计算机网络实验报告

Lab3-1基于UDP服务设计可靠传输协议并编程实现 网络空间安全学院 物联网工程 2110951 梁晓储

代码已发布到github: https://github.com/WangshuXC/Computer network

一、实验要求

- 1. 实现单向数据传输(一端发数据,一端返回确认)。
- 2. 对于每个任务要求给出详细的协议设计。
- 3. 完成给定测试文件的传输,显示传输时间和平均吞吐率。
- 4. 性能测试指标:吞吐率、延时,给出图形结果并进行分析。
- 5. 完成详细的实验报告(每个任务完成一份,主要包含自己的协议设计、实现方法、遇到的问题、实验结果,不要抄写太多的背景知识)。
- 6. 编写的程序应该结构清晰,具有较好的可读性。
- 7. 提交程序源码、可执行文件和实验报告。

二、协议设计和实验流程

Header协议设计

在send.cpp和receive.cpp中定义一个结构体 HEADER , 其中包含如下信息。

```
1
     struct HEADER
 2
     {
 3
         u_short sum = 0;
         u_short datasize = 0;
 4
         unsigned char flag = 0;
 5
         unsigned char SEQ = 0;
 6
 7
         HEADER() {
 8
              sum = 0;
              datasize = 0;
 9
10
              flag = 0;
11
              SEQ = 0;
12
          }
13
     };
```

每次发送packet需要修改header中的信息时修改该全局数组,再将其加入 sendBuf。

- sum:16位的校验和
- datasize:所包含数据长度16位
- flag:8位,使用后三位,排列是FIN ACK SYN
- SEQ:8位,传输的序列号,0~255,超过后mod

flag:

```
const unsigned char SYN = 0x1;
1
2
     // 001— FIN = 0 ACK = 0 SYN = 1
3
4
     const unsigned char ACK = 0x2;
5
     // 010— FIN = 0 ACK = 1 SYN = 0
6
7
     const unsigned char ACK_SYN = 0x3;
     // 011— FIN = 0 ACK = 1 SYN = 1
8
9
10
     const unsigned char FIN = 0x4;
```

实验流程

1. 三次握手建立连接:

- 发送端发送第一次握手(SYN)。
- 接收端接收第一次握手,并发送第二次握手(ACK)。
- 发送端接收第二次握手,并发送第三次握手(ACK_SYN)。

2. 文件数据传输:

- 发送端发送文件数据,每个数据包都有一个 HEADER 头部,包含校验和、数据长度、标志位等信息。
- 接收端接收文件数据,对每个数据包进行校验和验证,如果校验和正确, 发送确认 ACK 给发送端,表示成功接收数据。

3. 四次挥手断开连接:

- 接收端发送第一次挥手(FIN)。
- 发送端接收第一次挥手,并发送第二次挥手(ACK)。
- 接收端接收第二次挥手,并发送第三次挥手(ACK)。
- 发送端接收第三次挥手,并发送第四次挥手(FIN_ACK)。

三、功能实现和代码分析

差错检测实现

差错校验是通过计算校验和来实现的。具体来说,校验和是在每个数据包的 HEA DER 结构中计算得出的一个值,用于检测数据在传输过程中是否发生了错误或丢失。

在发送数据包之前,通过 send_package 函数将数据按照指定长度和顺序号组织成 HEADER 结构。然后,在计算校验和之前,先将校验和字段置为0。接下来,对 HEADER 结构中的所有成员变量(包括数据、数据长度、标志位和序列号)进行逐位异或(XOR)运算,最终得到校验和的值。将这个计算得到的校验和写入 HEADER 结构的校验和字段中。

当接收端收到数据包时,它会重新计算接收到的数据包的校验和。如果计算得到的校验和与接收到的数据包中的校验和相等,说明数据在传输过程中没有发生错误或丢失。如果两者不相等,则表示数据包可能存在差错,需要进行处理。

```
u_short checkSum(u_short* mes, int size) {
 1
 2
          int count = (size + 1) / 2;
 3
         u_short* buf = (u_short*)malloc(size + 1);
 4
         memset(buf, 0, size + 1);
         memcpy(buf, mes, size);
 5
 6
         u_long sum = 0;
 7
         while (count--) {
 8
 9
              sum += *buf++;
              if (sum & 0xffff0000) {
10
11
                  sum &= 0xffff;
12
                  sum++;
13
              }
14
         }
15
        return ~(sum & 0xffff);
     }
16
```

