

ESTRUCTURAS DE DATOS

TIPOS ABSTRACTOS DE DATOS ARBORESCENTES

# Implementación del TAD Conjunto mediante ABBs

Manuel Montenegro Montes  
Departamento de Sistemas Informáticos y Computación  
Facultad de Informática – Universidad Complutense de Madrid

# Operaciones en el TAD Conjunto

La búsqueda search la inserción y la eliminación de nodos que hemos visto en los vídeos anteriores son la base de este TA

- Constructoras:
  - Crear un conjunto vacío: **create\_empty**
- Mutadoras:
  - Añadir un elemento al conjunto: **insert**
  - Eliminar un elemento del conjunto: **erase**
- Observadoras:
  - Averiguar si un elemento está en el conjunto: **contains**
  - Saber si el conjunto está vacío: **empty**
  - Saber el tamaño del conjunto: **size**

# Dos implementaciones

- Mediante **listas**.
- Mediante **árboles binarios de búsqueda**.

**Este vídeo**



# Interfaz de SetTree

```
template <typename T>
```

```
class SetTree {
```

```
public:
```

```
    SetTree(); default
```

```
    SetTree(const SetTree &other);
```

```
    ~SetTree(); destructor
```

CONSTRUCTORES.

```
    void insert(const T &elem);
```

```
    void erase(const T &elem);
```

MUTADORAS

```
    bool contains(const T &elem) const;
```

```
    int size() const;
```

```
    bool empty() const;
```

OBSERVADORAS (NO MODIFICAN)

```
private:
```

```
    ...  
};
```

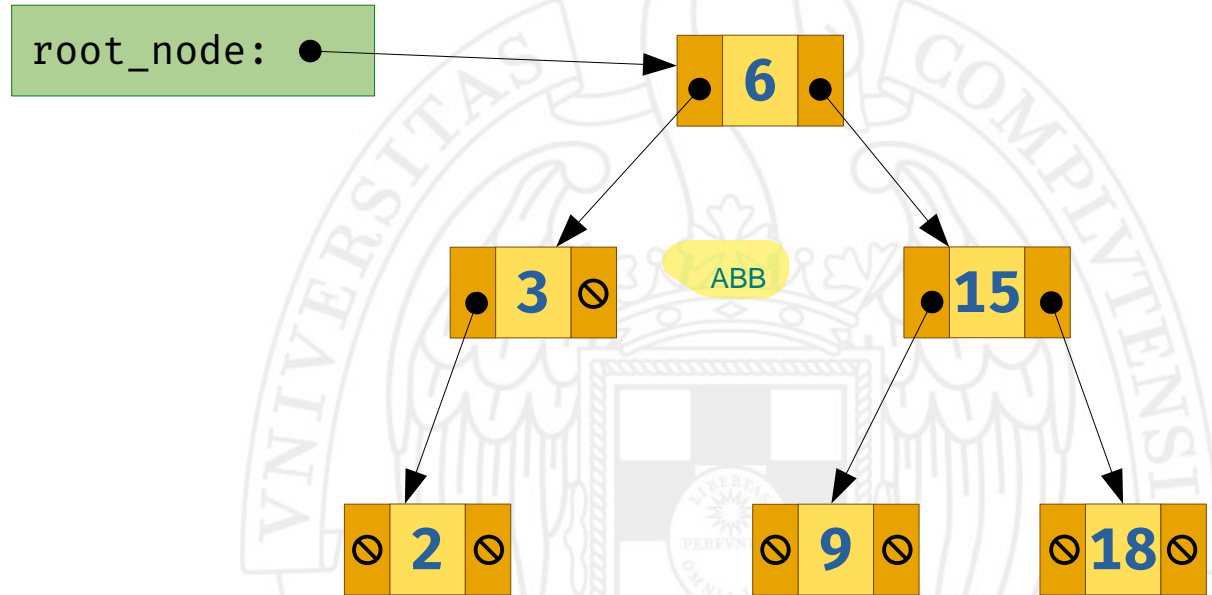
# Implementación de SetTree

```
template <typename T>
class SetTree {
public:
    ...
private:
    struct Node {
        T elem;
        Node *left, *right;
        ...
    };
    Node *root_node;
};
```

PUNTERO AL NODO RAÍZ.

{2, 3, 6, 9, 15, 18}

ESTO ES UNA MANERA.



