

学霸助手

www.xuebazhushou.com

课后答案 | 课件 | 期末试卷

最专业的学习资料分享APP

李伯成《微机原理》习题 第一章

本章作业参考书目:

- ① 薛钧义主编 《微型计算机原理与应用——Intel 80X86 系列》
机械工业出版社 2002 年 2 月第一版
- ② 陆一倩 编 《微型计算机原理及其应用（十六位微型机）》
哈尔滨工业大学出版社 1994 年 8 月第四版
- ③ 王永山等 编 《微型计算机原理与应用》
西安电子科技大学出版社 2000 年 9 月

1.1 将下列二进制数转换成十进制数:

$$X=10010110B=$$

$$1*2^7+0*2^6+0*2^5+1*2^4+0*2^3+1*2^2+1*2^1+0*2^0 \\ =128D+0D+0D+16D+0D+0D+4D+2D=150D$$

$$X=101101100B$$

$$=1*2^8+0*2^7+1*2^6+1*2^5+0*2^4+1*2^3+1*2^2+0*2^1+0*2^0 \\ =256D+0D+64D+32D+0D+16D+4D+0D=364D$$

$$X=1101101B=$$

$$1*2^6+1*2^5+0*2^4+1*2^3+1*2^2+0*2^1+1*2^0 \\ =64D+32D+0D+8D+4D+0D+1D=109D$$

1.2 将下列二进制小数转换成十进制数:

$$(1) X=0.00111B=$$

$$0*2^{-1}+0*2^{-2}+1*2^{-3}+1*2^{-4}+1*2^{-5}= \\ 0D+0D+0.125D+0.0625D+0.03125D=0.21875D$$

$$(2) X=0.11011B=$$

$$1*2^{-1}+1*2^{-2}+0*2^{-3}+1*2^{-4}+1*2^{-5}= \\ 0.5D+0.25D+0D+0.0625D+0.03125D=0.84375D$$

$$(3) X=0.101101B=$$

$$1*2^{-1}+0*2^{-2}+1*2^{-3}+1*2^{-4}+0*2^{-5}+1*2^{-6}= \\ 0.5D+0D+0.125D+0.0625D+0D+0.015625D=0.703125D$$

1.3 将下列十进制整数转换成二进制数:

$$(1) X=254D=11111110B$$

$$(2) X=1039D=10000001111B$$

$$(3) X=141D=10001101B$$

1.4 将下列十进制小数转换成二进制数:

$$(1) X=0.75D=0.11B$$

$$(2) X=0.102D=0.0001101B$$

$$(3) X=0.6667D=0.101010101B$$

1.5 将下列十进制数转换成二进制数

$$(1) 100.25D=01100100.01H$$

$$(2) 680.75D=001010101000.11B$$

1.6 将下列二进制数转换成十进制数

$$(1) X=1001101.1011B=77.6875D$$

(2) $X=111010.00101B=58.15625D$

1.7 将下列二进制数转换成八进制数

(1) $X=101011101B=101'011'101B=535Q$

(2) $X=1101111010010B=1'101'111'010'010B=15722Q$

(3) $X=110B=6Q$

1.8 将下列八进制数转换成二进制数:

(1) $X=760Q=111'110'000B$

(2) $X=32415Q=11'010'100'001'101B$

1.9 将下列二进制数转换成十六进制数:

$X=101\ 0101\ 1110\ 1101B=5\ 5\ E\ D\ H$

$X=1100110101'1001B=11\ 0011\ 0101\ 1001B=3\ 3\ 5\ 9H$

$X=1000110001B=10\ 0011\ 0001\ B=2\ 3\ 1\ H$

1.10 将下列十六进制数转换成二进制数:

$X=ABCH=1010\ 1011\ 1100\ B$

$X=3A6F.FFH=0011\ 1010\ 0110\ 1111.1111\ 1111B$

$X=F1C3.4B=1111\ 0001\ 1100\ 0011.0100\ 1011B$

1.11 将下列二进制数转换成 BCD 码:

(1) $X=1011011.101B=1'011'011.101B=91.625_d=1001\ 0001.0110_{BCD}$

(2) $X=1010110.001B=1'010'110.001=126.1_{BCD}$

1.12 将下列十进制数转换成 BCD 码:

(1) $X=1024D=0001\ 0000\ 0010\ 0100_{BCD}$

(2) $X=632=0110\ 0011\ 0010_{BCD}$

(3) $X=103=0001\ 0000\ 0011_{BCD}$

1.13 写出下列字符的 ASCII 码:

A	41H	65D	0100 0001B
9	39H	47D	
*	2AH	42D	
=	3DH	45D	
!	21H	33D	

1.14 若加上偶校验码, 下列字符的 ASCII 码是什么?

字符	原码	加上偶校验码之后
B	42H, 0100 0010B	42H, 0100 0010B
4	34H, 0011 0100B	B4H, 1011 0100B
7	37H, 0011 0111B	B7H, 1011 0111B
=	3DH, 0011 1101B	BDH, 1011 1101B
!	21H, 0010 0001B	21H, 0010 0001B
?	3FH, 0011 1111B	3FH, 0011 1111B

1.15 加上奇校验, 上面的结果如何?

