目次

1.	產品概述	2
	核心功能	2
	主要特色	2
	典型應用	2
2.	安全須知	2
	△ 安裝前必讀	2
3.	技術規格	3
	基本規格	3
	輸入訊號特性 *	3
	術語定義	3
4.	安裝指南	4
	4.1 安裝準備	4
	4.2 機械安裝 *	4
	4.3 電氣接線	5
	4.4 測試驗證	5
5.	操作與應用	6
	5.1 控制面板說明	6
	5.2 操作模式	6
	5.3 基本應用	6
	5.4 延伸應用	7
6.	參數設定	7
	6.1 物理量特性評估 & 參數設定指南	7
	6.2 優化流程	8
7.	維護與故障排除	<u>9</u>
	7.1 定期維護	9
	7.2 故障診斷	9
	7.3 常見問題解答	9
附	錄	.10
	A. 感測器控制接線圖	.10
	B. 控制時序說明 & 控制邏輯	.11



1. 產品概述

核心功能

- 高靈活性多功能控制器,採用機械接點設計,無電子故障風險,避免頻繁啟停,延長設備壽命, 適用於液體、氣體、溫度等多種物理量的控制。
- 成本效益高、免編程、安裝簡單,模組化設計使平均維修工時縮短 40%。
- 性價比高,適合中小型工程場域。

主要特色

• 三段式精確控制:啟動/停止/容許範圍邏輯

雙重操作模式:自動/手動切換機械抖動消除技術:防止頻繁啟停直觀狀態指示:LED 燈號顯示

• 工業級 PCB 材料: 主控板採用 FR4 玻璃纖維基板,具備優異的耐腐蝕、耐高溫性能,

適用於嚴苛工業環境,提升產品壽命與安全性

典型應用

 應用類型
 控制對象
 典型場景

 液位控制
 水泵、排水泵
 水塔補水、污水處理

 氣壓控制
 空壓機、氣動系統
 工廠供氣、氣動設備

 溫度控制
 加熱器、冷卻風扇
 設備散熱、環境溫控

2. 安全須知

△ 安裝前必讀

電氣安全

- 所有電氣作業必須在斷電狀態下進行
- 控制板輸入電壓規格(12V)
- 確認現場電壓符合設備規格(110V/220V AC)
- 必須安裝適當的接地保護
- 使用正確規格的保險絲(5A)

機械安全

- 避免感測器受到直接衝擊或振動
- 預留足夠的維護空間

環境要求

- 工作温度:-10°C~50°C
- 避免直接日曬、雨淋
- 遠離腐蝕性氣體環境

3. 技術規格

基本規格

項目 規格 備註 電源電壓 110V/220V AC ±10% 根據型號選擇 保險絲 5A 兩種電壓通用 輸出通道 1組獨立控制輸出 可控制單相/三相馬達 感測輸入 3點式接點輸入 N.O/N.C/COM 工作溫度 -10°C ~ 50°C 工業級元件 防護等級 IP54 防塵防水濺 外形尺寸 240×180×95mm 壁掛式安裝

輸入訊號特性 *

訊號穩定性要求 *

- 所有輸入皆為「接點觸發」,若輸入訊號波動過快(如氣壓快速變化),建議:
- 加裝繼電器延遲模組
- 增加濾波/去抖時間設定
- 確保感測器機構反應靈敏且無接觸不良

三段區間辨識清晰度 *

- 三點控制需有明確的「高/中/低」輸出狀態
- 若只有雙段訊號,將導致容許範圍判斷失效
- 若僅一段訊號(如單段限位),則無法達成本控制邏輯,建議改用其他控制器

術語定義

術語	英文縮寫	定義
常開接點	N.O	平時斷開,觸發時閉合
常閉接點	N.C	平時閉合,觸發時斷開
共同點	COM	接點共用端子
過載保護	OL	馬達過載保護裝置
繼電器	KM1/KM2	控制馬達的繼電器模塊

4. 安裝指南

4.1 安裝準備

環境檢查清單

- 電源電壓確認(110V/220V)
- 安裝空間評估(預留維護空間)
- 環境條件檢查(溫度、濕度、腐蝕性)

工具準備

- 螺絲起子、數位電錶、絕緣膠帶
- 配線管材、接線端子、標籤紙

4.2 機械安裝 *

控制器安裝

- 1. 選擇乾燥、通風良好的位置
- 2. 使用 DIN 導軌或螺絲固定
- 3. 確保防護等級符合現場環境

感測器安裝

1. 液位感測器

- 安裝高度:距離液面 0.5-1.5 公尺
- 避免水流直接衝擊
- 確保浮球動作範圍無阻礙

2. 其他感測器

- 確保感測範圍無遮擋物
- 避免機械振動干擾
- 考慮環境與溫度影響

機構安裝與回復機制 使用於移動、限位、轉速等應用時,建議:

