



检测时间: 2017-05-22 10:51:22

文本复制检测报告单简洁

ADBD2017R 2017050915054320170522105122418281059967

检测文献: 12 赵尹发 基于核相关滤波的机器人跟随系统 毕业设计初稿1最终查重版

作者: 赵尹发

检测范围: 中国学术期刊网络出版总库

中国博士学位论文全文数据库/中国优秀硕士学位论文全文数据库

中国重要会议论文全文数据库 中国重要报纸全文数据库

中国专利全文数据库 大学生论文联合比对库

互联网资源(包含贴吧等论坛资源)

英文数据库(涵盖期刊、博硕、会议的英文数据以及德国Springer、英国Taylor&Francis 期刊数据库等)

港澳台学术文献库 优先出版文献库 互联网文档资源

图书资源

CNKI大成编客-原创作品库

个人比对库

时间范围: 1900-01-01至2017-05-22

检测结果

总文字复制比: 4.9% 跨语言检测结果: -

引 去除引用文献复制比: 0.5% 基 去除本人已发表文献复制比: 4.9%

4.5%(基于核相关滤波的高速目标跟踪算法研究与系统实现)

重复字数:[756]总字数:[15286]单篇最大重复字数:[682]总段落数:[6]前部重合字数:[29]疑似段落最大重合字数:[682]疑似段落数:[3]后部重合字数:[727]疑似段落最小重合字数:[29]

指 标: 疑似剽窃观点 ✔ 疑似剽窃文字表述 疑似自我剽窃 疑似整体剽窃 过度引用

表格: 0 脚注与尾注: 0

2% (29) 第1章绪论(总1428字)

3.2%(45) 第2章机器人硬件系统(总1427字)

■ 0%(0) 第3章ROS介绍(总1884字)

8.7%(682) 第4章目标跟踪技术(总7858字)

■ 0%(0) 第5章系统实现(总1266字)

1. 中英文摘要等 总字数: 1423

相似文献列表 文字复制比:0%(0) 疑似剽窃观点:(0)

2. 第1章绪论 总字数: 1428

相似文献列表 文字复制比:2%(29) 疑似剽窃观点:(0)

杨奇(导师:蒋加伏)-《长沙理工大学硕士论文》-2011-03-01 是否引证:否

3. 第2章机器人硬件系统 总字数: 1427

相似文献列表 文字复制比: 3.2%(45) 疑似剽窃观点:(0)

基于Kinect的室内环境三维重建研究

是否引证:否

4. 第3章ROS介绍 总字数: 1884

相似文献列表 文字复制比:0%(0) 疑似剽窃观点:(0)

5. 第4章目标跟踪技术 总字数: 7858

相似文献列表 文字复制比:8.7%(682) 疑似剽窃观点:(0)

1 基于核相关滤波的高速目标跟踪算法研究与系统实现 8.7% (682)

刘志强(导师:李云松)-《西安电子科技大学硕士论文》-2015-11-01 是否引证:是

6. 第5章系统实现 总字数: 1266

相似文献列表 文字复制比:0%(0) 疑似剽窃观点:(0)

说明:1.指标是由系统根据《学术论文不端行为的界定标准》自动生成的。

2.本报告单仅对您所选择比对资源范围内检测结果负责。

3.Email: amlc@cnkl.net

http://e.weibo.com/u/3194559873

http://t.qq.com/CNKI_kycx