ดัสคิลเลอร์ การพัฒนาเครื่องดักจับฝุ่นแบบไฟฟ้าสถิตและการกรองอากาศสำหรับห้องปิดขนาดใหญ่

โดย

1.)	นางสาว กัญญารัตน์	นิพิฐวัธนะผล	รหัส 590610373
2.)	นาย จตุพร	สุขอ่วม	รหัส 590610381
3.)	นาย จารุกิตติ์	เหล่ากาวี	รหัส 590610387
4.)	นาย ฉัตรพัฒน์	พูนสิน	รหัส 590610393
5.)	นาย เตชินท์	คชรักษา	รหัส 590610428
6.)	นาย ทศพล	กาทองทุ่ง	รหัส 590610429
7.)	นาย ธนากร	ธำรงธนเกียรติ์	รหัส 590610437
8.)	นาย นราวิชญ์	อยู่ธนวัฒน์	รหัส 590610444
9.)	นาย พิสิฐ	พิภพทรรศนีย์	รหัส 590610474
10.) นางสาว วิชญาภัทร์	สายสุธนาวิชญ์	รหัส 590610512
11.) นาย วิทวัส	กีรติชุตินันท์	รหัส 590610513
12.) นาย ศิวกร	จิรพงศ์ไผท	รหัส 590610523

ปริญญานิพนธ์ฉบับนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเชียงใหม่ ปีการศึกษา 2562

Electric Dust Killer

Development of Particulate Matter Trap Based on Electrostatic Precipitation and Air Filtration for Large Closed Room

Ву

Ms. Kanyarat	Niphitwatthanaphol	ID 590610373
Mr. Jatuporn	Sukoum	ID 590610381
Mr. Jarukit	Laokawee	ID 590610387
Mr. Chattrapat	Poonsin	ID 590610393
Mr. Techin	Kochragsa	ID 590610428
Mr. Tossapon	Katongtung	ID 590610429
Mr. Thanakorn	Thamrongthanakait	ID 590610437
Mr. Narawit	Yutanawat	ID 590610444
Mr. Pisit	Pipobtasanee	ID 590610474
Ms. Witchayaphat	Saisutanawit	ID 590610512
Mr. Wittawat	Keeratichutinan	ID 590610513
Mr. Siwakorn	Jirapongphatai	ID 590610523

This report is submitted in partial fulfillment for Bachelor of Engineering

Department of Mechanical Engineering

Chiang Mai University

Academic Year 2019

หัวข้อปริญญานิพนธ์ : ดัสคิลเลอร์:การพัฒนาเครื่องดักจับฝุนแบบไฟฟ้าสถิตและการกรอง อากาศสำหรับห้องปิดขนาดใหญ่ 1.) นางสาว กัญญารัตน์ โดย : นิพิฐวัธนะผล รหัส 590610373 2.) นาย จตุพร สุขอ่วม รหัส 590610381 3.) นาย จารุกิตติ๋ เหล่ากาวี รหัส 590610387 4.) นาย ฉัตรพัฒน์ พูนสิน รหัส 590610393 5.) นาย เตชินท์ คชรักษา รหัส 590610428 กาทองทุ่ง รหัส 590620429 6.) นาย ทศพล ธำรงธนเกียรติ์ รหัส 590610437 7.) นาย ธนากร อย่ธนวัฒน์ 8.) นาย นราวิชญ์ รหัส 590610444 9.) นาย พิสิฐ พิภพทรรศนีย์ รหัส 590610474

10.) นางสาว วิชญาภัทร์

11.) นาย วิทวัส

12.) นาย ศิวกร

สายสุธนาวิชญ์

กีรติชุตินันท์

จิรพงศ์ไผท

รหัส 590610512

รหัส 590610513

รหัส 590610523

อาจารย์ที่ปรึกษาโครงการ : ศ.ดร. นคร ทิพยาวงศ์ วิศวกรรมเครื่องกล ภาควิชา :

2562

ปีการศึกษา :

คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเชียงใหม่ อนุมัติโครงการนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาหลักสูตร วิศวกรรมศาสตร์บัณฑิต

(ศ.ดร. นคร ทิพยาวงศ์) อาจารย์ที่ปรึกษาโครงการ

Project Title: Electric Dust Killer:Development of Particulate Matter Trap				
	Based on Electrostat	cic Precipitation and Ai	r Filtration for Large	
	Closed Room			
By:	Ms. Kanyarat	Niphitwatthanaphol	ID. 590610373	
	Mr. Jatuporn	Sukoum	ID. 590610381	
	Mr. Jarukit	Laokawee	ID. 590610387	
	Mr. Chattrapat	Poonsin	ID. 590610393	
	Mr. Techin	Kochragsa	ID. 590610428	
	Mr. Tossapon	Katongtung	ID. 590610429	
	Mr. Thanakorn	Thamrongthanakait	ID. 590610437	
	Mr. Narawit	Yutanawat	ID. 590610444	
	Mr. Pisit	Pipobtasanee	ID. 590610474	
	Ms. Witchayaphat	Saisutanawit	ID. 590610512	
	Mr. Wittawat	Keeratichutinan	ID. 590610513	
	Mr. Siwakorn	Jirapongphatai	ID. 590610523	
Project Supervisor :	Prof.Dr. Nakorn Tippa	ayawong		
Department :	Mechanical Engineer	ing		
Academic Year :	2019			
The Faculty of Enginee	ring, Chiang Mai Unive	rsity approves this pro	ject submitted in partial	
fulfillment of the requir	ement for Bachelor of	Engineering.		

.....

(Prof.Dr. Nakorn Tippayawong)

Project Supervisor

กิตติกรรมประกาศ

ปริญญานิพนธ์ฉบับนี้สำเร็จลุล่วงตามเป้าหมายได้ด้วยความกรุณาอย่างสูงจาก ศาสตราจารย์ ดร.นคร ทิพยาวงศ์ อาจารย์ที่ปรึกษาปริญญานิพนธ์ฉบับนี้ ที่กรุณาให้คำแนะนำปรึกษา แนวคิดความรู้ด้าน ต่าง ๆ ที่เป็นประโยชน์อย่างยิ่ง การออกแบบตลอดจนปรับปรุงแก้ไขข้อบกพร้องต่าง ๆ ด้วยความเอาใจใส่ อย่างดียิ่งจนปริญญานิพนธ์ฉบับนี้เสร็จสมบูรณ์ คณะผู้จัดทำตระหนักถึงความตั้งใจจริงและความทุ่มเทของ อาจารย์ จึงขอกราบขอบพระคุณเป็นอย่างสูงไว้ ณ ที่นี้

ขอขอบพระคุณ ภาควิชา วิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเชียงใหม่ สำหรับ สถานที่ที่ใช้ในการศึกษาค้นคว้าข้อมูล การประชุม การปรึกษา รวมถึงสถานที่ในการลงมือปฏิบัติงานให้ ปริญญานิพนธ์ฉบับนี้สำเร็จเสร็จสมบูรณ์ ตลอดจนการสนับสนุนเงินทุนการศึกษาในการทำโครงการ INNOVATION PROJECT นี้ให้เสร็จตามวัตถุประสงค์ของโครงการ

ขอขอบพระคุณ ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.วัชรพงษ์ ธัชยพงษ์ ผู้ให้คำปรึกษาและคำแนะนำเกี่ยวกับเรื่อง อัตราการถ่ายเทอากาศของเครื่องฟอกอากาศ ซึ่งประโยชน์ต่อปริญญานิพนธ์ฉบับนี้เป็นอย่างมาก

ขอขอบพระคุณ ครูจำนงค์ ใจนวล ผู้ให้คำปรึกษาและคำแนะนำด้านการศึกษาเกี่ยวกับไฟฟ้าแรงดัน สูง รวมไปถึงเรื่องไฟฟ้าสถิตที่เป็นประโยชน์ต่อปริญญานิพนธ์ฉบับนี้ ตลอดจนเจ้าหน้าที่ห้องปฏิบัติการไฟฟ้า แรงดันสูง ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเชียงใหม่ ที่ให้คำแนะนำเกี่ยวกับ การใช้อุปกรณ์ในการทำการศึกษาค้นคว้าด้านไฟฟ้าที่เป็นประโยชน์อย่างยิ่ง จนทำให้ปริญญานิพนธ์ฉบับนี้ สำเร็จลูล่วงไปด้วยดี

ขอขอบพระคุณ ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.อาทิตย์ ยาวุฒิ ผู้ให้คำปรึกษาเกี่ยวเรื่องระบบควบคุมและ ระบบวงจรไฟฟ้า ตลอดจนคำแนะนำที่เป็นประโยชน์อย่างยิ่งในการทำปริญญานิพนธ์ฉบับนี้ให้สำเร็จลุล่วงไป ได้

ขอขอบพระคุณ อาจารย์ ดร.ว่าน วิริยา ผู้ให้คำปรึกษาเรื่องแผ่นกรองอากาศ และคำแนะนำต่าง ๆ ที่เป็นประโยชน์อย่างสูง

หากปริญญานิพนธ์ฉบับนี้มีข้อบกพร่อง หรือข้อผิดพลาดประการใด คณะผู้จัดทำขอน้อมรับใน ความผิดพลาด และกราบขออภัยเป็นอย่างสูงมา ณ โอกาสนี้ คณะผู้จัดทำหวังเป็นอย่างยิ่งว่าปริญญานิพนธ์ บับนี้จะเป็นประโยชน์แก่ผู้ที่นำไปศึกษาค้นคว้าต่อ และผู้ใช้งาน รวมไปถึงผู้ที่สนใจ อ่าน ตลอดจนหน่วยงานที่ เกี่ยวข้อง

คณะผู้จัดทำ

บทคัดย่อ

เนื่องจากในปัจจุบันปัญหามลพิษเรื่อง PM 2.5 นั้นสำคัญมาก สิ่งนี้เป็นปัจจัยร่วมที่เป็นสาเหตุของการ เกิดโรคต่างๆ ซึ่งปัญหาเหล่านี้เกิดได้จากกระทำของตัวบุคคลเช่น การเผาขยะ และอาจเกิดจากภัยธรรมชาติ เช่น ไฟป่า

ทางกลุ่มของพวกเราได้ตระหนักถึงปัญหานี้และได้คิดค้นนวัตกรรมเครื่องดักจับฝุ่นนี้ขึ้นมาเพื่อกรอง อากาศที่มีความสกปรกให้มีความสะอาดได้อย่างมีประสิทธิภาพ โดยเราได้นำระบบที่เรียกว่า ระบบ "Electrostatic Precipitator" หรือ ESP เข้ามาผสมกับการใช้งานด้วย เพื่อหวังว่าระบบการกรองอากาศ จะมีประสิทธิภาพยิ่งขึ้น

จากปัญหาที่กล่าวมาข้างต้นฝุ่นPM2.5เป็นอันตรายต่อผู้คนเป็นอย่างมาก ซึ่งโครงการที่เรากำลัง พัฒนานี้พวกเราหวังว่าจะเป็นการช่วยให้ผู้ใช้งานนั้นมีสุขภาพกายที่ดีปลอดภัยจากโรคเสี่ยงจากทางเดินหายใจ และให้ผู้ใช้สามารถดำรงชีวิตได้อย่างราบรื่นและเหมาะสม

Abstract

Nowadays, the pollution of air with small particulate matter, or PM 2.5*, has raised concerns about the negative impact of air quality on several health conditions. This problem can be caused by a variety of issues including natural disaster and what people are doing or from other reasons.

We are aware of this issue and invented an air purifier to make dirty air safe for breathing, therefore we mixed a system known as the system "Electrostatic Precipitator" or ESP mixed with applications. It might be that air purifier become more efficient.

Due to the problem of bad air pollution, we are taking action to increase awareness in handling the situation of PM2.5. We hope that this will help the users to have good physical health, safe from respiratory diseases and allowing users to live smoothly and appropriately.

สารบาญ

	หน้า
กิตติกรรมประกาศ	จ.
บทคัดย่อ	ົນ.
Abstract	٧.
สารบาญภาพ	លូ.
สารบาญตาราง	J .
บทที่ 1 บทนำ	
1.1 ที่มาและความสำคัญของโครงงาน	1
1.2 วัตถุประสงค์ของโครงงาน	1
1.3 ขอบเขตของโครงงาน	1
1.4 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ	2
บทที่ 2 ทฤษฎีและหลักการที่เกี่ยวข้อง	
2.1 หลักการทำงานของโครงการ	2
2.2 การคำนวณส่วนประกอบสำคัญ หรือทฤษฎีกำกับการทดสอบ	12
2.3 ข้อเสนอแนะจากงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง	29
บทที่ 3 ขั้นตอนการวิเคราะห์ การคำนวณ การออกแบบ	
3.1 การสร้างเครื่อง Electric Dust Killer	31
3.2 การทดสอบบันทึกผล	50
บทที่ 4 ผลการทดสอบ และวิเคราะห์ผลการทดสอบ	
4.1 ผลการทดสอบ	53
4.2 วิเคราะห์ผลการทดสอบ	64

สารบาญ (ต่อ)

	หน้า
บทที่ 5 สรุปโครงการ และข้อเสนอแนะ	
5.1 สรุปโครงการ	65
5.2 ข้อเสนอแนะ	66
เอกสารอ้างอิง	67
ภาคผนวก ก. แบบสั่งงาน	ก1
ภาคผนวก ข. ตารางดำเนินงานตลอดโครงการ	ขา

สารบาญภาพ

	หน้า
รูปภาพที่ 2.1 แสดงการชาร์จประจุให้แก่ฝุ่นละออง	2
รูปภาพที่ 2.2 การกรองฝุ่นละอองผ่านเครื่องESP	3
ง รูปภาพที่ 2.3 ภาพรวมของกลไกต่างๆที่ทำให้เส้นใยสามารถดักจับฝุ่นได้	4
รูปภาพที่ 2.4 กลไกต่างๆในการกรองฝุ่นของแผ่นกรอง	5
รูปภาพที่ 2.5 กลไกการทำงานของการดักจับด้วยไฟฟ้าสถิต	5
รูปภาพที่ 2.6 แผ่นกรองอากาศแบบHepa Filter	6
รูปภาพที่ 2.7 แผ่นกรองอากาศแบบPleated Filters	6
รูปภาพที่ 2.8 แผ่นกรองอากาศแบบThrowaway Filter	7
รูปภาพที่ 2.9 แผ่นกรองอากาศแบบWashable Electrostatic Filters	7
รูปภาพที่ 2.10 แผ่นกรองอากาศแบบElectrostatic Filters	8
รูปภาพที่ 2.11 แผ่นกรองอากาศแบบ Nano Filter	8
รูปภาพที่ 2.12 แสดงทิศทางการไหลของอากาศผ่านตัวเครื่อง	11
รูปภาพที่ 2.13 พัดลมรุ่น FV-50GS4TP ยี่ห้อ Panasonic	13
รูปภาพที่ 2.14 การจัดวางอิเล็กโทรดของเครื่องดักจับชนิดเส้นลวด-แผ่นระนาบ	15
รูปภาพที่ 2.15 การออกแบบกรอบแผ่นกรองอากาศ	20
รูปภาพที่ 2.16 การวัดความแตกต่างของความดันระหว่างจุด 2 จุด	21
รูปภาพที่ 2.17 แผนผังการทำงานของระบบประหยัดพลังงาน	25
รูปภาพที่ 2.18 แผนผังการทำงานของระบบแจ้งเตือนการทำความสะอาด Collecting plate	26
รูปภาพที่ 2.19 แผนผังการทำงานของระบบแจ้งเตือนการเปลี่ยน Filter	27
รูปภาพที่ 2.20 แผนผังการต่อวงจรของ Prototype	28
รูปภาพที่ 2.21 แผนภูมิแสดงลำดับขั้นตอนการคำนวณประสิทธิภาพ	30
รูปภาพที่ 3.22 โครงตัวเครื่องภายในทำจากสแตนเลส	31
รูปภาพที่ 3.23 ลวดลายกรอบตัวเครื่องภายนอก	32
รูปภาพที่ 3.24 ภายในเครื่อง Electric dust killer ของจริง	33
รูปภาพที่ 3.25 ภายนอกเครื่อง Electric dust killer ของจริง	33

สารบาญภาพ (ต่อ)

	หน้า
รูปภาพที่ 3.26 แสดงผลการคำนวณประสิทธิภาพ	
โดยโปรแกรม PYTHON จากเงื่อนไขการวิเคราะห์	35
รูปภาพที่ 3.27 การจัดวางขั้วดิสชาร์จและขั้วตกตะกอน	39
รูปภาพที่ 3.28 รูปภาพแสดงทางเข้าและออกของอนุภาค	39
รูปภาพที่ 3.29 โครงสร้างจริงของตัวตกตะกอนเชิงไฟฟ้าสถิต	40
รูปภาพที่ 3.30 การยึดขั้วดิสชาร์จและฉนวน Superlene	40
รูปภาพที่ 3.31 แผ่น Filter สำหรับการนำมาใช้งาน	42
รูปภาพที่ 3.32 แผ่น Pre-filter สำหรับการนำมาใช้งาน	43
รูปภาพที่ 3.33 ประเภทของเซอร์กิตเบรกเกอร์	43
รูปภาพที่ 3.34 Arduino MEGA 2560 R3	44
รูปภาพที่ 3.35 Node MCU ESP32	45
รูปภาพที่ 3.36 LCD Color module 176x220 TFT 2.2	45
รูปภาพที่ 3.37 Channel Relay Module 5V 10A	46
รูปภาพที่ 3.38 [Plan Tower] Laser Dust Sensor PM2.5 PMS3003	46
รูปภาพที่ 3.39 DHT22 / AM2302 Module	47
รูปภาพที่ 3.40 การทดสอบ Nano filterแบบแผ่น, HEPA filterแบบแผ่น	
และHEPA filter แบบพับ ตามลำดับ	50
รูปภาพที่ 3.41 จุดที่สามารถวัดหาค่าความดันตกคร่อมได้	51
รูปภาพที่ 3.42 การวัดหาค่าความดันตกคร่อม	51
รูปภาพที่ 3.43 Anemometer ชนิด Vane probe	52
รูปภาพที่ 3.44 การหาค่าความเร็วลมเฉลี่ย(average velocity)	
จากมาตรฐาน ANSI/ASHRAE Standard 41.2	52
รูปที่ ก.1 แบบโครงตัวเครื่องภายใน	ก2
รูปที่ ก.2 กรอบภายนอกตัวเครื่องด้านข้าง	ก3
รูปที่ ก.3 กรอบภายนอกตัวเครื่องด้านบนและด้านหน้า	ก4

สารบาญตาราง

	หน้า
વં ા વંતાં અથા ા વં અથ1થ	
ตารางที่ 2.1 แสดงขนาดของฝุ่นละอองที่เครื่องดักจับฝุ่นแบบต่าง ๆที่สามารถดักจับได้	4
ตารางที่ 2.2 แสดงค่าประสิทธิภาพโดยอ้างอิงจากมาตรฐาน EN779:2012	9
ตารางที่ 2.3 แสดง Air change rate (BS 5720)	12
ตารางที่ 2.4 แสดงระดับความดังเสียงในสภาวะต่าง ๆ	14
ตารางที่ 2.5 แสดงค่าดัชนีคุณภาพอากาศ	22
ตารางที่ 2.6 แสดงค่าเกณฑ์ของดัชนีคุณภาพอากาศ	23
ตารางที่ 3.7 ภายนอกเครื่อง Electric dust killer ของจริง	34
ตารางที่ 3.8 รายการประเมินราคาโครงการ Electric dust killer	48
ตารางที่ 4.9 การคำนวณค่าไฟฟ้า	54
ตารางที่ 4.10 ตารางทดสอบความดันตกคร่อม ณ จุดที่1	55
ตารางที่ 4.11 ตารางทดสอบความดันตกคร่อม ณ จุดที่ 2	55
ตารางที่ 4.12 แสดงปริมาณฝุ่นละอองที่ลดลงในแต่ละส่วนของเครื่องโดยเฉลี่ย	57
ตารางที่ 4.13 แสดงปริมาณฝุ่นละอองที่ลดลงของเครื่องโดยเฉลี่ยขณะปิด ESP	58
ตารางที่ 4.14 แสดงปริมาณฝุ่นละอองที่ลดลงของเครื่องโดยเฉลี่ยขณะเปิด ESP	59
ตารางที่ 4.15 แสดงปริมาณฝุ่นละอองที่ลดลงของเครื่องโดยเฉลี่ยขณะปิด ESP	
(หลังจากซ่อมบำรุง)	60
ตารางที่ 4.16 แสดงปริมาณฝุ่นละอองที่ลดลงของเครื่องโดยเฉลี่ยขณะเปิด ESP	
(หลังจากซ่อมบำรุง)	61
ตารางที่ 4.17 ผลการทดสอบประสิทธิภาพเครื่องฟอกอากาศเปรียบเทียบกับแบรนด์อื่น	63

1.บทน้ำ

1.1 ความสำคัญและที่มาของโครงงาน

มลพิษทางอากาศเป็นปัจจัยร่วมที่เป็นสาเหตุของโรคต่าง ๆ เนื่องจากมีส่วนประกอบของสารเคมี หลายชนิด ทั้งที่เป็นสารระคายเคืองไปจนถึงสารก่อมะเร็ง จึงเป็นสาเหตุก่อให้เกิดโรค ได้แก่ โรคปอดอุดกั้น เรื้อรัง โรคหลอดเลือดในสมอง โรคหัวใจขาดเลือด โรคมะเร็งปอด และโรคติดเชื้อ เฉียบพลันระบบหายใจ ส่วนล่าง ก่อให้เกิดการตายก่อนวัยอันควรในประเทศไทย ประมาณ 50,000 คนต่อปี ส่วนจากรายงานเกี่ยวกับ อากาศโลก State of Global Air เปิดเผยผลกระทบจาก PM 2.5 ทำให้คนไทยเสียชีวิตอย่างน้อย 37,000 คนต่อปี

เนื่องจากจังหวัดเชียงใหม่ในช่วงต้นปีที่ผ่านมาของปี พ.ศ.2561 และ พ.ศ.2562 ปริมาณฝุ่น PM 2.5 มีค่าสูงเกินมาตรฐานความปลอดภัยต่อสุขภาพ และยังมีค่าสูงสุดของโลกในช่วงเวลาหนึ่ง ซึ่งบุคคลที่พบเจอกับ ฝุ่นเป็นประจำ ผู้ที่อาศัยหรือทำงานในอาคารหรือห้องขนาดใหญ่ที่มีอัตราการไหลของอากาศเข้าออกอยู่เสมอ ทำให้ไม่สามารถจัดการกับฝุ่นในปริมาณมากได้ จึงคิดแนวทางการแก้ไขปัญหาโดยการ สร้างเครื่องดักจับฝุ่นที่ สามารถทำงานได้ในห้องปิดขนาดใหญ่โดยหลักการแบบไฟฟ้าสถิตที่ทำงานร่วมกับการกรองอากาศโดย สามารถกรองได้ในปริมาณมากและประสิทธิภาพการกรองฝุ่นสูงขึ้นมากกว่าเครื่องดักจับฝุ่นที่มีในท้องตลาด ปัจจุบันซึ่งยังมีประสิทธิภาพไม่มากพอในการกรองอากาศในปริมาณมากและฝุ่นที่อนุภาคเล็กมาก ๆ

