

/snr_ser:

/direct: 存放了不同情况下通过 ruo_main.m 跑出来的 snr 和 ser。

/vol_save:

/11.4: 每个 /amp 下有三个文件: errnum_save.txt、signal_ori_save.mat、signal_received_save.mat, 两个.mat 文件中存放了均衡错误数量超过 50 的 400 组 signal_ori 发送数据和 150M 采样率的 signal_received, .txt 中存放了这四百组的均衡错误数量。对应程序: ruo_main_vol.m。

/11.4_test: 每个/amp/mat_location 下存放了在该 amp 下, 取/11.4 文件中对应 /amp 中的 signal_ori_save.mat, 取对应的 signal_ori_save_mat_location 作为发送信号, 每个发送五次, 并记录 signal_demod_ls、signal_downsample、signal_fin 和 signal_ori_save_mat_location 存放在 signal_demod_save_amp40_loc10.mat、signal_downsample_save_amp40_loc10.mat、signal_fin_save_amp40_loc10.mat、signal_save_ori_amp40_loc10.mat 中, errlocation_save_amp40_loc10.mat 里面存放了这五次的均衡错误位置, err_number_amp40_loc10.txt 里面存放了这五次的均衡错误数量, 对应程序: ruo_main_voltest.m。

/11.4_test_2: 每个/amp 下有一个.txt 文件, 存放了以/11.4 中对应/amp 中的 signal_received_save.mat 作为 signal_received, 进行速率转换、同步、均衡, 再与/11.4 中的 signal_ori_save.mat 进行比对, 看看错误数量和/11.4 中是不是大致接近, 对应程序: ruo_main_voltest2.m。

ruo_channel_coefficient.m: 用于仿真生成信道参数。

ruo_main.m: 主程序, 用于在平台上发送数据、接收数据、速率转换、同步、均衡。

ruo_main_vol.m: 用于生成/vol_save/11.4 中的数据。

ruo_main_voltest: 用于生成/vol_save/11.4_test 中的数据。

ruo_main_voltest2: 用于生成/vol_save/11.4_test2 中的数据。

ruo_pam4_send.m: 用于发送 4pam 数据。

ruo_pam4_volsend.m: 用于发送从.mat 中导出的数据。

ruo_pilot_gen.m: 用于生成导频。

ruo_sam_rate_con.m: 用于速率转换。

ruo_signal_equal.m: 用于均衡。

ruo_signal_syn.m: 用于同步。