- 感測器安裝處需避開干擾源與機械擾動 **
- 感測件應能「自復原狀態」(如彈簧回復、磁性歸位) **

4.3 電氣接線

基本接線步驟

1. 斷電確認:確保所有電源已切斷

2. 主電源接線: L1、L2 端子接入 AC 電源

3. **感測器接線**:按照 N.O、N.C、COM 標示接線

4. 負載接線:連接執行機構(馬達、泵浦等)->(附錄 A. 感測器控制接線圖)

5. 保護接線: 連接過載保護器和接地線

接線規範

• 線徑選擇:根據負載電流選擇適當線徑

接線牢固:確保端子螺絲緊固標識清楚:所有線路必須標識

• 絕緣良好:接線完成後進行絕緣測試

4.4 測試驗證

系統檢查

1. 電源測試

• 控制班輸入電壓:12V

• 測量輸入電壓: 110V/220V ±10%

• 確認保險絲規格正確

• 檢查指示燈是否正常點亮

2. 感測器測試

• 手動觸發感測器

• 觀察指示燈變化

• 測量接點阻抗

3. 執行機構測試

- 手動模式測試馬達動作
- 檢查過載保護功能
- 確認控制邏輯正確

5. 操作與應用

5.1 控制面板說明

指示燈狀態

指示燈1紅色 觸發動作(系統啟動)

指示燈 2 綠色 停止狀態 (系統停止)

指示燈 3 黃色 容許範圍(正常等待)

手動操作開關

SW1 ON 系統停止

SW2 ON 手動強制啟動

5.2 操作模式

自動控制模式

- SW1 & SW2 設為 OFF
- 系統依感測器狀態自動運行
- 適用於正常運行狀態

手動控制模式

• SW1 設為 ON:強制停止

• SW2 設為 ON:強制啟動

• 適用於測試或緊急情況

混合控制模式

- 正常時自動控制
- 必要時手動介入
- 適用於需要彈性操作的場合

5.3 基本應用

液位控制系統

應用場景:家用、工業、循環用水、地下室排水、排污、清洗用水、綠化澆灌,等等…。

進水控制:低水位啟動→中水位(正常容許範圍)→高水位停止

排水控制:高水位啟動→中水位(正常容許範圍)→低水位停止

應用設定

功能 觸發接點 停止接點 共同點

進水 N.C N.O COM 排水 N.O N.C COM

5.4 延伸應用

氣壓控制系統

• 應用場景:空壓機、氣動設備壓力控制、工廠供氣系統、儲氣桶壓力管理

• 控制對象:螺旋式空壓機(15HP)、工業用空壓機

• 感測要求:三段式壓力開關

温度控制系統

控制對象:加熱器、冷卻風扇感測要求:三段式溫控開關

• 控制邏輯:低溫啟動→適溫維持→高溫停止

特殊控制應用

高度/距離控制:需配合信號轉換器轉速控制:適用於低精度間接控制

• 流量控制:需配合流量開關

6. 參數設定

6.1 物理量特性評估 & 參數設定指南

參數調整可依現場情況優化,若動作過頻可擴大遲滯區間或增加抖動消除時間,若反應遲緩則反向調整。

響應時間分類

類型	變化時間	典型應用(須根據場景)
快速響應	<5秒	氣壓、液壓系統
中等響應	5-30 秒	小容量液位控制
慢速響應	>30 秒	溫度、大容量液位

抖動消除時間設定(如有加裝繼電器延遲模組)

可根據應用類型(液位、氣壓、溫度、位置)調整抖動消除時間(如 2-60 秒),防止訊號雜訊造成頻繁 切換。

應用類型	建議時間	設定原則
液位控制	2-5 秒	根據液體流動速度
氣壓控制	3-8秒	考慮氣體壓縮特性
溫度控制	30-60 秒	依據熱慣性調整

遲滯區間設定(如有加裝繼電器延遲模組)

可設定容許範圍(遲滯區間),如液位控制可設 0.5-1.5m、氣壓 0.5-2bar 等,避免物理量在臨界點反覆 切換。

應用類型	建議區間	計算方式
液位	0.5-1.5m	容器高度×(3-8%)
氣壓	0.5-2bar	最大壓力×(5-10%)
溫度	2-10°C	控制範圍×(3-8%)

6.2 優化流程

步驟 1:初始設定 根據應用類型選擇建議參數,以保守值開始

步驟 2: 運行測試

連續運行 24-48 小時, 記錄:

