

第六章 二次型与二次曲面

定义 n 元二次型指

含 n 个变量 x_1, x_2, \dots, x_n 的二次齐次多项式

$$\begin{aligned} f(x_1, x_2, \dots, x_n) = & a_{11}x_1^2 + 2a_{12}x_1x_2 + 2a_{13}x_1x_3 + \dots + 2a_{1n}x_1x_n \\ & + a_{22}x_2^2 + 2a_{23}x_2x_3 + \dots + 2a_{2n}x_2x_n \\ & + \dots + a_{nn}x_n^2 \end{aligned}$$

实二次型：系数 a_{ij} 为实数的二次型，简称二次型

例： $f(x_1, x_2) = x_1^2 + 2x_1x_2 + x_2^2$

$$g(x_1, \dots, x_n) = x_1x_2 + x_2x_3 + \dots + x_{n-1}x_n$$

$$\text{令 } a_{ij} = a_{ji} \quad (i < j)$$

$$\begin{aligned} f(x_1, x_2, \dots, x_n) = & a_{11}x_1^2 + a_{12}x_1x_2 + \dots + a_{1n}x_1x_n \\ & + a_{21}x_2x_1 + a_{22}x_2^2 + \dots + a_{2n}x_2x_n + \\ & \dots + a_{n1}x_nx_1 + a_{n2}x_nx_2 + \dots + a_{nn}x_n^2 \end{aligned}$$

$$= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x_i x_j$$

$$\begin{aligned}
 f(x_1, x_2, \dots, x_n) = & x_1(a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n) \\
 & + x_2(a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n) + \\
 & \dots + x_n(a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n)
 \end{aligned}$$

$$= (x_1, x_2, \dots, x_n) \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n \end{pmatrix}$$

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = (x_1, x_2, \dots, x_n) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

$$= X^T A X$$

二次型的矩阵表达式: $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$

实对称矩阵 A : 二次型 f 的矩阵

二次型 f : 实对称矩阵 A 的二次型

例 设二次型 $f = x_1^2 - x_2^2 - 2x_1x_2 + x_1x_3 + 4x_2x_3$ 试写出二次型 f 的矩阵. (f 为三元二次型)

解： 观察后直接写出

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & \frac{1}{2} \\ -1 & -1 & 2 \\ \frac{1}{2} & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

例 将二次型 $f = x_1x_2 + x_3x_4$ 写成矩阵形式.

解: f 是一个四元二次型, 先写出二次型的矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0 \end{pmatrix}, \quad X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}$$
$$\therefore f = X^T A X = (x_1, x_2, x_3, x_4) \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}$$

例 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$, 试写出以 A 为矩阵的二次型.

解: 设 $X = (x_1, x_2, x_3)^T$

$$f = X^T A X = x_1^2 - x_3^2 - 2x_1 x_2 + 2x_2 x_3$$

矩阵合同的概念

1. 定义 (合同)

二个 n 阶方阵 A 和 B , 若存在可逆矩阵 C , 使得

$$C^T A C = B$$

则称 A 与 B 合同 (Congruent) .

矩阵合同的定义与矩阵相似的定义很相似, 也是方阵之间的一种等价关系. 即

2. 合同关系具有以下性质:

(1) 自反性: A 合同于 A

(2) 对称性: A 合同于 B 则 B 合同于 A .

(3) 传递性: A 合同于 B , B 合同于 C , 则 A 合同于 C

3. 可逆线性替换(非退化线性替换)

定义：数域 F 上由变量 x_1, \dots, x_n 到变量 y_1, \dots, y_n 的线性替换指如

$$\begin{cases} x_1 = c_{11}y_1 + c_{12}y_2 + \cdots + c_{1n}y_n, \\ x_2 = c_{21}y_1 + c_{22}y_2 + \cdots + c_{2n}y_n, \\ \vdots \\ x_n = c_{n1}y_1 + c_{n2}y_2 + \cdots + c_{nn}y_n, \end{cases} \text{的一组表达式, 其中 } c_{ij} \in F,$$

即 $X = CY$, 其中

$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \cdots & c_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ c_{n1} & c_{n2} & \cdots & c_{nn} \end{pmatrix}$$