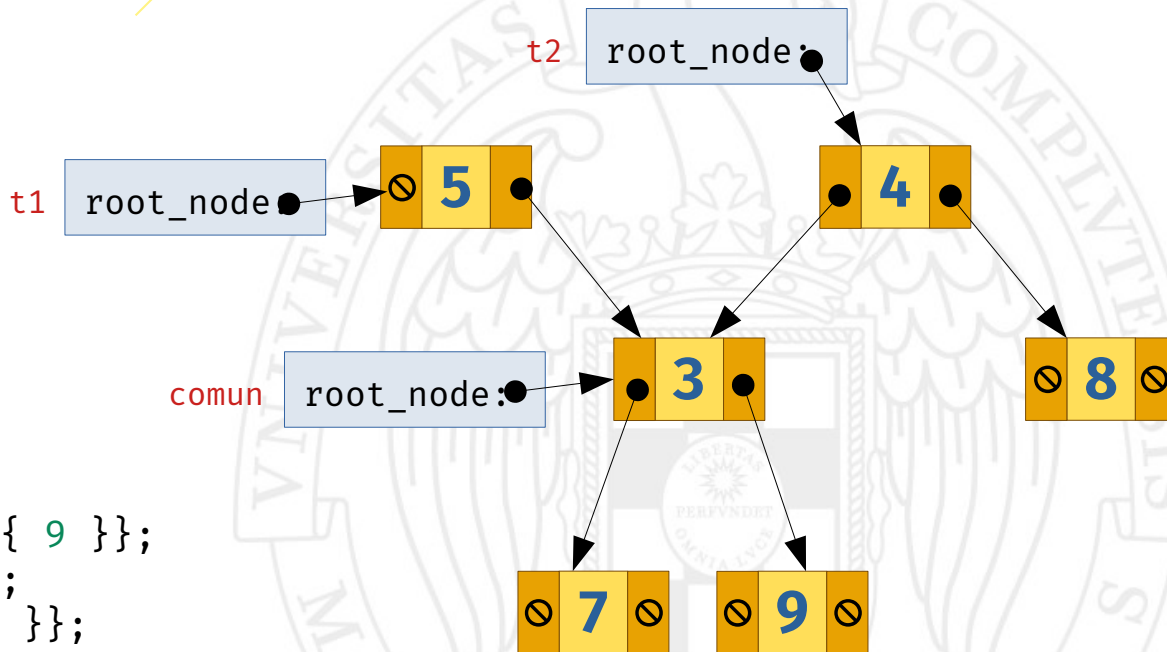
# Sobre la compartición



# Anteriormente...

- Implementamos un TAD para árboles binarios.
- Utilizábamos *smart pointers* para enlazar los nodos, porque árboles binarios distintos podían compartir nodos:

Borraban de manera automática cada nodo de los árboles.

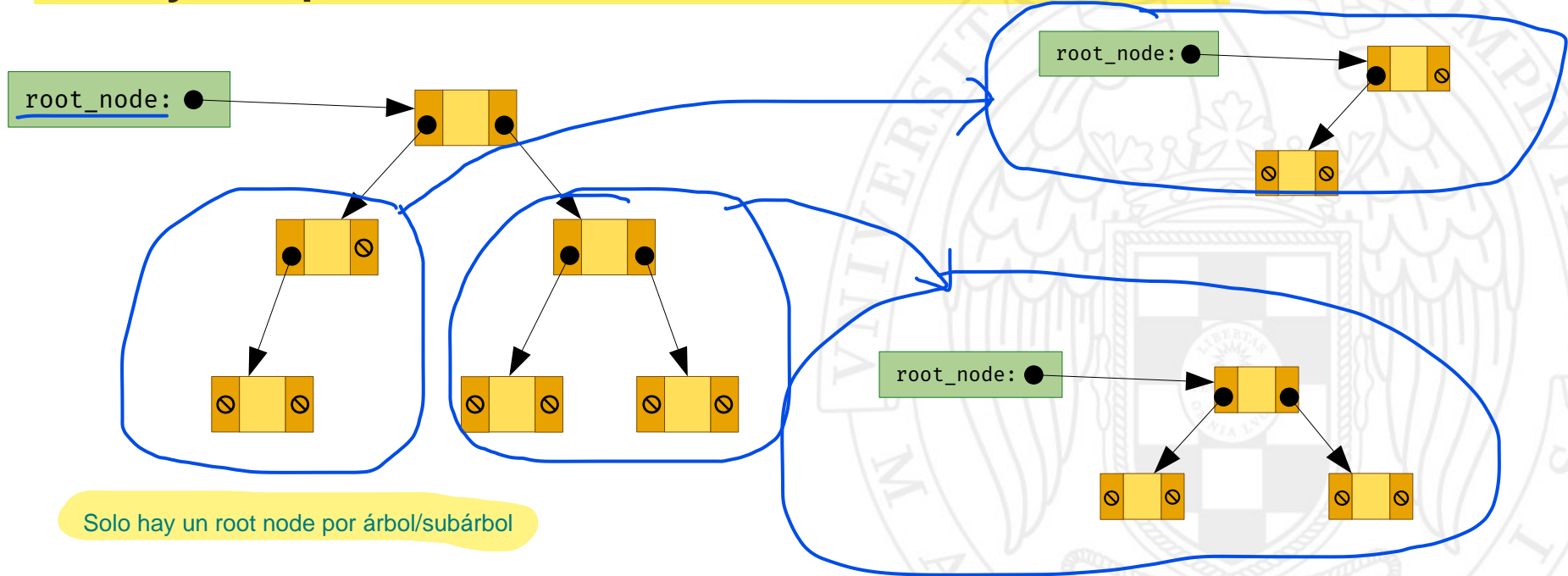


```
BinTree<int> comun = {{ { 7 }, 3, { 9 } }};  
BinTree<int> t1 = {{ }, 5, comun};  
BinTree<int> t2 = {comun, 4, { 8 } };
```

