

• 大学教学 •

均匀圆柱体对其中心轴转动惯量的计算方法

刘 娜 刘继兵

(湖北师范学院 物理与电子科学学院, 湖北 黄石 435002)

摘 要: 在普通物理教材中, 大多教材里直接写出均匀圆柱体对其中心轴转动惯量的表达式, 而没有写出详细求解过程。本文通过选取不同的微元, 运用几种方法计算了均匀圆柱体对其中心轴的转动惯量。

关键词: 均匀圆柱体; 转动惯量; 计算方法

中图分类号: O415

文献标识码: A

文章编号: 1006-7353(2011)04-0025-02

转动惯量是大学物理中刚体力学部分一个十分重要的物理量, 大多数普通物理教材^[1]中仅直接写出均匀圆柱体对其中心轴转动惯量的表达式, 而没有详细写出求解过程。我们通过选取不同的微元, 运用几种方法对其进行计算^{[2][3]}。设均匀圆柱体的质量为 m , 底面半径为 R , 体密度为 ρ , 高为 L 。

方法 1

建立如图 1 所示的直角坐标系, 在坐标 z 处取一厚度为 dz 的圆盘作为微元, 此圆盘的质量 $dm = \rho\pi R^2 dz$, 由圆盘对中心轴的转动惯量表达式, 其对 z 轴的转动惯量 $dI = \frac{1}{2}R^2 dm = \frac{1}{2}\rho\pi R^4 dz$ 。

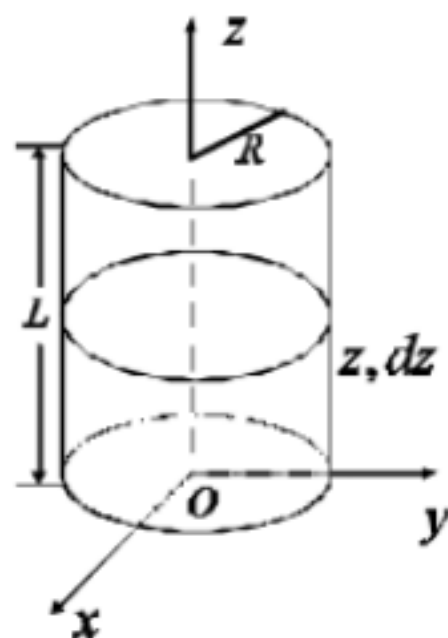


图 1

则整个圆柱体的转动惯量

$$I = \int dI = \int_0^L \frac{1}{2}\rho\pi R^4 dz = \frac{1}{2}\rho\pi R^4 L = \frac{1}{2}mR^2.$$

方法 2

取底面半径为 r , 厚度为 dr 的圆柱面作为微元(如图 2), 则其质量 $dm = \rho 2\pi r L dr$, 转动惯量 $dI = r^2 dm = 2\pi\rho L r^3 dr$ 。

则整个圆柱体的转动惯量

$$I = \int dI = \int_0^R 2\pi\rho L r^3 dr = \frac{1}{2}\rho\pi R^4 L = \frac{1}{2}mR^2$$

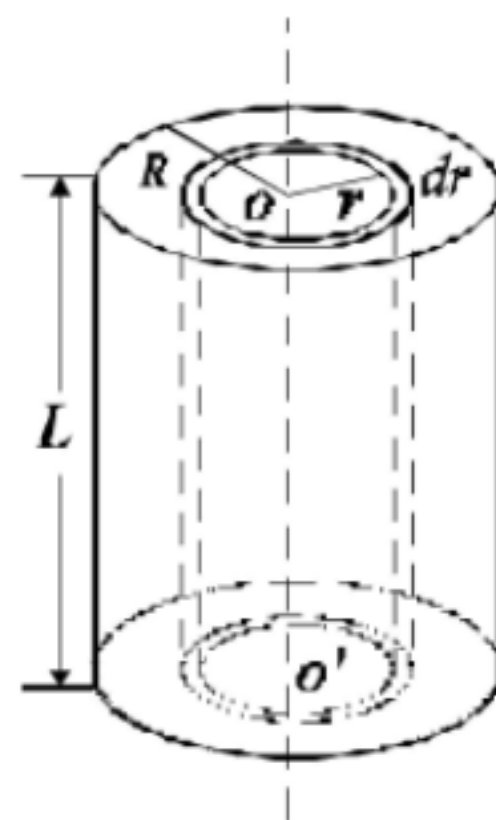


图 2

收稿日期: 2011-04-20.

