

Санкт-Петербургский государственный университет
Факультет Прикладной математики - Процессов управления

Кафедра Технологии программирования

Пекша Любовь Станиславовна
Выпускная квалификационная работа бакалавра

Сентимент-анализ упоминаний персоналий в СМИ

Направление 01.03.02
Прикладная математика, фундаментальная информатика и
программирование

Научный руководитель:
кандидат технических наук Блеканов И.С.

Рецензент:
старший преподаватель Давыденко А.А

Санкт-Петербург
2019

SAINT-PETERSBURG STATE UNIVERSITY
Факультет Прикладной математики - Процессов управления

Programming Technology

Peksha Liubov

Sentiment analysis of personalities mentioned in the media

Bachelor's Thesis

Scientific supervisor:
Candidate of Engineering Blekanov I.S.

Reviewer:
lecturer Davydenko A.A.

Saint-Petersburg
2019

Оглавление

Введение	4
Постановка задачи	6
Обзор литературы	8
1. Данные	10
1.1. Сбор данных	10
1.2. Формирование траекторий	12
2. Базовая модель	14
2.1. Описание модели	14
2.2. Достоинства и недостатки	17
3. Модернизация базовой модели	19
3.1. Изменение рекуррентного слоя	19
3.2. Изменение функции ошибки	21
3.3. Дополнительные эксперименты	23
3.3.1. Скрытый слой	23
3.3.2. Коэффициент скорости обучения	24
3.3.3. Negative Sampling	25
4. Сравнение моделей	27
Выводы	29
Заключение	30
Список литературы	31

Введение

Автоматический анализ интернет-медиа и блогосферы достаточно хорошо исследованная область, первые работы в которой можно отнести ещё к началу 2000-х годов[1, 2]. Однако, не смотря на долгую историю, данные исследования не теряют актуальности. Методы, применяемые для анализа новостного потока, часто наследуются из близких областей: информационного поиска, машинного обучения, анализа естественных языков (Natural Language Processing), следуя текущим трендам в соответствующих областях.

С другой стороны все большее количество специалистов из различных гуманитарных областей: социологии, политологии, филологии и лингвистики из-за развития и популяризации различных инструментов анализа данных, а в особенности инструментов NLP, начинают использовать эти методы в своих исследованиях, создавая на пересечении отдельных наук новую междисциплинарную область — цифровые гуманитарные науки. Digital Humanities[3] (DH, цифровые гуманитарные науки) — стремительно развивающееся направление. Основной причиной такого роста может служить значительное “снижение уровня входа” в NLP, а также появление и распространение прикладных пакетов, упрощающих обработку и анализ естественного языка (stylo[4], nltk[5], pymorphy2[6], deepPavlov[7]). Одна из проблем, стоящая перед филологами и лингвистами, заключается в том, что зачастую анализ какого-то конкретного корпуса классическими методами — например, выделение и подсчет различных частей речи — представляется крайне трудоемким, а количество необходимых высококвалифицированных и дорогостоящих специалистов линейно зависит от объема подобного корпуса.

Большую часть рутинной работы, однако, можно делегировать тому или иному алгоритму машинного обучения, оставив специали-

сту только необходимость делать высокоуровневые выводы на основе полученной информации. Такой задачей является выделение некоторого контекста вокруг персонажа художественных произведений и анализ эволюции этого контекста с течением времени. Этой задаче посвящен целый ряд исследований[8, 9], который показывают впечатляющие результаты. Идея данной выпускной квалификационной работы заключается в том, чтобы попробовать переложить имеющиеся модели, посвященные анализу героев художественных произведений на другую доменную область — новостной поток современных интернет-СМИ, осуществив некоторый синтез наработок специалистов в Digital Humanities и новейших достижений в области анализа данных.

Эта задача не только интересна с научной точки зрения, но и имеет практическое применение. Например, сравнение упоминаний персоны в различных СМИ или получение общего представления о личности путем анализа новостных текстов.

Постановка задачи

Особый интерес представляет собой анализ персоналии во времени, а именно изучение того, как изменяется новостная повестка относительно персоналии с течением времени.

Данная тема включает в себя широкий спектр возможных направлений для работы. Например, выделение траекторий персоналий (ранжированного по времени набора статей о персоналии), автоматический подбор релевантных долгосрочных трендов (дескрипторов), а также построение метода, способного сопоставлять траектории распределение дескрипторов как дискретную функцию от номера статьи траектории таким образом, чтобы это распределение было достаточно гладким во времени и в полной мере отражало долгосрочные тематики траектории.

Отсутствие размеченных данных и способа формально измерить качество работы алгоритма усложняют работу в данных направлениях. Вследствие этого возникает необходимость реализовать модель способную обучаться на неразмеченных данных, а также провести эксперимент с участием реальных людей, позволяющий оценить качество реализованной модели.

Основной целью проекта является реализация существующей модели решающей задачу тематико-эмоционального анализа траекторий персоналий в долгосрочном периоде. А также применение модели для публицистических текстов, ее модернизация и анализ полученных результатов.

Для достижение цели ставятся следующие задачи:

1. Формирование обучающей выборки.
2. Построение базовой модели, способной выделять долгосрочные тренды в траекториях персоналий.

3. Модернизация модели.