定义：如果系数矩阵 C 可逆，则称上述替换为非退化线性替换或者可逆的线性替换

4. (二次型的变换) 合同二次型

设 $f = \mathbf{X}^T \mathbf{A} \mathbf{X}$, 经可逆线性替换 $\mathbf{X} = \mathbf{C} \mathbf{Y}$, \mathbf{C} 为可逆矩阵

$$f = (\mathbf{C} \mathbf{Y})^T \mathbf{A} \mathbf{C} \mathbf{Y} = \mathbf{Y}^T \mathbf{C}^T \mathbf{A} \mathbf{C} \mathbf{Y} = \mathbf{Y}^T \mathbf{B} \mathbf{Y}$$

其中 $\mathbf{B} = \mathbf{C}^T \mathbf{A} \mathbf{C}$, 即 \mathbf{A} 与 \mathbf{B} 合同

所以经可逆线性替换后, 二次型的对应矩阵是合同的, 这个变换我们也称作合同替换.

5. 实对称矩阵 (不但和对角矩阵相似, 也与对角矩阵合同). 由于实对称矩阵可正交相似对角化. 所以存在正交矩阵 \mathbf{P} , 使 $\mathbf{P}^{-1} \mathbf{A} \mathbf{P} = \mathbf{P}^T \mathbf{A} \mathbf{P} = \mathbf{\Lambda}$, 所以实对称矩阵 \mathbf{A} 都与对角矩阵合同.

化实二次型为标准形(化平方和问题)

1. 标准二次形：只含有平方项的二次型

$$\lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \cdots + \lambda_n y_n^2$$

称为 n 元二次型的一个标准形.

注记：任何一个二次型都可以经过合同变换转化为标准形。

实二次型有两种方法化标准形.

1 用正交变换化实二次型为标准形

对于实二次型，最实用的方法是正交变换法，即所作的可逆线性变换中可逆矩阵 \mathbf{C} 不只是可逆，还是正交矩阵. 这个正交矩阵的存在是由实对称矩阵的性质决定的，值得注意的是这种方法仅限于实二次型.

定理1.2 对任意 n 元实二次型 $f = \mathbf{X}^T \mathbf{A} \mathbf{X}$ ，存在正交线性变换： $\mathbf{X} = \mathbf{P} \mathbf{Y}$ ，其中 \mathbf{P} 为正交矩阵，使二次型 f 化为标准形 $f = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \cdots + \lambda_n y_n^2$ ，其中 $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n$ 是 \mathbf{A} 的 n 个特征值.

例 用正交线性变换化实二次型为标准形.

$$f = 2x_1^2 + 5x_2^2 + 5x_3^2 + 4x_1x_2 - 4x_1x_3 - 8x_2x_3$$

解:

(1) 二次型 f 的矩阵为 $A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -2 \\ 2 & 5 & -4 \\ -2 & -4 & 5 \end{pmatrix}$

(2) 由 $|\lambda E - A| = \begin{vmatrix} \lambda - 2 & -2 & 2 \\ -2 & \lambda - 5 & 4 \\ 2 & 4 & \lambda - 5 \end{vmatrix} = (\lambda - 1)^2(\lambda - 10) = 0$,

得 A 的特征值为 $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 1, \lambda_3 = 10$.

(3) 对 $\lambda_1 = \lambda_2 = 1$ 时, 解 $(1 \cdot E - A)X = 0$

即

$$\begin{pmatrix} -1 & -2 & 2 \\ -2 & -4 & 4 \\ 2 & 4 & -4 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

所以得同解方程组为
$$\begin{cases} x_1 = -2x_2 + 2x_3 \\ x_2 = x_2 \\ x_3 = x_3 \end{cases}$$

得基础解系为
$$\xi_1 = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \xi_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} .$$

正交化：

$$\beta_1 = \xi_1 = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\beta_2 = \xi_2 - \frac{(\xi_2, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)} \beta_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{-4}{5} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{5} \\ \frac{4}{5} \\ 1 \end{pmatrix} // \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

单位化：

$$\eta_1 = \frac{\beta_1}{|\beta_1|} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{2}{\sqrt{5}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\eta_2 = \frac{\beta_2}{|\beta_2|} = \frac{1}{\sqrt{45}} \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{\sqrt{45}} \\ \frac{4}{\sqrt{45}} \\ \frac{5}{\sqrt{45}} \end{pmatrix}$$

