

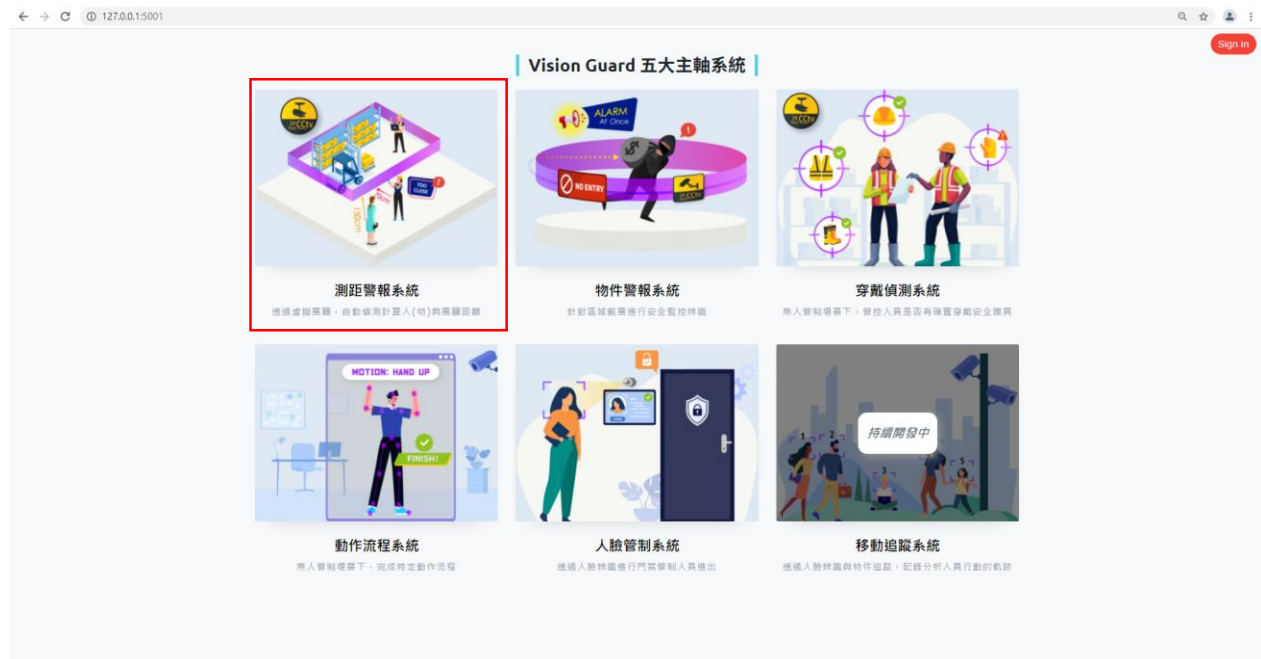
目錄

1 進入物件警報系統	1
2 系統相關設定	2
2.1 圍籬區域設定	2
2.1.1 新增圍籬區域	3
2.1.2 刪除圍籬區域	4
2.1.3 其他功能清單	4
2.2 圍籬距離比例尺設定	7
2.3 異常警報設定	9
2.4 異常警報設定	10
2.4.1 選擇異常通報群組	11
3 危險區域辨識說明	11
3.1 辨識相關設定	12
3.2 圍籬資訊說明	13
3.2.1 編輯圍籬當前位置	13
3.2.2 查看圍籬資訊	14
3.3 安全圍籬資訊設定	15
3.4 辨識結果說明	16
4 異常訊息說明	17
5 全螢幕監控說明	19

