# AIS 系统的构成及信息处理

# 史 键

(长江南京通信管理局, 江苏 南京 210011)

摘 要: 文中对 AIS 系统的主要功能及组成部分进行了简单的介绍,详细的分析了 AIS 数据信息的内容,格式和解码,对解码流程进行深入研究,通过实例对 AIS 信息的解析过程进行分析。

关键词: AIS; 系统构成; SOTDMA; 内容与分类; 信息解析

中图分类号: U698

文献标识码: A

文章编号: 1006-7973 (2010) 10-0091-02

# 一、引言

船 舶 自 动 识 别 系 统 (Automatic Identification System) AIS 在航海安全与通信中体现出来的强大功能和良好的发展前景,已被很多业内人士熟知。AIS 是国际电信联盟 (ITU)、国际海事组织 (IMO) 和国际航标协会 (IALA) 等国际组织共同研究开发的,可用于水上交通联络和指挥的岸与船、船与岸、船与船之间的识别通信系统。

## 二、AIS 系统构成

AIS 系统主要由船台设备和岸台系统两部分组成。

#### 1 躯么沿名

船台设备是一种 VHF 海上頻段的船载广播式应答器。典型的 AIS 船台是由 1 台 VHF 发射机、2 台 VHF TDMA 接收机、1 台 VHF DSC 接收机、1 台带有标准的船用电子通信接口 (IED 61162/NMEA0183/200) 的信息处理控制装置以及各种必要的传感器组成。船舶配备了 AIS 以后,在向外播发本船航行信息的同时还可以接收到 VHF 覆盖范围以内其他船舶的航行信息以及基站发送的信息。

# 2. 岸台系统

AIS 基站是 AIS 通信网的接收和发射装置,在 AIS 基站范围内实时采集所有 AIS 船台的动静态信息并将其发送给主基站,同时将主基站的指令发送给水域内的 AIS 船台。

一个典型的岸台由 VHF TDMA 收发机、VHF DSC 接收机、基站控制器 (BSC)、网络设备、控制软件和应用软件组成。AIS 基站收发机遵从 ITU-RM.1371 建议案 «AIS 技术特性标准》,可安装在 VIS 系统中或作为 AIS 网络的核心单元。借助基站控制器 (BSC),基站收发机可以相互连接实现对海岸线或者内河的覆盖。

# 三、AIS 信息处理

# AIS 信息采集

用户接口采用 RS422 通信协议, 先将信号经过 RS422/R S232 转换器转换, 转换后的信号送入 PC 机串口,由 PC 机完成信号的采集和处理。

#### 2. SOTDMA 消息结构

AIS 系统的通信采用的是自组织时分多址技术 (SOTDMA)。SOTDMA 是实现 AIS 自主连续数据通信的 核心技术,在自组织时分多址技术中,信道时间被分为固定 长度的时间间隔 (每一个间隔称为一帧)。一个时帧包括一组 时隙,这些时隙在时域上互不重叠。

AIS 中每一帧的长度为 1min,被划分为 2250 (0—2249) 个时隙,每个时隙长 26.67ms,工作于 87B (161.975mhz)、88B (162.025mhz)两个信道,传输带 宽为 25khz 或 12.5khz,信道传输速率为 9,600bps,所以每个时隙为 256 比特且每一帧的开始和结束以卫星提供的世界时 UTC 时间为标志。

#### 3. AIS 信息的内容与分类

AIS 信息的内容主要包括: 船舶向基站和其他船舶播发的消息, 岸台管理中心向船舶播发的信息。

- (1) 静态信息:海上移动业务标识码 (MMSI),呼号, 船名,船长,船宽,船舶类型,船上定位天线的位置等。
- (2) 动态信息: 具有精度指示和完整性状态的船位,对地速度 (SOG),对地航向,航行状态(如失控(NUC)、锚泊等),转向率,UTC时间(由接收设备生成日期)等。
- (3) 航行信息: 船舶吃水,目的港,預到时间 (ETA), 危险货物类型等。
  - (4) 安全信息: 有关船舶航行相关的安全信息。

以上不同类型的信息以不同的时间周期进行播发。

按照 ITU-R M.1371 的有关规定和具体的信息内容, AIS 信息分为 22 种不同的信息报文,包括传输信息、支持各种其他系统或数据链路(包括消息确认、询问、分配、管理命令)的功能等。主要消息的类型及说明如表 1 所示:

