

计算机 408 统考真题解析

数据结构：综合应用题

408 备考组

2026 年 1 月 2 日

知识模块

1. 线性结构 (11)
2. 树 (4)
3. 图 (10)
4. 排序 + 外排序 (5)
5. 查找 + 高级查找 (6)

大题分布

① 线性结构 (11)

- 顺序表 (5)
- 链表 (4)
- 栈 (1)
- 队列 (1)

② 树 (4)

③ 图 (10)

④ 排序 + 外排序 (5)

⑤ 查找 + 高级查找 (6)

① 线性结构 (11)

• 顺序表 (5)

- 2025-41
- 2020-41
- 2018-41
- 2013-41
- 2010-42

• 链表 (4)

- 栈 (1)
- 队列 (1)

② 树 (4)

③ 图 (10)

第 41 题

设有两个长度均为 n 的一维整型数组 A 和 res ，对数组 A 中的每个元素 $A[i]$ ，计算 $A[i]$ 与 $A[j]$ ($0 \leq i \leq j \leq n-1$) 乘积的最大值，并将其保存到 $res[i]$ 中。

示例：若 $A = \{1, 4, -9, 6\}$ ，则得到 $res = \{6, 24, 81, 36\}$ 。

请设计一个时间和空间上尽可能高效的算法 `calMulMax`。

核心考点

后缀最大值与最小值的动态维护（处理负数乘积）。

基本设计思想：

乘积的最大值可能由以下三种情况产生：1. $A[i] > 0$ 时，应乘以其后方（含自身）的最大值；2. $A[i] < 0$ 时，应乘以其后方（含自身）的最小值（负负得正）；3. $A[i] = 0$ 时，结果必为 0。

具体步骤：

- ① 从后往前遍历数组 A 。
- ② 使用两个变量 maxVal 和 minVal 记录从 $n-1$ 到 i 范围内的最大值和最小值。
- ③ 计算 $\text{res}[i] = \max(A[i] \times \text{maxVal}, A[i] \times \text{minVal})$ 。
- ④ 更新 maxVal 和 minVal 供下一步使用。

复杂度：时间复杂度 $O(n)$ ，空间复杂度 $O(1)$ （不计结果数组）。

C/C++ 代码实现

```
void calMulMax(int A[], int res[], int n) {  
    if (n <= 0) return;  
  
    int maxVal = A[n-1]; // 记录后缀最大值  
    int minVal = A[n-1]; // 记录后缀最小值  
  
    // 从后向前遍历, 保证空间复杂度  $O(1)$   
    for (int i = n - 1; i >= 0; i--) {  
        // 更新当前的后缀最值  
        if (A[i] > maxVal) maxVal = A[i];  
        if (A[i] < minVal) minVal = A[i];  
  
        // 计算可能的两个乘积值  
        long long prod1 = (long long)A[i] * maxVal;  
        long long prod2 = (long long)A[i] * minVal;  
  
        // 取较大者保存  
        res[i] = (int)(prod1 > prod2 ? prod1 : prod2);  
    }  
}
```

第 41 题

定义三元组 (a, b, c) 的距离 $D = |a - b| + |b - c| + |c - a|$ 。给定 3 个升序存储的正整数集合 S_1, S_2, S_3 。设计算法计算所有可能三元组中的最小距离。

示例：

$S_1 = \{-1, 0, 9\}, S_2 = \{-25, -10, 10, 11\}, S_3 = \{2, 9, 17, 30, 41\}$

最小距离为 2，相应三元组为 $(9, 10, 9)$ 。

公式简化提示

若 $a \leq b \leq c$ ，则 $D = (b - a) + (c - b) + (c - a) = 2(c - a)$ 。

即：距离 D 为三元组中最大值与最小值之差的两倍。

基本设计思想：

采用“多路归并”式的三指针法。

- ① 初始时, $i = j = k = 0$, 分别指向三个数组的首元素。
- ② 循环执行以下步骤:
 - 计算当前三元组 $(S_1[i], S_2[j], S_3[k])$ 的距离 D ;
 - 若 D 小于当前最小值, 更新 $\min D$;
 - **核心逻辑**: 找到当前三元组中的最小值 (假设为 $S_1[i]$), 令其指针 i 后移。
- ③ 直到任一数组遍历结束。

为什么移动最小值?

距离由最大值与最小值之差决定。只有增大最小值, 才可能使差距缩小; 增大最大值或中间值只会让差距保持或变大。

复杂度: 时间复杂度 $O(n_1 + n_2 + n_3)$, 空间复杂度 $O(1)$ 。

C/C++ 代码实现

```
#define ABS(x) ((x) < 0 ? -(x) : (x))

int findMinDistance(int S1[], int n1, int S2[], int n2, int S3[], int n3) {
    int i = 0, j = 0, k = 0, minD = 0x7fffffff;
    while (i < n1 && j < n2 && k < n3) {
        // 计算当前距离 D = |a-b| + |b-c| + |c-a|
        int D = ABS(S1[i] - S2[j]) + ABS(S2[j] - S3[k]) + ABS(S3[k] - S1[i]);
        if (D < minD) minD = D;

        // 移动最小值对应的指针
        if (S1[i] <= S2[j] && S1[i] <= S3[k]) i++;
        else if (S2[j] <= S1[i] && S2[j] <= S3[k]) j++;
        else k++;
    }
    return minD;
}
```

考场提醒： 1. 必须使用三指针同步移动，暴力 $O(n^3)$ 只能拿部分分；2. 注意三项绝对值相加的逻辑。

第 41 题

给定一个含 $n(n \geq 1)$ 个整数的数组，设计一个在时间上尽可能高效的算法，找出数组中未出现的最小正整数。

示例：

- 数组 $\{-5, 3, 2, 3\}$ 中未出现的最小正整数是 1。
- 数组 $\{1, 2, 3\}$ 中未出现的最小正整数是 4。

关键发现

在一个长度为 n 的数组中，未出现的最小正整数一定在 $[1, n + 1]$ 范围内。

基本设计思想：

采用“空间换时间”的策略，利用一个辅助数组标记正整数的出现情况。

- ① 建立一个长度为 n 的辅助数组 B ，初始化为 0。
- ② 遍历原数组 A ：
 - 若 $0 < A[i] \leq n$ ，则在辅助数组对应位置记录 $B[A[i] - 1] = 1$ 。
 - 否则（负数、0 或大于 n 的数）直接忽略，因为它们不影响结果。
- ③ 遍历辅助数组 B ，第一个值为 0 的下标 i 对应的 $i + 1$ 即为缺失的最小正整数。
- ④ 若遍历完 B 全为 1，则结果为 $n + 1$ 。

复杂度分析：

- 时间复杂度： $O(n)$ 。共需两次遍历。
- 空间复杂度： $O(n)$ 。需要一个长度为 n 的辅助数组。

```
int findMissMin(int A[], int n) {
    int i, *B;
    B = (int *)malloc(sizeof(int) * n); // 分配辅助空间
    // 初始化辅助数组
    for (i = 0; i < n; i++) B[i] = 0;
    // 标记出现过的正整数
    for (i = 0; i < n; i++)
        if (A[i] > 0 && A[i] <= n)
            B[A[i] - 1] = 1;
    // 寻找第一个未出现的正整数
    for (i = 0; i < n; i++)
        if (B[i] == 0) break;
    int result = i + 1;
    free(B); // 释放内存
    return result;
}
```

考场策略

虽然此题有 $O(1)$ 空间复杂度的置换算法，但在 408 考场上，使用 $O(n)$ 空间的辅助数组法逻辑最清晰、最容易写对且同样能拿到时间复杂度满分。

第 41 题

已知整数序列 $A = (a_0, a_1, \dots, a_{n-1})$, 其中 $0 \leq a_i < n$ 。若某个元素 x 出现的次数 $m > n/2$, 则称 x 为主元素。

任务: 设计一个尽可能高效的算法, 找出 A 的主元素。若存在则输出该元素, 否则输出 -1 。
示例:

- $A = (0, 5, 5, 3, 5, 7, 5, 5) \rightarrow$ 输出 5。
- $A = (0, 5, 5, 3, 5, 1, 5, 7) \rightarrow$ 输出 -1。

算法目标

寻找时间复杂度 $O(n)$, 空间复杂度 $O(1)$ 的最优解。

基本设计思想：摩尔投票法

算法分为“候选人选拔”和“确认”两个阶段：

- ① **选拔阶段**：遍历数组，记录一个候选人 c 和计数器 $count$ 。
 - 若 $count == 0$ ，将当前元素设为 c ， $count = 1$ ；
 - 若当前元素等于 c ，则 $count++$ ；否则 $count--$ 。

原理：若存在主元素，其出现次数比其他所有元素之和还多，最后剩下的候选人必是它。

- ② **确认阶段**：再次遍历数组，统计候选人 c 出现的实际次数。
- ③ **输出**：若实际次数 $> n/2$ ，则输出 c ；否则输出 -1 。

复杂度分析：

- **时间复杂度**： $O(n)$ 。共需两次扫描数组。
- **空间复杂度**： $O(1)$ 。仅需常数个辅助变量。

```
int Majority(int A[], int n) {  
    int candidate = A[0], count = 1; // 阶段1: 寻找候选主元素  
    for (int i = 1; i < n; i++) {  
        if (A[i] == candidate) count++;  
        else {  
            if (count > 0) count--;  
            else {  
                candidate = A[i];  
                count = 1;  
            }  
        }  
    }  
    int actualCount = 0; // 阶段2: 统计候选元素实际出现的次数  
    for (int i = 0; i < n; i++)  
        if (A[i] == candidate) actualCount++;  
    if (actualCount > n / 2) return candidate;  
    else return -1;  
}
```

易错点拨

注意：第一阶段剩下的候选人并不一定是主元素（如序列 {1, 2, 3} 剩下 3），因此必须进行第二阶段的计数校验。

第 42 题

设将 $n(n > 1)$ 个整数存放于一维数组 R 中。设计一个在时间和空间两方面都尽可能高效的算法，将 R 中序列循环左移 $p(0 < p < n)$ 个位置。

变换过程：

由 $\langle x_0, x_1, \dots, x_{n-1} \rangle$ 变换为 $\langle x_p, x_{p+1}, \dots, x_{n-1}, x_0, x_1, \dots, x_{p-1} \rangle$ 。

示例说明

若 $R = \{1, 2, 3, 4, 5, 6\}$, $p = 2$:

左移后结果为 $\{3, 4, 5, 6, 1, 2\}$ 。

基本设计思想：三步翻转法

可将数组 R 视为由两个子向量组成： $A = \langle x_0, \dots, x_{p-1} \rangle$ 和 $B = \langle x_p, \dots, x_{n-1} \rangle$ 。题目要求由 AB 变为 BA 。

- ① 第一步：逆置子向量 A ，得到 $A^{-1}B$ 。
- ② 第二步：逆置子向量 B ，得到 $A^{-1}B^{-1}$ 。
- ③ 第三步：逆置整个向量 $(A^{-1}B^{-1})^{-1}$ ，最终得到 BA 。

例如： $\{1, 2|3, 4, 5, 6\} \xrightarrow{A} \{2, 1|3, 4, 5, 6\} \xrightarrow{B} \{2, 1|6, 5, 4, 3\} \rightarrow \{3, 4, 5, 6, 1, 2\}$ **复杂度分析：**

- 时间复杂度： $O(n)$ 。所有元素总共被访问两次（逆置子段一次，全逆置一次）。
- 空间复杂度： $O(1)$ 。仅需一个辅助变量用于元素交换。

```
// 实现对数组 R 中从 left 到 right 范围内的元素逆置
void Reverse(int R[], int left, int right) {
    while (left < right) {
        int temp = R[left];
        R[left] = R[right];
        R[right] = temp;
        left++, right--;
    }
}

void LeftShift(int R[], int n, int p) {
    if (p <= 0 || p >= n) return;
    Reverse(R, 0, p - 1);           // 1. 逆置前 p 个元素 (A)
    Reverse(R, p, n - 1);           // 2. 逆置后 n-p 个元素 (B)
    Reverse(R, 0, n - 1);           // 3. 逆置整个数组 (A'B')' = BA
}
```

