} \left( \frac{\frac{\partial g}{\partial x_2}}{\frac{\partial g}{\partial x_1}} \right) + \frac{\partial g}{\partial x_2} = 0 \qquad \frac{\partial g}{\partial x_1} \neq 0$$



$$g(x_1, x_2) = 0$$

$$-\frac{\partial f}{\partial x_1} \left( \frac{\frac{\partial g}{\partial x_2}}{\frac{\partial g}{\partial x_1}} \right) + \frac{\partial g}{\partial x_2} = 0 \qquad \frac{\partial g}{\partial x_1} \neq 0$$



• 以几何的角度解释,存在两种情况

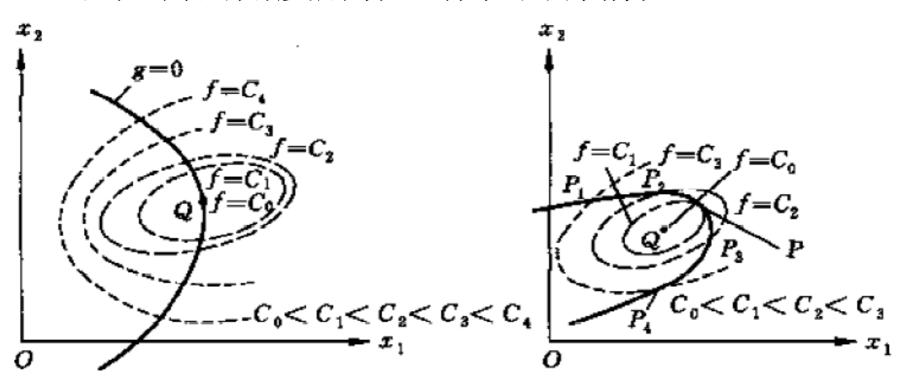
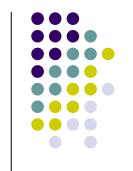
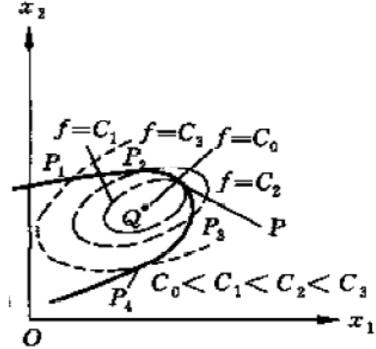


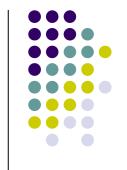
图 4.7  $f = C_0$  的极小点恰好 在 g = 0 的曲线上

图 4.8 g = 0 曲线和  $f = C_1$  切于  $P(x_1^{(P)}, x_2^{(P)})$ 



• 曲线 $g(x_1,x_2)=0$ 不通过f的极小点Q,但和曲线  $f=C_1$ 相切于P点,则P点为 $g(x_1,x_2)=0$ 上f值最小点。

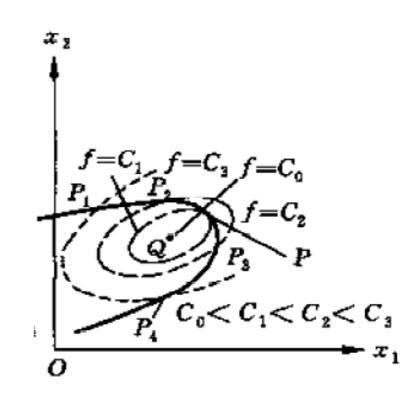


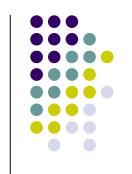


• 曲线 $f=C_1$ 在P点的法矢量和曲线 $g(x_1,x_2)=0$ 在P 点的法矢量平行,即:

$$\frac{\frac{\partial f}{\partial x_1}(x^P)}{\frac{\partial g}{\partial x_1}(x^P)} = \frac{\frac{\partial f}{\partial x_2}(x^P)}{\frac{\partial g}{\partial x_2}(x^P)} = -\lambda$$

• 其中 \( \mu \) 是待定系数





• 与 $g(x_1,x_2)=0$ 一起有三个方程求解三个未知数  $x_1^P x_2^P$ 和  $\lambda$  ,这样就求得了带约束的极值问题 解

- 一般化(化有约束为无约束)  $F(x_1, x_2, \lambda) = f(x_1, x_2) + \Phi(g)$
- 且满足  $g \to 0$ ,  $\Phi(g) \to 0$  , 考虑  $\Phi(g)$  泰勒展开

$$\Phi(g) = \lambda g(x_1, x_2) + \frac{1}{2} \lambda_1 g^2 + \cdots$$
  $\rightarrow$   $\Phi(g) \simeq \lambda g(x_1, x_2)$   $g(x_1, x_2)$ 很小时,即在 $g(x_1, x_2) = 0$ 附近



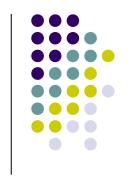
• 由此目标函数可改写为

$$F(x_1, x_2, \lambda) = f(x_1, x_2) + \lambda g(x_1, x_2)$$

• 驻值条件为

$$\frac{\partial F}{\partial x_1} = 0, \frac{\partial F}{\partial x_2} = 0, \frac{\partial F}{\partial \lambda} = 0$$





• 钱伟长,格林函数和变分法在电磁场和电磁波计算中的应用,上海大学出版社

# 下节课内容?

