

Übungsblatt 9 Ana

Computational and Data Science
FS2024

Lösungen

Mathematik 2

Lernziele:

- Sie kennen die Begriffe partielle Ableitung, Tangentialebene, Gradient, totales Differential, Satz von Schwarz, Hesse-Matrix und deren wichtigste Eigenschaften.
- Sie können die partiellen Ableitungen von Funktionen in mehreren Variablen berechnen.
- Sie können die Tangentialebene in einem Punkt an ein Skalarfeld bestimmen.
- Sie können den Gradienten, das totale Differential und die Hesse-Matrix von Skalarfeldern bestimmen.

1. Aussagen über partielle Ableitungen

Gegeben sei $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$.

Welche der folgenden Aussagen sind wahr und welche falsch?

	wahr	falsch
a) Unter einer partiellen Ableitung von f versteht man die Ableitung nach einer der n Variablen, wobei die anderen Variablen wie Konstanten betrachtet werden.	X	
b) Die partiellen Ableitungen können mit Hilfe des Differenzquotienten bestimmt werden.	X	
c) Die Rechenregeln für Ableitungen von einer Funktion in einer Variablen gelten auch für partielle Ableitungen von Funktionen in mehreren Variablen.	X	
d) Jede in einem Punkt P differenzierbare Funktion f ist dort partiell differenzierbar.	X	
e) Aus der Existenz von $\text{grad}(f(\vec{x}))$ folgt: die Tangentialebene an f ist in \vec{x} berechenbar.	X	

2. Ableitungswerte von Funktionen in zwei Variablen

Bestimmen Sie für die nachfolgenden Funktionen die partiellen Ableitungen allgemein und an den gegebenen Stellen (x_0, y_0) .

a) $f(x, y) = \sqrt{2x + 3xy + 4y}$, $(x_0, y_0) = (1; 1)$

b) $f(x, y) = \cos(e^{xy} + xy)$, $(x_0, y_0) = (0; 1)$

c) $f(x, y) = x^{2y}$, $(x_0, y_0) = (2; 1)$

Bestimmen Sie für die nachfolgenden Funktionen die partiellen Ableitungen.

d) $z = f(x, y) = (2x - 3y^2)^5$

e) $z = f(x, y) = (x^3 - y^2) \cdot \cosh(xy)$

f) $z = f(x, y) = \ln(2x + e^{3y})$

a)

Mit der Kettenregel ergeben sich die partiellen Ableitungen:

$$f_x(x, y) = \frac{2 + 3y}{2\sqrt{2x + 3xy + 4y}} = \frac{1}{\sqrt{2x + 3xy + 4y}} + \frac{3}{2} \frac{y}{\sqrt{2x + 3xy + 4y}},$$

$$f_y(x, y) = \frac{3x + 4}{2\sqrt{2x + 3xy + 4y}} = \frac{3}{2} \frac{x}{\sqrt{2x + 3xy + 4y}} + \frac{2}{\sqrt{2x + 3xy + 4y}}.$$

Daraus resultieren die Werte

$$f_x(1, 1) = \frac{5}{6} \quad \text{und} \quad f_y(1, 1) = \frac{7}{6}.$$

b)

Ebenfalls aus der Kettenregel ergeben sich die partiellen Ableitungen:

$$f_x(x, y) = -\sin(e^{xy} + xy)(ye^{xy} + y),$$

$$f_y(x, y) = -\sin(e^{xy} + xy)(xe^{xy} + x).$$

Daraus resultieren die Werte

$$f_x(0, 1) = -2\sin(1) \quad \text{und} \quad f_y(0, 1) = 0.$$

c)

Hier verwenden wir $f(x, y) = e^{2y \ln x}$ und erhalten

$$f_x(x, y) = 2y \cdot x^{2y-1},$$

$$f_y(x, y) = 2 \ln x \cdot e^{2y \ln x} = 2 \ln x \cdot x^{2y}.$$

Daraus resultieren die Werte

$$f_x(2, 1) = 4 \quad \text{und} \quad f_y(2, 1) = 8 \ln 2.$$

d)

Differenziert wird mit Hilfe der Kettenregel:

$$z = \underbrace{(2x - 3y^2)}_u^5 = u^5 \quad \text{mit} \quad u = 2x - 3y^2 \quad \text{und} \quad \frac{\partial u}{\partial x} = 2, \quad \frac{\partial u}{\partial y} = -6y$$

$$z_x = \frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\partial z}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} = 5u^4 \cdot 2 = 10u^4 = 10(2x - 3y^2)^4$$

$$z_y = \frac{\partial z}{\partial y} = \frac{\partial z}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial y} = 5u^4 \cdot (-6y) = -30yu^4 = -30y(2x - 3y^2)^4$$

e)

Differenziert wird jeweils nach der *Produktregel*, wobei die (partiellen) Ableitungen des Faktors $\cosh(xy)$ mit Hilfe der *Kettenregel* gebildet werden:

$$z = \underbrace{(x^3 - y^2)}_u \cdot \underbrace{\cosh(xy)}_v = uv \quad \text{mit} \quad u = x^3 - y^2 \quad \text{und} \quad v = \cosh \underbrace{(xy)}_t = \cosh t \quad \text{mit} \quad t = xy$$

$$u_x = 3x^2, \quad u_y = -2y \quad \text{und} \quad v_x = (\sinh t) \cdot y = y \cdot \sinh(xy), \quad v_y = (\sinh t) \cdot x = x \cdot \sinh(xy)$$

$$\begin{aligned} z_x &= u_x v + v_x u = 3x^2 \cdot \cosh(xy) + y \cdot \sinh(xy) \cdot (x^3 - y^2) = \\ &= 3x^2 \cdot \cosh(xy) + (x^3 y - y^3) \cdot \sinh(xy) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} z_y &= u_y v + v_y u = -2y \cdot \cosh(xy) + x \cdot \sinh(xy) \cdot (x^3 - y^2) = \\ &= -2y \cdot \cosh(xy) + (x^4 - xy^2) \cdot \sinh(xy) \end{aligned}$$

f)

Wir benötigen jeweils die *Kettenregel*:

$$z = \ln \underbrace{(2x + e^{3y})}_u = \ln u \quad \text{mit} \quad u = 2x + e^{3y} \quad \text{und} \quad \frac{\partial u}{\partial x} = 2, \quad \frac{\partial u}{\partial y} = 3 \cdot e^{3y}$$

$$z_x = \frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\partial z}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{1}{u} \cdot 2 = \frac{2}{u} = \frac{2}{2x + e^{3y}}$$

$$z_y = \frac{\partial z}{\partial y} = \frac{\partial z}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial y} = \frac{1}{u} \cdot 3 \cdot e^{3y} = \frac{3 \cdot e^{3y}}{u} = \frac{3 \cdot e^{3y}}{2x + e^{3y}}$$

3. Partielle Ableitungen 1. und 2. Ordnung

Bestimmen Sie alle partiellen Ableitungen 1. und 2. Ordnung.

a) $z = f(x, y) = x \cdot e^y - y \cdot e^x$

b) $z = f(x, y) = \ln(2y - x^2)$

c) $z = f(x, y) = \sqrt{x^2 - 2xy}$.

a)

Alle Ableitungen erhält man durch *elementare* gliedweise (partielle) Differentiation.

Partielle Ableitungen 1. Ordnung

$$z_x = \frac{\partial}{\partial x} [x \cdot e^y - y \cdot e^x] = 1 \cdot e^y - y \cdot e^x = e^y - y \cdot e^x$$

$$z_y = \frac{\partial}{\partial y} [x \cdot e^y - y \cdot e^x] = x \cdot e^y - 1 \cdot e^x = x \cdot e^y - e^x$$

Partielle Ableitungen 2. Ordnung

$$z_{xx} = \frac{\partial}{\partial x} z_x = \frac{\partial}{\partial x} [e^y - y \cdot e^x] = 0 - y \cdot e^x = -y \cdot e^x$$

$$\left. \begin{aligned} z_{xy} &= \frac{\partial}{\partial y} z_x = \frac{\partial}{\partial y} [e^y - y \cdot e^x] = e^y - 1 \cdot e^x = e^y - e^x \\ z_{yx} &= \frac{\partial}{\partial x} z_y = \frac{\partial}{\partial x} [x \cdot e^y - e^x] = 1 \cdot e^y - e^x = e^y - e^x \end{aligned} \right\} \Rightarrow z_{xy} = z_{yx}$$

$$z_{yy} = \frac{\partial}{\partial y} z_y = \frac{\partial}{\partial y} [x \cdot e^y - e^x] = x \cdot e^y - 0 = x \cdot e^y$$

b)

Partielle Ableitungen 1. Ordnung

Wir verwenden wie folgt die *Kettenregel*:

$$z = \ln \underbrace{(2y - x^2)}_u = \ln u \quad \text{mit} \quad u = 2y - x^2 \quad \text{und} \quad \frac{\partial u}{\partial x} = -2x, \quad \frac{\partial u}{\partial y} = 2$$

$$z_x = \frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\partial z}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{1}{u} \cdot (-2x) = \frac{-2x}{u} = \frac{-2x}{2y - x^2}$$

$$z_y = \frac{\partial z}{\partial y} = \frac{\partial z}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial y} = \frac{1}{u} \cdot 2 = \frac{2}{u} = \frac{2}{2y - x^2}$$

Partielle Ableitungen 2. Ordnung

z_{xx} erhalten wir, indem wir z_x mit Hilfe der *Quotientenregel* partiell nach x differenzieren:

$$z_x = \frac{-2x}{2y - x^2} = \frac{u}{v} \quad \text{mit} \quad u = -2x, \quad v = 2y - x^2 \quad \text{und} \quad u_x = -2, \quad v_x = -2x$$

$$z_{xx} = \frac{\partial z_x}{\partial x} = \frac{u_x v - v_x u}{v^2} = \frac{-2(2y - x^2) - (-2x)(-2x)}{(2y - x^2)^2} = \frac{-4y + 2x^2 - 4x^2}{(2y - x^2)^2} = \frac{-2x^2 - 4y}{(2y - x^2)^2}$$

z_{xy} erhält man aus z_x durch partielles Differenzieren nach y . Wir benötigen die *Kettenregel*:

$$z_x = \frac{-2x}{2y - x^2} = -2x \underbrace{(2y - x^2)^{-1}}_u = -2x \cdot u^{-1} \quad \text{mit} \quad u = 2y - x^2 \quad \text{und} \quad \frac{\partial u}{\partial y} = 2$$

$$z_{xy} = \frac{\partial z_x}{\partial y} = \frac{\partial z_x}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial y} = -2x(-1 \cdot u^{-2}) \cdot 2 = 4x \cdot u^{-2} = \frac{4x}{u^2} = \frac{4x}{(2y - x^2)^2}$$

Alternative: Sie differenzieren nach der *Quotientenregel*, wobei der Zähler eine *konstante*, d. h. von der Variablen y *unabhängige* Funktion ist.