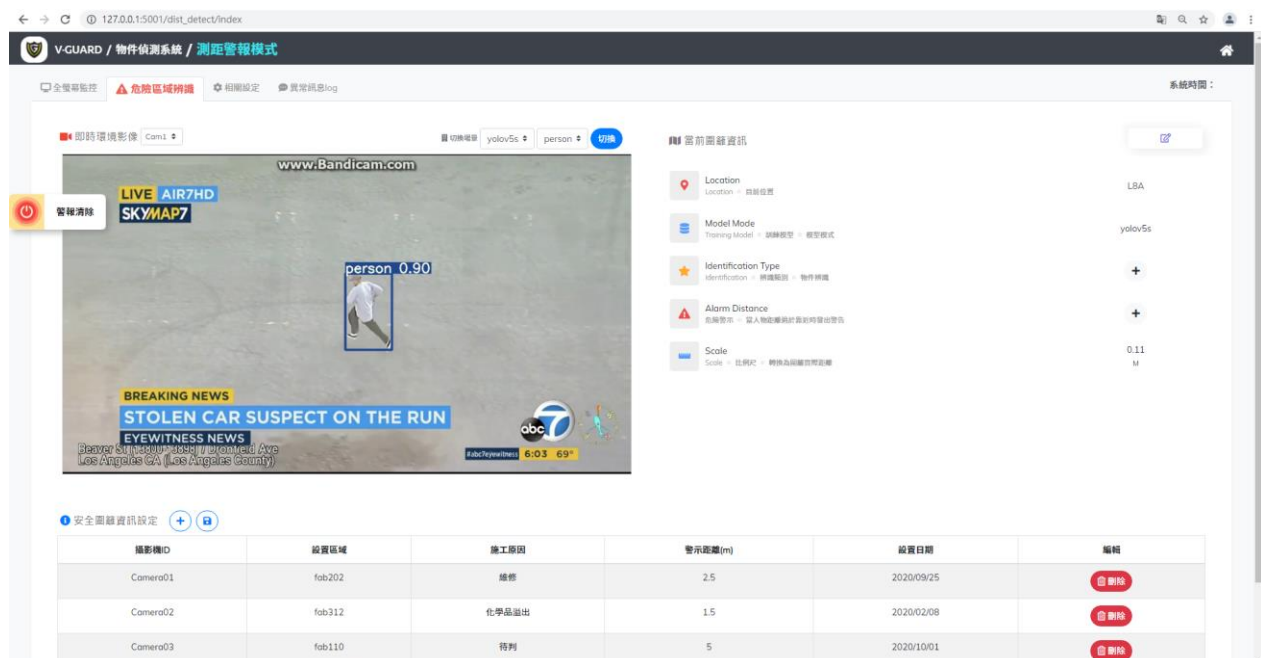
AUO Vision Guard

I 進入測距警報系統

打開瀏覽器(Chrome/Edge)輸入網址 |27.0.0.1:5001|，點擊「測距警報系統」



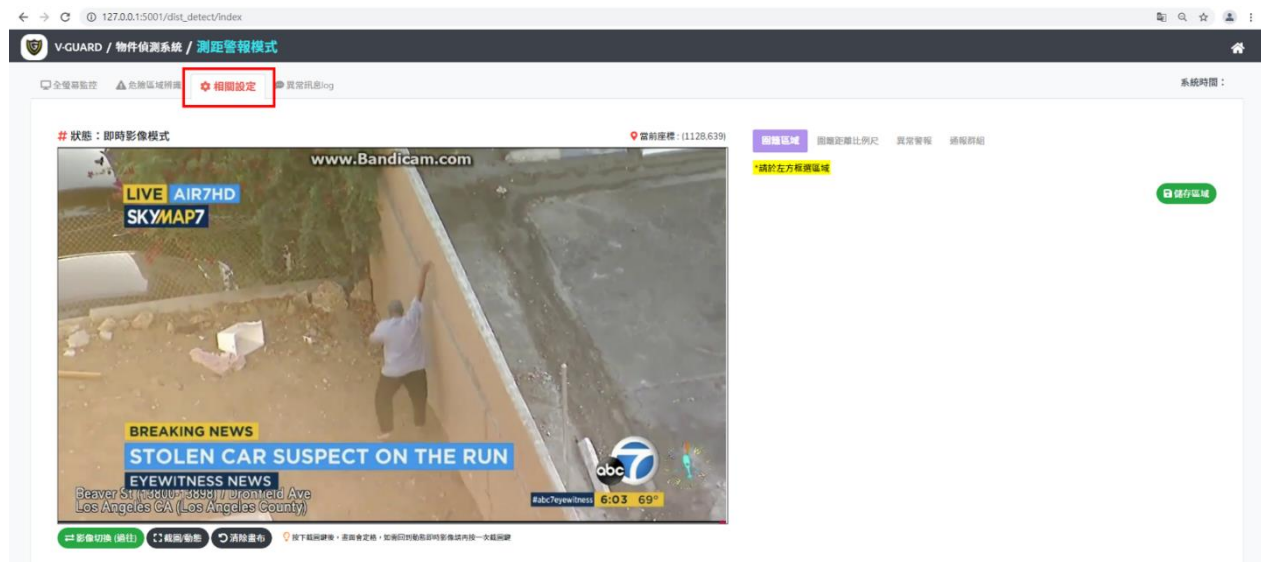
登入後，畫面呈現如下



2 系統相關設定

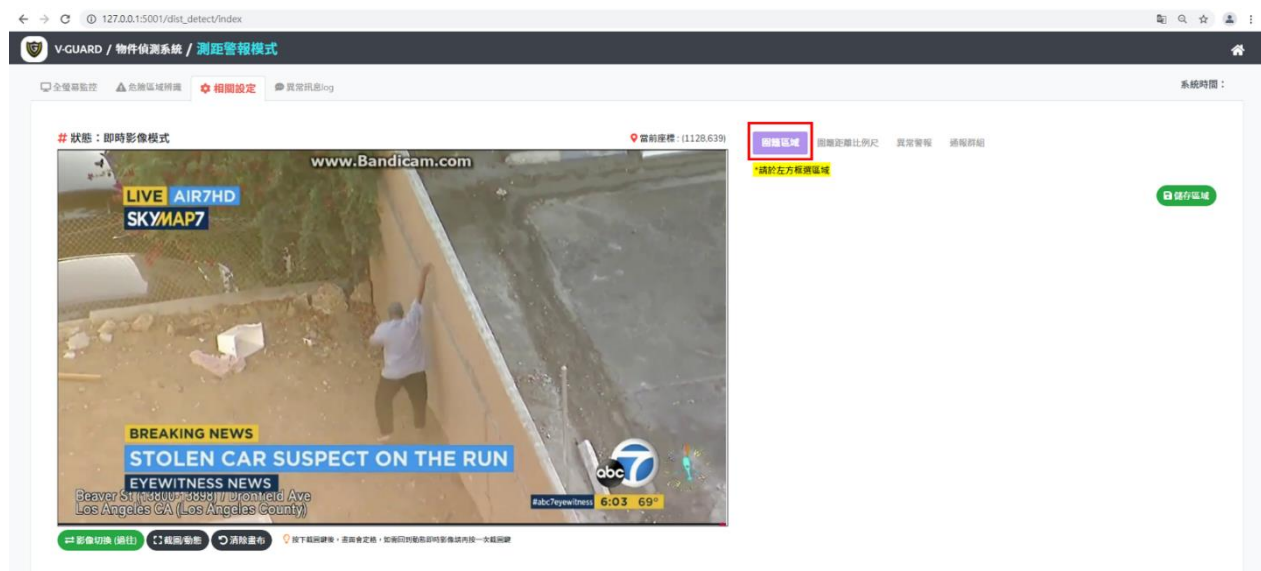
使用測距辨識前，請先依需求進行系統相關設定。

登入系統介面後，請先點擊「**相關設定**」再參照章節 2.1-2.4 的設定操作。



2.1 圍籬區域設定