表 1 主要消息的类型及说明

| 消息标识      | 名称                           | 说明                   |  |  |  |
|-----------|------------------------------|----------------------|--|--|--|
| 1, 2, 3   | 船位报告                         | 自主的、分配的或轮询响应         |  |  |  |
| 4         | 基地台报告                        | 基地台的位置、UTC /日期和当前时隙号 |  |  |  |
|           |                              | 定时的静态数据和与航次相关        |  |  |  |
| 5         | 静态和与航次相关数据                   | 的船舶数据报告              |  |  |  |
| 6, 7, 8   | 二进制信息                        | 编址、确认或广播             |  |  |  |
|           | and the second second second | 仅为搜寻与羧助中运行的机截台       |  |  |  |
| 9         | 标准搜赖飞机位置报告                   | 站使用的位置报告             |  |  |  |
| 10, 11    | UTC/日期                       | 询何和响应                |  |  |  |
| 12、13 、14 | 安全相关信息                       | 寻址、确认或广播             |  |  |  |
| 15        | 讷问                           | 查询具体的消息类型            |  |  |  |

收稿日期: 2010-08-04

作者简介: '史 健 (1982-), 长江南京通信管理局助理工程师, 研究方向为 AIS 硬件以及 AIS 软件开发。

| 续表1   |               |                   |  |  |
|-------|---------------|-------------------|--|--|
| 消息标识  | 名称            | 说明                |  |  |
| 16    | 分配模式指令        | 由主管部门用基地台指定某种报告行为 |  |  |
| 17    | DGNSS 广播二进制信息 | 由基地台提供的 DGNSS 修正  |  |  |
| 18、19 | B类设备位置报告      | 标准及扩展报告           |  |  |
| 20    | 数据链管理信息       | 为基地台预留的时隙         |  |  |
| 21    | 助航报告          | 助航设备的位置和状态报告      |  |  |
| 22    | 信道管理          | 基地台关于信道和收发机状态的管理  |  |  |

4. AIS 信息解码

AIS 输出的信息符合ITU-R M. 137121 和IEC6116222 协议, AIS 的信息报文分为明码和暗码。明码以"\$"字符开始,可以直接看出其代表的意思。IEC(国际电工委员会)对明码有明确的字符数限制(一个句子加终止符不超过82个字符)。暗码是封装的信息包,以"!"开头。其格式为:

! AACCC, X, Y, Z, U, C-C, V\*HH <CR><LF> 其中 AACCC 为标识符, 指明本条句子封装的背景信息, X, Y, Z 分别表示发送这一信息需要的句子总数 (1-9)、本句的句子序数 (1-9) 和连续信息的识别 (0-9); U表示 A IS 信道号; C-C 为封装信息, 为数据部分; V表示填充的 BIT 数, 因为封装的字符需要是 6 的整数倍, 若不满足需填充 0-5 个字符; HH表示检验字段。

- >!AIVDM, 1, 1,, B, 169L7WP01K8cdWNB2P4sUa 9j0@Qi, 0\*43

比如,以上数据是 AIS 设备接收到的 AIS 信息数据,这 些数据都是经过数字化或压缩编码,要获得其中包含的文字 信息,需要进行解码。这些封装电文的字符是符合规定的有 效字符,共 64 个。将这 64 个字符与其对应的 6bit 二进制 字段一一对应,就可以方便的解析出这些暗码。

表 2 8bitASCII 码转 6bit 二进制表

| Ī | 0 | 000000 | = | 001101 |   | 011010 | w | 100111 | 1 | 110100 |
|---|---|--------|---|--------|---|--------|---|--------|---|--------|
| _ | 1 | 000001 | > | 001110 | K | 011011 | • | 101000 | m | 110101 |
|   | 2 | 000010 | ? | 001111 | L | 011100 | 2 | 101001 | n | 110110 |
|   | 3 | 000011 | @ | 010000 | М | 011101 | b | 101010 | o | 110111 |
|   | 4 | 000100 | A | 010001 | Ń | 011110 | c | 101011 | p | 111000 |
|   | 5 | 000101 | В | 010010 | 0 | 011111 | đ | 101100 | q | 111001 |
|   | 6 | 000110 | С | 010011 | P | 100000 | e | 101101 | r | 111010 |
|   | 7 | 000111 | D | 010100 | Q | 100001 | f | 101110 |   | 111011 |
|   | 8 | 001000 | E | 010101 | R | 100010 | g | 101111 | t | 111100 |
|   | 9 | 001001 | F | 010110 | s | 100011 | h | 110000 | u | 111101 |
|   | : | 001010 | G | 010111 | т | 100100 | i | 110001 | v | 111110 |
|   | ; | 001011 | Н | 011000 | U | 100101 | j | 110010 | w | 111111 |
|   | < | 001100 | I | 011001 | v | 100110 | k | 110011 |   |        |

