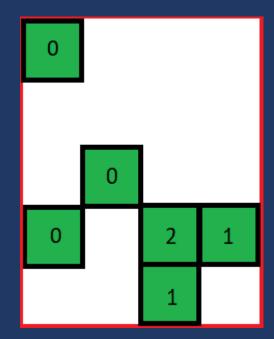
# Présentation de Projet Recherche Opérationnelle

# Modélisation du problème

# Compacité

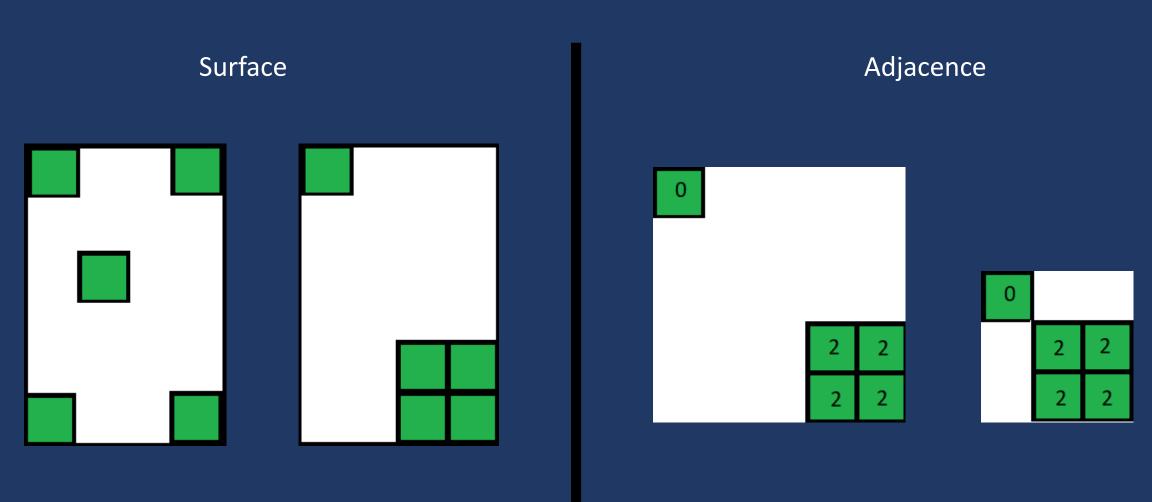
- S = surface du plus petit rectangle contenant tous les champs
- $a_i$  = nombre de champs adjacents au champ i.
- Compacité =  $\frac{S}{1 + \sum a_i}$
- Exemple :





Compacité = 
$$\frac{4*5}{1+4} = 4$$

# Justification de la modélisation de la compacité



#### Distance des habitations

- $n_i$  = distance moyenne entre le champ i et les habitations
- $d_{ij}$  = distance entre le champ i et l'habitation j

• 
$$n_i = \frac{1}{d} \sum_j d_{ij}$$

• Score de distance des habitations =  $\frac{1}{n}\sum_{i}n_{i}$ 



#### Production

- $p_i$  = score de production du champ i retrouvé dans la carte de production
- Score de production =  $\sum_i p_i$

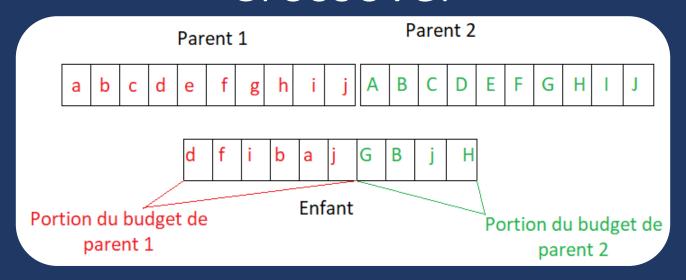
# Principes de l'algorithme génétique

# • Un parent est une liste de champs • Lors de la première génération, des champs sont ajoutés aléatoirement au

#### Initialisation

- Lors de la première génération, des champs sont ajoutés aléatoirement au parent tant que l'ajout de ceux-ci ne dépasse pas le budget alloué
- Plusieurs iterations sont effectuées afin de se rapprocher le plus possible du budget maximal

#### Crossover



- Deux parents se croisent pour former un enfant
- Le croisement se fait en deux parties:
  - Une portion du budget de l'enfant est choisie aléatoirement. Les champs du parent 1 sont ajoutés aléatoirement tant que le coût total ne dépasse pas la portion de budget allouée.
  - Lorsque les champs du parent 1 ont été ajoutés, les champs du parents 2 sont à leurs tours ajoutés aléatoirement tant que le coût total ne dépasse pas le budget total de l'enfant.
- Une mutation a lieu aléatoirement lors du croisement. Celle-ci consiste à intervertir, au hasard, un champ de l'enfant avec un champ aléatoire.