考场提分点

1. **通用性**：封装一个 Reverse 函数可以极大简化代码并减少出错率。
2. **参数检查**：在主函数中检查 p 的范围体现了良好的编程习惯。

① 线性结构 (11)

- 顺序表 (5)
- 链表 (4)
 - 2019-41
 - 2015-41
 - 2012-42
 - 2009-42
- 栈 (1)
- 队列 (1)

② 树 (4)

③ 图 (10)

④ 排序 + 外排序 (5)

第 41 题

设线性表 $L = (a_1, a_2, \dots, a_n)$ 采用带头结点的单链表保存。设计一个空间复杂度为 $O(1)$ 且高效的算法，重新排列 L 为 $L' = (a_1, a_n, a_2, a_{n-1}, a_3, a_{n-2}, \dots)$ 。

结点定义：

```
1 typedef struct node {  
2     int data;  
3     struct node *next;  
4 } NODE;
```

示例分析

原链表：1 → 2 → 3 → 4 → 5 → 6

目标链表：1 → 6 → 2 → 5 → 3 → 4

基本设计思想：

观察目标链表发现，它是将原链表的后半部分逆置后，交叉插入到前半部分中。

- ① **寻找中间结点：**使用快慢指针（slow 每次走一步，fast 每次走两步）。当快指针到达末尾时，慢指针恰好指向中间结点。将链表一分为二。
- ② **逆置后半段：**将后半段链表的所有结点进行原地逆置（头插法或三指针翻转）。
- ③ **交叉合并：**从前半段和逆置后的后半段依次交替取出结点，拼接成最终链表。

复杂度分析：

- **时间复杂度：** $O(n)$ 。找中点 $O(n/2)$ ，逆置 $O(n/2)$ ，合并 $O(n/2)$ 。
- **空间复杂度：** $O(1)$ 。仅使用了若干辅助指针。

```

void rearrange(NODE *h) {
    if (!h->next || !h->next->next) return;
    NODE *p = h, *q = h, *r, *s;
    // 1. 快慢指针找中点
    while (q->next) {
        p = p->next; q = q->next;
        if (q->next) q = q->next;
    }
    q = p->next; p->next = NULL; // 断开链表
    // 2. 逆置后半段 q (头插法)
    while (q) {
        r = q->next;
        q->next = p->next; p->next = q;
        q = r;
    }
    // 3. 交叉合并
    s = h->next; q = p->next; p->next = NULL;
    while (q) {
        r = q->next;
        q->next = s->next;
        s->next = q;
        s = q->next; q = r;
    }
}

```

关键点

注意：在合并前必须正确断开前半段和后半段的连接，否则会形成环。快慢指针法是处理链表长度不确定的最优解。

第 41 题

用单链表保存 m 个整数，结点结构为

data	next
------	------

，且 $|data| \leq n$ 。设计一个时间尽可能高效的算法，对于链表中 $data$ 绝对值相等的结点，仅保留第一次出现的结点。

示例：

输入：HEAD \rightarrow 21 \rightarrow -15 \rightarrow -15 \rightarrow -7 \rightarrow 15

输出：HEAD \rightarrow 21 \rightarrow -15 \rightarrow -7

核心突破口

已知 $|data| \leq n$ ，提示我们可以利用空间换时间，建立一个长度为 $n + 1$ 的辅助数组。

基本设计思想：

使用一个长度为 $n+1$ 的辅助数组 `attr` 记录已出现的绝对值。

- ① 初始化辅助数组所有元素为 0。
- ② 从头至尾遍历链表，对于每个结点，计算其数据域的绝对值 $t = |data|$ 。
- ③ 检查 `attr[t]`：
 - 若为 0，表示该绝对值首次出现。置 `attr[t] = 1`，继续处理下一个结点。
 - 若为 1，表示该绝对值已出现过。删除当前结点，释放空间。

复杂度分析：时间复杂度 $O(m)$ ，空间复杂度 $O(n)$ 。

```

void removeDuplicates(NODE *h, int n) {
    NODE *p = h->link, *pre = h;
    int *attr = (int *)malloc(sizeof(int) * (n + 1)); // 申请辅助空间
    for (int i = 0; i <= n; i++) attr[i] = 0;          // 初始化
    while (p != NULL) {
        int t = p->data > 0 ? p->data : -p->data; // 取绝对值
        if (attr[t] == 0) {                      // 首次出现
            attr[t] = 1;
            pre = p;                               // 指针前移
            p = p->link;
        } else {                                  // 重复出现
            pre->link = p->link;                    // 删除结点
            free(p);
            p = pre->link;
        }
    }
    free(attr); // 释放辅助数组
}

```

考点回顾

1. **单链表删除**：必须维护一个 pre 指针指向当前结点的前驱，才能完成删除操作。
2. **空间开销**：虽然 $O(n)$ 空间在 n 很大时有压力，但相比于 $O(m^2)$ 的暴力查找，这是 408 追求的最优时间解。

第 42 题

假定采用带头结点的单链表保存单词，当两个单词有相同的后缀时，可共享存储空间。设 `str1` 和 `str2` 分别指向两个单词所在单链表的头结点，设计一个时间尽可能高效的算法，找出两个链表共同后缀的起始位置。

第 42 题

假定采用带头结点的单链表保存单词，当两个单词有相同的后缀时，可共享存储空间。设 `str1` 和 `str2` 分别指向两个单词所在单链表的头结点，设计一个时间尽可能高效的算法，找出两个链表共同后缀的起始位置。

核心观察

如果两个链表有共同后缀，那么从某个结点开始，它们之后的所有结点都是共享的，呈现“Y”字型结构。

基本设计思想：长度对齐同步法

由于共同后缀的长度相同，两个链表总长度的差异一定出现在共同后缀之前的部分。

- ① **测长**：分别遍历两个链表 `str1` 和 `str2`，得到它们的长度 L_1 和 L_2 。
- ② **对齐**：计算长度差 $\Delta L = |L_1 - L_2|$ 。令较长链表的指针先向前移动 ΔL 步，使得两个指针剩余的长度相等。
- ③ **同步对比**：两个指针同时向后移动。在移动过程中，比较指针所指的结点地址是否相同。
- ④ **输出**：第一个相同的结点地址即为共同后缀的起始位置。

复杂度分析：

- **时间复杂度**： $O(L_1 + L_2)$ 。需要遍历两次链表（一次测长，一次找交点）。
- **空间复杂度**： $O(1)$ 。仅需常数个辅助指针和变量。

```

typedef struct node {
    char data;
    struct node *next;
} NODE;

NODE* findCommonSuffix(NODE *str1, NODE *str2) {
    int len1 = 0, len2 = 0;
    NODE *p = str1->next, *q = str2->next;
    // 1. 统计两个链表的长度
    while (p) { len1++; p = p->next; }
    while (q) { len2++; q = q->next; }
    p = str1->next; q = str2->next;
    // 2. 较长链表先走，使两个指针同步
    if (len1 > len2) for (int k = 0; k < len1 - len2; k++) p = p->next;
    else for (int k = 0; k < len2 - len1; k++) q = q->next;
    // 3. 同时移动，寻找第一个相同的结点
    while (p != NULL && p != q) {
        p = p->next;
        q = q->next;
    }
    return p; // 若无共同后缀，则返回NULL
}

```

```

typedef struct node {
    char data;
    struct node *next;
} NODE;

NODE* findCommonSuffix(NODE *str1, NODE *str2) {
    int len1 = 0, len2 = 0;
    NODE *p = str1->next, *q = str2->next;
    // 1. 统计两个链表的长度
    while (p) { len1++; p = p->next; }
    while (q) { len2++; q = q->next; }
    p = str1->next; q = str2->next;
    // 2. 较长链表先走，使两个指针同步
    if (len1 > len2) for (int k = 0; k < len1 - len2; k++) p = p->next;
    else for (int k = 0; k < len2 - len1; k++) q = q->next;
    // 3. 同时移动，寻找第一个相同的结点
    while (p != NULL && p != q) {
        p = p->next;
        q = q->next;
    }
    return p; // 若无共同后缀，则返回 NULL
}

```

关键点拨

注意比较的是结点的指针地址（即 $p == q$ ），而不是结点中的数据域（ $p->data == q->data$ ）。相同的数据不代表是同一个结点，但相同的地址一定是共享存储空间。

第 42 题

已知一个带有表头结点的单链表，结点结构为

data	link
------	------

，头指针为 list。

在不改变链表的前提下，设计算法查找链表中倒数第 k 个位置上的结点 (k 为正整数)。
要求：

- 查找成功：输出该结点的 data 值，返回 1。
- 查找失败：只返回 0。

核心约束

1. 不允许改变链表结构。
2. 尽可能高效（一次遍历）。

基本设计思想：双指针法（前后指针）

通过两个指针之间的“距离差”来定位倒数位置。

- ① 初始化：定义两个指针 p 和 q ，初始时均指向头结点的下一个结点（首元结点）。
- ② 先行：指针 p 先向后移动 k 个结点。
 - 若在移动 k 步之前 p 已变为空，说明 $k >$ 链表长度，查找失败，返回 0。
- ③ 同步：之后，指针 p 和 q 同时向后移动，直到 p 指向空（NULL）。
- ④ 定位：此时，由于 p 比 q 领先了 k 个位置，当 p 到达尾部之后时， q 正好指向倒数第 k 个结点。

时间复杂度： $O(n)$ 。 空间复杂度： $O(1)$ 。

```

typedef struct node {
    int data;
    struct node *link;
} NODE;

int findKthFromEnd(NODE *list, int k) {
    NODE *p = list->link, *q = list->link;
    int count = 0;
    // 1. 指针 p 先走 k 步
    while (p != NULL && count < k) {
        p = p->link;
        count++;
    }
    // 2. 如果 count < k, 说明链表长度不足 k
    if (count < k) return 0;
    // 3. p 和 q 同步移动
    while (p != NULL) {
        p = p->link;
        q = q->link;
    }
    // 4. 此时 q 指向倒数第 k 个结点
    printf("倒数第 %d 个结点的 data 值为: %d\n", k, q->data);
    return 1;
}

```

考场细节

注意题目要求输出 data 域的值。如果 k 的定义是从 1 开始计数, 则 p 先移动 k 步后, q 在 p 为 NULL 时恰好在目标位置。

① 线性结构 (11)

- 顺序表 (5)
- 链表 (4)
- 栈 (1)
 - 2026-42
- 队列 (1)

② 树 (4)

③ 图 (10)

④ 排序 + 外排序 (5)

⑤ 查找 + 高级查找 (6)

第 42 题

栈的基本操作有出栈和入栈。将序列 $1, 2, 3, \dots, n$ 依次入栈：

- ① $n = 9$ 时，可得序列 $\{2, 3, 1, 6, 4, 7, 5, 8, 9\}$ 吗？可得 $\{2, 3, 1, 4, 6, 5, 7, 8, 9\}$ 吗？
- ② 若出栈序列 P_1, P_2, \dots, P_n 非法，则其中项 $P_i, P_j, P_k (i < j < k)$ 的大小关系？
- ③ 若 $n = 4$ ，则以 2 开头的出栈序列个数？
- ④ 若 $n = k - 1$ 时序列总数为 M ，当 $n = k$ 时，以 1 开头、以 2 开头的序列数及总数分别是多少？

问题 (1) 与 (2) 解析

(1) 序列合法性判断:

- **序列 1** $\{2, 3, 1, 6, 4, 7, 5, 8, 9\}$: 当 6 出栈后, 栈内剩余 $\{4, 5\}$ (4 在底)。后续出栈顺序必须是 4 紧跟 5。序列中 6 后是 4 之后才是 7, 5, 非法。
- **序列 2** $\{2, 3, 1, 4, 6, 5, 7, 8, 9\}$: 合法。模拟过程: $\text{push}(1, 2), \text{pop}(2), \text{push}(3), \text{pop}(3), \text{pop}(1), \text{push}(4), \text{pop}(4) \dots$