当 $\lambda_3 = 10$ 时，由方程组 $(10E - A)X = \mathbf{0}$

$$\text{即} \begin{pmatrix} 8 & -2 & 2 \\ -2 & 5 & 4 \\ 2 & 4 & 5 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -2 & 5 & 4 \\ 0 & 18 & 18 \\ 0 & 9 & 9 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -\frac{5}{2} & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\therefore \begin{cases} x_1 = -\frac{1}{2}x_3 \\ x_2 = -x_3 \\ x_3 = x_3 \end{cases}$$

得基础解系为 $\xi_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix}$, 单位化为

$$\eta_3 = \frac{\xi_3}{|\xi_3|} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} \\ -\frac{2}{3} \end{pmatrix}.$$

得正交阵 $\mathbf{P} = \begin{pmatrix} -\frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{45}} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{4}{\sqrt{45}} & \frac{2}{3} \\ 0 & \frac{5}{\sqrt{45}} & -\frac{2}{3} \end{pmatrix}$, $\mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{P} = \mathbf{P}^T\mathbf{A}\mathbf{P} = \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 1 & \\ & & 10 \end{pmatrix}$

令 $X=PY$ 得 f 的标准形:

$$f(y_1, y_2, y_3) = y_1^2 + y_2^2 + 10y_3^2$$

注：正交变换不惟一，但正交替换得到的标准形是惟一的。（不考虑对角元的次序时）

2 用配方法化二次型为标准形

如果不考虑正交变换，可以用可逆线性变换把二次型 f 化为标准形，得到标准形不是惟一的。

例 用配方法将二次型化为标准形

$$f(x_1, x_2, x_3) = 2x_1x_2 + 3x_2x_3 + 4x_1x_3$$

分析：这是只有交叉项没有平方项的二次型，先对 x_1, x_2 用平方差公式。

解：令
$$\begin{cases} x_1 = y_1 + y_2 \\ x_2 = y_1 - y_2 \\ x_3 = y_3 \end{cases} \quad \mathbf{C}_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (1)$$

则
$$\begin{aligned} f &= 2y_1^2 - 2y_2^2 + 3y_1y_3 - 3y_2y_3 + 4y_1y_3 + 4y_2y_3 \\ &= 2y_1^2 - 2y_2^2 + 7y_1y_3 + y_2y_3 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &= 2(y_1^2 + \frac{7}{2}y_1y_3 + (\frac{7}{4}y_3)^2) - 2(y_2^2 - \frac{1}{2}y_2y_3 + (\frac{1}{4}y_3)^2) - 2 \cdot \frac{49}{16}y_3^2 + 2 \cdot \frac{1}{16}y_3^2 \\
 &= 2(y_1 + \frac{7}{4}y_3)^2 - 2(y_2 - \frac{1}{4}y_3)^2 - 6y_3^2
 \end{aligned}$$

再令

$$\begin{cases} z_1 = y_1 + \frac{7}{4}y_3 \\ z_2 = y_2 - \frac{1}{4}y_3 \\ z_3 = y_3 \end{cases} \quad (2)$$

则 $f = 2z_1^2 - 2z_2^2 - 6z_3^2$

所作可逆线性替换为

$$\begin{cases} y_1 = z_1 - \frac{7}{4}z_3 \\ y_2 = z_2 + \frac{1}{4}z_3 \\ y_3 = z_3 \end{cases} \quad \mathbf{C}_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -\frac{7}{4} \\ 0 & 1 & \frac{1}{4} \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(2) 代入 (1) 得

$$\begin{cases} x_1 = z_1 + z_2 - \frac{3}{2}z_3 \\ x_2 = z_1 - z_2 - 2z_3 \\ x_3 = z_3 \end{cases}$$

$$\mathbf{C} = \mathbf{C}_1 \mathbf{C}_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -\frac{3}{2} \\ 1 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad |\mathbf{C}| \neq 0, \quad \mathbf{C} \text{ 可逆.}$$

$\mathbf{X} = \mathbf{C}_1 \mathbf{Y} = \mathbf{C}_1 (\mathbf{C}_2 \mathbf{Z}) = \mathbf{C}_1 \mathbf{C}_2 \mathbf{Z}$ 为可逆线性替换.