### Nouvelle génération

Liste de scores clasée par production croissante

1. Enfant 1 (1,1,4)
2. Enfant 2 (1,2,5)
3. Enfant 4 (2,4,3)
4. ...
5. ...
6. Enfant 3 (4,3,1)

```
Liste de scores classée
par distance
décroissante
```

```
ores classée
istance par compacité
issante décroissante
```

```
2. ...

3. ...

4. Enfant 4 (2,4,3)

5. Enfant 3 (4,3,1)

6. Enfant 2 (1,2,5)

7. Enfant 1 (1,1,4)
```

```
1. Enfant 2 (1,2,5)
2. Enfant 1 (1,1,4)
3. Enfant 4 (2,4,3)
4. ...
5. ...
6. ...
7. Enfant 3 (4,3,1)
...
```

Liste de score général triée par ordre décroissant

4. Enfant 3 (18)

```
Portion d'élite

Score général Enfant 3 = 6 + 5 + 7
```

Score général Enfant 3 = 6 + 5 + 7

Score général de l'Enfant i = position production + position proximité + position compacité

5. ...
6. ...
7. ...

Pareto

#### Pareto

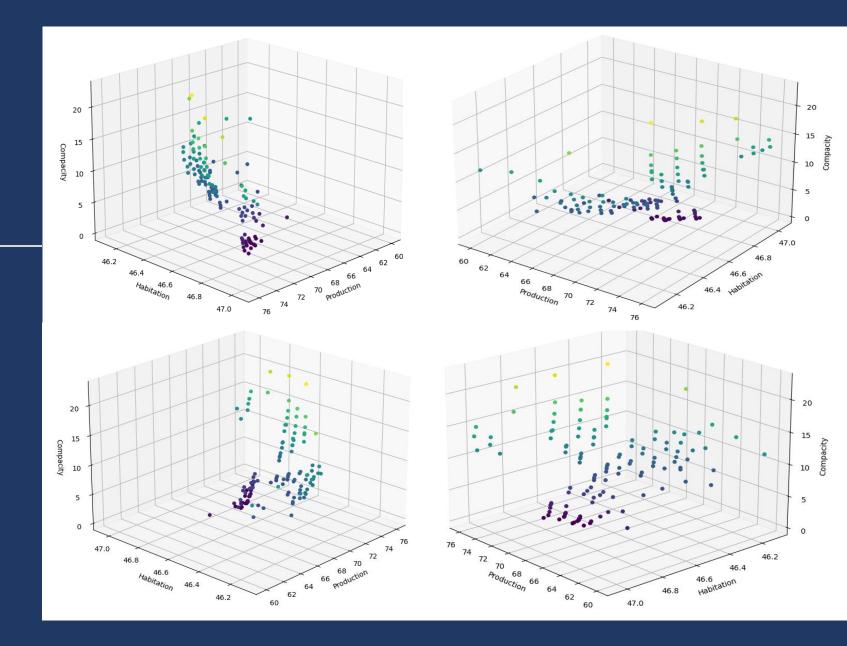
 Permet de trouver les solutions dominantes qui satisfont les 3 critères de manière équilibrée

• Seules les solutions à la frontière Pareto sont sélectionnées

 Une liste est initialisée avec la première génération et mise à jour à chaque nouvelle génération en excluant les solutions dominées

# Représentation Pareto

- Représentation de la frontière en 3 dimensions :
  - Production : à maximiser
  - Compacité : à minimiser
  - Distance d'habitations : à minimiser



# PROMETHEE

#### PROMETHEE

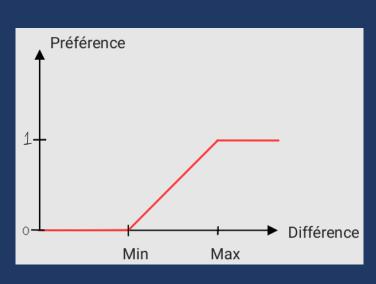
Algorithme utilisé pour sélectionner la meilleure alternative parmi les solutions Pareto

Pour chaque critère on définit:

- Un poids pour représenter l'importance d'un critère par rapport aux autres
- Une préférence avec une valeur de score minimum et maximum

Solutions comparées par leurs scores :

- On fait une différence entre les 2 scores
- Le poids est multiplié par la préférence et est ajouté au score de comparaison