# Pero aquí...

- Implementamos un TAD para conjuntos.
- Cada objeto de la clase `SetTree` apunta a la raíz de su propio árbol de nodos.
- **No hay compartición** entre los nodos de dos `SetTree` distintos.

cada objeto setTree tiene su propio árbol de nodos.



Solo hay un root node por árbol/subárbol



# Pero aquí...

- Implementamos un TAD para conjuntos.
- Cada objeto de la clase `SetTree` apunta a la raíz de su propio árbol de nodos.
- **No hay compartición** entre los nodos de dos `SetTree` distintos.
- Consecuencias:
  - No necesitamos punteros inteligentes.
  - Cada `SetTree` es responsable de liberar sus nodos.
  - El constructor de copia de `SetTree` debe copiar los nodos del conjunto origen al conjunto destino.

Con el destructor. Ya que NO utilizamos los punteros inteligentes.

# Constructores y destructor de SetTree

```
template <typename T>
class SetTree {
public:
    SetTree(): root_node(nullptr) { } árbol vacío

    SetTree(const SetTree &other): root_node(copy_nodes(other.root_node)) { }

    ~SetTree() {
        delete_nodes(root_node);
    }

private:
    ...
    Node *root_node;
};
```

raíz del conjunto que yo quiero copiar.

Copiaría el other.root\_node y todos sus descendientes.

recibe la raíz y la elimina junto a todos sus descendientes.

# Operaciones consultoras y mutadoras



# Métodos auxiliares

```
template <typename T>  
class SetTree {  
public:
```

```
private:  
    Node *root_node;  
    ...  
    static Node * insert(Node *root, const T &elem);  
    static bool search(const Node *root, const T &elem);  
    static Node * erase(Node *root, const T &elem);  
    ...  
};
```

Estos son los que hemos definido en los árboles binarios de búsqueda.

# Métodos de la interfaz

```
template <typename T>
class SetTree {
public:
```

Hacen las búsquedas en los árboles binarios de búsqueda ABBs

```
void insert(const T &elem) { root_node = insert(root_node, elem); }
void erase(const T &elem) { root_node = erase(root_node, elem); }
bool contains(const T &elem) const { return search(root_node, elem); }
bool empty() const { return root_node == nullptr; } si la raíz es nula
int size() const { return num_nodes(root_node); }
```

```
private:
```

```
Node *root_node;
```

```
...
```

```
static Node * insert(Node *root, const T &elem);
```

```
static bool search(const Node *root, const T &elem);
```

```
static Node * erase(Node *root, const T &elem);
```

```
...
```

```
};
```

# Coste de las operaciones

Operación	Árbol equilibrado	Árbol no equilibrado
<i>constructor</i>	$O(1)$	$O(1)$
<i>empty</i>	$O(1)$	$O(1)$
<i>size</i>	$O(n)$	$O(n)$
<i>contains</i>	$O(\log n)$	$O(n)$
<i>insert</i>	$O(\log n)$	$O(n)$
<i>erase</i>	$O(\log n)$	$O(n)$

$n$  = número de elementos del conjunto

# Mejorando la operación `size()`

Ya que aunque sea equilibrado es lineal y nosotros pasamos por todos los nodos.