z_{yx} erhalten wir, indem wir z_y mit Hilfe der *Quotienten-* oder *Kettenregel* partiell nach x differenzieren. Wir wollen an dieser Stelle die *Quotientenregel* verwenden:

$$z_y = \frac{2}{2y - x^2} = \frac{u}{v} \quad \text{mit} \quad u = 2, \quad v = 2y - x^2 \quad \text{und} \quad u_x = 0, \quad v_x = -2x$$

$$z_{yx} = \frac{\partial z_y}{\partial x} = \frac{u_x v - v_x u}{v^2} = \frac{0(2y - x^2) - (-2x) \cdot 2}{(2y - x^2)^2} = \frac{4x}{(2y - x^2)^2}$$

Es gilt: $z_{xy} = z_{yx}$ (Satz von Schwarz).

z_{yy} erhalten wir, indem wir z_y mit Hilfe der Ketten- oder Quotientenregel partiell nach y differenzieren. Wir verwenden hier die Kettenregel:

$$z_y = \frac{2}{2y - x^2} = 2 \underbrace{(2y - x^2)^{-1}}_u = 2u^{-1} \quad \text{mit } u = 2y - x^2 \quad \text{und} \quad \frac{\partial u}{\partial y} = 2$$

$$z_{yy} = \frac{\partial z_y}{\partial y} = \frac{\partial z_y}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial y} = 2(-1 \cdot u^{-2}) \cdot 2 = -4u^{-2} = \frac{-4}{u^2} = \frac{-4}{(2y - x^2)^2}$$

c)

$$z_x = \frac{1}{2\sqrt{x^2 - 2xy}} \cdot (2x - 2y) = \frac{x - y}{\sqrt{x^2 - 2xy}}; \quad z_y = -\frac{x}{\sqrt{x^2 - 2xy}};$$

$$z_{xx} = \frac{1 \cdot \sqrt{x^2 - 2xy} - \frac{1}{2\sqrt{x^2 - 2xy}} \cdot (2x - 2y)(x - y)}{x^2 - 2xy} =$$

$$= \frac{(x^2 - 2xy) - (x - y)^2}{(x^2 - 2xy)\sqrt{x^2 - 2xy}} = -\frac{y^2}{\sqrt{(x^2 - 2xy)^3}};$$

$$z_{yy} = -\frac{x^2}{\sqrt{(x^2 - 2xy)^3}}; \quad z_{xy} = z_{yx} = \frac{xy}{\sqrt{(x^2 - 2xy)^3}}$$

4. Ableitungen in Funktion einsetzen

a) Zeigen Sie, dass die Funktion $z = f(x, y) = xy + x \cdot \ln\left(\frac{y}{x}\right)$, mit $x > 0$ und $y > 0$, die Gleichung $xz_x + yz_y = xy + z$ (bzw. in anderer Schreibweise: $x \frac{\partial f}{\partial x} + y \frac{\partial f}{\partial y} = xy + z$) erfüllt.

b) Zeigen Sie, dass die Funktion $f(x, t) = e^{-\pi^2 a^2 t} \cdot \sin(\pi x)$, $a \in \mathbb{R}$ eine Lösung der Gleichung $a^2 \cdot f_{xx} = f_t$ (andere Schreibweise: $a^2 \cdot \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{\partial f}{\partial t}$) ist.

a)

Die Funktion wird vor dem Differenzieren unter Verwendung der Rechenregel $\ln\left(\frac{a}{b}\right) = \ln a - \ln b$ in eine günstigere Gestalt gebracht:

$$z = xy + x \cdot \ln\left(\frac{y}{x}\right) = xy + x(\ln y - \ln x) = xy + x \cdot \ln y - x \cdot \ln x = x(y + \ln y) - x \cdot \ln x$$

Gliedweises partielles Differenzieren nach x unter Verwendung der Produktregel liefert dann:

$$z = x \underbrace{(y + \ln y)}_{\text{konst. Faktor}} - \underbrace{x}_{u} \cdot \underbrace{\ln x}_v = x(y + \ln y) - (uv) \quad \text{mit } u = x, \quad v = \ln x \quad \text{und} \quad u_x = 1, \quad v_x = \frac{1}{x}$$

$$z_x = 1(y + \ln y) - (u_x v + v_x u) = y + \ln y - \left(1 \cdot \ln x + \frac{1}{x} \cdot x\right) = y + \ln y - \ln x - 1$$

Die partielle Ableitung nach y lässt sich besonders einfach bilden:

$$z = \underbrace{x}_{\text{konst. Faktor}} (y + \ln y) - \underbrace{x \cdot \ln x}_{\text{konst. Summand}} \Rightarrow z_y = x \left(1 + \frac{1}{y}\right) - 0 = x + \frac{x}{y}$$

Wir setzen die Ausdrücke für z , z_x und z_y seitenweise in die vorgegebene Gleichung ein:

$$\begin{aligned}\text{Linke Seite: } x z_x + y z_y &= x(y + \ln y - \ln x - 1) + y \left(x + \frac{x}{y} \right) = xy + x \cdot \ln y - x \cdot \ln x - x + xy + x = \\ &= 2xy + x \cdot \ln y - x \cdot \ln x = x(2y + \ln y - \ln x)\end{aligned}$$

$$\text{Rechte Seite: } xy + z = xy + xy + x \cdot \ln y - x \cdot \ln x = 2xy + x \cdot \ln y - x \cdot \ln x = x(2y + \ln y - \ln x)$$

Ein Vergleich zeigt, dass beide Seiten übereinstimmen.

b)

Wir bilden zunächst die benötigten partiellen Ableitungen f_t und f_{xx} .

Partielle Ableitung f_t

$$f = e^{-\pi^2 a^2 t} \cdot \sin(\pi x) = \sin(\pi x) \cdot e^{-\pi^2 a^2 t} = \sin(\pi x) \cdot e^u \quad \text{mit } u = -\pi^2 a^2 t \quad \text{und} \quad \frac{\partial u}{\partial t} = -\pi^2 a^2$$

Mit der Kettenregel erhält man ($\sin(\pi x)$ ist ein konstanter Faktor):

$$f_t = \frac{\partial f}{\partial t} = \frac{\partial f}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial t} = \sin(\pi x) \cdot e^u \cdot (-\pi^2 a^2) = -\pi^2 a^2 \cdot \sin(\pi x) \cdot e^u = -\pi^2 a^2 \cdot \sin(\pi x) \cdot e^{-\pi^2 a^2 t}$$

Partielle Ableitung f_{xx}

Wir differenzieren die Funktion $f(x; t)$ zweimal nacheinander partiell nach x , wobei wir jedes Mal die Kettenregel benutzen ($e^{-\pi^2 a^2 t}$ ist dabei ein konstanter Faktor):

$$f = e^{-\pi^2 a^2 t} \cdot \underbrace{\sin(\pi x)}_u = e^{-\pi^2 a^2 t} \cdot \sin u \quad \text{mit } u = \pi x \quad \text{und} \quad \frac{\partial u}{\partial x} = \pi$$

$$f_x = \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} = e^{-\pi^2 a^2 t} \cdot (\cos u) \cdot \pi = \pi \cdot e^{-\pi^2 a^2 t} \cdot \cos u \quad \text{mit } u = \pi x \quad \text{und} \quad \frac{\partial u}{\partial x} = \pi$$

$$f_{xx} = \frac{\partial f_x}{\partial x} = \frac{\partial f_x}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} = \pi \cdot e^{-\pi^2 a^2 t} \cdot (-\sin u) \cdot \pi = -\pi^2 \cdot e^{-\pi^2 a^2 t} \cdot \sin(\pi x)$$

Wir multiplizieren f_{xx} mit a^2 und erhalten:

$$a^2 \cdot f_{xx} = a^2 [-\pi^2 \cdot e^{-\pi^2 a^2 t} \cdot \sin(\pi x)] = \underbrace{-\pi^2 a^2 \cdot \sin(\pi x) \cdot e^{-\pi^2 a^2 t}}_{f_t} = f_t$$

Die gegebene Funktion erfüllt somit (wie behauptet) die Differentialgleichung $a^2 \cdot f_{xx} = f_t$.

5. Tangentialebene

Bestimmen Sie die Tangentialebene zu

a) $f(x, y) = \frac{x^3}{y+3}$ im Punkt $(x_0, y_0) = (2; 1)$.

b) $f(x, y) = (x^2 + y^2) \cdot e^{-x}$ im Punkt $(x_0, y_0) = (0; 1)$.

c) $f(x, y) = 3 \cdot \sqrt{\frac{x^2}{y}} + 2 \cdot \cos(\pi(x + 2y))$ im Punkt $(x_0, y_0) = (2; 1)$.

d) In welchem Punkt $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ der Fläche $z = f(x, y) = x^2 + y^2 - 7$ verläuft die Tangentialebene parallel zur Ebene $z = f(x, y) = 8x + 2y$? Wie lautet die Gleichung dieser Tangentialebene?

a)

Wir berechnen zuerst die beiden partiellen Ableitungen

$$f_x = \frac{3x^2}{y+3}, \quad f_y = -\frac{x^3}{(y+3)^2}$$

und setzen dort den Punkt $(x_0, y_0) = (2, 1)$ ein:

$$f_x(2, 1) = \frac{12}{4} = 3, \quad f_y(2, 1) = -\frac{8}{16} = -0,5$$

Zusammen mit $f(2, 1) = \frac{8}{4} = 2$ ergeben diese Werte die Tangentialebene

$$z = 2 + 3(x - 2) - \frac{1}{2}(y - 1)$$

b)

$$z_x = (2x - x^2 - y^2) \cdot e^{-x}; \quad z_y = 2y \cdot e^{-x}; \quad z_x(0; 1) = -1; \quad z_y(0; 1) = 2$$

$$z - 1 = -1(x - 0) + 2(y - 1) \Rightarrow z = -x + 2y - 1$$

c)

$$z_x = 3y^{-1/2} - 2\pi \cdot \sin(\pi x + 2\pi y); \quad z_y = -\frac{3}{2}xy^{-3/2} - 4\pi \cdot \sin(\pi x + 2\pi y);$$

$$z_x(2; 1) = 3; \quad z_y(2; 1) = -3; \quad P = (2; 1; 8); \quad z = 3x - 3y + 5$$

d)

Die gesuchte Tangentialebene muss in der x - bzw. y -Richtung den *gleichen* Anstieg haben wie die Ebene $z = 8x + 2y$, d. h. im (noch unbekannten) Flächenpunkt P_0 müssen die partiellen Ableitungen 1. Ordnung die Werte $f_x(x_0; y_0) = 8$ und $f_y(x_0; y_0) = 2$ haben. Mit $f_x(x; y) = z_x = 2x$ und $f_y(x; y) = z_y = 2y$ folgt also:

$$\left. \begin{array}{l} f_x(x_0; y_0) = 2x_0 = 8 \\ f_y(x_0; y_0) = 2y_0 = 2 \end{array} \right\} \Rightarrow x_0 = 4, \quad y_0 = 1$$

Die zugehörige Höhenkoordinate ist $z_0 = f(x_0; y_0) = f(4; 1) = 16 + 1 - 7 = 10$.

