

一、问答题和填空题（每小题5分，共40分）。

1、已知序列  $x(n]=R_3(n)$ ，其共轭对称序列为  $x_e(n)$ ，则序列

$$x_e(n) = \underline{\quad\quad\quad}$$

已知序列  $x(n]=\{1,2,3,4,5,6,7\}$ ,  $n=0,1,2,3,4,5,6$ ，对其进行  $N=2$  点取样后的序列

$$x_p(n) = \underline{\quad\quad\quad}$$

答案:  $x_e(n)=0.5\delta(n+2)+0.5\delta(n+1)+\delta(n)+0.5\delta(n-1)+0.5\delta(n-2)$ 。

$$x_p(n)=\{1,0,3,0,5,0,7\}, n=0,1,2,3,4,5,6$$

2、已知两个序列  $x_1(n)=\delta(n)+2\delta(n-2)+\delta(n-3)$  和  $x_2(n)=\delta(n-1)+a\delta(n-3)$ ，其

中变量  $a$  表示未知数。已知  $x_1(n)$  和  $x_2(n)$  的 4 点循环卷积  $y_1(n)$  为

$$y_1(n)=x_1(n)\textcircled{4}x_2(n)=\delta(n)-\delta(n-1)-\delta(n-2)+\delta(n-3)$$
，则  $a = \underline{\quad\quad\quad}$ ，并计算

$$x_1(n) \text{ 和 } x_2(n) \text{ 的线性卷积 } y_2(n)=x_1(n)*x_2(n)=\underline{\quad\quad\quad}$$

答案:  $a=-1$ ， $y_2(n)=\delta(n-1)+\delta(n-3)+\delta(n-4)-2\delta(n-5)-\delta(n-6)$ 。

$$\text{或 } y_2(n)=\{0,1,0,1,1,-2,-1\}$$
。

3、已知 8 点实序列  $x(n)=\{x(0),x(1),x(2),x(3),x(4),x(5),x(6),x(7)\}$  及其 8 点 DFT 为

1

I

$X(k)$ ,  $0 \leq k \leq 7$ 。另有 8 点序列  $y(n)$  满足  $y(n)=x(n)\textcircled{8}x(7-n)$ ,  $0 \leq n \leq 7$ ，则用  $X(k)$  表示  $y(n)$  的 8 点 DFT 为  $Y(k)=\underline{\quad\quad\quad}$ 。

答案:  $Y(k)=W_8^{7k}X^*(k) \cdot X(k)=W_8^{7k}|X(k)|^2$ ,  $0 \leq k \leq 7$ 。

4、采用矩形窗来设计 FIR 数字滤波器，若想减小滤波器的过渡带带宽，可采用的方法是\_\_\_\_\_，若想增大滤波器的阻带衰减，可采用的方法是\_\_\_\_\_。

答案：增大窗长，更换窗型。

5、如图 P1.5 所示数字滤波器，其对应的系统函数为\_\_\_\_\_。

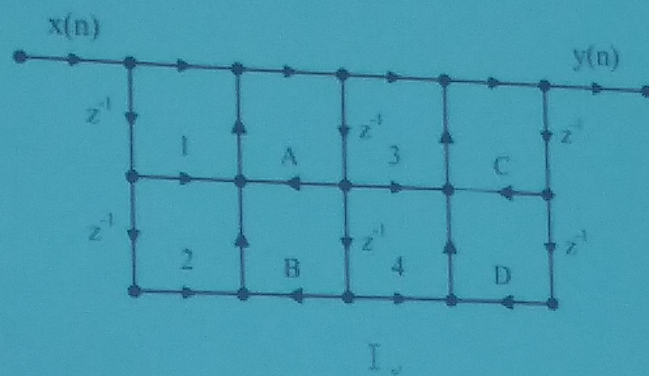
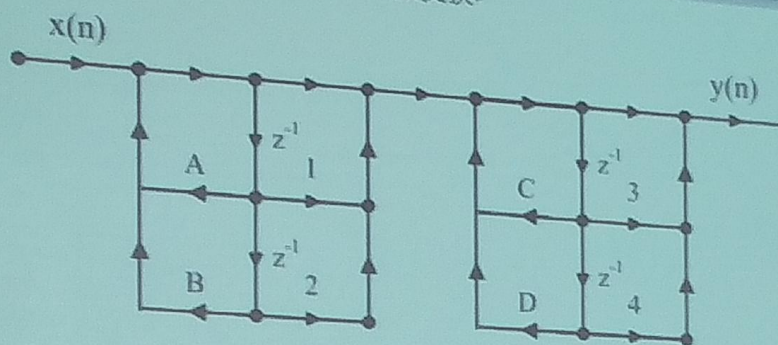


图 P1.5

答案： 
$$H(z) = \frac{(1+z^{-1}+2z^{-2})(1+3z^{-1}+4z^{-2})}{(1-Az^{-1}-Bz^{-2})(1-Cz^{-1}-Dz^{-2})}$$