請先點擊「**圍籬區域**」接著依照以下說明操作

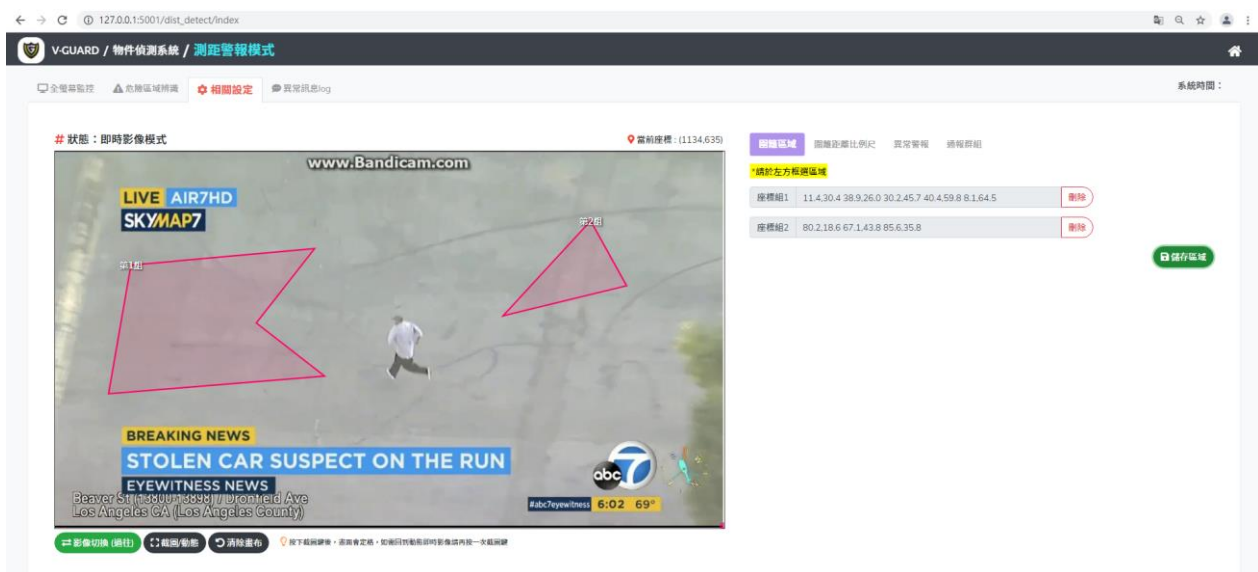


2.1.1 新增圍籬區域

在即時影像畫面上框選設定出需警戒圍籬區域，完成後點擊「儲存區域」

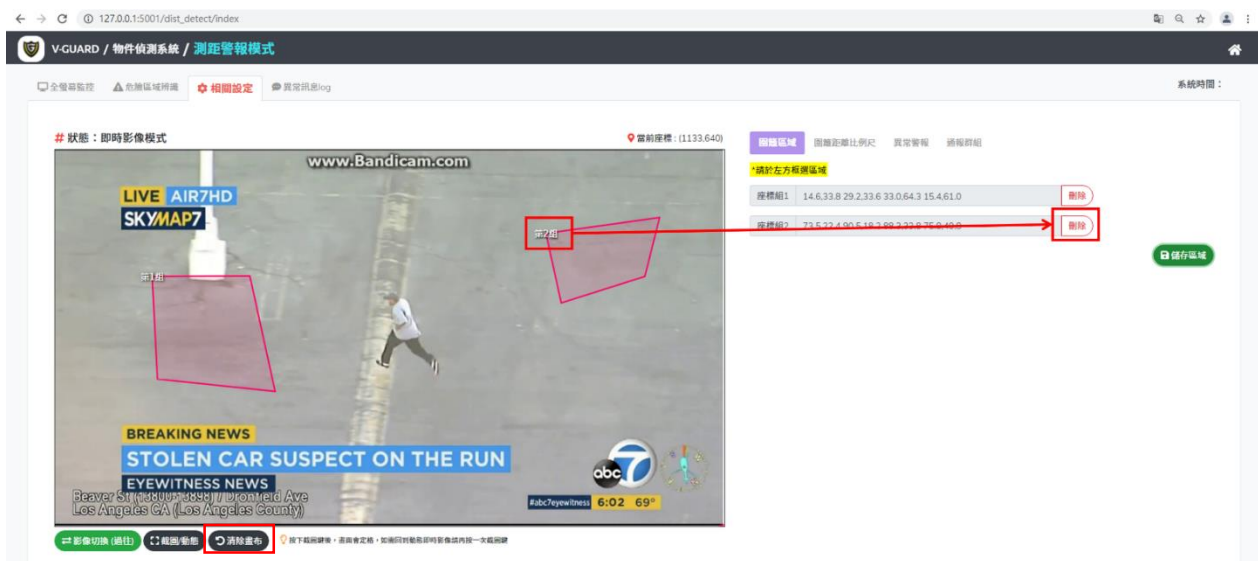


請注意，圍籬區域的形狀必須要有三個邊以上，如下圖



2.1.2 刪除圍籬區域

- 若目前即時影像上框選的圍籬區域有誤，請點擊「清除畫布」重新框選。
- 若已儲存的圍籬區域有誤，請根據即時影像畫面上的圍籬組別來找到對應的座標組，接著點擊「刪除」，確定完成後點擊「儲存區域」。

