

Pratique du C

Structures autoréférentes

Licence Informatique — Université Lille 1
Pour toutes remarques : Alexandre.Sedoglavic@univ-lille1.fr

Semestre 5 — 2011-2012

Définition d'objets auto-référents

L'idée de base est d'inclure dans la définition de l'objet des références à des objets de même type ;

- ▶ arbres, listes, graphes, etc. : ce sont des nœuds référençant d'autres nœuds ;
- ▶ ce sont des types récurifs. Par exemple, pour arbre binaire de recherche on a :

```
struct noeud {  
    int value;  
    struct noeud *gauche, *droit;  
};
```

- ▶ mais l'espace mémoire est réservé pour un *pointeur* sur une structure `noeud` ; *pas pour stocker un objet de type* `noeud`.

On peut définir des objets en référence croisée :

```
struct s {  
    ...  
    struct t *p_t;  
};  
  
struct t {  
    ...  
    struct s *p_s;  
};
```

Nous allons implanter les outils de manipulation d'une liste chaînée en nous imposant une contrainte forte : nous ne nous servirons pas des fonctions `malloc` et `free`.

Le seul espace mémoire disponible sera constitué d'un tableau de caractères :

```
#define SIZE 1<<16  
char memoire[SIZE] ;
```

Ce type est uniquement choisi pour désigner des octets.

Nous devons donc gérer l'allocation dynamique de la mémoire. Notez bien qu'il ne s'agit pas ici de donner des implantations rudimentaires des fonctions `malloc` et `free`.

En effet, dans notre cas, nous allouerons toujours la même taille de mémoire correspondant à une cellule.

Les déclarations et définitions basiques des types et variables

Principes
généraux

Manipulation
hardie de liste
chaînée

Parcours de
labyrinthe par pile

Arbre binaire de
recherche

```
#define NULL 0 /* pour d\’esigner la fin d’une liste */
struct cellule_m
{
    unsigned int contenu ;
    struct cellule_m *next ;
} ;
```

```
typedef struct cellule_m cellule_t ;
```

```
/* pour compenser l’absence de fonction free, on utilise */
cellule_t *ListeDesCellulesLibres = NULL ;
```

```
/* on peut ensuite avoir autant de listes que n\’ecessaire */
cellule_t *maliste = NULL ;
```

Les fonctions classiques de manipulation de ces listes (supposées triées)

```
int estvide(cellule_t *liste){ return !liste ; }
```

```
void inserer( cellule_t *cell, cellule_t **liste ){  
    cellule_t *tmp=NULL, *ptr = *liste ;  
    while(ptr && ptr->contenu < cell->contenu){  
        tmp = ptr ;  
        ptr = ptr->next;  }  
    cell->next= ptr ;  
    if(tmp) tmp->next= cell ;  
    else *liste = cell ;  
}
```

```
void extraire( cellule_t *cell, cellule_t **liste ){  
    cellule_t *tmp=NULL, *ptr = *liste ;  
    while(ptr && ptr != cell){  
        tmp = ptr ;  
        ptr = ptr->next ;    }  
    if(tmp) tmp->next = cell ->next ;  
    else *liste = NULL ;  
}
```

Les fonctions d'allocations de cellules

```
char *sommet = memoire ;
void FreeCellule(cellule_t *cell){
    inserer( cell, &ListeDesCellulesLibres ) ;
}

cellule_t *MallocCellule(unsigned int stuff){
    cellule_t *tmp = ListeDesCellulesLibres ;
    if( estvide(ListeDesCellulesLibres) ){
        extraire( tmp, &ListeDesCellulesLibres ) ;
        tmp->contenu = stuff ;
        tmp->next = NULL ;
        return tmp ;
    }
    if(SIZE-(sommet-memoire)<sizeof(cellule_t))
        return NULL ;
    tmp = (cellule_t *) sommet ;
    tmp->contenu = stuff ; tmp->next = NULL ;
    sommet = (char *) ((cellule_t *) sommet +1) ;
    return tmp;
}
```

Principes
généraux

Manipulation
hardie de liste
chaînée

Parcours de
labyrinthe par pile

Arbre binaire de
recherche

On se propose de parcourir un labyrinthe que l'on aura préalablement représenté par un tableau.

```
#define FERME 0
#define OUVERT 1
#define PARCOURU 2
#define LONGUEUR 5
#define LARGEUR 6
char petitlab[LONGUEUR][LARGEUR] = {
    {FERME, OUVERT, FERME, FERME, FERME, FERME},
    {FERME, OUVERT, OUVERT, OUVERT, OUVERT, FERME},
    {FERME, OUVERT, FERME, FERME, FERME, FERME},
    {FERME, OUVERT, OUVERT, OUVERT, OUVERT, FERME},
    {FERME, FERME, FERME, FERME, OUVERT, FERME}} ;

/*
XXXXX
      X
X X X
X X X
X X  On commence et on termine toujours aux m^emes endroits
XXXXX */
```