三次握手实现

发送端

```
int Connect(SOCKET& socketClient, SOCKADDR_IN& servAddr,
1
     int& servAddrlen) // 三次握手建立连接
2
     {
3
         HEADER header;
4
         char* Buffer = new char[sizeof(header)];
5
         // 第一次握手
6
7
         header.flag = SYN;
         header.sum = 0; // 校验和置0
8
9
         // 计算校验和
10
         header.sum = checkSum((u_short*)&header,
     sizeof(header));
11
         // 将数据头放入buffer
         memcpy(Buffer, &header, sizeof(header));
12
         if (sendto(socketClient, Buffer, sizeof(header), 0,
13
     (\operatorname{sockaddr}_*) \& \operatorname{servAddr}_* = -1)
14
         {
15
             return -1;
16
         }
17
         else
18
         {
             cout << "[\033[1;31mSend\033[0m] 成功发送第一次握手数
19
     据" << endl;
20
         }
         clock_t start = clock(); // 记录发送第一次握手时间
21
22
23
         // 设置socket为非阻塞状态
24
         u_long mode = 1;
25
         ioctlsocket(socketClient, FIONBIO, &mode);
26
27
         // 第二次握手
         while (recvfrom(socketClient, Buffer, sizeof(header), 0,
28
     (sockaddr*)&servAddr, &servAddrlen) ≤ 0)
```

```
29
         {
             // 超时需要重传
30
             if (clock() - start > MAX_TIME) // 超时, 重新传输第一次
31
     握手
             {
32
33
                 cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 第一次握手超时"
     << endl;</pre>
34
                 header.flag = SYN;
                 header.sum = 0;
35
                // 校验和置0
                 header.sum = checkSum((u_short*)&header,
36
     sizeof(header)); // 计算校验和
37
                 memcpy(Buffer, &header, sizeof(header));
               // 将数据头放入Buffer
38
                 sendto(socketClient, Buffer, sizeof(header), 0,
     (sockaddr*)&servAddr, servAddrlen);
39
                 start = clock();
                 cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 已经重传" <<
40
     endl;
             }
41
         }
42
43
44
         // 第二次握手, 收到来自接收端的ACK
45
         // 进行校验和检验
         memcpy(&header, Buffer, sizeof(header));
46
47
         if (header.flag = ACK && checkSum((u_short*)&header,
     sizeof(header)) = 0)
         {
48
49
             cout << "[\033[1;32mReceive\033[0m] 接收到第二次握手数
     据" << endl;
        }
50
        else
51
52
         {
             cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 错误数据,请重试" <<
53
     endl;
54
             return -1;
         }
55
56
```

```
57
         // 进行第三次握手
         header.flag = ACK_SYN;
58
         header.sum = 0;
59
         header.sum = checkSum((u_short*)&header,
60
     sizeof(header)); // 计算校验和
         if (sendto(socketClient, (char*)&header, sizeof(header),
61
     0, (\operatorname{sockaddr}_*)&servAddr, \operatorname{servAddrlen}) = -1)
62
         {
63
             return -1;
         }
64
65
      else
66
         {
             cout << "[\033[1;31mSend\033[0m] 成功发送第三次握手数
67
     据" << endl;
         }
68
         cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 服务器成功连接! 可以发送数
69
     据" << endl;
70
         return 1;
71
     }
```

函数的作用是发送第一次握手数据,等待接收端的第二次握手数据,并发送第三 次握手数据。

函数首先创建一个包含握手信息的数据头 HEADER 。然后将数据头放入缓冲区 B uffer 中,并通过 sendto 函数发送给服务器端。如果发送失败,返回-1; 否则打印成功发送的消息。

接下来,将发送端的套接字 socketClient 设置为非阻塞模式。然后进入一个循环,不断尝试接收接收端的第二次握手数据。如果接收超时(超过最大时间限制),则重新发送第一次握手数据。如果接收成功,将接收到的数据拷贝到数据头 header 中,检查其合法性。如果数据正确且校验和正确,打印成功接收的消息;否则返回-1。

