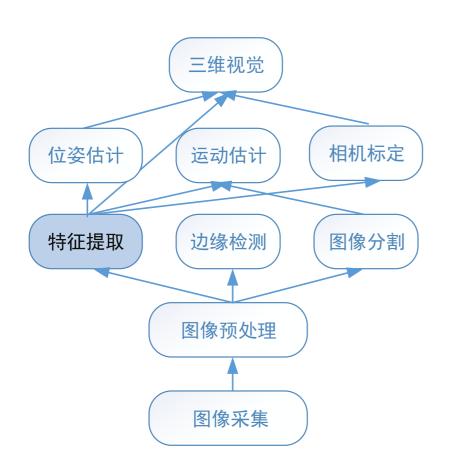


直线检测

讲师: 屈老师

# 本章目标





- 1. 直线检测
- 2. Harris角点检测
- 3. SIFT角点检测
- 4. ORB角点检测
- 5. OpenCV综合示例

### 本节目标



- 1. 掌握Hough变换的基本思想
- 2. 掌握OpenCV的Hough变换实现





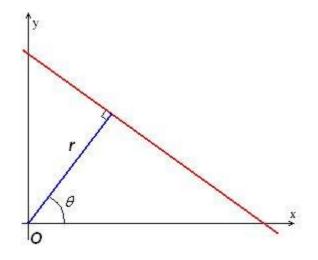


- Hough变换
- OpenCV实现

# Hough变换



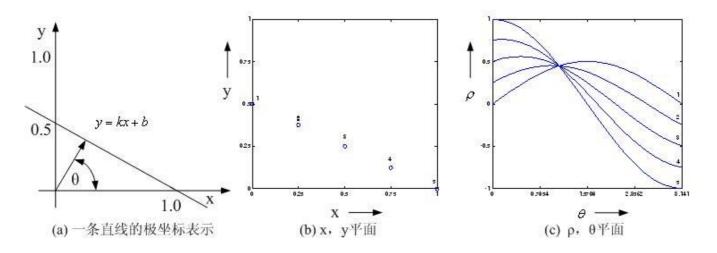
- 采用参数空间变换的方法,对噪声和 不间断直线的检测具有鲁棒性
- 可用于检测圆和其他参数形状
- 核心思想: 直线 y = kx + b 每一条直线对应一个k, b,极坐标下对应一个点  $(\rho, \theta)$



# Hough变换



- 直角坐标系的一点(x,y), 对应极坐标系下的一条正弦曲线  $\rho = x\cos\theta + y\sin\theta$
- 同一条直线上的多个点,在极坐标系下必相交于一点



### Hough变换



- 将  $(\rho,\theta)$  空间量化成许多小格
- 根据x-y平面每一个直线点代入θ的量化值, 算出各个ρ, 将对应格计数累加
- 当全部点变换后,对小格进行检验。设置 累计阈值T,计数器大于T的小格对应于共 线点,其可以用作直线拟合参数。小于T 的反映非共线点,丢弃不用

#### OpenCV实现



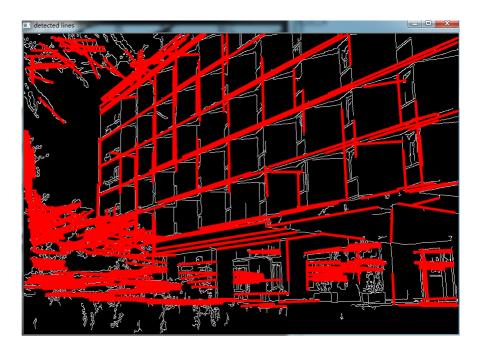
#### 相关函数

- 标准Hough变换
  void HoughLines(InputArray image, OutputArray lines, double rho, double theta, int threshold, double srn = 0, double stn = 0, double min\_theta = 0, double max\_theta = CV\_PI);
- 累计概率Hough变换
  void HoughLinesP(InputArray image, OutputArray lines, double rho, double theta, int threshold, double minLineLength = 0, double maxLineGap = 0);

# OpenCV实现









1. 使用Visual Studio和OpenCV,实现课程演示直线检测结果