(2) **非法序列特征 (312 禁忌)**: 出栈序列合法的充要条件是: 对于任意 $i < j < k$, 不能出现 $P_k < P_j < P_i$ 的情况。即: 若 $i < j < k$, 且大小关系满足 $P_k < P_j < P_i$, 则该序列非法。

问题 (3) 与 (4) 解析

(3) $n = 4$ 以 2 开头的序列：若第一个出栈的是 2，说明此时 1 已经在栈中。

- 1 可以在 2 之后的任意位置出栈。
- 实际上等价于：固定 2 为首位，剩余 $\{1, 3, 4\}$ 的合法排列。
- 情况分析：2 出栈后，1 必须在 3 之前或紧随其后。计算得共 3 种：(2, 1, 3, 4), (2, 3, 1, 4), (2, 3, 4, 1)。

(4) 通项推导（卡特兰数）：

- 以 1 开头：1 入即出，剩下 $k - 1$ 个元素的排列，即 M 个。
- 以 2 开头：1 必须在 2 之后出，由 (3) 推广，其个数也为 M 个。
- 总序列数：满足卡特兰数 $C_n = \frac{1}{n+1} \binom{2n}{n}$ 。

公式总结

n 个元素入栈，出栈序列总数 $f(n) = \sum_{i=0}^{n-1} f(i) \times f(n-1-i)$ 。

① 线性结构 (11)

- 顺序表 (5)
- 链表 (4)
- 栈 (1)
- 队列 (1)

● 2019-42

② 树 (4)

③ 图 (10)

④ 排序 + 外排序 (5)

⑤ 查找 + 高级查找 (6)

第 42 题

设计一个队列满足： 初始为空； 入队时允许增加空间； 出队后空间可复用，总空间只增不减；
入、出队复杂度均为 $O(1)$ 。

回答问题：

- ① 选择链式还是顺序存储结构？
- ② 画出初始状态，给出队空和队满条件。
- ③ 画出第一个元素入队后的状态。
- ④ 给出入队和出队的操作过程。

结构选择与状态定义

(1) **结构选择**：应选择**链式存储结构**（具体的说，是带头结点的循环单链表）。顺序存储空间固定，不便于“动态增加且只增不减”。

(2) **初始状态与判空判满**：

- **指针设置**：front 指向队头结点的前驱（头结点），rear 指向队尾结点。
- **初始状态**：只有一个头结点，front 和 rear 均指向它，且头结点的 next 指向自身。
- **队空条件**：front == rear。
- **队满条件**：rear->next == front（此时需动态开辟新结点）。

(3) 第一个元素入队后状态: `front` 仍指向头结点, `rear` 指向新插入的第一个结点。若之前空间不足, 则 `rear` 指向新开辟的结点并将其插入循环链表。

(4) 基本操作过程:

- 入队:

- ① 若 `rear->next == front` (队满), 则在 `rear` 之后插入一个新结点。
- ② `rear = rear->next`。
- ③ 将入队元素写入 `rear` 所指结点的 `data` 域。

- 出队:

- ① 若 `front == rear` (队空), 则报错。
- ② `front = front->next`。
- ③ 取出 `front` 所指结点的 `data`。

大题分布

① 线性结构 (11)

② 树 (4)

- 哈夫曼树 (2)
- 树基础：概念、遍历 (2)

③ 图 (10)

④ 排序 + 外排序 (5)

⑤ 查找 + 高级查找 (6)

① 线性结构 (11)

② 树 (4)

● 哈夫曼树 (2)

● 2020-42

● 2014-41

● 树基础：概念、遍历 (2)

③ 图 (10)

④ 排序 + 外排序 (5)

⑤ 查找 + 高级查找 (6)

第 42 题

任一个字符的编码都不是其它字符编码的前缀，则称这种编码具有前缀特性。现有一组不等长二进制编码，最长为 L 位。

回答问题：

- ① 哪种数据结构适宜保存上述具有前缀特性的不等长编码？
- ② 简述从 0/1 串到字符串的译码过程。
- ③ 简述判定某字符集的不等长编码是否具有前缀特性的过程。

第 42 题

任一个字符的编码都不是其它字符编码的前缀，则称这种编码具有前缀特性。现有一组不等长二进制编码，最长为 L 位。

回答问题：

- ① 哪种数据结构适宜保存上述具有前缀特性的不等长编码？
- ② 简述从 0/1 串到字符串的译码过程。
- ③ 简述判定某字符集的不等长编码是否具有前缀特性的过程。

核心考点

前缀编码在二叉树中的体现：所有叶子结点代表一个字符。

结构选择与译码过程

(1) 数据结构选择：

最适宜的数据结构是**二叉树**。在该二叉树中，左分支代表 0，右分支代表 1。每个编码对应的字符均存储在叶子结点中。

(2) 译码过程：

- ① **初始化**：指针 p 指向二叉树的根结点。
- ② **扫描与移动**：依次读入二进制序列中的位。若读到 0，指针 p 移向左孩子；若读到 1，指针 p 移向右孩子。
- ③ **输出**：若指针 p 到达叶子结点，输出该结点存储的字符，并将指针 p 重新指向根结点，开始下一次译码。
- ④ **循环**：重复上述过程，直至二进制序列扫描完毕。

前缀特性判定过程

(3) 判定过程：

通过构造或遍历对应的二叉树来判定。将所有字符的编码按 0/1 规则依次插入二叉树中：

- **规则：**每一个字符的编码路径上，除了最后一个比特位对应叶子结点外，路径上的其他中间位不能是已经存在的叶子结点。
- **冲突判定：**在插入过程中，若出现以下两种情况之一，则不具有前缀特性：
 - 情况 A：某个字符编码的路径上遇到了一个已存在的叶子结点（说明它是其他编码的前缀）。
 - 情况 B：某个新编码插入完成后，其对应的结点不是叶子结点（说明其他已有编码是它的前缀）。
- **结论：**若所有编码都能成功插入且均为叶子结点，则该编码具有前缀特性。

总结

前缀特性的本质是：在二叉树中，任何一个字符对应的结点都不能是另一个字符对应结点的祖先。

第 41 题

二叉树的带权路径长度 (WPL) 是所有叶结点的带权路径长度之和。给定一棵采用二叉链表存储的二叉树 T 。

叶结点的 `weight` 域保存该结点的非负权值。设计求 T 的 WPL 的算法。

结点结构:

left	weight	right
------	--------	-------

核心公式

$$WPL = \sum_{i \in \text{叶结点}} weight_i \times depth_i$$

其中根结点的深度通常定义为 0 (或 1, 需在算法中保持一致)。

基本设计思想：递归遍历

采用先序遍历或后序遍历的递归框架：

- ① 递归参数：传入当前结点指针 `root` 和当前深度 `depth`。
- ② 终止条件：若当前结点为空，返回 0。
- ③ 叶子判定：若当前结点为叶子结点（左右孩子均为空），则返回该结点的 `weight` 乘以 `depth`。
- ④ 递归步：若不是叶子结点，则返回左子树的 WPL 与右子树的 WPL 之和。

复杂度：时间复杂度 $O(n)$ ，空间复杂度 $O(h)$ (h 为树高)。

```
1 typedef struct BiTNode {  
2     int weight;  
3     struct BiTNode *left, *right;  
4 } BiTNode, *BiTree;
```

```

// 计算 WPL 的递归辅助函数
int wpl_Recursive(BiTree root, int depth) {
    if (root == NULL) return 0; // 空结点返回 0
    // 若为叶子结点, 返回其带权路径长度
    if (root->left == NULL && root->right == NULL) {
        return root->weight * depth;
    }
    // 若为分支结点, 递归计算左右子树之和
    return wpl_Recursive(root->left, depth + 1) +
        wpl_Recursive(root->right, depth + 1);
}

int WPL(BiTree root) {
    return wpl_Recursive(root, 0); // 根结点深度设为 0
}

```

备考提示

1. **深度定义**: 若题目未指明, 根结点深度设为 0 或 1 均可, 但需在逻辑中自洽。
2. **非递归解法**: 亦可采用层序遍历, 利用队列记录每个结点的深度, 适合在需要避免深递归导致的栈溢出时使用。

① 线性结构 (11)

② 树 (4)

- 哈夫曼树 (2)
- 树基础：概念、遍历 (2)
 - 2017-41
 - 2016-42

③ 图 (10)

④ 排序 + 外排序 (5)

⑤ 查找 + 高级查找 (6)

第 41 题

设计一个算法，将给定的表达式树（二叉树）转换为等价的中缀表达式并输出。

- 树 1 输出: $(a + b) * (c * (-d))$
- 树 2 输出: $(a * b) + (-(c - d))$

```
1 typedef struct node {  
2     char data[10];  
3     struct node *left, *right;  
4 } BTree;
```

核心考点

基于中序遍历的改进：通过判断“非叶子结点”来控制括号的打印。

基本设计思想：递归中序遍历

表达式树的中序遍历序列即为中缀表达式。括号的添加规律如下：

- ① 根结点与叶子结点：不需要添加括号。
- ② 其他中间结点（操作符）：在遍历其左子树之前打印左括号 '('，遍历完其右子树之后打印右括号 ')'。

具体实现步骤：

- 定义递归函数 `BtreeToInfix(root, depth)`，根结点深度设为 1。
- 若结点为叶子，直接输出 `data`。
- 若为非叶子：
 - ① 若当前不是根 (`depth > 1`)，输出 '('。
 - ② 递归遍历左子树 → 输出 `data` → 递归遍历右子树。
 - ③ 若当前不是根 (`depth > 1`)，输出 ')'。

```

void BtreeToE(BTree *root, int depth) {
    if (root == NULL) return;
    // 情况1: 叶子结点
    if (root->left == NULL && root->right == NULL) {
        printf("%s", root->data);
    } else { // 情况2: 非叶子结点 (操作符)
        if (depth > 1) printf("("); // 非根结点的操作符左侧加括号
        BtreeToE(root->left, depth + 1); // 遍历左子树
        printf("%s", root->data); // 输出操作符
        BtreeToE(root->right, depth + 1); // 遍历右子树
        if (depth > 1) printf(")"); // 非根结点的操作符右侧加括号
    }
}

// 主程序调用入口
void BtreeToInfix(BTree *root) {
    BtreeToE(root, 1);
}

```

逻辑总结

这种方法生成的括号是“冗余”但“等价”的，能通过括号反映所有运算次序。关键在于判断 $\text{depth} > 1$ 和 非叶子结点。

第 42 题

若一棵非空 k ($k \geq 2$) 叉树 T 中每个非叶结点都有 k 个孩子, 则称 T 为正则 k 叉树。请回答下列问题并给出推导过程:

- ① 若 T 有 m 个非叶结点, 则 T 中的叶结点有多少个?
- ② 若 T 的高度为 h ($h = 1$ 为单结点), 则 T 的结点数最多为多少个? 最少为多少个?

第 42 题

若一棵非空 k ($k \geq 2$) 叉树 T 中每个非叶结点都有 k 个孩子, 则称 T 为正则 k 叉树。请回答下列问题并给出推导过程:

- ① 若 T 有 m 个非叶结点, 则 T 中的叶结点有多少个?
- ② 若 T 的高度为 h ($h = 1$ 为单结点), 则 T 的结点数最多为多少个? 最少为多少个?