4. Анализ полученных результатов.

Обзор литературы

Имеющиеся модели, реализующие анализ траекторий персоналий, посвящены анализу художественной литературы[8, 9].

Особый интерес представляет собой работа *Feuding Families and Former Friends: Unsupervised Learning for Dynamic Fictional Relationships*[8]. В этой статье описывается модель **RMN**, которая совместно обучает набор глобальных дескрипторов отношений между героями из художественных текстов, а также сопоставляет каждому отрывку текста веса дескрипторов, которые отражают насколько хорошо каждое из слов-дескрипторов описывает траекторию в текущий момент времени.

Для оценки работы модели авторы провели два эксперимента с помощью краудсорсинговой площадки. Участники первого эксперимента оценивали интерпретируемость и когерентность получаемых дескрипторов. Участники второго оценивали соответствие получаемых траекторий краткому пересказу художественного текста. **RMN** превзошла модель **HTMM**[9], решающую сходную задачу, а также модели тематического моделирования **LDA**[10] и **NUBBI**[11], которые способны выделять тематики в неразмеченном тексте, но не предназначены для построения темпоральных траекторий.

Данная модель решает следующие подзадачи:

1. Выделение интерпретируемых дескрипторов — тематического базиса для составления траекторий.
2. Создание модели, способной сопоставлять каждой статье из траектории текущее распределение на дескрипторах (веса дескрипторов), которое отражает долгосрочные тренды в текстах статей траектории а также их изменение.

RMN достаточно хорошо справляется со своей задачей, выделяя интерпретируемые дескрипторы, среди которых достаточно чет-

ко можно выделить как эмоциональные (love, sadness, violence, etc.), так и отражающие контекст взаимоотношений героев (education, politics, crime, etc.).

Несмотря на свои достоинства, архитектура данной модели имеет ряд недостатков, которые будут рассмотрены далее.

1. Данные

Для формирования обучающей выборки необходимо выполнить следующие шаги

1. Сбор данных с сайтов СМИ
2. Выделение траекторий персоналий - ранжированного по времени набора статей о персоналии
3. Обработка текста статей с целью выделить релевантную информацию

Для дальнейшей работы необходимо собрать данные с сайтов СМИ. В открытом доступе есть датасеты со статьями различных СМИ. Но в силу того, что такие датасеты не предоставляют информацию о дате выхода статьи, возникла необходимость собрать необходимые данные непосредственно с новостных сайтов.

Для работы были выбраны следующие новостные интернет-издания: Lenta.ru[16], Дождь[17], Meduza[18], РИА Новости[19]. Данные СМИ имеют внушительный архив данных, а также ведут свою деятельность продолжительный период времени.

1.1. Сбор данных

Сбор данных осуществлялся с помощью Scrapy[20]. Это написанная на Python платформа, которая нацелена на простой, быстрый и автоматизированный обход (краулинг) веб-страниц, имеющий большую популярность. Одним из главных преимуществ Scrapy является то, что он построен поверх Twisted, асинхронного сетевого фреймворка. Асинхронность означает, что не нужно ждать завершения запроса, прежде чем сделать еще один, это позволяет добиться высокого уровня производительности. Тот факт, что Scrapy реализован с

использованием неблокирующего (асинхронного) кода для параллелизма, делает его одним из самых эффективных фреймворков для краулинга.

В ходе работы по сбору данных возникло несколько проблем.

Первая из них — отсутствие архива статей на сайте СМИ Meduza[18]. Данная проблема была решена с помощью группы ВКонтакте данного интернет-издания. Ссылки на новостные статьи были собраны при помощи VK API — интерфейса, который позволяет получать информацию из базы данных vk.com. Для удобства работы с VK API была использована библиотека vk для Python. Эта библиотека предоставляет удобный интерфейс для работы с VK API, а также не требует авторизации.

Еще одна проблема возникла из-за того, что сайт телеканала Дождь блокирует запросы от краулера (программы, осуществляющей сбор данных), если эти запросы поступают от него слишком часто. Из-за этого краулер без дополнительных изменений будет скачивать лишь часть доступной информации. Выход из этой ситуации — использовать разные useragent для сетевых запросов. Useragent — это клиентское приложение, использующее определённый сетевой протокол. При посещении веб-сайта клиентское приложение обычно посылает веб-серверу информацию о себе. Это текстовая строка, являющаяся частью HTTP запроса, обычно включающая такую информацию, как название и версию приложения, операционную систему компьютера и язык. Библиотека fake_useragent для Python позволяет создавать случайные useragent для каждого запроса на сайт.

Для хранения полученных данных используется база данных на основе SQLite. Для работы с базой данных используется SQLAlchemy. Это набор инструментов SQL с открытым исходным кодом и ORM (технология программирования, которая связывает базы данных с концепциями объектно-ориентированных языков программирования)

для языка программирования Python.

1.2. Формирование траекторий

Для формирования траекторий необходимо уметь извлекать из текста имена упоминаемых в нем людей. Для этого требуется использование программы, решающей задачу извлечения именованных сущностей. Извлечение именованных сущностей — это класс подзадач извлечения информации, цель которой найти и классифицировать упоминания именованных сущностей в неструктурированном тексте по заранее определенным категориям, таким как имена людей, организации, адреса, даты и т. д. Библиотека `deepPavlov`[7] предоставляет модель, которая решает задачу извлечения имен для текстов на русском языке.