Flächenpunkt: $P_0 = (x_0; y_0; z_0) = (4; 1; 10)$

Gleichung der Tangentialebene in $P_0 = (x_0; y_0; z_0) = (4; 1; 10)$

$$z - z_0 = f_x(x_0; y_0) \cdot (x - x_0) + f_y(x_0; y_0) \cdot (y - y_0)$$

$$z - 10 = 8(x - 4) + 2(y - 1) = 8x - 32 + 2y - 2 = 8x + 2y - 34 \Rightarrow z = 8x + 2y - 24$$

6. Totales Differenzial

a) Berechnen Sie das totale Differenzial dF der Funktion $F(x, y, z) = x^4 + 2x \cos y - \sqrt{2} \sin y \cos z$. Durch die Gleichung $F(x, y, z) = 0$ ist lokal um die Stelle $(1; \pi/2; \pi/4)$ eine Funktion $z = f(x, y)$ gegeben. Berechnen Sie das totale Differenzial $dz = df$ dieser Funktion an der genannten Stelle. Wie ändert sich demzufolge näherungsweise die Variable z , wenn man x und y jeweils um 0,1 erhöht?

b) Bestimmen Sie das totale Differential der Funktion

$$u = u(x, y, z) = \ln \sqrt{(2x^2 + 2y^2 + 2z^2)^3}.$$

Wie lautet es an der Stelle $(-1; 2; -2)$? Welchen Näherungswert für die abhängige Variable u liefert das totale Differential für die Änderungen $dx = 0,1$, $dy = -0,2$ und $dz = -0,1$?

a)

Partielle Ableitungen:

$$\frac{\partial F}{\partial x} = 4x^3 + 2\cos(y)$$

$$\frac{\partial F}{\partial y} = -2x\sin(y) - \sqrt{2}\cos(y)\cos(z)$$

$$\frac{\partial F}{\partial z} = \sqrt{2}\sin(y)\sin(z)$$

Damit:

$$dF = (4x^3 + 2\cos(y))dx + (-2x\sin(y) - \sqrt{2}\cos(y)\cos(z))dy + \sqrt{2}\sin(y)\sin(z)dz$$

Auf der Funktion f gilt:

$$\begin{aligned} dF &= (4x^3 + 2\cos(y))dx + (-2x\sin(y) - \sqrt{2}\cos(y)\cos(z))dy + \sqrt{2}\sin(y)\sin(z)dz \\ &= 0 \end{aligned}$$

Damit gilt an der betrachteten Stelle $(x,y,z) = (1, \frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{4})$:

$$\begin{aligned} dF\left(1, \frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{4}\right) &= \left(4 + 2\cos\left(\frac{\pi}{2}\right)\right)dx + \left(-2\sin\left(\frac{\pi}{2}\right) - \sqrt{2}\cos\left(\frac{\pi}{2}\right)\cos\left(\frac{\pi}{4}\right)\right)dy \\ &\quad + \sqrt{2}\sin\left(\frac{\pi}{2}\right)\sin\left(\frac{\pi}{4}\right)dz \\ &= (4 + 2 \cdot 0)dx + \left(-2 \cdot 1 - \sqrt{2} \cdot 0 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}\right)dy \\ &\quad + \sqrt{2} \cdot 1 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}dz \\ &= 4dx - 2dy + dz \\ &= 0 \end{aligned}$$

Daraus:

$$dz = -4dx + 2dy$$

Für Änderungen $dx = dy = 0,1$ ergibt sich demzufolge als Änderung in z

$$dz = -4 \cdot 0,1 + 2 \cdot 0,1 = -0,4 + 0,2 = -0,2.$$

b)

Wir bringen die Funktion zunächst in eine für das Differenzieren *günstigere* Form:

$$u = \ln \sqrt{(2x^2 + 2y^2 + 2z^2)^3} = \ln (2x^2 + 2y^2 + 2z^2)^{3/2} = \frac{3}{2} \cdot \ln (2x^2 + 2y^2 + 2z^2)$$

Rechenregel: $\ln a^n = n \cdot \ln a$

Es genügt, die partielle Ableitung u_x zu bilden, denn die Funktion ist *symmetrisch* in den drei unabhängigen Variablen x , y und z . Die Ableitung u_x erhalten wir wie folgt mit Hilfe der Kettenregel:

$$u = \frac{3}{2} \cdot \ln \underbrace{(2x^2 + 2y^2 + 2z^2)}_t = \frac{3}{2} \cdot \ln t \quad \text{mit} \quad t = 2x^2 + 2y^2 + 2z^2 \quad \text{und} \quad \frac{\partial t}{\partial x} = 4x$$

$$u_x = \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial u}{\partial t} \cdot \frac{\partial t}{\partial x} = \frac{3}{2} \cdot \frac{1}{t} \cdot 4x = \frac{3}{2} \cdot \frac{4x}{2x^2 + 2y^2 + 2z^2} = \frac{3 \cdot 4x}{2 \cdot 2(x^2 + y^2 + z^2)} = \frac{3x}{x^2 + y^2 + z^2}$$

Wegen der erwähnten *Symmetrie* gilt (x wird durch y bzw. z ersetzt):

$$u_y = \frac{3y}{x^2 + y^2 + z^2}, \quad u_z = \frac{3z}{x^2 + y^2 + z^2}$$

Das *totale Differential* besitzt dann die folgende Gestalt:

$$\begin{aligned} du &= u_x dx + u_y dy + u_z dz = \frac{3x}{x^2 + y^2 + z^2} dx + \frac{3y}{x^2 + y^2 + z^2} dy + \frac{3z}{x^2 + y^2 + z^2} dz = \\ &= \frac{3x dx + 3y dy + 3z dz}{x^2 + y^2 + z^2} = \frac{3(x dx + y dy + z dz)}{x^2 + y^2 + z^2} \end{aligned}$$

An der Stelle $x = -1$, $y = 2$, $z = -2$ lautet das *totale Differential* wie folgt:

$$du = \frac{3(-1 dx + 2 dy - 2 dz)}{(-1)^2 + 2^2 + (-2)^2} = \frac{3}{9} (-dx + 2 dy - 2 dz) = \frac{1}{3} (-dx + 2 dy - 2 dz)$$

Näherungswert für $dx = 0,1$, $dy = -0,2$ und $dz = -0,1$

$$\begin{aligned} u(x = -1; y = 2; z = -2) &= \frac{3}{2} \cdot \ln [2 \cdot (-1)^2 + 2 \cdot 2^2 + 2 \cdot (-2)^2] = \\ &= \frac{3}{2} \cdot \ln (2 + 8 + 8) = \frac{3}{2} \cdot \ln 18 = 4,3356 \end{aligned}$$

Totales Differential für $dx = 0,1$, $dy = -0,2$ und $dz = -0,1$:

$$du = \frac{1}{3} [-0,1 + 2 \cdot (-0,2) - 2 \cdot (-0,1)] = \frac{1}{3} (-0,1 - 0,4 + 0,2) = \frac{1}{3} \cdot (-0,3) = -0,1$$

Näherungswert: $u + du = 4,3356 - 0,1 = 4,2356$

Exakter Funktionswert: $u(x = -0,9; y = 1,8; z = -2,1) = 4,2427$

7. Ableitungen von Funktionen in zwei Variablen

Berechnen Sie jeweils den Gradienten und die Hesse-Matrix der gegebenen Funktion.

- a) $f(x, y) = 3x + 5y$ b) $f(x, y) = x^2 + 2xy - 3y^2$ c) $f(x, y) = x^2 y^2 + 1$
d) $f(x, y) = 2^{3x-5y}$ e) $V(r, h) = \pi r^2 h$ f) $\psi(t, x) = A \sin(\omega t - kx)$

a)

Gradient und Hesse-Matrix ergeben sich zu

$$\underline{\underline{\nabla f}} = \begin{bmatrix} f_{,1} \\ f_{,2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \cdot 1 + 0 \\ 0 + 5 \cdot 1 \end{bmatrix} = \underline{\underline{\begin{bmatrix} 3 \\ 5 \end{bmatrix}}}$$

$$\underline{\underline{\nabla^2 f}} = \begin{bmatrix} f_{,1,1} & f_{,1,2} \\ f_{,2,1} & f_{,2,2} \end{bmatrix} = \underline{\underline{\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}}}$$

b)

Gradient und Hesse-Matrix ergeben sich zu

$$\underline{\underline{\nabla f}} = \begin{bmatrix} f_{,1} \\ f_{,2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2x^{2-1} + 2 \cdot 1 \cdot y - 0 \\ 0 + 2x \cdot 1 - 3 \cdot 2y^{2-1} \end{bmatrix} = \underline{\underline{\begin{bmatrix} 2x + 2y \\ 2x - 6y \end{bmatrix}}}$$

$$\underline{\underline{\nabla^2 f}} = \begin{bmatrix} f_{,1,1} & f_{,1,2} \\ f_{,2,1} & f_{,2,2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \cdot 1 + 0 & 0 + 2 \cdot 1 \\ 2 \cdot 1 - 0 & 0 - 6 \cdot 1 \end{bmatrix} = \underline{\underline{\begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 2 & -6 \end{bmatrix}}}$$

c)

Gradient und Hesse-Matrix ergeben sich zu

$$\underline{\underline{\nabla f}} = \begin{bmatrix} f_{,1} \\ f_{,2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2x^{2-1} \cdot y^2 + 0 \\ x^2 \cdot 2y^{2-1} + 0 \end{bmatrix} = \underline{\underline{\begin{bmatrix} 2xy^2 \\ 2x^2y \end{bmatrix}}}$$

$$\underline{\underline{\nabla^2 f}} = \begin{bmatrix} f_{,1,1} & f_{,1,2} \\ f_{,2,1} & f_{,2,2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \cdot 1 \cdot y^2 & 2x \cdot 2y^{2-1} \\ 2 \cdot 2x^{2-1}y & 2x^2 \cdot 1 \end{bmatrix} = \underline{\underline{\begin{bmatrix} 2y^2 & 4xy \\ 4xy & 2x^2 \end{bmatrix}}}$$

d)