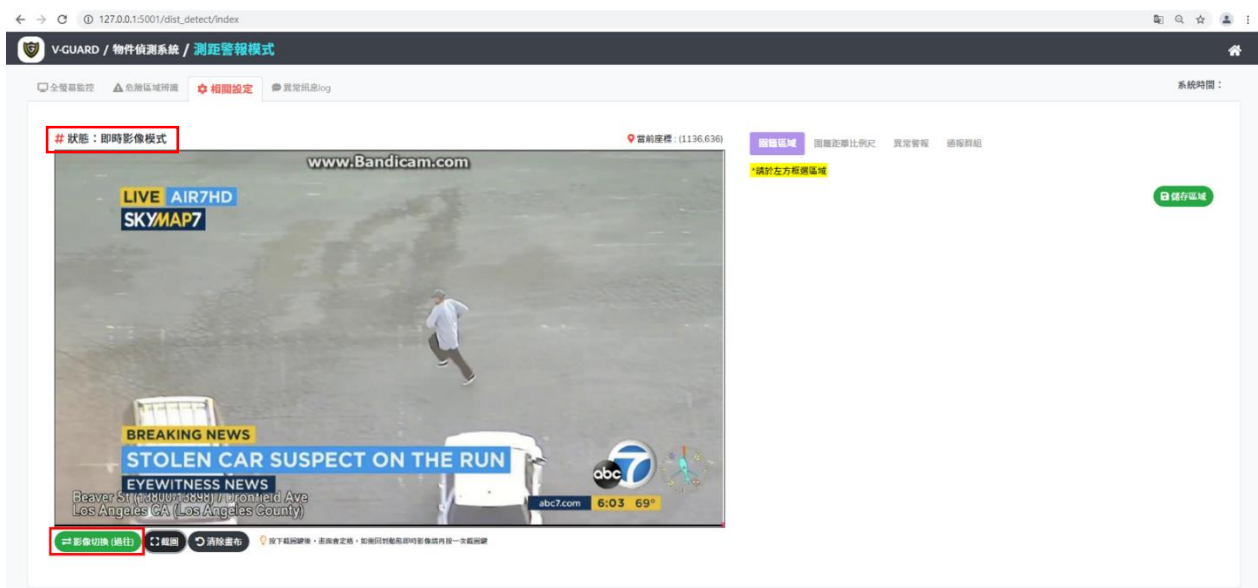


2.1.3 其他功能清單

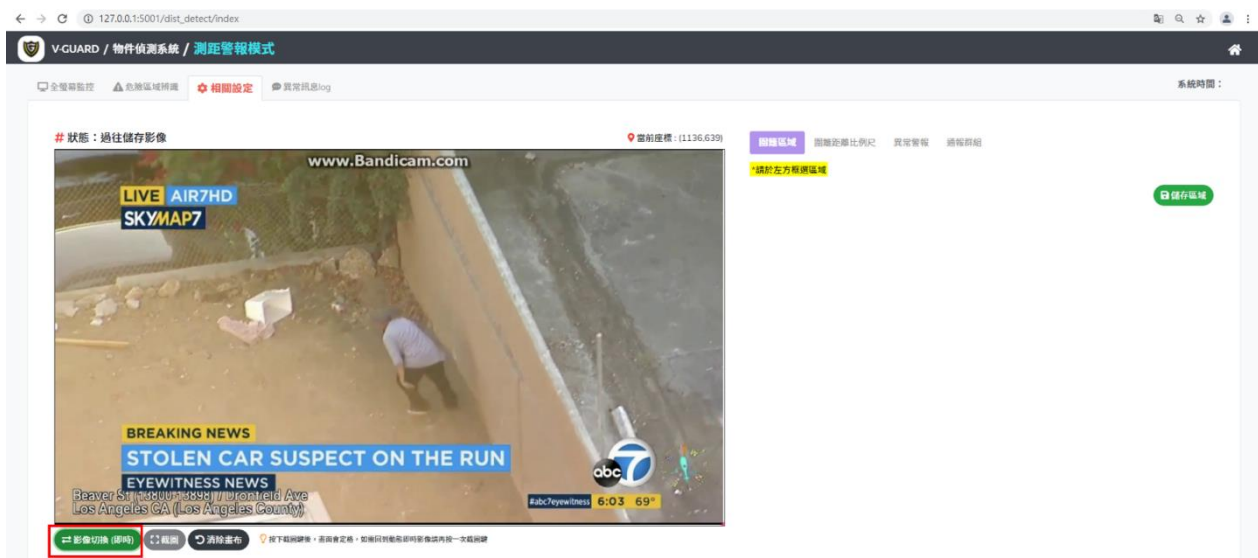
I. 影像切換(過往)：

- 當「#狀態」顯示為「即時影像模式」時，按下「影像切換(過往)」按鈕後，會將即時串流影像切換成截圖影像。

AUO Vision Guard

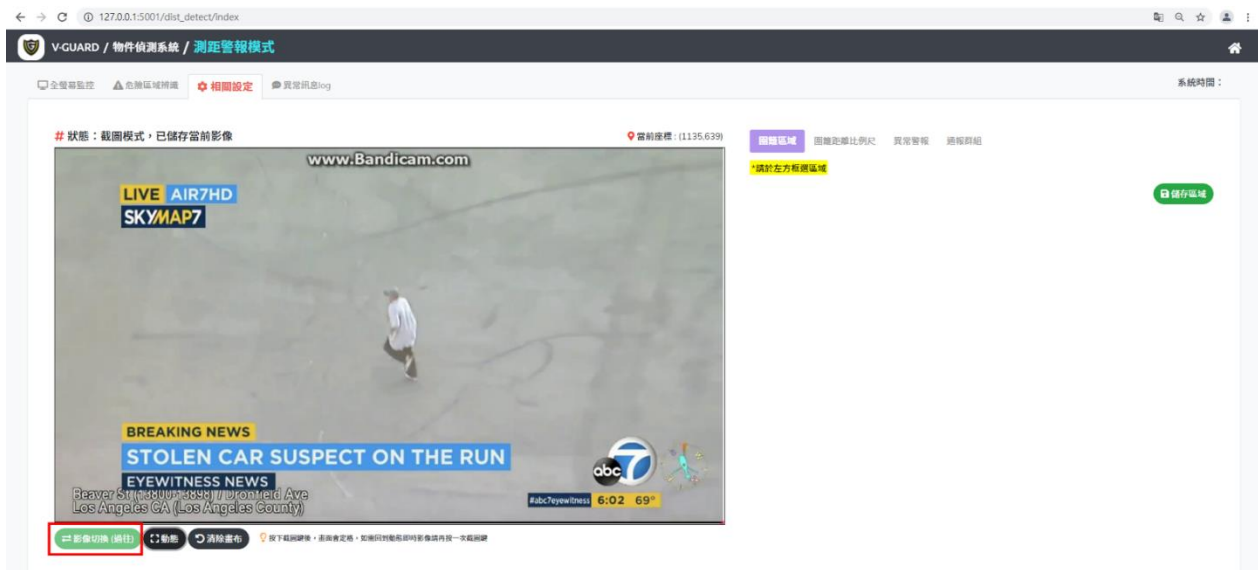


- 當目前「#狀態」顯示為「過往儲存影像」時，按下「影像切換(即時)」按鈕後，會將截圖影像切換成即時串流影像。



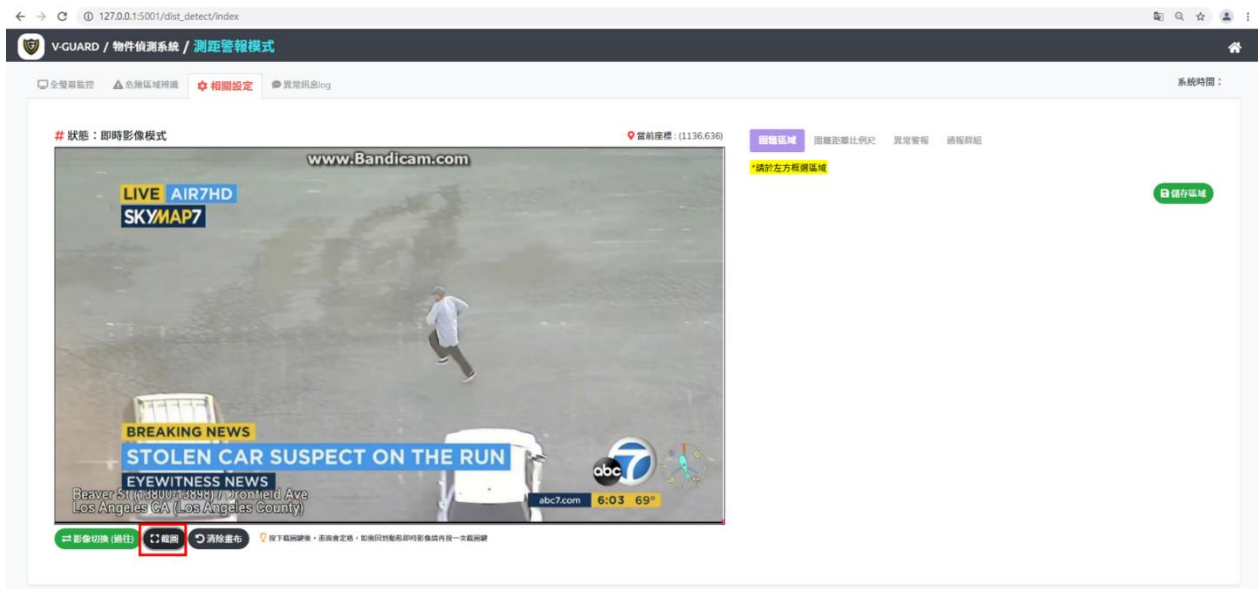
- 當目前「#狀態」顯示為「截圖模式，已儲存當前影像」時，「影像切換 (過往)」按鈕將被鎖住無法使用。若要恢復，請點擊「動態」按鈕。

