

Master Autonomes Fahren - Mathematik

Zusammenfassung

Marcel Wagner

11. Oktober 2020

Inhaltsverzeichnis

1	Mathematische Symbole	1
1.1	Mengen	1
2	Statistik	1
2.1	Arithmetisches Mittel	1
2.2	Mittlerer Abstand	1
2.3	Varianz	1
2.4	Standartabweichung	1
2.5	Kovarianz	1
2.6	Korrelationskoeffizient	2
2.7	Regressionsgerade	2
2.8	Bestimmtheitsmaß	2
3	Wahrscheinlichkeitsrechnung	2
3.1	Fakultät	2
3.2	Binomialkoeffizient	2
3.3	Kugeln Ziehen	2
3.4	Menge	2
3.4.1	Gleichheit	2
3.4.2	Teilmenge	3
3.4.3	Potenzmenge	3
3.4.4	Mächtigkeit	3
3.4.5	Vereinigung	3
3.4.6	Schnitt	3
3.4.7	Differenz	3
3.4.8	Komplement	3
3.4.9	Kartesisches Produkt	3
3.4.10	σ -Algebra	3
3.5	Zufallsexperiment	4
3.6	Ereignis	4
3.6.1	Disjunkte Ereignisse	4
3.6.2	Unabhängige Ereignisse	4

3.7	Axiome der Wahrscheinlichkeitsrechnung	4
3.8	Laplace Experiment	5
3.9	Bedingte Wahrscheinlichkeit	5
3.9.1	Multiplikationssatz	5
3.9.2	Satz der totalen Wahrscheinlichkeit	5
3.9.3	Satz von Bayes	5
3.10	Zufallsvariablen	5
3.10.1	Diskrete Zufallsvariable	6
3.10.2	Wahrscheinlichkeitsfunktion	6
3.10.3	Verteilungsfunktion diskreter Zufallsvariablen	6
3.10.4	Stetige Zufallsvariable	6
3.10.5	Symmetrische Zufallsvariable	7
3.10.6	Mehrdimensionale Verteilungsfunktion	7
3.10.7	Rand-Verteilungsfunktion	7
3.10.8	Totale Wahrscheinlichkeit	7
3.10.9	Erwartungswert einer Zufallsvariable	7
3.10.10	Transformationen von Zufallsvariablen	8
3.10.11	Varianz einer Zufallsvariable	8
3.10.12	Grenzwertsatz von Zufallsvariablen	8
3.11	Quantil	8
3.12	Diskrete Verteilungen	8
3.12.1	Bernoulli-Verteilung	8
3.12.2	Binomialverteilung	9
3.13	Stetige Verteilungen	9
3.13.1	Gleichverteilung	9
3.13.2	Inversionsmethode	10
3.14	Normalverteilung	10
3.15	Zentraler Grenzwertsatz	11
3.16	Hypothesentests	11
3.16.1	Hypothesentests bei Normalverteilungen	12
4	Zusatz	12
4.1	Integration	12
4.2	Partielle Integration	13
4.3	Differentialgleichungen	13
4.4	Standartnormalverteilungstabelle	14
5	Anhang	A

1 Mathematische Symbole

1.1 Mengen

Symbol	Verwendung	Bedeutung
\in	$\omega \in \Omega$	Element (ω ist in Ω enthalten)
\cap	$A \cap B$	Disjunkt (Kein Teil von A ist ein Teil von B)
\cup	$A \cup B$	Kunjunktion (Ein Teil von A ist ein Teil von B)
\subseteq	$A \subseteq B$	Teilmenge (A ist eine Teilmenge von B)
\setminus	$A \setminus B$	Differenz (Differenz der mengen A und B)
c	A^c	Komplement (Differenz des Universums (kann eine größere Menge sein) und der Teilmenge)
\mathbb{N}	Natürliche Zahlen	Positive Ganze Zahlen ohne Null (1,2,3,...)
\mathbb{Z}	Ganze Zahlen	Ganze Zahlen (...,-2,-1,0,1,2,...)
\mathbb{Q}	Rationale Zahlen	$z \cdot \frac{1}{x}$ mit $z, x \in \mathbb{Z}$
\mathbb{R}	Reelle Zahlen	Erweiterung der Rationalen Zahlen durch diejenigen Zahlen welche sich nicht durch Brüche darstellen lassen (z.B. $\sqrt{2}, \pi$)
\mathbb{C}	Komplexe Zahlen	$a + bi$ mit $a, b \in \mathbb{R}$ und $i^2 = -1$

