(1)
$$f(x) \equiv |x(x-1)-23|$$
 とする.

$$f(1) = |1 \cdot 2 - 23| = |-23| = 23$$

$$f(2) = |2 \cdot 1 - 23| = |-21| = 21$$

$$f(3) = |3 \cdot 2 - 23| = |-17| = 17$$

$$f(4) = |4 \cdot 3 - 23| = |-11| = 11$$

$$f(5) = |5 \cdot 4 - 23| = |-3| = 3$$

$$f(6) = |6 \cdot 5 - 23| = |7| = 7$$

であり, $x \ge 6$ において, 明らかに x, x-1>0 であるから, $x(x-1)\ge 6\cdot 5=30>23$ となるので, f(x)=x(x-1)-23 となることに注意すると, $x\ge 6$ において,

$$x \equiv 0 \Longrightarrow 0 \cdot (-1) + 1 \equiv 1 \pmod{3}$$

 $x \equiv 1 \Longrightarrow 1 \cdot (0) + 1 \equiv 1 \pmod{3}$
 $x \equiv 2 \Longrightarrow 2 \cdot (1) + 1 \equiv 0 \pmod{3}$

となるため, $x \ge 6$ について, $f(x) \not\equiv 2 \pmod{3}$ したがって, 求める値は, x = 1, 3, 4

(2) $f(7) = |7 \cdot 6 - 23| = 23$ でああるから f(7) は素数. $f(8) = 33 = 3 \cdot 11$ は合成数. 上記議論から, $x \ge 6$ に関して, $x \equiv 2 \pmod{3}$ に関して f(x) は 3 の倍数であり, f(x)3 であるから, $x_1 \ge 6$ のとき, $x_1, x_1 + 1, x_1 + 2$ のどれかを割ったあまりは 2 となるので連続する素数の長さは高々 2 となる. また, $x_1 \le 5$ のとき, 連続する整数で素数値をとるものを考えると $x_1 = 3, x_2 = 4, \dots x_5 = 7$ で最長 k = 5 をとる. したがって, 求める答えは k = 5 で $x_1 = 3, \dots x_5 = 7$ となる

(1) 3点が同一線上にない点 A,B,C すなわち $\triangle ABC$ について A,B,C が時計周りに並んでいるとすると

$$\triangle ABC$$
 が正三角形 \iff 符号付角度 $\angle CBA = \angle ACB = \frac{\pi}{3} \land |AB| = |BC| = |CA|$

$$\iff \frac{\beta - \alpha}{\beta - \gamma} = \frac{\gamma - \beta}{\gamma - \alpha} = \cos \frac{\pi}{3} + i \sin \frac{\pi}{3}$$

$$\begin{pmatrix} \angle CBA = \angle ACB \text{ のとき } \triangle ABC \text{ は二等辺三角形になるから} \\ \angle CBA = \angle ACB \text{ かつ } BA : BC = CB : CA \\ \iff \angle CBA = \angle ACB \text{ かつ } BA : BC = CB : CA \text{ かつ } AB = AC \\ \iff \angle CBA = \angle ACB \text{ かつ } AB = AC \text{ かつ } BC^2 = AB^2 \\ \iff \angle CBA = \angle ACB \text{ かつ } AB = BC = CA \\ \iff \triangle ABC \text{ は正三角形} \end{pmatrix}$$

$$\iff \frac{\beta - \alpha}{\beta - \gamma} = \frac{\gamma - \beta}{\gamma - \alpha}$$

$$\iff (\beta - \alpha)(\gamma - \alpha) = (\gamma - \beta)(\beta - \gamma)$$

$$\iff \alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2 = \alpha\beta + \beta\gamma + \gamma\alpha$$

反時計回りの場合も同様にして、条件を得られる.