最后,发送第三次握手数据给接收端,并打印成功发送的消息。函数返回1表示成功建立连接。

```
int Connect(SOCKET& sockServ, SOCKADDR_IN& ClientAddr, int&
1
     ClientAddrLen)
     {
2
3
         HEADER header;
         char* Buffer = new char[sizeof(header)];
4
5
         // 接收第一次握手信息
6
         while (1)
7
         {
8
9
             // 通过绑定的socket传递、接收数据
10
             if (recvfrom(sockServ, Buffer, sizeof(header), 0,
     (sockaddr*)&ClientAddr, &ClientAddrLen) = -1)
11
             {
12
                 return -1;
             }
13
             memcpy(&header, Buffer, sizeof(header));
14
             if (header.flag = SYN &&
15
     checkSum((u_short*)\&header, sizeof(header)) = 0)
16
17
                 cout << "[\033[1;32mReceive\033[0m] 接收到第一次握
     手数据 " << endl;
18
                 break;
             }
19
20
         }
         // 发送第二次握手信息
21
22
         header.flag = ACK;
23
         header.sum = 0;
         header.sum = checkSum((u_short*)&header,
24
     sizeof(header));
         memcpy(Buffer, &header, sizeof(header));
25
26
27
         if (sendto(sockServ, Buffer, sizeof(header), 0,
     (sockaddr*)&ClientAddr, ClientAddrLen) = -1)
         {
28
29
             return -1;
```

```
30
          }
31
         else
         {
32
              cout << "[\033[1;31mSend\033[0m] 成功发送第二次握手数据
33
     " << endl;
         }
34
         clock_t start = clock(); // 记录第二次握手发送时间
35
36
37
          // 接收第三次握手
         while (recvfrom(sockServ, Buffer, sizeof(header), 0,
38
     (sockaddr*)&ClientAddr, &ClientAddrLen) ≤ 0)
39
          {
40
              // 超时重传
              if (clock() - start > MAX_TIME)
41
42
              {
43
                  cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 第二次握手超时 "
     << endl;</pre>
                  header.flag = ACK;
44
45
                  header.sum = 0;
                  header.flag = checkSum((u_short*)&header,
46
     sizeof(header));
47
                  memcpy(Buffer, &header, sizeof(header));
48
                  if (sendto(sockServ, Buffer, sizeof(header), 0,
     (\operatorname{sockaddr}) \& \operatorname{ClientAddr}, \operatorname{ClientAddrLen}) = -1)
                  {
49
50
                      return -1;
                  }
51
52
                  cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 已经重传 " <<
     endl;
              }
53
         }
54
55
          // 解析收到的第三次握手的数据包
56
57
         HEADER temp1;
         memcpy(&temp1, Buffer, sizeof(header));
58
59
         if (temp1.flag = ACK_SYN && checkSum((u_short*)&temp1,
60
     sizeof(temp1)) = 0
```

```
61
        {
            cout << "[\033[1;32mReceive\033[0m] 接收到第三次握手数
62
     据" << endl;
            cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 成功连接" << endl;
63
        }
64
65
      else
66
        {
67
            cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 错误数据, 请重试" <<
     endl;
         }
68
69
       return 1;
70
    }
```

函数的作用是接收客户端的第一次握手数据,发送第二次握手数据,并等待接收 发送端的第三次握手数据。

函数首先创建一个包含握手信息的数据头 HEADER 。然后进入一个循环,通过 recvfrom 函数不断尝试接收发送端的第一次握手数据。如果接收成功,将接收到的数据拷贝到数据头 header 中,检查其合法性。如果数据正确且校验和正确,打印成功接收的消息;否则返回-1。

接下来,发送第二次握手数据给发送端。将数据头放入缓冲区 Buffer 中,并通过 sendto 函数发送给发送端。如果发送失败,返回-1;否则打印成功发送的消息。

然后,进入一个循环,不断尝试接收发送端的第三次握手数据。如果接收超时(超过最大时间限制),则重新发送第二次握手数据。如果接收成功,将接收到的数据拷贝到临时数据头 temp1 中,检查其合法性。如果数据正确且校验和正确,打印成功接收的消息,并打印成功连接的消息;否则打印错误数据的消息。

最后,函数返回1表示成功建立连接。

文件传输

在连接(握手)完毕后、会进入到文件传输的过程。

发送端

发送端有关文件传输的函数是send()和send_package(),大致步骤如下:

1. 创建HEADER实例并填充相应信息,同时分配一个长度为 MAXSIZE + sizeo f(header) 字节的缓冲区 buffer ,用于存储整个数据包(包括头部和实际数据)。

```
1
    HEADER header;
    char* buffer = new char[MAXSIZE + sizeof(header)];
3
    header.datasize = len;
    header.SEQ = unsigned char(order);//序列号
4
    memcpy(buffer, &header, sizeof(header));//将计算好校验和的
5
    header重新赋值给buffer, 此时的buffer可以发送了
    memcpy(buffer + sizeof(header), message, len);//buffer为
6
    header+message
    header.sum = checksum((u_short*)buffer, sizeof(header) +
7
    len);//计算校验和
```

2. 发送文件名和文件大小给接收端

3. 发送文件数据(包含超时重传处理)