AUO Vision Guard



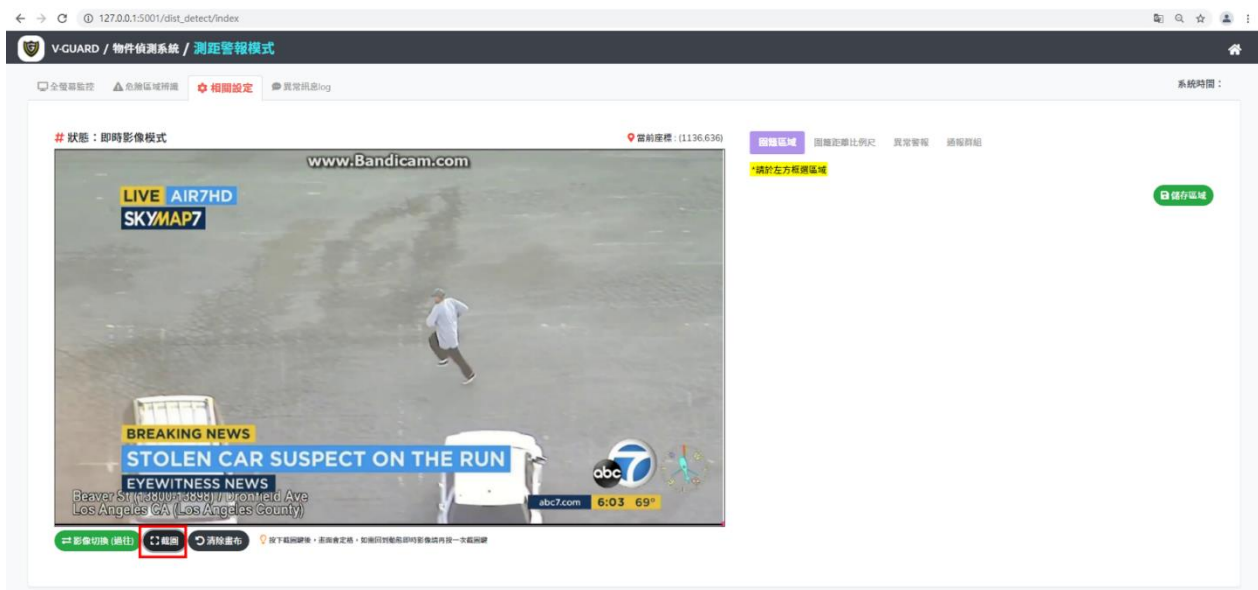
2. 截圖/動態：

- 當目前「#狀態」顯示為「即時影像模式」時，按下「截圖」按鈕後，會將即時串流影像截圖與儲存。若要恢復「即時影像模式」，請點擊「動態」按鈕。

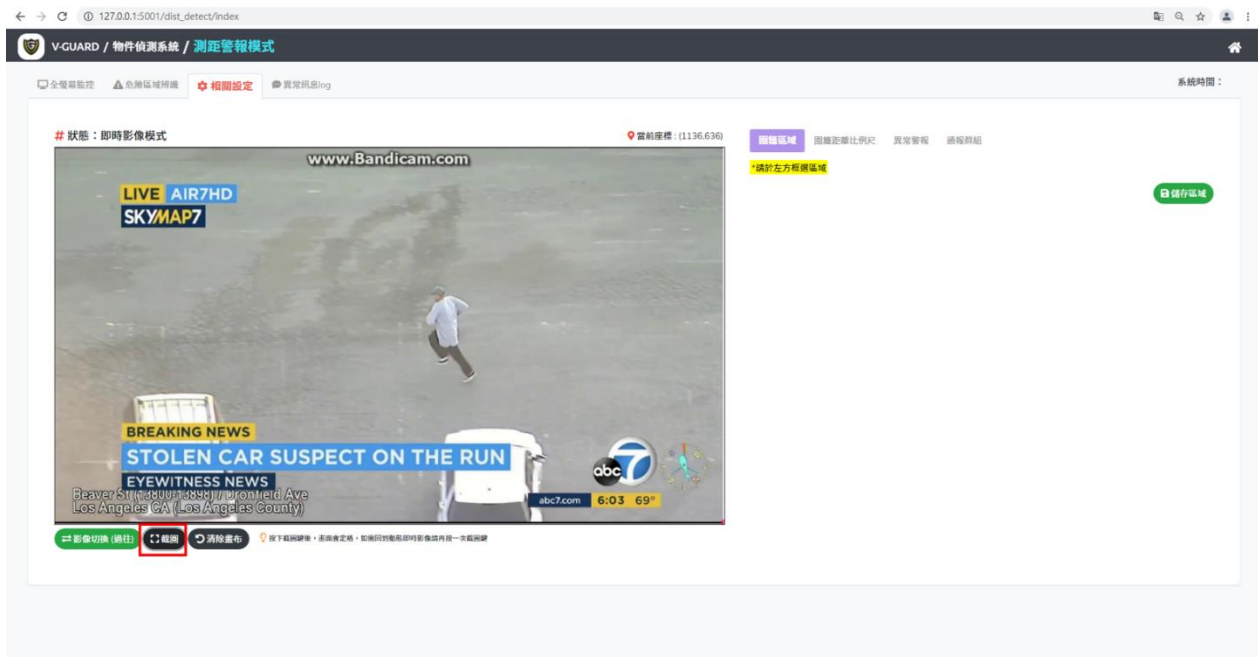


- 當目前「#狀態」顯示為「截圖模式，已儲存當前影像」時，按下「動態」按鈕後，將恢復目前即時串流影像。

AUO Vision Guard



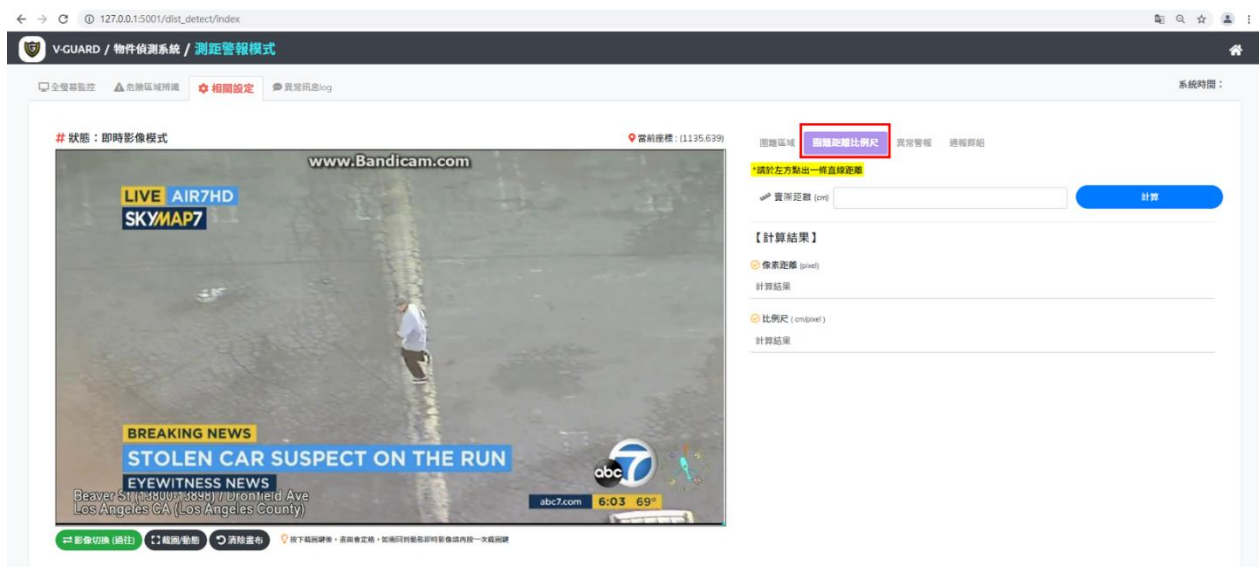
- 當目前「#狀態」顯示為「過往儲存影像」時，「截圖」按鈕將被鎖住無法使用。若要恢復，請點擊「影像切換(即時)」按鈕。