字符	原码	加上奇校验码之后
B	42H, 0100 0010B	C2H, 1100 0010B
4	34H, 0011 0100B	34H, 0011 0100B
7	37H, 0011 0111B	37H, 0011 0111B
=	3DH, 0011 1101B	3DH, 0011 1101B
!	21H, 0010 0001B	A1H, 1010 0001B

? 3FH 0011 1111B BFH, 1011 1111B

1.16 计算下式:

$$(1) [B'/2 + ABH - 11011001B] * 0.0101_{BCD} = (42H/2 + ABH - D9H) * 0.21_{BCD} = F3H * 0.21_{BCD} = (-DH) * 0.21_{BCD} = -2.73D$$

$$(2) 3CH - [(84D)/(16Q) + '8'/8D] = 60D - [84D/14D + (56/8)] = 60D - [13]D = -47D$$

1.17 对下列十进制数，用八位二进制数写出其原码、反码和补码：

(正数的反码与原码相同，负数的反码除符号位之外其余各位按位取反。正数的补码与原码相同；负数的补码除符号位以外，其余各位按位取反之后再加一。)

数据	原码	反码	补码
+99	0110 0011	0110 0011	0110 0011
-99	1110 0011	1001 1100	1001 1101
+127	0111 1111	0111 1111	0111 1111
-127	1111 1111	1000 0000	1000 0001
+0	0000 0000	0000 0000	0000 0000
-0	1000 0000	1111 1111	0000 0000

1.18 8 位二进制数原码可表示数的范围是 +127~-128；

8 位二进制数补码可表示的数的范围是 +127~-127；

8 位二进制数反码可表示的数的范围是：+127~-128；

1.19 16 位二进制数的原码、补码、反码可表示的数的范围是多少？

+32767~-32768、+32767~-32768、+32767~-32768；

1.20 至少写出 3 种用二进制编码状态表示十进制数字的编码方式。

8421 码、	5421 码	2421 码	余 3 码	十进制数
0000	0000	0000	0011	0
0001	0001	0001	0100	1
0010	0010	1000	0101	2
0011	0011	1001	0110	3
0100	0100	1010	0111	4
0101	1000	1011	1000	5
0110	1001	1100	1001	6
0111	1010	1101	1010	7
1000	1011	1110	1011	8
1001	1100	1111	1100	9

李伯成《微机原理》习题 第二章

① 薛钧义主编 《微型计算机原理与应用——Intel 80X86 系列》

机械工业出版社 2002 年 2 月第一版

② 陆一倩 编 《微型计算机原理及其应用（十六位微型机）》

哈尔滨工业大学出版社 1994 年 8 月第四版

③ 王永山等 编 《微型计算机原理与应用》

西安电子科技大学出版社 2000 年 9 月

④ 洪志全等 编 《现代计算机接口技术》

电子工业出版社 2002 年 4 月

⑤ 仇玉章主编 《32 位微型计算机原理与接口技术》

清华大学出版社 2000 年 9 月

2.1 8086CPU 的 RESET 引脚的功能是什么？

答：RESET 引脚称为复位引脚，输入、三态、高电平有效；RESET 引脚将使 CPU 立即结束当前操作，处理器要求 RESET 信号至少要保持 4 个时钟周期的高电平，才能结束它正在进行的操作。CPU 复位以后，除了代码段寄存器 CS 的值为 FFFFH 外，其余所有寄存器的值均为零，指令队列为空。

当 RESET 回到低电平时，CPU 开始执行“热启动”程序，由于此时 CS 的值为 FFFFH，IP 的值为 0000H，所以 CPU 复位以后执行的第一条指令的物理地址为

FFFF0H, 该单元通常放置一条段间直接转移指令 JMP SS: 00, SS: 00 即为系统程序的实际起始地址。

2.2 在 8086 CPU 工作在最小模式时,

(1) 当 CPU 访问存储器时, 要利用哪些信号?

当 CPU 访问存储器时, 要利用 AD0~AD15、WR*、RD*、IO/M*以及 A16~A19;

(2) 当 CPU 访问外设接口时, 要利用哪些信号?

当 CPU 访问外设接口时, 同样要利用 AD0---AD15、WR*、RD*以及 IO/M*, 但不使用高端地址线 A16---A19;

(3) 当 HOLD 有效并得到响应时, CPU 哪些引脚置高阻?

当 HOLD 有效并得到响应时, CPU 除 HOLD、HOLDA 引脚外其余所有的信号引脚均为高阻态。

2.3 略

2.4 说明 8086 CPU READY 信号的功能。

见 P23

2.5 8086 CPU 的 NMI 和 INTR 引脚的不同有几点?