基金项目: 2009 年湖北师范学院教研项目, 项目编号: 2009027; 2010 年度湖北师范学院青年基金项目, 项目编号: 2010C19.

作者简介: 刘娜(1982—), 女, 山东省淄博市人, 硕士, 研究方向: 理论物理.

方法 3

类似方法 2, 先将圆柱体分成很多无限薄的圆柱面, 圆柱面的底面半径为 r , 厚度为 dr , 再取线度为 dl 的细长棒作为微元(图 3 为截面图), 极坐标为 θ , 细长棒长为 L , 则质量 $dm = \rho L dr dl = \rho L dr \cdot r d\theta$, 转动惯量 $dI = r^2 dm = \rho L r^3 dr d\theta$ 。

则整个圆柱体的转动惯量

$$I = \int dI = \rho L \int_0^{2\pi} d\theta \int_0^R r^3 dr = \frac{1}{2} \rho \pi R^4 L = \frac{1}{2} m R^2$$

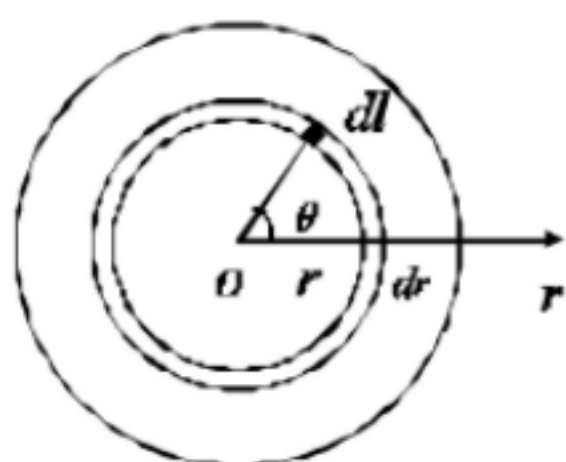


图 3

方法 4

利用柱坐标进行计算。在圆柱体内取任意微元 dv , 坐标为 (r, θ, z) , 则 $dm = \rho dr d\theta dz$, 此微元的转动惯量 $dI = r^2 dm = \rho r^3 dr d\theta dz$ 。

则整个圆柱体的转动惯量

$$I = \int dI = \rho \int_0^L dz \int_0^{2\pi} d\theta \int_0^R r^3 dr = \frac{1}{2} \rho \pi R^4 L = \frac{1}{2} m R^2$$