核心工具

1. 树的总结点数 $n = n_0 + n_k$
2. 树的分支数与总结点数关系: $n = \text{分支数} + 1$

问题 (1) 推导：叶结点数计算

推导过程：

- ① 按分支数计算：每个非叶结点都有 k 个孩子，故总的分支数为 $m \times k$ 。
- ② 按结点总数计算：树的总结点数 $n = \quad + 1 = m \times k + 1$ 。
- ③ 按度数分类：正则 k 叉树中只有度为 0（叶子）和度为 k （非叶子）的结点。设叶子结点数为 n_0 ，则有：

$$n = n_0 + m$$

- ④ 联立方程：

$$n_0 + m = m \times k + 1$$

$$n_0 = m(k - 1) + 1$$

结论：叶结点数为 $m(k - 1) + 1$ 。

问题 (2) 推导：结点数极值

- **最多结点数 (满 k 叉树)**: 当树为高度为 h 的满 k 叉树时, 结点数最多。第 i 层结点数为 k^{i-1} 。

$$n_{max} = 1 + k + k^2 + \cdots + k^{h-1} = \frac{k^h - 1}{k - 1}$$

- **最少结点数 (瘦高型)**: 正则 k 叉树要求非叶结点必须有 k 个孩子。为了使总数最少, 每一层应只有一个非叶结点。

- ① 第 1 层 (根): 1 个非叶结点。
- ② 第 2 层到第 $h-1$ 层: 每层只有 1 个非叶结点, 其余 $k-1$ 个均为叶子。
- ③ 第 h 层: 全部为叶子结点 (共 k 个)。
- ④ **总结点数**: 前 $h-1$ 层共有 $h-1$ 个非叶结点, 最后一层有 k 个叶子。

$$n_{min} = (h - 1) \times k + 1$$

注意: 最少结点情况下的推导: 除根外, 每增加一层, 至少要增加 k 个结点 (其中一个是下一层的父结点)。

大题分布

① 线性结构 (11)

② 树 (4)

③ 图 (10)

- 邻接矩阵本身 (3)
- 最短路径 (2)
- 最小生成树 (2)
- 关键路径 (2)
- 拓扑排序 (1)

④ 排序 + 外排序 (5)

⑤ 查找 + 高级查找 (6)

① 线性结构 (11)

② 树 (4)

③ 图 (10)

- 邻接矩阵本身 (3)

- 2023-41

- 2021-41

- 2015-42

- 最短路径 (2)

- 最小生成树 (2)

- 关键路径 (2)

- 拓扑排序 (1)

④ 排序 + 外排序 (5)

第 41 题

已知有向图 G 采用邻接矩阵存储。将图中出度大于入度的顶点称为 **K 顶点**。
设计算法 `int printVertices(MGraph G)` 输出所有 K 顶点并返回其个数。
图示例： 顶点 a ($out = 2, in = 1$) 和 b ($out = 2, in = 1$) 是 K 顶点。

邻接矩阵性质

- 第 i 行非零元素的个数 = 顶点 v_i 的出度。
- 第 i 列非零元素的个数 = 顶点 v_i 的入度。

通过两次嵌套循环遍历邻接矩阵，分别统计每个顶点的入度和出度。

- ❶ 初始化：定义两个数组 `inDegree` 和 `outDegree`，长度均为 `numVertices`，初始化为 0。
- ❷ 遍历矩阵：使用双重循环遍历 `Edge[i][j]`：
 - 若 `Edge[i][j] == 1`，则 `outDegree[i]++`，同时 `inDegree[j]++`。
- ❸ 判断与输出：遍历顶点表，若满足 `outDegree[i] > inDegree[i]`：
 - 输出该顶点 `VerticesList[i]`；
 - 计数器 `count` 加 1。
- ❹ 返回：返回 `count`。

复杂度：时间复杂度 $O(n^2)$ ，空间复杂度 $O(n)$ ，其中 n 为顶点数。

```

int printVertices(MGraph G) {
    int n = G.numVertices;
    int inDegree[MAXV] = {0}; // 存储各顶点入度
    int outDegree[MAXV] = {0}; // 存储各顶点出度
    int count = 0;
    // 1. 扫描邻接矩阵，计算度数
    for (int i = 0; i < n; i++)
        for (int j = 0; j < n; j++)
            if (G.Edge[i][j] != 0) { // 存在从 i 到 j 的有向边
                outDegree[i]++;      // i 的出度增加
                inDegree[j]++;       // j 的入度增加
            }
    // 2. 统计并输出 K 顶点
    printf("K 顶点为: ");
    for (int i = 0; i < n; i++)
        if (outDegree[i] > inDegree[i]) {
            printf("%c ", G.VerticesList[i]);
            count++;
        }
    printf("\n");
    return count;
}

```

优化提示

如果为了追求极致的空间复杂度 ($O(1)$ 辅助空间)，可以对每个顶点 i 单独扫描其所在的行和列，但这会将时间复杂度内的常数项增大（每列被重复扫描）。

第 41 题

已知无向连通图 G 采用邻接矩阵存储。若 G 中度为奇数的顶点个数为不大于 2 的偶数 (即 0 或 2)，则称 G 存在包含所有边且长度为 $|E|$ 的路径 (EL 路径)。

设计算法 `int IsExistEL(MGraph G)`，判断 G 是否存在 EL 路径。

判定准则

存在 EL 路径 \iff 度为奇数的顶点个数 $\in \{0, 2\}$ 。

在无向图邻接矩阵中，顶点 v_i 的度 = 第 i 行 (或列) 非零元素的个数。

基本设计思想：

根据题目给出的 EL 路径存在条件，算法的核心是统计无向图中每个顶点的度，并计算度为奇数的顶点总数。

- ① 初始化：定义计数器 $\text{oddCount} = 0$ 。
- ② 计算度数：依次扫描邻接矩阵的每一行：
 - 对于第 i 行，遍历该行所有元素，累加非零元素的个数，得到顶点 v_i 的度 degree 。
- ③ 奇数度判定：检查 degree 是否为奇数 ($\text{degree} \% 2 \neq 0$)，若是，则 $\text{oddCount}++$ 。
- ④ 最终判断：扫描完所有顶点后，若 oddCount 等于 0 或 2，则返回 1；否则返回 0。

复杂度分析：

- 时间复杂度： $O(n^2)$ 。需要遍历整个 $n \times n$ 的邻接矩阵。
- 空间复杂度： $O(1)$ 。仅需常数个辅助变量（若不存储所有度数）。

```

int IsExistEL(MGraph G) {
    int oddCount = 0; // 记录度为奇数的顶点个数
    // 遍历邻接矩阵，计算每个顶点的度
    for (int i = 0; i < G.numVertices; i++) {
        int degree = 0;
        for (int j = 0; j < G.numVertices; j++)
            if (G.Edge[i][j] != 0)
                degree++; // 计算第 i 个顶点的度
        // 判断当前顶点的度是否为奇数
        if (degree % 2 != 0) oddCount++;
    }
    // 根据 EL 路径存在条件进行判断
    if (oddCount == 0 || oddCount == 2) {
        return 1;
    } else {
        return 0;
    }
}

```

考场细节

注意题目已明确图 G 是“连通图”，因此我们不需要再手动使用 DFS 或 BFS 检查连通性，只需专注于“奇数度顶点”的统计即可。

第 42 题

已知含有 5 个顶点的无向图 G (顶点为 0, 1, 2, 3, 4)。

- ① 写出图 G 的邻接矩阵 A 。
- ② 求 A^2 , 并说明 A^2 中位于 0 行 3 列元素值的含义。
- ③ 若图有 n 个顶点, 邻接矩阵为 B , 则 $B^m (2 \leq m \leq n)$ 中非零元素的含义是什么?

核心定理

设 G 的邻接矩阵为 A , 则 A^m 中的元素 $a_{ij}^{(m)}$ 表示从顶点 i 到顶点 j 长度为 m 的路径条数。

(1) 邻接矩阵 A : 根据图的连通情况 ($0-1, 0-2, 0-3, 1-2, 2-3, 3-4$), 矩阵如下:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

(2) 矩阵 A^2 计算: 利用矩阵乘法 $A^2 = A \times A$, 计算得:

$$A^2 = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 3 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

0 行 3 列元素值 (1) 的含义:

表示从顶点 0 到顶点 3 长度为 2 的路径共有 1 条 (该路径为 $0 \rightarrow 2 \rightarrow 3$)。

问题 (3) 推导：矩阵幂的通用含义

(3) B^m 中非零元素的含义：

若邻接矩阵 B 的 m 次幂 B^m 中位于 i 行 j 列的元素 $b_{ij}^{(m)} \neq 0$ ，其含义为：

- 路径存在性：表示从顶点 i 到顶点 j 之间存在长度为 m 的路径。
- 路径计数：该元素的具体数值代表了从顶点 i 到顶点 j 长度恰好为 m 的路径的总条数。

名师点拨

注意：路径中允许包含重复的顶点和边。例如在 A^2 中，对角线元素 $a_{ii}^{(2)}$ 表示从 i 出发走 2 步回到 i 的路径数，实质上等于顶点 i 的度数。

- ① 线性结构 (11)
- ② 树 (4)
- ③ 图 (10)
 - 邻接矩阵本身 (3)
 - 最短路径 (2)
 - 2014-42
 - 2009-41
 - 最小生成树 (2)
 - 关键路径 (2)
 - 拓扑排序 (1)
- ④ 排序 + 外排序 (5)

第 42 题

题 42 表展示了路由器 R1 维护的链路状态信息 (LSI)，题 42 图是基于此构造的网络拓扑。

- ① 本题中的网络可抽象为数据结构中的哪种结构？
- ② 设计合理的链式存储结构保存 LSI，并给出数据定义和示意图。
- ③ 按照 Dijkstra 算法策略，给出 R1 到达各子网的最短路径及费用。

(1) 结构抽象

本题中的网络（路由器作为顶点，链路作为边）可以抽象为数据结构中的带权图（无向图）。

为了保存 LSI，我们需要一个“顶点表”存储路由器信息，每个顶点关联一个“链路表”存储邻居信息，以及一个“网路表”存储直连网段信息。

```
typedef struct LinkNode {
    int ID;           // 所连路由器 ID
    int IP;           // 本地接口 IP
    int metric;       // 费用
    struct LinkNode *next;
} LinkNode; // 链路信息/邻接边

typedef struct NetNode {
    char prefix[20];  // 网络前缀
    int metric;       // 费用
    struct NetNode *next;
} NetNode; // 网络前缀信息

typedef struct RouterNode {
    int RouterID;     // 路由器 ID
    LinkNode *lnext;  // 指向链路表
    NetNode *nnext;   // 指向网路表
    struct RouterNode *next;
} RouterNode; // 路由器结点/顶点
```

存储示意图： $R1 \rightarrow \{L: R2, R3\} \rightarrow \{N: 192.168.1.0\}$

(3) Dijkstra 最短路径求解

R1 (10.1.1.1) 到各子网的最短路径分析:

- ① 到 192.168.1.0/24: R1 直连。路径: $R1 \rightarrow \text{子网}$ 。费用: 1。
- ② 到 192.168.2.0/24 (由 R2 通告): 路径: $R1 \rightarrow R2 \rightarrow \text{子网}$ 。费用: $3(R1 - R2) + 1 = 4$ 。
- ③ 到 192.168.3.0/24 (由 R3 通告): 路径: $R1 \rightarrow R3 \rightarrow \text{子网}$ 。费用: $2(R1 - R3) + 1 = 3$ 。
- ④ 到 192.168.4.0/24 (由 R4 通告):
 - 经 R2: $R1 \rightarrow R2 \rightarrow R4 \rightarrow \text{子网}$, 费用 $3 + 4 + 1 = 8$ 。
 - 经 R3: $R1 \rightarrow R3 \rightarrow R4 \rightarrow \text{子网}$, 费用 $2 + 6 + 1 = 9$ 。

最短路径: $R1 \rightarrow R2 \rightarrow R4 \rightarrow \text{子网}$ 。费用: 8。

解题关键

OSPF 链路状态算法计算的是从源路由器到目的网络(子网)的端到端费用。总费用 = 沿途所有出接口的 Metric 之和 + 目标网络的 Metric。

第 41 题

带权图（权值非负）的最短路径问题。现有一种算法：

- ① 最短路径初始仅包含初始顶点，令当前顶点 u 为初始顶点；
- ② 选择离 u 最近且尚未在路径中的一个顶点 v ，加入路径，修改当前顶点 $u = v$ ；
- ③ 重复步骤②，直到 u 是目标顶点。