- 控制動作頻率
- 物理量變化範圍
- 異常觸發次數

步驟3:參數調整

• 動作過頻:增加抖動時間或擴大遲滯區間 • 反應遲緩:減少抖動時間或縮小遲滯區間

• 偶發誤動:檢查干擾源,增加濾波措施

步驟 4: 最終驗證 調整後再次測試,確認系統穩定性

7. 維護與故障排除

7.1 定期維護

每月檢查

• 清潔設備外殼

• 檢查指示燈狀態

• 測試手動操作功能

• 檢查接線端子

• 記錄運行狀態

每季檢查

• 清潔感測器

• 檢查感測器動作

• 測量絕緣阻抗

• 檢查執行機構

• 校正控制參數

每年檢查

• 全面系統檢查

• 更換易損零件

• 校正感測器

• 更新運行記錄

• 評估系統性能

7.2 故障診斷

快速診斷表

故障現象	可能原因	檢查重點	解決方法
完全無反應	電源故障	電壓、保險絲	修復電源、更換保險絲
指示燈不亮	控制板故障	控制板電源	更換控制板
頻繁啟停	參數不當	抖動時間、遲滯區間	調整控制參數
不會自動啟動	感測器故障	感測器接線、動作	修復或更換感測器
無法停止	執行機構故障	接觸器、馬達	檢修執行機構

診斷流程

系統故障 → 電源正常? → 指示燈正常? → 感測器動作? → 執行機構動作? → 控制邏輯正確?

檢查電源 檢查控制板 檢查感測器 檢查執行機構 檢查參數設定 系統正常

7.3 常見問題解答

Q1:系統頻繁啟停如何處理?

A:診斷步驟

1. 檢查感測器安裝位置是否受擾動影響

2. 增加抖動消除時間

3. 擴大遲滯控制區間

4. 檢查感測器是否有接觸不良

5. 評估物理量變化特性是否適合此控制器

Q2:執行機構不動作如何排除?

A:檢查順序

1. 確認控制器有輸出信號

3. 測試執行機構本身功能

5. 確認過載保護是否動作

2. 檢查執行機構電源供應

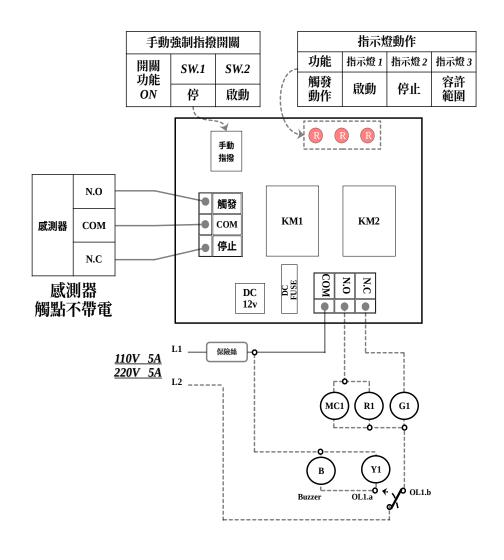
4. 檢查控制回路接線

Q3:停電後系統會自動恢復嗎?

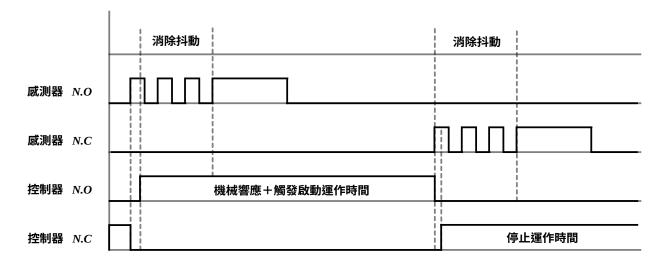
A:系統採用機械接點設計,來電後會自動依據感測器狀態判斷,無需人工重啟,但建議進行系統檢查。

附錄

A. 感測器控制接線圖



B. 控制時序說明 & 控制邏輯



- 當感測器偵測到「低」狀態,控制器<u>啟動</u>執行機構(如馬達、泵浦)。
- 當物理量進入「中」區間,進入**容許範圍**,執行機構**保持現狀**(不啟動也不停止)。
- 當感測器偵測到「高」狀態,控制器發出停止指令,執行機構停止動作。

文件資訊

• 文件版本: V1.0

• 發布日期: 2025年6月

• 文件編號: Multi-Functional-Controller-V1.0

Multi-Functional-Controller © 2025/6 by TSAI, AN-HSIANG is licensed under CC BY 4.0. To view a copy of this license, visit https://creativecommons.org/licenses/by/4.0/

本控制器為通過國際開源硬體協會(OSHWA)認證之開源硬體專案。

專案名稱:Multi-Functional-Controller

認證編號:[TW000007]