两点:

(1) INTR 是可以由用户用指令禁止的, (通过中断允许标志 IF 的开---STI 和关 CLI 进行); 而 NMI 不能由用户禁止;

(2) INTR 是可以区分优先级别的, NMI 是最高级的, 没有中断优先级的排队。

2.6 说明 8086CPU 内部标志寄存器各位的含义。

8086 CPU 的标志寄存器 (PSW 或 FLAG) 共有 9 个

标志位，分别是：

CF (Carry Flag) --- 进位或借位标志；

PF (Parity Flag) --- 奇偶标志；

AF (auxiliary Flag) ----半进位标志；

ZF (Zero Flag) -----结果为零标志；

SF (Sign Flag) ----- 符号标志；

OF (Overflow Flag) -----溢出标志；

IF (Interrupt Enable Flag) -----中断允许标志；

DF (Direction Flag) ---- 方向标志；

TF (Trap Flag) ----- 陷阱标志。

2.7 说明 8086CPU 内部 14 个寄存器的作用。

8086 内部的寄存器可以分为 3 类：

第一类：通用寄存器：

AX、BX、CX、DX、SI、DI、SP、BP，共 8 个可以存储数据或者地址的低 16 位；AX、BX、CX 和 DX 可以分成 8 个 8 位的寄存器使用；SI、DI 又称变址寄存器，用于存储变址地址；SP 和 BP 存放指针变量值。

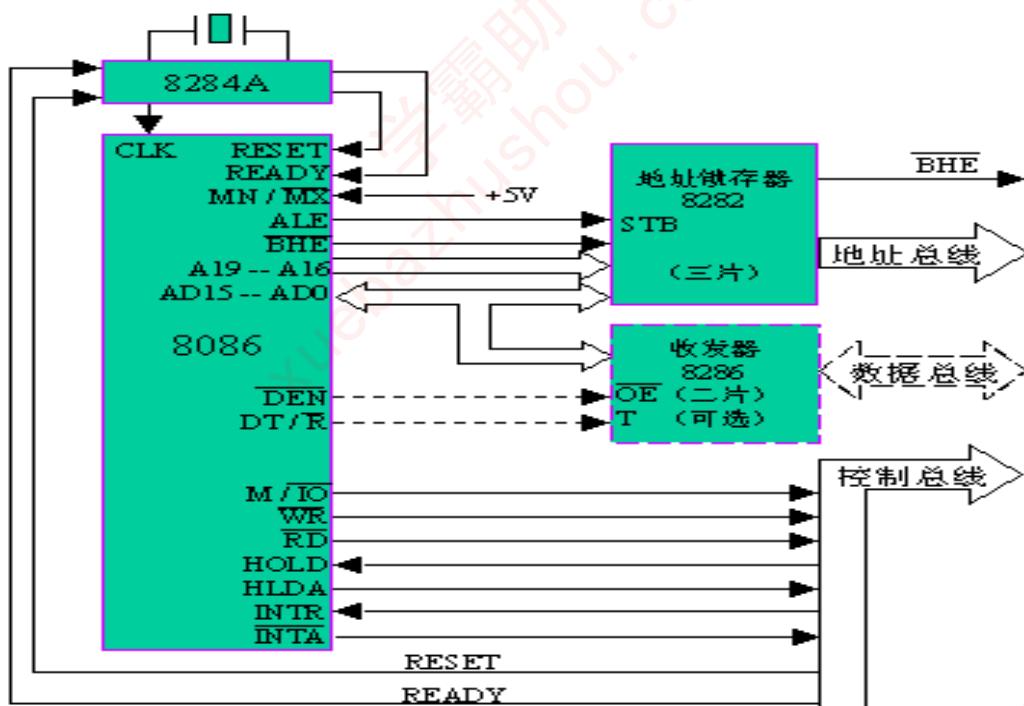
第二类：段寄存器：

CS、DS、SS、ES，共 4 个寄存器，只能存放对应段的段地址；

第三类为 IP 和 FLAG，IP 在通常情况下不允许用户访问，而 FLAG 是用以向用户提供了解 ALU 工作状态或者控制 CPU 工作方式的标志寄存器。

2.8 试画出 8086CPU 工作在最小模式时的总线形成示意图。

(注：BHE*引脚为 34 脚---即 SS0，参见 P25 状态编码表)



四点说明：

A、MN/MX 端接+5V，决定了 8086 工作在最小模式。

B、有一片 8234A，作为 时钟发生器。

C、有三片 8282 或 74LS373，用来作为 地址锁存器。

D、当系统中所连接的存储器和外设比较多时，需要增加系统数据总线的驱动能力，这时，要用两片 8286/8287 (74LS244 或 74LS245) 作为 总线收发器。

2.9 8086/8088 为什么采用地址/数据引线复用技术？

答：考虑到芯片成本，8086/8088 采用 40 条引线的封装结构。40 条引线引出 8086/8088 的所有信号是不够用的，采用地址/数据线复用引线方法可以解决这一矛盾，从时序逻辑的角度，地址与数据信号不会同时出现，二者可以分时复用同一组引线。