请问：上述方法能否求得最短路径？说明理由。

直觉判断

该方法属于典型的贪心算法（局部最优），而非求解全局最短路径的经典算法。

结论与反例说明

结论：该方法不能求得最短路径。

原因：该算法每一步只考虑从“当前顶点”出发的最近邻居，这是一种局部贪心策略，忽略了已经加入路径的其他顶点可能存在的更短分支。

反例举证：考虑起始点 S 到目标点 D 的路径。

- 顶点与边： $V = \{S, A, D\}$
- 边权： $(S, A) = 1, (A, D) = 10, (S, D) = 5$
- 该算法执行：
 - ① 从 S 出发，最近的邻居是 A （权值 1），路径变为 $S \rightarrow A$ 。
 - ② 从 A 出发，最近且唯一的邻居是 D （权值 10），路径变为 $S \rightarrow A \rightarrow D$ 。
 - ③ 总路径长度：11。
- 实际最短路径：直接走 $S \rightarrow D$ ，总长度为 5。

为什么该算法会失效？

- 题目方法：类似“走迷宫”只看脚下，一旦选定一个顶点，就从该新顶点继续“探路”，不再回头。
- Dijkstra：每次从 已确定的最短路径集合作为一个整体向外探测，选择的是离 源点最近的顶点。

比较维度	题目所述方法	Dijkstra 算法
核心逻辑	局部贪心（从当前点出发）	全局贪心（从源点出发）
回溯机制	无（当前点固定前移）	有（动态更新其他点的距离）
最优性保证	不保证	保证（权值非负时）

考场启示

在图论中，“最近”的参照物极其重要。Dijkstra 的精髓在于 $dist[v] = \min(dist[v], dist[u] + w(u,v))$ 的松弛操作，这是本题算法所缺失的。

① 线性结构 (11)

② 树 (4)

③ 图 (10)

- 邻接矩阵本身 (3)
- 最短路径 (2)
- 最小生成树 (2)
 - 2018-42
 - 2017-42
- 关键路径 (2)
- 拓扑排序 (1)

④ 排序 + 外排序 (5)

第 42 题

拟连通 BJ、CS、XA、QD、JN、NJ、TL、WH 等 8 个城市，边权表示光缆铺设费用。

- ① 给出所有可能的最经济铺设方案（最小生成树），并计算总费用。
- ② 给出图的存储结构及求解算法名称。
- ③ H1(TL) 向 H2(BJ) 发送 TTL=5 的分组，H2 是否能收到？

核心考点

最经济方案 \iff 最小生成树 (MST)。注意图中是否存在等权边导致的多种方案。

问题 (1) 与 (2) 解析

(1) 最经济方案：使用 Prim 或 Kruskal 算法。图中总共 8 个顶点，MST 应包含 7 条边。经过计算，满足条件的最小生成树方案有两类（因某些权值为 2 的边可选）：

- **边集合：** (XA-BJ, 2), (XA-TL, 2), (BJ-JN, 3), (JN-QD, 2), (JN-NJ, 3), (NJ-WH, 3), (WH-CS, 4)。
- **另一种可能：**若 (NJ-CS, 4) 替换 (WH-CS, 4)。

总费用： $2 + 2 + 3 + 2 + 3 + 3 + 4 = 19$ 。

(2) 存储结构与算法：

- **存储结构：**邻接矩阵或邻接表。
- **算法名称：**Prim 算法或 Kruskal 算法。

问题 (3) 网络传输分析

TTL 原理：IP 分组每经过一个路由器，TTL 减 1。若 TTL 减为 0 且未到达目的地，则分组被丢弃。

路径分析（基于最经济方案）：在 (1) 得到的生成树中，从 TL 到 BJ 的路径为：**TL → XA → BJ**

- ① H1 发出分组，进入 TL 路由器。
- ② TL 转发至 XA 路由器： $\text{TTL} = 5 - 1 = 4$ 。
- ③ XA 转发至 BJ 路由器： $\text{TTL} = 4 - 1 = 3$ 。
- ④ BJ 路由器直接交付给 H2。

结论：由于路径仅需经过 2 跳路由器转发，TTL 剩余 3，因此 H2 可以收到该 IP 分组。

得分关键

1. 正确画出 MST 是基础。2. TTL 减 1 的操作发生在路由器转发时。3. 即使在最不利的 MST 结构中，TL 到 BJ 的距离也未超过 5 跳。

第 42 题

使用 Prim 算法求带权连通图的最小生成树 (MST):

- ① 对下图 G , 从顶点 A 开始, 依次给出算法选出的边。
- ② 图 G 的 MST 是唯一的吗?
- ③ 对任意带权连通图, 满足什么条件时, 其 MST 是唯一的?

核心思想: Prim 算法

从初始顶点开始, 每次选择连接“已选顶点集”与“未选顶点集”之间权值最小的边。

问题 (1) 解析: Prim 执行过程

从顶点 **A** 开始构建:

- ① 初始: 集合 $U = \{A\}$ 。可选边 $(A, E) : 5, (A, B) : 6$ 。选 **(A, E)**。
- ② 当前: $U = \{A, E\}$ 。可选边 $(E, B) : 4, (E, D) : 4, (E, C) : 6, (A, B) : 6$ 。
选 **(E, B)** 或 **(E, D)**。假设选 **(E, B)**。
- ③ 当前: $U = \{A, E, B\}$ 。可选边 $(B, C) : 4, (E, D) : 4, (E, C) : 6, (A, B) : 6$ 。
选 **(E, D)**。
- ④ 当前: $U = \{A, E, B, D\}$ 。可选边 $(B, C) : 4, (D, C) : 5, (E, C) : 6$ 。
选 **(B, C)**。

最终选出的边依次为:

$(A, E), (E, B), (E, D), (B, C)$ (或 $(A, E), (E, D), (E, B), (B, C)$)

问题 (2) 与 (3) 解析：唯一性讨论

(2) 图 G 的 MST 是否唯一？

不唯一。

在构造过程的第 2 步，存在两条权值相等的最小边 (E, B) 和 (E, D) 可供选择，且它们不属于同一回路。虽然最终 MST 的总权值相同 ($5 + 4 + 4 + 4 = 17$)，但所包含的边集可能不同（例如 (E, B) 和 (E, D) 的选择次序不影响结果，但若存在其他等权竞争则可能产生不同形态）。

(3) MST 唯一的充分条件：

对任意带权连通图，若图中各边的权值均不相等，则其最小生成树是唯一的。

深度思考

注意：“各边权值互不相等”是唯一性的充分条件而非必要条件。即使有权值相等的边，该图的 MST 也有可能是唯一的（只要等权边不参与 MST 的竞争）。

① 线性结构 (11)

② 树 (4)

③ 图 (10)

- 邻接矩阵本身 (3)
- 最短路径 (2)
- 最小生成树 (2)
- 关键路径 (2)
 - 2025-42
 - 2011-41
- 拓扑排序 (1)

④ 排序 + 外排序 (5)

第 42 题

已知一 AOE 网描述了 12 个工程活动。各活动及其持续时间如下：

活动： $a=2, b=5, c=1, d=3, e=3, f=4, g=1, h=1, j=1, k=2, m=4, n=3$ 。

- ① 完成工程的最短时间是多少？哪些是关键活动？
- ② 与活动 e 同时进行的活动可能有哪些？
- ③ 时间余量最大的活动及其余量？
- ④ 若 b 延迟到时刻 6 开始，如何调整以保证不延期？

核心概念

最短工期 = 关键路径长度。关键活动 = 最早开始时间 (ee) 等于最迟开始时间 (el) 的活动。

问题 (1) 与 (2) 解析

(1) 最短时间与关键活动：通过计算事件的最早发生时间 Ve 和最迟发生时间 VI ：

- 关键路径： $1 \rightarrow 3 \rightarrow 4 \rightarrow 6 \rightarrow 7$ (活动路径： $b \rightarrow f \rightarrow j \rightarrow n$)。
- 工期： $5(b) + 4(f) + 1(j) + 3(n) = 13$ 。
- 关键活动： b, f, j, n 。

(2) 与活动 e 同时进行的活动：活动 e 位于 $2 \rightarrow 4$ 。计算其时间区间：

- e 的最早开始时间： $ee(e) = Ve(2) = 2$ ；最早完成时间： 5。
- e 的最迟完成时间： $VI(4) = 9$ ；最迟开始时间： 6。
- 可能同时进行的活动：在区间 $[2, 9]$ 内进行的非冲突活动，如 d, f, g, h 等（需根据拓扑偏序判断）。

(3) **最大时间余量**：时间余量 $Slack(i) = el(i) - ee(i)$ 。

- 计算各非关键活动余量，发现活动 c 或 g 等路径较短处的活动余量较大。
- 经计算， $Slack(a) = (VI(2) - weight(a)) - Ve(1) = (6 - 2) - 0 = 4$ 。
- **最大余量活动**：活动 a ，余量为 4（具体数值随拓扑图权重分布而定）。

(4) **进度动态调整**：

- **b 的持续时间限制**： b 在时刻 6 开始，后续路径为 $f \rightarrow j \rightarrow n$ （总长 $4 + 1 + 3 = 8$ ）。要保证 13 时刻完工，则 $6 + weight(b') + 8 \leq 13$ 。得出 $weight(b') \leq -1$ （逻辑冲突），这意味着若不压缩后续活动， b 无论如何调整都会延期。
- **压缩策略**：若保持 $b = 5$ ，延迟到 6 开始，则 $6 + 5 + f + j + n = 13$ 。需压缩关键路径上的后续活动：将 f, j 或 n 的持续时间总计压缩 3 个单位。

考场技巧

如果一个关键活动延迟开始，它会直接推迟整个工程。此时只有压缩该活动本身或其后续的所有关键路径分支，才能挽回工期。

第 41 题

已知有 6 个顶点的有向带权图 G , 其邻接矩阵 A 为上三角矩阵 (不含对角线), 按行优先保存在一维数组中: $[4, 6, \infty, \infty, \infty, 5, \infty, \infty, \infty, 4, 3, \infty, \infty, 3, 3]$

- ① 写出图 G 的邻接矩阵 A 。
- ② 画出有向带权图 G 。
- ③ 求图 G 的关键路径, 并计算长度。

(1) 邻接矩阵 A 的还原

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 4 & 6 & \infty & \infty & \infty \\ 0 & 0 & 5 & \infty & \infty & \infty \\ 0 & 0 & 0 & 4 & 3 & \infty \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \infty & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

(2) 有向带权图 G 的绘制

根据矩阵 A 中的非 ∞ 元素绘图：

- $0 \rightarrow 1(4), 0 \rightarrow 2(6)$
- $1 \rightarrow 2(5)$
- $2 \rightarrow 3(4), 2 \rightarrow 4(3)$
- $3 \rightarrow 5(3)$
- $4 \rightarrow 5(3)$

图的特征

这是一个典型的 AOE 网。源点为 0，汇点为 5。

(3) 关键路径与长度：计算事件（顶点）的最早发生时间 Ve 和最迟发生时间 VI ：

- $Ve(0)=0$
- $Ve(1)=4$
- $Ve(2)=\max\{4+5, 0+6\} = 9$
- $Ve(3)=9+4 = 13, Ve(4)=9+3 = 12$
- $Ve(5)=\max\{13+3, 12+3\} = 16$

反向计算 VI ： $VI(5) = 16, VI(3) = 13, VI(4) = 13, VI(2) = 9, VI(1) = 4, VI(0) = 0$ 。

确定关键活动： $ee = el$ 的活动。

- 路径 1: $0 \rightarrow 1 \rightarrow 2 \rightarrow 3 \rightarrow 5$ (长度: $4 + 5 + 4 + 3 = 16$)
- 路径 2: $0 \rightarrow 1 \rightarrow 2 \rightarrow 4 \rightarrow 5$ (长度: $4 + 5 + 3 + 3 = 15$)

结论

关键路径： $(0, 1), (1, 2), (2, 3), (3, 5)$ 或写为 $0 \rightarrow 1 \rightarrow 2 \rightarrow 3 \rightarrow 5$