2 Statistik

2.1 Arithmetisches Mittel

$$\bar{x} := \frac{x_1 + \dots + x_n}{n} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$$

2.2 Mittlerer Abstand

Der mittlere Abstand wird nicht sehr häufig verwendet, da das Rechnen mit Beträgen sehr mühsam ist. Die Varianz (durchschnittliche quadratische Abweichung) eignet sich besser.

$$\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n |x_i - \bar{x}|$$

2.3 Varianz

$$s_x^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2$$

2.4 Standardabweichung

$$s_x = \sqrt{s_x^2}$$

2.5 Kovarianz

$$y_{xy} := \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})$$

2.6 Korrelationskoeffizient

$$r_{xy} := \frac{s_{xy}}{s_x \cdot s_y}$$

2.7 Regressionsgerade

$$y = a + bx$$

$$b = \frac{s_{xy}}{s_x^2}$$

$$a = \bar{y} - b\bar{x}$$

2.8 Bestimmtheitsmaß

$$R^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (\hat{y}_i - \bar{y})^2}{\sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})^2} = \frac{\sum_{i=1}^n (y_i - \hat{y}_i)^2}{\sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})^2}$$

mit Arithmetischem Mittel \bar{y} und Ausgleichsgerade $\hat{y}_i = y(x_i) = a + bx_i$.

$$R^2 = r_{xy}^2$$

3 Wahrscheinlichkeitsrechnung

3.1 Fakultät

$$n! = n \cdot (n-1) \cdot \dots \cdot 2 \cdot 1$$

3.2 Binomialkoeffizient

$$\binom{n}{k} = \frac{n!}{k! \cdot (n-k)!}$$

3.3 Kugeln Ziehen

	mit Reihenfolge	ohne Reihenfolge
mit Zurücklegen	n^k	$\binom{n+k-1}{k}$
ohne Zurücklegen	$\frac{n!}{(n-k)!}$	$\binom{n}{k}$

3.4 Menge

Unter einer Menge verstehen wir die Zusammenfassung unterscheidbarer Elemente zu einer Gesamtheit.

3.4.1 Gleichheit

$A = B :\Leftrightarrow A$ und B besitzen die gleichen Elemente.

3.4.2 Teilmenge

$A \subset B :\Leftrightarrow$ wenn alle Elemente von A auch in B sind, dann ist A eine Teilmenge von B oder auch B die Obermenge von A .

Jede Menge ist Teilmenge von sich selbst.

3.4.3 Potenzmenge

Die Potenzmenge $\mathcal{P}(X)$ ist eine Menge welche aus allen Teilmengen von $U \subseteq X$ besteht.

3.4.4 Mächtigkeit

$|A| :=$ Zahl der Elemente von A .

3.4.5 Vereinigung

$A \cup B :=$ Menge aus allen Elementen welche in A oder in B oder in beiden enthalten sind.

3.4.6 Schnitt

$A \cap B :=$ Menge aus allen Elementen welche in A und in B enthalten sind.

3.4.7 Differenz

$A \setminus B :=$ Menge aus allen Elementen welche zu A aber **nicht** zu B gehören.

3.4.8 Komplement

$A^C :=$ Menge aus allen Elementen welche **nicht** zu A gehören.

3.4.9 Kartesisches Produkt

$$A \times B := (a, b) : a \in A, b \in B$$

3.4.10 σ -Algebra

Eine Teilmenge einer Potenzmenge (Menge von Teilmengen, $\mathcal{A} \subseteq \mathcal{P}(\Omega)$) heißt σ -Algebra wenn sie folgende Bedingungen erfüllt:

- Die Teilmenge \mathcal{A} der Potenzmenge $\mathcal{P}(\Omega)$ enthält die Grundmenge Ω .
- Das Komplement A^C eines Elements der Teilmenge $A \in \mathcal{A}$ ist gleich der Differenz aus Grundmenge und Element $A^C := \Omega \setminus A$. Stabilität des Komplements.
- Sind die Mengen in der Teilmenge der Potenzmenge $A_1, A_2, A_3, \dots \in \mathcal{A}$ enthalten, so ist auch die Vereinigung aller Mengen in der Teilmenge der Potenzmenge enthalten
$$\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \mathcal{A}$$
- Alle vorangegangenen Mengenoperationen können auf die Teilmengen angewendet werden.