2.10 怎样确定 8086 的最大或最小工作模式？最大、最小模式产生控制信号的方法有何不同？

答：引线 MN/MX^* 的逻辑状态决定 8086 的工作模式， MN/MX^* 引线接高电平，8086 被设定为最小模式； MN/MX^* 引线接低电平，8086 被设定为最大模式。最小模式下所有的控制信号由 CPU 相关引线直接提供；最大模式下控制信号由 8288 专用芯片译码后提供，8288 的输入由 8086 的 S_2-S_0 三条状态信号引线提供。

本章作业参考书目：

- 1.周明德： 微型计算机 IBM-PC 系统原理与应用 清华大学出版社 1991
- 2.王永山等： 微型计算机原理与应用 西安电子科大出版社 1998
- 3.张怀莲： IBMPC 汇编语言程序设计 电子工业出版社 1990

注：本习题解中的程序仅为代码片段，可在 Emu8086 version 2.57 环境下仿真运行，如果在 MASM 下进行汇编，需添加段设置以及相应的伪指令。

3.1

MOV AX, 00H;	立即寻址
SUB AX, AX;	寄存器寻址
MOV AX, [BX];	寄存器间接寻址
MOV AX, TABLE;	直接寻址
MOV AL, ARRAY1[SI];	寄存器相对寻址
MOV AX, [BX+6];	寄存器相对寻址

3.2 若 1KB 的数据存放在 TABLE 以下，试编写程序将该数据拌到 NEXT 之下。

程序片段如下：

```
ORG 100h
MOV CX,03FFH; 数据个数
LEA SI,TABLE; 源区首地址
LEA DI,NEXT; 目的区首地址
AGAIN: MOV AL,[SI];
MOV [DI],AL; 搬移
INC SI
INC DI; 移动地址指针
DEC CX; 循环计数器递减
JNZ AGAIN; 循环未结束转
HLT; 暂停
```

```
TABLE DB 1024 dup ('A'); 源数据区
NEXT DB 1024 dup (0); 目的数据区
```

3.3 编写 10 个字（16 位二进制数）之和的程序

```
ORG 100h
LEA SI,ADD1;
```

```

        LEA    DI,ADD2;
        LEA    BX,SUM;
        MOV    CL,CONT;
        MOV    CH,0;    循环初始化
        CLC;        进位清零
MADD1: MOV    AX,[SI];    读加数 1
        ADC    AX,[DI]
        ADD    SI,2;        移动源区地址指针
        ADD    DI,2;        移动目的区地址指针
        MOV    [BX],AX;    回存计算结果
        ADD    BX,2;        移动“和”存储区地址指针
        LOOP   MADD1;    循环控制
        HLT;        暂停

```

```

ADD1    DB    0FEH,86H,7CH,44h,56H,1FH, 24H, 01H, 02H, 33H; 加数 1
ADD2    DB    56H,49H,4EH,0FH,9CH,22H, 45H, 11H, 45H, 21H; 加数 2
SUM     DB    10 DUP (0);    和存储单元
CONT    DB 5 ;    循环次数

```

3.4 某 16 位二进制数，放在 DATA 连续的两个单元中，试编程求其平方根和余数，将其分别存放在 ANS 和 REMAIN 中。

```

        ORG 100h
        MOV    BL,2;        除数初值
AGAIN: MOV    CX,NUM;    预计最大循环次数
        MOV    AL,BL;    0、1 的平方根除外
        MUL    BL;        得到 2 的平方
        CMP    AX,CX;    大于原始数据么？
        JG     EXIT;    若原始数据小于 4 转 EXIT
        MOV    AX,CX;    读数
        DIV    BL;    试除
        INC    BL;    除数递增
        JMP    AGAIN;    继续除
EXIT:    DEC    BL;    去除除数自加
        MOV    ANS,BL;    存商
        MOV    AL,BL;    恢复余数
        MUL    BL;
        SUB    CX,AX;
        MOV    REMAIN,CL;
        HLT

```

```

NUM     DW 7;
ANS     DB ?;

```

REMAIN DB ?;

3.5 在 DATA1 之下顺序存放着以 ASCII 码表示的千位数，将其转换成二进制数。

```
MOV CL,4;      移位次数
MOV CH,CL; 循环次数
MOV SI,OFFSET ASCBIN
CLD
XOR AX,AX
XOR DX,DX
ASCB1: LODSB
AND AL,7FH
CMP AL,'0'      ;不大于'0'结束转换
JL ERR
CMP AL,'9'
JG ASCB2      ;大于'9'转 ASCB2
SUB AL,30H      ;数字形式二进制数减 30H
JMP ASCB3
ASCB2: CMP AL,'A'      ;大于'9'又小于'A'结束转换
JL ERR
CMP AL,'F'
JG ERR      ;大于'F'为不合理数，结束转换
SUB AL,37H      ;字符形式 ASCII 数减 37H
ASCB3: OR DL,AL
ROL DX,CL
DEC CH
JNZ ASCB1
ROL DX,CL
MOV BIN,DX; 存储转换结果
ERR: NOP
HLT

ASCBIN DB '1','B','4','3'
BIN DW ?
```

3.7 编写程序将 MOLT 中的一个 8 位数乘以 20，乘积放在 ANS 中（用 3 种方式）。

解：第一种方法：常规乘法运算

```
ORG 100h
MOV AL,MOLT
MOV BL,20
MUL BL
MOV ANS,AX
```

HLT

MOLT DB 2

ANS DW ?