(2) $\triangle ABC$ の重心を G とするとき, 重心を原点に平行移動させて考える. このとき, $\alpha+\beta+\gamma=0$ であるから, $\alpha^2+\beta^2+\gamma^2+2(\alpha\beta+\beta\gamma+\gamma\beta)=0$ であるが, (1) から $\alpha^2+\beta^2+\gamma^2=\alpha\beta+\beta\gamma+\gamma\alpha=0$ が得られる. 円 周上 の点 P(p) は |p|=R を満たす点であるから

$$\begin{split} AP^2 + BP^2 + CP^2 &= |\alpha - p|^2 + |\beta - p|^2 + |\gamma - p|^2 \\ &= (|\alpha|^2 + |\beta|^2 + |\gamma|^2) + 3|p|^2 - (\alpha + \beta + \gamma) \, p - \overline{(\alpha + \beta + \gamma)} \, \overline{p} \\ &= (R^2 + R^2 + R^2) + 3R^2 - 0 \cdot \overline{p} - \overline{0} \cdot p \\ &= 6R^2 \end{split}$$

また,

$$AP^{4} = |\alpha - p|^{4} = (|AP|^{2})^{2} = \{(\alpha - p)\overline{(\alpha - p)}\}^{2}$$

$$= (|\alpha|^{2} + |p|^{2} - \alpha \overline{p} - \overline{\alpha}p)^{2} = (2R^{2} - \alpha \overline{p} - \overline{\alpha}p)^{2}$$

$$= 4R^{4} - 2(\alpha \overline{p} - \overline{\alpha}p)R^{2} + (\alpha \overline{p} + \overline{\alpha}p)^{2}$$

$$= 4R^{4} - 2(\alpha \overline{p} - \overline{\alpha}p)R^{2} + (\alpha^{2}\overline{p}^{2} + \overline{\alpha}^{2}p^{2} + 2|\alpha|^{2}|p|^{2})$$

$$= 6R^{4} - 2(\alpha \overline{p} - \overline{\alpha}p)R^{2} + (\alpha^{2}\overline{p}^{2} + \overline{\alpha}^{2}p^{2})$$

であるから

$$\begin{split} AP^4 + BP^4 + CP^4 &= 18R^4 - 2\{(\alpha+\beta+\gamma)\overline{p} - \overline{(\alpha+\beta+\gamma)}p)\} \\ &\quad + \{(\alpha^2+\beta^2+\gamma^2)\overline{p}^2 + \overline{(\alpha^2+\beta^2+\gamma^2)}p^2\} \\ &= 18R^4 \end{split}$$

(1) メネラウスの定理から

$$\frac{AT}{TC} \cdot \frac{TP}{PO} \cdot \frac{OQ}{QA} = \frac{AT}{TC} \cdot \frac{6}{2} \cdot \frac{a}{3-a} = 1$$

よって, AT:TC=3-a:3a である.

それゆえ, T の x 座標を x_1 とすると, $\frac{(3-a)+3a}{3a} x_1 = 3$ であるから

$$x_1 = \frac{9a}{3 + 2a}$$

点 T は xz 平面上の直線 AC: 4x + 3z = 12 上の点ゆえ、

$$T = \frac{1}{3+2a} \left(\begin{array}{c} 9a \\ 0 \\ 12-4a \end{array} \right)$$

同様にして,

$$S = \frac{1}{3+2b} \left(\begin{array}{c} 0\\9b\\12-4b \end{array} \right)$$

(2) 4 点 Q,R,S,T は 平面 H 上の点であるから,同一平面上に存在する. したがって,直線 RS,QT の交点が存在する;これが P であることに注意.このとき,方べきの定理および,その逆の関係から,4 点が同一円 周上に存在するための必要十分条件は以下のように記述できる.

$$|PQ| \cdot |PT| = |PR| \cdot |PS|$$

したがって,

$$|PQ| \cdot |PT| = |PR| \cdot |PS| \iff |PQ|^2 \cdot |PT|^2 = |PR|^2 \cdot |PS|^2$$

$$\iff \left| \begin{pmatrix} a \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} \right|^2 \cdot \left| \frac{1}{3+2a} \begin{pmatrix} 9a \\ 0 \\ 18 \end{pmatrix} \right|^2 = \left| \begin{pmatrix} b \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} \right|^2 \cdot \left| \frac{1}{3+2b} \begin{pmatrix} 9b \\ 0 \\ 18 \end{pmatrix} \right|^2$$