3.5 Zufallsexperiment

- Genau festgelegte Bedingungen
- Zufälliger Ausgang
- Beliebig oft wiederholbar
- Ein Versuch bezeichnet einen Vorgang bei dem mehrere Ergebnisse (Elementarereignis) eintreten können
- Menge aller Elementarereignisse wird als Ergebnismenge (Ergebnisraum) Ω bezeichnet

3.6 Ereignis

- Eine Teilmenge $A \subset \Omega$ heißt Ereignis
- $A = \emptyset$ unmögliches Ereignis
- $A = \Omega$ sicheres Ereignis

3.6.1 Disjunkte Ereignisse

Zwei ereignisse sind disjunkt (unvereinbar) wenn deren Schnitt gleich der leeren Menge ist $A \cap B = \emptyset$.

3.6.2 Unabhängige Ereignisse

Zwei Ereignisse heißen **unabhängig** wenn gilt:

$$P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B)$$

Sie heißen **abhängig** wenn sie nicht unabhängig sind.

Für unabhängige Ereignisse gilt:

$$P(A) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} \quad \text{bzw.} \quad P(B) = \frac{P(A \cap B)}{P(A)}$$

3.7 Axiome der Wahrscheinlichkeitsrechnung

Die Funktion P ordnet jedem Ereignis A eine Wahrscheinlichkeit $P(A)$ zu.

- (I) Für jedes Ereignis $A \subset \Omega$ gilt $0 \leq P(A) \leq 1$
- (I') Für das unmögliche Ereignis gilt $P(\emptyset) = 0$
- (II) Für das sichere Ereignis Ω gilt $P(\Omega) = 1$
- (II') Für ein Ereignis $A \subset \Omega$ gilt $P(A^C) = 1 - P(A)$
- (III) Für disjunkte Ereignisse A und B gilt $P(A \cup B) = P(A) + P(B)$
- (III') Für zwei Ereignisse $A, B \subset \Omega$ gilt $P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$

3.8 Laplace Experiment

Endlich viele Elementarereignisse welche alle gleich wahrscheinlich sind.

Satz von Laplace:

$$P(A) = \frac{|A|}{|\Omega|} = \frac{\text{Anzahl der Elementarereignisse in } A}{\text{Anzahl aller möglichen Elementarereignisse}}$$

3.9 Bedingte Wahrscheinlichkeit

"Wahrscheinlichkeit von A gegeben B".

$$P(A|B) := \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$$

Sind $A, B \subset \Omega$ **unabhängige** Ereignisse gilt:

$$P(A|B) = P(A)$$

Sind $A, B \subset \Omega$ **abhängige** Ereignisse gilt:

$$P(A|B) \neq P(A)$$

3.9.1 Multiplikationssatz

$$P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B|A) = P(B) \cdot P(A|B)$$

3.9.2 Satz der totalen Wahrscheinlichkeit

Der Ergebnisraum ist gegeben durch $\Omega = \bigcup_{j=1}^{\infty} B_j$ mit $P(B_j) > 0$ und alle j sind paarweise Disjunkt $B_i \cap B_j = \emptyset$ für $i \neq j$

$$P(A) = \sum_{j=1}^{\infty} P(A|B_j) \cdot P(B_j)$$

Für den Spezialfall $\Omega = B \cup B^C$ gilt:

$$P(A) = P(B) \cdot P(A|B) + P(B^C) \cdot P(A|B^C)$$

3.9.3 Satz von Bayes

Besteht aus dem Multiplikationssatz & der totalen Wahrscheinlichkeit:

$$P(A|B) = \frac{P(A) \cdot P(B|A)}{P(B)} = \frac{P(A) \cdot P(B|A)}{P(A) \cdot P(B|A) + P(A^C) \cdot P(B|A^C)}$$

3.10 Zufallsvariablen

Eine Zufallsvariable ist eine Abbildung des Ergebnisraums auf den reellen Zahlenraum $\Omega \mapsto \mathbb{R}$. Die Zufallsvariable ordnet jedem Elementarereignis eine reelle Zahl zu.