จากปัญหาที่กล่าวมาข้างต้นฝุ่นPM2.5เป็นอันตรายต่อผู้คนเป็นอย่างมาก โดยเฉพาะ ผู้ที่ต้องพบเจอ กับฝุ่นเป็นประจำ เช่น นักศึกษา อาจารย์ บุคคลวัยทำงาน ทางโครงการจึงมีการคิดค้นและสร้างเครื่องดักจับ ฝุ่น "Electric Dust Killer" เพื่อกรองอากาศให้สะอาดอย่างมีประสิทธิภาพเพื่อความปลอดภัยต่อสุขภาพของ กลุ่มเป้าหมาย

1.2 วัตถุประสงค์ของโครงงาน

1.2.1 เพื่อออกแบบและสร้างเครื่องดักจับฝุ่นประสิทธิภาพสูงสำหรับห้องปิดขนาดใหญ่โดยใช้วิธีการ ไฟฟ้าสถิตร่วมกับการกรองอากาศ

1.3 ขอบเขตของโครงงาน

- 1.3.1 เครื่องดักจับฝุ่นที่สร้างสามารถทำงานได้ในห้องปิดขนาดใหญ่เช่น ห้องเรียนขนาดใหญ่ หอประชุม ME space เป็นต้น
 - 1.3.2 การศึกษาการออกแบบและสร้างตัวเครื่องได้ดำเนินการภายใต้สภาพอากาศในจังหวัดเชียงใหม่
 - 1.3.3 วัสดุและอุปกรณ์ที่นำมาสร้างตัวเครื่องสามารถหาซื้อได้ง่าย

1.4 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

การที่สิ่งประดิษฐ์สามารถนำไปใช้ในการลดปริมาณของฝุ่นละอองในพื้นที่บริเวณห้องปิดขนาดใหญ่ได้ อย่างมีประสิทธิภาพ

2. การออกแบบและการคำนวณ

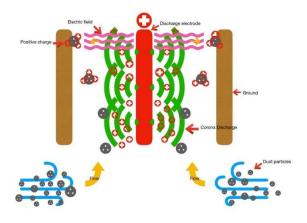
2.1 หลักการทำงานของโครงการ

การออกแบบตัวเครื่อง Electric Dust Killer เพื่อให้การกรองฝุ่นมีประสิทธิภาพมากยิ่งขึ้น มีการดัก จับฝุ่น 2 ขั้นตอน ประกอบด้วย

- 1.) การดักฝุ่นแบบไฟฟ้าสถิต (Electrostatic Precipitator ,ESP)
- 2.) แผ่นกรองอากาศ (Air Filter)
- 2.1.1 การดักฝุ่นแบบไฟฟ้าสถิต (Electrostatic Precipitator ,ESP) เป็นเครื่องมือที่ใช้แรงไฟฟ้าในการแยก อนุภาค โดยใส่ประจุให้อนุภาค แล้วผ่านอนุภาคที่มีประจุเข้าไปในสนามไฟฟ้าสถิต อนุภาคจะเคลื่อนเข้าหา แผ่นเก็บที่มีศักย์ไฟฟ้าตรงข้ามกัน ESP มีประสิทธิภาพสูงมากในการดักฝุ่นที่มีขนาดเล็กกว่า 1 ไมครอน ได้สูงกว่า 99-99.99% ความดันสูญเสียต่ำและสามารถจับก๊าซร้อนได้

การดักฝุ่นแบบไฟฟ้าสถิต (Electrostatic Precipitator ,ESP) นี้จะนิยมใช้บ่อยในโรงไฟฟ้า เช่น โรงไฟฟ้าชีวมวล โรงไฟฟ้าขยะ โรงไฟฟ้าถ่านหิน เพราะฝุ่นจากเผาไหม้ ไม่สมบูรณ์ ทำให้มีอนุภาคเล็ก ๆ ออกมา ทำให้เกิดปัญหามลพิษเรื่องฝุ่นละออง เช่นเหตุการณ์ฝุ่น PM 2.5 ในกลางใจเมือง กรุงเทพ และ ฝุ่นที่ เกิดจากการเผาไหม้ ภาคการเกษตร

หลักการทำงานของ ESP มี 2 ขั้นตอน คือ



รูปภาพที่ 2.1 แสดงการชาร์จประจุให้แก่ฝุ่นละออง

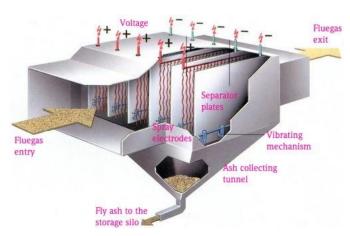
- 1.) การใส่ประจุไฟฟ้าให้กับอนุภาค
- 2.) การดักจับอนุภาคที่มีประจุโดยใช้แรงไฟฟ้าสถิตจากสนามไฟฟ้า

ส่วนประกอบของเครื่อง ESP มีส่วนประกอบที่สำคัญ 2 ส่วน คือ

- 1.) ขั้วปล่อยประจุ Discharge Electrodes เป็นลักษณะเป็นเส้นลวดแผ่นหรือท่อ แล้วใส่ไฟฟ้าแรงดันสูงเพื่อให้เกิดการแตกตัวเป็นไอออน
- 2.) ขั้วเก็บ Collection Electrodes ขั้วเก็บ ส่วนใหญ่เป็นแผ่น เนื่องจากทำให้สามารถรับ ปริมาณของก๊าซได้มาก

ข้อควรพิจารณาด้านความปลอดภัยของเครื่อง ESP

- 1.) ผู้ควบคุมต้องได้รับการอบรมที่เกี่ยวกับข้อปฏิบัติของเครื่องเนื่องจากมีกระแสไฟฟ้า แรงดันสูง
- 2.) เครื่อง ESP ไม่สามารถทำงานได้หากมีก๊าซที่เป็นเชื้อเพลิง (CO, CH4) หรือกระแสไฟฟ้าตก



รูปภาพที่ 2.2 การกรองฝุ่นละอองผ่านเครื่องESP

ระบบดักฝุ่นแบบไฟฟ้าสถิต(Electrostatic Precipitators : ESP) ใช้แรงไฟฟ้าในการแยกอนุภาคออก จากกระแสก๊าซ โดยการใส่ประจุไฟฟ้าให้อนุภาค แล้วผ่านอนุภาคที่มีประจุไฟฟ้าเข้าไปในสนามไฟฟ้าสถิต อนุภาคเหล่านี้ จะเคลื่อนที่เข้าหาและถูกดักจับบนแผ่นเก็บซึ่งมีศักย์ไฟฟ้าตรงกันข้ามกับของอนุภาค ESP มีประสิทธิภาพสูงในการเก็บอนุภาคฝุ่นที่มีขนาดเล็กกว่า 1 ไมครอน โดยทั่วไปมีประสิทธิภาพ 99.5 % หรือสูงกว่า ปัจจุบัน ESP ถูกใช้เป็นระบำบัดมลพิษอากาศในโรงงานอุตสาหกรรมอย่างแพร่หลาย เช่น โรงไฟฟ้า โรงหล่อหลอมเหล็ก โรงปูนซีเมนต์ โรงงานผลิตสารเคมี

จากการเปรียบเทียบการเลือกวิธีการดักจับฝุ่นแบบต่าง ๆ ทำให้เห็นว่ามีการใช้ เครื่องดักฝุ่นแบบ ไฟฟ้าสถิต Electrostatic Precipitators : ESP สามารถดักจับฝุ่นได้น้อยกว่า 0.1 ไมครอน

อุปกรณ์จับฝุ่น	ขนาดอนุภาคที่ดักจับได้ (ไมครอน)
ระบบคัดแยกโดยการตก (Gravity Settler)	@O-\$O
ไซโคลน (Cyclone)	> ๑০
การดักจับด้วยหยดน้ำ (Wet Scrubber)	
- Spray Tower Scrubber	> &
- Packed Bed Scrubber	> &
-Tray or Plate Scrubber	> @
- Venturi Scrubber	> @
ถุงกรอง (Bag Filter)	>0.0
เครื่องดักฝุ่นแบบไฟฟ้าสถิตย์	< 0.0
(Electrostatic Precipitators : ESP)	

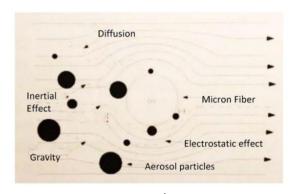
ตารางที่ 2.1 แสดงขนาดของฝุ่นละอองที่เครื่องดักจับฝุ่นแบบต่าง ๆที่สามารถดักจับได้

พบว่าระบบดักจับฝุ่นแบบ Gravity Settler, Cyclone, Spray Tower Scrubber, Packed Bed Scrubberที่นิยมใช้ทั่วไปไม่สามารถดักฝุ่นละออง PM 2.5 ได้ Tray or Plate Scrubber และ Venturi Scrubber มีประสิทธิภาพในการดักฝุ่นปานกลาง สามารถดักจับฝุ่นที่มีขนาดตั้งแต่ 1 ไมครอนได้ ส่วนระบบถุง กรอง (Bag Filter) และระบบดักฝุ่นแบบไฟฟ้าสถิต (Electrostatic Precipitators : ESP) สามารถดักจับ PM 2.5 ได้อย่างดี

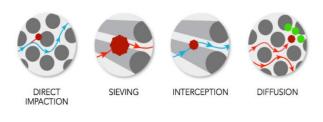
2.1.2 แผ่นกรองอากาศ (Air Filter)

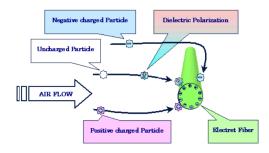
1.กลไกในการกรองฝุ่นของแผ่นกรองอากาศ

หลักการทำงานของการกรอง โดยทั่วไปมีด้วยกันทั้งหมด 5 วิธีดังนี้



รูปภาพที่ 2.3 ภาพรวมของกลไกต่างๆที่ทำให้เส้นใยสามารถดักจับฝุ่นได้





เครดิตรูปภาพ : cowaymega

รูปภาพที่ 2.4 กลไกต่างๆในการกรองฝุ่นของแผ่นกรอง

รูปภาพที่ 2.5 กลไกการทำงานของการดักจับ ด้วยไฟฟ้าสถิต

- 1.) การชน (Direct Impaction) : เป็นวิธีที่สิ่งสกปรกขนาดใหญ่ เช่น ฝุ่น เกสรดอกไม้ หรือเชื้อราบาง ชนิด ลอยมาชนและติดเข้ากับเส้นใยของแผ่นกรองโดยตรง
- 2.) การคัดกรอง (Sieving) : ในกรณีที่สิ่งสกปรกเหล่านั้นไม่ได้มาชนเส้นใยโดยตรง แต่ด้วยความ หนาแน่นของเส้นใยในแผ่นกรอง ทำให้ช่องว่างระหว่างเส้นต่อเส้นมีน้อย ฝุ่นหรือสิ่งสกปรกขนาดใหญ่ที่ไม่ได้ ลอยมาชนก็จะไม่สามารถผ่านช่องว่างนั้นไปได้อยู่ดี
- 3.) การสกัดกั้น (Interception) : กลไกการสกัดกั้นคือ เมื่อฝุ่นหรือสิ่งสกปรกที่มีขนาดเล็กเคลื่อนไป ตามการไหลเวียนของอากาศที่รวดเร็ว ก็อาจจะทำให้มันสามารถเคลื่อนไหวอ้อมเส้นใยด่านแรกๆ ไปได้ แต่ด้วยความหนาแน่นของเส้นใย และแรงเฉื่อย สุดท้ายสิ่งสกปรกขนาดเล็กเหล่านั้นก็จะติดกับด้านข้างของ เส้นใยอย่างในรูปในที่สุด
- 4.) การแพร่ (Diffusion) : ฝุ่นและสิ่งสกปรกที่มีขนาดเล็กมาก (เช่น ที่มีขนาดเล็กกว่า 2.5 ไมครอน) มักจะมีเส้นทางการเคลื่อนไหวที่ไม่เป็นทิศไม่เป็นทาง ทำให้พวกมันมีแนวโน้มที่จะเคลื่อนไหวไปชนกับและติด กับเส้นใยด้วยตัวเอง
- 5.) การดักจับด้วยไฟฟ้าสถิต (Electret filter) : ใช้เส้นใยที่ผ่านการอัดประจุไฟฟ้าสถิต ซึ่งอาศัย การดัดจับฝุ่นละอองที่มีขั้วตรงข้ามกับประจุที่อัดเข้าไปในเส้นใย ดังนั้นการวางตัวของเส้นใยนั้นจึงไม่หนาแน่น ไม่ขีดขวางทางเดินของอากาศมากนัก ส่งผลให้อากาศไหลผ่านได้ดี

2.เทคโนโลยีของแผ่นกรองอากาศ

หลักการทดสอบการทดลอง เนื่องจากในปัจจุบันนั้นเทคโนโลยีของแผ่นกรองอากาศมีด้วยกันหลาย แบบหลายชนิดซึ่งทางเราได้จัดตัวเลือกที่มีมาใช้ให้เกิดความเหมาะสมกับการใช้งานของโครงการ ดังนี้

1.HEPA Filter



รูปภาพที่ 2.6 แผ่นกรองอากาศแบบHepa Filter

แผ่นกรอง HEPA ย่อมาจากคำว่า High efficiency particulate air แปลว่า แผ่นกรองอนุภาค ที่มีประสิทธิภาพสูง แผ่นกรอง HEPA ใช้ในงานที่ต้องใช้การกรองที่มีประสิทธิภาพมากของเชื้อโรคในอากาศ ซึ่งอาจทำให้เกิดโรคหอบหืดหรือทำให้อาการรุนแรงขึ้น และทำให้เกิดโรคภูมิแพ้

2. PLEATED FILTERS



รูปภาพที่ 2.7 แผ่นกรองอากาศแบบPleated Filters

ตัวกรอง pleated filter ทำมาจากการนำผ้าฝ้ายหรือผ้าpolyester มาพับให้เป็นชั้น ๆ นำมาพับ ให้มีรูปร่างเหมือนหีบเพลง ปรับพื้นผิวผ้าที่มากให้มีขนาดที่เล็ก filterชนิดนี้มีประสิทธิภาพที่สูง เพื่อส่งให้ อากาศไหลได้ดีขึ้นจึงพับให้มีจำนวนจีบให้เยอะที่สุด ยิ่งมีจำนวนจีบมากจะยิ่งทำให้อากาศไหลเวียนดีขึ้นตัว กรองpolyester จะเป็นทางออกที่ดีที่สุดมันกำจัดมลพิษจำนวนมากออกจากบ้านของคุณโดยไม่มีผลกระทบ ต่อระบบ HVAC (ระบบ HVAC คือ ระบบปรับสภาวะอากาศ ซึ่งจะจัดการอากาศ เพื่อควบคุมอุณหภูมิ ความชื้น ความสะอาด และการกระจายอากาศให้เป็นไปตามที่ต้องการสำหรับพื้นที่นั้น ๆ ประกอบไปด้วย H-heating, V-Ventilation และ AC-Air conditioning)

3. THROWAWAY FILTER



รูปภาพที่ 2.8 แผ่นกรองอากาศแบบThrowaway Filter

เป็นแผ่นกรองชนิดใช้แล้วทิ้ง ทำมาจากเส้นใยสังเคราะห์ polyester ซึ่งผลิตโดยการจับคู่คุณสมบัติ ต่าง ๆของเส้นใยสังเคราะห์โดยใช้เทคนิคดั้งเดิมต่าง ๆ เช่นการเจาะเข็ม การยึดเกาะด้วยกาว วิธีการยึดติด เกาะด้วยความร้อนเป็นต้น ทำให้productที่มีค่าต้านทานเริ่มต้นต่ำทำให้มีประสิทธิภาพสูงขึ้น ลดการใช้ พลังงานและลดต้นทุนทางการเงินและมลภาวะทางสิ่งแวดล้อม ผลิตภัณฑ์นี้ยังมีความต้านทานต่อน้ำสูงและ เป็นสารหน่วงไฟ.ทำให้เป็นสิ่งอเนกประสงค์และใช้ได้ในหลายๆรูปแบบการทำงาน

4. WASHABLE ELECTROSTATIC FILTERS

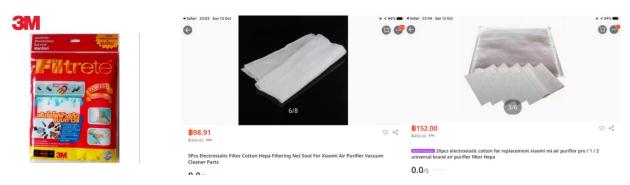




รูปภาพที่ 2.9 แผ่นกรองอากาศแบบWashable Electrostatic Filters

Filterชนิดนี้จะคล้ายๆกับชนิดใช้แล้วทิ้ง แต่มักจะมาในรูปของกรอบเฟรม aluminium ปลอกในตา ข่ายทำจากaluminium ที่ล้างทำความสะอาดได้ คุ้มค่าต่อราคา แต่สิ่งเดียวที่คุณต้องทำคือทำการเปลี่ยน อุปกรณ์ทุกๆ 3-5 ปี และเพื่อทำให้ประสิทธิภาพแผ่นกรองไปถึงที่สุดคุณต้องทำความสะอาด filterนี้ ทุก ๆ 3 เดือน

5. ELECTROSTATIC FILTER



รูปภาพที่ 2.10 แผ่นกรองอากาศแบบElectrostatic Filters

Electret air filter ใช้เส้นใยผ่านกระบวนการชาร์จไฟฟ้าสถิตแบบถาวร โดยหลังจากที่ชาร์จประจุทำ ให้แผ่นกรองดูดจับฝุ่นโดยจะจับกับฝุ่นละอองที่มีขั้วตรงข้าม ทำให้การวางตัวของเส้นใยไม่หนาแน่นมากนัก ทำให้อากาศไหลผ่านดีสามารถดักจับสิ่งแปลกปลอมในอากาศที่มีขนาดตั้งแต่ 0.1 micronsขึ้นไป และผลิต จากเส้นใยPolypropyleneที่มีคุณสมบัติไม่ดูดจับความชื้น จึงไม่เป็นแหล่งสะสมของเชื้อราและแบคทีเรีย ซึ่งเป็นสาเหตุของโรคระบบทางเดินหายใจ

6. NANO FILTER



รูปภาพที่ 2.11 แผ่นกรองอากาศแบบ Nano Filter

แผ่นกรองอากาศที่ใช้นาโนเทคโนโลยีในการผลิต นาโนเทคโนโลยีคือเทคโนโลยีเกี่ยวข้อง กับกระบวนการสร้างการสังเคราะห์วัสดุ อุปกรณ์หรือผลิตภัณฑ์ที่มีขนาดเล็กมากในระดับนาโนเมตร ซึ่ง คุณสมบัติของแผ่นกรองชนิดนี้ สามารถล้างทำความสะอาดนำกลับมาใช้ใหม่ได้ กรองสิ่งแปลกปลอมในอากาศ ที่มีขนาดตั้งแต่ 0.075 microns ขึ้นไป รวมทั้ง ฝุ่นควัน PM2.5 แบคทีเรีย กลิ่นและไวรัส

3.การพิจารณาเลือกใช้แผ่นกรองอากาศ

กรองอากาศที่ดีนั้นจะต้องคำนึกถึงปัจจัยต่างๆ อันได้แก่ ประสิทธิภาพการในกรองที่สูง ความดันตก คร่อมต่ำ อัตราการไหลของอากาศสูง พื้นที่เนื้อกรองมาก และมีอายุการใช้งานของแผ่นกรองอากาศที่ยาวนาน ซึ่งปัจจัยต่างๆสามารถพิจารณาดังนี้

1. ประสิทธิภาพในการกรอง อันได้แก่

- ประสิทธิภาพเริ่มต้น (Initial Efficiency) ประสิทธิภาพที่จะจากการการทำงาน ครั้งแรกครั้งแรกโดยที่แผ่นกรองยังไม่ผ่านการใช้งานมาก่อน
- ประสิทธิภาพเฉลี่ย (Average Efficiency)เป็นค่าประสิทธิภาพที่ใช้ในการกำหนด ช่วงประสิทธิภาพของฟิลเตอร์แต่ละชนิด (Specification) ที่สามารถตรวจสอบจากข้อมูลที่ กำหนดมาจากโรงงานผู้ผลิต
- ประสิทธิภาพสุดท้าย (Final Efficiency) เป็นค่าที่บ่งบอกถึง ค่าประสิทธิภาพ สุดท้ายที่ฟิลเตอร์สามารถกรองได้ หากมีการใช้งานเกินจุดนี้แผ่นกรองอากาศจะเริ่มตัน อัตราการไหลของอากาศจะเริ่มลดลง และ pressure drop จะสุงขึ้น

			'	่ข	
	,	Average Efficiency(E).	Average	Minimum
	Per	cent in Diameter Ra	inge	Arrestance.	Final
MERV	0.3 μm-1.0 μm	1.0 μm-3.0 μm	3.0 μm-10.0 μm	(A)	Resistance
1	n/a	n/a	<20%	<65%	75 Pa
2	n/a	n/a	<20%	65% A<70%	75 Pa
3	n/a	n/a	<20%	70% A<75%	75Pa
4	n/a	n/a	<20%	75% A	75Pa
5	n/a	n/a	20% <e<35%< td=""><td>n/a</td><td>150 Pa</td></e<35%<>	n/a	150 Pa
6	n/a	n/a	35% <e<70%< td=""><td>n/a</td><td>150 Pa</td></e<70%<>	n/a	150 Pa
7	n/a	n/a	50% <e<70%< td=""><td>n/a</td><td>150 Pa</td></e<70%<>	n/a	150 Pa
8	n/a	n/a	70% E	n/a	150 Pa
9	n/a	E<50%	85% E	n/a	250 Pa
10	n/a	50% <e<65%< td=""><td>85% E</td><td>n/a</td><td>250 Pa</td></e<65%<>	85% E	n/a	250 Pa
11	n/a	65% <e<80%< td=""><td>85% E</td><td>n/a</td><td>250 Pa</td></e<80%<>	85% E	n/a	250 Pa
12	n/a	80% E	90% E	n/a	250 Pa
13	<75%	90% E	90% E	n/a	350 Pa
14	75% <e<85%< td=""><td>90% E</td><td>90% E</td><td>n/a</td><td>350 Pa</td></e<85%<>	90% E	90% E	n/a	350 Pa
15	85% <e<95%< td=""><td>90% E</td><td>90% E</td><td>n/a</td><td>350 Pa</td></e<95%<>	90% E	90% E	n/a	350 Pa
16	95% E	95% E	90% E	n/a	350 Pa

Table 3: Classes defined ANSI/ASHRAE Standard 52.2-1999.