- 将套接口状态改为非阻塞模式,通过 ioctlsocket 函数将 FIONBIO 参数设为 1,这样 recvfrom 函数在没有数据可读时不会阻塞程序的执行,而是立即返回。
- 进入一个无限循环,尝试通过 recvfrom 函数接收对方发送的数据包。如果接收失败(返回值小于等于0),说明可能是由于超时导致的,此时会进行超时重传。
- 如果超时,则重新设置要发送的数据包(设置数据长度、序列号、标志位等),计算新的校验和,并通过 sendto 函数重新发送数据包。
- 如果接收成功,则将接收到的数据包解析到 header 结构体中,并检查确认信息的合法性。条件判断中检查了校验和是否为零、序列号是否匹配、标志位是否为 ACK。
- 如果确认信息合法,输出一些信息表示成功接收到确认信息,并退出循环,将套接口状态改回阻塞模式,否则继续下一轮循环。

```
//接收ack等信息
 1
     while (1)
 2
 3
     {
 4
         u_long mode = 1;
         ioctlsocket(socketClient, FIONBIO, &mode);//将套接口状
 5
     态改为非阻塞
 6
 7
         while (recvfrom(socketClient, buffer, MAXSIZE, 0,
 8
     (sockaddr*)&servAddr, &servAddrlen) ≤ 0) {
 9
             // 超时重传
             if (clock() - start > MAX_TIME)
10
             {
11
                 cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 发送数据超时"
12
     << endl;</pre>
                 header.datasize = len;
13
                 header.SEQ = u_char(order); //序列号
14
                 header.flag = u_{char}(0x0);
15
                 memcpy(buffer, &header, sizeof(header));
16
                 memcpy(buffer + sizeof(header), message,
17
     sizeof(header) + len);
```

```
18
                 u_short check = checksum((u_short*)buffer,
     sizeof(header) + len);//计算校验和
19
                 header.sum = check;
                 memcpy(buffer, &header, sizeof(header));
20
                 sendto(socketClient, buffer, len +
21
     sizeof(header), 0, (sockaddr*)&servAddr, servAddrlen);//发
     送
22
                 cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 重新发送数据"
     << endl;</pre>
23
                 start = clock();//记录发送时间
24
             }
25
             else break;
26
         }
         memcpy(&header, buffer, sizeof(header));//缓冲区接收到信
27
     息,放入header,此时header中是收到的数据
         //u_short check = cksum((u_short*)&header,
28
     sizeof(header));
         if (checksum((u_short*)\&header, sizeof(header)) = 0
29
     && header.SEQ = u_short(order) && header.flag = ACK)
         {
30
             cout << "[\033[1;32mReceive\033[0m] 已确认收到 -
31
     Flag:" << int(header.flag)</pre>
32
                      << " SEQ:" << int(header.SEQ) << " SUM:"</pre>
     << int(header.sum) << endl;</pre>
33
             break;
34
         }
35
        else
         {
36
             continue;
37
         }
38
39
     }
     u_long mode = 0;
40
     ioctlsocket(socketClient, FIONBIO, &mode);//改回阻塞模式
41
```

4. 发送结束信息

```
1 //发送结束信息
2 HEADER header;
```

```
3
     char* Buffer = new char[sizeof(header)];
     header.flag = OVER;
 4
     header.sum = checksum((u_short*)&header, sizeof(header));
 5
     memcpy(Buffer, &header, sizeof(header));
 6
 7
     sendto(socketClient, Buffer, sizeof(header), 0,
     (sockaddr*)&servAddr, servAddrlen);
     cout << "[\033[1;31mSend\033[0m] 发送OVER信号" << endl;
 8
 9
     clock_t start = clock();
     while (1)
10
     {
11
         //超时重传,同上
12
13
         // ...
     }
14
15 \cup long mode = 0;
     ioctlsocket(socketClient, FIONBIO, &mode);//改回阻塞模式
16
```

接收端

接收端接受文件的函数是RecvMessage(), 大致步骤如下:

1. 接受文件大小, 分配缓冲区。

```
1 long int fileLength = 0; //文件长度
2 HEADER header;
3 char* Buffer = new char[MAXSIZE + sizeof(header)];
4 int seq = 0;
5 int index = 0;
```

2. 接收文件数据

• 使用 recvfrom 函数接收数据包,其中 sockServ 是套接字, Buffer 是接收数据的缓冲区, sizeof(header) + MAXSIZE 是期望接收的数据 包的最大长度, 0 是接收数据的标志, ClientAddr 和 ClientAddrLe n 是保存发送方地址信息的参数。