Zwei Zufallsvariablen sind **unabhängig** wenn gilt:

$$P(X \in A, Y \in B) = P(X \in A) \cdot P(Y \in B) \quad \text{für alle } A, B \subset \mathbb{R}$$

Die Zufallsvariablen heißen **abhängig** wenn sie nicht unabhängig sind.

3.10.1 Diskrete Zufallsvariable

Die Zufallsvariable wird **diskret** genannt wenn sie nur endlich viele oder abzählbar unendlich viele Werte annimmt. Es gilt:

$$\sum_{i=1}^{\infty} P(X = x_i) = 1$$

3.10.2 Wahrscheinlichkeitsfunktion

Für die diskrete Zufallsvariable X und ihre Ausprägungen lautet die Wahrscheinlichkeitsfunktion:

$$p_X(x) := \begin{cases} P(X = x_i), & \text{für } x = x_i \text{ mit Zählindex } i \in \mathbb{N} \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

$$\sum_{x_i} p_X(x_i) = 1 = p(\Omega)$$

3.10.3 Verteilungsfunktion diskreter Zufallsvariablen

Für die diskrete Zufallsvariable X und ihre Ausprägungen lautet die Verteilungsfunktion:

$$F_X(x) := P(X \leq x) = \sum_{x_i \leq x} P(X = x_i) = \sum_{x_i \leq x} p_X(x_i)$$

3.10.4 Stetige Zufallsvariable

Eine Zufallsvariable wird **stetig** genannt, wenn es eine nicht-negative Funktion $f_X \geq 0$ mit

$$\int_{-\infty}^{\infty} f_X(x) dx = 1$$

gibt, so dass für alle $a, b \in \mathbb{R} \cup \{-\infty, \infty\}$ mit $a \leq b$ gilt:

$$P(X \in [a, b]) = P(a \leq X \leq b) = \int_a^b f_X(x) dx$$

f_X wird als **Dichtefunktion** (Wahrscheinlichkeitsdichte) der Zufallsvariable X bezeichnet. Ihre Verteilungsfunktion F_X lautet:

$$F_X(x) := P(X \leq x) = \int_{-\infty}^x f_X(u) du$$

Außerdem gilt:

$$f_X = F'_X$$

Daraus folgt:

$$P(X \in [a, b]) = P(a \leq X \leq b) = \int_a^b f_X(x) dx = F_X(b) - F_X(a)$$

3.10.5 Symmetrische Zufallsvariable

Eine Zufallsvariable X wird **symmetrisch** genannt, wenn es eine Symmetrieachse $c \in \mathbb{R}$ gibt, so dass für alle $d \in \mathbb{R}$ gilt:

- für diskrete Zufallsvariablen

$$P(X = c - d) = P(X = c + d)$$

- für stetige Zufallsvariablen

$$f_X(c - d) = f_X(c + d)$$

3.10.6 Mehrdimensionale Verteilungsfunktion

Die **Verteilungsfunktion** einer zweidimensionalen Zufallsvariablen $Z = (X_1, \dots, X_n)$ wird definiert durch:

$$F_Z(x_1, \dots, y) = P(X_1 \leq x_1, \dots, X_n \leq x_n).$$

3.10.7 Rand-Verteilungsfunktion

Als Rand-Verteilungsfunktion einer mehrdimensionalen Zufallsvariablen $Z = (X_1, \dots, X_n)$ wird diejenige Funktion bezeichnet welche lediglich eine dimension betrachtet.

$$F_{X_i}(x_i) = F_Z(\infty, \dots, \infty, x_i, \infty, \dots, \infty)$$

Für die zweidimensionale Rand-Verteilungsfunktion ($Z = (X, Y)$, $F_Z(x, y)$) gilt:

$$F_X(x) = F_Z(x, \infty) \text{ sowie } F_Y(y) = F_Z(\infty, y)$$

3.10.8 Totale Wahrscheinlichkeit

$$f_X(x) = \int f_{X,Y}(x, y) dy = \int f_Y(y) \cdot f_X(x|Y = y) dy$$

Mit dieser Formel lässt sich eine Rand-Dichte aus einer gemeinsamen Dichte bestimmen, dies wird als **Marginalisierung** bezeichnet.

