```
P_x (x = A, B, C, D, E)
В каждом порте по 3 8-битных регистра:
   • DDRx - Data Direction Register, определяет направление (вход/выход)
      Каждый бит определяет направление конкретного пина
     DDRx.y x = \{A...E\}, y = \{0...7\} принимает значения 0/1
     0 - вход
     1 - выход
   • PORTx - регистр управления состоянием линий порта, зависит от направления:
         • Вход:
               • PORTx.y = 1 \rightarrow вывод порта через внутренний подтягивающий резистор подключится к VCC
               • PORTx.y = 0 \rightarrow вывод порта переходит в Z.png-состояние
         • Выход:
               • PORTx.y = 0 \rightarrow 0
               • PORTx.y = 1 \rightarrow 1
   • PINx - регистр для чтения линий порта, независимо от направления
      Ниже приколюха, которая тупо включает LED0 и всё)
.include "m8515def.inc"
.def reg_led = r20
.def temp = r19
.org $000
    rjmp INIT
INIT:
    ldi reg_led, 0xFE
    ser temp
    out DDRB, temp
    out PORTB, reg_led
LOOP:
    rjmp LOOP
Ещё ниже - ещё прикольнее)) Приколюха #2 поочерёдно включает светодиодики еее :3
.include "m8515def.inc"
.def reg_led = r20
.def temp = r19
.org $000
    rjmp INIT
INIT:
    ldi reg_led, 0xFE
    ser temp
    out DDRB, temp
    sec
LOOP:
    out PORTB, reg_led
    ldi r16, 100
    d1: dec r16
        brne d1
    rol reg_led
    rjmp LOOP
Дефолт частота МК AVR - ~4МГц
F_{clock} = 4MHz = 4*10^6Hz
N — количество тактов
     N
N=\stackrel{-clock}{ldi}+5~(~dec+brne~)~-1=1+5~(~1+2~)~-1=15 тактов (-1 ибо brne в конце не переходит) при одном
цикле на 5 итераций
   \frac{10}{4 \times 10^6} = 3.75 \times 10^{-6} c
N=3k при одном цикле
```

Есть 5 портов - 4 по 8 пинов и куколд на 3 пина

 $N = \left( \, 3 + 3 k_1 \, \right) k_2$  при двух вложенных циклах  $N = \left( \, 3 + \left( \, 3 + 3 k_1 \, \right) k_2 \, \right) k_3$  при трёх вложенных циклах