Gradient und Hesse-Matrix ergeben sich zu

$$\underline{\underline{\nabla f}} = \begin{bmatrix} f_{,1} \\ f_{,2} \end{bmatrix} = \ln(2) \cdot 2^{3x-5y} \begin{bmatrix} 3 \cdot 1 - 0 \\ 0 - 5 \cdot 1 \end{bmatrix} = \underline{\underline{\ln(2) \cdot 2^{3x-5y} \begin{bmatrix} 3 \\ -5 \end{bmatrix}}}$$

$$\begin{aligned} \underline{\underline{\nabla^2 f}} &= \begin{bmatrix} f_{,1,1} & f_{,1,2} \\ f_{,2,1} & f_{,2,2} \end{bmatrix} = \ln(2) \cdot \ln(2) \cdot 2^{3x-5y} \begin{bmatrix} 3 \cdot (3 \cdot 1 - 0) & 3 \cdot (0 - 5 \cdot 1) \\ -5 \cdot (3 \cdot 1 - 0) & -5 \cdot (0 - 5 \cdot 1) \end{bmatrix} \\ &= \underline{\underline{\ln^2(2) \cdot 2^{3x-5y} \begin{bmatrix} 9 & -15 \\ -15 & 25 \end{bmatrix}}}} \end{aligned}$$

e)

Gradient und Hesse-Matrix ergeben sich zu

$$\underline{\underline{\nabla V}} = \begin{bmatrix} V_{,1} \\ V_{,2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \pi \cdot 2r^{2-1} \cdot h \\ \pi r^2 \cdot 1 \end{bmatrix} = \underline{\underline{\begin{bmatrix} 2\pi r h \\ \pi r^2 \end{bmatrix}}}$$

$$\underline{\underline{\nabla^2 V}} = \begin{bmatrix} V_{,1,1} & V_{,1,2} \\ V_{,2,1} & V_{,2,2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2\pi \cdot 1 \cdot h & 2\pi r \cdot 1 \\ \pi \cdot 2r^{2-1} & 0 \end{bmatrix} = \underline{\underline{\begin{bmatrix} 2\pi h & 2\pi r \\ 2\pi r & 0 \end{bmatrix}}}$$

f)

Gradient und Hesse-Matrix ergeben sich zu

$$\underline{\underline{\nabla \psi}} = \begin{bmatrix} \psi_{,0} \\ \psi_{,1} \end{bmatrix} = A \cos(\omega t - kx) \begin{bmatrix} \omega \cdot 1 - 0 \\ 0 - k \cdot 1 \end{bmatrix} = \underline{\underline{A \cos(\omega t - kx) \begin{bmatrix} \omega \\ -k \end{bmatrix}}}$$

$$\begin{aligned} \underline{\underline{\nabla^2 \psi}} &= \begin{bmatrix} \psi_{,0,0} & \psi_{,0,1} \\ \psi_{,1,0} & \psi_{,1,1} \end{bmatrix} = -A \sin(\omega t - kx) \begin{bmatrix} \omega \cdot (\omega \cdot 1 - 0) & \omega \cdot (0 - k \cdot 1) \\ -k \cdot (\omega \cdot 1 - 0) & -k \cdot (0 - k \cdot 1) \end{bmatrix} \\ &= \underline{\underline{-A \sin(\omega t - kx) \begin{bmatrix} \omega^2 & -\omega k \\ -\omega k & k^2 \end{bmatrix}}}} \end{aligned}$$

8.

Bestimmen Sie zu $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ mit $f(x, y) = x^3 - x^2 \cdot \ln(y^2 + 1) - 3x$

a) den Funktionswert am Punkt $(-1; 0)$,

b) den Gradienten

c) die Hesse-Matrix

d) alle Nullstellen des Gradienten

e) die Gleichung der Tangentialebene im Punkt $(3; 1)$.

a) $f(-1, 0) = (-1)^3 - 1^2 \ln(0 + 1) - 3(-1) = -1 + 3 = 2$

b) $\text{grad } f(x, y)^T = (3x^2 - 2x \ln(y^2 + 1) - 3, -x^2 \frac{2y}{y^2+1})$

c) $H(x, y) = \begin{pmatrix} 6x - 2 \ln(y^2 + 1) & -\frac{4xy}{y^2+1} \\ -\frac{4xy}{y^2+1} & -2x^2 \frac{1-y^2}{(y^2+1)^2} \end{pmatrix}$

d) $\text{grad } f(x, y) = \mathbf{0} \iff 3x^2 - 2x \ln(y^2 + 1) - 3 = 0 \quad (\Rightarrow x \neq 0)$
 $x^2 y = 0 \quad (\Rightarrow y = 0 \text{ wegen } x \neq 0)$
 $\Rightarrow 3x^2 - 3 = 0 \text{ bzw. } x = \pm 1$

$\text{grad } f(x, y) = \mathbf{0}$ für $(x, y) = (1, 0)$ oder $(-1, 0)$

e)

Gleichung der Tangentialhyperebene $y = f(\hat{x}) + \text{grad } f(\hat{x})^T (x - \hat{x})$ für $(x, y) = (3, 1)$

$$(\hat{x}^3 - \hat{x}^2 \ln(\hat{y}^2 + 1) - 3\hat{x}) + \left(3\hat{x}^2 - 2\hat{x} \ln(\hat{y}^2 + 1) - 3, -\hat{x}^2 \cdot \frac{2\hat{y}}{\hat{y}^2+1} \right) \cdot \begin{pmatrix} x - \hat{x} \\ y - \hat{y} \end{pmatrix}$$

$$= (3^3 - 3^2 \ln(1^2 + 1) - 3 \cdot 3) + \left(3 \cdot 3^2 - 2 \cdot 3 \ln(1^2 + 1) - 3, -3^2 \cdot \frac{2 \cdot 1}{1^2+1} \right) \cdot \begin{pmatrix} x - 3 \\ y - 1 \end{pmatrix}$$

$$= -45 + 9 \ln(2) + 24x - 6x \ln(2) - 9y$$

9. Volumenänderung Tonne

Das Volumen einer Tonne wird nach der Formel $V = \frac{1}{3} \pi h (2R^2 + r^2)$ berechnet. Es liegen folgende Werte vor: $R = 1 \text{ m}$, $r = 0,8 \text{ m}$, $h = 1,5 \text{ m}$. Wie ändert sich das Volumen V , wenn man bei unveränderter Höhe h den Radius R um 2% vergrößert und gleichzeitig den Radius r um 2,5% verkleinert?

Führen Sie sowohl eine exakte als auch eine näherungsweise Berechnung (totales Differenzial) durch.

Exakte Volumenänderung

Ausgangswerte: $R = 1 \text{ m}$, $r = 0,8 \text{ m}$, $h = 1,50 \text{ m}$

$$V_1 = \frac{1}{3} \pi \cdot 1,50 (2 \cdot 1^2 + 0,8^2) \text{ m}^3 = 4,1469 \text{ m}^3$$

Neue Werte: $R = 1,02 \cdot 1 \text{ m} = 1,02 \text{ m}$, $r = 0,975 \cdot 0,8 \text{ m} = 0,78 \text{ m}$, $h = 1,50 \text{ m}$

$$V_2 = \frac{1}{3} \pi \cdot 1,50 (2 \cdot 1,02^2 + 0,78^2) \text{ m}^3 = 4,2242 \text{ m}^3$$

Exakte Volumenänderung: $\Delta V = V_2 - V_1 = (4,2242 - 4,1469) \text{ m}^3 = 0,0773 \text{ m}^3$

Prozentuale Änderung des Volumens: $\frac{\Delta V}{V_1} \cdot 100 \% = \frac{0,0773 \text{ m}^3}{4,1469 \text{ m}^3} \cdot 100 \% = 1,86 \%$

Näherungsrechnung mit dem totalen Differential

Es ändern sich die Radien R und r , nicht aber die Höhe h der Tonne. Daher können wir in diesem Zusammenhang das Volumen V als eine nur von R und r abhängige Funktion betrachten (Alternative: V als eine von R , r und h abhängige Funktion ansehen und im totalen Differential $dh = 0$ setzen):

$$V = f(R; r) = \frac{1}{3} \pi h (2R^2 + r^2)$$

$$dV = \frac{\partial V}{\partial R} dR + \frac{\partial V}{\partial r} dr = \frac{1}{3} \pi h \cdot 4R dR + \frac{1}{3} \pi h \cdot 2r dr = \frac{2}{3} \pi h (2R dR + r dr)$$

Wir verwenden noch die in der Praxis übliche Schreibweise ($dV, dR, dr \rightarrow \Delta V, \Delta R, \Delta r$):

$$\Delta V = \frac{2}{3} \pi h (2R \Delta R + r \Delta r)$$

Mit $R = 1 \text{ m}$, $r = 0,8 \text{ m}$, $h = 1,50 \text{ m}$, $\Delta R = +0,02 \text{ m}$ und $\Delta r = -0,02 \text{ m}$ erhalten wir den folgenden *Näherungswert* für die Volumenänderung (in guter Übereinstimmung mit der *exakten* Änderung):

$$\Delta V = \frac{2}{3} \pi \cdot 1,50 [2 \cdot 1 \cdot 0,02 + 0,8 \cdot (-0,02)] \text{ m}^3 = \pi (0,04 - 0,016) \text{ m}^3 = 0,0754 \text{ m}^3$$

$$\text{Prozentuale Änderung des Volumens: } \frac{\Delta V}{V_1} \cdot 100 \% = \frac{0,0754 \text{ m}^3}{4,1469 \text{ m}^3} \cdot 100 \% = 1,82 \%$$

10. Aussagen über den Gradienten in 2D

Gegeben sei eine differenzierbare Funktion $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$.

Welche der folgenden Aussagen sind wahr und welche falsch?

	wahr	falsch
a) Der Gradient von f ist tangential an den Graphen von f .		X
b) Der Gradient von f steht senkrecht auf dem Graphen von f .		X
c) Der Gradient von f ist tangential zu den Höhenlinien von f .		X
d) Der Gradient von f steht senkrecht auf den Höhenlinien von f .	X	
e) Der Betrag des Gradienten von f ist die maximale Steigung des Graphen von f .	X	

Übungsblatt Ana 9

Computational and Data Science BSc FS
2022

Lösungen

Analysis und Lineare Algebra 2

1. Aussagen über den Gradienten in 2D

Wir betrachten eine *differentierbare Funktion* $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$.