ตารางที่ 2.2 แสดงค่าประสิทธิภาพโดยอ้างอิงจากมาตรฐาน EN779:2012

จากตารางอ้างอิงจากมาตรฐาน EN779:2012 ของประเทศสหรัฐอเมริกา MERV คือ MERV เป็นชื่อย่อมาจาก Minimum Efficiency Reporting Value คือสิ่งที่เอาไว้ให้คะแนนความสามารถ ในการกรองอนุภาคของตัวกรองต่างๆ ในอากาศ โดยมีคะแนนตั้งแต่ 1- 16 ซึ่งถูกพัฒนามาโดย สมาคมวิศวกรเครื่องทำความร้อน ตู้เย็นและเครื่องปรับอากาศของอเมริกา ASHRAE (American Society of Heating, Refrigeration and Air Conditioner Engineers)

2. ความดันตกคร่อม

แผ่นกรองที่มีประสิทธิภาพในการกรองสูงจะมีการเกิดความดันตกคร่อมสูงเช่น เดียวโดย จะต้องใช้มอเตอร์ขนาดใหญ่ที่ใช้พลังงานมาก ในการลดความความดันที่สูญเสีย ดังนั้นกรองที่ดี จะต้องมีประสิทธิภาพในการกรองฝุ่นที่สูงโดยที่ความดันตกคร่อมต่ำ

3. อัตราการไหลของอากาศ

หากอากาศสามารถไหลผ่านแผ่นกรองอากาศได้ดีนั่นหมายความว่าแผ่นกรองนั้นมีอัตราการ ไหลของอากาศที่สูง จึงสามารถลดเวลาในการกรองอากาศได้ ซึ่งอัตราการกรองของอากาศนั้น สามารถหาได้จากความเร็วลมคูณด้วยพื้นที่หน้าตัดของการไหลของอากาศ

4. การวัดความเร็วลม

ในการวัดความเร็วของลมในช่วง 0 - 100 m/s นั้นเราสมมารถแบ่งได้ออกเป็น 3 ช่วง คือ

- 4.1 ความเร็วลมต่ำ (low speed) คือความเร็วลมช่วง 0 5 m/s เหมาะกับหัววัดแบบ ลวดความร้อน (Thermal probe)
- 4.2 ความเร็วลมกลาง (mid speed) คือความเร็วลมช่วง 5 40 m/s เหมาะกับหัววัดแบบ ใบพัด (Vane probe)
 - 4.3 ความเร็วลมสูง (High speed) คือความเร็วลมช่วง 40 100 m/s เหมาะกับหัววัดแบบ Pitot tube

โดยในการออกแบบตัวเครื่องกรองฝุ่น คาดว่าจะให้มีการทำงานของเครื่องให้มีความเร็วของลมขณะ ใช้งานอยู่ในช่วงที่ 2 คือความเร็วลมกลาง ซึ่งเหมาะกับการใช้หัววัดแบบใบพัด

หัววัดแบบใบพัด (Vane Probe) จะใช้หลักการนับความเร็วรอบของใบพัดที่หมุนด้วย Proximity switch โดยใบพัดขนาดใหญ่ (60 mm,100 mm) จะเหมาะกับลมที่มีลักษณะปั่นป่วน (Turbulent flows) เช่น ขาออกของท่อลม ฯลฯ และใบพัดขนาดเล็ก จะเหมาะสมกับการวัดลม ในท่อ

5. พื้นที่เนื้อกรอง

พื้นที่ของเนื้อกรองอากาศมีความสำคัญต่อประสิทธิภาพการกรองเป็นอย่างมากเนื่องจาก ฟิลเตอร์ที่ดีต้องมีประสิทธิภาพในการกรองฝุ่นที่สูง ซึ่งต้องมีพื้นที่เนื้อกรองมากนั่นเองในการเพิ่มพื้นที่ เนื้อกรองสามารถเพิ่มโดยการเพิ่มจำนวนจีบ (pleat) ของแผ่นกรองให้มีปริมาณมากขึ้นจะช่วยเพิ่ม เนื้อกรองให้กับฟิลเตอร์ทำให้เพิ่มความสามารถในการกักเก็บฝุ่นได้ในปริมาณมาก ดังนั้นการพิจารณา แผ่นกรองจากพื้นที่เนื้อกรองจึงเป็นสิ่งที่ต้องคำนึงถึง

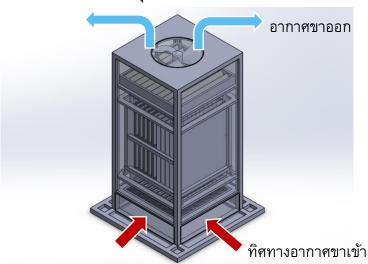
6. อายุการใช้งานของแผ่นกรองอากาศ

ในการเลือกฟิลเตอร์กรองอากาศต้องคำนึงถึงอายุการใช้งานของแผ่นกรองว่ามีอายุการ ใช้งานได้นานแค่ไหน โดยทั่วไปแล้ว ผู้ผลิตจะมีการกำหนดอายุการใช้งานตามประสิทธิภาพของ ฟิลเตอร์

แผ่นกรองขั้นต้นที่มีประสิทธิภาพ 25-30% มีอายุการใช้งานอยู่ที่ 3-6 เดือน แผ่นกรองขั้นกลางที่มีประสิทธิภาพ 45-95% มีอายุการใช้งานอยู่ที่ 3-6 เดือน แผ่นกรองขั้นสุดท้ายที่มีประสิทธิภาพมากกว่า 98% มีอายุการใช้งาน 6-12 เดือน

อย่างไรก็ตามอายุการใช้งานของฟิลเตอร์ยังขึ้นอยู่กับสภาพแวดล้อม ปริมาณฝุ่นและการบำรุงรักษา หากมีการเปลี่ยนฟิลเตอร์ขั้นต้นและขั้นกลางจะช่วยยืดระยะการใช้งานของฟิลเตอร์กรองละเอียดได้นานขึ้น มากกว่า 1 ปี

2.1.3 ทิศทางการไหลของอากาศผ่านเครื่องดักจับฝุ่น



รูปภาพที่ 2.12 แสดงทิศทางการไหลของอากาศผ่านตัวเครื่อง

จากการออกแบบให้มีทิศทางลมเข้ารอบๆตัวเครื่อง บริเวณด้านล่างและระบายอากาศบริสุทธิ์ออก ทางด้านบนตัวเครื่อง โดย

ขั้นตอนที่1 อากาศเข้าบริเวณด้านล่างตัวเครื่องและผ่าน Pre filter ซึ่งเป็นการกรองชั้นแรก

เพื่อป้องกันไม่ให้วัตถุหรือสิ่งแปลกปลอมขนาดใหญ่เข้ามายังภายในตัวเครื่องได้

ขั้นตอนที่2 อากาศจะเข้าไปยังในส่วนของ ESP (Electrostatic precipitator)

ซึ่งเป็นการดักจับฝุ่นอนุภาคเล็กมากๆด้วยไฟฟ้าสถิต

ขั้นตอนที่3 อากาศจะถูกกรองอีกครั้งที่ Nano filter เพื่อให้มีประสิทธิภาพสูงขึ้น

ขั้นตอนสุดท้าย อากาศที่ถูกกรองแล้วจะออกทางด้านบนของตัวเครื่อง

2.2 การคำนวณส่วนประกอบสำคัญ หรือทฤษฎีกำกับการทดสอบ

2.2.1 การคำนวณหาค่าอัตราการถ่ายเทอากาศ เพื่อนำไปใช้ในการออกแบบพัดลม

ในการคำนวณอัตราการถ่ายเทอากาศนั้นเราจำเป็นที่จะต้องกำหนดปริมาตรของห้องที่จะมี การถ่ายของอากาศโดยกลุ่มของเราได้กำหนดให้ห้องมีขนาดกว้าง 8 เมตร ยาว 10 เมตร สูง 5 เมตร ทำให้มีปริมาตรห้องเท่ากับ 400 ลูกบาศก์เมตร โดยสูตรการคำนวณคือ

อัตราการถ่ายเทอากาศ = ปริมาตรของห้อง x Air change rate x ACH (Filter)

ซึ่งค่าAir change rate นั้นคือ ค่าการแลกเปลี่ยนอากาศเป็นปริมาตรอากาศที่ไหลเข้าหรือ ไหลออกจากห้องเทียบกับปริมาตรของห้อง โดยเราเลือกใช้ค่า Air change rate ของหมวดของ Classroom ที่มีค่าอยู่ระหว่าง 3-4 จากตาราง Air change rate (BS 5720)

Accommodation	Air changes per hour
Offices – above ground	2-6
Offices - below ground	10-20
Factories - large, open	1-4
Factories/industrial units	6-8
Workshops with unhealthy fumes	20-30
Fabric manufacturing/processing	10-20
Kitchens - above ground	20-40
Kitchens - below ground	40-60
Public lavatories	6-12
Boiler accommodation/plant rooms	10-15
Foundries	8-15
Laboratories	10-12
Hospital operating theatres	<20
Hospital treatment rooms	<10
Restaurants	10-15
Smoking rooms	10-15
Storage/warehousing	1-2
Assembly halls	3-6
Classrooms	3-4
Domestic habitable rooms	Approx. 1
Lobbies/corridors	3-4
Libraries	2-4

Table 2.0 - Air changes rates (BS 5720)

ตารางที่ 2.3 แสดง Air change rate (BS 5720)

และค่า ACH หรือ Air Change per Hour เป็นค่าการหมุนเวียนอากาศของเครื่องกรองฝุ่นที่ จะสามารถดูดฝุ่นแล้วกรองปล่อยอากาศบริสุทธิ์ออกมา โดยคิดเป็นจำนวนรอบในการดูดกรองต่อหนึ่ง ชั่วโมง โดยเราจะเลือกใช้ค่า ACH ที่ 5 รอบต่อชั่วโมง ซึ่งค่า ACH ที่เหมาะสมควรมีค่าไม่น้อยกว่า 4 ซึ่งค่า ACH ยิ่งมีค่าสูงยิ่งดีแต่ขนาดห้องที่เหมาะสมในการทำงานจะมีค่าลดลง อ้างอิงจาก Association of Home Appliance Manufactures (AHAM) เราจึงคำนวณค่าอัตราการถ่ายเท อากาศออกมาได้ มีค่าดังนี้

อัตราการถ่ายเทอากาศ = ปริมาตรของห้อง x Air change rate x ACH (Filter)

 $= 400 \text{ m}^3 \times 3 \times 5$

 $= 6,000 \text{ m}^3/\text{hr}$

เมื่อเราทราบค่าอัตราการถ่ายเทอากาศแล้ว เราจึงสามารถนำค่านั้นไปเลือกหาขนาดของพัด ลมที่มีความสามารถในการถ่ายเทอากาศได้ดังค่าที่คำนวณ จึงได้เป็นพัดลมรุ่น FV-50GS4TP ยี่ห้อ Panasonic ซึ่งมีขนาดอยู่ที่ 20นิ้ว ซึ่งมีปริมาตรลมอยู่ที่ 6,390 ลูกบาศก์เมตรต่อชั่วโมง



รูปภาพที่ 2.13 พัดลมรุ่น FV-50GS4TP ยี่ห้อ Panasonic

รายละเอียดพัดลม

ขนาด 20 นิ้ว มอเตอร์ทนต่อการใช้งานเป็นเวลานานๆ ความถี่ 50 Hz กำลังไฟ 249 Watt ปริมาตรลม 6,390 m³/hr ระดับเสียง 47 dB น้ำหนัก 22.5 Kg และมีอีกหนึ่งตัวแปรที่ตามมาคือความดังของเสียงที่จะส่งผลในขณะการทำงานของเครื่องซึ่ง ความดังของเสียงนั้น (Loundness) หมายถึง ความรู้สึกได้ยินของมวลมนุษย์ว่าดังมากดังน้อย ซึ่งเป็น ปริมาณที่ไม่อาจวัดด้วยเครื่องมือใด ๆ ได้โดยตรง ความดังเพิ่มขึ้นตามความเข้มเสียง ความรู้สึก เกี่ยวกับความดังจะเป็นสัดส่วนโดยตรงกับระดับความเข้มเสียง โดยถ้า I แทนความเข้มเสียง ความดัง ของเสียงจะแปรผันโดยตรงกับ log I หรืออาจกล่าวได้ว่า ความดังก็คือระดับความเข้มเสียงนั่นเอง หู ของคนสามารถรับเสียงที่มีความดังน้อยที่สุดคือ 0 dB และมากที่สุดคือ 120 dB ซึ่งจากการเลือกใช้ พัดลมรุ่น FV-50GS4TP ยี่ห้อ Panasonic จะเห็นได้ว่าพัดลมรุ่นนี้มีระดับความดังของเสียงอยู่ที่ 47 dB โดยที่ระดับความดังที่ 47 dB นี้จัดอยู่ในระดับความดังที่เงียบ

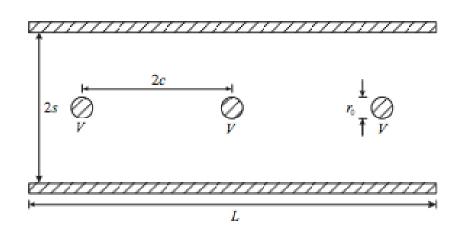
จึงเหมาะกับสำนักงาน ห้องเรียน อ้างอิงจากตารางค่าความดังของเสียงดังนี้

แหล่งกำเนิด	ระดับความเข้มเสียง (dB)	ผลการรับฟัง
การหายใจปกติ	10	แทบจะไม่ได้ยิน
การกระซิบแผ่วเบา	30	เงียบมาก
สำนักงานที่เงียบ	50	เงียบ
การพูดคุยธรรมดา	60	ปานกลาง
เกรื่องคูคฝุ่น	75	คัง
โรงงานทั่วไป , ถนนที่มีการจราจรหนาแน่น	80	คัง
เครื่องเสียงสเตอริโอในห้อง , เครื่องเจาะถนน	90	รับฟังบ่อย ๆ
แบบอัคลม	}	การได้ยินจะ
เครื่องตัดหญ้า	100	เสื่อมอย่างถาวร
คิสโก้เธค การแสดงคนตรีประเภทร็อค	120	у
ฟ้าผ่าระยะใกล้	130	ไม่สบายหู
เครื่องบินไอพ่นกำลังขึ้นที่ระยะใกล้	150	เจ็บปวคในหู
จรวคขนาคใหญ่กำลังขึ้นที่ระยะใกล้	180	แก้วหูชำรุคทันที

ตารางที่ 2.4 แสดงระดับความดังเสียงในสภาวะต่าง ๆ

2.2.2 ทฤษฎีการคำนวณทางไฟฟ้า

การดักจับเชิงไฟฟ้าสถิตเป็นกระบวนการการกำจัดอนุภาคแขวนลอย (Particulate matter) ออกจากการไหลของแก๊สโดยอาศัยแรงทางไฟฟ้าสถิตที่เกิดขึ้นภายใต้สนามไฟฟ้า สนามไฟฟ้าจะ ประกอบด้วย 2 ส่วนหลักๆ คือ ดิสชาร์จอิเล็กโทรด (Discharge Electrode) หรือขั้วดิสชาร์จที่ถูก จ่ายไฟฟ้าแรงดันสูง (High Volt)และ คอลเลกชั่นอิเล็กโทรด (Collection Electrode) หรือขั้ว ตกตะกอน(Ground)เมื่อจ่ายไฟฟ้าแรงดันสูงให้กับดิสชาร์จอิเล็กโทรดโดยใช้คอลเลกชั่นอิเล็กโทรด เป็นกราวด์จะทำให้เกิดปรากฏการณ์คอโรนาดิสชาร์จ (Corona Discharge) ขึ้นโดยรอบๆ ดิสชาร์จ อิเล็กโทรดไอออน (Ion) และอิเล็กตรอน (Electron) จะถูกสร้างขึ้นบริเวณที่เกิดคอโรนาดิสชาร์จ และทำให้เกิดการไหลของกระแสไอออนผ่านช่องว่างระหว่างดิสชาร์จอิเล็กโทรดกับคอลเลกชั่น อิเล็กโทรด เมื่อมีอากาศหรือฝุ่นละอองที่มีอนุภาคแขวนลอยไหลผ่านเข้ามาในช่องว่างจะทำให้เกิด การชนกันระหว่างอนุภาคกับไอออน ไอออนก็จะเกาะติดกับอนุภาคที่ไหลเข้ามาหรือที่เรียกว่าการอัด ประจุอนุภาค เป็นผลทำให้อนุภาคที่มีประจุถูกทำให้เคลื่อนที่วิถีโค้งด้วยแรงทางไฟฟ้าสถิตหรือที่ เรียกว่า แรงคูลอมบ์ไปตกบนคอลเลกชั่นอิเล็กโทรดและถูกสะสมตัวอยู่บนคอลเลกชั่นอิเล็กโทรด



รูปภาพที่ 2.14 การจัดวางอิเล็กโทรดของเครื่องดักจับชนิดเส้นลวด-แผ่นระนาบ

2.2.2.1 สนามไฟฟ้าและการไหลของกระแสไฟฟ้า สนามไฟฟ้าเริ่มเกิดคอโรนา (Corona Onset Field) หาได้จาก

$$E_c = \delta \left(32.2 + \frac{0.864 \times 10^5}{\sqrt{r_0 \delta}} \right)$$

$$\delta = \left(\frac{293}{293 + T}\right)$$

 δ คือ

ความหนาแน่นของแก๊ส (Gas Density)

T คืออุณหภูมิทำงานของแก๊ส (Operating Temperature)

P คือความดันทำงาน (Operating Pressure)

แรงดันเริ่มเกิดคอโรนา (Corona Onset Voltage) หาได้จาก

$$V_c = r_0 E_c \ln(d_1 / r_0)$$

 $V_{\!\scriptscriptstyle C}$ คือแรงดันเริ่มเกิดคอโรนา (Corona Onset Voltage)

 r_0 คือรัศมีของขั้วดิสชาร์จ

d คือระยะห่างระหว่างขั้วดิสชาร์จและขั้วตกตะกอน มีค่าเท่ากับ s

ความสามารถในการเคลื่อนตัวทางไฟฟ้าของไอออน (Ion Electrical Mobility)

$$Z_i = Z_i \left(\frac{T_r}{T}\right) \left(\frac{P}{P_r}\right)$$

 Z_i คือความสามารถในการเคลื่อนตัวทางไฟฟ้าของไอออน (Ion Electrical Mobility)

 T_{r} คืออุณหภูมิทำงานอ้างอิง

 P_r คือความดันทำงานอ้างอิง

ความสัมพันธ์ระหว่างกระแส-แรงดัน (Current-Voltage Relationship) สามารถ อธิบายได้จากสมการของ Maxwell ที่ครอบคลุมสมการ Poisson's ของสนามไฟฟ้า E คือ

$$\nabla \cdot E = \frac{\rho}{\varepsilon_0}$$

เมื่อ ρ คือความหนาแน่นของประจุ (C/m³) และ ϵ_0 คือค่าเปอร์มิตติวิตี้ของ สุญญากาศหรือที่ว่าง (Free-space permittivity) มีค่าเท่ากับ ϵ_0 คือค่าเปอร์มิตติวิตี้ของ สุญญากาศหรือที่ว่าง (Free-space permittivity) มีค่าเท่ากับ ϵ_0 8.854 × ϵ_0 10-12 F/m ซึ่ง สมการนี้ใช้ได้สำหรับแก๊สภายใต้สภาวะปกติ ในการศึกษานี้จะสมมุติให้การเปลี่ยนแปลงของ ศักย์ไฟฟ้าเนื่องจากผลของประจุค้างของไอออน (Ion Space Charge) ในเครื่องตกตะกอน แบบลวด-แผ่นมีค่าน้อยมาก ดังนั้นค่ากระแสคอโรนาเฉลี่ย (Average Corona Current)

$$I_c = \frac{\pi \varepsilon_0 Z_i h L}{c s^2 \ln(d_1 / r_0)} V_1 (V_1 - V_c)$$

 I_c ที่เป็นฟังก์ชันของศักย์ไฟฟ้าที่ขั้วดิสชาร์จอิเล็กโทรดของเครื่องตกตะกอน แบบเส้นลวดกับแผ่นราบคือ

เมื่อ L คือความยาวของขั้วตกตะกอน $\,h\,$ คือความสูงของขั้วตกตะกอน

 ${f E}_0$ คือค่าเปอร์มิตติวิตี้ของสุญญากาศหรือที่ว่าง (Free-space permittivity) มีค่าเท่ากับ $8.854 imes 10^{-12}$ F/m

 $V_{\!\scriptscriptstyle C}$ คือแรงดันเริ่มเกิดคอโรนา (Corona Onset Voltage)

S คือระยะห่างระหว่างขั้วดิสชาร์จและขั้วตกตะกอน

C คือระยะห่างระหว่างเส้นลวด

2.2.2.2 การอัดประจุอนุภาค

อนุภาคที่แขวนลอยในอากาศจะถูกอัดประจุ (Particle Charging) ด้วยสัมผัสและ การเกาะติดของไอออนที่ถูกสร้างขึ้นโดยปรากฏการณ์คอโรนาดิสชาร์จที่อิเล็กโทรดไอออน จะถูกเคลื่อนย้ายโดยสนามไฟฟ้าหรือการแพร่เชิงความร้อน (Thermal Diffusion) ใน การศึกษานี้จำนวนของประจุที่อยู่บนอนุภาคจะได้มาจากการอัดประจุแบบสนาม (Field Charging) เนื่องจากเป็นวิธีการที่เหมาะสำหรับอนุภาคที่มีขนาดอยู่ในช่วง 0.1-100 ไมโครเมตร โดยการประมาณค่าจำนวนประจุของอนุภาคด้วยวิธีการนี้สามารถคำนวณได้จาก

$$n_{f} = \left(\frac{3\varepsilon}{\varepsilon + 2}\right) \left(\frac{Ed_{p}^{2}}{4K_{E}e}\right) \left(\frac{\pi K_{E}eZ_{i}N_{i}t}{1 + \pi K_{E}eZ_{i}N_{i}t}\right)$$

เมื่อ E คือสนามไฟฟ้า (Electric Field)

 $oldsymbol{\epsilon}$ คือค่าคงที่ของการเป็นฉนวนของอนุภาค (Dielectric Constant of Particle)