# Mejorando el coste de `size()`

- Contar los nodos de un árbol binario de búsqueda tiene coste lineal con respecto al número de nodos.
- Es posible mejorar ese coste incluyendo un atributo `num_elems` en la clase `SetTree` y actualizándolo cada vez que haya una inserción o eliminación.

de forma que no haría falta recorrer cada vez que queramos saber el `size` todo el árbol, si no que devolveríamos directamente el número de elementos. Esto tendría coste constante.

Parecido al TAD Lista que ya vimos. Pero ojo este tiene trampa.



# Mejorando el coste de size()

```
template <typename T>
class SetTree {
public:
```

```
    int size() const { return num_elems; }
```

```
    void insert(const T &elem) {
        root_node = insert(root_node, elem);
        num_elems++;
    }
```

```
    void erase(const T &elem) {
        root_node = erase(root_node, elem);
        num_elems--;
    }
```

```
    ...
private:
    Node *root_node;
    int num_elems;
    ...
};
```

**¡Incorrecto!**

**¡Incorrecto!**

Puede que no esté el elemento que queremos borrar de forma que no lo podamos borrar. En ese caso aun así nos estaría restando 1 al número de elementos.

Porque si el elemento que queríamos insertar ya se encuentra en el conjunto, no podríamos añadirlo y sin embargo nos seguiría sumando 1 al número de elementos.

# ¿Por qué no es correcto insert?

- Porque si el elemento a insertar ya se encuentra en el conjunto, no aumenta el número de elementos del conjunto. no debería de aumentarlo
- En este caso, no tenemos que incrementar num\_elems.
- Cambiamos la función auxiliar insert:

```
Node * insert(Node *node, const T &elem)
```

por:

Si lo ha encontrado o no lo ha encontrado.

```
pair<Node *, bool> insert(Node *node, const T &elem)
```

- La función devuelve true si el elem se ha insertado realmente, o false si no se ha insertado porque ya existía en el conjunto.

# ¿Por qué no es correcto erase?

- Porque si el elemento a eliminar no se encuentra en el conjunto, la función `erase` no elimina nada.
- En este caso, no tenemos que decrementar `num_elems`.
- Cambiamos la función auxiliar `erase`:

```
Node * erase(Node *node, const T &elem)
```

por:

```
pair<Node *, bool> erase(Node *node, const T &elem)
```

Si finalmente se ha eliminado.

# Cambios en insert

```
static std::pair<Node *, bool> insert(Node *root, const T &elem) {  
    if (root == nullptr) { se inserta.  
        return {new Node(nullptr, elem, nullptr), true};  
    } else if (elem < root->elem) {  
        auto [new_root_left, inserted] = insert(root->left, elem);  
        root->left = new_root_left;  
        return {root, inserted};  
    } else if (root->elem < elem) {  
        auto [new_root_right, inserted] = insert(root->right, elem);  
        root->right = new_root_right;  
        return {root, inserted};  
    } else {  
        return {root, false}; raíz del árbol contiene el elemento a insertar. En erase es al contrario.  
    }  
}
```

# Cambios en la clase SetTree

```
template <typename T>
class SetTree {
public:
    ...
    void insert(const T &elem) {
        auto [new_root, inserted] = insert(root_node, elem);
        root_node = new_root;
        if (inserted) { num_elems++; } si devuelve true entonces ahora sí incremento el número de elementos.
    }

    void erase(const T &elem) {
        auto [new_root, removed] = erase(root_node, elem);
        root_node = new_root;
        if (removed) { num_elems--; }
    }
    ...
private:
    Node *root_node;
    int num_elems;
    ...
};
```

# Coste de las operaciones

Operación	Árbol equilibrado	Árbol no equilibrado
<i>constructor</i>	$O(1)$	$O(1)$
<i>empty</i>	$O(1)$	$O(1)$
<i>size</i>	$O(1)$	$O(1)$
<i>contains</i>	$O(\log n)$	$O(n)$
<i>insert</i>	$O(\log n)$	$O(n)$
<i>erase</i>	$O(\log n)$	$O(n)$

en vez de ser  
siempre coste lineal

$n$  = número de elementos del conjunto

`.count()`