3.10.9 Erwartungswert einer Zufallsvariable

Für eine diskrete Zufallsvariable mit $(x_i)_{i \in \mathbb{N}}$ Ausprägungen und Wahrscheinlichkeitsfunktion p_X lautet der **Erwartungswert**:

$$E(X) := \sum_{i=1}^{\infty} x_i \cdot p_X(x_i)$$

Für eine stetige Zufallsvariable mit Dichte f_X lautet der Erwartungswert:

$$E(X) := \int_{-\infty}^{\infty} x \cdot f_X(x) dx$$

3.10.10 Transformationen von Zufallsvariablen

- Linearität:

$$E(a \cdot X + b \cdot Y) = a \cdot E(X) + b \cdot E(Y)$$

- Multiplikation:

$$E(X \cdot Y) = E(X) \cdot E(Y)$$

3.10.11 Varianz einer Zufallsvariable

Eine Zufallsvariable mit Erwartungswert $\mu = E(X)$ hat die **Varianz**:

$$\sigma^2(X) := E[(X - \mu)^2] = E(X^2) - \mu^2$$

Die Standardabweichung lautet:

$$\sigma(X) = \sqrt{\sigma^2(X)}$$

3.10.12 Grenzwertsatz von Zufallsvariablen

Für X_1, \dots, X_n unabhängige und identisch verteilte Zufallsvariablen mit $E(X_i) = \mu$, $\sigma(X_i) = \sigma$ und $\bar{X} := \frac{1}{n}(X_1 + \dots + X_n)$ gilt:

$$\begin{aligned} E(\bar{X}) &= \mu \\ \sigma^2(\bar{X}) &= \frac{\sigma^2}{n} \\ \sigma(\bar{X}) &= \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \end{aligned}$$

3.11 Quantil

Bezeichnet das kleinste x mit $F_X(x) \geq p$.

Spezielle Quantile sind:

- $x_{0.5}$ Median
- $x_{0.25}, x_{0.5}, x_{0.75}$ erstes, zweites und drittes Quantil
- $x_{0.01}, x_{0.02}, x_{0.03}, \dots$ erstes, zweites, drittes, ... Perzentil

3.12 Diskrete Verteilungen

3.12.1 Bernoulli-Verteilung

Eine Zufallsvariable wird **Bernoulli-verteilt** genannt, wenn sie nur zwei mögliche Ausprägungen (z.B. 0 & 1) hat. Ihre Wahrscheinlichkeit lautet:

$$p := P(X = 1) \text{ und } q := 1 - p = P(X = 0)$$

Außerdem gilt:

$$\begin{aligned} E(X) &= p \\ \sigma^2(X) &= p \cdot q = p \cdot (1 - p) \\ \sigma(X) &= \sqrt{p \cdot q} = \sqrt{p \cdot (1 - p)} \end{aligned}$$

3.12.2 Binomialverteilung

Eine **Binomialverteilung** X bezeichnet die Anzahl der Erfolge bei n identischen unabhängigen Bernoulli-Experimenten $X \sim B(n; p)$.

$$B(n; p)(k) := p_X(k) = P(X = k) := \binom{n}{k} p^k \cdot (1 - p)^{n-k} \text{ für } k = 0, 1, \dots, n$$

$$B(n; p)(k) := \frac{n!}{k! \cdot (n - k)!} p^k \cdot (1 - p)^{n-k}$$

Weiter gilt:

$$\begin{aligned} E(X) &= n \cdot p \\ \sigma^2(X) &= n \cdot p \cdot (1 - p) \\ \sigma(X) &= \sqrt{n \cdot p \cdot (1 - p)} \end{aligned}$$

Eine Binomialverteilung ist für $p = 0, 0.5, 1$ symmetrisch. Für alle anderen Werte ist sie nicht symmetrisch.