$$\iff (3+2b)^2 \cdot (a^2+4)^2 = (3+2a)^2 \cdot (b^2+4)^2$$

$$\iff (3+2b) \cdot (a^2+4) = (3+2a) \cdot (b^2+4) \quad (\because a,b > 0)$$

$$\iff 2a^2b + 3a^2 + 8b + 12 = 2ab^2 + 3b^2 + 8a + 12$$

$$\iff 2ab(a-b) + 3(a^2-b^2) + 8(b-a) = 0$$

$$\iff a = b \lor 2ab - 3(a+b) + 8 = 0$$

$$\iff a = b \lor \left(a - \frac{3}{2}\right) \cdot \left(b - \frac{3}{2}\right) = \frac{23}{4}$$

図は以上の条件を満たす部分を0 < a,b < 3上で図示すれば良い.

(1) 表記の都合上、点 P の座標を $(t, \sin t)$ とする.

直線 l の傾きは -1 であるため, P から l に下ろした垂線の傾きは 1 となる. すると, 直線 PQ の方程式は $y=(x-t)+\sin t$ と表される. y=0 として, Q の x 座標は $x=t-\sin t$ である. すなわち, $Q:(t-\sin t,0)$ であることを用いて

垂線の足を H とするとき, 点と直線の距離の関係式から

$$PH^{2} = \frac{|1 \cdot t + 1 \cdot \sin t|^{2}}{1^{2} + 1^{2}} = \frac{(t + \sin t)^{2}}{2}$$
$$QH^{2} = \frac{|1 \cdot (t - \sin t) + 1 \cdot 0|^{2}}{1^{2} + 1^{2}} = \frac{(t - \sin t)^{2}}{2}$$

したがって, 線分 PQ を l の周りに 1 回転させて得られる図形 S(t) とし, その面積を絶対値で表すことにすると

$$|S(t)| = \pi \left(PH^2 - QH^2\right) = 2\pi t \sin t$$

(2) 任意の $(n-1)\pi \le t \le n\pi$ に関して,

$$\frac{d}{dx}\sin t = \cos t \le 1$$

であるから、傾きが 1 の線分 PQ は D_n に含まれている.

逆に、 D_n の各点について、その点を通るような傾き 1 の直線と y が正 の部分との交点を考えれば その点を通るような点 P(t) が存在する. したがって、回転体 V_n というのは t の値、すなわち P を微小変化させたときに S(t) が作る微小体積を積算したものと等しい.

また、H の座標は 直線 PQ、l の交点であるということを考えると、 $\left(\frac{t-\sin t}{2},-\frac{t-\sin t}{2}\right)$ であるので、t の値を dt だけ微小変化させると、h の 座標は $\left(\frac{1-\cos t}{2},-\frac{1-\cos t}{2}\right)$ だけ変化する。 すなわち、回転軸方向の変化量を dl とすると

$$dl = \sqrt{\left(\frac{1-\cos t}{2}\right)^2 + \left(\frac{1-\cos t}{2}\right)^2} dt$$
$$= \frac{(1-\cos t)^2}{\sqrt{2}} dt = \frac{|1-\cos t|}{\sqrt{2}} dt$$
$$= \frac{1-\cos t}{\sqrt{2}} dt$$

したがって、回転体 V_n の体積を 絶対値で表すと

$$|V_n| = \int_{(n-1)\pi}^{n\pi} |S(t)| \, dt$$

$$= \int_{(n-1)\pi}^{n\pi} |S(t)| \, \frac{1 - \cos t}{\sqrt{2}} \, dt$$

$$= \sqrt{2}\pi \int_{(n-1)\pi}^{n\pi} t \sin t (1 - \cos t) \, dt$$

ここで,

$$\int_{(n-1)\pi}^{n\pi} t \sin t \, dt = \left[-t \cos t \right]_{(n-1)\pi}^{n\pi} + \int_{(n-1)\pi}^{n\pi} \cos t \, dt$$
$$= n\pi + (n-1)\pi) + \left[\sin t \right]_{(n-1)\pi}^{n\pi}$$
$$= (2n-1)\pi$$