现在根据表 2 来解析例子中的第一条信息:

>!AIVDM, 1, 1,, B, 169L7WP01K8cdWNB2P4sUa9j0@Qi, 0\*43

根据封装数据部分的第一位可知消息识别码为 1, 根据 其消息结构 (见表 3), 对封状信息进行解析。

表 3 消息 1, 2, 3 的消息结构

| 参数        | 比特数 | 说明                              |
|-----------|-----|---------------------------------|
| 消息识别码     | 6   | 消息 1, 2或 3 的标识符                 |
| 转发指示符     | 2   | 消息被转发的次数,默认=0;3=不再转发            |
| 用户识别码     | 30  | MMSI 号码                         |
|           |     | 0=在航(主机推动); 1=锚泊; 2=失控; 3=操纵受限; |
|           |     | 5=靠泊;6=搁浅;7=捕捞作业;8=靠帆船提供动力;     |
| 航行状态      | 4   | 9=为将来 HSC 航行状态修正所保留;            |
|           |     | 10=为将来 WIG 航行状态修正所保留;           |
|           |     | 11-14=为将来使用保留;15=未定义、缺省         |
| 特向車 ROT   | 8   | ROT 为转向率(720 度/min)由外部传感器显示     |
| 对地航速      | 10  | 对地航途,以 1/10Kn 距为单位              |
| 船位精确度     | 1   | 1=高;0=低。                        |
| 经度        | 28  | 经度                              |
| 纬度        | 27  | 纬度                              |
| 对地航向      | 12  | 对地航向                            |
| 真航向       | 9   | 度数 (0~359)                      |
| 时间标记      | 6   | 报告发出时的 UTC 时间                   |
| 为地区性应用所保留 | 4   | 保留由地方政府管理部门定义                   |
| 备用位       | 1   | 未用,应设为 0                        |
| RAIM 标志   | 1   | 电子定位设备的 RAIM 标志 ()=未使用=默认; 1=使用 |
| 通信状态      | 19  | SOTDMA 或者 ITDMA 通信状态            |
| 总比特数      | 168 |                                 |

封装的数据转换为 6 位的二进制数据后,根据表中对各 参数分配的比特数可以得到船舶船位报告的相关数据。

通过分析各消息的消息结构,可以得到船舶其他的相关信息,如船舶的 IMO 号码,船名,呼号,船舶和载货类型,船舶的长宽,目的地等关于船舶静态和航行相关的信息。

#### 5. AIS 信息的显示

以上内容均是针对代码进行分析的。对于使用和操作者, 需要一个平台将这些数据以标绘船位的电子海图和显示船舶 的各种信息的文字的形式显示出来。可以通过编程处理各消 息间的转换,最终达到对船舶动态的监控。

# 四、结束语

AIS 系统大大增强了对船舶的识别能力,为水上搜救中心提供了便利,对提高航行安全和效率,保护水域环境发挥了重要作用。相信随着技术的提高和法规的不断完善,AIS 技术必将得到更大的应用和发展,把我们带到一个新的航运时代。

## 参考资料

- [1] Technical characteristics for a universal shipborne automatic identification system using time division multiple access in the VHF maritime mobile band Rec. ITU-R M.1371-1 1998-2001
- [2] Single talker and multiple listeners-Extra requirements to IEC61162-1 for the UAIS. IEC/PAS61162-100 2002, 04.
- [3]朱金发. 船载自动识别系统手册[M]. 人民交通出版社, 2005, 06.
- [4] 黄丽卿, 胡稳才, 邵哲平. AIS 輸出數据包的解包技术研究[]]. 集美大学学报(自然科学版), 2005, 10, (1): 37241.