 K_E คือค่าคงที่จากสมการของคูลอมบ์ มีค่าเท่ากับ 9.0imes10 9 N.m 2 /C 2

 d_{p} คือขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของอนุภาค

 $m{e}$ คือค่าประจุของอิเล็กตรอน มีค่าเท่ากับ 1.61 imes 10-19C

 N_i คือค่าความเข้มข้นจำนวนของไอออน (Ion Number Concentration)

t คือเวลาในการอัดประจุ (Charging Time)

ค่าจำนวนประจุเฉลี่ย n_d ของการอัดประจุอนุภาคแบบแพร่ในช่วงเวลา t และ ขนาดของเส้นผ่านศูนย์กลางของอนุภาค d_p สามารถหาได้จาก

$$n_d = \frac{d_p kT}{2K_E e^2} \ln \left(1 + \frac{\pi K_E d_p \overline{c_i} e^2 N_i t}{2kT} \right)$$

 $m{k}$ คือ ค่าคงตัวโบลต์มันน์

 $\overline{\mathcal{C}_l}$ คือความเร็วเชิงความร้อนเฉลี่ยของไอออน

ในสนามไฟฟ้าคอโรนาดิสชาร์จจะเกิด 2 กลไกการอัดประจุอนุภาคพร้อมกันทั้งแบบ แพร่และสนาม (Field and Diffusion Charging) เรียกการอัดประจุร่วม (combined charging)

$$n_p = n_d + n_f$$

สำหรับเครื่องตกตะกอนเชิงไฟฟ้าสถิตแบบเส้นลวด-แผ่นระนาบ ค่าความเข้มข้น จำนวนของไอออนกับเวลาในการอัดประจุสามารถหาได้จาก

$$N_i t = \frac{I_c d_1}{Z_i e v_0 V_1 h}$$

เมื่อ v_0 คือความเร็วของการไหล

2.2.2.3 การเคลื่อนที่ของอนุภาคภายใต้สนามไฟฟ้า

อนุภาคได้รับประจุไฟฟ้าสถิตสุทธิ (Net electrostatic charge) เมื่ออยู่ภายใต้ สนามไฟฟ้าที่มีความเข้ม E อนุภาคที่มีประจุเหล่านั้นจะได้รับแรงเชิงไฟฟ้าสถิตสุทธิ (Net electrostatic force) F_E กระทำต่ออนุภาคสามารถคำนวณได้จาก

$$F_{e} = neE$$

โดยที่ $m{n}$ คือ จำนวนประจุที่อยู่บนอนุภาค

 $m{e}$ คือ ค่า ประจุของอิเล็กตรอน เท่ากับ (1.61 imes 10-19C)

E คือ ความเครียดสนามไฟฟ้า (V/m)

ในการศึกษานี้จำนวนของ ประจุที่อยู่บนอนุภาค n จะได้มาจากการใส่ประจุด้วย วิธีการแพร่กระจาย (Diffusion charging) ซึ่งเป็นวิธีการที่เหมาะสำหรับอนุภาคที่มีขนาด เล็กกว่า 1 ไมโครเมตร ความสามารถของอนุภาคที่ได้รับประจุเคลื่อนที่ในสนามไฟฟ้าหรือที่ เรียกว่า ความสามารถในการเคลื่อนตัวเชิงไฟฟ้าของอนุภาค(Electrical particle mobility) Z_p หน่วย (m²/V.s) คือความเร็วของอนุภาคที่มีประจุต่อความเข้มของสนามไฟฟ้า สามารถหาได้จาก

$$Z_p = \frac{neC_c}{3\pi\mu d_p}$$

$$C_c = 1 + \frac{\lambda}{d_p} \left(2.541 + 0.8 \exp\left(-0.55 \frac{d_p}{\lambda} \right) \right)$$

โดยที่ d_p คือขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของอนุภาค (m)

 \mathcal{C}_c คือตัวชดเชยของคันนิ่งแฮม

 λ คือค่าเฉลี่ยระยะการเคลื่อนที่อิสระของก๊าซ (μ m)

 λ_r คือค่าเฉลี่ยการเคลื่อนที่อิสระของอากาศที่สภาวะมาตรฐานมีค่าเท่ากับ 0.0665 μ m

เมื่อ t คือเวลา โดยพิจารณาให้มวลของอนุภาคมีค่าน้อยมากๆ และเวลามีค่า มากกว่า 10^{-2} วินาที จะได้ความเร็วของอนุภาคที่เคลื่อนที่ไปยังขั้วตะกอนคือ

$$w = \frac{n_p e E_2 C_c}{3\pi \mu d_p} \qquad \mu = \mu_r \left(\frac{T_t + S}{T + S}\right) \left(\frac{T}{T_r}\right)$$

 μ คือความหนืดของของไหลที่ขึ้นอยู่กับอุณหภูมิ

2.2.2.4 ประสิทธิภาพการดักจับ

สำหรับประสิทธิภาพการตกตะกอนหรือการดักจับอนุภาค(collection efficiency) **ท** ภายในตัวตกตะกอนนี้สามารถคำนวณได้จากสมการ

$$\eta = 1 - \exp\left(-\frac{wL}{v_0 s}\right)$$

เมื่อ L คือความยาวของขั้วตกตะกอน

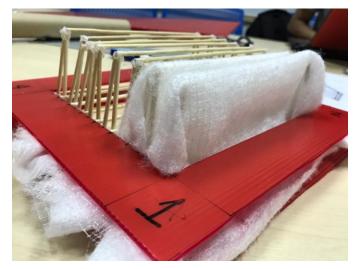
 u_0 คือความเร็วของการไหล

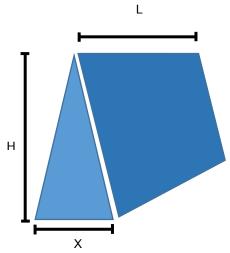
 $oldsymbol{w}$ คือความเร็วของอนุภาคที่เคลื่อนที่ไปยังขั้วตะกอน

2.2.3 การออกแบบกรอบแผ่นกรองอากาศ

2.2.3.1 การออกแบบพื้นที่เนื้อกรอง

ผู้จัดทำได้ออกแบบกรอบเพื่อเพิ่มพื้นที่เนื้อกรองและให้ง่ายต่อการประกอบระหว่าง แผ่นกรองอากาศและกรอบของแผ่นกรองอากาศดังนี้





รูปภาพที่ 2.15 การออกแบบกรอบแผ่นกรองอากาศ

ซึ่งพื้นที่เนื้อกรองหลังติดตั้งกับกรอบแผ่นกรองอากาศ(A) สามารถคำนวณได้จาก

$$A = \left(2L\sqrt{\left(\frac{X}{2}\right)^2 + H^2} + HX\right)N$$

และอัตราส่วนการเพิ่มขึ้นของพื้นที่เนื้อกรองสามารถคำนวณได้จาก

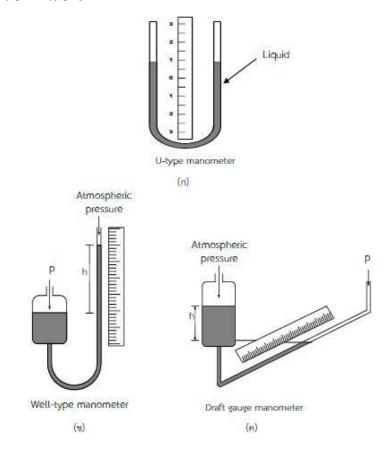
อัตราส่วนการเพิ่มขึ้นของพื้นที่เนื้อกรอง=

พื้นที่เนื้อกรองหลังติดตั้งกับกรอบแผ่นกรองอากาศ

พื้นที่เนื้อกรองก่อนติดตั้งกับกรอบแผ่นกรองอากาศ

2.2.3.2 การวัดความดันตกคร่อม

อุปกรณ์ที่ใช้สำหรับการวัดความดัน ชนิดอาศัยการเปลี่ยนแปลงทางกล มีโครงสร้าง เป็นหลอดใสภายในบรรจุของเหลวซึ่งมาโนมิเตอร์เป็นอุปกรณ์วัดความดันในรูปแบบของ ความดันแตกต่าง โดยพิจารณาจากความแตกต่างของระดับความสูงของของเหลวภายใน หลอดแก้วสองข้าง



รูปภาพที่ 2.16 การวัดความแตกต่างของความดันระหว่างจุด 2 จุด

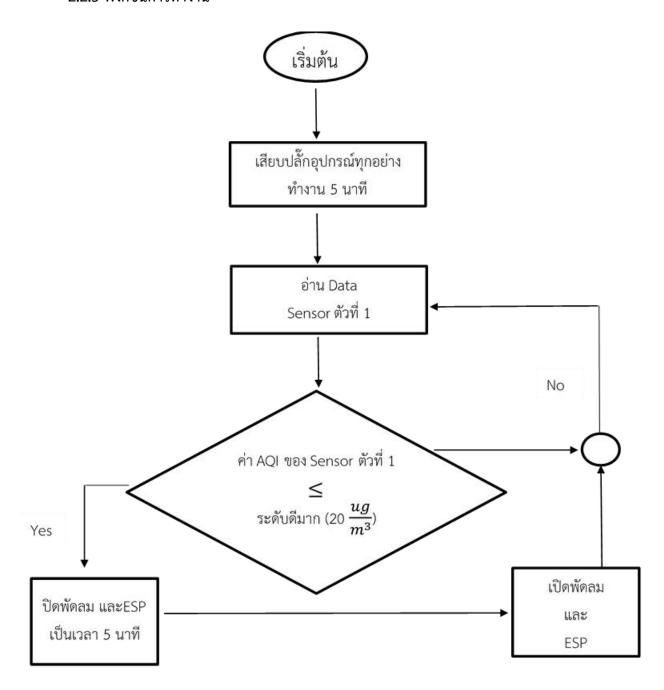
2.2.4 ดัชนีชี้วัดคุณภาพอากาศ (AQI)

เป็นการวัดคุณภาพอากาศที่บอกถึงมลพิษทางอากาศในแต่ละพื้นที่ว่าอยู่ในระดับใด มี ผลกระทบต่อสุขภาพอนามัยหรือไม่ โดยเทียบจากมาตรฐานคุณภาพอากาศในบรรยากาศโดยทั่วไป ของสารมลพิษทางอากาศ 5 ประเภท ซึ่งวัดโดยใช้ระยะเวลาที่แตกต่างกัน ได้แก่ ก๊าซโอโซน (O3) เฉลี่ย 1 ชั่วโมง ก๊าซในโตรเจนไดออกไซด์ (NO2) เฉลี่ย 1 ชั่วโมง ก๊าซคาร์บอนมอนอกไซด์ (CO) เฉลี่ย 8 ชั่วโมง ก๊าซซัลเฟอร์ไดออกไซด์ (SO2) เฉลี่ย 24 ชั่วโมง และฝุ่นละอองขนาดเล็กกว่า 10 ไมครอน (PM10) เฉลี่ย 24 ชั่วโมง โดยดัชนีคุณภาพอากาศที่คำนวณได้จะบอกถึงปริมาณของมลพิษ ทางอากาศและค่าของมลพิษประเภทใดมีค่าสูงสุด จะใช้เป็นดัชนีคุณภาพอากาศของวันนั้น

Numerical Value	Color	Air Quality Index Levels of Health Concern	Meaning
0 - 50	Green	Good	Air quality is considered satisfactory, and air pollution poses little or no risk.
51 - 100	Yellow	Moderate	Air quality is acceptable; however, for some pollutants there may be a moderate health concern for a very small number of people who are unusually sensitive to air pollution.
101 - 150	Orange	Unhealty for sensitive groups	Members of sensitive groups may experience health effects. The general public is not likely to be affected.
151 - 200	Red	Unhealthy	Everyone may begin to experience health effects; members of sensitive groups may experience more serious health effects.
201 -300	Purple	Very unhealthy	Health alert: everyone may experience more serious health effects.
301 - 500	Maroon	Hazardous	Health warnings of emergency conditions. The entire population is more likely to be affected.

ตารางที่ 2.5 แสดงค่าดัชนีคุณภาพอากาศ

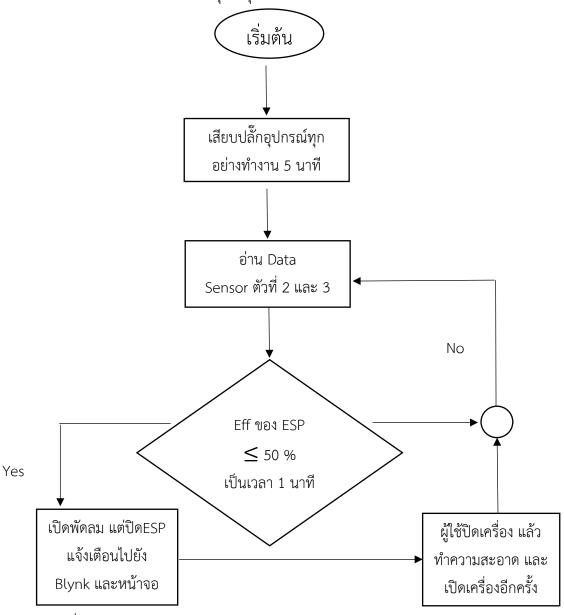
2.2.5 ฟังก์ชันการทำงาน



รูปภาพที่ 2.17 แผนผังการทำงานของระบบประหยัดพลังงาน

1.ระบบการประหยัดพลังงาน

บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ จะสั่งหยุดการทำงานเมื่อค่า AQI อยู่ในระดับดีมาก(20 $\frac{ug}{m^3}$) ซึ่งในการหยุดการทำงานนั้นหมายถึง การหยุดทำงานของพัดลม และส่วนของ ESP แต่ Sensor จะทำงานตลอดเวลาและจะสั่งทำงานเมื่อเวลาผ่านไป 5 นาที เพื่อเป็นการ ประหยัดไฟฟ้า และยืดอายุของอุปกรณ์

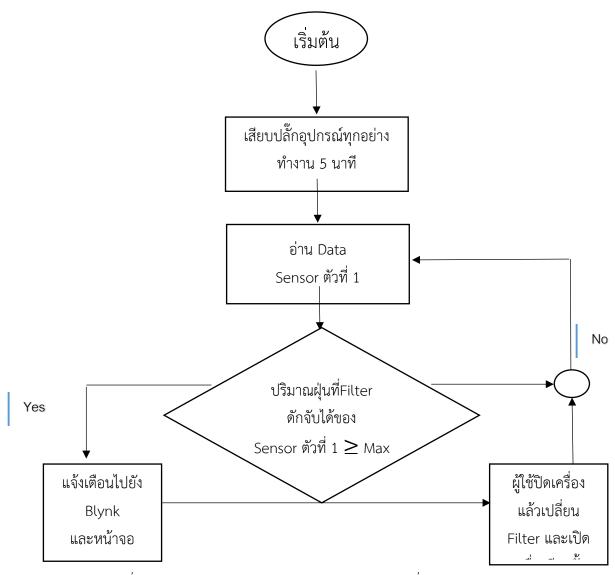


รูปภาพที่ 2.18 แผนผังการทำงานของระบบแจ้งเตือนการทำความสะอาด Collecting plate

$$Eff \ ESP = \frac{|AQI \ sensor \ 2 - AQI \ sensor \ 3|}{AQI \ sensor \ 2} \times 100\%$$

2.ระบบแจ้งเตือนการทำความสะอาด Collecting plate

บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ จะแจ้งเตือนให้ทำผู้ใช้ความสะอาดเมื่อประสิทธิภาพ น้อยกว่า 50% เป็นเวลา 1 นาที แล้วจะสั่งปิดESP แต่เปิดพัดลมทำการดักจับฝุ่นต่อไป เมื่อ ผู้ใช้ปิดเครื่องเพื่อทำความสะอาด แล้วทำการเปิดเครื่องใหม่ ก็จะเป็นการเริ่มทำงานอีกครั้ง



รูปภาพที่ 2.19 แผนผังการทำงานของระบบแจ้งเตือนการเปลี่ยน Filter

ปริมาณฝุ่น(g)= ปริมาณฝุ่นเดิม

$$+ \left[AQI \left(\frac{ug}{m^3} \right) \times Q(\frac{m^3}{s}) \times 3(second) \times 10^{-6} \right]$$

Max คือ ปริมาณฝุ่นสูงสุดที่แผ่นกรองสามารถรับได้

3.ระบบแจ้งเตือนเปลี่ยน Filter

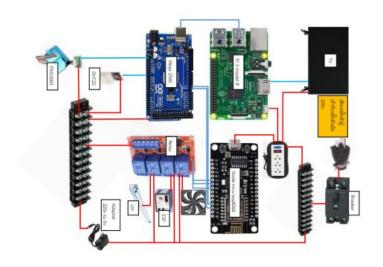
Sensor ที่ใช้สามารถวัดค่า AQI ได้ทุกๆวินาทีแต่เพื่อยืดอายุการใช้งาน เราจะวัดค่า ทุก ๆ 3 วินาที เมื่อครบอายุการใช้งาน ระบบจะแจ้งเตือนให้เปลี่ยน Filter เมื่อเปิด เครื่องอีกครั้งจะเป็นการเริ่มทำงานใหม่

4.ระบบแสดงผลผ่านจอภาพ

บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์จะรับข้อมูลจาก module ต่างๆ และส่งไปแสดงผลที่ จอภาพซึ่งจะแสดง เวลา ค่าAQI ค่าความชื้น อุณหภูมิ ปริมาณฝุ่นที่ Filter ดักจับไปแล้ว และสถานะการเชื่อมต่อ

5.ระบบควบคุมผ่านโทรศัพท์เคลื่อนที่

บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์จะรับส่งข้อมูลผ่าน ESP 32 ไปยัง Application Blink ในโทรศัพท์เคลื่อนที่ เพื่อ ควบคุมการปิดหรือเปิด การรายงานค่าAQI รวมไปถึงการแจ้ง เปลี่ยนFilter และแจ้งเตือนการทำความสะอาดส่วน Collecting plate



รูปภาพที่ 2.20 แผนผังการต่อวงจรของ Prototype

2.3 ข้อเสนอแนะจากงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

2.3.1 การอัดประจุอนุภาคในสนามคอโรนา

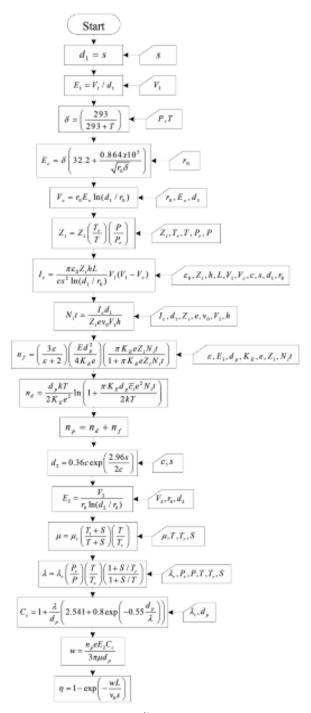
คอโรนาดิสชาร์จ (corona discharge) เป็นหนึ่งในเทคนิคที่คนนิยมใช้ในการสร้างไอออน ความเข้มข้นสูงสำหรับการอัดประจุอนุภาคละอองลอย ในสนามคอโรนาของเครื่องอัดประจุอนุภาค จะเกิดกลไกการอัดประจุสองกลไกชัดเจนคือ การอัดประจุด้วยการเกาะติดไอออนในสนามไฟฟ้าเป็น กระบวนการที่สนามกำหนดหรือการอัดประจุกระทบ (impact charging) และกระบวนการอัดประจุ ที่เกิดขึ้นเนื่องจากปรากฏการณ์ของการแพร่ไอออน กระบวนการอัดประจุแพร่ (diffusion charging) จะขึ้นอยู่กับพลังงานเชิงความร้อน (thermal energy) ของไอออนแต่ไม่แพร่บนสนามไฟฟ้า ในทาง ปฏิบัติกระบวนการอัดประจุสนาม (field charging) จะโดดเด่นสำหรับอนุภาคที่มีขนาดใหญ่กว่า 0.5 µm และกระบวนการอัดประจุสนาม (field charging) จะโดดเด่นสำหรับอนุภาคที่มีขนาดใหญ่กว่า 0.2 µm ขณะที่ทั้ง สองกลไกจะมีความสำคัญสำหรับอนุภาคในช่วงขนาดระหว่าง 0.2 และ 0.5 µm การศึกษาทาง ทฤษฎีเกี่ยวกับการอัดประจุอนุภาคภายใต้สนามคอโรนาดิสชาร์จเริ่มต้นโดย Deutsch (1922) เป็นผู้ พิจารณาเฉพาะพลังงานเชิงคามร้อนของไอออนและไปถึงที่ค่าประจุอนุภาคต่ำสุด Rohmann (1923) ได้ค้นพบสมการสำหรับประจุอนุภาคในกลไกการอัดประจุที่ขึ้นอยู่กับสนาม Arendt and Kallmann (1926) ได้ประเมินการอัดประจุแบบแพร่สำหรับอนุภาคขนาดเล็กกว่า 1 µm สำหรับในกรณีที่ไม่มี สนามไฟฟ้า และได้มีนักวิจัยหลายท่านได้ทำการศึกษาวิจัยทางทฤษฎีและการทดลองเกี่ยวกับการอัด ประจุอนุภาคแบบแพร่และสนามอย่างต่อเนื่อง (Intra and Tippayawong, 2009)

2.3.2 การออกแบบเครื่องตกตะกอนเชิงไฟฟ้าสถิต

ในการศึกษานี้ลักษณะโครงสร้างของเครื่องตกตะกอนเชิงไฟฟ้าสถิตจะเป็นแบบ 2 ขั้นคือ ชุด อัดประจุอนุภาคไฟฟ้า (particle charger) และชุดตกตะกอน (collector) โดยจะใช้คอโรนาดิสชาร์จ สำหรับอัดประจุให้อนุภาคก่อน จากนั้นให้อนุภาคตกตะกอนบนแผ่นตกตะกอน ซึ่งจะทำการพัฒนา ระบบกำจัดควันด้วยเทคนิคการตกตะกอนเชิงไฟฟ้าสถิตด้วยห้องตกตะกอนเชิงไฟฟ้าสถิต และ แหล่งจ่ายไฟฟ้าแรงดันสูง ภายในห้องตกตะกอนประกอบด้วยขั้วดิสชาร์จ และขั้วตกตะกอนเมื่อจ่าย ไฟฟ้าแรงดันสูงให้กับขั้วดิสชาร์จโดยที่ขั้วตกตะกอนเป็นกราวด์จะทำให้เกิดปรากฏการณ์คอโรนาดสิ ชาร์จขึ้นโดยรอบๆ ขั้วดิสชาร์จ ไอออน และอิเล็กตรอนจะถูกสร้างขึ้นที่จุดที่เกิดคอโรนาและทำให้เกิด การไหลของกระแสไอออนผ่านช่องว่างระหว่างขั้วดิสชาร์จกับแผ่นตกตะกอน เมื่อมีอากาศที่มีอนุภาค ฝุ่นแขวนลอยอยู่ใหลผ่านเข้ามาในช่องว่างนี้จะทำให้เกิดการชนกันระหว่างอนุภาคกับไอออน ไอออน เกาะติดกับอนุภาคเหล่านั้นเป็นผลทำให้อนุภาคได้รับประจุ และอนุภาคที่มีประจุถูกทำให้เคลื่อนที่