Далее необходимо сопоставить извлеченные имена из разных статей друг с другом чтобы определять, что разные статьи относятся к одному и тому же человеку. Для этого необходимо привести имя человека к нормальной форме. Для этой цели используется библиотека `rumorphy2`[6]. Затем полученные слова сортируются в алфавитном порядке. Разделение на имена и фамилии не используется, так как задача определения фамилий работает недостаточно хорошо, особенно для иностранных фамилий. К тому же, благодаря деловому стилю написания новостных статей, при первом упоминании человека как правило используется его полное имя и фамилия. Более того, упоминание в новостной статье фамилии без имени обычно используется в устойчивых словосочетаниях, например "пакет Яровой". Таким образом появляется возможность в траекториях отделить упоминания самого человека от упоминания связанного с ним устойчивого словосочетания.

Для более точной работы будущей модели, учитываются имена, извлеченные из первых двух предложений и только при условии, что

	Количество траекторий	Количество статей	Средняя длина траектории
Lenta.ru	450	31645	69.4
Дождь	405	15866	39.2
Meduza	63	2218	35.2
РИА Новости	189	28058	148.5
Суммарно	1113	77787	69.9

Таблица 1. Статистика по разным СМИ

в этом же предложении нет других упоминаний имен. Это практически гарантирует то, что главным фигурантом новостной статьи будет именно тот человек, имя которого извлечено.

В дальнейшем для работы модели используется текст нескольких первых предложений, если в них не упоминается какая-либо другая личность. Суммарная длина этих предложений не должна превышать 200 слов (в среднем это 12 предложений). Это обоснованно тем, что суть новости обычно укладывается в эти 200 слов. Последующий текст чаще всего является уточнением или справкой о каких-то событиях или организациях.

Итоговый датасет представляет собой набор новостных статей сгруппированных по траекториям. Представленные в датасете новостные интернет-издания: Lenta.ru[16], Дождь[17], Meduza[18], РИА Новости[19]. Подробная статистика по данным представлена в Таблице 1.

2. Базовая модель

Базовая модель создана на основе модели **RMN**, представленной в статье Feuding Families and Former Friends: Unsupervised Learning for Dynamic Fictional Relationships[8]

Для программной реализации используется библиотека TensorFlow для языка программирования Python, которая предназначена для решения задач построения и тренировки нейронных сетей.

2.1. Описание модели

RMN решает следующие формализованные задачи.

1. Построить матрицу R размерности $K \times dim$, где K – задаваемое количество дескрипторов, dim – размерность векторного представления слов. R должна состоять из строк близким к векторным представлениям слов, которые и будут дескрипторами модели.
2. Сопоставить каждой статье с номером t из траектории вектор весов дескрипторов (текущее распределение на дескрипторах), представленные вектором d_t размерности K . Все элементы данного вектора должны быть неотрицательными, а их сумма должна равняться единице.

Модель получает на вход векторное представление \hat{u}_t новостной статьи

$$\hat{u}_t = \frac{1}{|\hat{S}_t|} \sum_{w \in \hat{S}_t} u_w \quad (1)$$

где t — номер текущей статьи в траектории, S_t — множество всех слов траектории, \hat{S}_t — множество слов w текущей статьи, в которое каждое слово попадает с вероятностью p — параметр Word Dropout[12], u_w — векторное представление слова.

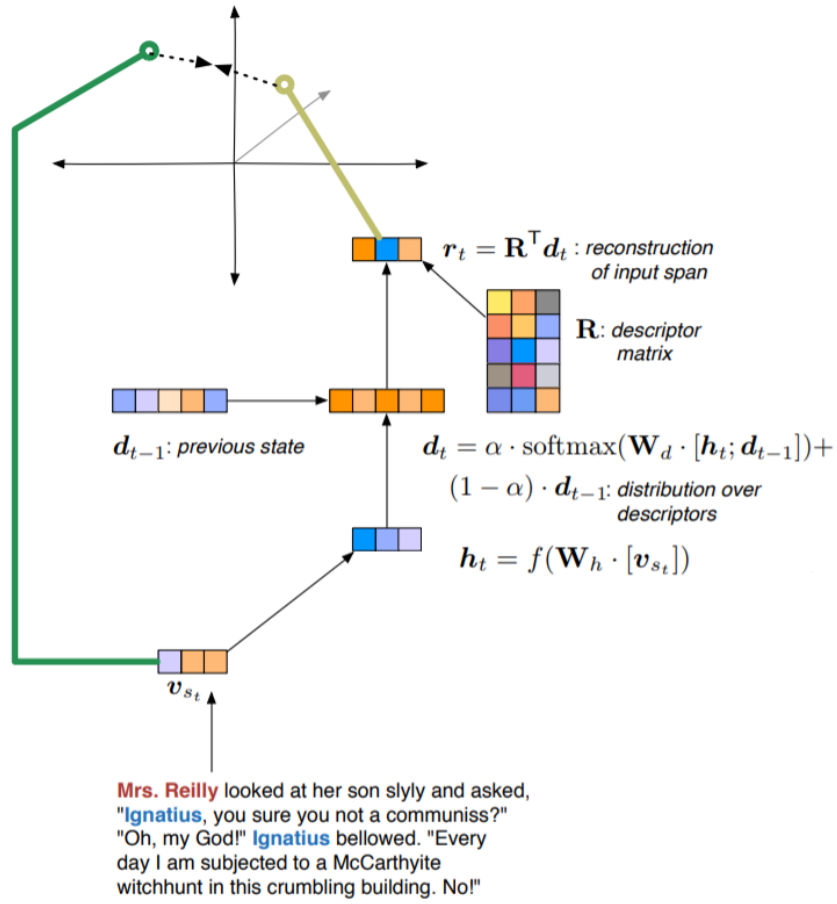


Рис. 1. Схематичное изображение базовой модели из статьи[8]