Aufgrund der Symmetrie gilt zudem:

$$B(n; p)(k) = B(n; 1 - p)(n - k) \text{ mit } n \in \mathbb{N}, p \in [0, 1]$$

Für zwei Binomialverteilungen $X \sim B(n_1, p)$ und $Y \sim B(n_2, p)$ gilt, dass deren Summe wieder Binomialverteilt ist:

$$X + Y \sim B(n_1 + n_2, p)$$

Eine Binomialverteilung X mit seltenen Ereignissen ($p \approx 0, N \gg 0$) wird **Poissonverteilung** genannt $X \sim Po(\lambda)$. Sie wird approximiert durch:

$$p_X(k) = P(X = k) := \frac{\lambda^k}{k!} \cdot e^{-\lambda} \text{ für } k = 0, 1, 2, 3, \dots \text{ und mit } \lambda := E(X)$$

3.13 Stetige Verteilungen

3.13.1 Gleichverteilung

Die **Gleichverteilung** X auf $[a, b] \subset \mathbb{R}$ ($X \sim U([a, b])$) besitzt folgende Dichte:

$$f_X(x) = \begin{cases} \frac{1}{b-a}, & \text{für } x \in [a, b] \\ 0, & \text{sonst} \end{cases} = \int_a^b \frac{1}{b-a} dx = \frac{b}{b-a} - \frac{a}{b-a} = 1$$

Es gilt:

$$\begin{aligned} E(X) &= \frac{a + b}{2} \\ \sigma^2 &= \frac{(b - a)^2}{12} \\ \sigma &= \frac{b - a}{\sqrt{12}} \end{aligned}$$

3.13.2 Inversionsmethode

Es sei X eine Zufallsvariable und F_X ihre Verteilungsfunktion.

Die Funktion F_X^{-1} ist die inverse Verteilungsfunktion (**Quantil-Funktion**):

$$F_X^{-1}(u) := \inf\{x \in \mathbb{R} | F(x) \geq u\}$$

Bedeutet, die inverse Verteilungsfunktion liefert das kleinste x welches in der Verteilungsfunktion den Funktionswert u überschreitet.

Für eine gleichverteilte Zufallsvariable (das bedeutet alle Zahlen von 0 bis 1 kommen gleich häufig vor) $U \sim U([0, 1])$ gilt:

$$X := F_X^{-1}(U) \text{ hat die Verteilungsfunktion } F_X$$

Erklärung: U ist von 0 bis 1 gleichverteilt (alle Zahlen (x-Achse) kommen gleich häufig vor). Nun wird jeder Wert der Zufallsvariable U in die inverse Verteilungsfunktion eingesetzt. Dadurch wird jetzt die Funktion F_X nachgebildet, da immer das kleinste x der Verteilungsfunktion für den Wert von U zurückgegeben wird.

3.14 Normalverteilung

Die **Normalverteilung** X ($X \sim N(\mu, \sigma^2)$) mit den Parametern $\mu \in \mathbb{R}$ und $\sigma \in \mathbb{R}^+$ besitzt folgende Dichte und wird auch **Gaußsche Glockenkurve** genannt:

$$f_X(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} \cdot e^{-\frac{1}{2}\left(\frac{x-\mu}{\sigma}\right)^2}$$

Die Gaußsche Glockenkurve besitzt an der Stelle μ ein Maximum, sowie zwei Wendepunkte an den Stellen $\mu \pm \sigma$. Zudem gilt:

$$\begin{aligned} E(X) &= \mu \\ \sigma(X) &= \sigma \end{aligned}$$

Falls $\mu = 0$ und $\sigma = 1$ nennt man die normalverteilte Zufallsgröße X auch Standardnormalfunktion Φ . Für diese gilt:

$$\Phi(-z) = 1 - \Phi(z) \text{ mit } z \in \mathbb{R}$$

Falls $Y := a \cdot X + b$ mit $a, b \in \mathbb{R}$, $a \neq 0$ und $X \sim N(\mu, \sigma^2)$ dann gilt:

$$\begin{aligned} Y &\sim N(a\mu + b, a^2\sigma^2) \\ \frac{X - \mu}{\sigma} &\sim N(0, 1) \end{aligned}$$

