1.
$$K_{A} = \left\{ (x,y)^{T} \mid (x-12)^{2} + (y-5)^{2} = 25 \right\}$$
 $H_{A} = (12,5)$ $R_{1} = 5$

$$K_{2} = \left\{ (x,y)^{T} \mid (x-2)^{2} + (y+\frac{\pi}{2})^{2} = \frac{25}{4} \right\}$$
 $H_{2} = (2-\frac{\pi}{2})$ $R_{2} = \frac{5}{2}$.

Bem.:
$$K_1$$
 und K_2 schneiden sich nicht, da $|M_1 - M_2| > R_1 + R_2$ (*):

$$|n_1-n_2| = ((12-2)^2 + (5+\frac{5}{2})^2)^{\frac{2}{2}} = \frac{25}{2} = 12.5 > \frac{15}{2} = 7.5.$$

1.1)

 d_1 : Abstand der Mittelpunkte der Kreise

 d_3 : Summe der Abstände der Mittelpunkte zum Ursprung

$$d_3 = |h_4| + |h_2| = \sqrt{(2)^2 + 5^2} + \sqrt{(2)^2 + (\frac{5}{2})^2} = 13 + \frac{\sqrt{41}}{2}$$

 d_2 : Länge der kürzesten Strecke zwischen den Kreislinien

Zeige: für den Fall zweier Kreise, die sich nicht schneiden, liegt die kürzeste Strecke auf einer Geraden durch die Mittelpunkte der Kreise.

[Bem.: für den Fall zweier Kreise, die sich schneiden stimmt das nicht!]

$$P_{A} = \frac{h_{1} + h_{2} + h_{3}}{h_{1}} = \frac{a}{2r} \begin{pmatrix} h_{2} \\ h_{2} \end{pmatrix}$$

$$P_{A} = \frac{h_{1} + h_{2} + h_{3}}{h_{3}} = \frac{a}{2r} \begin{pmatrix} h_{2} \\ h_{2} \end{pmatrix}$$

$$P_{A} = \begin{pmatrix} h_{1} + h_{3} \\ h_{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} + h_{3} \\ h_{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} + h_{3} \\ h_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{2} \end{pmatrix}$$

$$P_{A} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{1} \\ h_{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix}$$

 P_1 und P_2 haben minimalen Abstand, wenn $|\lambda_1|=R_1 \wedge |\lambda_2|=R_2$

$$\Rightarrow \begin{cases} f \ddot{u} + \lambda_1 = \pm R_1 & \text{folgt} \quad \alpha = 0 \quad \forall \quad \alpha = \pi \\ f \ddot{u} + \lambda_2 = \pm R_2 & \text{folgt} \quad \beta = 0 \quad \forall \quad \beta = \pi \end{cases}$$

 P_1 und P_2 liegen also auf der Geraden g, die durch die Kreismittelpunkte verläuft.

Im kronkreten Fall sind die Kreise gegeben durch:

$$K_1$$
 mit $H_1 = (12,5)$ $R_1 = 5$
 K_2 mit $H_2 = (2,-\frac{5}{2})$ $R_2 = \frac{5}{3}$

Die Gerade g ist durch den Richtungsvektor e_1 eindeutig bestimmt und g kann wie folgt parametrisiert werden. Erste Parametrisierung nehme ich zur Bestimmung der Schnittpunkte mit $g \cap K_1$ und die zweite Parametrisierung zur Bestimmung der Schnittpunkte $g \cap K_2$:

$$g = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2} \mid \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 42 \\ 5 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \end{pmatrix}, \lambda \in \mathbb{R}^{2} \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2} \mid \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 7 \\ 2 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \end{pmatrix}, \lambda \in \mathbb{R}^{2} \right\}$$

$$A_{4} : \qquad \begin{pmatrix} 42 + 4\lambda - 42 \end{pmatrix}^{2} + \begin{pmatrix} 5 + 3\lambda - 5 \end{pmatrix}^{2} = 25 \iff 25 \lambda^{2} = 25 \lambda = 11$$