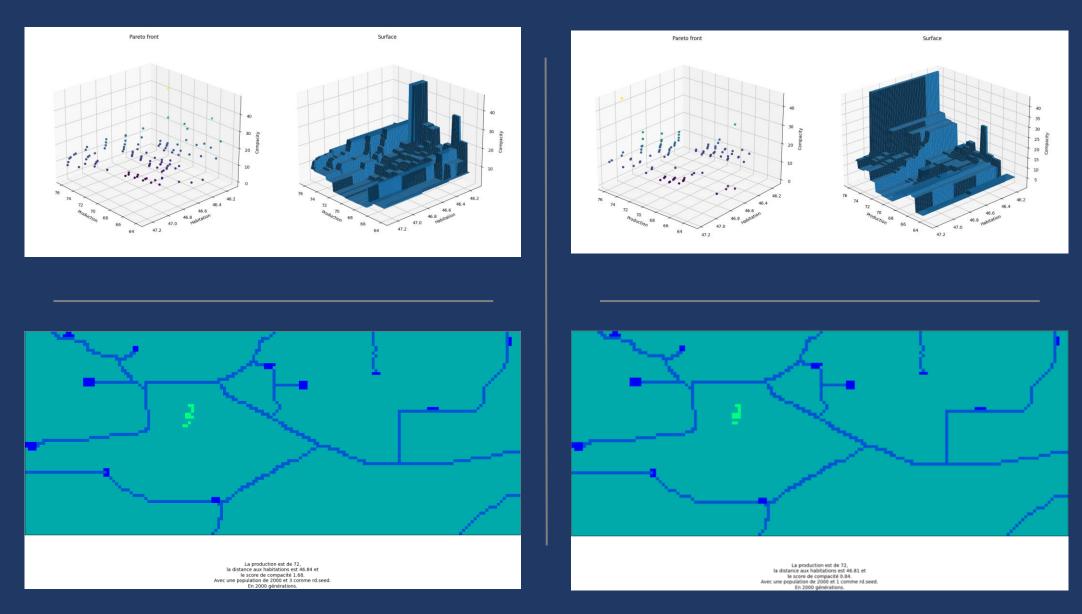
#### Sélection finale de la solution

• À la fin de l'algorithme, il reste une matrice carrée des comparaisons entre tous les scores

- Pour chaque solution, un calcul du flow positif et négatif est effectué :
  - Flow positif : à quel point la solution est préférée par rapport aux autres
  - Flow négatif : comparaisons inverses

 Les solutions sont triées par leur flows nets et celle avec le meilleur flow est choisie

# Résultats



Les poids sont de (0.7, 0.3, 0.5)

# Discussion et conclusion

#### Discussion

• Convergence géographique des solutions due à la modélisation de la distance des habitations.

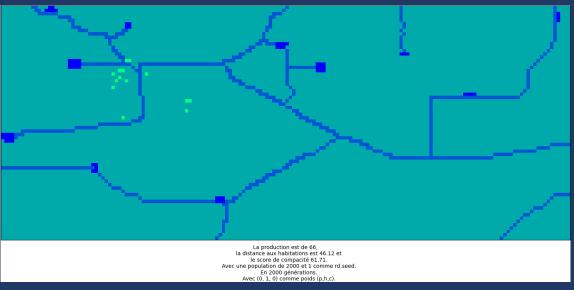
• Il est possible qu'une solution converge de manière précoce vers une zone non-optimale. Lorsque cela arrive, les futures générations reste "coincées" dans ce maximum local. Ceci est dû à la nature du problème ainsi qu'à la nature des mutations qui ne permettent pas de déplacer l'entièreté des champs hors du maximum local.

#### Conclusion

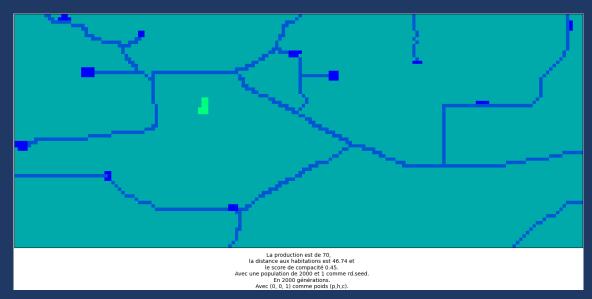
- La fonction de "fitness" permet une bonne sélection de la portion d'élite
- La représentation visuelle de la frontière de Pareto atteste de la qualité des résultats de l'algorithme génétique
- L'algorithme présente une bonne performance grâce à diverses optimisations telle que la mémoisation
- Une convergence relativement constante entre les différents seeds indique un bon fonctionnement. Les résultats obtenus restent consistants et sont en phase avec la modélisation des critères.

# Annexes

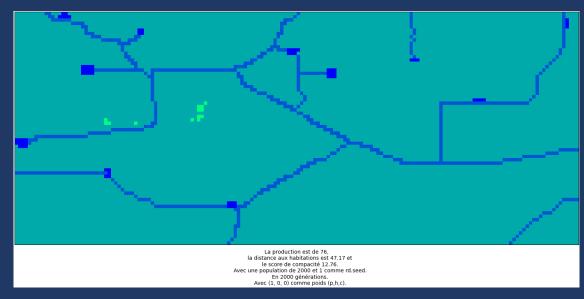
#### Le même seed a été utilisé pour les 4 résultat



#### Distance à 1, le reste à 0



Compacité à 1, le reste à 0



Production à 1, le reste à 0



Les trois critères à 1