$$\begin{split} \int_{(n-1)\pi}^{n\pi} t \sin t \cos t \, dt &= \frac{1}{2} \int_{(n-1)\pi}^{n\pi} t \sin(2t) \, dt \\ &= \frac{1}{2} \left(\left[-\frac{1}{2} t \cos(2t) \right]_{(n-1)\pi}^{n\pi} + \frac{1}{2} \int_{(n-1)\pi}^{n\pi} \cos(2t) \, dt \right) \\ &= -\frac{1}{4} \left(n\pi - (n-1)\pi \right) + \frac{1}{4} \left[\frac{1}{2} \sin(2t) \right]_{(n-1)\pi}^{n\pi} \\ &= -\frac{1}{4} \pi \end{split}$$

であるので

$$|V_n| = \sqrt{2}\pi \left((2n-1)\pi + \frac{1}{4}\pi \right)$$

= $\frac{\sqrt{2}}{4} (8n-3) \pi^2$

(1)

$$a_{k+2} = \int_0^1 x^{k+1} \sin\left(\frac{\pi x}{2}\right) dx$$

$$= \left[-\frac{2}{\pi} x^{k+1} \cos\left(\frac{\pi x}{2}\right) \right]_{x=0}^{x=1} + \frac{2}{\pi} \int_0^1 (k+1) x^k \cdot \cos\left(\frac{\pi x}{2}\right) dx$$

$$= \frac{2}{\pi} (k+1) \int_0^1 x^k \cos\left(\frac{\pi x}{2}\right) dx$$

$$= \frac{2}{\pi} (k+1) \left\{ \left[\frac{2}{\pi} \sin\left(\frac{\pi x}{2}\right) \right]_0^1 - \frac{2}{\pi} \int_0^1 k x^{k-1} \sin\left(\frac{\pi x}{2}\right) \right\}$$

$$= \left(\frac{2}{\pi} \right)^2 (k+1) (1 - ka_k)$$

(2) $0 \le x \le \frac{\pi}{2}$ に関して, $\sin x$ は上に凸な関数であるから (0,0) および $(\frac{\pi}{2},1)$ を通る直線を考えると

$$\frac{2}{\pi} x \le \sin x$$

したがって,

$$x \le \sin\left(\frac{\pi x}{2}\right) \le 1$$

であるから

$$\int_{0}^{1} x^{k-1} \cdot x \, dx \le a_{k} \le \int_{0}^{1} x^{k-1} \, dx$$

$$\left[\frac{1}{k+1} x^{k+1} \right]_{0}^{1} \le a_{k} \le \left[\frac{1}{k} x^{k} \right]_{0}^{1}$$

$$\frac{1}{k+1} \le a_{k} \le \frac{1}{k}$$

$$\frac{k}{k+1} \le ka_{k} \le 1$$

となり、はさみうちの原理から

$$\lim_{k \to \infty} k a_k = 1 \quad (= A)$$

(3) ここで

$$\begin{split} k^m a_k - k^n &= k^{m-1} (k a_k - 1) + k^{m-1} - k^n \\ &= k^{m-1} \cdot \left\{ - \left(\frac{\pi}{2} \right)^2 \cdot \frac{1}{k+1} \, a_{k+2} \right\} + k^{m-1} - k^n \\ &= k^{m-1} \left(1 - \left(\frac{\pi}{2} \right)^2 \cdot \frac{1}{(k+1)(k+2)} \cdot (k+2) a_{k+2} \right) - k^n \\ &= k^{m-1} \left(1 - \left(\frac{\pi}{2} \right)^2 \cdot \frac{1}{(k+1)(k+2)} \cdot (k+2) a_{k+2} - \frac{1}{k^{(m-1)-n}} \right) \end{split}$$