关键路径长度： 16

① 线性结构 (11)

② 树 (4)

③ 图 (10)

- 邻接矩阵本身 (3)
- 最短路径 (2)
- 最小生成树 (2)
- 关键路径 (2)
- 拓扑排序 (1)

● 2024-41

④ 排序 + 外排序 (5)

第 41 题

神州十七号等复杂工程可抽象为有向图的拓扑序列问题。已知有向图 G 采用邻接矩阵存储。设计算法 `int uniquely(MGraph G)`: 判定 G 是否存在唯一的拓扑序列, 若是则返回 1, 否则返回 0。

核心结论

有向图存在唯一拓扑序列的充要条件是: 在拓扑排序的每一步中, 入度为 0 的顶点有且仅有一个。

基本设计思想：改进的拓扑排序算法

- ① 初始化：统计所有顶点的入度，存入数组 `indegree`。将所有入度为 0 的顶点入栈（或队列）。
- ② 判唯一性（起始）：如果初始时栈中顶点个数不为 1，则拓扑序列不唯一或不存在，返回 0。
- ③ 循环处理：
 - 当栈不空时，弹出顶点 v ，并记录已访问顶点数 `count`。
 - 遍历 v 的所有邻接点，将它们的入度减 1。
 - 若某个邻接点的入度减为 0，则入栈。
 - 关键判定：在每轮入栈操作结束后，检查栈内元素个数。若某时刻栈中入度为 0 的顶点数大于 1，则说明存在多个并行的活动，拓扑序列不唯一，返回 0。
- ④ 最终判定：若成功遍历所有顶点 (`count == G.numVertices`)，说明存在唯一序列，返回 1。

```

int uniquely(MGraph G) {
    int indegree[MAXV] = {0};
    int stack[MAXV], top = -1;
    int count = 0;
    // 1. 计算所有顶点的入度 (邻接矩阵按列累加)
    for (int j = 0; j < G.numVertices; j++)
        for (int i = 0; i < G.numVertices; i++)
            if (G.Edge[i][j] != 0) indegree[j]++;
    // 2. 将所有入度为 0 的顶点入栈
    for (int i = 0; i < G.numVertices; i++)
        if (indegree[i] == 0) stack[++top] = i;
    // 3. 拓扑排序主循环
    while (top != -1) {
        if (top > 0) return 0; // 若栈中元素多于1个, 序列不唯一
        int v = stack[top--];
        count++;
        for (int i = 0; i < G.numVertices; i++)
            if (G.Edge[v][i] != 0)
                if (--indegree[i] == 0)
                    stack[++top] = i;
    }
    if (count == G.numVertices) return 1; // 存在且唯一
    else return 0; // 存在回路, 序列不完整
}

```

复杂度分析

时间复杂度： $O(V^2)$ 。邻接矩阵计算入度需 $O(V^2)$ ，拓扑排序过程涉及双重循环（或遍历矩阵行）同样为 $O(V^2)$ 。

空间复杂度： $O(V)$ 。需辅助数组存储入度和栈。

大题分布

- ① 线性结构 (11)
- ② 树 (4)
- ③ 图 (10)
- ④ **排序 + 外排序 (5)**
 - 排序 (3)
 - 外排序 (2)
- ⑤ 查找 + 高级查找 (6)

- ① 线性结构 (11)
- ② 树 (4)
- ③ 图 (10)
- ④ 排序 + 外排序 (5)
 - 排序 (3)
 - 2022-42
 - 2021-42
 - 2016-43
 - 外排序 (2)
- ⑤ 查找 + 高级查找 (6)

第 42 题

现有 n ($n > 100,000$) 个数保存在一维数组 M 中, 需要查找 M 中最小的 10 个数。

- ① 设计一个完成上述查找任务的算法, 要求平均情况下的比较次数尽可能少。简述算法思想。
- ② 说明你所设计的算法平均情况下的时间复杂度和空间复杂度。

核心考点: Top-K 问题

当 $n \gg k$ 时, 不宜进行全排序。应使用局部选优的数据结构: 堆 (Heap)。

算法设计思想：大根堆过滤法

查找最小的 k 个数，最适宜采用容量为 k 的大根堆。

- ① **建堆**：取数组 M 的前 10 个数，构造一个最大容量为 10 的大根堆。
- ② **遍历**：从第 11 个数开始，逐个与堆顶元素 M_{max} 比较：
 - 若当前元素 $x < M_{max}$ ，说明 x 有可能属于最小的 10 个数。
 - **更新**：用 x 替换堆顶元素，并执行一次向下调整（Sift Down）以维持大根堆性质。
 - 若 $x \geq M_{max}$ ，则直接丢弃，继续看下一个。
- ③ **结束**：遍历完所有 n 个元素后，堆中留下的 10 个数即为所求。

关键点

问：为什么找“最小”用“大”根堆？

答：堆顶是 10 个候选者中最大的（守门员），只有比它小的数才有资格入选。

复杂度分析与评价

设查找最小的 k 个数，总元素个数为 n ：

- **时间复杂度：** $O(n \log k)$
 - 建堆时间： $O(k)$ 。
 - 遍历与调整：共 $n - k$ 次比较，每次调整时间 $O(\log k)$ 。
 - 本题中 $k = 10$ 为常数，故实际效率极高。
- **空间复杂度：** $O(k)$
 - 仅需额外 k 个元素的空间来维护堆，与 n 的大小无关。这对于内存受限的海量数据场景极其关键。

方案对比

若采用快速排序 ($O(n \log n)$) 或全选排序 ($O(nk)$)，在 $n = 10^5$ 规模下，其比较次数和内存压力远超堆算法。

第 42 题

已知排序算法 `cmpCountSort`，其逻辑为：通过双重循环比较数组 a 中每两个元素，统计比当前元素小的元素个数存入 `count` 数组，最后按 `count` 的值将元素放入 b 。

- ① 若 $a = \{25, -10, 25, 10, 11, 19\}$ ，求调用后的数组 b 。
- ② 算法执行过程中，元素间的比较次数是多少？
- ③ 该算法是稳定的吗？若是，简述理由；否则，给出修改方案。

核心逻辑

该算法通过两两比较确定每个元素在有序序列中的“排名”（即 `count` 值）。

(非经典) 排序算法 cmpCountSort

```
1 void cmpCountSort(int a[], int b[], int n)
2 {
3     int i, j, *count;
4     count = (int *) malloc(sizeof(int) * n)
5     for (i = 0; i < n; i++) count[i] = 0;
6     for (i = 0; i < n - 1; i++)
7         for (j = i + 1; j < n; j++)
8             if (a[i] < a[j]) count[j]++;
9             else count[i]++;
10    for (i = 0; i < n; i++) b[count[i]] = a[i];
11    free(count);
12 }
```

问题 (1) 与 (2) 解析

(1) 数组 b 的内容计算：统计 $a = \{25_1, -10, 25_2, 10, 11, 19\}$ 的 count 值：

- $a[0] = 25_1$ ：比它小的有四个，与 25_2 比较时执行 $\text{count}[0]++$ ，故 $\text{count}[0]=5$ 。
- $a[1] = -10$ ：最小， $\text{count}[1]=0$ 。
- $a[2] = 25_2$ ：与 25_1 比较时 $\text{count}[2]$ 不加，仅加其余四个，故 $\text{count}[2]=4$ 。
- $a[3] = 10$ ：比它小的只有 -10 ，故 $\text{count}[3]=1$ 。
- $a[4] = 11$ ：比它小的有 $-10, 10$ ，故 $\text{count}[4]=2$ 。
- $a[5] = 19$ ：比它小的有 $-10, 10, 11$ ，故 $\text{count}[5]=3$ 。

最终 $b[\text{count}[i]] = a[i]$ ，结果为： $\{-10, 10, 11, 19, 25, 25\}$ 。

(2) 比较次数：这是一个标准的两层嵌套循环，外层 0 到 $n-2$ ，内层 $i+1$ 到 $n-1$ 。

$$\sum_{i=0}^{n-2} (n-1-i) = (n-1) + (n-2) + \cdots + 1 = \frac{n(n-1)}{2}$$

问题 (3) 稳定性分析

稳定性判定：不稳定。

- **理由：**观察代码 `if (a[i] < a[j]) count[j]++; else count[i]++;`。当 $a[i] = a[j]$ 时，程序执行 `else` 分支，导致靠前的元素 $a[i]$ 的 `count` 值增加，从而排在靠后的元素 $a[j]$ 之后，颠倒了相对次序。

修改方案：只需将判断相等的逻辑交给靠后的元素，即可保持稳定性。将原代码中的判断逻辑修改为：

```
1     if (a[i] <= a[j]) count[j]++; // 相等时，增加后一个元素的计数
2     else count[i]++; // 保证前一个元素计数不变，从而排在前面
```

得分关键

1. 模拟时注意两个 25 的先后。
2. 比较次数公式要记牢。
3. 稳定性的本质是“等值元素相对位置不变”，修改时注意 `<=` 的使用位置。

第 43 题

已知集合 A 含有 n 个正整数。设计算法将其划分为 A_1 和 A_2 , 满足:

- $|n_1 - n_2|$ 最小 (即两子集规模尽可能相等)。
- $|S_1 - S_2|$ 最大 (即两子集元素和之差尽可能大)。

要求: 给出设计思想、代码实现及复杂度分析。

核心目标

若 n 为偶数, $n_1 = n_2 = n/2$; 若 n 为奇数, $|n_1 - n_2| = 1$ 。

要使和之差最大, 只需将数组中 **最小的** $\lfloor n/2 \rfloor$ 个数分给 A_1 , 其余分给 A_2 。

算法设计思想：快速划分法

最优策略：找到数组中下标为 $k = \lfloor n/2 \rfloor$ 的元素，使得左边的元素都小于它，右边的元素都大于它。
算法步骤：

- ① 采用快速排序的划分 (Partition) 思想。
- ② 选择一个枢轴 (Pivot)，进行一轮划分。
- ③ 检查枢轴最终位置 pos ：
 - 若 $pos = \lfloor n/2 \rfloor$ ，则划分完成。
 - 若 $pos < \lfloor n/2 \rfloor$ ，对右半部分继续划分。
 - 若 $pos > \lfloor n/2 \rfloor$ ，对左半部分继续划分。
- ④ 划分结束后，前 $\lfloor n/2 \rfloor$ 个元素即为 A_1 ，剩余为 A_2 。

```

void setPartition(int a[], int n) {
    int low = 0, high = n - 1;
    int k = n / 2; // 划分目标位置
    while (true) {
        int pivot = a[low]; // 选第一个元素为枢轴
        int i = low, j = high;
        while (i < j) { // 标准 Partition 过程
            while (i < j && a[j] >= pivot) j--;
            a[i] = a[j];
            while (i < j && a[i] <= pivot) i++;
            a[j] = a[i];
        }
        a[i] = pivot;
        if (i == k) break; // 恰好找到中位数位置
        else if (i < k) low = i + 1; // 在右半部分找
        else high = i - 1; // 在左半部分找
    } // 此时 a[0...k-1] 为 A1, a[k...n-1] 为 A2
}

```

(3) 时间复杂度和空间复杂度分析

(3) 复杂度分析：

- **时间复杂度：**平均为 $O(n)$ 。虽然类似快排，但每次只处理一半，满足递归式 $T(n) = T(n/2) + O(n)$ 。
- **空间复杂度：** $O(1)$ 。原地划分，仅需常数个辅助变量。

总结

比起直接全排序 ($O(n \log n)$)，基于快排划分的方法在处理大规模数据时效率更高。

- ① 线性结构 (11)
- ② 树 (4)
- ③ 图 (10)
- ④ 排序 + 外排序 (5)
 - 排序 (3)
 - 外排序 (2)
 - 2023-42
 - 2012-41
- ⑤ 查找 + 高级查找 (6)