惯性定理，规范形

定理 设 n 元实二次型 $f = \mathbf{X}^T \mathbf{A} \mathbf{X}$ 经实可逆线性变换 $\mathbf{X} = \mathbf{C}_1 \mathbf{Y}$, $\mathbf{Y} = \mathbf{C}_2 \mathbf{Z}$ 分别化成标准形

及
$$f = k_1 y_1^2 + k_2 y_2^2 + \cdots + k_n y_n^2$$

$$f = l_1 z_1^2 + l_2 z_2^2 + \cdots + l_n z_n^2$$

则 k_1, k_2, \dots, k_n 中正数的个数，负数的个数及0的个数分别与 l_1, l_2, \dots, l_n 中正数的个数，负数的个数及0的个数相同，正数的个数称为 f 的**正惯性指数**，记为 p ；负数的个数称为 f 的**负惯性指数**，记为 $r - p$, $r = \text{rank}(\mathbf{A})$

f 具有唯一**规范形**: $f = z_1^2 + \cdots + z_p^2 - z_{p+1}^2 - \cdots - z_r^2$.

6.2 正定实二次型

正定二次型的定义

对于实二次型有一个特别重要的性质——正定性.

定义 设有 n 元实二次型 $f = \mathbf{X}^T \mathbf{A} \mathbf{X}$, 如果对 $\forall \mathbf{X} \neq \mathbf{0}$ 且 $\mathbf{X} \in R^n$, 都有 $f = \mathbf{X}^T \mathbf{A} \mathbf{X} > 0 (\geq 0)$, 则称 f 为 **正定 (半正定) 二次型**. f 的矩阵称为 **正定 (半正定) 矩阵**.

类似可定义负定二次型:

定义 设有 n 元实二次型 $f = \mathbf{X}^T \mathbf{A} \mathbf{X}$, 如果对 $\forall \mathbf{X} \neq \mathbf{0}$ 且 $\mathbf{X} \in R^n$, 都有 $f = \mathbf{X}^T \mathbf{A} \mathbf{X} < 0 (\leq 0)$, 则称 f 为 **负定 (半负定) 二次型**. f 的矩阵称为 **负定 (半负定) 矩阵**.

例: $f_1(x_1, \dots, x_n) = x_1^2 + \dots + x_n^2$, 正定

$f_2(x_1, \dots, x_n) = x_1^2 + \dots + x_{n-1}^2$, 半正定, (可取 $(x_1, \dots, x_{n-1}, x_n) = (0, \dots, 0, 1)$)

性质2.1 设**A**和**B**合同，则**A**正定当且仅当**B**正定

即合同的矩阵具有相同的正定性。

即非退化线性替换将正定实二次型变为正定实二次型

定理2.2 设有**n**元实二次型 $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$

则下列命题等价：

1. $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ 为正定二次型；
2. A 的秩和正惯性指数都是 **n** ；
3. A 的所有特征值都是正值；
4. A 与单位矩阵 E 合同；
5. 存在可逆矩阵 P ，使得 $A = P^T P$

定理

n 元实二次型 $f = X^T A X$ 为正定 \Leftrightarrow 其正惯性指数 $p = n$

证: (充分性)

\because 存在非退化变换 $X = QY$ 化二次型

为规范形 $f = \sum_{i=1}^n y_i^2$

$\therefore \forall X = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T \neq 0$, 有 $Y = Q^{-1} X \neq 0$

且有 $f = \sum_{i=1}^n y_i^2 > 0 \quad \therefore f$ 为正定的。

必要性：(反证法证)

假设 $p < n$. f 经非退化变换 $X = QY$ 化为规范形

$$f = y_1^2 + \cdots + y_p^2 - y_{p+1}^2 - \cdots - y_{p+e}^2$$

取向量 $Y = (y_1, y_2, \cdots, y_n)^T$
 $= (0, \cdots, 0, 1, 0, \cdots, 0)^T \neq 0$

$$\Rightarrow Y \neq 0$$

$$\Rightarrow X = QY \neq 0$$

$$\Rightarrow f(x_1, x_2, \cdots, x_n) = -1 < 0$$

与 f 的正定性矛盾。证毕

第 $p+1$ 项

由上述定理，容易证明：

推论 1 A 为正定矩阵 $\Leftrightarrow A$ 的 n 个特征值全为正数

推论 2 A 为正定矩阵 \Leftrightarrow 存在可逆矩阵 P , 使得 $A = P^T P$

推论 3 A 正定 $\Rightarrow \det(A) > 0$

证：因为 A 正定，所以存在可逆矩阵 P ,

使得 $A = P^T P$, 所以 $|A| = |P^T P| = |P|^2 > 0$

判定二次型正定的其他方法

定义 方阵 A 的 k 阶顺序主子式 P_k

$$P_k = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1k} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2k} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{k1} & a_{k2} & \cdots & a_{kk} \end{vmatrix} \quad (1 \leq k \leq n)$$

定理2.2 实对称阵 A 为正定的 $\Leftrightarrow A$ 的各阶顺序主子式都大于零.