Welche der folgenden Aussagen sind wahr und welche falsch?	wahr	falsch
a) Der <i>Gradient</i> zeigt <i>tangential</i> zum <i>Graphen</i> von f .	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
b) Der <i>Gradient</i> steht <i>senkrecht</i> auf dem <i>Graphen</i> von f .	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
c) Der <i>Gradient</i> zeigt <i>tangential</i> zu den <i>Level-Linien</i> von f .	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
d) Der <i>Gradient</i> steht <i>senkrecht</i> auf den <i>Level-Linien</i> von f .	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>
e) In Richtung des <i>Gradienten</i> fällt der <i>Graph</i> von f am steilsten ab.	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
f) Der <i>Betrag</i> des <i>Gradienten</i> ist die max. <i>Steigung</i> des <i>Graphen</i> von f .	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>

2. Richtungsableitungen von Funktionen in 2D

Wir betrachten den *Vektor*

$$\mathbf{v} = \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \end{bmatrix} \Rightarrow \hat{\mathbf{v}} = \frac{1}{\sqrt{3^2 + 4^2}} \cdot \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \end{bmatrix} = \frac{1}{5} \cdot \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \end{bmatrix}. \quad (1)$$

Wir berechnen jeweils die *Richtungsableitung* $\nabla_{\hat{\mathbf{v}}}$ der *Funktion* am *Punkt* $P = (-1; 5)$.

a) Wir betrachten die *Funktion*

$$f(x; y) = x + 8y. \quad (2)$$

Der *Gradient* von f ist

$$\nabla f(x; y) = \begin{bmatrix} f_{,1} \\ f_{,2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 + 0 \\ 0 + 8 \cdot 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 8 \end{bmatrix} \quad (3)$$

$$\nabla f(-1; 5) = \begin{bmatrix} 1 \\ 8 \end{bmatrix}. \quad (4)$$

Daraus erhalten wir am *Punkt* P die *Richtungsableitung*

$$\underline{\underline{\nabla_{\hat{\mathbf{v}}} f(-1; 5)}} = \langle \hat{\mathbf{v}}, \nabla f \rangle = \left\langle \frac{1}{5} \cdot \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 8 \end{bmatrix} \right\rangle = \frac{1}{5} \cdot (3 \cdot 1 + 4 \cdot 8) = \frac{1}{5} \cdot 35 = \underline{\underline{7}}. \quad (5)$$

b) Wir betrachten die *Funktion*

$$f(x; y) = 2x^2 + xy - y^2. \quad (6)$$

Der *Gradient* von f ist

$$\nabla f(x; y) = \begin{bmatrix} f_{,1} \\ f_{,2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \cdot 2x^{2-1} + 1 \cdot y - 0 \\ 0 + x \cdot 1 - 2y^{2-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4x + y \\ x - 2y \end{bmatrix} \quad (7)$$

$$\nabla f(-1; 5) = \begin{bmatrix} 4 \cdot (-1) + 5 \\ -1 - 2 \cdot 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -11 \end{bmatrix}. \quad (8)$$

Daraus erhalten wir am *Punkt P* die *Richtungsableitung*

$$\underline{\underline{\nabla_{\hat{v}} f(-1; 5)}} = \langle \hat{v}, \nabla f \rangle = \left\langle \frac{1}{5} \cdot \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ -11 \end{bmatrix} \right\rangle = \frac{1}{5} \cdot (3 \cdot 1 + 4 \cdot (-11)) = \underline{\underline{-\frac{41}{5}}}. \quad (9)$$

c) Wir betrachten die *Funktion*

$$f(x; y) = \sin(\pi xy) + 2. \quad (10)$$

Der *Gradient* von f ist

$$\nabla f(x; y) = \begin{bmatrix} f_{,1} \\ f_{,2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos(\pi xy) \cdot \pi \cdot 1 \cdot y + 0 \\ \cos(\pi xy) \cdot \pi \cdot x \cdot 1 + 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y\pi \cos(\pi xy) \\ x\pi \cos(\pi xy) \end{bmatrix} \quad (11)$$

$$\begin{aligned} \nabla f(-1; 5) &= \begin{bmatrix} 5 \cdot \pi \cdot \cos(\pi \cdot (-1) \cdot 5) \\ (-1) \cdot \pi \cdot \cos(\pi \cdot (-1) \cdot 5) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5\pi \cdot \cos(-5\pi) \\ -\pi \cdot \cos(-5\pi) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5\pi \cdot (-1) \\ -\pi \cdot (-1) \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} -5\pi \\ \pi \end{bmatrix} = \pi \cdot \begin{bmatrix} -5 \\ 1 \end{bmatrix}. \end{aligned} \quad (12)$$

Daraus erhalten wir am *Punkt P* die *Richtungsableitung*

$$\begin{aligned} \underline{\underline{\nabla_{\hat{v}} f(-1; 5)}} &= \langle \hat{v}, \nabla f \rangle = \left\langle \frac{1}{5} \cdot \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \end{bmatrix}, \pi \cdot \begin{bmatrix} -5 \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle = \frac{\pi}{5} \cdot (3 \cdot (-5) + 4 \cdot 1) \\ &= \underline{\underline{-\frac{11\pi}{5}}}. \end{aligned} \quad (13)$$

3. Aussagen über die Hesse-Matrix

Welche der folgenden Aussagen sind wahr und welche falsch?	wahr	falsch
a) Die HESSE-Matrix ist für <i>Skalarfelder</i> in nD , d.h. in beliebiger <i>Dimension</i> $n \in \mathbb{N}^+$ definiert.	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>
b) Die HESSE-Matrix ist benannt nach dem bekannten deutschen Schriftsteller HERMANN HESSE.	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
c) Ist der <i>Graph</i> von f eine <i>Gerade</i> , <i>Ebene</i> bzw. <i>Hyperebene</i> , etc., dann verschwindet die HESSE-Matrix von f .	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>
d) Für zweimal <i>stetig differentierbare Funktionen</i> ist die HESSE-Matrix in jedem Fall <i>symmetrisch</i> .	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>
e) Für zweimal <i>stetig differentierbare Funktionen</i> ist die HESSE-Matrix in jedem Fall <i>schiefssymmetrisch</i> .	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
f) Die HESSE-Matrix ist niemals <i>diagonal</i> .	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>

4. Hesse-Formel für die zweite Richtungsableitung

Wir betrachten $n \in \mathbb{N}^+$ und $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ eine Funktion mit HESSE-Matrix $H := \nabla^2 f$ sowie $\mathbf{v}, \mathbf{w} \in \mathbb{R}^n$. Die 2. Richtungsableitung von f in die Richtungen \mathbf{v} bzw. \mathbf{w} ist definiert durch

$$\nabla_{\mathbf{w}\mathbf{v}}^2 f := \nabla_{\mathbf{w}}(\nabla_{\mathbf{v}} f). \quad (14)$$

- a) Durch Einsetzen der konstanten Komponenten von \mathbf{v} und der Komponenten von ∇f , welche von den unabhängigen Variablen x_1, \dots, x_n abhängen können, erhalten wir

$$\begin{aligned} \nabla \langle \mathbf{v}, \nabla f \rangle &= \nabla(v_1 \cdot f_{,1} + \dots + v_n \cdot f_{,n}) = \begin{bmatrix} (v_1 \cdot f_{,1} + \dots + v_n \cdot f_{,n})_{,1} \\ \vdots \\ (v_1 \cdot f_{,1} + \dots + v_n \cdot f_{,n})_{,n} \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} (v_1 \cdot f_{,1})_{,1} + \dots + (v_n \cdot f_{,n})_{,1} \\ \vdots \\ (v_1 \cdot f_{,1})_{,n} + \dots + (v_n \cdot f_{,n})_{,n} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_1 \cdot f_{,1,1} + \dots + v_n \cdot f_{,n,1} \\ \vdots \\ v_1 \cdot f_{,1,n} + \dots + v_n \cdot f_{,n,n} \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} f_{,1,1} + \dots + f_{,n,1} \\ \vdots \\ f_{,1,n} + \dots + f_{,n,n} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{bmatrix} = \underline{\underline{H \cdot \mathbf{v}}}. \end{aligned} \quad (15)$$

- b) Aus der Formel zur Berechnung der Richtungsableitung und durch Einsetzen von (15) erhalten wir

$$\nabla_{\mathbf{w}\mathbf{v}}^2 f = \nabla_{\mathbf{w}}(\nabla_{\mathbf{v}} f) = \nabla_{\mathbf{w}} \langle \mathbf{v}, \nabla f \rangle = \langle \mathbf{w}, \nabla \langle \mathbf{v}, \nabla f \rangle \rangle = \underline{\underline{\langle \mathbf{w}, H \cdot \mathbf{v} \rangle}}. \quad (16)$$

- c) Weil sowohl die HESSE-Matrix als auch das Skalar-Produkt symmetrisch sind, muss gelten

$$\nabla_{\mathbf{w}\mathbf{v}}^2 f = \langle \mathbf{w}, H \cdot \mathbf{v} \rangle = \langle H^T \cdot \mathbf{w}, \mathbf{v} \rangle = \langle H \cdot \mathbf{w}, \mathbf{v} \rangle = \langle \mathbf{v}, H \cdot \mathbf{w} \rangle = \underline{\underline{\nabla_{\mathbf{v}\mathbf{w}}^2 f}} \quad (17)$$

5. Lokale Extrema in 2D

Wir bestimmen jeweils alle lokalen Extrema und Sattel-Punkte der angegebenen Funktion.

- a) Wir betrachten die Funktion

$$f(x; y) = y^3 + x^2 y - 3y + 8. \quad (18)$$

Zunächst berechnen wir den Gradienten und die HESSE-Matrix von f . Es gilt

$$\nabla f = \begin{bmatrix} f_{,x} \\ f_{,y} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2xy \\ 3y^2 + x^2 - 3 \end{bmatrix} \quad \text{und} \quad \nabla^2 f = \begin{bmatrix} f_{,x,x} & f_{,x,y} \\ f_{,y,x} & f_{,y,y} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2y & 2x \\ 2x & 6y \end{bmatrix}. \quad (19)$$

Alle lokalen Extrema und Sattel-Punkte von f liegen an kritischen Stellen, d.h. an Stellen mit

$$\nabla f = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} \text{I:} & 2xy = 0 \\ \text{II:} & 3y^2 + x^2 - 3 = 0. \end{cases} \quad (20)$$

Aus der Gleichung I in (20) folgt, dass an allen kritischen Stellen mindestens eine der beiden Variablen x bzw. y verschwinden muss. Wir betrachten diese beiden Fälle getrennt.