级联型流图如下所示，或者二阶节系数交换。





6、设方差为  $\sigma_x^2$  的零均值白噪声序列  $x(n)$ ，经过单位取样响应为

$h(n) = \delta(n) - a\delta(n-1)$  的数字滤波器，输出随机序列为  $y(n)$ 。则  $y(n)$  的功率谱

$S_y(e^{j\omega}) =$  \_\_\_\_\_，自相关序列

$R_y(m) =$  \_\_\_\_\_。

答案：

$$S_y(e^{j\omega}) = S_x(e^{j\omega}) |H(e^{j\omega})|^2 = \sigma_x^2 (1 - ae^{-j\omega})(1 - ae^{j\omega}) = \sigma_x^2 [1 - 2a\cos(\omega) + a^2]$$

二、(15分) 请完成下列两题：

(1) 已知数字系统的系统函数  $H(z) = \frac{z^{-1} - 0.4}{1 - 0.5z^{-1}}$ ，系统  $H_1(z)$  的幅频响应  $|H_1(e^{j\omega})| = |H(e^{j\omega})|$ ，系统  $H_1(z)$  的时延和系统  $H(z)$  相比最小，求系统函数

$H_1(z) = ?$

(2) 在满足取样定律的条件下，将模拟信号  $x_a(t)$  取样得到数字信号

$x(n) = x_a(nT)$ ,  $0 \leq n \leq 15$ ,  $T$  为取样周期， $x(n)$  的 16 点 DFT 为  $X(k)$ ，其幅度响应

$|X(k)| \sim k$  如图 P2 所示, 请画出模拟信号  $x_a(t)$  的幅频响应  $|X_a(j\Omega)| \sim \Omega$  示意图(手工画出即可)。

L

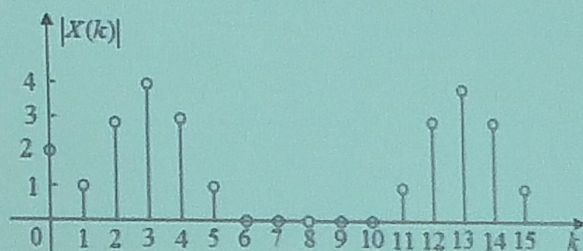


图 P2

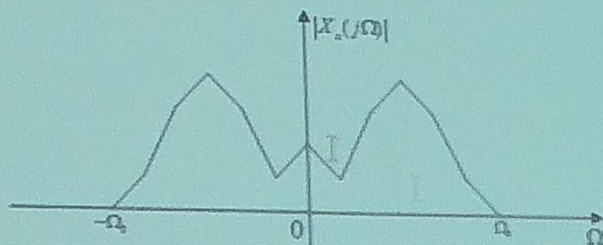
答案:

$$(1) H(z) = \frac{z^{-1} - 0.4}{1 - 0.5z^{-1}} = \frac{1 - 0.4z^{-1}}{1 - 0.5z^{-1}} \cdot \frac{z^{-1} - 0.4}{1 - 0.4z^{-1}} = H_{\text{min}}(z)H_{\text{ap}}(z) = H_1(z)H_{\text{ap}}(z)$$

$$H_1(z) = H_{\text{min}}(z) = \frac{1 - 0.4z^{-1}}{1 - 0.5z^{-1}}$$

(5分)

(2) 模拟信号  $x_a(t)$  的幅频响应  $|X_a(j\Omega)| \sim \Omega$  示意图如下: (手工画出即可)



(10分)



三、(15分) 序列  $x_1(n)$ 、 $x_2(n)$ 、 $x_3(n)$  和  $x_4(n)$  分别表示 4 个长度为  $N$  的实序列，且其对应的 DFT 分别为  $X_1(k)$ 、 $X_2(k)$ 、 $X_3(k)$  和  $X_4(k)$ 。假定  $x_1(n)$  和  $x_3(n)$  是对称的，而  $x_2(n)$  和  $x_4(n)$  是反对称的，即对于  $n=1, 2, \dots, N-1$ ，满足  $x_1(n)=x_1(N-n)$ ，

$x_2(n)=-x_2(N-n)$ ， $x_3(n)=x_3(N-n)$ ， $x_4(n)=-x_4(N-n)$  以及  $x_2(0)=x_4(0)=0$ 。

(1) 若实序列  $y_1(n)=x_1(n)+x_2(n)$ ，其 DFT 为  $Y_1(k)$ ，请用  $X_1(k)$  和  $X_2(k)$  表示  $Y_1(k)$ 。

(2) 若实序列  $y_1(n)=x_1(n)+x_2(n)$ ，实序列  $y_2(n)=x_3(n)+x_4(n)$ ，其 DFT 为  $Y_2(k)$ ，复序列  $y_3(n)=y_1(n)+jy_2(n)$ ，其 DFT 为  $Y_3(k)$ ；请用  $Y_3(k)$  表示  $X_1(k)$  和  $Y_2(k)$ ，并用  $Y_3(k)$  来表示  $X_1(k)$ 、 $X_2(k)$ 、 $X_3(k)$  和  $X_4(k)$ 。