2.2 圍籬距離比例尺設定

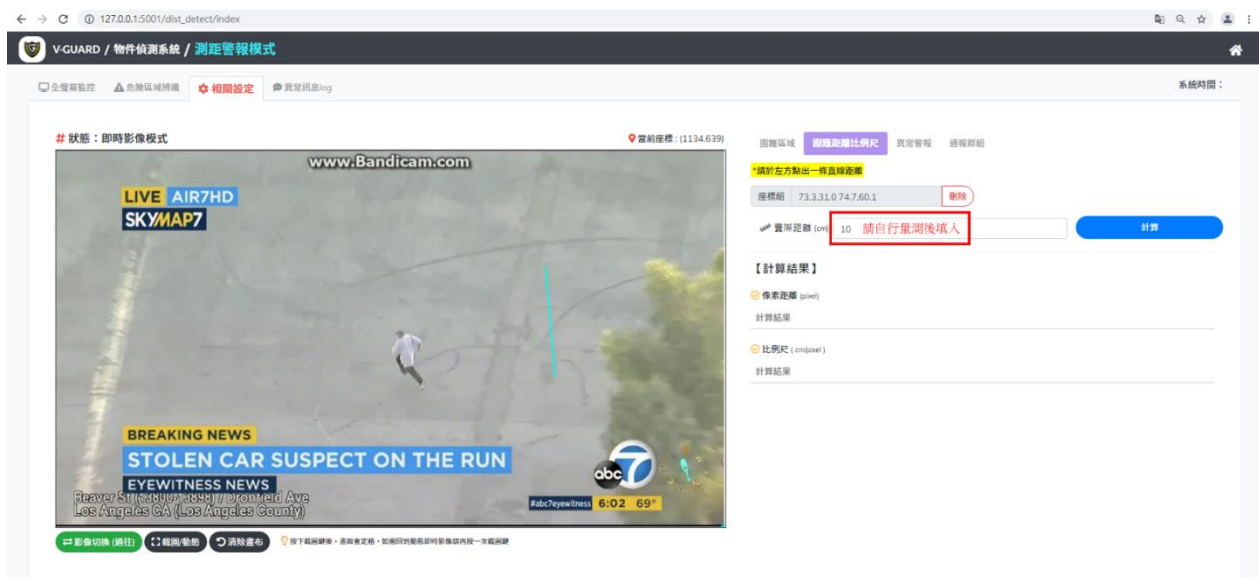
請先點擊「[圍籬距離比例尺](#)」接著依照以下說明進行操作

AUO Vision Guard



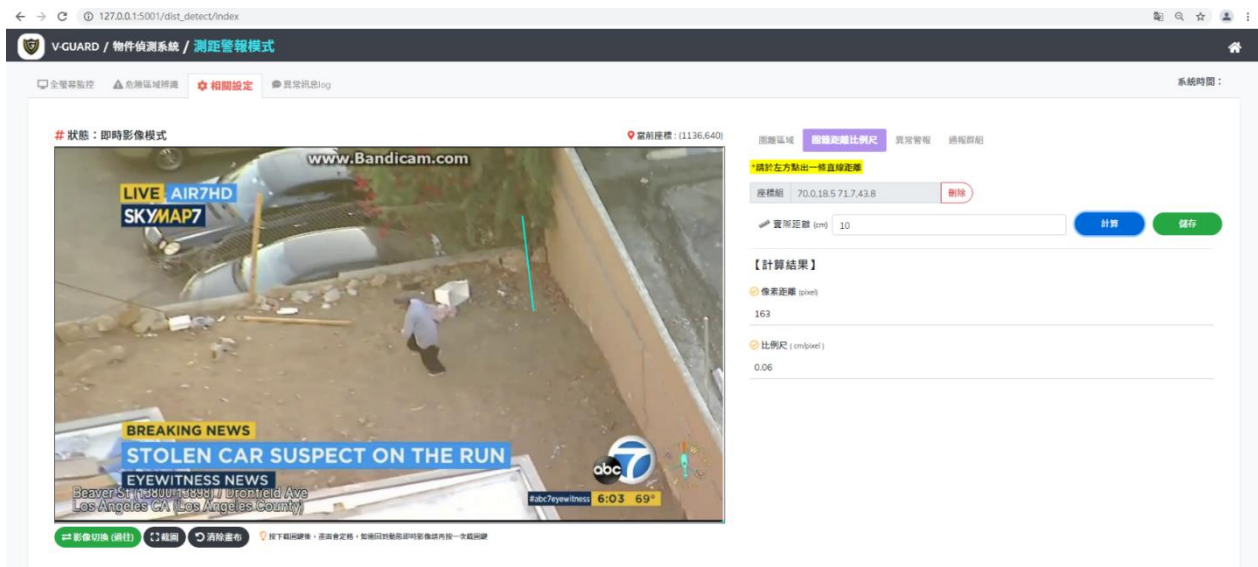
請在即時影像畫面上畫出線段^[註 1]，接著自行量測此線段的實際長度後，將量測結果填入「實際距離 (cm)」，確定完成後點擊「計算」，計算結果將呈現「像素距離」與「比例尺」。

註 1：只能儲存一條線段，若要修改請將目前線段「刪除」後再重新新增線段。



若此次量測有誤，可以重新填入「實際距離 (cm)」後點擊「計算」，將會更新計算結果，最後確定所有資料無誤後請點擊「儲存」按鈕。

AUO Vision Guard



計算結果「像素距離」與「比例尺」的說明如下表：

欄位名稱	說明
像素距離	整數。此值為兩點之間的歐式距離。
比例尺	小數。利用「實際距離」÷「像素距離」計算出來的結果。

2.3 異常警報設定

請先點擊「異常警報」接著依照以下說明進行操作



請依您的需求填入「發報 Log 儲存天數」、「一級警戒 Level 1」、「二級警戒

Level 2」、「三級警戒 Level 3」，確定完成後點擊「儲存」



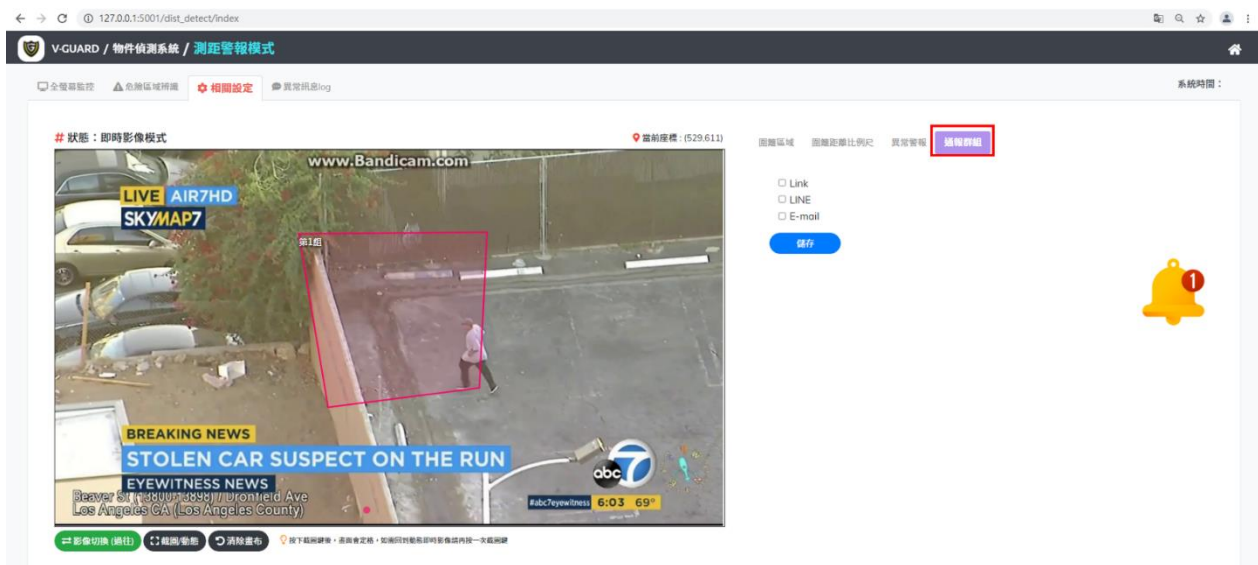
四種欄位說明如下表：

欄位名稱	說明
發報 Log 儲存天數	請填入整數。刪除此天數前的所有的異常訊息。
一級警戒 Level 1	請填入整數。當物件與圍籬區域距離比此整數小，當前狀況將被視為異常，會發出異常通報至通報平台，且若現場有設置喇叭，將會播放「危險」音訊提醒。
二級警戒 Level 2	請填入整數。當物件與圍籬區域距離比此整數小且不在「一級警戒 Level 1」的範圍內，則目前狀況將被視為「二級警戒 Level 2」，且若現場有設置喇叭，將會播放「警戒」音訊提醒。
三級警戒 Level 3	請填入整數。當物件與圍籬區域距離比此整數小且不在「二級警戒 Level 2」的範圍內，則目前狀況將被視為「三級警戒 Level 3」，且若現場有設置喇叭，將會播放「小心」音訊提醒。

2.4 異常警報設定

為了在異常發生當下能馬上通報相關人員，因此 VG 提供一些常用的通報平台選擇。請先點擊「[通報群組](#)」接著依照以下說明進行操作。

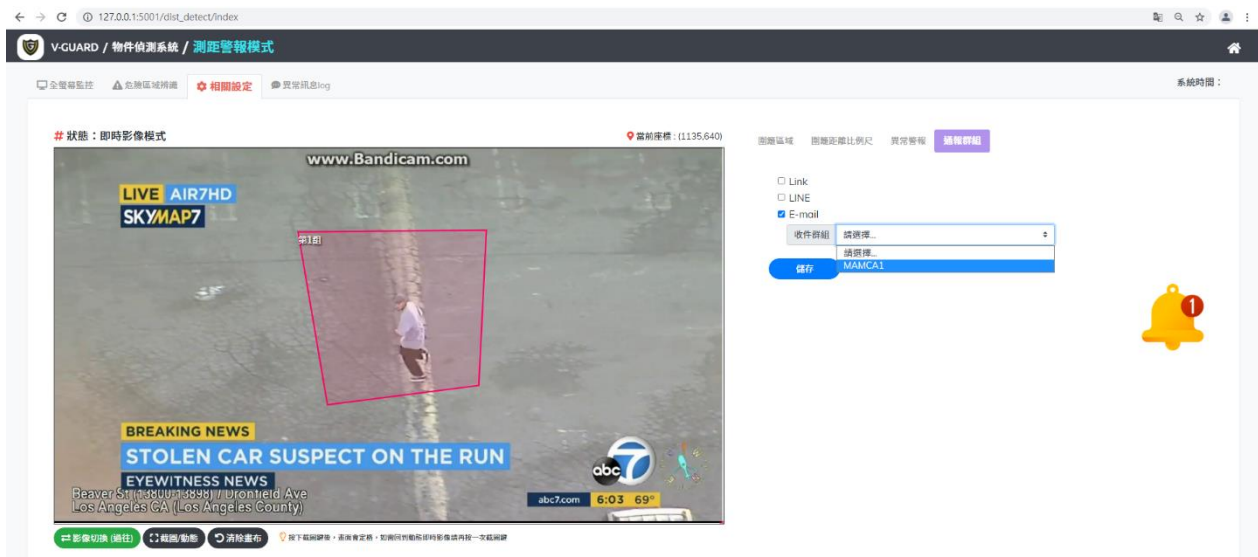
AUO Vision Guard



2.4.1 選擇異常通報群組

請勾選需發出異常訊息的通報平台「Link」/「LINE」/「E-mail」，確定完成後點擊「儲存」。若勾選 E-mail，則必須選擇收件群組^[註 1]

