数据

数据文件包括两个,分别记录点坐标和三角形三个顶点的索引

读取数据

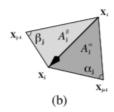
读取两个文件,并实例化相应的类,如节点类,三角形类。

计算拉普拉斯矩阵 L

需要计算每个节点和它相邻的每个节点的的边的权重,即所有三角形边的权重。

计算公式: $w_{ij} = -\frac{1}{2}(\cot \alpha_{ij} + \cot \beta_{ij})$

 α_{ij} 和 β_{ij} 分别是与边 ij 相对的两个角,如图



求出所有权重之后,就可以利用公式:

$$L_{ij} = \begin{cases} \sum_{i \in \mathcal{N}} k w_{ik}, & \text{if } i = j \\ -w_{ij}, & \text{if } (i,j) \text{is an edge of } M \\ 0, \text{otherwise} \end{cases}$$

求解整个拉普拉斯矩阵。该矩阵是进行接下来继续按的基础。

拉普拉斯本征场

上述拉普拉斯矩阵 L 的任意一个特征向量都隐式地决定了一个函数 f, f 在点 i 处的值就是特征向量中对应的第 i 行的值 e_i 。这种函数叫做本征场。

在这一阶段,使用 ARPACK sparse eigensystem solver 计算拉普拉斯矩阵 L 的前 k 个特征向量。

莫尔斯-斯梅尔复型曲线

对每一个鞍点,计算出四个最"陡峭"的线,两个上升的和两个下降的。这些线连接鞍点和它周围的极值点。接着,两个方向相同的线融合,方向不同的线保持分离。

拓扑优化

使用 cancellations 来简化上述的莫尔斯-斯梅尔复型曲线。

几何优化

疑难点

- 1.3.1 中的莫尔斯函数具体是什么?应该怎么选择?
- 2.3.3 中权重的计算,如果原模型数据有缺口怎么办?这样的话就会有一条边只存在一个三角形

暂时用取平均值的方式