ไปยังขั้วตกตะกอนด้วยแรงทางไฟฟ้าสถิตหรือที่เรียกว่าแรงคูลอมบ์ และถูกสะสมตัวอยู่บนแผ่น ตกตะกอน

2.3.3 แผนภูมิลำดับการคำนวณประสิทธิภาพ



รูปภาพที่ 2.21 แผนภูมิแสดงลำดับขั้นตอนการคำนวณประสิทธิภาพ

3. การสร้างอุปกรณ์และการทดสอบ

3.1 การสร้างเครื่อง Electric Dust Killer

3.1.1 การขึ้นโครงตัวเครื่องและกรอบภายนอก

โครงของตัวเครื่องทำมาจากสแตนเลสเกรด 304 ซึ่งเป็นสแตนเลสอยู่ในกลุ่มออสเทนนิติก (Austenitic) หรือเหล็กกล้าไร้สนิมตระกูล 300 จะมีส่วนผสมของ โครเมี่ยม 18 – 20% และ นิกเกิล อย่างน้อย 8 -10.5 % โครเมียมเป็นส่วนผสมที่ช่วยในการปกป้องการเกิดสนิม และนิกเกิล ช่วยใน การปกป้องการกัดกร่อน จากสิ่งต่าง ๆ เกรด 304 เป็นที่นิยมใช้แพร่หลาย ทั่วไป เนื่องจาก มัน สามารถปกป้องการเกิดสนิมและทนการกัดกร่อน จากสิ่งต่าง ๆ ได้ดี ในเรื่องราคาก็สมเหตุสมผลใช้ งานได้ทั่วไป มีคุณสมบัติที่แม่เหล็กดูดไม่ติด



ประโยชน์ของสแตนเลสคือ

- ใช้ในสิ่งแวดล้อมที่กัดกร่อน ใช้งานอุณหภูมิสูง
- งานอุณหภูมิเย็นจัด ป้องกันการแตกเปราะ
- มีความแข็งแรงสูงเมื่อเทียบกับมวล
- งานที่ต้องการสุขอนามัยต้องการความสะอาดสูง
- O งานด้านสถาปัตยกรรม ไม่เป็นสนิม ไม่ต้องทาสี
- ๑ ต้านทานการขัดถูแบบเปียก

รูปภาพที่ 3.22 โครงตัวเครื่องภายในทำจากสแตนเลส

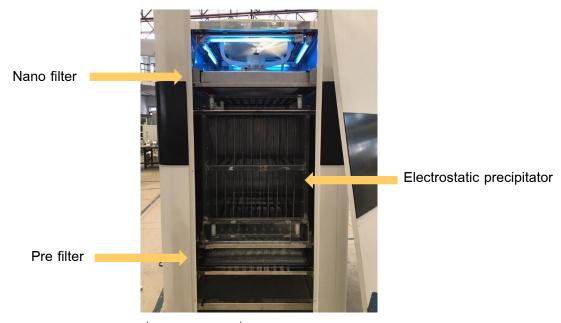




รูปภาพที่ 3.23 ลวดลายกรอบตัวเครื่องภายนอก

การออกแบบตัวเครื่องภายนอกทางผู้จัดทำได้ทำการออกแบบให้มีโทนสีขาว ลวดลายที่แสดงถึงความเป็นเมืองที่มีความสะอาดปราศจากฝุ่น มีสภาพอากาศที่ดี มีความน่าอยู่ เพื่อจะสะท้อนว่าเครื่องดักจับฝุ่น Electric dust killer จะทำให้อากาศบริสุทธิ์มากยิ่งขึ้น

ตัวเครื่องจริงภายในและภายนอก



รูปภาพที่ 3.24 ภายในเครื่อง Electric dust killer ของจริง



รูปภาพที่ 3.25 ภายนอกเครื่อง Electric dust killer ของจริง

3.1.2 การคำนวณเพื่อใช้ประกอบการออกแบบเครื่องดักจับฝุ่นละอองเชิงไฟฟ้าสถิต

3.1.2.1 หลักการออกแบบเครื่องดักจับฝุ่นละอองเชิงไฟฟ้าสถิต

ในการศึกษานี้ลักษณะโครงสร้างของตัวตกตะกอนเชิงไฟฟ้าสถิตจะประกอบไปด้วย ชุดอัดประจุอนุภาคไฟฟ้า (Particle Charger) และชุดตกตะกอน (Collector) โดยจะใช้โคโร นาดิสชาร์จสำหรับการอัดประจุให้อนุภาคก่อน จากนั้นเมื่ออนุภาคมีประจุให้อนุภาคเคลื่อน ตัวไปตกตะกอนบนขั้วตกตะกอนเมื่อจ่ายไฟฟ้าแรงดันสูงให้กับขั้วดิสชาร์จโดยที่ขั้วตกตะกอน เป็นกราวด์จะทำให้เกิดปรากฏการณ์โคโรนาติสชาร์จขึ้นโดยรอบขั้วดิสชาร์จ ไอออนและ อิเล็กตรอนจะถูกสร้างขึ้นที่จุดที่เกิดโคโรนาและทำให้เกิดการไหลของกระแสไอออนผ่าน ช่องว่างระหว่างขั้วดิสชาร์จกับแผ่นตกตะกอน เมื่อมีอากาศที่มีอนุภาคฝุ่นละอองแขวนล อย ปะปนอยู่ใหลผ่านเข้ามาในช่องว่างนี้จะทำให้เกิดการชนกันระหว่างอนุภาคกับไอออนไอออน จะเกาะติดกับอนุภาคเหล่านั้นเป็นผลทำให้อนุภาคฝุ่นละอองได้รับประจุ และอนุภาคที่มี ประจุจะถูกทำให้เคลื่อนที่ไปยังขั้วตกตะกอนด้วยแรงทางไฟฟ้าสถิตหรือที่เรียกว่าแรงคูลอมบ์ และสสมตัวอยู่บนแผ่นตกตะกอน ซึ่งระบบนี้สามารถลดปัญหามลพิษทางอากาศได้ โดย เป้าหมายในการออกแบบในบทความวิจัยนี้คือเพื่อวิเคราะห์และศึกษาหาค่าประสิทธิภาพใน การดับจับอนุภาคฝุ่นละอองผ่านโปรแกรมสำเร็จรูป EXCEL และวิเคราะห์ความสัมพันธ์โดย ใช้โปรแกรมสำเร็จรูป PYTHON และใช้เป็นแนวทางในการพัฒนาเครื่องดักจับฝุ่นเชิงไฟฟ้า สถิตที่ทำงานร่วมกับแผ่นกรองอากาศ

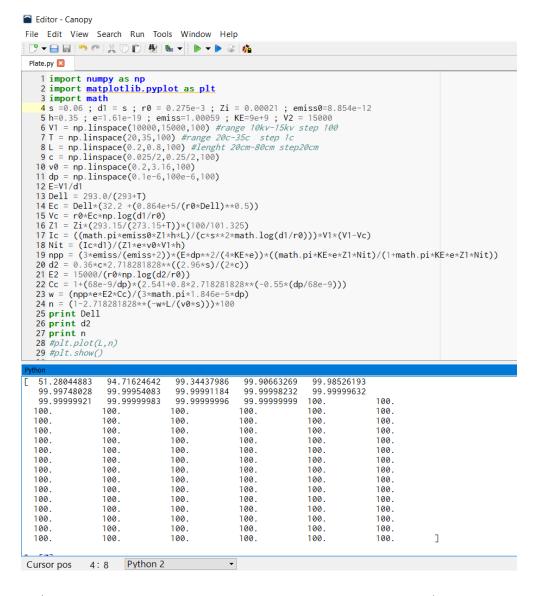
3.1.2.2 เงื่อนไขที่ใช้ในการวิเคราะห์ในการคำนวณและออกแบบ

ตัวแปร	ช่วงการคำนวณ
ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางขั้วดิสชาร์จ (2ro)	0.55 mm
ระยะห่างระหว่างขั้วดิสชาร์จ (2c)	10 mm – 150 mm
ระยะห่างระหว่างขั้วดิสชาร์จกับแผ่นตกตะกอน (s)	35 mm
ความยาวของเครื่องตกตะกอน (L)	800 mm
ความสูงของขั้วตกตะกอน (h)	350 mm
ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของอนุภาค (dp)	1, 2.5, 10 microns
ประจุอนุภาค	ประจุบวก
แรงดันไฟฟ้า	10kV – 15 kV
อุณหภูมิแก๊ส	20-25 องศาเซลเซียส
ศักย์ไฟฟ้า	ขั้วบวก

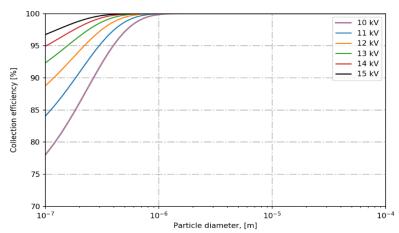
ตัวแปร	ช่วงการคำนวณ
ความดัน	1 Bar
ลักษณะการไหลของแก๊ส	สม่ำเสมอตลอดทาง
ความเร็วของแก๊ส	3 – 3.5 m/s

ตารางที่ 3.7 เงื่อนไขการวิเคราะห์ในการคำนวณและการออกแบบ

3.1.2.3 ผลการคำนวณประสิทธิภาพจากเงื่อนไขที่ใช้การวิเคราะห์การออกแบบ

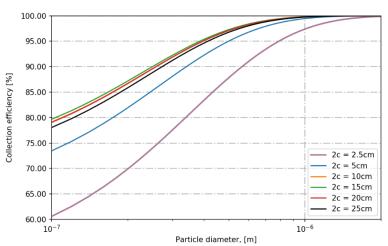


รูปภาพที่ 3.26 แสดงผลการคำนวณประสิทธิภาพโดยโปรแกรม PYTHON จากเงื่อนไขการวิเคราะห์ 3.1.2.4 กราฟแสดงประสิทธิภาพการดักจับฝุ่นละอองโดยการคำนวณจากเงื่อนไขการวิเคราะห์



กราฟที่ 3.1 เปรียบเทียบประสิทธิภาพการดักจับอนุภาคฝุ่นละออง(n [%]) ที่แรงดันไฟฟ้าขั้วดิสชาร์จที่มีค่าแตกต่างกัน

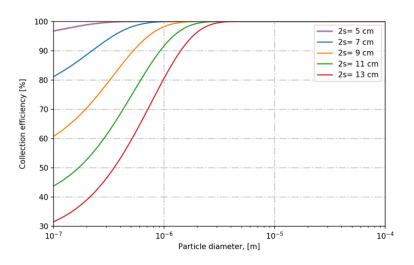
การเปรียบเทียบประสิทธิภาพการดักจับอนุภาคฝุ่นละอองที่แรงดันไฟฟ้าขั้วดิสชาร์จ 10,11,12,13,14 และ 15 กิโลโวลต์ ซึ่งจะแสดงให้เห็นว่าแรงดันไฟฟ้าส่งผลต่อประสิทธิภาพ ในการดักจับอนุภาคฝุ่นละออง โดยผลการศึกษาและวิเคราะห์พบว่าการเพิ่มแรงดันไฟฟ้าให้ มีค่าสูงขึ้นส่งผลให้ประสิทธิภาพการดักจับอนุภาคฝุ่นละอองสูงขึ้นตามและมีผลโดยตรงกับ ค่าความเข้มข้นของสนามไฟฟ้าภายในขั้วตกตะกอน



กราฟที่ 3.2 เปรียบเทียบประสิทธิภาพการดักจับอนุภาคฝุ่นละออง(n [%]) กับขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของอนุภาคที่ระยะห่างระหว่างลวดขั้วดิสชาร์จแตกต่างกัน

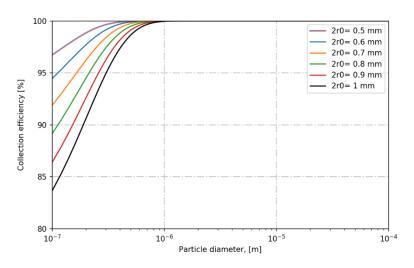
การเปรียบเทียบประสิทธิภาพการดักจับอนุภาคฝุนละอองกับขนาดเส้นผ่าน ศูนย์กลางของอนุภาคที่ระยะห่างระหว่างลวดขั้วดิสชาร์จที่แตกต่างกัน (2c) เท่ากับ 2.5, 5, 10, 15, 20 และ 25 เซนติเมตร พบว่าระยะห่างระหว่างลวดขั้วดิสชาร์จดังกล่าวส่งผล

ต่อประสิทธิภาพในการดักจับฝุ่นละออง จะเห็นได้ว่าเมื่อระยะห่างระหว่างลวดขั้วดิสชาร์จที่ ลดลงนั้นแสดงให้ทราบถึงจำนวนเส้นลวดที่เพิ่มขึ้นในแต่ละแถวเสมือนกับว่าเป็นการเพิ่ม กระแสโคโรนา และนอกจากนี้ยังพบว่าค่าประสิทธิภาพการดักจับอนุภาคฝุ่นละอองมีค่า สูงขึ้นเมื่อขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของอนุภาคเพิ่มมากขึ้นเนื่องจากจำนวนประจุบนอนุภาค จะเมื่ออนุภาคมีขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางที่เพิ่มสูงขึ้น



กราฟที่ 3.3 เปรียบเทียบประสิทธิภาพการดักจับอนุภาคฝุ่นละออง(n [%]) กับขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของอนุภาคที่ระยะห่างระหว่างแผ่นตกตะกอนที่แตกต่างกัน

การเปรียบเทียบประสิทธิภาพการดักจับอนุภาคฝุ่นละอองกับกับขนาดเส้นผ่าน ศูนย์กลางของอนุภาคที่ระยะห่างระหว่างแผ่นตกตะกอน (2s) เท่ากับ 5, 7, 9, 11 และ 13 เซนติเมตร พบว่าระยะห่างระหว่างแผ่นตกตะกอนมีผลต่อประสิทธิภาพในการดักจับอนุภาค ฝุ่นละออง เนื่องจากเมื่อขนาดระยะห่างระหว่างแผ่นตกตะกอนหรือแผ่นขนานมีขนาดแคบ ลงนั้นจะเป็นการเพิ่มความเข้มข้นของสนามไฟฟ้าที่ทำให้มีการอัดประจุไฟฟ้าให้กับฝุ่น ละอองได้ดียิ่งขึ้นดังนั้นจึงทำให้ประสิทธิภาพการดักจับฝุ่นละอองเพิ่มมากขึ้นเมื่อระยะห่าง ระหว่างแผ่นตกตะกอนลดบ้อยลง



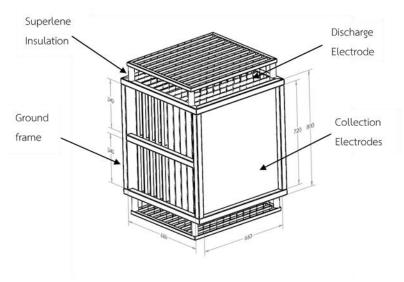
กราฟที่ 3.4 เปรียบเทียบประสิทธิภาพการดักจับอนุภาคฝุ่นละออง(n [%]) กับขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของอนุภาคที่ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางลวดขั้วดิสชาร์จที่แตกต่างกัน

การเปรียบเทียบประสิทธิภาพการดักจับอนุภาคฝุ่นละอองกับขนาดเส้นผ่าน ศูนย์กลางของอนุภาคที่ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางขั้วดิสชาร์จ (2r₀) เท่ากับ 0.5, 0.6, 0.7, 0.8, 0.9 และ 1 มิลลิเมตร พบว่าขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของขั้วดิสชาร์จมีผลต่อประสิทธิภาพ การดักจับฝุ่นละออง เมื่อขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของขั้วดิสชาร์จมีขนาดใหญ่เล็กจะส่งผลให้ ประสิทธิภาพการดักจับอนุภาค ฝุ่นละอองมีขนาดที่สูงขึ้นกว่าค่าประสิทธิภาพของ ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของขั้วดิสชาร์จที่มีขนาดใหญ่ ซึ่งจากการคำนวณจะพบว่าขนาดเส้น ผ่านศูนย์กลางขั้วดิสชาร์จที่มีขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางเท่ากับ 0.5 มิลลิเมตร จะมีค่า ประสิทธิภาพการดักจับฝุ่นละอองสูงที่สุดกว่าขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของขั้วดิสชาร์จขนาด อื่นๆ

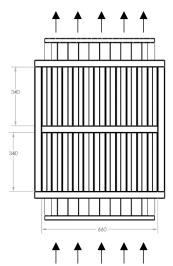
3.1.2.5 รายละเอียดการออกแบบเครื่องดักจับฝุ่นละอองเชิงไฟฟ้าสถิต

หลักการทำงานพื้นฐานของตัวตกตะกอนแบบโคโรนาเส้นลวด กับแผ่นราบคือ เป็น วิธีการกำจัดอนุภาคฝุ่นละอองในอากาศออกจากการไหลของแก๊ส โดยอาศัยแรงทางไฟฟ้า สถิต (Electrostatic Force) ที่เกิดขึ้นภายใต้สนามไฟฟ้า โดยทั่วไปแล้วเครื่องตกตะกอนเชิง ไฟฟ้าสถิต จะประกอบไปด้วย 2 ส่วน คือ ขั้วดิสชาร์จ(Discharge Electrode) และขั้วเก็บ รวบรวมหรือ ขั้วตกตะกอน (Collection Electrode) เมื่อจ่ายไฟฟ้าแรงดันสูงให้กับขั้ว ดิสชาร์จและขั้วตกตะกอนเป็นกราวด์ จะทำให้เกิดปรากฏการณ์โคโรนาดิสชาร์จ (Corona

Discharge) ขึ้นโดยรอบของขั้วดิสชาร์จ ทำให้เกิด ไอออน (ions) และอิเล็กตรอนอิสระ (free electrons) จะถูกสร้างขึ้นที่เกิด โคโรนาทำให้เกิดการไหลของไอออนผ่านช่องว่าง เมื่อมีอากาศที่มีอนุภาคฝุ่นละอองแขวนลอยอยู่ไหลผ่านเข้ามาในช่องว่างนี้ จะทำให้เกิดการ ชนกันระหว่างอนุภาคกับไอออน (ion to particle collisions) ไอออนจะเกาะติดกับอนุภาค เหล่านั้นเป็นผลทำให้อนุภาคได้รับประจุ (particle charging) และอนุภาคที่มีประจุ (charged particle) ถูกทำให้เคลื่อนที่ไปตกสะสมตัวอยู่บนขั้วตกตะกอนด้วยแรงทางไฟฟ้า สถิต



รูปภาพที่ 3.27 การจัดวางขั้วดิสชาร์จและขั้วตกตะกอน



รูปภาพที่ 3.28 รูปภาพแสดงทางเข้าและออกของอนุภาค

ความต้องการในการออกแบบพื้นฐานของตัวเก็บรวบรวมอนุภาคหรือตัวเก็บ ตกตะกอนเชิงไฟฟ้าสถิตในการศึกษานี้คือจะต้องมีประสิทธิภาพการตกตะกอนที่สูงหรือ สามารถดักจับฝุ่นได้สูง โดยมีการสูญเสียของความดันอากาศ (Pressure drop) ภายในที่ น้อยที่สุด และสามารถทำงานได้ตามคุณสมบัติที่ได้กล่าวไว้ในข้างต้นได้อย่างมีประสิทธิภาพ โดยตัวตกตะกอนที่จะสร้างขึ้นนี้จะต้องมีการป้องกันความปลอดภัยจากอันตรายจากไฟฟ้า แรงดันสูงด้วยการใช้สายไฟฟ้าสำหรับไฟฟ้าแรงดันสูงโดยเฉพาะและจุดที่มีการเชื่อมต่อ การแยกอุปกรณ์ และการใช้วัสดุฉนวนที่มีความเป็นฉนวนไฟฟ้าเพียงพอป้องกันการเกิด ประกายไฟและการเกิดการลัดวงจรของไฟฟ้า



รูปภาพที่ 3.29 โครงสร้างจริงของตัวตกตะกอนเชิงไฟฟ้าสถิต



รูปภาพที่ 3.30 การยึดขั้วดิสชาร์จและฉนวน Superlene

ลักษณะโครงสร้างของตัวเก็บรวบรวมอนุภาคหรือตัวเก็บตกตะกอนเชิงไฟฟ้าสถิตที่ สร้างขึ้นโดยประกอบไปด้วยขั้วดิสชาร์จ แผ่นเก็บรวบรวมอนุภาค ฉนวนไฟฟ้าและโครง กราวด์ดังแสดงดังรูปที่ 3.27 เส้นลวดขั้วดิสชาร์จทำจากสแตนเลสขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 0.55 มิลลิเมตร แผ่นเก็บรวบรวมอนุภาคทำจากแผ่นอลูมิเนียมหนา 1 มิลลิเมตร สูง 800 มิลลิเมตร กว้าง 740 มิลลิเมตร ฉนวนไฟฟ้า Superlene ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 30 มิลลิเมตร สูง 10 เซนติเมตร โดยโครงกราวนด์ทำจากเหล็กฉากขนาด 1.5 นิ้ว เพื่อเป็น โครงสร้างในการจับยึดแผ่นเก็บรวบรวมอนุภาคจำนวน 12 แผ่น โดยระยะห่างระหว่างแผ่น เก็บรวบรวมอนุภาคเท่ากับ 60 มิลลิเมตร การยึดเส้นลวดขั้วดิสชาร์จจะทำการยึดบนราง เหล็กยึดเส้นลวดจะอยู่ในตำแหน่งบนและล่างของตัวเก็บรวบรวมอนุภาคและถูกแยกออก จากกันทางไฟฟ้าระหว่างโครงกราวนด์และรางเหล็กยึดเส้นลวดด้วยฉนวนไฟฟ้า Superlene ดังแสดงในรูปที่ 3.30 โดยแต่ละเส้นลวดจะห่างกันเส้นละ 60 มิลลิเมตร ในแต่ละแถวจะ มี 11 เส้น โดยการไหลของฝุ่นละอองจะไหลจากด้านล่างขึ้นด้านบนของตัวเก็บรวบรวมดังรูป ที่ 3.28