第 42 题

对含有 n 个记录的文件进行外部排序，使用置换-选择排序生成初始归并段。工作区能保存 m 个记录。

- ① 若 $n = 19$ ，关键字序列为：51, 94, 37, 92, 14, 63, 15, 99, 48, 56, 23, 60, 31, 17, 43, 8, 90, 166, 100。当 $m = 4$ 时，求生成的初始归并段及其内容。
- ② 对任意 m ，第一个初始归并段长度的最大值和最小值分别是多少？

置换-选择排序核心逻辑

1. 从工作区选出**最小且不小于**当前归并段最大关键字的记录输出。
2. 若工作区记录均小于当前归并段最大值，则该归并段结束。

问题 (1) 模拟：生成过程解析

工作区 $m = 4$ 。记当前归并段最后一个输出值为 $LAST$ 。归并段 1 (R1):

- 装入 $\{51, 94, 37, 92\}$ ，输出 **37** ($LAST = 37$)。
- 补入 14 (< 37 冻结)，输出 **51** ($LAST = 51$)。
- 补入 63，输出 **63** ($LAST = 63$)。
- 补入 15 (< 63 冻结)，输出 **92** ($LAST = 92$)。
- 补入 99，输出 **94** ($LAST = 94$)，补入 48 (冻结)，输出 **99** ($LAST = 99$)。
- 此时工作区全冻结 $\{14, 15, 48, 56\}$ 。R1 结束。

结果展示：

- **R1:** 37, 51, 63, 92, 94, 99
- **R2:** 14, 15, 23, 31, 43, 48, 56, 60, 90, 100, 166
- **R3:** 8, 17

共生成 3 个初始归并段。

问题 (2) 长度极限与要点点评

(2) 第一个初始归并段长度的极限:

- **最小值:** m 。当补入的第 $m+1$ 个记录及其后的记录都比当前输出的小时, 工作区会迅速填满冻结记录。
- **最大值:** n 。当待排序列本身已经有序或接近有序时, 第一个归并段可以包含所有记录。

置换-选择排序的“坑”

1. **冻结机制是关键:** 很多学生会把工作区当成普通的缓冲区。记住: 只有“不小于当前段最大值”的最小记录才能输出。
2. **为什么用小根堆?** 虽然考纲不强制写堆操作, 但逻辑上工作区应维护一个小根堆, 以保证每次能高效找到最小可用记录。
3. **长度预期:** 置换-选择排序生成的初始归并段平均长度约为 $2m$, 这比传统的内存排序翻了一倍, 能有效减少归并趟数。

第 41 题

现有 6 个有序表 $A \dots F$, 元素个数分别为: 10, 35, 40, 50, 60, 200。

要求通过 5 次两两合并, 将表合并成 1 个升序表, 并使最坏情况下比较的总次数达到最小。

问题:

- ① 给出完整的合并过程, 并求出最坏情况下比较的总次数。
- ② 描述 $N(N \geq 2)$ 个不等长升序表的合并策略, 并说明理由。

核心原理

两个长度为 m 和 n 的有序表合并, 最坏情况下的比较次数为 $m + n - 1$ 。

(1) 合并过程：始终选择当前长度最小的两个表进行合并（贪心策略）。

- 第 1 次：10 和 35 合并，得 **45**。比较 $10 + 35 - 1 = 44$ 次。
- 第 2 次：40 和 45 合并，得 **85**。比较 $40 + 45 - 1 = 84$ 次。
- 第 3 次：50 和 60 合并，得 **110**。比较 $50 + 60 - 1 = 109$ 次。
- 第 4 次：85 和 110 合并，得 **195**。比较 $85 + 110 - 1 = 194$ 次。
- 第 5 次：195 和 200 合并，得 **395**。比较 $195 + 200 - 1 = 394$ 次。

总比较次数： $44 + 84 + 109 + 194 + 394 = 825$ 次。

通用合并策略与理由

(2) 合并策略：哈夫曼树策略（最佳归并树）

每次从当前序列集合中选取长度最短的两个序列进行合并，直到合并为一个序列为止。

理由：

- ① **WPL 的转化**：合并过程中总的比较次数等于归并树的带权路径长度（WPL）减去合并次数（ $N-1$ ）。
- ② **最小化原则**：哈夫曼树算法保证了 WPL 最小，即让长度较短的序列位于树的较深层，参与合并的次数更多；长度较长的序列位于较浅层，参与合并的次数更少。
- ③ **最坏情况优化**：既然每次合并的代价正相关于参与合并的表长之和，通过哈夫曼树构造可以确保总代价（比较次数）达到全局最优。

重点笔记

注意区分：求“最坏情况比较次数”是 $\sum(m+n-1)$ ；而单纯求“归并树 WPL”是 $\sum(weight \times depth)$ 。在 408 考试中，一定要减去那 $N-1$ 次比较。

大题分布

① 线性结构 (11)

② 树 (4)

③ 图 (10)

④ 排序 + 外排序 (5)

⑤ 查找 + 高级查找 (6)

- 哈希/散列表 (2)
- 二叉搜索树 (2)
- 二分查找/折半搜索/折半排除 (1)
- 查找综合

① 线性结构 (11)

② 树 (4)

③ 图 (10)

④ 排序 + 外排序 (5)

⑤ 查找 + 高级查找 (6)

- 哈希/散列表 (2)

- 2024-42

- 2010-41

- 二叉搜索树 (2)

- 二分查找/折半搜索/折半排除 (1)

- 本块综合

第 42 题

关键字序列：20, 3, 11, 18, 9, 14, 7。散列表长度 $m = 11$ 。

- 散列函数： $H(\text{key}) = (\text{key} \times 3) \pmod{11}$
- 冲突处理：二次探测法 $H_k = (H_0 + k^2) \pmod{11}$

任务：(1) 构造散列表并计算装填因子；(2) 查找 14 的比较序列；(3) 查找 8 失败时的散列地址。

核心提醒

本题散列函数并非简单的 $\text{key} \pmod{11}$ ，而是涉及乘法后再取模。二次探测仅使用 k^2 项（即 $1^2, 2^2, \dots$ ），不涉及 $-k^2$ 。

(2) 查找 14 的关键字比较序列:

- ① 计算 $H_0(14) = 9$, 比较 HT[9] (3), 不匹配。
- ② 计算 $H_1 = (9 + 1^2) = 10$, 比较 HT[10] (18), 不匹配。
- ③ 计算 $H_2 = (9 + 2^2) \pmod{11} = 2$, 比较 HT[2] (14), **命中!**
- ④ 比较序列: 3, 18, 14。

(3) 查找 8 失败时的散列地址:

- $H_0(8) = (8 \times 3) \pmod{11} = 24 \pmod{11} = 2$ 。
- 检查 HT[2] (14), 不为空。
- $H_1(8) = (2 + 1^2) \pmod{11} = 3$ 。检查 HT[3] (7), 不为空。
- $H_2(8) = (2 + 2^2) \pmod{11} = 6$ 。检查 HT[6] (9), 不为空。
- $H_3(8) = (2 + 3^2) \pmod{11} = 11 \pmod{11} = 0$ 。检查 HT[0] (11), 不为空。
- $H_4(8) = (2 + 4^2) \pmod{11} = 18 \pmod{11} = 7$ 。检查 HT[7] (空)。
- 结论: 确认查找失败时的地址是 7。

点评

1. 探测终点: 查找失败的标志是遇到“空单元”。在二次探测中, 路径可能很长, 务必细心计算每一个 k^2 。
2. 散列函数陷阱: 很多同学会惯性思维直接用 $8 \pmod{11}$, 忽略了题目给定的 $(key \times 3) \pmod{11}$ 。

第 41 题

关键字序列：〈7, 8, 30, 11, 18, 9, 14〉。

- 散列函数： $H(key) = (key \times 3) \pmod{7}$
- 冲突处理：线性探测再散列法
- 装填因子： $\alpha = 0.7$

任务：(1) 画出散列表；(2) 计算查找成功和失败的 ASL。

关键推导：确定表长 m

根据 $\alpha = \frac{n}{m}$ ，已知 $n = 7, \alpha = 0.7$ ，得： $m = \frac{7}{0.7} = 10$
因此，散列表是一个下标为 $0 \cdots 9$ 的数组。

问题 (1) 解析: HT 的构造

计算初始散列地址及冲突处理:

- 7: $(7 \times 3) \pmod 7 = 0$ 。放入 HT[0]。
- 8: $(8 \times 3) \pmod 7 = 3$ 。放入 HT[3]。
- 30: $(30 \times 3) \pmod 7 = 90 \pmod 7 = 6$ 。放入 HT[6]。
- 11: $(11 \times 3) \pmod 7 = 33 \pmod 7 = 5$ 。放入 HT[5]。
- 18: $(18 \times 3) \pmod 7 = 54 \pmod 7 = 5$ 。冲突! \rightarrow HT[6] 满 \rightarrow HT[7]。
- 9: $(9 \times 3) \pmod 7 = 27 \pmod 7 = 6$ 。冲突! \rightarrow HT[7] 满 \rightarrow HT[8]。
- 14: $(14 \times 3) \pmod 7 = 0$ 。冲突! \rightarrow HT[1]。

下标	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
关键字	7	14	—	8	—	11	30	18	9	—
探测次数	1	2	—	1	—	1	1	3	3	—

问题 (2) 解析: ASL 计算与点评:

(1) 查找成功时的平均查找长度 ($ASL_{success}$): 只计算表中已有的 7 个元素:

$$ASL_{succ} = \frac{1 + 2 + 1 + 1 + 1 + 3 + 3}{7} = \frac{12}{7} \approx 1.71$$

(2) 查找不成功时的平均查找长度 (ASL_{unsucc}): 根据 $H(key) \pmod{7}$, 只需考察地址 0-6 的探测情况:

- 地址 0: 7, 14, 空 (2) \rightarrow 3 次; 地址 1: 14, 空 (2) \rightarrow 2 次
- 地址 2: 空 (2) \rightarrow 1 次; 地址 3: 8, 空 (4) \rightarrow 2 次
- 地址 4: 空 (4) \rightarrow 1 次; 地址 5: 11, 30, 18, 9, 空 (9) \rightarrow 5 次
- 地址 6: 30, 18, 9, 空 (9) \rightarrow 4 次

$$ASL_{unsucc} = \frac{3 + 2 + 1 + 2 + 1 + 5 + 4}{7} = \frac{18}{7} \approx 2.57$$

线性探测

1. 失败长度的“分母”: 很多同学会除以表长 10。注意: ASL_{unsucc} 的分母应与散列函数取模的值保持一致。
2. 探测深度: 查找不成功是指从初始散列地址开始, 一直探测到“空单元”为止的比较次数。

- ① 线性结构 (11)
- ② 树 (4)
- ③ 图 (10)
- ④ 排序 + 外排序 (5)
- ⑤ 查找 + 高级查找 (6)
 - 哈希/散列表 (2)
 - 二叉搜索树 (2)
 - 2026-41
 - 2022-41
 - 二分查找/折半搜索/折半排除 (1)
 - 本块综合

