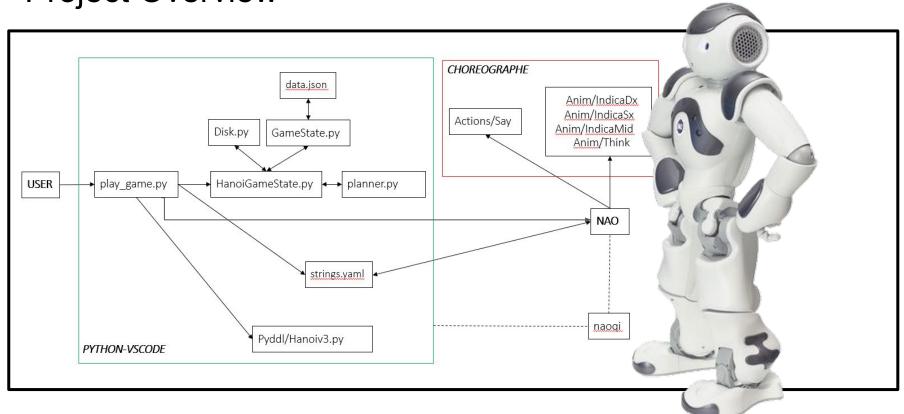


## **Project Overview**



### Obiettivi

- Risolvere il gioco con:
  - 1. Breadth First Algorithm
  - 2. STRIPS Planner

Comparare i risultati

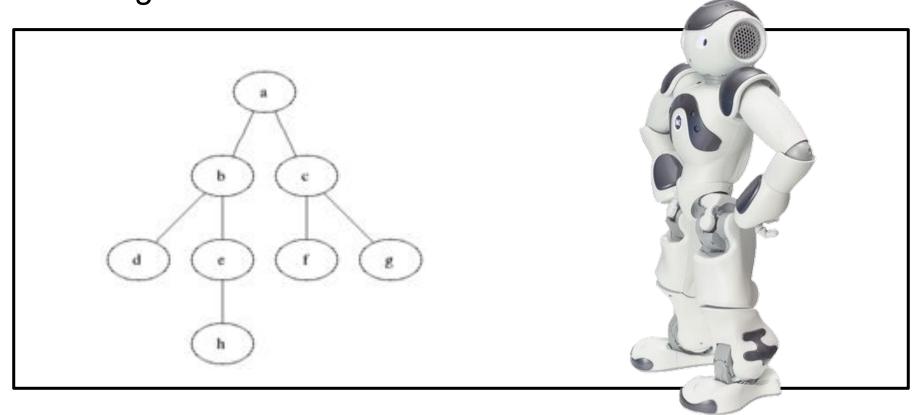


#### Strumenti

- Naoqi Python Library (SDK)
- Choregraphe
- VisualStudio Code
- Python 2.7.18
- PyDDL



# Planning - BFA



## Planning - STRIPS

```
global_domain=Domain((
             Action(
10
                 'move',
                 parameters=(
11
                     ('position', 'X'),
12
                    ('position', 'Y'),
13
                     ('position', 'Z'),
14
15
                preconditions=(
16
                    ('Clear', 'X'),
17
                    ('Clear', 'Z'),
18
                    ('On', 'X', 'Y'),
19
                     ('smaller', 'X', 'Z'),
20
21
                effects=(
22
                    neg(('Clear', 'Z')),
23
                    neg(('On', 'X', 'Y')),
24
                    ('Clear', 'Y'),
25
                    ('Clear', 'X'),
26
                     ('On', 'X', 'Z'),
27
28
29
30
31
```

Perché due algoritmi di ricerca non informata?

Problemi di compatibilità tra Python2.7.18 e
 Aima Python Library

 Possibilità di comparare un algoritmo semplice da implementare come BFA con uno più articolato come STRIPS Planner



## Animazioni - Coreografie

- PointStart
- PointMiddle
- PointGoal
- Thinking
- Nodd
- Wave

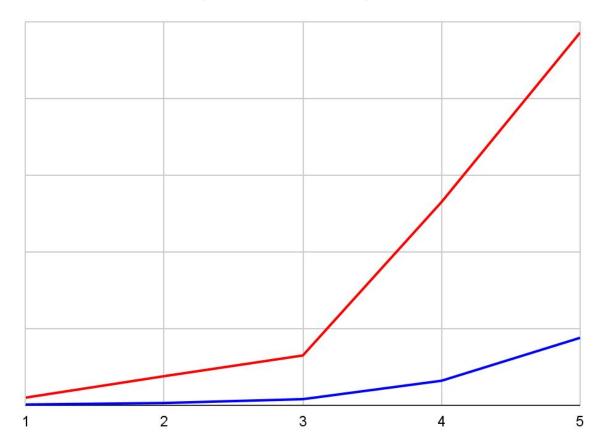


# Comparazione Risultati (Su 10 Test)

N° Dischi	Mosse - BFS	Mosse - STRIPS	Durata media - BFS	Durata media - STRIPS
1	1	1	0.0099999904633	0.0010001659393
2	3	3	0.0380001068115	0.0030000209808
3	7	7	0.0650000572205	0.0080001354218
4	15	15	0.265000104904	0.0320000648499
5	31	31	0.486000061035	0.0880000591278

## Comparazione Risultati (Su 10 Test) - Tempo di risoluzione







#### Estensioni future

- Implementazione con nuove strategie di ricerca informate
- Interazioni con il Robot usando la libreria di Google Speech
- Inserimento di nuove stringhe per rendere unica ogni esperienza utente con il NAO Robot



# Grazie per l'attenzione

Repo:

https://github.com/WWik/HaNAO-Tower

Progetto e presentazione a cura di: Antonio Pio Volgarino Gabriele Ragusa