第二种方法，将 MOLT 连加 20 次

ORG 100h

MOV CX,20

MOV BX,MOLT

XOR AX,AX

CLC

ADD1:ADC AX,BX

LOOP ADD1

MOV ANS,AX

HLT

MOLT DW 5

ANS DW ?

第三种方法，将“20”连加 MOLT 次

ORG 100h

MOV CX,MOLT

MOV BX,20

XOR AX,AX

CLC

ADD1:ADC AX,BX

LOOP ADD1

MOV ANS,AX

HLT

MOLT DW 5

ANS DW ?

3.8 在 DATA 之下存放 100 个无符号的 8 位数，找出其最大者并将其存放在 KVFF 单元。

ORG 100h

XOR DL,DL

LEA DI,KVFF;

NEXT0: LEA SI,BUFFER;

MOV CL,99; 比较次数为 N-1 次

```

NEXT1: MOV  AL,[SI];
        INC  SI;
        CMP  DL,AL;
        JNCNEXT2;
        MOV  DL,AL;          DL 中始终存目前最大值
NEXT2: DEC  CL;
        JNZNEXT1;
        MOV  [DI],DL;        最大值存储
        HLT

```

```

BUFFER DB    ; 自行定义 100 个数据
KVFF DB      ?

```

3.9 若将数据按大小顺序排序,试编写程序..

解:此处采用“冒泡法”予以处理:

```

                ORG 100h

                LEA  DI,BUFFER;    数据区
                MOV  BL,99;        外循环次数
NEXT0:  MOV  SI,DI;
                MOV  CL,BL;        内循环次数
NEXT3:  MOV  AL,[SI]; 读数
                INC  SI;          移动指针
                CMP  AL,[SI];    比较
                JNCNEXT5; 大于转 NEXT5
                MOV  DL,[SI];
                MOV  [SI-1],DL;
                MOV  [SI],AL;    不大于互换
NEXT5:  DEC  CL;        内循环次数减一
                JNZ  NEXT3;
                DEC  BL;  外循环次数减一
                JNZ  NEXT0
                HLT

```

```

BUFFER DB 自行定义 100 个字节型数据

```

3.10 在 BVFF 单元中有一个 BCD 数 A,试根据下列关系编写程序,计算结果存在 DES 中.

$A < 20, Y = 3 * A;$ $A < 60, Y = A - 20;$ $A \geq 60, Y = 80.$

```

ORG 100h
MOV AL,BVFF
CMP AL,20
JL EX1
CMP AL,60
JL EX2
MOV AL,80
JMP STOP
EX1: MOV BL,3
MUL BL
JMP STOP
EX2: SUB AL,20
STOP: MOV DES,AL
HLT

```

```

BVFF DB 8
DESDB ?

```

3.11 址为 DATAB 开始的 80 个单元中,存放某班 80 个学生的某课程成绩,要求:
统计 ≥ 90 分、80~89 分、70~79 分、60~69 分、60 分以下的人数, 结果存放在
BTRX 开始的 5 个单元中
求平均成绩, 结果存放在 LEVEL 中。

解: 寄存器使用分配: 90 分以上在 DH, 80 分以上在 DL, 70 分以上在 BH, 60 分以上在
BL, 60 分以下在 AH, 总分、均分都在[DI]。

```

ORG 100h
XOR AH,AH
XOR DX,DX ;统计结果清零
XOR BX,BX ;统计结果清零
LEA SI,DATA
LEA DI,LEVEL
MOV CL,CONT; 总人数送循环计数器 CX
goon: MOV AL,[SI] ;读原始数据
ADC [DI],AL;累加总分
ADC [DI+1],0 ;计算进位
CMP AL,90
JL PP8 ; 不高于 90 分者转 PP8
INC DH ; 90--100 分的人数加一
JMP STOR

```

```

PP8:  CMP    AL,80
      JL     PP7      ;不高于 80 分转 PP7
      INC DL      ;80---89 分的人数加一
      JMP    STOR
PP7:  CMP    AL,70
      JL     PP6      ;不高于 70 分者转 PP6
      INC    BH      ;70---79 分的人数加一
      JMP    STOR
PP6:  CMP    AL,60
      JL     PP5      ;不高于 60 分者转 PP5
      INC    BL      ;60---69 分的人数加一
      JMP    STOR
PP5:  INC AH      ;低于 60 分的人数加一
STOR: INC    SI      ;读下一个分数
      LOOP   GOON
      ;CX=CX-1,CX 不为零转 GOON,继续统计
      LEA    SI,BUFFER ;回存统计结果
      MOV    [SI],DH
      INC SI
      MOV    [SI],DL
      INC SI
      MOV    [SI],BH
      INC SI
      MOV    [SI],BL
      INC SI
      MOV    [SI],AH
      MOV    AX,WORD PTR [DI] ;计算平均成绩
      MOV    CL,CONT
      DIV CL
      MOV    LEVEL,AL ;回存平均成绩
      HLT

```

```

CONT DB 10
DATA  DB 30,65,99,80,75,    89,100,45,60,70
BUFFER DB ?,?,?,?,?
LEVEL DB ?,?