Далее модель вычисляет вектор скрытого состояния

$$x_t = \text{ReLU}(W_h \cdot u_t) \quad (2)$$

где $\text{ReLU}(x) = \max(0; x)$ — функция активации, W_h — матрица весов слоя.

Затем с помощью рекуррентного слоя RNN[13] с использованием результата предыдущего шага вычисляется текущее распределение на дескрипторах d_t

$$\begin{aligned} d_t &= \alpha \cdot \text{softmax}(W_d \cdot [x_t; d_{t-1}]) + (1 - \alpha) \cdot d_{t-1} \quad t > 1 \\ d_1 &= \text{softmax}(W_d \cdot [x_1; \vec{0}]) \end{aligned} \quad (3)$$

где $\alpha \in (0, 1]$ — параметр сглаживания,

$$\text{softmax}(X)_i = \frac{\exp(x_i)}{\sum_{x_j \in X} \exp(x_j)} \quad (4)$$

Таким образом сумма всех компонент дескриптора равна единице.

Далее модель вычисляет вектор-реконструктор

$$r_t = R^T d_t \quad (5)$$

Матрица R нормированная и обучаемая. Задача вектора-реконструктора — приближать начальный вектор $u_t = \frac{1}{|S_t|} \sum_{w \in S_t} u_w$ новостной статьи, который был вычислен без использования word dropout.

Таким образом матрица R состоит из строк, которые можно интерпретировать как векторные представления слов. Эти слова можно выявить, найдя ближайшие к строкам матрицы векторные представления слов используя косинусное расстояние. Вектор d_t отражает на сколько каждое из этих слов описывает исходную новостную статью. За счет параметра α обеспечивается гладкость распределения на дескрипторах во времени

Функция ошибки

$$L(\Theta) = J(\Theta) + \lambda X(\Theta) \quad (6)$$

состоит из двух слагаемых.

Первое слагаемое

$$J(\Theta) = \sum_{n \in N} \max(0; 1 - r_t \cdot u_t + r_t \cdot u_n) \quad (7)$$

минимизирует косинусное расстояние между вектором новостной статьи и вектором-реконструктором. Также эта функция максимизирует это расстояние между вектором-реконструктором и случайно

выбранными N векторами u_n (negative sampling[14]). Таким образом модель принуждается обучать более уникальные дескрипторы для каждой статьи.

Второе слагаемое

$$X(\Theta) = ||RR^T - I|| \quad (8)$$

отвечает за ортогональность матрицы дескрипторов R . Это означает, что вектора дескрипторов должны быть как можно более отдаленными друг от друга в смысле косинусного расстояния. λ – параметр ортогональности.

В базовой конфигурации используется значение Word Dropout $p = 0.5$, параметр гладкости $\alpha = 0.5$, количество случайных векторов для Negative Sampling $N = 50$, коэффициент скорости обучения $lr = 10e-3$, параметр ортогональности $\lambda = 10e-4$. В дальнейшем используется количество дескрипторов $K = 20$. Оптимизация модели осуществляется методом Adam[15].

2.2. Достоинства и недостатки

Достоинством модели является то, что она не только выделяет тематики траекторий во времени, но и находит дескрипторы, которые должным образом кластеризируют блоки траекторий. Более того, эта модель не нуждается в обучающем множестве.

Рассмотрим примеры полученных дескрипторов (Таблица 2). Данные дескрипторы в большинстве случаев отсылают к интуитивно понятным и интерпретируемым темам (стагфляция — экономические показатели, переизбраться — выборы, мессенджер — интернет), что несомненно является хорошим результатом. К сожалению, данная модель не выделяет дескрипторы, отражающие эмоциональный контекст.

демократический	стагфляция	незастроенный	невиновный
правоотношение	пленум	педагогический	выплачивать
подражательница	очевидец	печалиться	переизбраться
бомбардирование	визит	импортный	мессенджер
самофинансирование	акционер	чемпионат	начальник

Таблица 2. Примеры дескрипторов

Несмотря на свои достоинства, модель имеет недостатки, связанные с ее архитектурой.

Задача параметра α — сглаживать траекторию, то есть обеспечивать незначительное отклонение текущего распределения на дескрипторах от предыдущего. Это обеспечивает выделение в качестве дескрипторов более долгосрочных тематик. Данный способ слишком детерминированно и жестко задает связь текущего значения вектора весов дескриптора с предыдущим значением. К тому же, есть все основания полагать, что функция ошибки будет меньше при α близком к 1, но в этом случае распределение на дескрипторах будет недостаточно гладким. Возникает желание сконструировать такую сеть, в которой уменьшение значения функции ошибки будет однозначно отражать то, что модель лучше справляется с поставленной задачей.