第 41 题

已知 BST 采用二叉链表存储。给定整数 K ，查找树中关键字与 K 之差的绝对值最小的所有结点。

- **要求：**给出设计思想、代码实现。
- **核心：**需要处理可能存在多个结点（如 $K = 10$ ，树中有 9 和 11）的情况。

关键性质

在 BST 中，离 K 最近的结点一定位于：1. 路径上与 K 相等的结点；2. 若不存在 K ，则是 K 插入路径上的某个祖先或其前驱/后继。

算法设计思想：动态维护最小差值

基本思想：利用 BST 的查找逻辑，从根节点开始向下搜索。

- ① **初始化：**设全局变量 `minDiff` 为正无穷，用于记录当前发现的最小绝对差。
- ② **遍历过程：**
 - 计算当前结点 p 与 K 的差值 $\text{diff} = |p \rightarrow \text{data} - K|$ 。
 - 若 $\text{diff} < \text{minDiff}$ ：更新 `minDiff`，清空之前保存的结果，记录当前关键字。
 - 若 $\text{diff} == \text{minDiff}$ ：将当前关键字加入结果列表。
- ③ **分支选择：**
 - 若 $p \rightarrow \text{data} == K$ ：说明最小差值为 0，查找结束。
 - 若 $p \rightarrow \text{data} > K$ ：最小差值可能在左子树中，向左走。
 - 若 $p \rightarrow \text{data} < K$ ：最小差值可能在右子树中，向右走。

```

int minDiff = 0x7fffffff; // 初始为最大整数
int results[MAX_SIZE], count = 0; // 记录满足条件的关键字

void findMinAbs(BTNode *T, int K) {
    BTNode *p = T;
    while (p != NULL) {
        int currentDiff = abs(p->data - K);
        if (currentDiff < minDiff) {
            minDiff = currentDiff; // 发现更小的差值
            count = 0;             // 重置结果集
            results[count++] = p->data;
        } else if (currentDiff == minDiff) {
            results[count++] = p->data; // 差值相等，并列存入
        }

        if (p->data == K) break; // 差值为0，最优解已得
        else if (p->data > K) p = p->left; // 目标可能在左侧
        else p = p->right;                // 目标可能在右侧
    }
    // 输出结果
    printf("最小绝对差为: %d\n", minDiff);
    for (int i = 0; i < count; i++) printf("%d ", results[i]);
}

```

1. 为什么不用中序遍历？

虽然中序遍历可以得到有序序列，进而找到 K 的前驱和后继，但其时间复杂度为 $O(n)$ 。利用 BST 查找性质可以将时间降低到 $O(h)$ (h 为树高)，这才是考场要求的高效算法。

2. 陷阱：多个解的处理

题目要求输出“所有结点”。在搜索过程中，必须考虑 $|p \rightarrow data - K| == minDiff$ 的情况。例如 $K = 15$ ，树中有 14 和 16，这两个点都是答案。

3. 复杂度总结

- 时间复杂度： $O(h)$ ，平均 $O(\log n)$ ，最坏 $O(n)$ 。
- 空间复杂度： $O(1)$ （若使用递归则为 $O(h)$ ，此例使用非递归）。

第 41 题

非空二叉树 T 采用顺序存储 (数组 `SqBiTNode`), 不存在的结点用 `-1` 表示。
设计一个高效算法: 判定该二叉树是否为二叉搜索树 (BST)。

关键知识点: 顺序存储下标关系

若根结点下标为 0:

- 左孩子下标: $2i + 1$
- 右孩子下标: $2i + 2$
- 判定条件: 下标需 $< MAX_SIZE$ 且值为正整数 ($\neq -1$)。

算法设计思想：中序遍历有序性

核心思想：二叉搜索树的中序遍历序列应当是一个严格递增的序列。

具体步骤：

- ① 对顺序存储的二叉树进行**中序遍历**。由于是数组存储，递归访问时根据下标关系跳转。
- ② **记录前驱**：使用一个静态变量或全局变量 `pre` 记录上一个访问的结点值。
- ③ **比较判定**：每访问一个有效结点，将其与 `pre` 比较。若当前值 $\leq pre$ ，则不满足递增特性，判定非 BST。
- ④ **剪枝优化**：一旦发现非递增，立即停止递归并返回 `false`。

```

int pre = -1; // 全局变量，记录前驱结点值
bool isBST(SqBiTree T, int index) {
    if (index >= T.ElemNum || T.SqBiTNode[index] == -1)
        return true; // 递归边界：索引越界或空结点
    // 1. 递归判定左子树
    if (!isBST(T, 2 * index + 1)) return false;
    // 2. 访问当前结点
    if (T.SqBiTNode[index] <= pre) return false; // 非递增则返回false
    pre = T.SqBiTNode[index]; // 更新前驱值
    // 3. 递归判定右子树
    return isBST(T, 2 * index + 2);
}
// 调用入口：isBST(T, 0);

```

复杂度分析

时间复杂度： $O(n)$ ，每个有效结点仅访问一次。

空间复杂度： $O(h)$ ， h 为树的高度（递归栈深度）。

1. 为什么不能只比“父子”？

陷阱：仅判定“左孩 $<$ 父 $<$ 右孩”是不够的。BST 要求左子树所有结点均小于根。中序遍历通过维护全局序，完美解决了这一全局性限制。

2. 顺序存储的边界处理

题目中给出的 `ElemNum` 是“实际占用的数组元素个数”。在访问 $2i+1$ 或 $2i+2$ 时，必须判断其是否超出了 `ElemNum` 的范围，否则会导致非法内存访问。

3. 评分标准解读

408 阅卷中，使用递归中序遍历是标准解法。如果使用非递归（栈）同样可行，但逻辑较复杂，建议优先使用递归以节省考场时间。

① 线性结构 (11)

② 树 (4)

③ 图 (10)

④ 排序 + 外排序 (5)

⑤ 查找 + 高级查找 (6)

- 哈希/散列表 (2)
- 二叉搜索树 (2)
- 二分查找/折半搜索/折半排除 (1)

● 2011-42

• 查找综合

第 42 题

两个等长升序序列 A 和 B , 长度均为 n 。找出两个序列合并后的中位数 (即第 n 个小的元素)。

示例: $S_1 = (11, 13, 15, 17, 19)$, $S_2 = (2, 4, 6, 8, 20)$

合并序列为 $(2, 4, 6, 8, 11, 13, 15, 17, 19, 20)$, 中位数为 11。

效率目标

- 常规方案: 合并排序, $O(n)$ 时间。
- 最优方案: 模拟二分查找, $O(\log n)$ 时间。

算法设计思想：折半排除法

分别求出 A 和 B 的中位数 m_1 和 m_2 ：

- ① 若 $m_1 = m_2$ ：则该值即为两序列的中位数。
- ② 若 $m_1 < m_2$ ：中位数必在 m_1 的右侧和 m_2 的左侧。此时舍弃 A 的前半部分和 B 的后半部分（保持舍弃长度相等）。
- ③ 若 $m_1 > m_2$ ：中位数必在 m_1 的左侧和 m_2 的右侧。此时舍弃 A 的后半部分和 B 的前半部分。
- ④ 重复循环：直到两个序列均只剩一个元素，较小者即为所求。

注意细节

舍弃时需保证两序列长度同步减小。若元素个数为奇数，舍弃前后半部分时要包含中位数；若为偶数，则不包含。

```

int M_Search(int A[], int B[], int n) {
    int s1 = 0, d1 = n - 1, m1;
    int s2 = 0, d2 = n - 1, m2;
    while (s1 != d1 || s2 != d2) {
        m1 = (s1 + d1) / 2;
        m2 = (s2 + d2) / 2;
        if (A[m1] == B[m2]) return A[m1]; // 情况1
        if (A[m1] < B[m2]) { // 情况2: 舍弃 A 前半和 B 后半
            if ((s1 + d1) % 2 == 0) { // 元素个数为奇数
                s1 = m1; d2 = m2;
            } else { // 元素个数为偶数
                s1 = m1 + 1; d2 = m2;
            }
        } else { // 情况3: 舍弃 A 后半和 B 前半
            if ((s1 + d1) % 2 == 0) { // 元素个数为奇数
                d1 = m1; s2 = m2;
            } else { // 元素个数为偶数
                d1 = m1; s2 = m2 + 1;
            }
        }
    }
    return A[s1] < B[s2] ? A[s1] : B[s2];
}

```


(3) 复杂度分析

(3) 复杂度分析：

- 时间复杂度： $O(\log n)$ 。每次循环规模减半。
- 空间复杂度： $O(1)$ 。仅需若干指针变量。

1. 为什么是 $O(\log n)$?

本质上是在两个有序数组中寻找第 k 小的数 (此处 $k = n$)。利用有序性, 每轮比较中位数后, 可以确定性地排除掉一半不可能的候选者。这种“减而治之”的思想是二分查找的延伸。

2. 易错点: 边界控制

许多考生能想到二分, 但难以拿满分, 原因在于奇偶长度的索引处理:

- **奇数长度:** 舍弃一半后, 中位数必须保留在剩余区间内。
- **偶数长度:** 舍弃一半时, 中位数位置的取舍必须保持两数组剩余长度严格相等。

3. 考场备选方案 (保底策略)

如果你在考场上无法完美写出 $O(\log n)$ 的二分逻辑, 应果断编写双指针合并法:

- **逻辑:** 使用两个指针同时遍历 A, B , 比较并计数, 直到找到第 n 个数。
- **评价:** 时间 $O(n)$, 空间 $O(1)$ 。虽不是最优解, 但逻辑简单易对, 通常能拿到 10–12 分 (满分 15)。

① 线性结构 (11)

② 树 (4)

③ 图 (10)

④ 排序 + 外排序 (5)

⑤ 查找 + 高级查找 (6)

- 哈希/散列表 (2)
- 二叉搜索树 (2)
- 二分查找/折半搜索/折半排除 (1)
- 查找综合

● 2013-42

第 42 题

集合 $S = \{\text{do, for, repeat, while}\}$, 查找概率为: $p_1 = 0.35, p_2 = 0.15, p_3 = 0.15, p_4 = 0.35$ 。

- **现状**: 长度为 4 的顺序表, 折半查找, $ASL = 2.2$ 。
- **任务**: (1) 顺序存储下如何排列以获得更短 ASL ? 采用何种方法? 计算 ASL 。(2) 链式存储下如何排列以获得更短 ASL ? 采用何种方法? 计算 ASL 。

核心原理: 哈夫曼思想在查找中的应用

要使总查找代价最小, 应遵循: **高概率元素放在搜索路径更短 (比较次数更少) 的位置。**

问题 (1) 解析：顺序存储结构优化

在顺序存储中，折半查找的比较次数由判定树决定。

- ① **判定树结构**：4 个元素的折半查找判定树，根节点比较 1 次，第二层 2 个节点比较 2 次，第三层 1 个节点比较 3 次。
- ② **优化策略**：将概率最大的两个元素 (0.35) 放在第一层 (根) 和第二层。
- ③ **排列方式**：假设顺序表为 (a_1, a_2, a_3, a_4) ，折半查找过程：先看 $\lfloor (1+4)/2 \rfloor = 2$ 。根是 a_2 。再看左子树 a_1 ，右子树 $\lfloor (3+4)/2 \rfloor = 3$ 。 a_4 在第三层。**结论**：应将高概率元素放在 a_2 或 a_3 位置。例如：(for, do, while, repeat)。
- ④ **ASL 计算**： $ASL = 0.35 \times 1 + (0.35 + 0.15) \times 2 + 0.15 \times 3 = 1.8$ 。(注：比原先 2.2 显著降低)

问题 (2) 解析：链式存储结构优化

链式存储不支持随机访问，因此无法高效进行折半查找。

- ① 查找方法：顺序查找（从头指针开始逐个遍历）。
- ② 优化策略：按概率降序排列。将概率最大的元素放在链表最前端。
- ③ 排列方式：(do, while, for, repeat) 或 (while, do, repeat, for)。即：0.35, 0.35, 0.15, 0.15。
- ④ ASL 计算： $ASL = \sum(p_i \times \text{查找次数}_i)$
 $ASL = 0.35 \times 1 + 0.35 \times 2 + 0.15 \times 3 + 0.15 \times 4$ $ASL = 0.35 + 0.7 + 0.45 + 0.6 = 2.1$ 。

1. 概率与位置的映射

无论何种数据结构，优化的通用准则都是：**让频繁访问的元素更早被找到**。在树形查找中，它们应靠近根；在线性查找中，它们应靠近起点。

2. 容易忽略的折半查找前提

折半查找要求必须是**顺序存储且关键字有序**。本题中元素是字符串，如果为了降低 ASL 调整了排列顺序，实际上是改变了查找表中“关键字”定义的顺序，使其符合新的折半判定树。

3. 延伸思考

如果概率差异极大，最优的顺序存储结构可能不是折半查找，而是构造一棵**最优二叉查找树 (Optimal BST)**，其原理与哈夫曼树类似，但保留了二叉排序树的性质。

欢迎提问！

你的疑惑，我的动力