Implantation d'une pile

Pour ce faire, nous utilisons une pile contenant des *pas* et implanter par une liste (sans s'occuper de la base mais uniquement du sommet) :

```
struct Pas
{
    int x ;
    int y ;
} ;
typedef struct Pas Pas_t ;
```

```
struct cell
{
    struct cell * next ;
    Pas_t pas ;
    char *chemin ; /* nous verrons plus tard */
} ; /* \ 'a quoi \c{c}a sert */
```

```
typedef struct cell cell_t ;
```

```
typedef cell_t * Pile_t ;
```


Il nous faut maintenant implanter les fonctions classiques de manipulations de pile :

```
int estVide (Pile_t *pile) { return !((int) *pile) ; }
```

```
void empiler(Pas_t step, Pile_t *pile)
{
    cell_t *tmp = (cell_t *) malloc (sizeof(cell_t)) ;
    tmp->pas = step ; /* justifie le choix du type Pas_t */
    tmp->next = *pile ;
    *pile = tmp ;
}
```

```
Pas_t depiler(Pile_t *pile)
{
    cell_t *tmp = *pile ;
    Pas_t res = tmp->pas ; /* un test est possible pour */
    *pile = tmp->next ;    /* ne pas d\'epiler null */
    free(tmp) ;
    return res ;
}
```

Algorithme pour savoir si on peut sortir

Pour parcourir notre labyrinthe, nous allons utiliser une variable globale représentant notre pile et qui contiendra les pas à explorer. Au début du parcours, elle ne contient que le seul pas allant de $(0, 1)$ à $(1, 1)$.

Tant que notre pile n'est pas vide, on retire le pas de tête. S'il est possible, on réaffiche le labyrinthe en prenant soin de marquer d'un signe les cases déjà visitées pour ne pas boucler. Puis on ajoute à la pile tous les pas possibles (pour lesquels la case d'arrivée est franchissable) à partir du point d'arrivée du pas considéré.

Il suffit d'itérer ce qui précède pour sortir du labyrinthe. De plus, si on stocke à chaque pas la direction prise, on peut mémoriser la sortie.

Par exemple, on peut utiliser une chaîne de caractères initialement vide à laquelle, on peut ajouter les lettres : 'n', 'e', 's', 'w' pour signifier nord, etc. (par convention, on ne se déplace pas en diagonale).

Fonctions auxiliaires

Pour gérer les chemins **inefficacement**, on utilise la fonction `char * concat(char *, char)` qui prend en entrée un chemin (disons "ws"), un déplacement ('s') et retourne un pointeur sur la nouvelle solution ainsi formée ("wss") pour laquelle de la mémoire aura été réservée (l'ancien chemin n'est pas modifié). Ceci modifie l'empilement et le dépilement :

```
void empiler(Pas_t step, Pile_t *pile, char *chemin){
    cell_t *tmp = (cell_t *) malloc (sizeof(cell_t)) ;
    tmp->chemin = chemin ;
    tmp->pas = step ;
    tmp->next = *pile ;
    *pile = tmp ; }
```

```
Pas_t depiler(Pile_t *pile){
    cell_t *tmp = *pile ;
    Pas_t res = tmp->pas ;
    *pile = tmp->next ;
    free(tmp->chemin) ;
    free(tmp) ; return res ; }
```

Le début de la fonction principale

```
#include<stdio.h>
#include<stdlib.h>
#include <string.h>
#include"Labyrinthe.h"
#include"LabyrintheExemple.h"

extern void empiler(Pas_t, Pile_t *, char *);
extern Pas_t depiler(Pile_t *) ;
extern int estVide(Pile_t *) ;

char * concat(char *,char);
void affichage(char lab[LONGUEUR] [LARGEUR]) ;
char * parcourir(Pile_t *, char lab[LONGUEUR] [LARGEUR]) ;

void mystrcpy(char **, char *);
/* exercice~: donner la d\’efinition de cette fonction
   adapt\’ee \‘a la situation d\’ecrite dans les
   transparents suivants */
```