註 1：請參考 [1.6.2.2 節 E-mail 通報設定](#)



3 危險區域辨識說明

當系統相關設定完成後，可開始進行模型辨識。請先點擊「危險區域辨識」再進行 3.1-3.3 章節的操作說明。

AUO Vision Guard

The screenshot displays the AUO Vision Guard web interface. The main video feed shows a live stream from 'Cam1' with a 'LIVE AIR7HD SKYMAP7' overlay. A red bounding box identifies a 'person' with a confidence score of 0.90. A red text overlay indicates '危險: 5 (cm)'. Below the video, a table lists camera configurations.

攝影機ID	設置區域	施工原因	警告距離(m)	設置日期	編輯
Camera01	fob202	維修	2.5	2020/09/25	自刪除
Camera02	fob312	化學品溢出	1.5	2020/02/08	自刪除
Camera03	fob110	待判	5	2020/10/01	自刪除

3.1 辨識相關設定

提供三種設定，根據下圖的紅色數字標號分別進行說明，

1：正在監控的攝影機編號

2：當前模型使用的權重[註 1]

3：當前模型辨識的物件類別[註 2]

註 1：目前提供的模型權重為 **yolov5s**

註 2：目前提供的模型辨識類別為 **person**



AUO Vision Guard

The screenshot shows the AUO Vision Guard web interface. At the top, there's a navigation bar with 'V-GUARD / 物件偵測系統 / 測距警報模式'. Below it, there's a live video feed from 'Cam1' showing a person running. A red box highlights the person, and a green box highlights the distance '5 (cm)'. The text '危險: 5 (cm)' is displayed in red. Below the video feed, there's a table of camera settings.

攝影機ID	設置區域	施工原因	警告距離(m)	設置日期	編輯
Camera01	fob202	維修	2.5	2020/09/25	刪除
Camera02	fob312	化學品溢出	1.5	2020/02/08	刪除
Camera03	fob110	待判	5	2020/10/01	刪除

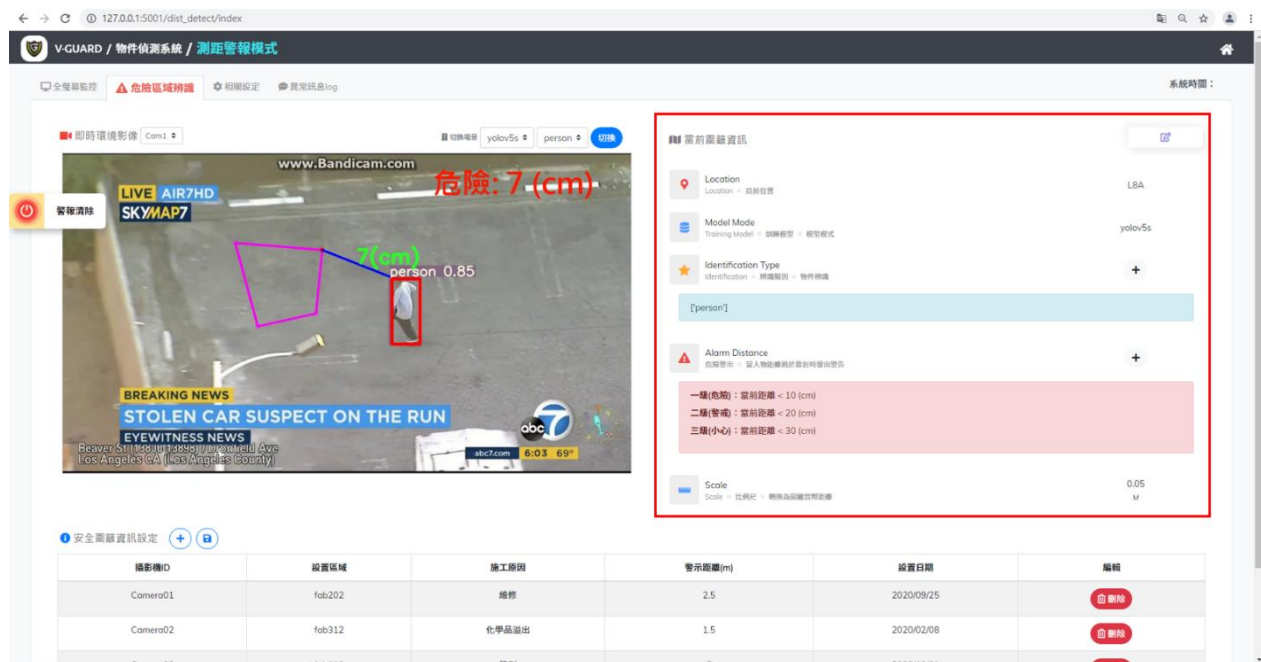
3.2 圍籬資訊說明

3.2.1 編輯圍籬當前位置

為了快速查看目前正在監控的攝影機位置，請點擊「」並填入監控位置，確定完成後再點擊一次「」儲存內容。

The screenshot shows the same AUO Vision Guard web interface as before, but with a red box highlighting the 'Edit' button in the 'Current Fence Information' section. The button is labeled '編輯'.