Fall 1: $x = 0$. Aus der Gleichung II in (20) folgt

$$3y^2 - 3 = 0 \Leftrightarrow y^2 = 1 \Leftrightarrow y \in \{-1, 1\}. \quad (21)$$

Fall 2: $y = 0$. Aus der Gleichung II in (20) folgt

$$x^2 - 3 = 0 \Leftrightarrow x^2 = 3 \Leftrightarrow x \in \{-\sqrt{3}, \sqrt{3}\}. \quad (22)$$

Damit haben wir die *kritischen Stellen* von f gefunden, diese sind

$$P_1 := (0; -1), P_2 := (0; 1), P_3 := (-\sqrt{3}; 0) \quad \text{und} \quad P_4 := (\sqrt{3}; 0). \quad (23)$$

Für die weitere Untersuchung der *kritischen Stellen* $P_k = (x_k; y_k)$ mit $k \in \{1, \dots, 4\}$ betrachten wir die zweiten, *partiellen Ableitungen* von f an diesen Stellen. Wir stellen die Ergebnisse in der folgenden Tabelle zusammen.

k	x_k	y_k	z_k	$f_{,x,x}$	$f_{,y,y}$	$f_{,x,y}$	$\det(\nabla^2 f)$	Typ:
1	0	-1	10	$-2 < 0$	$-6 < 0$	0	$+12 > 0$	<i>lok. Maximum</i>
2	0	+1	6	$+2 > 0$	$+6 > 0$	0	$+12 > 0$	<i>lok. Minimum</i>
3	$-\sqrt{3}$	0	8	0	0	$-2\sqrt{3}$	$-12 < 0$	<i>Sattel-Punkt</i>
4	$+\sqrt{3}$	0	8	0	0	$+2\sqrt{3}$	$-12 < 0$	<i>Sattel-Punkt</i>

(24)

b) Wir betrachten die *Funktion*

$$f(x; y) = 3x^2y + y^3 - 27y + 4. \quad (25)$$

Zunächst berechnen wir den *Gradienten* und die *HESSE-Matrix* von f . Es gilt

$$\nabla f = \begin{bmatrix} f_{,x} \\ f_{,y} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6xy \\ 3x^2 + 3y^2 - 27 \end{bmatrix} \quad \text{und} \quad \nabla^2 f = \begin{bmatrix} f_{,x,x} & f_{,x,y} \\ f_{,y,x} & f_{,y,y} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6y & 6x \\ 6x & 6y \end{bmatrix}. \quad (26)$$

Alle *lokalen Extrema* und *Sattel-Punkte* von f liegen an *kritischen Stellen*, d.h. an Stellen mit

$$\nabla f = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} 6xy = 0 \\ 3x^2 + 3y^2 - 27 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \text{I:} & xy = 0 \\ \text{II:} & x^2 + y^2 - 9 = 0. \end{cases} \quad (27)$$

Aus der Gleichung I in (27) folgt, dass an allen *kritischen Stellen* mindestens eine der beiden Variablen x bzw. y verschwinden muss. Wir betrachten diese beiden Fälle getrennt.

Fall 1: $x = 0$. Aus der Gleichung II in (27) folgt

$$y^2 - 9 = 0 \Leftrightarrow y^2 = 9 \Leftrightarrow y \in \{-3, 3\}. \quad (28)$$

Fall 2: $y = 0$. Aus der Gleichung II in (27) folgt

$$x^2 - 9 = 0 \Leftrightarrow x^2 = 9 \Leftrightarrow x \in \{-3, 3\}. \quad (29)$$

Damit haben wir die *kritischen Stellen* von f gefunden, diese sind

$$P_1 := (0; -3), P_2 := (0; 3), P_3 := (-3; 0) \quad \text{und} \quad P_4 := (3; 0). \quad (30)$$

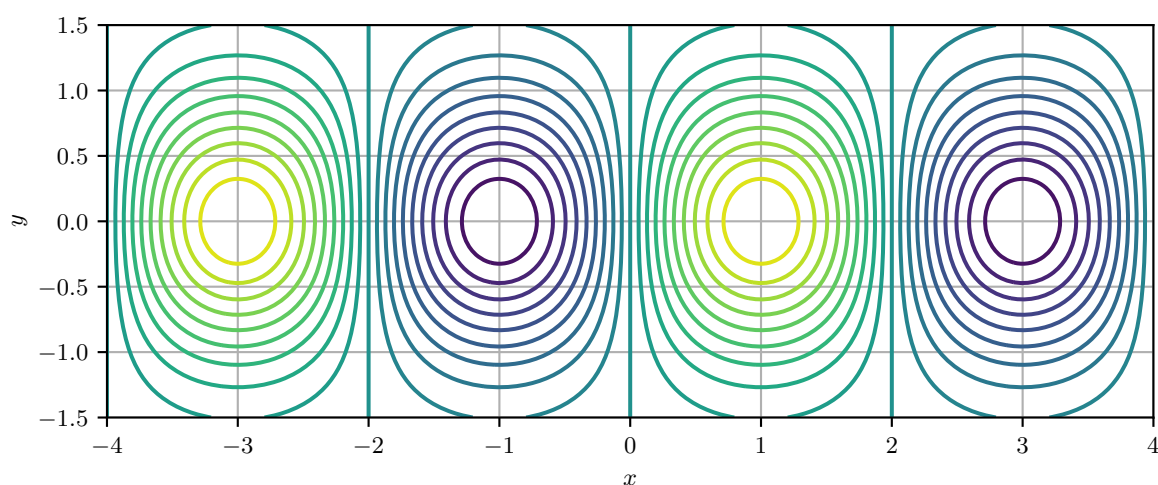
Für die weitere Untersuchung der *kritischen Stellen* $P_k = (x_k; y_k)$ mit $k \in \{1, \dots, 4\}$ betrachten wir die zweiten, *partiellen Ableitungen* von f an diesen Stellen. Wir stellen die Ergebnisse in der folgenden Tabelle zusammen.

k	x_k	y_k	z_k	$f_{,x,x}$	$f_{,y,y}$	$f_{,x,y}$	$\det(\nabla^2 f)$	Typ:
1	0	-3	58	$-18 < 0$	$-18 < 0$	0	$+324 > 0$	<i>lok. Maximum</i>
2	0	+3	-50	$+18 > 0$	$+18 > 0$	0	$+324 > 0$	<i>lok. Minimum</i>
3	-3	0	4	0	0	-18	$-324 < 0$	<i>Sattel-Punkt</i>
4	+3	0	4	0	0	+18	$-324 < 0$	<i>Sattel-Punkt</i>

(31)

6. Aussagen über einen Python/Numpy-Plot

Wir betrachten den folgenden Plot einer *Funktion* $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, welcher mit Python/Numpy durch den Befehl `contour` unter Verwendung der Standard-Farb-Skala erstellt wurde.



Welche der folgenden Aussagen sind wahr und welche falsch?	wahr	falsch
a) Der <i>Gradient</i> der <i>Funktion</i> f verschwindet am <i>Punkt</i> $(-1; 0)$.	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>
b) Die <i>Funktion</i> f hat am <i>Punkt</i> $(2; 0)$ einen <i>Sattel-Punkt</i> .	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
c) Am <i>Punkt</i> $(1; 1.25)$ zeigt der <i>Gradient</i> der <i>Funktion</i> f in Richtung der positiven x -Achse.	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
d) Am <i>Punkt</i> $(-1; 1.25)$ ist der <i>Gradient</i> der <i>Funktion</i> f länger als am <i>Punkt</i> $(-2; 0.5)$.	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
e) Am <i>Punkt</i> $(1; 0)$ gilt $\delta f \approx \delta x + \delta y$.	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
f) In jedem Fall gilt $\int_{-2}^2 f(t; -1) dt = 0$.	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>

7. Globale Extrema in 2D

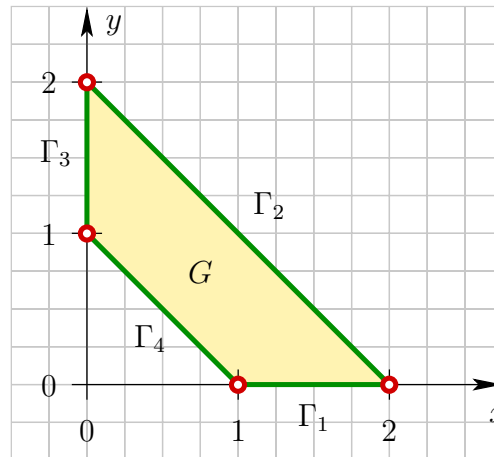
Wir betrachten die *Funktion*

$$\begin{aligned} f : \mathbb{R}^2 &\rightarrow \mathbb{R} \\ (x; y) &\mapsto f(x; y) := xy \end{aligned} \quad (32)$$

und das *Gebiet*

$$G := \{(x; y) \in \mathbb{R}^2 \mid 1 \leq x + y \leq 2 \wedge x, y \in [0, 2]\}, \quad (33)$$

welches in der folgenden Skizze dargestellt ist.



Um die *globalen Extrema* von f auf G zu bestimmen, gehen wir nach den folgenden Schritten vor.

S1 Inneres: Wir betrachten das Innere \tilde{G} des Gebietes G . Der *Gradient* von f ist

$$\nabla f = \begin{bmatrix} f_{,x} \\ f_{,y} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y \\ x \end{bmatrix}. \quad (34)$$

Die einzige *kritische Stelle* von f ist also der Ursprung des x - y -Koordinatensystems, dieser liegt aber ausserhalb von G und kann somit keine Kandidaten-Stelle für *globale Extrema* von f auf G sein.

S2 Randstücke: Als nächstes untersuchen wir die Randstücke von G . Diese sind gegeben durch

$$\Gamma_1 := \{(x; y) \in \mathbb{R}^2 \mid x \in]1, 2[\wedge y = 0\} \quad (35)$$

$$\Gamma_2 := \{(x; y) \in \mathbb{R}^2 \mid x + y = 2 \wedge x, y \in]0, 2[\} \quad (36)$$

$$\Gamma_3 := \{(x; y) \in \mathbb{R}^2 \mid x = 0 \wedge y \in]1, 2[\} \quad (37)$$

$$\Gamma_4 := \{(x; y) \in \mathbb{R}^2 \mid x + y = 1 \wedge x, y \in]0, 1[\}. \quad (38)$$

Die Einschränkung u_k von f auf Γ_k für $k \in \{1, \dots, 4\}$ lässt sich jeweils als *Funktion* eines Parameters t ausdrücken. Wir definieren dazu

$$u_1(t) := f(t; 0) = t \cdot 0 = 0 \quad \text{für } t \in]1, 2[\quad (39)$$

$$u_2(t) := f(t; 2 - t) = t \cdot (2 - t) = 2t - t^2 \quad \text{für } t \in]0, 2[\quad (40)$$

$$u_3(t) := f(0; t) = 0 \cdot t = 0 \quad \text{für } t \in]1, 2[\quad (41)$$

$$u_4(t) := f(t; 1 - t) = t \cdot (1 - t) = t - t^2 \quad \text{für } t \in]0, 1[. \quad (42)$$

Falls f an einer Stelle auf einem der Randstücke ein *globales Extremum* annimmt, dann hat das betreffende u_k dort ein *lokales Extremum* und seine Ableitung verschwindet an diesem Punkt. Folglich sind alle *Punkte* auf Γ_1 und Γ_3 Kandidaten-Stellen mit *Funktionswert* $z_0 := 0$. Aus

$$0 = \dot{u}_2(t) = 2 - 2t \Rightarrow t = 1 \quad (43)$$

$$0 = \dot{u}_4(t) = 1 - 2t \Rightarrow t = \frac{1}{2} \quad (44)$$

erhalten wir zwei Kandidaten-Stellen, nämlich

$$P_1 := (1; 2 - 1) = (1; 1) \quad \text{und} \quad P_2 := (1/2; 1 - 1/2) = (1/2; 1/2) \quad (45)$$

mit den *Funktionswerten*

$$\begin{aligned} z_1 &:= f(1; 1) = 1 \cdot 1 = 1 \\ z_2 &:= f(1/2; 1/2) = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} = \frac{1}{4}. \end{aligned} \quad (46)$$