La fonction principale

```
int
main
(void)
{
    char *path = "" ;
    /* Le premier pas */
    Pas_t PointDeDepart = {.x = 0 ,.y = 1 } ;
    Pile_t mapile = NULL ;
    empiler(PointDeDepart, &mapile, path) ;
    /* On considere que l'entr'ee est parcouru */
    petitlab[PointDeDepart.x][PointDeDepart.y]=PARCOURU ;

    /* Parcours et analyse du resultat */
    path = parcourir(&mapile,petitlab) ;
    if( path )
        printf("\n Felicitation,
                vous \\^etes sorti par le chemin %s\n",path);
    else
        printf("\n ;-( ce labyrinthe n'a pas de sortie\n");
    return 0 ;
}
```

La fonction de parcours

```
char * parcourir(Pile_t *pile, char lab[LONGUEUR][LARGEUR]){
    Pas_t pos,nextpos, pas[4] = { {0,1},{1,0},{0,-1},{-1,0}} ;
    char dep[4] = { 's', 'e', 'n', 'w' } ;
    char *path = NULL; int i ;
    do{ mystrcpy(&path,(*pile)->chemin) ;
        pos = depiler(pile) ;
        if (pos.x==LONGUEUR-1 && pos.y==LARGEUR-2)
            return path ; /* C'est gagn\'e on est sorti */
        for(i=0; i<4 ; i++){
            nextpos.x = pos.x+pas[i].x ; /* On prepare les pas */
            nextpos.y = pos.y+pas[i].y ; /* \'a empiler */
            if (lab[nextpos.x][nextpos.y]==OUVERT){
                lab[nextpos.x][nextpos.y]=PARCOURU;
                empiler(nextpos,pile,concat(path,dep[i])) ;
                affichage(lab) ;
                printf("\n") ;
            }
        }
    } while (estVide(pile)) ;
    return 0 ; }
```

Un programme qui affiche ses arguments triés

L'option `-r` indique que l'ordre est décroissant.

Le fichier `abr.h` :

```
struct noeud
{
    int v ;
    struct noeud *fg, *fd ;
} ;

typedef struct noeud Noeud ;
typedef Noeud * Abr ;

void init(Abr *) ;
void inserer(Abr *, int) ;
void imprimer_croissant(Abr) ;
void imprimer_decroissant(Abr) ;
```

Le fichier abr.c :

```
#include <stdlib.h>
```

```
void  
init  
(Abr *a)  
{  
    *a = NULL ;  
}
```

```
void  
inserer  
(Abr *a, int v)  
{  
    if (! *a) {  
        *a = (Abr) malloc (sizeof (struct noeud)) ;  
        (*a)->v = v ;  
        (*a)->fg = (*a)->fd = NULL ;  
    } else if (v <= (*a)->v)  
        inserer (& (*a)->fg, v) ;  
    else  
        inserer (& (*a)->fd, v) ;  
}
```


Suite du fichier abr.c

```
#include <stdio.h>

void
imprimer_croissant
(Abr a)
{
    if (a) {
        imprimer_croissant (a->fg) ;
        printf ("%d\n", a->v) ;
        imprimer_croissant (a->fd) ;
    }
}

void
imprimer_decroissant
(Abr a)
{
    if (a) {
        imprimer_decroissant (a->fd) ;
        printf ("%d\n", a->v) ;
        imprimer_decroissant (a->fg) ;
    }
}
```

Le fichier main.c

Principes
généraux

Manipulation
hardie de liste
chaînée

Parcours de
labyrinthe par pile

Arbre binaire de
recherche

```
int
main
(int argc, char *argv[])
{
    char order = 0;
    Abr a;
    if (argc < 2) return 1 ;

    if (!(strcmp(argv[1], "-r")))
    {
        order=1;
        argc--1; argv+=1;
    }
    init(&a);
    while (--argc) inserer(&a, atoi(++argv));
    if (order)
        imprimer_decroissant(a);
    else
        imprimer_croissant(a);
    return 0 ;
}
```

Arbre binaire : insertion itérative

Insertion itérative dans l'arbre

```
#define allouer (struct noeud *) malloc(sizeof(struct noeud))
void inserer_iter(ABR *a, int v) {
    enum {doite, gauche} direction;
    ABR pere = NULL, current = *a;
    while (current) {
        pere = current;
        if (v <= current->v) {
            dir = gauche;
            current = current->fg;
        } else {
            dir = droite;
            current = current->fd;
        } } /* fin du while. Tonev dixit ;-) */
    if (pere)
        if (dir == gauche) current = pere->fg = allouer ;
        else current = pere->fd = allouer ;
    else current = *a = allouer ;
    current->v = v;
    current->fg = current->fd = NULL;
}
```