Avaliação 03 da disciplina de
Fotografia Computacional do Curso
de Fotografia Computacional

wnm@cin.ufpe.br Alternar conta



Rascunho salvo.

\* Indica uma pergunta obrigatória

E-mail \*

wnm@cin.ufpe.nr

Nome Completo: \*

Wallace Nascimento

1- Suponha que alguém esteja usando uma luneta com uma * 1 ponto distância focal de 200 mm e um AFOV de 5 graus para observar um objeto que possui uma altura de 1,8 metros. Determine a distância do objeto em relação à luneta com base nos dados informados e assinale a resposta correta abaixo com valor mais próximo:	
O 10,3m	
<ul><li>20,6m</li></ul>	
○ 36,5m	
○ 50,1m	
2- O que é o "triângulo de exposição" na fotografia? * 1 ponto	
É uma técnica de enquadramento que determina a composição de uma imagem.	
O Normalmente relaciona-se a um método para calcular a profundidade de campo em uma fotografia.	
É um conceito que envolve a relação entre três elementos principais na fotografia: abertura, velocidade do obturador e ISO.	
Constitui um tipo de filtro utilizado para criar efeitos de desfoque em fotografias.	
É um triângulo que relaciona o ângulo de visão à sensibilidade de um filme fotográfico considerando o padrão ISO-9001.	

<ul> <li>3- Considere o caso de uma lente esférica convergente com uma distância focal de 15 cm. Um objeto é posicionado a uma distância de 10 cm do centro óptico da lente. Use a equação de lente e responda qual das alternativas descreve corretamente a distância (módulo da posição), relativamente ao centro óptico da lente, da imagem formada pelo objeto:</li> <li>A imagem é formada a 25 cm em relação à lente.</li> <li>A imagem é formada a 5 cm em relação à lente.</li> </ul>	1 ponto
<ul> <li>A imagem é formada a 15 cm em relação à lente.</li> <li>A imagem é formada a 30 cm em relação à lente.</li> </ul>	
4- Como vantagens comparativas das câmeras sem espelho ( <i>mirrorless</i> ) sobre as câmeras <b>DSLR</b> , é <b>FALSO</b> afirmar sobre as câmeras do tipo <i>mirrorless</i> que:	1 ponto
Possuem os mesmos recursos em vídeos, apesar do melhor desempenho fotos.	em
	em
fotos.	em

5- Em termos de arquivos de imagens do tipo ".raw", é FALSO * 1 ponto afirmar que:
Não requerem softwares específicos para visualização e edição, em comparação com formatos de imagem mais comuns.
A fotografia RAW permite edição e ajustes não destrutivos antes da exportação final
Contém dados de imagem não compactados e não processados com muitos detalhes;
Possuem características ideais para fotografia profissional e edição de imagem, pois preservam todos os detalhes.
6- Assinale abaixo a sequência que melhor corresponde ao * 1 ponto esquema de pipeline do fluxo de processamento de imagens apresentado em aula relativamente a uma câmera digital:
White balance - Demosaicing - Denoising - Gamma correction - Color space conversion - Format compression
O White balance - Demosaicing - Denoising - Format compression - Gamma correction - Color space conversion
O Demosaicing - Denoising - White balance - Gamma correction - Color space conversion - Format compression
O Demosaicing - Denoising - Color space conversion - White balance - Gamma correction - Format compression
Demosaicing - Color space conversion - Format compression - White balance - Denoising - Gamma correction

9- Dentro do contexto associado às técnicas de fotografia, pode-se * 1 ponto afirmar que:
Em função da velocidade do obturador, o desfoque de movimento é afetado.
O desfoque de movimento é afetado pela abertura (f/x) e independe da velocidade do obturador.
Quanto maior o valor de x no parâmetro de abertura (f/x), maior será a quantidade de luz admitda.
A velocidade do obturador afeta apenas a exposição, mantendo outros elementos visuais.
10- Pode-se constatar em um modelo PINHOLE que: * 1 ponto
O fenômeno físico/óptico de difração não poderá ser observado através desse modelo;
A inversão da imagem formada após o orifício é algo que pode ser corrigido através do ajuste do foco e do diâmetro do orifício de entrada de luz;
O uso de geometria através de semelhança entre triângulos e proporções fornece uma base matemática para a transformação de coordenadas.
O eventual borramento da imagem formada não poderá estar associado ao ajuste do diâmetro do orifício, mas à velocidade do obturador.

11- Assinale abaixo a alternativa FALSA dentro do contexto de * 1 ponto Fotografia Computacional:
A fotografia digital evoluiu para além de apenas registrar simples  momentos, constituindo uma forma inovadora de expressão e captura de informações.
A evolução do processo de fotografia computacional teve suas origens como uma resposta à demanda estética das mídias sociais por imagens de alta qualidade.
O desenvolvimento da fotografia computacional traz como ponto central a superação de obstáculos enfrentados pelos processos fotográficos tradicionais.
A combinação de algoritmos e imagens digitais permite à fotografia  computacional ultrapassar limitações de hardware e superar a capacidade de câmeras tradicionais.
12- Assinale abaixo qual alternativa NÃO representa um elemento * 1 ponto determinante da profundidade de campo de uma imagem fotográfica:
O Abertura
O Distância focal
Velocidade do obturador
O Tamanho do sensor

13- Um fotógrafo comprou uma câmera nova e percebeu que na embalagem havia especificações das dimensões do sensor e da distância focal da lente da câmera, mas não havia informações sobre seu campo de visão angular. Suponha condições ideais, ou seja, que a lente da câmera seja um orifício com foco no infinito. Sabendo que a câmera utiliza um sensor de 36mm e uma lente grande angular com 30mm de distância focal, determine qual é, aproximadamente, o campo de visão angular da câmera:	* 1 ponto
<b>●</b> 62°	
O 23°	
○ 31°	
14- Em termos do que foi visto sobre HDR (High Dinamic Range), particularmente sobre a aplicação do algoritmo de Paul Bedevec, é possível afirmar que:	* 1 ponto
A metodologia desenvolvida por Paul Debevec, incluída na biblioteca  OpenCV (método createMergeDebevec) para aplicação HDR, dispens completamente uma etapa posterior de "Tone-mapping";	
Cenários onde a câmera se apresente em movimento não constituem problema no contexto de aplicação HDR através do algoritmo (createMergeDebevec) de Paul Debevec, pois basta um ajuste de exp como solução;	
HDR é uma técnica voltada principalmente para imagens que tenhar zonas muito brilhantes, como zonas pouco brilhantes, pois tem como objetivo reverter a perda de detalhes em alguma delas considerando limitação de representação da câmera;	
O algoritmo HDR incluido na biblioteca OpenCV (createMergeDebeve desenvolvido por Paul Debevec não requer imagens estáticas da mes cena para calibragem.	-

Página 1 de 1 Limpar formulário Enviar

Nunca envie senhas pelo Formulários Google.

Google Formulários