答案：

(1) 因为  $Y_1(k)=X_1(k)+X_2(k)$ ， $X_1(k)=X_1^*(k)$ ， $X_2(k)=-X_2^*(k)$ ，

那么  $Y_1^*(k)=X_1^*(k)+X_2^*(k)=X_1(k)-X_2(k)$ ，

所以  $X_1(k)=\frac{Y_1(k)+Y_1^*(k)}{2}=\text{Re}[Y_1(k)]$ ， $X_2(k)=\frac{Y_1(k)-Y_1^*(k)}{2}=j\text{Im}[Y_1(k)]$ 。(5分)

(2) 同理有  $X_3(k)=\frac{Y_2(k)+Y_2^*(k)}{2}=\text{Re}[Y_2(k)]$ ， $X_4(k)=\frac{Y_2(k)-Y_2^*(k)}{2}=j\text{Im}[Y_2(k)]$ ，

因为  $v_1(n)=\text{Re}[v_2(n)]$ ， $v_3(n)=\text{Im}[v_2(n)]$ ，

四、(15分) 已知一个模拟滤波器的系统函数为  $H_a(s) = \frac{3s^2 + 2}{4s + 1}$ ，则有：

- (1) 该模拟滤波器幅度响应的峰值出现的频率位置  $\Omega = ?$ 。
- (2) 若用双线性变换法或冲激响应不变法转换将它转换成数字滤波器，请问该数字滤波器幅度响应的峰值分别应出现在  $\omega = ?$ 。
- (3) 若采用  $s$  平面到  $z$  平面的映射为  $s = \frac{z+1}{z-1}$ ，那么由该映射所得到的数字滤波器幅度响应的峰值应出现在  $\omega = ?$ 。

答案：

(1) 模拟滤波器的极点  $s = -1/4$ ，对应的频点为  $\Omega = 0$  (rad/s)，滤波器幅度响应的峰值出现在极点处；

(2) 双线性变换得到的数字滤波器的极点对应  $\omega = 2 \arctan\left(\frac{T\Omega}{2}\right) = 0$  (rad)；冲激响应不变法得到的数字滤波器的极点对应  $\omega = T\Omega = 0$  (rad)；

(3) 因为  $s = \frac{z+1}{z-1}$ ，令  $s = j\Omega$  和  $z = e^{j\omega}$  代入可得：

$$j\Omega = \frac{e^{j\omega} + 1}{e^{j\omega} - 1} = \frac{e^{j\frac{\omega}{2}} + e^{-j\frac{\omega}{2}}}{e^{j\frac{\omega}{2}} - e^{-j\frac{\omega}{2}}} = \frac{\cos\frac{\omega}{2}}{j\sin\frac{\omega}{2}} = -j\cotg\frac{\omega}{2}$$

所以  $\Omega = -\cotg\frac{\omega}{2}$ ，当  $\Omega = 0$  (rad/s) 时，对应于  $\omega = \pi$  (rad/s)。

五、(15分) 设  $x(n), v(n)$  为两个独立的实平稳随机过程，它们的自相关序列分别为  $R_x(m), R_v(m)$ ，则：

- (1) 请用  $x(n), v(n)$  构造一个随机过程  $g(n)$ ，其自相关序列满足  $R_g(m) = R_x(m) \cdot R_v(m)$ ；



(2) 设稳定因果线性非移变 (LTI) 系统的差分方程为  $x(n) - Ax(n-1) = Bw(n)$ , 其中  $A, B$  为实系数, 零均值实平稳随机过程  $w(n)$  是系统的输入, 其自相关序列为  $R_w(m) = \delta(m)$ , 系统的输出为  $x(n)$ , 其自相关序列是  $R_x(m) = 2\alpha^m, |\alpha| < 1$ ; 请确

定  $A, B$  的值。

I

定  $A, B$  的值。

答案:

(1) 因为  $R_{xx}(m) = R_{xx}(m) \cdot R_{xx}(m)$

所以  $R_{xx}(m) = R_{xx}(m) \cdot R_{xx}(m) = E[x(n)x(n+m)]E[v(n)v(n+m)]$

$$= E[x(n)x(n+m)v(n)v(n+m)] = E[x(n)v(n)x(n+m)v(n+m)] = E[g(n)g(n+m)]$$

故:  $g(n) = x(n) \cdot v(n)$  (5 分)

(2) LTI 系统函数为:  $H(z) = \frac{B}{1 - Az^{-1}}$

系统的输出随机过程  $x(n)$  的功率谱为:  $S_x(z) = ZT[R_x(m)] = \frac{1 - \alpha^2}{1 - \alpha(z + z^{-1}) + \alpha^2}$

又因为:  $S_x(z) = S_w(z)H(z)H(z^{-1}) = \frac{1}{1 - \alpha(z + z^{-1}) + \alpha^2}$

所以:  $\frac{1 - \alpha^2}{1 - \alpha(z + z^{-1}) + \alpha^2} = \frac{B}{1 - Az^{-1}} \cdot \frac{B}{1 - Az}$ ,  $A = \alpha, B = \sqrt{1 - \alpha^2}$  (10 分)