- 判断接收到的数据包的标志位和校验和是否满足预期条件。如果接收到的标志位是结束标志 OVER 且校验和为零,则表示文件传输结束,退出循环。
- 如果接收到的标志位为零(可能是数据包),并且校验和满足预期条件,继续处理。
- 检查序列号是否正确。如果序列号不正确,说明接收到的数据包可能出错,需要重新返回确认信息(ACK)给发送方。在此处,它会重新发送上一个回复包的确认信息。
- 如果序列号正确,将接收到的数据包的信息存储到缓冲区 message 中,同时更新文件长度和序列号。
- 返回确认信息(ACK)给发送方、表示成功接收到数据包。
- 继续接收下一个数据包。

```
1
       while (1)
 2
         {
 3
             int length = recvfrom(sockServ, Buffer,
     sizeof(header) + MAXSIZE, 0, (sockaddr *)&ClientAddr,
     &ClientAddrLen); // 接收报文长度
             // cout << length << endl;
 4
             memcpy(&header, Buffer, sizeof(header));
 5
             // 判断是否是结束
 6
 7
             if (header.flag = OVER && checkSum((u_short
     *)&header, sizeof(header)) = 0)
             {
 8
 9
                 cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 文件传输结束"
     << endl;</pre>
10
                 break;
             }
11
             if (header.flag = static_cast<unsigned char>(0)
12
     && checkSum((u_short *)Buffer, length - sizeof(header)))
13
             {
                 // 如果收到的序列号出错,则重新返回ACK,此时seq没有变
14
     化
                 if (checkSum((u_short *)Buffer, length -
15
     sizeof(header)) = 0 \& seq \neq int(header.SEQ))
```

```
16
17
                      //说明出了问题,返回ACK
18
                      header.flag = ACK;
                      header.datasize = 0;
19
                      header.SEQ = (unsigned char)seq;
20
21
                      header.sum = checkSum((u_short*)&header,
     sizeof(header));
22
                      memcpy(Buffer, &header, sizeof(header));
23
                      // 重发该包的ACK
                      sendto(sockServ, Buffer, sizeof(header),
24
     0, (sockaddr*)&ClientAddr, ClientAddrLen);
                      cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m]重发上一个
25
     回复包 - ACK:" << (int)header.SEQ << " SEQ:" <<
     (int)header.SEQ << endl;</pre>
26
                      continue; // 丟弃该数据包
                  }
27
28
                  seq = int(header.SEQ);
29
                  if (seq > 255)
30
                  {
31
                      seq = seq - 256;
                  }
32
33
34
                  cout << "[\033[1;32mReceive\033[0m] 收到了 "
     << length - sizeof(header) << " 字节 - Flag:" <</pre>
     int(header.flag) << " SEQ : " << int(header.SEQ) << "</pre>
     SUM:" << int(header.sum) << endl;</pre>
                  char *temp = new char[length -
35
     sizeof(header)];
                  memcpy(temp, Buffer + sizeof(header), length
36
     - sizeof(header));
                  // cout << "size" << sizeof(message) << endl;</pre>
37
                  memcpy(message + fileLength, temp, length -
38
     sizeof(header));
                  fileLength = fileLength +
39
     int(header.datasize);
40
                  // 返回ACK
41
42
                  header.flag = ACK;
```

```
43
                  header.datasize = 0;
                  header.SEQ = (unsigned char)seq;
44
45
                  header.sum = 0;
                  header.sum = checkSum((u_short *)&header,
46
     sizeof(header));
47
                  memcpy(Buffer, &header, sizeof(header));
                  // 返回客户端ACK, 代表成功收到了
48
49
                  sendto(sockServ, Buffer, sizeof(header), 0,
     (sockaddr *)&ClientAddr, ClientAddrLen);
50
                  cout << "[\033[1;31mSend\033[0m] 回复客户端 -
     flag:" << (int)header.flag << " SEQ:" << (int)header.SEQ</pre>
     << " SUM:" << int(header.sum) << endl;</pre>
51
                  seq++;
52
                  if (seq > 255)
53
                  {
54
                      seq = seq - 256;
55
                  }
             }
56
         }
57
```

3. 发送OVER信息并返回文件长度

```
//发送OVER信息
 1
 2
     header.flag = OVER;
 3
     header.sum = 0;
     header.sum = checkSum((u_short*)&header, sizeof(header));
 4
 5
     memcpy(Buffer, &header, sizeof(header));
     if (sendto(sockServ, Buffer, sizeof(header), 0,
 6
     (sockaddr*)&ClientAddr, ClientAddrLen) = -1)
 7
     {
 8
         return -1;
 9
     }
     return fileLength;
10
```