Daher gilt weiter:

$$\begin{aligned} P(X \leq x) &= \Phi\left(\frac{x - \mu}{\sigma}\right) \text{ mit } x \in \mathbb{R} \\ P(X \in [a, b]) &= P(a \leq X \leq b) = \Phi\left(\frac{b - \mu}{\sigma}\right) - \Phi\left(\frac{a - \mu}{\sigma}\right) \text{ mit } a, b \in \mathbb{R} \text{ und } a < b \end{aligned}$$

Für eine Normalverteilung $X \sim N(\mu, \sigma^2)$ mit $\alpha \in \mathbb{R}^+$ gilt:

$$P(\mu - \alpha < X < \mu + \alpha) = 2\Phi\left(\frac{\alpha}{\sigma}\right) - 1$$

Wenn nun $p \in [0, 1]$ liegt und \bar{x} mit $\Phi(\bar{x}) = \frac{p+1}{2}$ ist, so gilt mit $\alpha = \sigma \cdot \bar{x}$:

$$P(\mu - \alpha < X < \mu + \alpha) = p$$

Daher gilt, dass

- $P(\mu - \sigma \leq X \leq \mu + \sigma) \approx \frac{2}{3}$
- $P(\mu - 2\sigma \leq X \leq \mu + 2\sigma) \approx 0.95$
- $P(\mu - 3\sigma \leq X \leq \mu + 3\sigma) \approx 0.9975$

3.15 Zentraler Grenzwertsatz

Für $X_1, X_2, X_3, \dots, X_n$ unabhängig und identisch verteilte Zufallsvariablen mit $E(X_i) = \mu$ und $\sigma(X_i) = \sigma$ für $i = 1, \dots, n$ und $\bar{X} := \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$ gilt:

$$Z_n := \frac{\bar{X} - \mu}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}} \rightarrow N(0, 1)$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P(Z_n \leq x) = \Phi(x)$$

Für Daten unabhängiger, identischer Zufallsexperimente ist deren Mittelwert annähernd normalverteilt. Deren Erwartungswert und Standardabweichung lässt sich einfach empirisch bestimmen.

3.16 Hypothesentests

- **Nullhypothese** H_0 : Annahme über ein erwartetes μ
- **Alternativhypothese** H_1 : Gegenereignis zu H_0
- Möglichkeiten der Hypothesen (Test eines Parameters θ):

Nullhypothese H_0	Alternativhypothese H_1	Art
$\theta = \theta_0$	$\theta \neq \theta_0$	zweiseitig
$\theta \leq \theta_0$	$\theta > \theta_0$	einseitig
$\theta \geq \theta_0$	$\theta < \theta_0$	einseitig

- Fehlerarten:

Ground Truth	H_0 ist wahr	H_1 ist wahr
Entscheidung		
Annahme von H_0	richtig entschieden	Fehler zweiter Art
Ablehnung von H_0	Fehler erster Art	richtig entschieden

- Annahme oder ablehnung von H_0 :

- **Ablehnung von H_0 :** Abweichung zwischen Prüfgröße und Annahme ist signifikant. Somit wird die Nullhypothese H_0 verworfen, bzw. die Alternativhypothese H_1 - mit einer Irrtumswahrscheinlichkeit von α angenommen.
- **Annahme von H_0 :** Es spricht nichts gegen eine Ablehnung/Verwerfung von H_0 damit wird diese Angenommen.