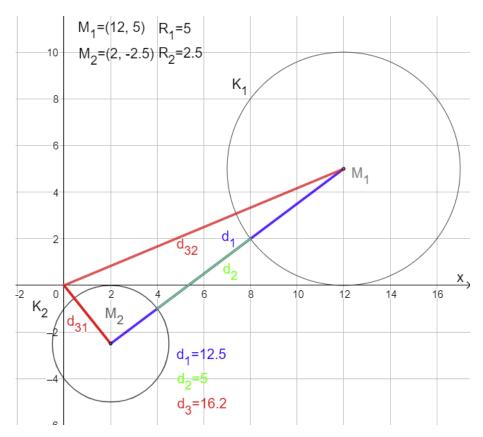
$$P_{4} = \begin{pmatrix} 46 \\ 8 \end{pmatrix} \qquad \widetilde{P}_{1} = \begin{pmatrix} 8 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$A_{2} : \qquad \begin{pmatrix} 2 + 4\lambda - 2 \end{pmatrix}^{2} + \begin{pmatrix} -\frac{5}{2} + 3\lambda + \frac{5}{2} \end{pmatrix}^{2} = \frac{25}{4} \iff 25 \lambda^{2} = \frac{25}{4} \lambda = \frac{1}{2}$$

$$P_{2} = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \end{pmatrix} \qquad \widetilde{P}_{2} = \begin{pmatrix} 0 \\ -4 \end{pmatrix}$$

$$d_{2} = \begin{vmatrix} \widetilde{P}_{4} - P_{2} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} (8 - 4)^{2} + (2 + 4)^{2} \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} 46 + 3 \end{pmatrix}^{\frac{1}{2}} = 5.$$

1.2) Geogebra-Screenshot



- 1.3) Ein sinnvoller Abstandbegriff d für zwei Objekte sollte
 - 1. symmetrisch sein: $d(K_1, K_2) = d(K_2, K_1)$
 - 2. null liefern, wenn die Schnittmenge der Objekte nicht die leere Menge ist.

Jetzt zur Begutachtung der gegebenen Abstandsbegriffe unter diesen Gesichtspunkten:

- 1. die gegebenen Abbildungen d_1 und d_2 sind symmetrisch, weil den Kreisen der Euklidische Abstand zwischen zwei Punkten zugeordnet wird und der Euklidische Abstand ist symmetrisch. Die Abbildung d_3 ordnet den Kreisen die Summe zweier Abstände zu und ist damit auch symmetrisch.
- 2. Positiv-Definitheit: der Bildbereich aller gegebenen Abbildungen ist $[0, \infty)$. Keine der gegebenen Abbildungen erfüllt für $K_i \neq 0$ $d(K_1, K_2) = 0 \Leftrightarrow K_1 = K_2$. Geometrisch sinnvoll ist ein Abstandsbegriff, wenn die Schnittmenge der Kreise nicht null ist. Das heißt insbesondere, wenn
 - a. $K_1 = K_2$ (Kreise gleich), dann gilt $d(K_1, K_2) = 0$,
 - b. $K_1 \subseteq K_2$ (ein Kreis im anderen enthalten), dann gilt $d(K_1, K_2) \neq 0$,
 - c. $K_1 \cap K_2 \neq \text{(Schnittmenge nicht leer)}$, dann gilt $d(K_1, K_2) = 0$,
 - d. $R_1 = 0$ (ein Kreis entartet), dann gilt $d(K_1, K_2) = 0$.

Das Ergebnis der Analyse ist in der Tabelle aufgelistet. Erfüllt eine der Abbildungen die Erwartung, dann steht im entsprechenden Tabelleneintrag ein +, wenn nicht ein -. Die Abbildungen zeigen die entsprechende Situation.

Das Fazit ist: nur der zweite Abstandsbegriff ist geometrisch sinnvoll.

Testfrage	a.	b.	C.	d.
Abbildung	1, 2	3, 4, 5	6	7
d_1	+	-	-	+
d_2	+	+	+	+
d_3	-	-	-	-

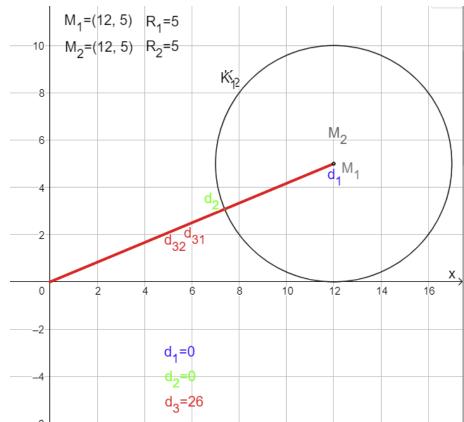


Abbildung 1: Test a.