S3 Eckpunkte: Die vier *Eckpunkte*

$$P_3 := (1; 0), P_4 := (2; 0), P_5 := (0; 2) \quad \text{und} \quad P_6 := (0; 1) \quad (47)$$

sind weitere Kandidaten-Stellen mit den *Funktionswerten*

$$z_3 := f(1; 0) = 1 \cdot 0 = 0 \quad (48)$$

$$z_4 := f(2; 0) = 2 \cdot 0 = 0 \quad (49)$$

$$z_5 := f(0; 2) = 0 \cdot 2 = 0 \quad (50)$$

$$z_6 := f(0; 1) = 0 \cdot 1 = 0. \quad (51)$$

Der Vergleich der *Funktionswerte* an den Kandidaten-Stellen ergibt

$$0 = z_0 = z_3 = z_4 = z_5 = z_6 < z_2 = \frac{1}{4} < z_1 = 1. \quad (52)$$

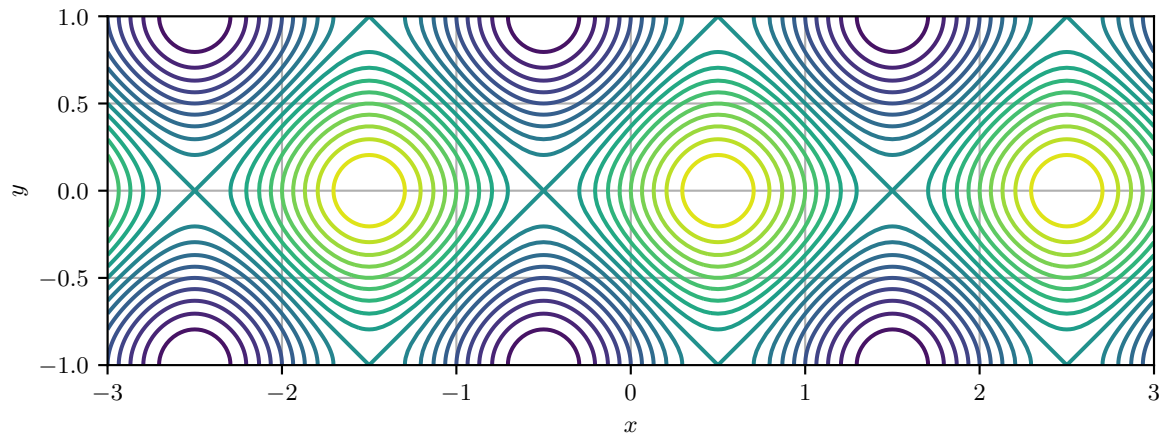
Daraus lassen sich die *globalen Extrema* von f auf G bestimmen. Wir stellen die Ergebnisse in der folgenden Tabelle zusammen.

Stellen:	Funktionswert:	Typ:
$\{(1; 0)\} \cup \Gamma_1 \cup \{(2; 0)\}$	0	<i>glob. Minimum</i>
$\{(0; 1)\} \cup \Gamma_3 \cup \{(0; 2)\}$	0	<i>glob. Minimum</i>
$(1; 1)$	1	<i>glob. Maximum</i>
$(1/2; 1/2)$	1/4	-

(53)

8. Aussagen über einen Python/Numpy-Plot

Wir betrachten den folgenden Plot einer Funktion $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, welcher mit Python/Numpy durch den Befehl `contour` unter Verwendung der Standard-Farb-Skala erstellt wurde.



Welche der folgenden Aussagen sind wahr und welche falsch?	wahr	falsch
a) Es gilt $f(-1; 0) = f(0; 0)$.	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>
b) Der Gradient der Funktion f verschwindet am Punkt $(0; 0)$.	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
c) Die Funktion f hat keine Sattel-Punkte.	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
d) Am Punkt $(-0.5; 0)$ zeigt der Gradient der Funktion f in Richtung der positiven y -Achse.	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
e) Am Punkt $(0; -0.5)$ ist der Gradient der Funktion f länger als am Punkt $(-0.4; 0)$.	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>
f) Am Punkt $(1; 0)$ gilt $\delta f \approx \delta x + \delta y$.	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>

9. Globale Extrema in 2D

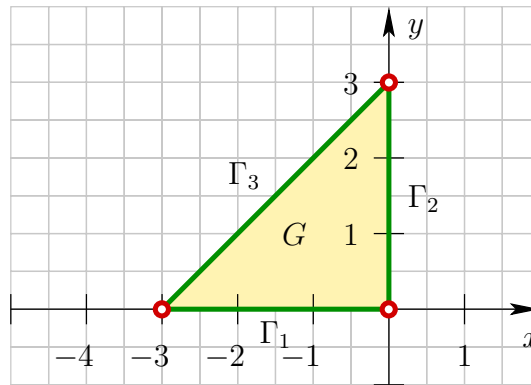
Wir betrachten die Funktion

$$\begin{aligned} f : \mathbb{R}^2 &\rightarrow \mathbb{R} \\ (x; y) &\mapsto f(x; y) := 2x^2 + 2y^2 + 2xy + 4x - y \end{aligned} \quad (54)$$

und das Gebiet

$$G := \{(x; y) \in \mathbb{R}^2 \mid y \leq x + 3 \wedge x \leq 0 \wedge y \geq 0\}, \quad (55)$$

welches in der folgenden Skizze dargestellt ist.



Um die *globalen Extrema* von f auf G zu bestimmen, gehen wir nach den folgenden Schritten vor.

S1 Inneres: Wir betrachten das Innere \tilde{G} des Gebietes G . Die *kritischen Stellen* von f in \tilde{G} erfüllen

$$0 = \nabla f = \begin{bmatrix} f_{,x} \\ f_{,y} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4x + 2y + 4 \\ 2x + 4y - 1 \end{bmatrix}. \quad (56)$$

Wir schreiben das LGLS (56) in einem GAUSS-Schema und wenden das GAUSS-JORDAN-Verfahren an. Es gilt

$$\begin{array}{c} \left[\begin{array}{cc|c} 4 & 2 & -4 \\ 2 & 4 & 1 \end{array} \right] \Leftrightarrow 1 \left[\begin{array}{cc|c} [2] & 1 & -2 \\ 2 & 4 & 1 \end{array} \right] \Leftrightarrow \left[\begin{array}{cc|c} [2] & 1 & -2 \\ 0 & 3 & 3 \end{array} \right] \Leftrightarrow 1 \left[\begin{array}{cc|c} [2] & 1 & -2 \\ 0 & [1] & 1 \end{array} \right] \Leftrightarrow \left[\begin{array}{cc|c} [2] & 0 & -3 \\ 0 & [1] & 1 \end{array} \right] \\ \Leftrightarrow \left[\begin{array}{cc|c} [1] & 0 & -\frac{3}{2} \\ 0 & [1] & 1 \end{array} \right]. \end{array} \quad (57)$$

Rang und Defekt des LGLS sind

$$n_R = 2 \quad \text{und} \quad n_D = n_V - n_R = 2 - 2 = 0. \quad (58)$$

Es sind x und y beides *Pivot-Variablen* und es gibt keine *freien Parameter*. Durch Ablesen aus der *reduzierten Stufenform* erhalten wir die erste Kandidaten-Stelle für *globale Extrema* am *Punkt*

$$P_1 = (-3/2; 1) = (-1.5; 1) \quad (59)$$

mit *Funktionswert*

$$\begin{aligned} z_1 = f(-3/2; 1) &= 2 \cdot \left(-\frac{3}{2}\right)^2 + 2 \cdot 1^2 + 2 \cdot \left(-\frac{3}{2}\right) \cdot 1 + 4 \cdot \left(-\frac{3}{2}\right) - 1 \\ &= \frac{18}{4} + \frac{8}{4} - \frac{12}{4} - \frac{24}{4} - \frac{4}{4} = -\frac{14}{4} = -\frac{7}{2} = -3.5. \end{aligned} \quad (60)$$

S2 Randstücke: Als nächstes untersuchen wir die Randstücke von G . Diese sind gegeben durch

$$\Gamma_1 := \{(x; y) \in \mathbb{R}^2 \mid x \in]-3, 0[\wedge y = 0\} \quad (61)$$

$$\Gamma_2 := \{(x; y) \in \mathbb{R}^2 \mid x = 0 \wedge y \in]0, 3[\} \quad (62)$$

$$\Gamma_3 := \{(x; y) \in \mathbb{R}^2 \mid y = x + 3 \wedge x \in]-3, 0[\} . \quad (63)$$

Die Einschränkung u_k von f auf Γ_k für $k \in \{1, \dots, 3\}$ lässt sich jeweils als *Funktion* eines Parameters t ausdrücken. Wir definieren dazu

$$u_1(t) := f(t; 0) = 2t^2 + 2 \cdot 0^2 + 2t \cdot 0 + 4t - 0 = 2t^2 + 4t \quad \text{für } t \in]-3, 0[\quad (64)$$

$$u_2(t) := f(0; t) = 2 \cdot 0^2 + 2t^2 + 2 \cdot 0 \cdot t + 4 \cdot 0 - t = 2t^2 - t \quad \text{für } t \in]0, 3[\quad (65)$$

$$\begin{aligned} u_3(t) &:= f(t; t+3) = 2t^2 + 2 \cdot (t+3)^2 + 2t \cdot (t+3) + 4t - (t+3) \\ &= 2t^2 + 2t^2 + 12t + 18 + 2t^2 + 6t + 4t - t - 3 \\ &= 6t^2 + 21t + 15. \quad \text{für } t \in]-3, 0[. \end{aligned} \quad (66)$$

Falls f an einer Stelle auf einem der Randstücke ein *globales Extremum* annimmt, dann hat das betreffende u_k dort ein *lokales Extremum* und seine Ableitung verschwindet an diesem *Punkt*. Aus

$$0 = \dot{u}_1(t) = 4t + 4 \quad \Rightarrow \quad t = -1 \quad (67)$$

$$0 = \dot{u}_2(t) = 4t - 1 \quad \Rightarrow \quad t = \frac{1}{4} = 0.25 \quad (68)$$

$$0 = \dot{u}_3(t) = 12t + 21 \quad \Rightarrow \quad t = -\frac{21}{12} = -\frac{7}{4} = -1.75 \quad (69)$$

erhalten wir drei Kandidaten-Stellen, nämlich

$$P_2 := (-1; 0) \quad (70)$$

$$P_3 := (0; 1/4) = (0; 0.25) \quad (71)$$

$$P_4 := (-7/4; -7/4 + 3) = (-7/4; 5/4) = (-1.75; 1.25) \quad (72)$$

mit den *Funktionswerten*

$$z_2 := u_1(-1) = 2 \cdot (-1)^2 + 4 \cdot (-1) = 2 - 4 = -2 \quad (73)$$

$$z_3 := u_2(1/4) = 2 \cdot \left(\frac{1}{4}\right)^2 - \frac{1}{4} = \frac{2}{16} - \frac{4}{16} = -\frac{2}{16} = -\frac{1}{8} = -0.125 \quad (74)$$

$$z_4 := u_3(-7/4) = 6 \cdot \left(-\frac{7}{4}\right)^2 - 21 \cdot \frac{7}{4} + 15 = \frac{294}{16} - \frac{588}{16} + \frac{240}{16} = -\frac{54}{16} = -3.375. \quad (75)$$