Рекуррентный слой RNN является устаревшим и имеет ряд недостатков, которые будут рассмотрены далее. К настоящему времени существуют архитектуры, которые решают проблемы RNN и работают сравнительно лучше.

3. Модернизация базовой модели

В данной главе описываются изменения базовой модели

3.1. Изменение рекуррентного слоя

Рекуррентный слой RNN имеет ряд недостатков, к примеру затухающие и ”взрывающиеся” градиенты, проблемы с обработкой долгосрочных зависимостей.

Рекуррентные сети LSTM[21] и GRU[22] используют систему юнитов и вентиляей, которая обеспечивает более плавное распространение градиента.

Более того, сеть LSTM имеет два внутренних состояния. Одно из них отвечает за краткосрочную память, другое — за долгосрочную. Благодаря этому LSTM эффективно решает задачи, в которых возникает необходимость обрабатывать долгосрочные зависимости.

Для сравнения работы различных вариантов модели используются следующие конфигурации сети.

Векторное представление слов (embeddings):

1. Word2vec обученный на датасете Russian National Corpus, размерность 300
2. FastText обученный на текстах Википедии и Lenta.ru, размерность 300
3. FastText обученный на текстах Twitter, размерность 100

Рекуррентный слой:

1. RNN
2. GRU

embedding	alpha	RNN		GRU		LSTM	
		error	α	error	α	error	α
word2vec	0.5 trained	0.7384 0.7269	0.93	0.7396 0.7287	0.93	0.7575 0.7306	0.99
fastText wiki+lenta	0.5 trained	0.7107 0.7002	0.91	0.7133 0.7013	0.91	0.7292 0.7027	0.99
fastText twitter	0.5 trained	0.7470 0.7345	0.9	0.7476 0.7352	0.9	0.7651 0.7371	0.99

Таблица 3. Результаты работы модели с различными рекуррентными слоями

3. LSTM

Параметр сглаживания α :

1. 0.5

2. Обучаемый параметр (trained)

При анализе работы моделей с различными рекуррентными слоями стоит учитывать что более сложные рекуррентные слои требуют больше эпох для обучения, поэтому при фиксированном количестве эпох значение функции ошибки вероятно будет выше у сложного слоя, при условии что этот слой не улучшает работу модели.

Из полученных данных (Таблица 3) можно сделать следующие выводы:

- 1) Улучшенные рекуррентные слои не улучшают работу модели. При обучении значение параметра α близко к 1, то есть исходный вектор намного лучше приближается за счет текущего вектора слоя даже несмотря на достаточно высокое значение word dropout $p = 0.5$, из-за которого часть информации об исходном векторе утрачивается.
- 2) Чем сложнее рекуррентный слой, тем больше α . Это можно объяснить то, что необходимая для работы модели информация

лучше передается через внутреннее состояние сети чем через смещение распределений текущего и предыдущего дескриптора.

- 3) Значение функции ошибки значительно зависит от способа векторного представления слов.

Главная задача параметра α — сглаживать траекторию, то есть обеспечивать незначительное отклонение текущего распределения на дескрипторах от предыдущего. Это обеспечивает выделение в качестве дескрипторов более долгосрочных тематик. Но исходя из полученных результатов, можно выделить проблему касающуюся того, что “поведение” этого параметра желательно как-то зафиксировать, но при этом иметь больше свободы при обучении сети. Также возникает желание сконструировать такую сеть, в которой уменьшение значения функции ошибки будет однозначно отражать то, что модель лучше справляется с поставленной задачей.

3.2. Изменение функции ошибки

Логично переместить роль параметра α на функцию ошибки. Для этого изменим в исходной функции ошибки(6) первое слагаемое (7). Заменяем вектор u_t , являющийся векторным представлением статьи на \hat{u}_t

$$\begin{aligned}\hat{u}_t &= \beta \cdot u_t + (1 - \beta) \cdot \hat{u}_{t-1} \quad t > 1 \\ \hat{u}_1 &= u_1\end{aligned}\tag{9}$$

Таким образом за гладкость траекторий отвечает параметр β , поэтому теперь функция ошибки отражает то, какой результат от нее требуется. Это означает, что мы можем обучать параметр не опасаясь, что реальный результат модели от этого ухудшится.

Зафиксируем $\beta = 0.5$

embedding	alpha	RNN		GRU		LSTM	
		error	α	error	α	error	α
word2vec	1	0.7803		0.7831		0.7673	
	trained	0.7712	0.61	0.7735	0.61	0.7727	0.98
fastText wiki+lenta	1	0.7590		0.7613		0.7510	
	trained	0.7509	0.45	0.7515	0.45	0.7514	0.97
fastText twitter	1	0.7890		0.7900		0.7784	
	trained	0.7793	0.44	0.7794	0.44	0.7785	0.98

Таблица 4. Результаты работы новой модели с различными рекуррентными слоями

Используем ту же сеть конфигураций что и в предыдущем разделе, в котором анализировалась работу предшествующей модели (Таблица 3). Только теперь зафиксируем $\alpha = 1$, при этом значении выходной вектор рекуррентного слоя не смешивается с вектором предыдущего распределения на дескрипторах. Это необходимо для того, чтобы оценить, осталась ли необходимость использовать смещение весов дескрипторов для достижения гладкости.