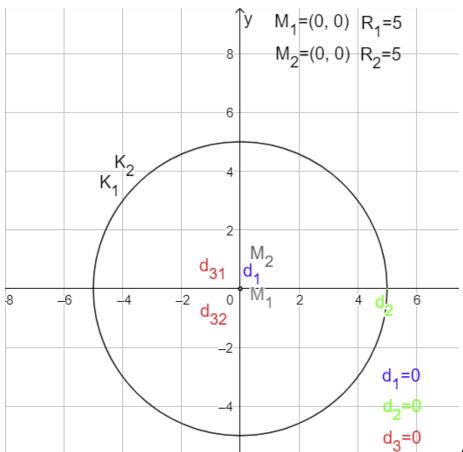


Abbildung 2: Test a.

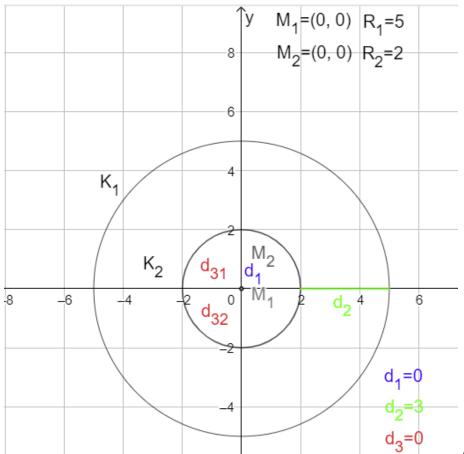


Abbildung 3: Test b.

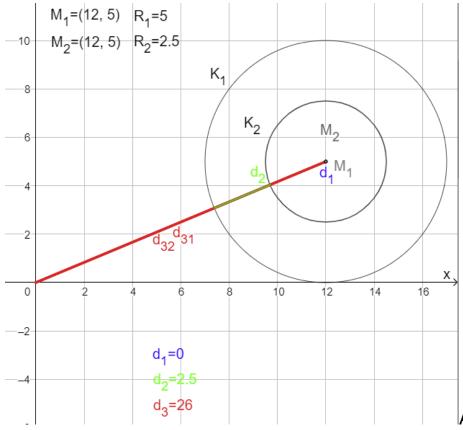


Abbildung 4: Test b.

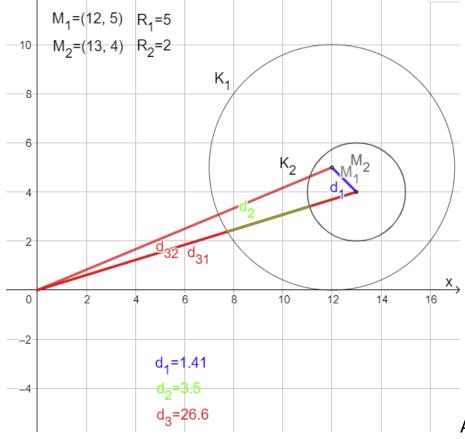


Abbildung 5: Test b.

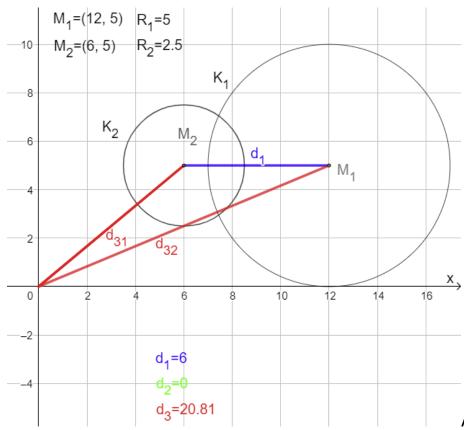


Abbildung 6: Test c.