S3 Eckpunkte: Die drei *Eckpunkte*

$$P_5 := (0; 0), \quad P_6 := (0; 3) \quad \text{und} \quad P_7 := (-3; 0) \quad (76)$$

sind weitere Kandidaten-Stellen mit den *Funktionswerten*

$$z_5 := f(0; 0) = 2 \cdot 0^2 + 2 \cdot 0^2 + 2 \cdot 0 \cdot 0 + 4 \cdot 0 - 0 = 0 \quad (77)$$

$$z_6 := f(0; 3) = 2 \cdot 0^2 + 2 \cdot 3^2 + 2 \cdot 0 \cdot 3 + 4 \cdot 0 - 3 = 18 - 3 = 15 \quad (78)$$

$$z_7 := f(-3; 0) = 2 \cdot (-3)^2 + 2 \cdot 0^2 + 2 \cdot (-3) \cdot 0 + 4 \cdot (-3) - 0 = 18 - 12 = 6. \quad (79)$$

Wir bestimmen die *globalen Extrema* von f durch Vergleich der *Funktionswerte* an den Kandidaten-Stellen und stellen die Ergebnisse in der folgenden Tabelle zusammen.

k	x_k	y_k	$f(x_k; y_k)$	Typ:
1	-1.5	1	-3.5	<i>glob. Minimum</i>
2	-1	0	-2	-
3	0	0.25	-0.125	-
4	-1.75	1.25	-3.375	-
5	0	0	0	-
6	0	3	15	<i>glob. Maximum</i>
7	-3	0	6	-

(80)

10. Aussagen über eine Funktion in 2D

Wir betrachten die *Funktion*

$$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(x; y) \mapsto f(x; y) := \sin(x) + \cos(y).$$

(81)

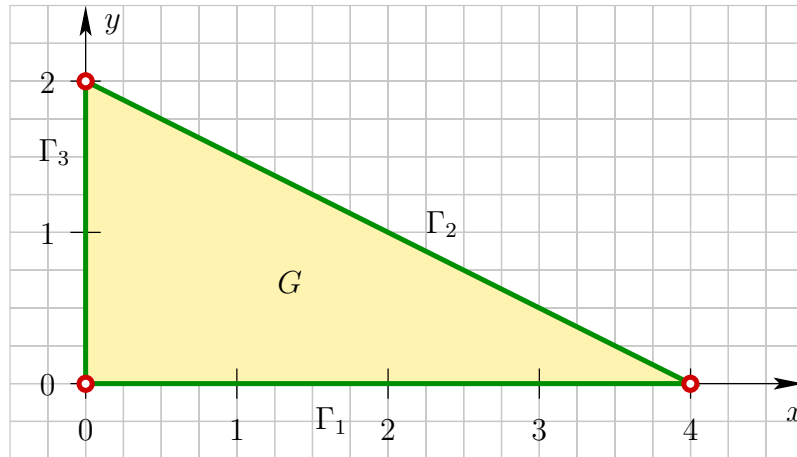
Welche der folgenden Aussagen sind wahr und welche falsch?	wahr	falsch
a) Die <i>Funktion</i> f hat nur einen <i>kritischen Punkt</i> .	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
b) Der <i>Graph</i> von f steigt an keinem <i>Punkt</i> und in keine Richtung steiler an als 45° .	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
c) Am <i>Punkt</i> $(0; 0)$ gilt $\delta f \approx \delta x$.	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>
d) Die <i>Funktion</i> f hat an der Stelle $(0; 0)$ einen <i>Sattel-Punkt</i> .	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
e) Die <i>Funktion</i> f hat an der Stelle $(\pi/2; 0)$ ein <i>lokales Maximum</i> .	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>
f) Es gibt eine <i>Gerade</i> in der x - y -Ebene, welche auf einer <i>Lebel-Linie</i> der <i>Funktion</i> f liegt.	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>

11. Globale Extrema in 2D

Wir betrachten die *Funktion*

$$\begin{aligned} f : \mathbb{R}^2 &\rightarrow \mathbb{R} \\ (x; y) &\mapsto f(x; y) := (x - 1)^2 + (y - 1)^2 - x + 1. \end{aligned} \quad (82)$$

und das *Dreieck* G mit den *Eckpunkten* $(0; 0)$, $(4; 0)$ und $(0; 2)$, welches in der folgenden Skizze dargestellt ist.



Um die *globalen Extrema* von f auf G zu bestimmen, gehen wir nach den folgenden Schritten vor.

S1 Inneres: Wir betrachten das Innere \tilde{G} des *Gebietes* G . Der *Gradient* von f ist

$$\nabla f = \begin{bmatrix} f_{,x} \\ f_{,y} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \cdot (x - 1)^{2-1} \cdot 1 + 0 - 1 + 0 \\ 0 + 2 \cdot (y - 1)^{2-1} \cdot 1 - 0 + 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2x - 3 \\ 2y - 2 \end{bmatrix}. \quad (83)$$

Die *kritischen Stellen* von f in \tilde{G} erfüllen das *Gleichungssystem*

$$0 = \nabla f \Leftrightarrow \begin{cases} \text{I: } 0 = 2x - 3 \\ \text{II: } 0 = 2y - 2. \end{cases} \quad (84)$$

Aus Gleichung I in (84) folgt

$$0 = 2x - 3 \Leftrightarrow 2x = 3 \Leftrightarrow x = 1.5 \quad (85)$$

und aus Gleichung II in (84) schliessen wir

$$0 = 2y - 2 \Leftrightarrow 2y = 2 \Leftrightarrow y = 1. \quad (86)$$

Die *Funktion* f hat daher in \tilde{G} eine *kritische Stelle* am *Punkt*

$$P_1 = (1.5; 1) \quad (87)$$

mit *Funktionswert*

$$\begin{aligned} z_1 = f(1.5; 1) &= (1.5 - 1)^2 + (1 - 1)^2 - 1.5 + 1 = 0.5^2 + 0 - 1.5 + 1 = 0.25 - 1.5 + 1 \\ &= -0.25. \end{aligned} \quad (88)$$

S2 Randstücke: Als nächstes untersuchen wir die Randstücke von G . Diese sind gegeben durch

$$\Gamma_1 := \{(x; y) \in \mathbb{R}^2 \mid x \in]0, 4[\wedge y = 0\} \quad (89)$$

$$\Gamma_2 := \{(x; y) \in \mathbb{R}^2 \mid y = 2 - 0.5 \cdot x \wedge x \in]0, 4[\} \quad (90)$$

$$\Gamma_3 := \{(x; y) \in \mathbb{R}^2 \mid x = 0 \wedge y \in]0, 2[\} . \quad (91)$$

Die Einschränkung u_k von f auf Γ_k für $k \in \{1, \dots, 3\}$ lässt sich jeweils als *Funktion* eines Parameters t ausdrücken. Wir definieren dazu

$$\begin{aligned} u_1(t) &:= f(t; 0) = (t - 1)^2 + (0 - 1)^2 - t + 1 \\ &= t^2 - 2t + 1 + 1 - t + 1 = t^2 - 3t + 3 \end{aligned} \quad \text{für } t \in]0, 4[\quad (92)$$

$$\begin{aligned} u_2(t) &:= f(t; 2 - 0.5t) = (t - 1)^2 + (1 - 0.5t)^2 - t + 1 \\ &= t^2 - 2t + 1 + 1 - t + 0.25t^2 - t + 1 = 1.25t^2 - 4t + 3 \end{aligned} \quad \text{für } t \in]0, 4[\quad (93)$$

$$\begin{aligned} u_3(t) &:= f(0; t) = (0 - 1)^2 + (t - 1)^2 - 0 + 1 \\ &= 1 + t^2 - 2t + 1 + 1 = t^2 - 2t + 3 \end{aligned} \quad \text{für } t \in]0, 2[. \quad (94)$$

Falls f an einer Stelle auf einem der Randstücke ein *globales Extremum* annimmt, dann hat das betreffende u_k dort ein *lokales Extremum* und ihre *Ableitung* verschwindet an diesem Punkt. Aus

$$0 = \dot{u}_1(t) = 2t - 3 \quad \Rightarrow \quad t = \frac{3}{2} = 1.5 \quad (95)$$

$$0 = \dot{u}_2(t) = 2.5t - 4 \quad \Rightarrow \quad t = \frac{4}{2.5} = \frac{8}{5} = 1.6 \quad (96)$$

$$0 = \dot{u}_3(t) = 2t - 2 \quad \Rightarrow \quad t = 1. \quad (97)$$

erhalten wir drei Kandidaten-Stellen, nämlich

$$P_2 := (1.5; 0) \quad (98)$$

$$P_3 := (1.6; 2 - 0.5 \cdot 1.6) = (1.6; 1.2) \quad (99)$$

$$P_4 := (0; 1) \quad (100)$$

mit den *Funktionswerten*

$$z_2 := u_1(1.5) = 1.5^2 - 3 \cdot 1.5 + 3 = 2.25 - 4.5 + 3 = 0.75 \quad (101)$$

$$z_3 := u_2(1.6) = 1.25 \cdot 1.6^2 - 4 \cdot 1.6 + 3 = 3.2 - 6.4 + 3 = -0.2 \quad (102)$$

$$z_4 := u_3(1) = 1^2 - 2 \cdot 1 + 3 = 2. \quad (103)$$

S3 Eckpunkte: Die drei *Eckpunkte*

$$P_5 := (0; 0), \quad P_6 := (4; 0), \quad \text{und} \quad P_7 := (0; 2) \quad (104)$$

sind weitere Kandidaten-Stellen mit den *Funktionswerten*

$$z_5 := f(0; 0) = (0 - 1)^2 + (0 - 1)^2 - 0 + 1 = 1 + 1 + 1 = 3 \quad (105)$$

$$z_6 := f(4; 0) = (4 - 1)^2 + (0 - 1)^2 - 4 + 1 = 9 + 1 - 4 + 1 = 7 \quad (106)$$

$$z_7 := f(0; 2) = (0 - 1)^2 + (2 - 1)^2 - 0 + 1 = 1 + 1 + 1 = 3. \quad (107)$$

Wir bestimmen die *globalen Extrema* von f durch Vergleich der *Funktionswerte* an den Kandidaten-Stellen und stellen die Ergebnisse in der folgenden Tabelle zusammen.

k	x_k	y_k	$f(x_k; y_k)$	Typ:
1	1.5	1	-0.25	<i>glob. Minimum</i>
2	1.5	0	0.75	-
3	1.6	1.2	-0.2	-
4	0	1	2	-
5	0	0	3	-
6	4	0	7	<i>glob. Maximum</i>
7	0	2	3	-

(108)