Из полученных результатов (Таблица 4) можно сделать следующий важный вывод. При использовании рекуррентного слоя LSTM получены достаточно хорошие результаты, особенно учитывая то, что это самая долгообучаемая сеть из представленных. Более того, эти результаты лучше тогда, когда параметр α был зафиксирован и равнялся единице, то есть распределение предыдущего шага не смешивалось с текущим. Это означает, что мы можем отказаться от этого компонента, который ранее отвечал за гладкость траектории. Внутренних состояний слоя LSTM оказалось достаточно, чтобы должным образом приблизить вектор \hat{u}_t .

Таким образом оптимальная конфигурация модели — LSTM без использования смешивания (эквивалентно $\alpha = 1$).

$$d_t = \text{softmax}(\text{LSTM}(x_t; h_{t-1}; c_{t-1})) \quad (10)$$

	without	20	30	40	50
mean error	0.7517	0.7490	0.7478	0.7474	0.7480

Таблица 5. Результаты работы модели

где h_{t-1} и c_{t-1} — вектора скрытых состояний LSTM.

В дальней работе используется векторное представление слов fastText wiki+lenta.

3.3. Дополнительные эксперименты

В данном разделе приведены дополнительные эксперименты с моделью. Происходит подбор гиперпараметров и дополнительно исследуются некоторые особенности модели.

3.3.1. Скрытый слой

Как было показано ранее, LSTM улучшает работу модели (Таблица 4), но так как выходной вектор LSTM представляет собой произведение сигмоиды и гиперболического тангенса, значение каждого элемента выходного вектора лежит в промежутке $(-1, 1)$. Веса дескрипторов в модифицированной модели вычисляются с помощью softmax(4). Рассмотрим крайний случай $X_i = 1$, $X_{-i} = -1$ при $\dim(X) = 20$:

$$\text{softmax}(X)_{x_i=1} = \frac{\exp(1)}{\exp(1) + 19 \cdot \exp(-1)} \approx 0.28 \quad (11)$$

Максимальное значение веса не превышает 0.28. Эта деталь сильно ограничивает возможности модели. Возможным решением является домножение выходного вектора LSTM на какую-нибудь константу, но стоит учитывать, что и сигмоида, и гиперболический тангенс слишком чувствительны к шуму входных значений около нуля, а домножение на константу больше единицы лишь увеличит влияние шума на результат. Хорошее решение в данном случае — добавить ли-

нейный слой между LSTM и softmax. Тогда формула распределения на дескрипторах будет выглядеть следующим образом

$$d_t = \text{softmax}(W_{LSTM} \cdot \text{LSTM}(x_t; h_{t-1}; c_{t-1})) \quad (12)$$

Скрытый слой дает возможность выбрать размерность h_{LSTM} выходного вектора LSTM, так как теперь количеству дескрипторов должна соответствовать первая размерность матрицы W_{LSTM} , а не размерность выходного вектора LSTM. Согласно проведенному эксперименту (Таблица 5), скрытый слой действительно улучшает работу модели, при этом его размерность не сильно влияет на значение ошибки. В дальнейшем будем использовать размерность скрытого слоя 40.

3.3.2. Коэффициент скорости обучения

В стандартной конфигурации используется коэффициент скорости обучения $lr = 10e-3$. У использования фиксированного значения коэффициента обучения есть несколько недостатков. При больших значениях модель рискует в начале обучения переобучиться на данных, которые на которых производятся первые шаги обучения, так как начальные значения градиента обычно очень высокие. Более того, при высоких значениях градиента модель может ”перепрыгивать” значения минимума. При слишком маленьких значениях скорости обучения, модель рискует застревать в локальных минимумах. Оптимальное решение — использовать динамический коэффициент обучения, который зависит от номера шага обучения. Вариант функции, вычисляющий коэффициент скорости обучения в зависимости от шага приведен в статье[23].

$$lr = lr_coef \cdot \min(step^{-0.5}; step \cdot warmup_steps^{-1.5}) \quad (13)$$

Это соответствует линейному увеличению скорости обучения для

	fixed lr	dynamic lr
mean error	0.7474	0.7462
std error	0.01896	0.01648

Таблица 6. Результаты работы модели с различными коэффициентами обучения

первых этапов обучения *warmup_steps*, и уменьшению его после этого пропорционально обратному квадратному корню от номера шага. Далее используется *warmup_steps* = 500 и *lr_coef* = 0.03.

Рассмотрим результаты моделей с разными конфигурациями скорости обучения (значения агрегированы по результатам трех запусков моделей). Как можно увидеть в Таблице 6, среднее значение и стандартное отклонение ошибки меньше при динамическом коэффициенте обучения. Это означает, что модель работает стабильнее и точнее при динамическом коэффициенте обучения.