```

3.12 求两个有符号数(DATA1,DATA2)差的绝对值,结果存入 DATA3.

```

ORG    100h
MOV    AL,DATA1; 读入被减数
SUBAL,DATA2; 减去减数
JC     CHANGE;

```



```

                JMP      STOR
CHANGE:        NEG      AL
STOR:          MOV      DATA3,AL
                HLT
DATA1 DB      3
DATA2 DB      5
DATA3 DB      ?

```

3.13 存从 4000H 到 4BFFH 的个单元均写入 55H,并再逐个读出,验证是否一致,若一致,置 AL 为 7EH,否则置 AL 为 81H.

```

                ORG 100h
                MOV     AX,4000H;
                MOV     DS,AX;
                MOV     SI,0
START:MOV      CX,0BFFFH
BEGIN:MOV      [SI],55H
                MOV     AL,[SI]
                INC     SI
                CMP     AL,55H
                JNZ     ERR
                LOOP    BEGIN
                MOV     AL,7EH
                JMP     STOP
ERR:   MOV     AL,81H
STOP:   HLT

```

3.14~3.15 端口 03FBH 的 BIT5 为状态标志,当该位为 1 时,表示外设忙,不能接收数据;当为 0 时,表示外设闲,可以接收数据;当 CPU 向端口 03F8H 写入一个字节的数据时,03FBH 的 BIT5 置 1,当它变为 0 状态时,又可以写入下一个数据。据此编写将起始地址为 SEDAT 的 50 个数据输出到 03F8H 端口的程序。

```

WAIT:   MOV     DX, 03FBH
        IN      AL, DX
        TEST    AL, 0010 0000B; (20H)
        JZ      SEND
        JMP     WAIT
SEND:   MOV     DX, 3F8H
        MOV     AL, [SI];
        CMP     AL, 0AH; 输出字符串结束标志符
        JZ      STOP
        OUT     DX, AL
        JMP     WAIT
STOP:   HLT

```

3.16 口 02E0H 的 BIT2 和 BIT5 同时为 1，表示端口 02E7H 有一个字节型数据准备好可以
用以输入，当 CPU 从该端口读入数据后，02E0 端口的 BIT2 和 BIT5 就不再同时为 1；
只有当 02E7H 端口的数据再次准备好时，它们才会再次同时为 1，据此编写从 02E7H
端口输入 32 个数据然后存入 A1000H 单元开始的区域。

```

MOV    AX, 0A000H
MOV    DS, AX
MOV    SI, 1000H;    设置存储区地址
MOV    CL, 20H;      输入数据个数
BEGIN: MOV    DX, 0E20H
        IN    AL, DX
        TEST   AL, 0010 0100B;    测试状态位 BIT5、BIT2
        JZ     BEGIN;              不同时为 1 继续测试
        MOV    DX, 02E7H
        IN    AL, DX;              输入数据
        MOV    [SI], AL;           存到指定区域
        INC    SI;                 移动地址指针
        LOOP   BEGIN;              循环
        HLT

```

3.17 在内存 40000H 开始的 16K 的单元中存放着一组数据，将其顺序搬移到起始地址为
A0000H 的区域。

解：利用字符串操作指令 MOVSB，16K 即 $16 \times 1024 = 3FFFH$ 。

```

MOV    AX, 4000H
MOV    DS, AX
MOV    AX, A000H
MOV    ES, AX
MOV    SI, 0
MOV    DI, 0
MOV    CX, 3FFFH
CLD
REP    MOVSB
HLT

```

3.18 上题的基础上，将两个区域的数据逐个进行比较，若有错将 BL 置 0，全对将 BL 置
FFH。

```

MOV    AX, 4000H
MOV    DS, AX

```

```

MOV     AX, A000H
MOV     ES, AX
MOV     SI, 0
MOV     DI, 0
MOV     CX, 03FFH
CLD
AAB:    CMPSB
        JNZ     STOP
        LOOP    AAB
MOV     BL, 0FFH
        JMP     EX1
STOP:   MOV     BL, 0;
EX1:    NOP
        HLT