3.1.3 การออกแบบแผ่น filter สำหรับโครงการ

พื้นที่เนื้อกรองหลังติดตั้งกับกรอบแผ่นกรองอากาศ(A) สามารถคำนวณได้จาก

$$A = \left(2L\sqrt{\left(\frac{X}{2}\right)^2 + H^2} + HX\right)N$$

ซึ่งค่าที่วัดได้จากเครื่องคือH = 4.5 cm X= 4 cm L= 68 cm N = 17 ช่อง

$$A = \left(\left(2x68\sqrt{\left(\frac{4}{2}\right)^2 + 4.5^2} \right) + (4.5x4) \right) 17$$

พื้นที่เนื้อกรองหลังติดตั้งกับกรอบแผ่นกรองอากาศ = 11691.28 ตารางเซนติเมตร

พื้นที่เนื้อกรองก่อนติดตั้งกรอบแผ่นกรองอากาศ(a) สามารถหาได้จาก

$$a=$$
 ด้าน x ด้าน

โดยที่ขนาด ด้านกว้าง 68 cm

พื้นที่เนื้อกรองก่อนติดตั้งกับกรอบแผ่นกรองอากาศ = 68x68 = 4624 ตารางเซนติเมตร และอัตราส่วนการเพิ่มขึ้นของพื้นที่เนื้อกรองสามารถคำนวณได้จาก

อัตราส่วนการเพิ่มขึ้นของพื้นที่เนื้อกรอง= พื้นที่เนื้อกรองหลังติดตั้งกับกรอบแผ่นกรองอากาศ พื้นที่เนื้อกรองก่อนติดตั้งกับกรอบแผ่นกรองอากาศ

อัตราส่วนการเพิ่มขึ้นของพื้นที่เนื้อกรอง=
$$rac{11691.28}{4624}=2.53$$

จากการคำนวณทำให้เห็นว่าหลังจากการติดตั้งกรอบแผ่นกรองทำให้พื้นที่เนื้อกรองเพิ่มขึ้น จากเดิม 2.53 เท่า คือจากพื้นที่เนื้อกรอง 4624 ตารางเซนติเมตรเป็น 11691.28 ตารางเซนติเมตร การที่พื้นที่ผิวกรองเพิ่มมากขึ้นจะทำให้พื้นที่ในการดักจับมีมากส่งผลให้อายุการใช้งานยาวนานยิ่งขึ้น

หลังจากที่ได้ข้อมูลข้างต้นทั้งหมดเราจึงนำข้อมูลเหล่านี้ยื่นเสนอให้ผู้เชี่ยวชาญเป็นผู้ผลิต ชิ้นส่วนนี้แล้วจึงได้แผ่นกรอบ Filter ที่จะใช้งานดังแสดงในรูป



รูปภาพที่ 3.31 แผ่น Filter สำหรับการนำมาใช้งาน

เนื่องจากเราไม่ประสงค์ให้มีวัตถุขนาดใหญ่หลุดลอดเข้าไปในตัวเครื่องซึ่งอาจทำให้เกิดความ เสียหายได้ เราจึงติดตั้งแผ่น Pre-filter ที่สามารถหาได้ทั่วไปในท้องตลาดมาใช้งานเพื่อเป็นการ จัดเก็บและดักสิ่งปฏิกูลดังกล่าวดังที่แสดงในรูปภาพ



รูปภาพที่ 3.32 แผ่น Pre-filter สำหรับการนำมาใช้งาน

3.1.3.1 ปัญหาและวิธีการแก้ไขในขั้นตอนการสร้าง

ในการออกแบบกรอบแผ่นกรองอากาศนั้นเบื้องต้นสมาชิกในกลุ่มได้ทำเองปรากฏ ว่ากรอบระหว่างรอยเชื่อมของกรอบแผ่นกรองอากาศนั้นไม่มีความเรียบร้อยและระยะในการ ออกแบบในส่วนต่าง ๆ มีความคลาดเคลื่อน สมาชิกในกลุ่มจึงตัดสินใจในการแก้ปัญหานี้ด้วย การจ้างเหมาให้ผู้มีความสามารถในการทำโครงเหล็กสร้างกรอบแผ่นกรองอากาศ

3.1.4 อุปกรณ์ไฟฟ้าที่เกี่ยวข้องกับวงจรไฟฟ้า

1. เซอร์กิตเบรกเกอร์ (Circuit Breaker)

เซอร์กิตเบรกเกอร์หรือเบรกเกอร์ คือ สวิตซ์ไฟฟ้าอัตโนมัติที่ออกแบบมาเพื่อป้องกัน วงจรไฟฟ้าจากความเสียหายที่เกิดจากกระแสไฟฟ้าส่วนเกิน โดยทั่วไปเกิดจากโหลดเกินหรือ ไฟฟ้าลัดวงจร การทำงานของมันคือตัดกระแสไฟฟ้าหลังจากตรวจพบความผิดปกติใน วงจรไฟฟ้า ถือว่าเป็นอุปกรณ์ที่ใช้ป้องกันกระแสเกินหรือลัดวงจรเช่นเดียวกับฟิวส์แต่จะ แตกต่างกันตรงที่เมื่อตัดวงจรแล้วสามารถที่จะปิดหรือต่อวงจรได้ทันทีหลังจากแก้ปัญหาแล้ว เบรกเกอร์จะถูกแบ่งออกเป็นแต่ละประเภทตามพิกัดแรงดันไฟฟ้า หากแบ่งตามพิกัด แรงดันไฟฟ้าจะแบ่งได้ 3 ประเภท ได้แก่ Low Voltage เบรกเกอร์, Medium Voltage เบรกเกอร์ และ High Voltage เบรกเกอร์



รูปภาพที่ 3.33 ประเภทของเซอร์กิตเบรกเกอร์

ในโครงการของเรา เลือกใช้เซอร์กิตเบรกเกอร์ประเภทแรงดันไฟฟ้าต่ำ เนื่องจากเรา ใช้ไฟฟ้าขนาด 220 V AC

โดยเราจะเลือกการทำงานเป็นแบบ Thermal Trip หลักการทำงานประเภทนี้จะมี โครงสร้างภายในประกอบด้วยแผ่นโลหะไบเมทัล (bimetal) 2 แผ่น ซึ่งทำจากโลหะที่ต่าง ชนิดกัน มีสัมประสิทธิ์ความร้อนไม่เท่ากัน เมื่อมีกระแสไหลผ่านโลหะไบเมทัล จะทำให้ โลหะไบเมทัลเกิดการโก่งตัวแล้วไปปลดอุปกรณ์ทางกลทำให้เบรกเกอร์ตัดวงจรเรียกว่าเกิด การทริป (trip)

2. เครื่องตัดไฟรั่ว Residual Current Devices (RCDs)

อุปกรณ์ที่ใช้กันไฟรั่ว ไฟดูด ไฟซ๊อตเฉพาะ คือ เครื่องตัดไฟรั่วที่ช่วยตัดวงจรไฟฟ้า เมื่อเกิดความผิดปกติขึ้น มี 3 ประเภท ได้แก่ RCBO, RCCB และ ELCB ซึ่งแต่ละตัวจะมีการ ทำงานที่แตกต่างกัน ทำหน้าที่ในการตัดวงจรไฟฟ้าอัตโนมัติเมื่อเกิดไฟรั่วและไฟดูดตามพิกัด ที่กำหนดไว้ จะติดตั้งในตู้คอนซูมเมอร์ยูนิท Consumer unit และตู้ควบคุมระบบไฟฟ้า โดย อุปกรณ์ที่เลื่อกจะเป็นชนิด RCCB

Residual Current Circuit Breakers (RCCBs) เป็นเซอร์กิตเบรกเกอร์ชนิดพื้นฐาน ที่ช่วยตัดวงจรไฟฟ้าเมื่อเกิดการรั่วไหลในระบบไฟฟ้า แต่ไม่สามารถตัดกระแสลัดวงจรได้ จะ ใช้คู่กับ MCB, MCCB

3. บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ (Microcontroller Board)

1.) Arduino MEGA 2560 R3 เป็นบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์แบบสำเร็จรูปที่นิยม นำมาประยุกต์ใช้งานสำหรับการสร้างอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์แบบราคาประหยัด ได้ถูก ออกแบบมาสำหรับโครงการที่ซับซ้อนมากขึ้น จึงเป็นบอร์ดที่แนะนำสำหรับเครื่องพิมพ์ 3D และเครื่องจักรต่าง ๆ สามารถเขียนโปรแกรมบน Arduino IDE ผ่าน USB เหมาะสำหรับผู้ที่ สนใจเริ่มต้นเรียนรู้การพัฒนาไมโครคอนโทรลเลอร์ อีกทั้งรูปแบบการออกแบบยังออกแบบ ให้รองรับการใช้งานกับ Shield ต่าง ๆ ได้โดยตรง ทำให้สามารถพัฒนาระบบต่างๆ ได้อย่าง รวดเร็วและเรียบร้อยสวยงาม โดยรองรับการพัฒนาโปรแกรมบนแพลตฟอร์ม Arduino อย่างเต็มรูปแบบ



รูปภาพที่ 3.34 Arduino MEGA 2560 R3

2.) Node MCU ESP32 คือ บอร์ดคล้ายกับ Arduino ที่สามารถเชื่อมต่อกับ Wi-Fi ได้ สามารถเขียนโปรแกรมด้วย Arduino IDE ได้เช่นเดียวกับ Arduino เหมาะแก่ผู้ที่จะ เริ่มต้นศึกษาพัฒนาโปรแกรมสำหรับไมโครคอลโทรลเลอร์และอินเตอร์เน็ต ภายในบอร์ด Node MCU ประกอบด้วย ESP32 พร้อมอุปกรณ์ต่าง ๆ เช่น พอร์ตไมโครยูเอสบี(Micro USB)สำหรับจ่ายไฟ สายยูเอสบีสำหรับอัปโหลดโปรแกรม ชิปเซ็ตแปลงแรงดันไฟฟ้าและ ขาสำหรับเชื่อมต่ออุปกรณ์ภายนอก ผู้วิจัยได้นำ Node MCU มาประยุกต์ใช้ในการสร้าง วงจรควบคุมเครื่องดักจับฝุ่น ตรวจสอบ อุณหภูมิ ความชื้น และสื่อสารกับแอปพลิเคชัน



รูปภาพที่ 3.35 Node MCU ESP32

- 4. โมดูล (Module) และเซ็นเซอร์ (Sensor)
 - 1.) LCD Color module 176x220 TFT 2.2 สำหรับ ESP32 Driver ILI9225

จอแสดงผล LCD TFT ขนาด 2.2 นิ้ว ความละเอียด 240x320 Pixel พร้อมช่องเสียบ SD Card สำหรับเก็บข้อมูล รูปภาพ เพื่อโหลดไปแสดงผลบน หน้าจอ ใช้ไดรเวอร์ ILI9341 สามารถใช้แสดงข้อความตัวอักษรหรือรูปภาพได้



รูปภาพที่ 3.36 LCD Color module 176x220 TFT 2.2

2.) 3 Channel Relay Module 5V 10A (หัวรีเลย์ยี่ห้อ Songle รุ่น SRD-05VDC-SL-C)

รีเลย์ 3 ตัว เพื่อใช้งานในการควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้า รับกระแสได้สูงถึง 10 A ใช้งานได้ทั้งไฟฟ้ากระแสตรง และกระแสสลับ รับแรงดันระดับ 5 V โดยตรงจาก Arduino board มี LED แสดงสถานะการทำงานของรีเลย์ ออกแบบให้ป้องกัน วงจรด้านควบคุมออกจากด้านกำลังโดยการใช้การส่งผ่านด้วยแสง (Opto coupler) รีเลย์ เป็นอุปกรณ์ที่สำคัญที่ขาดไม่ได้เมื่อต้องการใช้งาน Microcontroller กับ อุปกรณ์ไฟฟ้าที่มีระดับกำลังไฟฟ้าสูง (สูงกว่าระดับที่ใช้งานของ Microcontroller) ทั้งนี้เนื่องจาก Microcontroller ซึ่งก็คือ Arduino Board ของเรานั้นทำงาน ที่ ระดับแรงดันแค่ 3 - 5 โวลต์เท่านั้น ส่วนกระแสที่สามารถจะจ่ายได้ก็อยู่ไม่เกิน 300 mA ขึ้นกับชนิดของบอร์ด หากต้องการควบคุมหลอดไฟที่ทำงานที่แรงดัน 220 โวลต์ เราไม่สามารถต่อหลอดไฟตรงๆ ไปที่บอร์ดได้สิ่งที่เราสามารถทำได้คือ การ ให้สัญญาณควบคุมไปที่ตัว Relay แล้วให้ Relay เปิดปิดสวิตซ์ที่ต่ออยู่กับโหลดอีกที แบบนี้ทำให้เราสามารถแยกส่วนควบคุมออกจากส่วนที่ใช้กำลังไฟฟ้าสูงออกจากกัน ได้



รูปภาพที่ 3.37 Channel Relay Module 5V 10A

3.) [Plan Tower] Laser Dust Sensor PM2.5 PMS3003 เซนเซอร์ตรวจจับฝุ่น PM2.5 แบบเลเซอร์ PMS3003 เป็นเซ็นเซอร์ตรวจวัดฝุ่นที่สามารถวัดค่า PM1.0 PM2.5 และ PM10 โดยเซ็นเซอร์วัดค่าอนุภาคของฝุนที่มีขนาดเล็กถึง 0.3 ไมโครเมตร ใช้พัดลมดูดอากาศเข้าไปในตัวเซนเซอร์ ตัวเซ็นเซอร์จะใช้แสงเลเซอร์ใน การตรวจวัดฝุ่นในอากาศทำให้มีความแม่นยำในการตรวจวัดค่าฝุ่น โดยใช้ทฤษฎี การกระเจิงของเลเซอร์



รูปภาพที่ 3.38 [Plan Tower] Laser Dust Sensor PM2.5 PMS3003

4.) DHT22 หรือAM2302 Module คือ โมดูลวัดอุณหภูมิแบบดิจิทัล และความชื้น (Temperature and Humidity Sensor Module) ทำงานโดยการสอบเทียบกับอุณหภูมิ สัญญาณดิจิตอลและเซ็นเซอร์ประกอบความชื้น จะใช้เทคโนโลยีการตรวจจับอุณหภูมิและ ความชื้น ในระหว่างการประมวลผลสัญญาณการตรวจจับ ด้วยมาตรฐานอินเตอร์เฟสบัส เดี่ยว การรวมระบบได้ง่าย และรวดเร็ว มีขนาดเล็กเป็นพิเศษใช้พลังงานต่ำมากระยะการ ส่งสัญญาณสูงถึง 20 เมตร ทำให้ได้ข้อมูลที่มีความแม่นยำ เหมาะสำหรับการใช้งานทุก ประเภท



รูปภาพที่ 3.39 DHT22 / AM2302 Module

3.1.5 รายการประเมินราคาโครงการ Electric dust killer

					ราคารวม
รายการ	จำนวน	หน่วย	ค่าวัสดุ	ค่าแรง	(บาท)
โครง Stainless (ภายใน)					
Stainless steel pipe Grad304 2"x2"	4	เส้น	3,500	500	4,000
Stainless steel pipe Grad304 1"x2"	3	เส้น	1,300	500	1,800
#Stainless steel sheet 1.2x2.4 m	4	แผ่น	8,000	3,000	11,000
Electrostatic precipitator					
Rectangular Steel Tube 1.5"x1.5"	3	เส้น	1,000		1,000
Rectangular Steel Tube 1"x1"	4	เส้น	800		800
Aluminum sheet 1.2mm.	5	แผ่น	3,000	500	3,500
Steel sheet 3mm.	1	แผ่น	700		700
Aluminum wire 0.55 mm.	0.5	Kg.	400		400
Rivet nut	400	ชิ้น	1,000		1,000
Electric part					
Digital TV 24 inch	1	เครื่อง	2,720		2,720
Raspberry pi 3 model B	1	อัน	1,600		1,600
Arduino mega 2560	1	อัน	360		360
Dht22	1	อัน	160		160
Pms3003	3	อัน	2,670		2,670
Node mcu esp 8266	1	อัน	330		330
Relay 4 channel	1	อัน	150		150
Safety breaker	1	อัน	175		175
Emergency switch	1	อัน	330		330
Terminal	2	อัน	140		140
Fan FV-50GS4TP 20"	1	ตัว	15,550		15,550
Uv light TUV18WT8	4	หลอด	4,290		4,290
Power Supply	1	เครื่อง	5,703		5,703
สายไฟจั๊มเปอร์ ผู้-ผู้ ยาว 20 cm	40	เส้น	60		60
สายไฟจั๊มเปอร์ ผู้-เมีย ยาว 20 cm	40	เส้น	60		60
สายไฟจั๊มเปอร์ เมีย-เมีย ยาว 20 cm	40	เส้น	60		60

รายการ	จำนวน	หน่วย	ค่าวัสดุ	ค่าแรง	ราคารวม (บาท)
กรอบตัวเครื่องภายนอก					
Zink cover (Powder coat) แยกได้8ส่วน	1	ชิ้น	40,000	10,000	50,000
2.21x1.20x1.19 m					
Zink กรอบจอแสดงผล (ทาสีดำเงา 2K)	1	ชิ้น	20,000		20,000
0.25x1.22x1.21 m					
Zink ตะแกรงช่องระบายอากาศ	1	ชิ้น	5,000		5,000
1.19x1.18x0.05					
เหล็กกล่อง 1.5"x1.5"	1	เส้น	350		350
ล้อ 10 cm	4	ตัว	732		732
Filter part					
Pre filter (Washable filter)	1	ชิ้น	2,632		2,632
Nano filter 70*500 cm	1	แผ่น	2,000		2,000
กรอบNano filter	1	ชิ้น	2,500	1,000	3,500
			รวมทั้	ั้ งหมด	142,772

จากการประเมินราคาโดยประมาณ ค่าใช้จ่ายในการสร้างเครื่องดักจับฝุ่น Electric Dust Killer เป็นเงิน 142,772 บาท (ราคาดังกล่าวไม่ได้รวมค่าอุปกรณ์เครื่องมือช่างที่สามารถใช้ซ้ำได้และ ค่าใช้จ่ายเพิ่มเติมอื่น ๆที่จำเป็นในการศึกษาคันคว้า)

3.2 การทดสอบบันทึกผล

3.2.1 การทดสอบประสิทธิภาพการกรองและการสังเกตแรงลมเบื้องต้น เพื่อพิจารณาเลือกชนิดของแผ่นกรองระหว่าง HEPA filter และ Nano filter เบื้องต้น

ในการทดสอบประสิทธิภาพเบื้องต้น ได้เลือกชนิดของแผ่นกรองอากาศมา 3 ชนิด ได้แก่ Nano filterแบบแผ่น, HEPA filterแบบแผ่น และHEPA filter แบบพับ โดยได้สร้างเครื่องกรอง ขนาดเล็กที่ประกอบด้วยพัดลมหอยโข่ง รุ่น BFB1012H และ แบตเตอรี่แห้ง LEOCH DJW12-1.2 12v โดยติดตั้งแผ่นกรองไว้ทางลมเข้าพัดลม ดังรูปด้านล่าง







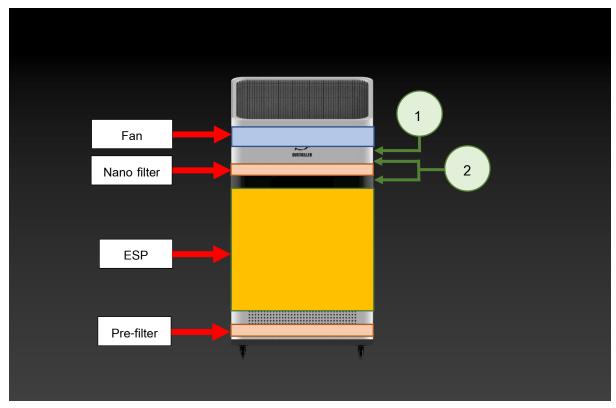
รูปภาพที่ 3.40 การทดสอบ Nano filter

แบบแผ่น, HEPA filterแบบแผ่น

และHEPA filter แบบพับ ตามลำดับ

จากการทดสอบ ค่าฝุ่น PM2.5 ในบรรยากาศอยู่ที่ 120 µg/m³ เมื่อติดตั้ง Nano filterแบบ แผ่น ค่าฝุ่น PM2.5 ทางออกอยู่ที่ 12 µg/m³ ติดตั้ง HEPA filterแบบแผ่น ค่าฝุ่น PM2.5 ทางออก อยู่ที่ 18 µg/m³ ติดตั้ง HEPA filterแบบพับ ค่าฝุ่น PM2.5 ทางออกอยู่ที่ 2 µg/m³ แรงลมของ Nano filterแบบแผ่น ปกติ แรงลมของ HEPA filterแบบแผ่น ปกติ แรงลมของ HEPA filterแบบพับ ลมแรง

3.2.2 การทดสอบค่าความดันตกคร่อม



รูปภาพที่ 3.41 จุดที่สามารถวัดหาค่าความดันตกคร่อมได้

การหาค่าความดันตกคร่อมนั้นได้จำลองวิธีการวัดแบบมาโนมิเตอร์โดยใช้ท่อสายยางและน้ำเปล่าใน การวัดหาค่าตามจุดต่างๆ ดังรูปภาพที่ 3.42 ซึ่งสามารถหาค่าความดันตกคร่อมได้ 2 จุดดังรูปภาพที่ 3.41 โดยกำหนดให้ความหนาแน่นของน้ำคือ 997 kg/m³ ค่าความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วงของโลกคือ 9.81 m/s²



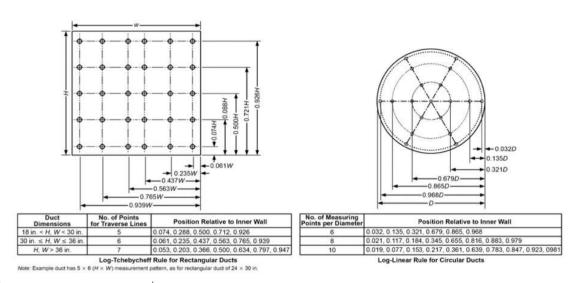
รูปภาพที่ 3.42 การวัดหาค่าความดันตกคร่อม

3.2.3 การทดสอบค่า Air flow



รูปภาพที่ 3.43 Anemometer ชนิด Vane probe

นำ Anemometer ชนิดใบพัดในการวัดความเร็วลมเฉลี่ยที่ทางเข้า (ก่อนเข้า Pre-filer)
โดยทั่วไปขนาดของลมในท่ออากาศในแต่ละจุดจะมีค่าไม่เท่ากันในแต่ละจุด ดังนั้นเพื่อความเป็น
มาตรฐานสากล เราจึงอ้างอิงมาตรฐานการวัดความเร็วลมและการไหลของอากาศ จากมาตรฐาน
ANSI/ASHRAE Standard 41.2 ซึ่งตัวเครื่องมีลักษณะเป็นสี่เหลี่ยม จะทำการวัดทั้งหมด 30 ครั้งแล้ว
จึงนำมาหาค่าเฉลี่ย