实现四次挥手

发送端

```
int disConnect(SOCKET &socketClient, SOCKADDR_IN &servAddr,
 1
     int &servAddrlen)
 2
     {
 3
         HEADER header;
 4
         char *Buffer = new char[sizeof(header)];
 5
 6
         u_short sum;
 7
         // 进行第一次挥手
 8
 9
         header.flag = FIN;
10
         header.sum = 0;
     // 校验和置0
11
         header.sum = cksum((u_short *)&header, sizeof(header));
     // 计算校验和
         memcpy(Buffer, &header, sizeof(header));
12
      // 将首部放入缓冲区
13
         if (sendto(socketClient, Buffer, sizeof(header), 0,
     (\operatorname{sockaddr} *) \& \operatorname{servAddr}, \operatorname{servAddrlen}) = -1)
14
         {
15
             return -1;
16
         }
17
        else
         {
18
             cout << "[\033[1;31mSend\033[0m] 成功发送第一次挥手数
19
     据" << endl;
20
         }
         clock_t start = clock(); // 记录发送第一次挥手时间
21
22
23
         u_long mode = 1;
         ioctlsocket(socketClient, FIONBIO, &mode); // FIONBIO为
24
     命令,允许1/禁止0套接口s的非阻塞1/阻塞0模式。
25
26
         // 接收第二次挥手
```

```
27
         while (recvfrom(socketClient, Buffer, sizeof(header), 0,
     (sockaddr *)&servAddr, &servAddrlen) ≤ 0)
         {
28
29
             // 超时, 重新传输第一次挥手
             if (clock() - start > MAX_TIME)
30
31
             {
                 cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 第一次挥手超时"
32
     << endl;</pre>
33
                 header.flag = FIN;
34
                 header.sum = 0;
             // 校验和置0
                 header.sum = cksum((u_short *)&header,
35
     sizeof(header)); // 计算校验和
                 memcpy(Buffer, &header, sizeof(header));
36
            // 将首部放入缓冲区
37
                 sendto(socketClient, Buffer, sizeof(header), 0,
     (sockaddr *)&servAddr, servAddrlen);
38
                 start = clock();
                 cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 已重传第一次挥手数
39
     据" << endl;
            }
40
         }
41
42
43
         // 进行校验和检验
         memcpy(&header, Buffer, sizeof(header));
44
45
         if (header.flag = ACK && cksum((u_short *)&header,
     sizeof(header) = 0))
         {
46
             cout << "[\033[1;32mReceive\033[0m] 接收到第二次挥手数
47
     据" << endl;
         }
48
49
        else
50
        {
             cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 错误数据,请重试" <<
51
     endl;
52
             return -1;
         }
53
54
```

```
55
         // 进行第三次挥手
56
         header.flag = FIN_ACK;
57
         header.sum = 0;
         header.sum = cksum((u_short *)&header, sizeof(header));
58
     // 计算校验和
59
         if (sendto(socketClient, (char *)&header,
     sizeof(header), 0, (sockaddr *)&servAddr, servAddrlen) =
     -1)
         {
60
61
             return -1;
62
         }
63
       else
         {
64
65
             cout << "[\033[1;31mSend\033[0m] 成功发送第三次挥手数
     据" << endl;
66
         }
67
         start = clock();
         // 接收第四次挥手
68
69
         while (recvfrom(socketClient, Buffer, sizeof(header), 0,
     (sockaddr *)&servAddr, &servAddrlen) ≤ 0)
70
         {
             if (clock() - start > MAX_TIME) // 超时, 重新传输第三次
71
     挥手
72
             {
                 cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 第三次挥手超时"
73
     << endl;</pre>
74
                 header.flag = FIN;
75
                 header.sum = 0;
             // 校验和置0
76
                 header.sum = cksum((u_short *)&header,
     sizeof(header)); // 计算校验和
77
                 memcpy(Buffer, &header, sizeof(header));
            // 将首部放入缓冲区
                 sendto(socketClient, Buffer, sizeof(header), 0,
78
     (sockaddr *)&servAddr, servAddrlen);
79
                 start = clock();
                 cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 已重传第三次挥手数
80
     据" << endl;
```