```

3.19 统计由 40000H 单元开始的 16K 个单元中所存字符‘A’的个数，统计结果存放在 DX 寄存器中。

```

MOV     AX, 4000H
MOV     DS, AX
MOV     SI, 0;
MOV     CX, 3FFFH;    数据个数
MOV     DX, 0; 统计结果寄存器清零 XOR DX,DX
CLD
AAB:    LODSB
        CMP     AL, 'A';    比较
        JZ      AAC; 字符为'A'转计数
        LOOP    AAB;        循环
        JMP     STOP; 处理完毕转结束
AAC:    INC     DX;    统计结果加 1
        DEC     CX;    循环次数减 1
        JCXNZ   AAB;    CX<=0 继续
STOP:   HLT

```

3.20 编写对 AL 中的数据进行“偶校验”的一个过程，并将校验结果放入 AL 寄存器。

```

PJY     PROC    NEAR
        PUSH    AX
        PUSH    BX
        PUSH    CX
        PUSH    DX
        MOV     AL, DAT
        AND     AL, AL
        JNP    PJY1

```

```

        MOV    AL, 00H;   表示为偶
        JMP    EXIT
PJY1:   MOV    AL, FFH;   表示为奇
EXIT:   POP     DX
        POP     CX
        POP     BX
        POP     AX
        RET
PJY     ENDP
DAT     DB     ?

```

3.21 对 80000H 开始的 256 个单元的数据加上偶校验。

```

        ORG 100h
        MOV    AX, 8000H
        MOV    DS, AX
        MOV    SI, 0
        MOV    CX, 100H
        CLD
PAR0:   LODSB;  (MOV AL, [SI] ; INC SI)
        TEST   AL, AL
        JNP    PAR1
        LOOP   PAR0
        JMP    STOP
PAR1:   OR     AL, 80H;
        MOV     [SI-1], AL
        DEC     CX
        JNZ     PAR0
STOP:   HLT

```

4-1 某以 8088 为 CPU 的微型计算机内存 RAM 区为 00000H~3FFFFH,若采用 6264、62256、2164 或 21256 各需要多片芯片?

解答: 8088 内存单元为 8 bit, 所以, 从 00000H 到 3FFFFH, 共需要 2^{14} 个 byte, 共 $2^{14} \times 8\text{bit}$, 也就是共占用 16K byte 空间。由于各种芯片的数据总线根数不同, 所以在连接时要特别注意芯片的位数;

对于如下芯片:

6264 有 8 根数据线, 13 根地址线, 故其容量为 $2^{13} \times 8\text{bit}$, 即 8Kbyte, 所以需要 2 片;

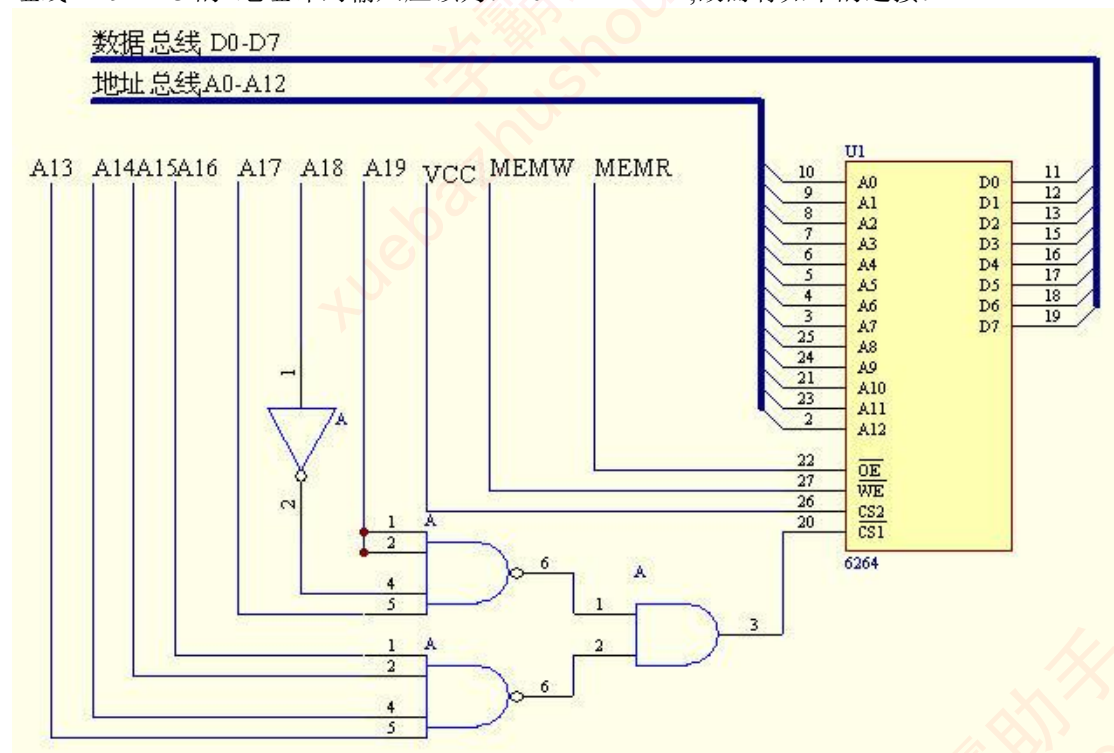
62256 有 8 根数据线, 15 根地址线, 故其容量为 $2^{15} \times 8\text{bit}$, 即 32 Kbyte, 所以仅需要 1 片; 尽管题目要求只需要 16K 的空间, 但在使用 62256 时不得不使用 1 片。