รูปภาพที่ 3.44 การหาค่าความเร็วลมเฉลี่ย(average velocity)จากมาตรฐาน ANSI/ASHRAE Standard 41.2 จากสมการ

Q = VA

Q คือ อัตราการไหลของอากาศมีหน่วยเป็น ลูกบาศก์เมตรต่อวินาที V คือ ความเร็วของอากาศมีหน่วยเป็น เมตรต่อวินาที

A คือ พื้นที่หน้าตัดที่วัดมีหน่วยเป็นตารางเมตร

4.ผลการทดสอบ

4.1 ผลการทดสอบ

4.1.1 การคำนวณหากำลังไฟฟ้าที่ใช้ และค่าไฟฟ้าจากเอกสารข้อมูลอุปกรณ์

- 1.) การคำนวณหากำลังไฟฟ้าสูงสุดที่ใช้
- 1. Laser Dust Sensor PMS3003 (3 ตัว)

กำลังไฟฟ้าสูงสุดที่คำนวณได้

$$P_{\text{max}} = IV = 0.003A \times 5.19V \times 3$$
ตัว = 0.47 Watt

2. Relative humidity & Temperature Sensor DHT22

กำลังไฟฟ้าสูงสุดที่คำนวณได้

$$P_{\text{max}} = IV = 0.001A \times 5.19V = 0.005 \text{ Watt}$$

3. NodeMCU ESP8266

กำลังไฟฟ้าสูงสุดที่คำนวณได้

$$P_{\text{max}} = IV = 0.003A \times 4.29V = 0.013 \text{ Watt}$$

4. Broad Arduino 2560

กำลังไฟฟ้าสูงสุดที่คำนวณได้

$$P_{\text{max}} = IV = 0.09A \times 5.22V = 0.47 \text{ Watt}$$

5. Relay

กำลังไฟฟ้าสูงสุดที่คำนวณได้

$$P_{\text{max}} = IV = 0.634A \times 5.19V = 3.29 \text{ Watt}$$

6. Broad Raspberry Pi

กำลังไฟฟ้าสูงสุดที่คำนวณได้

$$P_{\text{max}} = IV = 0.09A \times 4.78V = 0.43 \text{ Watt}$$

7. แหล่งจ่ายไฟแรงดันสูง 5kV-60kV

กำลังไฟฟ้าสูงสุดที่คำนวณได้

$$P_{max} = IV = 0.733A \times 225V = 164.925 Watt$$

8. พัดลมยี่ห้อ Panasonic รุ่น FV-50GS4TP FV-5

กำลังไฟฟ้าสูงสุดที่คำนวณได้

$$P_{\text{max}} = IV = 1.55A*223V = 345.65 \text{ Watt}$$

9. หลอดไฟ UV สำหรับฆ่าเชื้อยี่ห้อ PHILIPS รุ่น TUV18WT8 (4 หลอด) กำลังไฟฟ้าสูงสุดที่คำนวณได้

 $P_{\text{max}} = IV = 0.4A \times 223V \times 4$ หลอด = 356.8Watt

10. Aconatic LED TV 24" DIGITAL TV รุ่น 24HD513AN แอลอีดีทีวี ขนาด24 นิ้ว ระบบดิจิตอลทีวี

กำลังไฟฟ้าสูงสุดที่คำนวณได้

 $P_{max} = IV = 42.5 Watt$

รวม กำลังไฟฟ้าที่ใช้ (Pmax) = 914.553 Watt

การใช้พลังงานไฟฟ้าของอุปกรณ์ทั้งหมด

เปิดเป็นเวลา 1 ปี(เปิดวันละ 8 hr) = 365 x 8 = 2,920 hr

คิดเป็น unit(kw-hr)= 0.914553 x 2,920 = 2,670.495 unit

ค่าไฟ(8บาท/หน่วย) = 8 x 2,670.495 = 21ม363.96 บาท/ปี = 58.5 บาท/วัน

2.) ค่าไฟฟ้า

คำนวณค่าไฟฟ้าจากการวัดทางขาเข้า (input) ของเบรกเกอร์ โดยวัดจากความแตกต่างในการใช้ แรงดันไฟฟ้าแต่ละค่า

แรงดันไฟฟ้าที่ใช้ (kV)	กระแสไฟฟ้าที่วัดได้ (A)	แรงดันไฟฟ้าที่วัดได้ (V)	กำลังไฟฟ้า (Watt)	ชม.ทำงาน / วัน	หน่วยต่อเดือน (Unit)	ค่าไฟฟ้า/เดือน (บาท)
0	1.89	231	436.59	8	104.78	371.15
15	1.90	231	438.90	8	105.34	373.30
30	2.07	231	478.17	8	114.76	409.60
45	2.24	231	517.44	8	124.19	445.94
60	2.29	231	528.99	8	126.96	456.61

ตารางที่ 4.9 การคำนวณค่าไฟฟ้า

กำลังไฟฟ้า (วัตต์) \times จำนวนเครื่องใช้ไฟฟ้า \div 1000 \times จำนวนชั่วโมงที่ใช้ใน 1 วัน = จำนวนหน่วยต่อวัน (ยูนิต) ค่าไฟฟ้าผันแปร ($F_{_{\parallel}}$) = $\,$ -11.60 สตางค์ / หน่วย

4.1.2 การทดสอบประสิทธิภาพการกรองและการสังเกตแรงลมเบื้องต้นเพื่อพิจารณาเลือกชนิด ของแผ่นกรองระหว่าง HEPA filter และ Nano filter เบื้องต้น

จากค่าการทดสอบเบื้องต้น สามารถคำนวณได้ว่า เมื่อติดตั้ง Nano filterแบบแผ่น ประสิทธิภาพการกรองฝุ่น PM2.5 อยู่ที่ 90% ติดตั้ง HEPA filterแบบแผ่น ประสิทธิภาพการกรอง ฝุ่น PM2.5 อยู่ที่ 85% และติดตั้ง HEPA filterแบบพับ ประสิทธิภาพการกรองฝุ่น PM2.5 อยู่ที่ 98.33% แรงลมของ Nano filter แบบแผ่นและ HEPA filterแบบแผ่น ใกล้เคียงกันในเกณฑ์ปกติ และส่วน HEPA filter แบบพับอยู่ในเกณฑ์ ลมแรง

4.1.3 การทดสอบความดันตกคร่อม

Pressure drop testing 1

ครั้งที่	ความต่างระดับน้ำ	ความดันตกคร่อม
M 3 4 M	(mm)	(Pa)
1	15	146.71
2	14	136.93
3	14	136.93
เฉลี่ย	14.33	140.19

ตารางที่ 4.10 ตารางทดสอบความดันตกคร่อม ณ จุดที่1

Pressure drop testing 2

ครั้งที่	ความต่างระดับน้ำ	ความดันตกคร่อม
&I 3 // N	(mm)	(Pa)
1	12	117.33
2	13	127.15
3	12	117.33
เฉลี่ย	12.33	120.60

ตารางที่ 4.11ตารางทดสอบความดันตกคร่อม ณ จุดที่ 2

การหาค่าความดันตกคร่อมนั้นได้จำลองวิธีการวัดแบบมาโนมิเตอร์โดยใช้ท่อสายยางและ น้ำเปล่าในการวัดหาค่าตามจุดต่างๆ ดังรูปภาพที่ 28 ซึ่งสามารถหาค่าความดันตกคร่อมได้ 2 จุดดัง รูปภาพที่ 27 โดยกำหนดให้ความหนาแน่นของน้ำคือ 997 kg/m³ ค่าความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วง ของโลกคือ 9.81 m/s² จากการทดสอบ 3 ครั้งในแต่ละจุด พบว่าจุดที่ 1 มีความดันตกคร่อมคือ 140.19 Pa และจุดที่ 2 มีความดันตกคร่อมคือ 120.60 Paซึ่งเมื่ออ้างตามมาตรฐาน EN779-2012 ซึ่งระบุไว้ว่าความดันตกคร่อมขั้นต้นไม่เกิน 250 Pa จึงถือว่าอยู่ในเกณฑ์ที่ยอมรับได้ซึ่งเมื่ออ้างตาม มาตรฐาน EN779-2012 ซึ่งระบุไว้ว่าความดันตกคร่อมขั้นต้นไม่เกิน 250 Pa จึงถือว่าอยู่ในเกณฑ์ที่ ยอมรับได้

4.1.4 การทดสอบอัตราการไหลของอากาศ

จากวิธีการทดสอบในหัวข้อ 3.2.3 วัดอัตราการไหลของลมโดยใช้เครื่อง Anenometer แบบ ใบพัดมาวัดที่ทางเข้าของตัวเครื่องโดยติดตั้งแผ่นกรอง Pre-filter และ Nano filter ซึ่งวัดผ่าน พื้นที่หน้าตัดของ Pre-filter ที่มีหน้าตัด 71 cm x 71 cm โดยอ้างอิงการวัดจากทฤษฎีข้างต้นโดยทำ การวัดทั้งหมด 30 จุด แล้วนำค่าที่ได้มาเฉลี่ย ซึ่งค่าเฉลี่ยที่ได้คือความเร็ว 1.1 m/s และเมื่อนำมาคูณ กับพื้นที่หน้าตัดสี่เหลี่ยมที่มีพื้นที่หน้าตัด 71 cm x 71 cm จะได้อัตราการไหลในหน่วยของ m^3/hr คือ 1996.24 m^3/hr

4.1.5 การทดสอบการวัดประสิทธิภาพการกรองของเครื่องกรองอากาศ

จากการทดสอบการวัดประสิทธิภาพการกรองของเครื่องกรองอากาศ โดยการเก็บข้อมูล ความเข้มช้นของฝุ่นละอองที่วัดจาก Sensor PMS3003 สามารถแสดงค่าปริมาณฝุ่นละอองแต่ละจุด ภายในเครื่องได้ดังกราฟ

Sensor ตัวที่1 (1,800 ค่า) วัดฝุ่นที่สภาพแวดล้อม

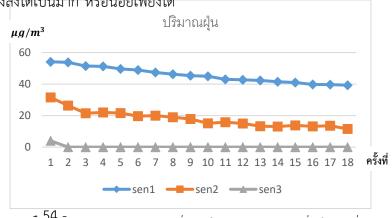
Sensor ตัวที่2 (1,800 ค่า) วัดฝุ่นระหว่าง ESP กับแผ่นกรอง

Sensor ตัวที่3 (1,800 ค่า) ทางออกจากแผ่นกรองอากาศ

4.1.5.1 การทดสอบเครื่องโดยรวมซึ่งวัดปริมาณฝุ่นในแต่ละจุด

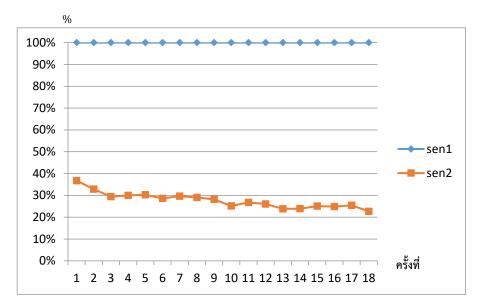
การทดลองในขั้นตอนนี้ได้ทำการทดสอบการทำงานในแต่ละสวนของเครื่องกรองว่า สามารถลดปริมาณฝุ่นละอองลงได้เป็นมาก หรือน้อยเพียงใด



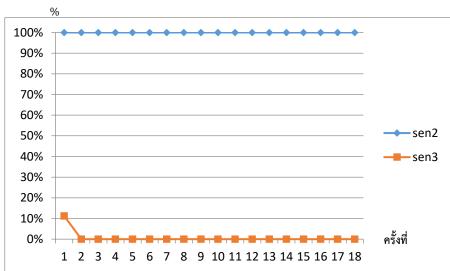


กราฟที่ 4.5 แสดงปริมาณฝุ่นละอองที่ลดลงในแต่ละส่วนของเครื่องโดยเฉลี่ย

เมื่อนำค่าฝุ่นละอองมาเทียบสัดส่วนการกรองของแต่ละส่วนแล้วสามารถแสดงค่าได้ดังต่อไปนี้

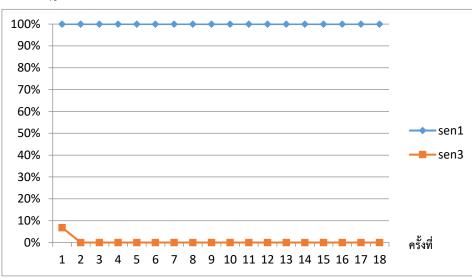


ESP สามารถลดปริมาณฝุ่นได้ เฉลี่ยอยู่ที่ 100 - 27 = 73%



Nano filter สามารถลดปริมาณฝุ่นได้ เฉลี่ยอยู่ที่ 100 - 1 = 99%





โดยรวมเครื่องกรองสามารถลดปริมาณฝุ่น ได้เฉลี่ยอยู่ที่ 100 – 1 = 99%

กราฟที่ 4.6 แสดงสัดส่วนการลดลงของปริมาณฝุ่นละลองโดยเฉลี่ยของ ESP, Nano Filter และเครื่องกรอง(ESP + Nano Filter) ตามลำดับ

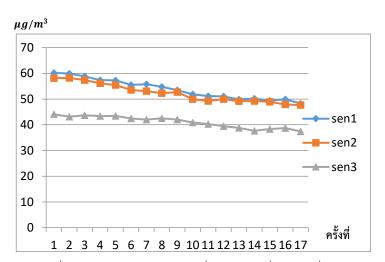
4.1.5.2 การทดสอบเพื่อเปรียบเทียบขณะใช้งานESP และไม่ใช้งานESP

1.) ทดสอบชุดที่ 1

หลังจากที่ทราบค่าฝุ่นละอองในแต่ละจุดแล้วเราจึงสามารถทราบค่า ประสิทธิภาพได้ โดยนำค่าของฝุ่นละอองมาเฉลี่ย เพื่อให้ข้อมูลมีความถูกต้องและ แม่นยำมากขึ้น

ขณะปิด ESP

sen1	sen2	sen3
60.18	58.12	44.1
59.94	58.21	43.13
58.79	57.35	43.67
57.37	56.14	43.36
57.25	55.44	43.44
55.52	53.5	42.42
55.77	53.06	42.03
54.77	52.29	42.5
53.47	52.68	42.01
51.83	49.97	40.92
51.18	49.25	40.26
51.02	50	39.44
49.85	49.19	38.8
50.17	49.21	37.67
49.38	48.89	38.33
49.93	47.93	38.75
48.25	47.65	37.4

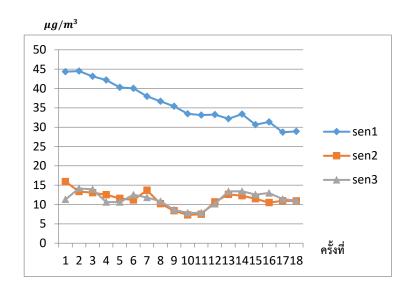


กราฟที่ 4.7 แสดงปริมาณฝุ่นละอองที่ลดลงของเครื่องโดยเฉลี่ยขณะปิด ESP

ตารางที่ 4.13 แสดงปริมาณฝุ่นละอองที่ลดลงของเครื่องโดยเฉลี่ยขณะปิด ESP

ขณะเปิด ESP

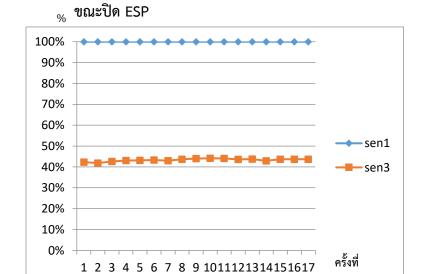
sen2	sen3
15.93	11.31
13.35	14.15
13.06	13.94
12.51	10.64
11.57	10.61
11.17	12.51
13.68	11.81
10.19	10.83
8.39	8.65
7.31	7.85
7.47	7.84
10.67	10.15
12.61	13.41
12.27	13.44
11.51	12.57
10.48	12.99
10.95	11.41
10.91	11.02
	15.93 13.35 13.06 12.51 11.57 11.17 13.68 10.19 8.39 7.31 7.47 10.67 12.61 12.27 11.51 10.48 10.95



กราฟที่4.14 แสดงปริมาณฝุ่นละอองที่ลดลงของเครื่องโดยเฉลี่ยขณะเปิด ESP

ตารางที่ 4.14 แสดงปริมาณฝุ่นละอองที่ลดลงของเครื่องโดยเฉลี่ยขณะเปิด ESP

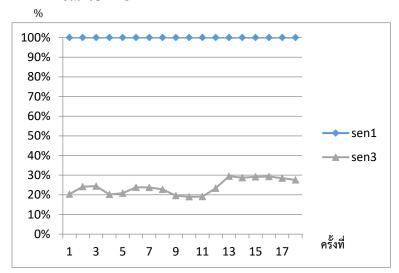
เมื่อนำค่าฝุ่นละอองมาเทียบสัดส่วนการกรองของแต่ละส่วนแล้วสามารถแสดงค่าได้ ดังต่อไปนี้



เครื่องกรอง สามารถลดปริมาณฝุ่นได้ เฉลี่ยอยู่ที่ 100 – 44 = 56%

กราฟที่ 4.9 แสดงสัดส่วนการลดลงของปริมาณฝุ่นละอองของเครื่องโดยเฉลี่ยขณะปิด ESP

ขณะเปิด ESP



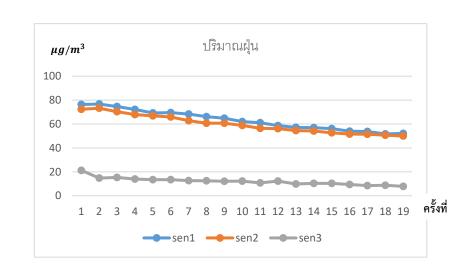
เครื่องกรองสามารถลดปริมาณฝุ่นได้ เฉลี่ยอยู่ที่ 100 – 23 = 77%

กราฟที่ 4.10 แสดงสัดส่วนการลดลงของปริมาณฝุ่นละอองของเครื่องโดยเฉลี่ยขณะเปิด ESP

2.) **การทดสอบชุดที่ 2** (หลังจากซ่อมบำรุง เนื่องจากเกิดการรั่วของอากาศ)
หลังจากที่ทราบค่าฝุ่นละอองในแต่ละจุดแล้วเราจึงสามารถทราบค่า
ประสิทธิภาพได้ โดยนำค่าของฝุ่นละอองมาเฉลี่ย เพื่อให้ข้อมูลมีความถูกต้องและ
แม่นยำมากขึ้น

ขณะปิด ESP



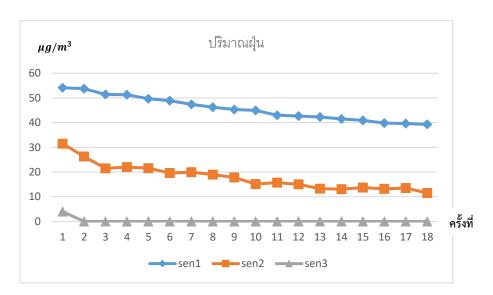


กราฟที่ 4.11 แสดงปริมาณฝุ่นละอองที่ลดลงของเครื่องโดยเฉลี่ยขณะปิด ESP (หลังจากซ่อมบำรุง)

ตารางที่ 4.15 แสดงปริมาณฝุ่นละอองที่ลดลงของเครื่องโดยเฉลี่ยขณะปิด ESP (หลังจากซ่อมบำรุง)

ขณะเปิด ESP

sen1	sen2	sen3
54.12	31.49	3.98
53.74	26.31	0
51.44	21.47	0
51.26	22	0
49.63	21.56	0
48.9	19.63	0
47.42	19.95	0
46.23	18.95	0
45.31	17.78	0
44.93	15.14	0
43.01	15.75	0
42.67	15.02	0
42.26	13.26	0
41.49	13.04	0
40.94	13.74	0
39.8	13.19	0
39.64	13.55	0
39.28	11.52	0

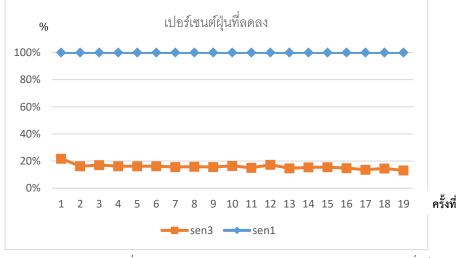


กราฟที่ 4.12 แสดงปริมาณฝุ่นละอองที่ลดลงของเครื่องโดยเฉลี่ยขณะเปิด ESP (หลังจากซ่อมบำรุง)

ตารางที่ 4.16 แสดงปริมาณฝุ่นละอองที่ลดลงของเครื่องโดยเฉลี่ยขณะเปิด ESP (หลังจากซ่อมบำรุง)

เมื่อนำค่าฝุ่นละอองมาเทียบสัดส่วนการกรองของแต่ละส่วนแล้วสามารถแสดงค่าได้ดังต่อไปนี้

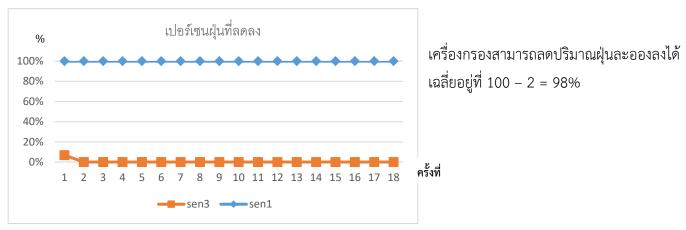




เครื่องกรองสามารถลดปริมาณฝุ่นละอองลงได้ เฉลี่ยอยู่ที่ 100 - 17 = 83%

กราฟที่ 4.13 แสดงสัดส่วนการลดลงของปริมาณฝุ่นละอองของเครื่องโดยเฉลี่ยขณะปิด ESP (หลังจากซ่อมบำรุง)

ขณะเปิด ESP



กราฟที่ 4.14 แสดงสัดส่วนการลดลงของปริมาณฝุ่นละอองของเครื่องโดยเฉลี่ยขณะเปิด ESP (หลังจากซ่อมบำรุง)