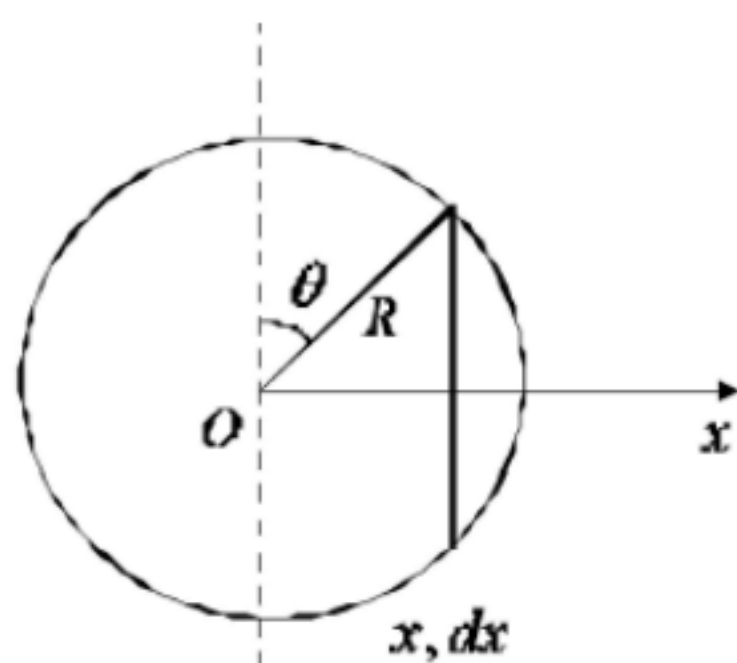


图 4

方法 5

建 x 轴, 方向垂直于中心轴, 图 4 为圆柱体底面, 取坐标为 x , 厚度为 dx 的长方形薄

板作为微元, 此薄板长为 L , 宽为 $2R \cos \theta$ 。先计算此薄板的转动惯量。在薄板上取一细长棒, 如图 5, 此细长棒长为 $2R \cos \theta$, 宽为 dl , 质量 $dm = \rho \cdot 2R \cos \theta dx dl$ 。

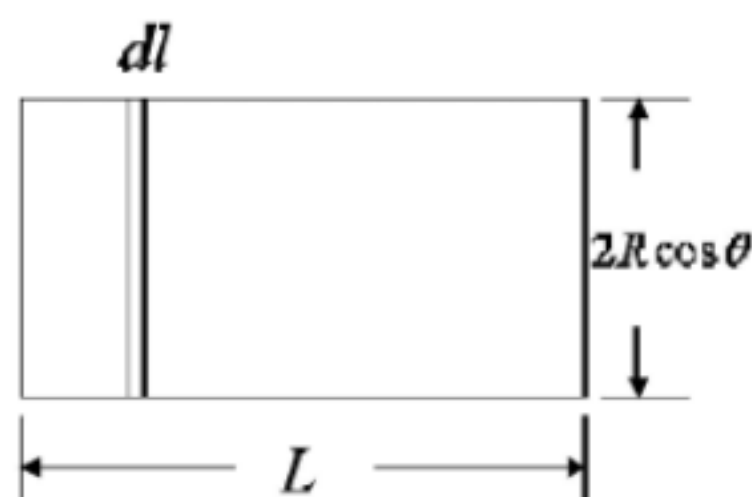


图 5

则细长棒到转轴距离为 $R \sin \theta$, 由平行轴定理, 细长棒对转轴的转动惯量

$$\begin{aligned} dI' &= (R \sin \theta)^2 dm + \frac{1}{12} (2R \cos \theta)^2 dm \\ &= 2\rho R^3 \sin^2 \theta \cos \theta dx dl + \\ &\quad \frac{2}{3} \rho R^3 \cos^3 \theta dx dl \end{aligned}$$

由此得薄板对转轴的转动惯量

$$\begin{aligned} dI &= \rho L dx \int_0^L (2R^3 \sin^2 \theta \cos \theta + \frac{2}{3} R^3 \cos^3 \theta) dl \\ &= 2\rho L R^3 (\sin^2 \theta \cos \theta + \frac{1}{3} \cos^3 \theta) dx \end{aligned}$$

由 $x = R \sin \theta$ 得: $dx = R \cos \theta d\theta$, 将上式中的 dx 替换并作积分, 得到整个圆柱体的转动惯量

$$\begin{aligned} I &= \int dI \\ &= 2\rho L R^4 \cdot 2 \int_0^{\pi/2} (\sin^2 \theta \cos^2 \theta + \frac{1}{3} \cos^4 \theta) d\theta \\ &= \frac{1}{2} \rho \pi R^4 L = \frac{1}{2} m R^2 \end{aligned}$$

参考文献

- [1] 程守洙, 江之永. 普通物理学[M]. 北京: 高等教育出版社, 1998.
- [2] 同济大学数学系. 高等数学[M]. 北京: 高等教育出版社, 2007.
- [3] 史博, 张辉, 麻晓敏. 圆柱体对垂直其中心轴并过中心的转轴转动惯量的几种计算方法[J]. 物理与工程, 2010, 20(5): 67-68.