函数首先构造并发送第一次挥手数据,然后设置socket为非阻塞模式,并在超时情况下重新传输第一次挥手数据。

接着进行校验和检验,如果通过则发送第三次挥手数据,并等待接收服务端的第四次挥手数据,同样在超时情况下重新传输第三次挥手数据。

最后输出四次挥手结束的信息,表示连接已经成功断开。

接收端

```
int disConnect(SOCKET &sockServ, SOCKADDR_IN &ClientAddr,
1
     int &ClientAddrLen)
2
     {
3
         HEADER header;
4
         char *Buffer = new char[sizeof(header)];
5
         while (1)
6
             int length = recvfrom(sockServ, Buffer,
7
     sizeof(header) + MAXSIZE, 0, (sockaddr *)&ClientAddr,
     &ClientAddrLen); // 接收报文长度
             memcpy(&header, Buffer, sizeof(header));
8
             if (header.flag = FIN && checkSum((u_short
9
     *)&header, sizeof(header)) = 0)
10
             {
                 cout << "[\033[1;32mReceive\033[0m] 接收到第一次挥
11
     手数据 " << endl;
12
                 break;
13
             }
14
             else
```

```
15
16
                  return -1;
             }
17
         }
18
         // 发送第二次挥手信息
19
20
         header.flag = ACK;
         header.sum = 0;
21
22
         header.sum = checkSum((u_short *)&header,
     sizeof(header));
23
         memcpy(Buffer, &header, sizeof(header));
         if (sendto(sockServ, Buffer, sizeof(header), 0,
24
     (\operatorname{sockaddr} *) \& \operatorname{ClientAddr}, \operatorname{ClientAddrLen}) = -1)
25
         {
             cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 发送第二次挥手失败" <<
26
     endl;
27
             return -1;
28
         }
29
         else
30
         {
             cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 成功发送第二次挥手数
31
     据" << endl;
32
         }
33
         clock_t start = clock(); // 记录第二次挥手发送时间
34
35
         // 接收第三次挥手
36
         while (recvfrom(sockServ, Buffer, sizeof(header), 0,
     (sockaddr *)&ClientAddr, &ClientAddrLen) ≤ 0)
         {
37
              // 发送第二次挥手等待第三次挥手过程中超时, 重传第二次挥手
38
             if (clock() - start > MAX_TIME)
39
             {
40
                  cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 第二次挥手超时 "
41
     << endl;</pre>
42
                  header.flag = ACK;
43
                  header.sum = 0;
                  header.sum = checkSum((u_short *)&header,
44
     sizeof(header));
45
                  memcpy(Buffer, &header, sizeof(header));
```

```
46
                   if (sendto(sockServ, Buffer, sizeof(header), 0,
      (\operatorname{sockaddr} *) \& \operatorname{ClientAddr}, \operatorname{ClientAddrLen}) = -1)
                   {
47
48
                       return -1;
                   }
49
                   cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 已重传第二次挥手数
50
      据 " << endl;
51
              }
          }
52
53
          // 解析收到的第三次挥手
54
          HEADER temp1;
          memcpy(&temp1, Buffer, sizeof(header));
55
          if (temp1.flag = FIN_ACK && checkSum((u_short *)&temp1,
56
      sizeof(temp1) = 0)
          {
57
58
              cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 接收到第三次挥手数据 "
      << endl;</pre>
          }
59
60
         else
          {
61
               cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 错误数据,请重试" <<
62
      endl;
63
               return -1;
64
          }
65
66
          // 发送第四次挥手信息
          header.flag = FIN_ACK;
67
          header.sum = 0;
68
69
          header.sum = checkSum((u_short *)&header,
      sizeof(header));
          memcpy(Buffer, &header, sizeof(header));
70
          if (sendto(sockServ, Buffer, sizeof(header), 0,
71
      (\operatorname{sockaddr} *) \& \operatorname{ClientAddr}, \operatorname{ClientAddrLen}) = -1)
72
          {
73
              cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 第四次挥手发送失败 "
      << endl;</pre>
74
               return -1;
75
          }
```

```
76
      else
77
        {
            cout << "[\033[1;31mSend\033[0m] 成功发送第四次挥手数据
78
     " << endl;
79
       }
         cout << "[\033[1;33mInfo\033[0m] 四次挥手结束, 连接断开! "
80
     << endl;</pre>
81
       return 1;
82
     }
```

函数首先接收客户端的第一次挥手数据,然后发送第二次挥手数据,并等待接收客户端的第三次挥手数据,同样在超时情况下重新传输第二次挥手数据。

接着解析客户端的第三次挥手数据,如果通过校验则发送第四次挥手数据,最后输出四次挥手结束的信息,表示连接已经成功断开。

计算传输时间和吞吐率

该过程是在发送端中完成的

```
1
    send(server, severAddr, len, (char *)(inputFile.c_str()),
    inputFile.length());
2
    clock_t start1 = clock();
    send(server, severAddr, len, buffer, i);
3
    clock_t end1 = clock();
4
5
    cout << "[\033[1;36mOut\033[0m] 传输总时间为:" << (end1 -
6
    start1) / CLOCKS_PER_SEC << "s" << endl;
7
    cout << "[\033[1;36mOut\033[0m] 吞吐率为:" << fixed <<
    setprecision(2) << (((double)i) / ((end1 - start1) /</pre>
    CLOCKS_PER_SEC)) << "byte/s" << endl;
```

首先分别在发送文件内容前后运用clock函数记录两次时间。

然后用第二个clock函数调用返回的时间减去第一个clock函数调用返回的时间,并除以CLOCKS_PER_SEC(每秒钟的时钟周期数),得到传输时间。

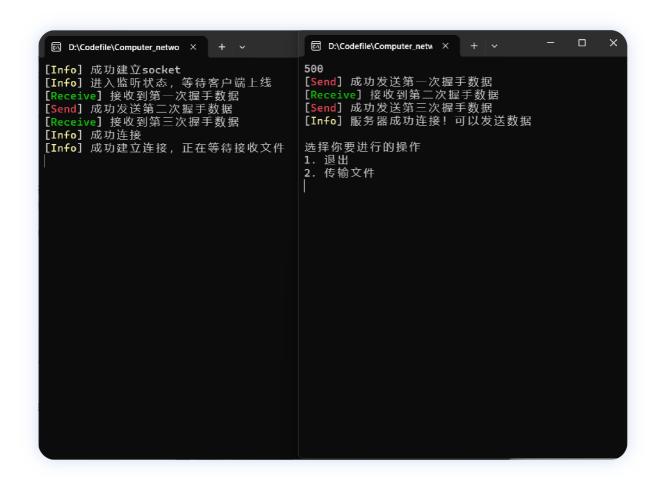
最后,通过将文件大小除以传输时间来得到吞吐率,同时我为了数据的精准,使用了fixed和setprecision函数来设置输出的小数位数。