即

$$a_{11} > 0, \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} > 0, \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} > 0, \dots, \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = |A| > 0$$

根据性质**2.1**，定理**2.1**和定理**2.2** 有

注：当 A 正定时，可证 $kA (k > 0)$, A^{-1} , A^* , A^2 , $A+E, \dots$, 正定.

f 负定 $\Leftrightarrow -f$ 正定.

$\Leftrightarrow A$ 的奇数阶主子式 < 0 , 偶数阶主子式 > 0 .

例题：判别下列实二次型是正定还是负定.

$$(1) f(x_1, x_2, x_3) = 6x_1^2 + 5x_2^2 + 7x_3^2 - 4x_1x_2 + 4x_1x_3$$

$$(2) g(x_1, x_2, x_3) = -2x_1^2 - 6x_2^2 - 4x_3^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3$$

解：(1) (法一：顺序主子式法)

$$f \text{ 的矩阵是 } A = \begin{pmatrix} 6 & -2 & 2 \\ -2 & 5 & 0 \\ 2 & 0 & 7 \end{pmatrix}, \text{ 由于 } P_1 = |6| = 6 > 0,$$

$$P_2 = \begin{vmatrix} 6 & -2 \\ -2 & 5 \end{vmatrix} = 26 > 0, \quad P_3 = \begin{vmatrix} 6 & -2 & 2 \\ -2 & 5 & 0 \\ 2 & 0 & 7 \end{vmatrix} = 162 > 0$$

所以 f 是正定的

法二：特征值法

$$f \text{ 的矩阵是 } A = \begin{pmatrix} 6 & -2 & 2 \\ -2 & 5 & 0 \\ 2 & 0 & 7 \end{pmatrix},$$

$$\text{而 } |A - \lambda E| = \begin{vmatrix} 6-\lambda & -2 & 2 \\ -2 & 5-\lambda & 0 \\ 2 & 0 & 7-\lambda \end{vmatrix} = -(\lambda-3)(\lambda-4)(\lambda-9)$$

故A的特征值 $\lambda_1=3$, $\lambda_2=6$, $\lambda_3=9$ 均为正数, 所以 f 是正定的

$$(2) \quad g(x_1, x_2, x_3) = -2x_1^2 - 6x_2^2 - 4x_3^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3$$

解：(2) (法一：顺序主子式法)

$$f \text{ 的矩阵是 } A = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 1 & -6 & 0 \\ 1 & 0 & -4 \end{pmatrix}, \text{ 由于 } \Delta_1 = |-2| = -2 < 0,$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -6 \end{vmatrix} = 11 < 0, \quad \Delta_3 = \begin{vmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 1 & -6 & 0 \\ 1 & 0 & -4 \end{vmatrix} = -38 < 0$$

所以 g 是负定的

法二：(特征值法)自解

例解 判别二次型 $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^n x_i^2 + \sum_{i=1}^{n-1} x_i x_{i+1}$ 的正定性.
二次型的对应矩阵为

$$A = \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 & \frac{1}{2} & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 1 & \cdots & 0 & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & \frac{1}{2} & 1 \end{pmatrix}, \quad 2A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & \cdots & 0 & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

A 和 $2A$ 具有相同的正定性，故判定 $2A$ 的正定性即可
(将分数运算化成整数运算)

$$|2\mathbf{A}_k| = \begin{vmatrix} 2 & 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & \cdots & 0 & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & 2 \end{vmatrix}_{k \times k} = \begin{vmatrix} 2 & 1 & & & & \\ 0 & \frac{3}{2} & 1 & & & \\ 0 & 0 & \frac{4}{3} & & & \\ & & & \ddots & & \\ & & & & \frac{k}{k-1} & 1 \\ & & & & & \frac{k+1}{k} \end{vmatrix}$$

$$= k+1 > 0, \quad k = 1, 2, \dots, n$$

$$\mathbf{P}_1 = 2 > 0, \quad \mathbf{P}_2 = \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 3 > 0$$

$2\mathbf{A}$ 的全部顺序主子式都大于0. \mathbf{A} 正定, f 正定.

本周作业： 习题6 P178

2 (1), 3 (1), 4 (3),

6 (4), 9,

12, 16 (有难度),

17