4.2 วิเคราะห์ผลการทดสอบ

จากการทดสอบประสิทธิภาพการกรองฝุ่นโดยรวมในการวัดปริมาณฝุ่นใน ESP สามารถลดปริมาณ ฝุ่นได้เฉลี่ยอยู่ที่ 73% ในส่วน Nano filter สามารถลดปริมาณฝุ่นได้เฉลี่ยอยู่ที่ 99% เมื่อทั้งสองอย่างทำงาน พร้อมกันโดยรวมเครื่องกรองสามารถลดปริมาณฝุ่นเฉลี่ยอยู่ที่ 99% ก่อนการเกิดการรั่วไหลของอากาศในการ ทดสอบเพื่อเปรียบเทียบขณะใช้งานESP และไม่ใช้งานESP ขณะปิด ESP เครื่องกรองสามารถลดปริมาณฝุ่นได้ เฉลี่ยอยู่ที่ 56% ส่วนขณะเปิด ESP เครื่องกรองสามารถลดปริมาณฝุ่นได้เฉลี่ยอยู่ที่ 77% หลังจากซ่อมบำรุง เนื่องจากเกิดการรั่วของอากาศในการทดสอบเพื่อเปรียบเทียบขณะใช้งานESP และไม่ใช้งานESP ขณะปิด ESP เครื่องกรองสามารถลดปริมาณฝุ่นได้เฉลี่ยอยู่ที่ 83% ส่วนขณะเปิด ESP เครื่องกรองสามารถลดปริมาณ ฝุ่นได้เฉลี่ยอยู่ที่ 98%

และจากการทดสอบจะเห็นได้ว่าเมื่อเปิดใช้งานระบบ ESP ร่วมกับ Nano filter จะให้ประสิทิภาพ การกรองฝุ่นมากถึง 99% ดังนั้นจากการใช้ระบบ ESP ส่งผลให้ประสิทธิภาพการกรองสูงขึ้น และสามารถลด ภาระของแผ่นกรองลง จึงทำให้อายุการใช้งานของแผ่นกรองนั้นยาวนาขึ้น รวมถึงลดค่าใช้จ่ายสิ้นเปลืองใน ส่วนของแผ่นกรองลงอีกด้วย

5.สรุปโครงการ และข้อเสนอแนะ

5.1 สรุปโครงการ

โครงการนี้เป็นการออกแบบและสร้างเครื่องกรองอากาศที่ใช้การทำงานร่วมกันระหว่าง การดักจับฝุ่น เชิงไฟฟ้าสถิตและแผ่นกรองอากาศ เพื่อใช้ในการดักจับฝุนในห้องปิดขนาดใหญ่ขนาด 400 m³ โดยมีส่วนประกอบหลัก 3 ส่วน

คือ แผ่นกรองหยาบ(Pre-filter), เครื่องดักจับฝุ่นเชิงไฟฟ้าสถิต (Electrostatic Precipitator ,ESP), แผ่นกรองละเอียด(Nano filter) ส่วนของแผ่นกรองหยาบ(Pre-filter)จะใช้กรองสิ่งแปลกปลอมขนาดใหญ่ ไม่ให้เข้าสู่ตัวเครื่อง ส่วนเครื่องดักฝุ่นแบบไฟฟ้าสถิต (Electrostatic Precipitator ,ESP) และแผ่นกรอง ละเอียด(Nano filter) ใช้สำหรับการกรองอนุภาคฝุ่นขนาด 2.5 ไมครอน โดยในการทดลองจะปรับค่า แรงดันไฟฟ้าที่ใช้ไว้ที่ 15 KV และบันทึกผลที่ได้จากเซนเซอร์วัดฝุ่นตามที่ติดตั้งในเครื่อง 3 ตำแหน่ง คือ 1. ทางเข้า Nano filter 2.ทางออก Nano filter และก่อนเข้า Nano filter 3. ทางออก Nano filter โดยจากการทดสอบสรุปผลได้ว่า โดยเมื่อ Electrostatic Precipitator ทำงานร่วมกับ Nano filter จะมีประสิทธิภาพการดักจับฝุ่นโดยรวมเท่ากับ 99.73%

จากการศึกษาเรื่องต้นทุนไฟฟ้าได้ทำการวัดค่ากระแสไฟฟ้าและแรงดันไฟฟ้าขาเข้าของตัวเครื่อง ขณะที่เครื่องทำงาน โดยจะทำการปรับแรงดันไฟฟ้าที่ใช้ในการดักจับของเครื่อง Electrostatic Precipitator ทุก ๆ 15 KV โดยเริ่มจาก 0-60 KV และนำค่าที่ได้ไปคำนวณค่าไฟฟ้าโดยอ้างอิงจากเว็บไซต์ของการไฟฟ้า นครหลวง ซึ่งจะมีค่าไฟฟ้าผันแปรอยู่ที่ -11.60 สตางค์ / หน่วย และสมมุติให้เครื่องทำงานวันละ 8 ชม. พบว่าค่าไฟฟ้าต่อเดือนที่มีค่ามากที่สุดมีค่าเท่ากับ 456.61 บาท เฉลี่ยวันละ 15.22 บาท

จากการประเมินราคาโดยประมาณค่าใช้จ่ายในการสร้างเครื่องดักจับฝุ่น Electric Dust Killer เป็น เงิน 142,772 บาท(ราคาดังกล่าวไม่รวมค่าอุปกรณ์เครื่องมือช่างที่สามารถใช้ซ้ำได้และค่าใช้จ่ายเพิ่มเติมอื่น ๆ ที่จำเป็นในการศึกษาค้นคว้า)

5.2 ข้อเสนอแนะ

- 1. ในส่วนการประเมินราคาค่าใช้จ่าย ผู้ที่จะนำไปพัฒนาต่อและศึกษาต่อในรุ่นต่อไป สามารถจัดหา หรือปรับเปลี่ยนวัสดุ/อุปกรณ์ที่เหมาะ ทันสมัย และสะดวกต่อการใช้งาน
- 2. ข้อเสนอแนะในเรื่องของขนาดตัวเครื่องที่มีขนาดใหญ่ ทำให้ไม่สามารถขนย้ายได้สะดวกเนื่องจาก ความสูงของตัวเครื่องแปรผันโดยตรงกับขนาดของESP ที่ยิ่งมีช่วงในการดักจับฝุ่นมากยิ่งทำให้มีประสิทธิภาพ
- 3. ตัวเครื่องมีน้ำหนักมากเนื่องจากในระยะเวลาการทำโครงการที่มีอย่างจำกัด จึงเลือกใช้วัสดุที่หา ได้ง่ายและง่ายต่อการทำกรอบตัวเครื่องภายนอก สามารถดัดรูปได้ ซึ่งเป็นวัสดุที่มีน้ำหนักมากทำให้ขนย้าย ลำบาก ควรเปลี่ยนวัสดุตัวเครื่องภายนอก
- 4. ในส่วนการลดต้นทุนทางไฟฟ้าสามารถทำได้โดยการปรับลด หรือเพิ่มแรงดันไฟฟ้าที่ใช้ในการ ดักจับฝุ่นให้สอดคล้องกับปริมาณฝุ่นภายในห้องที่ใช้งาน

เอกสารอ้างอิง

- 1. คู่มือเซอร์กิตเบรกเกอร์. (ม.ป.ป.). ค้นจาก https://mall.factomart.com/circuit-breaker/
- 2. จักราวุธ วงศ์ศักดิ์. (2557). การศึกษาความเป็นไปได้ของพอลิคาร์บอเนตในกระบวนการ ขึ้นรูปแบบหมุน. วิทยานิพนธ์ปริญญามหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมวัสดุ, มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลธัญบุรี.
- 3. จอแสดงผล. (ม.ป.ป.). ค้นจาก https://www.myarduino.net/product/2739/จอแสดงผล -tft-lcd-ขนาด-2-2-color-module-240x320-พร้อมช่องเสียบ-sd-card-driver-ili9341
- 4. CFD Online, Sutherland's law. (2008). ค้นหาจาก
 https://www.cfdonline.com/Wiki/Sutherland%27s_law?fbclid=IwAR3RUZqFxCUHpfYsg
 Ud5qsyLHbhnJe_si31TPvUtQl9QPrezwZlzHKfFf_Y
- 5. เซนเซอร์ตรวจจับฝุ่น.(ม.ป.ป.). ค้นจาก
 https://www.arduinochonburi.com/product/859/laser-dust-sensor-pm-2-5-pms3003เซนเซอร์ตรวจจับฝุ่น-pm-2-5
- Thailand Professional Qualification Institute (Public organization). (2557).สมบัติของวัสดุชิ้นงาน พลาสติก. ค้นจากhttp://e-training.tpqi.go.th/training/748/chapter/240/content
- 7.บริษัท ภัทรเมธากิจ จำกัด. (2652). เบรกเกอร์. ค้นจาก https://www.pmk.co.th/shop/เบรกเกอร์กันดูด-คืออะไร/
- 8.บริษัท สด เอ็นจิเนียริ่ง จำกัด. (2562). การฟอกอากาศของแผ่นกรองอากาศ HEPA และ ULPA. ค้นจาก https://www.sod.co.th/hepa-filters-%E0%B9%81%E0%B8%A5%E0%B8%B0-ulpa -filters/?fbclid=IwAR1gJHPKD-bN4DXZMkKcF9965Wz1raRlmnt34uT8RMSxb9hp WlmN0FS2KZE

- 9.M. Arkam C. Munaaim.(2552). Mechanical Ventilation. ค้นจาก
 https://www.slideshare.net/mobile/arkam_slideshare/mechanicalventilation
- 10. ACH And CADR Ratings Explained. (ม.ป.ป.). ค้นจาก https://homeairguides.com/about-air-purifiers/ach-and-cadr-ratingsexplained/
- 11. บริษัทอันดาเทคจำกัด. (2562). ระบบดักฝุ่นแบบไฟฟ้าสถิต. ค้นจาก https://www.mitsubishi-kyw.co.th/ex-fan/calculator.php
- 12. พานิช อินต๊ะ. (2559). การวิเคราะห์พฤติกรรมและประสิทธิภาพการเก็บรวบรวม อนุภาคของเครื่องตกตะกอนเชิงไฟฟ้าสถิต 2 ขั้นสำหรับการกำจัดอนุภาคจาก กระบวนการคั่วกาแฟ. วารสารวิชาการพระจอมเกล้าพระนครเหนือ, ปีที่ 26, ฉบับที่ 3.
- พานิช อินต๊ะ. (2560). เทคโนโลยีการอัดประจุละอองลอยด้วยสนามไฟฟ้า.
 หน่วยวิจัยสนามไฟฟ้าประยุกต์ในงานวิศวกรรม.
- 14. Panich Intra, (2018). Visut Asanavijit and Thitiway Panpang. Design and Evaluation of a Multiple-tube Electrostatic Collector for Particulate Matter Removal from Tobacco Monopoly Exhaust.Rajamangala University of Technology Lanna.
- 15. ความหมายโอโซน. (ม.ป.ป.). ค้นจาก
 https://il.mahidol.ac.th/emedia/ecology/chapter2/chapter2_airpolution8.htm?fbclid=I
 wAR38Od5ngWZ 25lspnrP1GoAaLQnayn-kQATMmWv3cR8DgD-dgBlTWZCBuo
- 16. โอโซนฆ่าเชื้อโรคได้จริงหรือ ประโยชน์และข้อควรระวังของโอโซน. (2561). ค้นจาก
 https://healthfood.blogspot.com/2018/04/ozone.html?m=1&fbclid=IwAR3m0IdSLaJs
 WhjMeNNQUTk2yfaa0X424rHMNus5oGqlcfz8pGZfMFhFeAM

- 17. ปิยะวิทย์ ทิพรส.(ม.ป.ป.).โอโซนสมบัติทางเคมีกายภาพและการประยุกต์. คณะศิลปะศาสตร์และ วิทยาศาสตร์ มหาวิทยาลัยธุรกิจบัณฑิตย์.
- 18. Mitsubishi Electric. (ม.ม.ป.). วิธีการคำนวณการระบายอากาศของห้อง. ค้นจาก https://www.mitsubishi-kyw.co.th/ex-fan/calculator.php
- 19. รัฐกร สิริอมราพร. (2549). สากลสำหรับมาตรฐานโอนโซน. สมาคมวิศวกรรมปรับอากาศแห่งประเทศไทย,11,123-128.
- 20. วิธีเลือกกรองอากาศ. (ม.ป.ป.). ค้นจาก http://www.vali-tech.net/home/article-read.php?ArticleId=8&fbclid=IwAR3JAhRsIyRW as2YuGHnL t6eNerEtyEheygbTs8 BIRolnMifZucJ2lwOo
- 21. วิวัฒน์ กุลวงศ์วิทย์.(2547).เครื่องตัดวงจรกระแสไฟฟ้ารั่ว .(Residual Current Devices).ม.ป.ท : ม.ป.พ.
- 22. วิวัฒน์ กุลวงศ์วิทย์.(2556).เครื่องตัดวงจรกระแสเหลือ .(Residual Current Devices).กรุงเทพฯ. : ห้างหุ้นส่วนจำกัด โชติอนันต์ ครีเอชั่น.
- 23. วิสูตร อาสนวิจิตร, พานิช อินต๊ะ และอนุกูล ปันสา. (2562). การพัฒนาและประเมิน ประสิทธิภาพของเครื่องตกตะกอนเชิงไฟฟ้าสถิตสำหรับกำจัดควันจากกระบวนการประกอบอาหารใน ครัวเรือน, วารสารวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี, ปีที่ 27, ฉบับที่ 3.
- 24. หจก.อินดี้ชัพพลายแอนด์. (ม.ป.ป.). คุณสมบัติพลาสติกวิศวกรรม. ค้นจาก http://xn--12cab0fzbvcmapyamy0jd0bc.com/th/pages
- 25. หัวรีเลย์ (ม.ป.ป.). ค้นจาก .https://www.arduitronics.com/product/2057/3-channel-relay -module-5v-10a-หัวรีเลย์ยี่ห้อ-songle-รุ่น-srd-05vdc-sl-c

- 26. ออโต้บอท แวคคั่มทำความรู้จักกับ , HEPA Filter. (2019)ค้นจาก.
 https://www.autobotvacuum.com/what-is-hepa-filter/?fbclid=IwAR
 2xHyZEtBy0YY0SUqF7vDBdTa0d0mTiuN43R5-pe3ktvQ66gJR6IFmWOr4
- 27. เอกชัย มะการ.(2552).เรียนรู้เข้าใจใช้งานไมโครคอนโทรลเลอร์ตระกูล AVR ด้วย Arduino. กรุงเทพบริษัท อีทีที จำกัด.
- 28. อีเอสพี32. (ม ป.ป.). ค้นจาก.
 https://www.arduinoall.com/product/1465/esp32-doit-espdevkit-v1esp32s-nodemcu-esp-wroom-32-wi-fi-and-bluetooth-dual-core-esp-32-esp-
- 29. FLUENT INCORPORATED, Viscosity as a Function of Temperature. (2003). ค้นหาจาก http://jullio.pe.kr/fluent6.1/help/html/ug/node294.htm?fbclid=Iw AR0x3OKhr6V kSSFvm4cn 4qfBaB7mj51uBNh7u5HI8lKL-gkAIZFV1i34k
- 30. Newcomb and Company. (2018) A Guide to air filter types. Retrieved from https://newcombandcompany.com/resources/guide-to-air-filter-types/?fbclid=IwAR3YHHX8qdd7bKt5UVhQO5iwSMEHbjsgFQXaeUG-jr1IhjnGaTZoN
- 31. Electret Air Filterm(n.d.). Retrieved from

 https://www.toyoboglobal.com/seihin/ac/filter/elitolon/?fbclid=

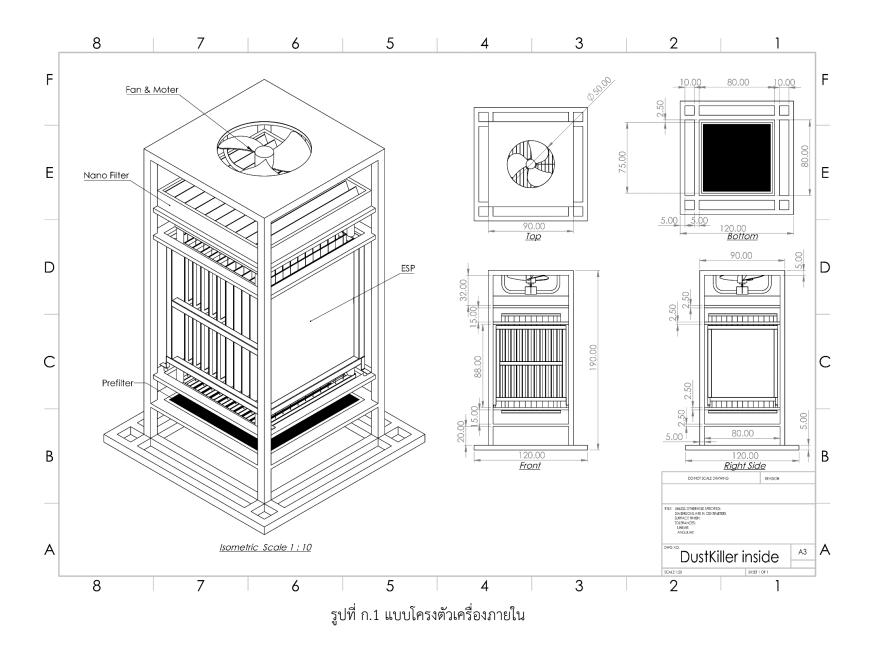
 lwAR1d9FSBGwhM8UKDa7foDrZ3yakbNb8MNTQXEIndL1E-0gqv2Kq_yEUcj0

32.Liu G. et al.

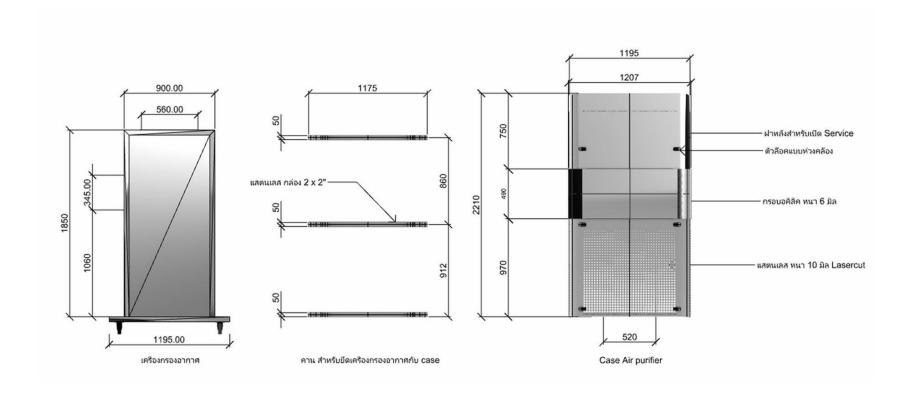
(2017) A review of air filtration technologies for sustainable and healthy building ventilation. Sustainable Cities and Society, 32. pp. 375396.ISSN 22106707 doi: https://doi.org/10.1016/j.scs.2017.04.011 Available at http://centaur.reading.ac.uk/71549/

ภาคผนวก ก.

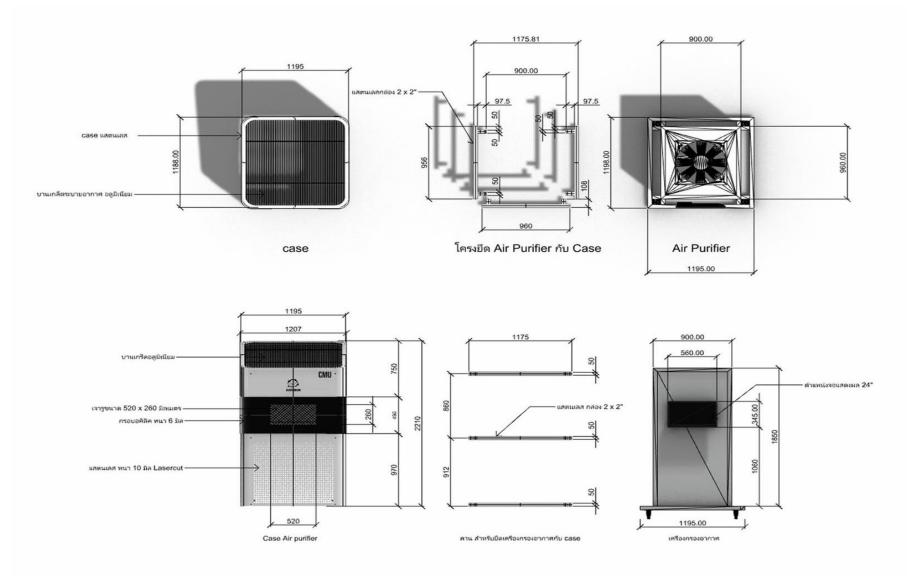
แบบสั่งงาน



-ก2-



รูปที่ ก.2 กรอบภายนอกตัวเครื่องด้านข้าง



รูปที่ ก.3 กรอบภายนอกตัวเครื่องด้านบนและด้านหน้า

ภาคผนวก ข.

ตารางดำเนินงานตลอดโครงการ

แผนงาน		ส	.ค.			ก.	Ð.			Я.	P.		W.EJ.				ธ.ค.			
PM PA I IP		2	3	4	1	2	3	4	1	2	3	4	1	2	3	4	1	2	3	4
1.วางแผนการทำงานดลอดโครงการ แบ่งหน้าที่รับผิดชอบ		_																		
2.ดำเนินการและติดตามผลตามกลุ่ม Technical management																				
กลุ่ม 2.2.1 Design																				
Design , Solid modeling			_		_					_		_								
Computational Fluid dynamic simulation (CF.D)										_		_					_			_
ดึกษาคำนวณและเลือกพัดลม																		_		_
กลุ่ม 2.2.2 Electrical technique																				
ศึกษาหลักการ Electrostatic precipitator					_					_		_								
ค้านวณและออกแบบ Electrostatic precipitator										_					-					
เตรียมอุปกรณ์สร้างต้นแบบ												_			_					
สร้างดับแบบ																				
กลุ่ม 2.2.3 Filtration technique																				
Dust generation																				
Select filter													_							
Prepare Pressure drop testing			_		_					_			_							
Prepare Flow rate testing			_		_					_			_							
Pressure drop testing																			_	
Air flow testing																			_	
Efficiency testing																			_	
กลุ่ม 2.2.4 Programming, Safty system																				
โปรแกรมคำนวณประสิทธิภาพแผ่นกรองอากาศ			_		_															
โปรแกรมคำนวณอายุแผ่นกรองอากาศ			_		_															
ฟังก์ชันการทำงานของตัวเครื่อง			_		_					_		_								

1181818081	ช.ค.			ม.ค.				ก.พ.				มี.ค.				หมายเหตุ		
แผนงาน	1	2	3	4	1	2	3	4	1	2	3	4	1	2	3	4		
ประมวลผล กลุ่ม Technical management		_																
วางแผนการสร้างตัวเครื่อง																		
ดำเนินการและติดตามผลการสร้างเครื่องจริง																	เกิดความล่าช้าในการสร้างตัวเครื่อง	
ทำการทดสอบประสิทธิภาพตามวัตถุประสงค์																		

หมายเหตุ1. คือ ระยะเวลาของแผนการดำเนินงาน2. คือ ระยะเวลาในการดำเนินงานจริง