3.2.2 查看圍籬資訊



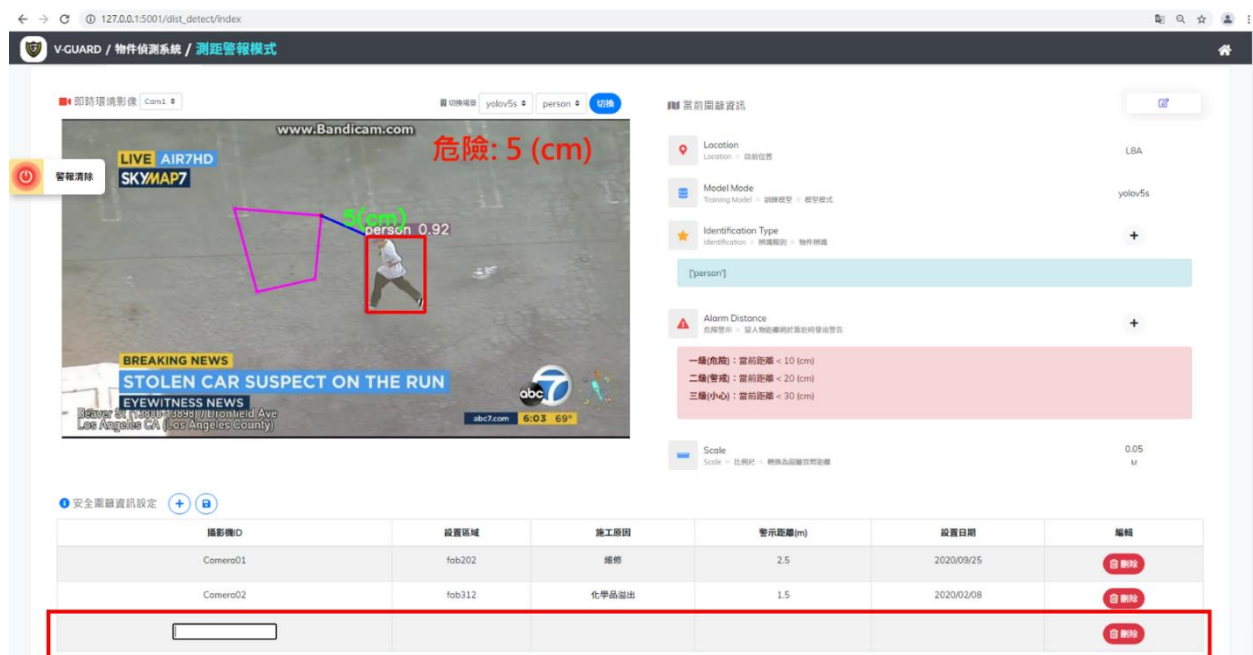
可查看的項目有四種，說明如下表：

欄位名稱	說明
Location	監控的攝影機位置。請參考「3.2.1 編輯圍籬當前位置」進行設定。
Model Mode	當前模型使用的權重。請參考「3.1 辨識相關設定」進行設定。
Identification Type	當前模型辨識的物件類別。請參考「3.1 辨識相關設定」進行設定。
Alarm Distance	三種警戒等級距離。請參考「2.3 異常警報設定」進行設定。
Scale	比例尺。請參考「2.2 圍籬距離比例尺設定」進行設定。

3.3 安全圍籬資訊設定

請點擊「」後，在新增的列表中填入相關訊息，確定完成後點擊「」儲存。若需刪除請點擊「」[註 1]

註 1：目前此功能待開發中。



可填寫的項目有四種，說明如下表：

欄位名稱	說明
攝影機 ID	監控的攝影機編號。請參考「3.1 辨識相關設定」進行設定。
設置區域	監控的攝影機位置。
施工原因	需要設置圍籬的原因。
警示距離(m)	「一級警戒 Level I」之距離。請參考「2.3 異常警報設定」進行設定。
設置日期	設置圍籬的日期。
編輯	刪除此筆資訊。

3.4 辨識結果說明

根據「2.3 異常警報設定」中的三種警戒程度距離會產生不同的辨識結果。以下圖為例，當物件與圍籬之距離差距小於不等於 10，則辨識結果為危險

下圖為例，當物件與圍籬之距離差距小於不等於 10，則辨識結果為危險

危險: 4 (cm)

當前圖鑑資訊

- Location: LBA
- Model Mode: yolov5s
- Identification Type: 人臉辨識, 物件辨識
- Alarm Distance:
 - 一級(危險): 當前距離 < 10 (cm)
 - 二級(警戒): 當前距離 < 20 (cm)
 - 三級(小心): 當前距離 < 30 (cm)
- Scale: 0.11 M

攝影機ID	設置區域	施工原因	警戒距離(m)	設置日期	編輯
Camera01	fab202	維修	2.5	2020/09/25	刪除
Camera02	fab312	化學品溢出	1.5	2020/02/08	刪除

當物件與圍籬之距離差距小於不等於 20，則辨識結果為警戒

警戒: 13 (cm)

當前圖鑑資訊

- Location: LBA
- Model Mode: yolov5s
- Identification Type: 人臉辨識, 物件辨識
- Alarm Distance:
 - 一級(危險): 當前距離 < 10 (cm)
 - 二級(警戒): 當前距離 < 20 (cm)
 - 三級(小心): 當前距離 < 30 (cm)
- Scale: 0.11 M

攝影機ID	設置區域	施工原因	警戒距離(m)	設置日期	編輯
Camera01	fab202	維修	2.5	2020/09/25	刪除
Camera02	fab312	化學品溢出	1.5	2020/02/08	刪除

AUO Vision Guard

當物件與圍籬之距離差距小於不等於 30，則辨識結果為小心

The screenshot displays the AUO Vision Guard web interface. The main video feed shows a live stream from 'Cam1' with a person detected and labeled 'person: 0.92'. A red box indicates a distance of '小心: 28 (cm)'. The interface includes a sidebar with settings for Location (LBA), Model Mode (yolov5s), Identification Type, Alarm Distance, and Scale. A table at the bottom lists camera configurations.

攝影機ID	設置區域	施工原因	警報距離(m)	設置日期	編輯
Camera01	fab202	維修	2.5	2020/09/25	刪除
Camera02	fab312	化學品溢出	1.5	2020/02/08	刪除

當物件與圍籬之距離差距大於等於 30，則不顯示辨識結果(也就是沒有潛在的異常會發生)

4 異常訊息說明

請選擇要查看的異常訊息日期。根據「2.3 異常警報設定」中設定的「發報 Log 儲存天數」，可選擇的日期將介於此天數內

AUO Vision Guard

異常通報訊息記錄
通報訊息 Detail Review

通報時間	發報頻道	攝影機 ID	使用模型	辨識物品
2022-07-25 08:56:26		1	yolov5s	person
2022-07-25 08:55:56		1	yolov5s	person
2022-07-25 08:55:19		1	yolov5s	person
2022-07-25 08:54:48		1	yolov5s	person
2022-07-25 08:54:15		1	yolov5s	person
2022-07-25 08:53:43		1	yolov5s	person
2022-07-25 08:53:10		1	yolov5s	person
2022-07-25 08:52:38		1	yolov5s	person
2022-07-25 08:52:05		1	yolov5s	person
2022-07-25 08:51:33		1	yolov5s	person

Showing 1 to 10 of 990 rows 10 rows per page

提供六種異常資訊，分別為「通報時間」、「發報頻道」、「攝影機 ID」、「使用模型」、「辨識物品」、「圖片」

異常通報訊息記錄
通報訊息 Detail Review

通報時間	發報頻道	攝影機 ID	使用模型	辨識物品	圖片
2022-07-25 08:56:26		1	yolov5s	person	預覽圖片
2022-07-25 08:55:56		1	yolov5s	person	預覽圖片
2022-07-25 08:55:19		1	yolov5s	person	預覽圖片
2022-07-25 08:54:48		1	yolov5s	person	預覽圖片
2022-07-25 08:54:15		1	yolov5s	person	預覽圖片
2022-07-25 08:53:43		1	yolov5s	person	預覽圖片
2022-07-25 08:53:10		1	yolov5s	person	預覽圖片
2022-07-25 08:52:38		1	yolov5s	person	預覽圖片
2022-07-25 08:52:05		1	yolov5s	person	預覽圖片
2022-07-25 08:51:33		1	yolov5s	person	預覽圖片

Showing 1 to 10 of 990 rows 10 rows per page

異常資訊說明如下表：

欄位名稱	說明
通報時間	通報異常訊息時間。
發報頻道	異常通報平台。請參考「2.3.1 異常通報群組選擇」進行設定。
攝影機 ID	異常當下的攝影機編號。
使用模型	模型使用的權重。請參考「3.1 辨識相關設定」進行設定。
辨識物品	模型辨識的物件類別。請參考「3.1 辨識相關設定」進行設定。
圖片	點擊「預覽圖片」，可在左側「檔案預覽框」查看該異常當下的圖片

5 全螢幕監控說明

為了讓您的視覺不受其他設定畫面干擾，請點擊「全螢幕監控」。