Vorgehen zum aufstellen eines Hypothesentests:

1. Aufstellen der Nullhypothese H_0 und Alternativhypothese H_1
2. Festlegen des Signifikanzniveaus α (Wahrscheinlichkeit für einen Fehler erster Art)
3. Berechnung des Streubereichs zum Signifikanzniveau α
4. Erhebung einer Stichbrube und berechnen der zugehörigen Prüfgröße
5. Entscheidung über die Ablehnung oder Annahme von H_0

3.16.1 Hypothesentests bei Normalverteilungen

Streubereiche für Normalverteilungen:

H_0	H_1	Streubereich
$\mu = \mu_0$	$\mu \neq \mu_0$	$\left[\mu_0 - z_{1-\alpha/2} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}, \mu_0 + z_{1-\alpha/2} \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \right]$
$\mu \geq \mu_0$	$\mu < \mu_0$	$\left(\mu_0 - z_{1-\alpha/2} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}, \infty \right)$
$\mu \leq \mu_0$	$\mu > \mu_0$	$\left(-\infty, \mu_0 + z_{1-\alpha/2} \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \right)$

Für eine Stichprobe x_1, \dots, x_n von X mit $\bar{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$ gilt:

$\bar{x} \in \text{Streubereich} \Rightarrow H_0$ wird akzeptiert

$\bar{x} \notin \text{Streubereich} \Rightarrow H_0$ wird abgelehnt

4 Zusatz

4.1 Integration

$$\int_a^b f(x) dx = [F(x)]_a^b = F(b) - F(a)$$

$$\int_a^b f(x) + g(x) dx = \int_a^b f(x) dx + \int_a^b g(x) dx$$

$$\int_a^b c \cdot f(x) dx = c \cdot \int_a^b f(x) dx$$

4.2 Partielle Integration

$$u(x) \cdot v(x) = \int u'(x) \cdot v(x) dx + \int u(x) \cdot v'(x) dx$$

TODO: Integrations regeln

4.3 Differentialgleichungen

TODO: Basics DGL Lösungen

0,50000	0,50399	0,50798	0,51197	0,51595	0,51994	0,52392	0,52790	0,53188	0,53586
0,57926	0,58317	0,58706	0,59095	0,59483	0,59871	0,60257	0,60642	0,61026	0,61409
0,65542	0,65910	0,66276	0,66640	0,67003	0,67364	0,67724	0,68082	0,68439	0,68793
0,72575	0,72907	0,73237	0,73565	0,73891	0,74215	0,74537	0,74857	0,75175	0,75490
0,78814	0,79103	0,79389	0,79673	0,79955	0,80234	0,80511	0,80785	0,81057	0,81327
0,84134	0,84375	0,84614	0,84849	0,85083	0,85314	0,85543	0,85769	0,85993	0,86214
0,88493	0,88686	0,88877	0,89065	0,89251	0,89435	0,89617	0,89796	0,89973	0,90147
0,91924	0,92073	0,92220	0,92364	0,92507	0,92647	0,92785	0,92922	0,93056	0,93189
0,94520	0,94630	0,94738	0,94845	0,94950	0,95053	0,95154	0,95254	0,95352	0,95449
0,96407	0,96485	0,96562	0,96638	0,96712	0,96784	0,96856	0,96926	0,96995	0,97062
0,97725	0,97778	0,97831	0,97882	0,97932	0,97982	0,98030	0,98077	0,98124	0,98169
0,98610	0,98645	0,98679	0,98713	0,98745	0,98778	0,98809	0,98840	0,98870	0,98899
0,99180	0,99202	0,99224	0,99245	0,99266	0,99286	0,99305	0,99324	0,99343	0,99361
0,99534	0,99547	0,99560	0,99573	0,99585	0,99598	0,99609	0,99621	0,99632	0,99643
0,99744	0,99752	0,99760	0,99767	0,99774	0,99781	0,99788	0,99795	0,99801	0,99807
0,99865	0,99869	0,99874	0,99878	0,99882	0,99886	0,99889	0,99893	0,99896	0,99900
0,99931	0,99934	0,99936	0,99938	0,99940	0,99942	0,99944	0,99946	0,99948	0,99950
0,99966	0,99968	0,99969	0,99970	0,99971	0,99972	0,99973	0,99974	0,99975	0,99976
0,99984	0,99985	0,99985	0,99986	0,99986	0,99987	0,99987	0,99988	0,99988	0,99988
0,99993	0,99993	0,99993	0,99994	0,99994	0,99994	0,99994	0,99995	0,99995	0,99995
0,99997	0,99997	0,99997	0,99997	0,99997	0,99997	0,99998	0,99998	0,99998	0,99998

5 Anhang