实验结果展示

路由器设置

路由器IP:	127 . 0 . 0 . 1	服务器IP: 127 . 0 . 0	. 1
端口:	8888	服务器端口: 8889	
丢包率:	1 %	延时: 2 ms	
	确定	修改	
	日志		
Router Rea Misscount Delay :2 m Delay 2 m count:1. Delay 2 m count:2.	:100 . ns . s.		Δ

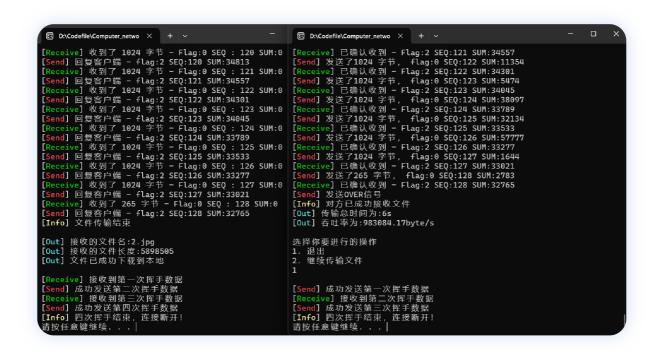
三次握手建立连接



丢包后实现超时重传

```
| Special | 回复客户端 - flag:2 SEQ:226 SUM:7677 | Receive | 收到了 1924 字节 - Flag:8 SEQ: 227 SUM:0 | Send | 回复客户端 - flag:2 SEQ:228 SUM:7421 | Send | 回复客户端 - flag:2 SEQ:228 SUM:7421 | Send | 回复客户端 - flag:2 SEQ:228 SUM:7421 | Send | 回复客户端 - flag:2 SEQ:228 SUM:7425 | Send | 回复客户端 - flag:3 SEQ: 228 SUM:7455 | Send | 回复客户端 - flag:0 SEQ: 229 SUM:0 | Send | 回复客户端 - flag:0 SEQ: 229 SUM:0 | Send | 回复客户端 - flag:0 SEQ: 229 SUM:0 | Send | 回复客户端 - flag:2 SEQ:229 SUM:06653 | Receive | 收到了 1924 字节 - Flag:0 SEQ: 233 SUM:0 | Send | 回复客户端 - flag:2 SEQ:231 SUM:6653 | Receive | 收到了 1924 字节 - Flag:0 SEQ: 233 SUM:0 | Send | 回复客户端 - flag:2 SEQ:231 SUM:5649 | Send | 回复客户端 - flag:2 SEQ:233 SUM:5885 | Send | 回复客户端 - flag:2 SEQ:233 SUM:5885 | Send | 回复客户端 - flag:2 SEQ:234 SUM:5649 | Receive | 收到了 1924 字节 - flag:0 SEQ: 234 SUM:41575 | Send | 回复客户端 - flag:2 SEQ:235 SUM:5679 | Receive | 收到了 1924 字节 - flag:0 SEQ: 235 SUM:0 | Send | 回复客户端 - flag:2 SEQ:235 SUM:5873 | Receive | 收到了 1924 字节 - flag:0 SEQ: 235 SUM:0 | Send | 回复客户端 - flag:2 SEQ:235 SUM:5873 | Receive | 收到了 1924 字节 - flag:0 SEQ: 235 SUM:0 | Send | 回复客户端 - flag:2 SEQ:235 SUM:5873 | Receive | 收到了 1924 字节 - flag:0 SEQ: 235 SUM:0 | Send | 回复客户端 - flag:2 SEQ:235 SUM:4050 | Send | Dag SP J + flag:0 SEQ:235 SUM:4050 | Send | Dag SP J + flag:0 SEQ:235 SUM:4050 | Send | Dag SP J + flag:0 SEQ:235 SUM:4050 | Send |
```

输出传输时间和吞吐率,四次挥手断开连接



性能测试指标

对三个文件进行传输测试(未经过路由)

文件名	文件大小	传输时间	吞吐率
helloworld.txt	1655808byte	1.08s	1655808.00byte/s
1.jpg	1857353byte	1.25s	1857353.00byte/s
2.jpg	5898505byte	4.18s	1474626.25byte/s
3.jpg	11968994byte	8.36s	1496124.25byte/s

图表结果如下