3.3.3. Negative Sampling

Интересной деталью модели является Negative Sampling[14]. Согласно первому слагаемому функции ошибки(7), вектор-реконструктор должен в равной степени быть близким к вектору, который он приближает (u_t или \hat{u}_t в зависимости от модели) и далеким от N случайных векторов из обучающей выборки. Данная деталь не кажется интуитивно понятной. Проведем эксперимент с функцией ошибки. Изменим исходную функцию ошибки модернизированной модели так, чтобы значимость расстояния между вектором-реконструктором и случайными векторами обучающей выборки была меньше.

$$\tilde{J}(\Theta) = \sum_{n \in N} \max(0; 1 - r_t \cdot u_t + 0.9(r_t \cdot u_n)) \quad (14)$$

При оценивании работы моделей с разными функциями ошибки очевидно нельзя смотреть на значения этих самых функций. Рас-

пятидесятилетие	фертильность	переадресовка	извечный
арестовать	февраль	говорить	субсидия
откровенничать	следователь	мальчишеский	выдвиженец
принадлежащий	боец	рефинансировать	площадь
транспортировочный	матчевый	благодарность	организатор

Таблица 7. Примеры дескрипторов

смотрим дескрипторы измененной модели (Таблица 7). Несмотря на то, что некоторым дескрипторам все еще можно поставить в соответствие определенную тематику (выдвиженец — выборы), многие из полученных дескрипторов представляют более фоновые слова, подобрать в соответствие тему которым практически невозможно (говорить, принадлежащий, и так далее).

Модель с измененной функцией ошибки в качестве дескрипторов выделяет более общие, неинформативные слова. Таким образом есть все основания полагать, что именно Negative Sampling способствует выделению дескрипторов, должным образом отражающих суть траекторий.

4. Сравнение моделей

Оценивание результатов работы моделей — отдельная сложная задача. Использовать какие-либо формальные функционалы качества не представляется возможным в связи с тем, что трудно определить требования к результатам работы модели.

Для сравнения результатов базовой модели и модели, полученной в данной работы был создан telegram-бот. Пользователю для сравнения поступает изображение с графическими результатами работы базовой и итоговой модели для одной и той же траектории. На графике для каждой модели изображены блоки тематик траектории, определяемые как несколько статей, идущих подряд во времени, у которых дескриптор с максимальным весом совпадает. Блоки выделены цветом. Для лучшей визуализации небольшие блоки объединялись с соседними, если их топ-3 дескрипторов совпадает. Такие объединенные блоки отделяются друг от друга за счет временного указателя. Также пользователю предоставлялась возможность посмотреть список заголовков статей для каждого блока

В ходе эксперимента было получено 1153 ответов из которых 717 раз была выбрана модифицированная модель и 436 раз базовая. Будем считать каждый ответ результатом независимого испытания Бернулли с фиксированной вероятностью успеха, где выбор модернизированной модели расценивается как успех. Тогда $n = 1153$ — количество независимых испытаний, $m = 717$ — число успехов. Выборочное среднее n испытаний $\hat{p} = 0.622$. Построим доверительный интервал для оценки вероятности успеха p по формуле

$$(\hat{p} - u_{1-\alpha/2} \sqrt{\frac{\hat{p}(1-\hat{p})}{n}}; \hat{p} + u_{1-\alpha/2} \sqrt{\frac{\hat{p}(1-\hat{p})}{n}}) \quad (15)$$

где α — уровень значимости, а $u_{1-\alpha/2}$ — квантиль стандартного нормального распределения уровня $1 - \alpha/2$.

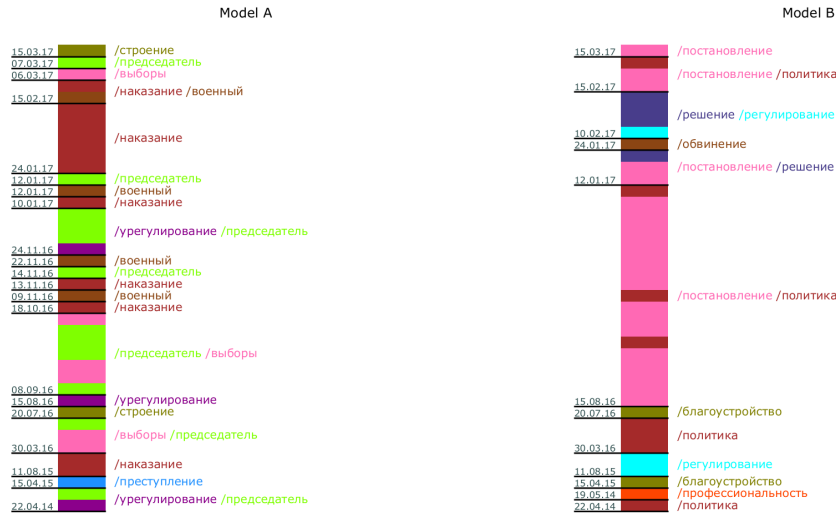


Рис. 2. Пример изображения. Базовая модель слева, модернизированная модель справа

Для полученной в ходе эксперимента выборки при уровне значимости $\alpha = 0.01$ доверительный интервал — $(0.5852; 0.6589)$. Значение 0.5 не входит в доверительный интервал, это означает что с вероятностью 99% можно утверждать, что вероятность выбора модернизированной модели выше, а следовательно результаты данной модели лучше.

Выводы

Базовая модель достаточно качественно работает с данными СМИ, а также выделяет интерпретируемые дескрипторы благодаря использованию Negative Sampling.

