#### AloT專題進度與作業紀錄

記事本: 個人情報/CV

**建立日期:** 2019/5/31 上午 01:17 **更新:** 2019/6/2 下午 01:42

作者: CHI WEI WENG 標籤: AloT Project

#### 05/24

測試YOLO訓練完成,可辨識到手部

### 05/25

測試將YOLO(darkflow)依教學安裝測試 Raspberry Pi測試運算量過大,無法執行 -> 需要使用 Movidius NCS

尋找NCSDK測試及轉檔資料

## 05/26

轉檔測試(mvNCCompile)測試失敗(error code : index out of range)->使用其他pb file測試無效,重新安裝無效

### 05/27

測試將tensorflow從1.8.0改為1.12.0 -> 轉檔成功 GUI初步整合:修改 YOLO 測試範例,使其可變更全域變數

#### 05/28

測試 TKinter GUI 整合, openCV視窗顯示動作對照並識別方向 -> 成功辨別並變更視力測驗圖片期間遭遇 openCV 視窗不正常關閉 -> 已解決待TKinter程式優化(頁面來回轉換問題)

#### 05/29

參照Intel Movidius github中的範例修改 -> 可正常使用NCS 運算

無法識別運算後輸出的資料 -> download yolo-movidius 程式集測試

因程式針對NCSDK V2.0 編寫,需要改為NCSDK V1.X 函式寫法 -> 矩陣數字出現科學符號'e'無法轉換可能因浮點數運算在cython最低為32 bits -> 採運算前輸入影像為16 bits(np.float16),輸出13\*13\*30之資料轉為32 bits(np.float32)呼叫cython function

#### 05/30

與Joseph討論後,先優化YOLO偵測準確度與手部移動操作的 流暢度

預計加入偵測方向回饋(音效及畫面指示燈)與 減少偵測到手部的boundingbox

### 05/31

```
修改適用於channel = 1的訓練
darkflow\net\yolo\predict.py
   def resize_input(self, im):
   註解 imsz = imsz[:,:,::-1]
   加入 imsz = imsz.reshape(w, h, 1)
   def preprocess(self, im, allobj = None):
   if type(im) is not np.ndarray:
       im = cv2.imread(im,cv2.COLOR BGR2GRAY)
       w = im.shape[0]
       h = im.shape[1]
       im = im.reshape(w, h, 1)
darkflow\utils\im transform.py
   def imcv2 recolor(im, a = .1):
   註解 im = im * (1 + t * a)
測試失敗
修改偵測程式, 只顯示confidence最高的物件
新增訓練資料集
```

#### 06/01

訓練集圖像加入灰階並增加數量後,YOLO偵測手部較為流暢,可持續增降訓練數量 以加入方向燈號及音效回饋 加入左右揮手辨識"看不清楚的動作"->須更精準的辨識到 手

#### 整合TKinter GUI -> 功能正常,流暢度高 待TKinter GUI 完整功能整合及多人手部照片訓練資料

# **Next Day to do List:**

- 蒐集多人手部動作照片
- 加入中心點揮手動作偵測的訓練圖像
- 修改為Movidius NCS 使用之程式

#### To Do List:

□完成Raspberry Pi上執行YOLO的環境建置並編寫Raspberry Pi 版本之偵測程式

FPS僅能到3.1,估計無法再提升

■YOLO 模型加入新類別(看不清楚)

待討論是否要新增此偵測項目 加入揮手辨識"看不清楚"的類別,精準度取決於對手部偵測的靈敏度

☑openCV 與 TKinter 畫面整合(目前為分開視窗)

初步整合完成,可完成辨識功能

☑YOLO 模型增加訓練集資料量並修改同一畫面中手部辨識到的 數量

訓練集增加中,預計達到1000筆 待修改bounding box 顯示與偵測數量(排除低信心度的物件)