であるから, $m-1 > n \ (\geq 1)$ であるとすると

$$\lim_{k \to \infty} k^m a_k - k^n = \infty$$

となり発散してしまう. したがって, $m-1 \le n$ が必要. m > n と合わせて m = n + 1 (≥ 2) を得る. このとき,

$$\lim_{k \to \infty} (k^m a_k - k^n) = \lim_{k \to \infty} \left\{ -\left(\frac{\pi}{2}\right)^2 \cdot k^{m-1} \cdot \frac{1}{k+1} a_{k+2} \right\}$$
$$= \lim_{k \to \infty} \left\{ -\left(\frac{\pi}{2}\right)^2 \cdot \frac{k^{m-1}}{(k+1)(k+2)} (k+2) a_{k+2} \right\}$$

もし, m-1>2 であると, $\lim_{k\to\infty}(k+2)\,a_{k+2}=1$ であることから発散してしまう。また, m-1=1 であるとすると, 0 に収束してしまう。そして, $m-1=2\Longleftrightarrow m=3$ のとき

$$\lim_{k \to \infty} \left(k^3 a_k - k^2 \right) = -\left(\frac{\pi}{2}\right)^2$$

で, 0 でない値に収束する.

よって, 求める答えは m=3, n=2 のときで $B=-\left(\frac{\pi}{2}\right)^2$ である.

(4) 十分大きなkに対して

$$k^{p}a_{k} - k^{q}A - k^{r}B = k^{p}a_{k} - k^{q} + k^{r} \left(\frac{\pi}{2}\right)^{2}$$

$$\geq k^{p} \frac{1}{k+1} - k^{q} + k^{r} \left(\frac{\pi}{2}\right)^{2}$$

$$\geq k^{p} \cdot \frac{1}{2k} - k^{q} + k^{r} \left(\frac{\pi}{2}\right)^{2}$$

$$\geq \frac{k^{p-1}}{2} - k^{q} + k^{r}$$

であるから、もし、p-1 > q であるとすると、

$$\lim_{k \to \infty} \frac{k^{p-1}}{2} - k^q + k^r = \infty$$

となり、発散してしまう. よって $p-1 \le q$. また, p > q から p = q+1 が得られる.

また,前述の議論から

$$\begin{aligned} k^{q+1}a_k - k^q + k^r \left(\frac{\pi}{2}\right)^2 &= k^q (ka_k - 1) + k^r \left(\frac{\pi}{2}\right)^2 \\ &= k^r \left(k^{q-r} (ka_k - 1) + \left(\frac{\pi}{2}\right)^2\right) \\ &= \left(\frac{\pi}{2}\right)^2 \left(1 - k^{q-r-2} \cdot \frac{k^2}{(k+1)(k+2)} \cdot (k+2)a_{k+2}\right) k^r \end{aligned}$$

であるから, $q-r-2\neq 0$ であるとすると, r>0 から発散してしまう. したがって, q=r+2 を得る.

漸化式をもう一段階進めると

$$a_{k+4} = \left(\frac{2}{\pi}\right)^2 (k+3)(1-(k+2)a_{k+2})$$

から

$$(k+2)a_{k+2} = 1 - \frac{\pi}{2} \cdot \frac{1}{(k+3)(k+4)} \cdot (k+4)a_{k+4}$$

を得るので上の式に代入すると

$$\begin{split} k^{r+3}a_k - k^{r+2} + k^r \left(\frac{\pi}{2}\right)^2 &= \left(\frac{\pi}{2}\right)^2 \left(1 - \frac{k^2}{(k+1)(k+2)(k+2)a_{k+2}}\right) k^r \\ &= \left(\frac{\pi}{2}\right)^2 \frac{3k+2}{(k+1)(k+2)\cdot (k+2)a_{k+2}\cdot k^r} \\ &= \left(\frac{\pi}{2}\right)^2 \left(\frac{3k+2}{(k+1)(k+2)} - \frac{\pi}{2} \cdot \frac{3k+2}{(k+1)(k+2)(k+3)(k+4)} \cdot (k+4)a_{k+4}\right) k^r \end{split}$$

すると, r>1 であるとすると, この値は発散してしまう. したがって, これが 0 でない値に収束するような r は r=1 (p=4,q=

3) で、その極限値は

$$\left(\frac{\pi}{2}\right)^2 \cdot 3 = \frac{3}{4}\pi^2$$