У данной модели есть недостаток, связанный с тем, что функция ошибки не соответствует требуемому от модели результату. Из-за этого возникает необходимость использовать детерминированное смещение внутреннего состояния сети с предыдущим значением вектора весов дескрипторов(3). К тому же данная функция ошибки практически сводит на нет преимущества рекуррентного слоя, из-за чего улучшенные рекуррентные слои практически не влияют на результаты модели (Таблица 3). Новая функция ошибки решает эти проблемы. Благодаря ей при использовании улучшенного рекуррентного слоя LSTM результаты модели улучшаются и отпадает какая-либо необходимость в детерминированном смещении.

Добавление скрытого слоя между LSTM и softmax улучшает работу модели. Динамический коэффициент обучения также положительно влияет на итоговые результаты, уменьшая среднее значение и стандартное отклонение ошибки.

В отличие от результатов работы модели на художественных текстах, получаемые дескрипторы не несут эмоционального контекста и отражают лишь тематики траекторий.

Эксперимент поставленный с помощью telegram-бота доказал что модернизированная модель лучше справляется с задачей выделения долгосрочных тематик новостных траекторий.

Заключение

В ходе работы были достигнуты следующие результаты.

1. При помощи автоматизированного обхода новостных сайтов СМИ, а также последующей предобработки полученного материала, сформирована обучающая выборка, состоящая из траекторий персоналий.
2. Реализована модель, решающая задачи выделения дескрипторов и их сопоставления траектории для художественных текстов.
3. Проведена апробация модели на текстах русскоязычных СМИ с последующим анализом результатов.
4. Выявлены недостатки базовой модели, которые были устранены с помощью изменения функции ошибки и модернизации рекуррентного слоя.
5. Проведен эксперимент с использованием telegram-бота, показавший, что модернизированная модель лучше справляется с задачей выделения долгосрочных трендов новостных траекторий.

Список литературы

- [1] Nallapati, Ramesh, Ao Feng, Fuchun Peng and James Allan. “Event threading within news topics.” CIKM (2004).
- [2] Mei, Qiaozhu and ChengXiang Zhai. “Discovering evolutionary theme patterns from text: an exploration of temporal text mining.” KDD (2005).
- [3] Beagle, Donald, (2014). Digital Humanities in the Research Commons: Precedents & Prospects, Association of College & Research Libraries
- [4] <https://pypi.org/project/stylo/>
- [5] <https://www.nltk.org/>
- [6] <https://pymorphy2.readthedocs.io/en/latest/>
- [7] <https://deeppavlov.ai/> [Электронный ресурс]: URL: <https://deeppavlov.ai/> (дата обращения: 20.05.2019).
- [8] Feuding Families and Former Friends: Unsupervised Learning for Dynamic Fictional Relationships / Mohit Iyyer, Anupam Guha, Snigdha Chaturvedi [и др.]
- [9] Amit Gruber, Yair Weiss, and Michal Rosen-Zvi. 2007. Hidden topic markov models. In Proceedings of Artificial Intelligence and Statistics
- [10] David M Blei, Andrew Y Ng, and Michael I Jordan. 2003. / Latent dirichlet allocation. Journal of Machine Learning Research, 3
- [11] Jonathan Chang, Jordan Boyd-Graber, and David M Blei. 2009a. / Connections between the lines: augmenting social networks with text. In Knowledge Discovery and Data Mining

- [12] Mohit Iyyer, Varun Manjunatha, Jordan Boyd-Graber, and Hal Daume III. 2015. / Deep unordered composition rivals syntactic methods for text classification. In Proceedings of the Association for Computational Linguistics.
- [13] Elman, J.L. Finding structure in time. // Cognitive Science. — 1990. — С. 179-211
- [14] Richard Socher, Quoc V Le, Christopher D Manning, and Andrew Y Ng. 2014. / Grounded compositional semantics for finding and describing images with sentences. Transactions of the Association for Computational Linguistics.
- [15] Diederik Kingma and Jimmy Ba. 2014. Adam: A method for stochastic optimization. In Proceedings of the International Conference on Learning Representations.
- [16] Lenta.ru [Электронный ресурс]: URL: <https://lenta.ru/> (дата обращения:).
- [17] Tvrain [Электронный ресурс]: URL: <https://tvrain.ru/> (дата обращения:).
- [18] Meduza [Электронный ресурс]: URL: <https://meduza.io/> (дата обращения:).
- [19] РИА Новости [Электронный ресурс]: URL: <https://ria.ru/> (дата обращения:).
- [20] scrapy [Электронный ресурс]: URL: <https://scrapy.org/> (дата обращения:).
- [21] Sepp Hochreiter; Jürgen Schmidhuber (1997). “Long short-term memory”

- [22] Chung, Junyoung, Çağlar Gülçehre, Kyunghyun Cho and Yoshua Bengio. “Empirical Evaluation of Gated Recurrent Neural Networks on Sequence Modeling.” CoRR abs/1412.3555 (2014)
- [23] Vaswani, Ashish, Noam Shazeer, Niki Parmar, Jakob Uszkoreit, Llion Jones, Aidan N. Gomez, Lukasz Kaiser and Illia Polosukhin. “Attention Is All You Need.” NIPS (2017).