2164 有 8 根数据线, 12 根地址线, 故其容量为 $2^{12} \times 8\text{bit}$, 即 4Kbyte, 所以需要 4 片;

21256 有 1 根数据线, 10 根地址线 (实际为 20 根, 分两组), 但由于仅有一根数据线, 要构成八位的存储器至少需要 8 片, 但总容量为 $8 \times 256\text{Bit}$, 远远超过题目的要求。

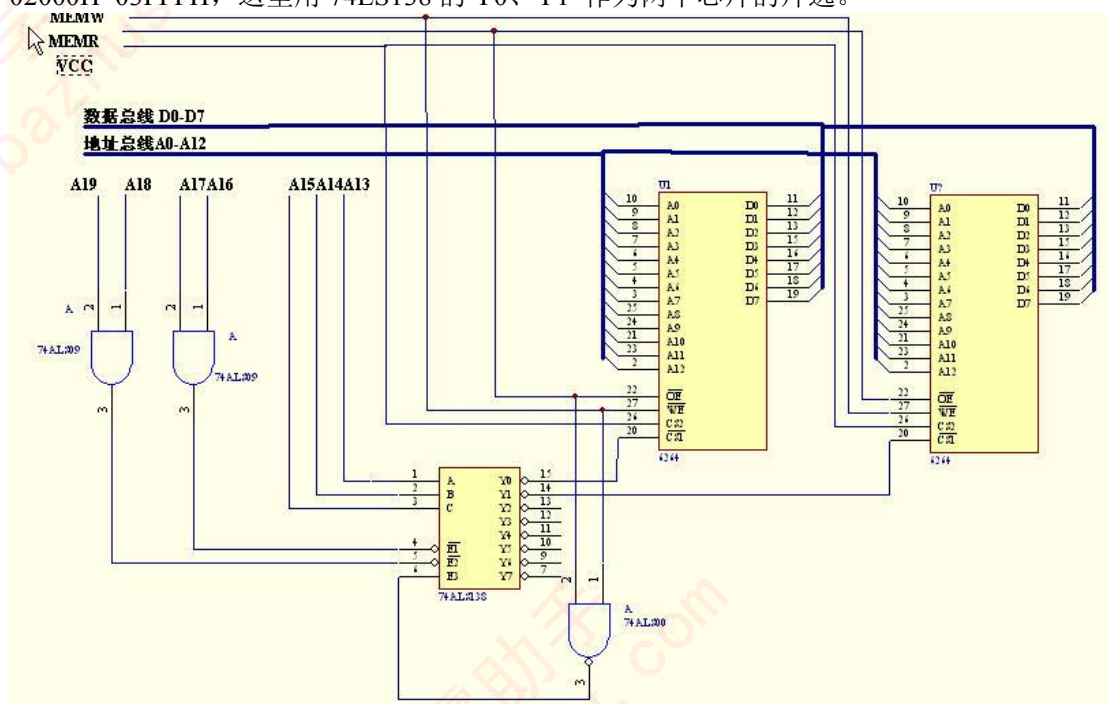
4.2 利用全地址译码将 6264 接在 8088 的系统总线上, 其所占的地址范围为 BE000H~BFFFFH, 试画出连接图。

解答: 6264 有 13 根地址线, 连接时接到系统总线的低 13 位, 即 A0~A12, 其他 7 根地址线 A19~A13 的地址译码输入应该为: 1011 111 B, 故而有如下的连接:



4.3 试利用 6264 芯片, 在 8088 系统总线上实现 0000H~03FFFF 的内存区域, 试画出电路连接图。

解答：0000H~03FFFH 的地址范围为 $2^{14}=16K$ ，而 6264 芯片的容量为 $8*8K$ ，所以需要连接 2 片，其中，第一片的地址为 00000H~01FFFH，第二片的地址为 02000H~03FFFH，这里用 74LS138 的 Y0、Y1 作为两个芯片的片选。



4.4 叙述 EPROM 的编程过程，说明 EEPROM 的编程过程。

EPROM 编程通常采用两种模式：标准编程和快速编程：

标准编程是在 VCC、VPP、CE、OE、地址信号、数据信号有效并稳定后加入 50 毫秒的 PGM 编程负脉冲，可以在写入一个数据后使 OE 变高而立即校验，也可以在所有数据写入后逐一校验。

标准编程有两大缺陷：一是时间过长，比如 2764 全片编程约需 7 分钟，时间过长；再是编程脉冲宽度稍大容易造成芯片因功耗过大而烧毁。

快速编程将 PGM 的宽度减小到 100 微妙左右，显然速度加快了 500 倍左右。

能否使用快速编程取决于芯片的型号。

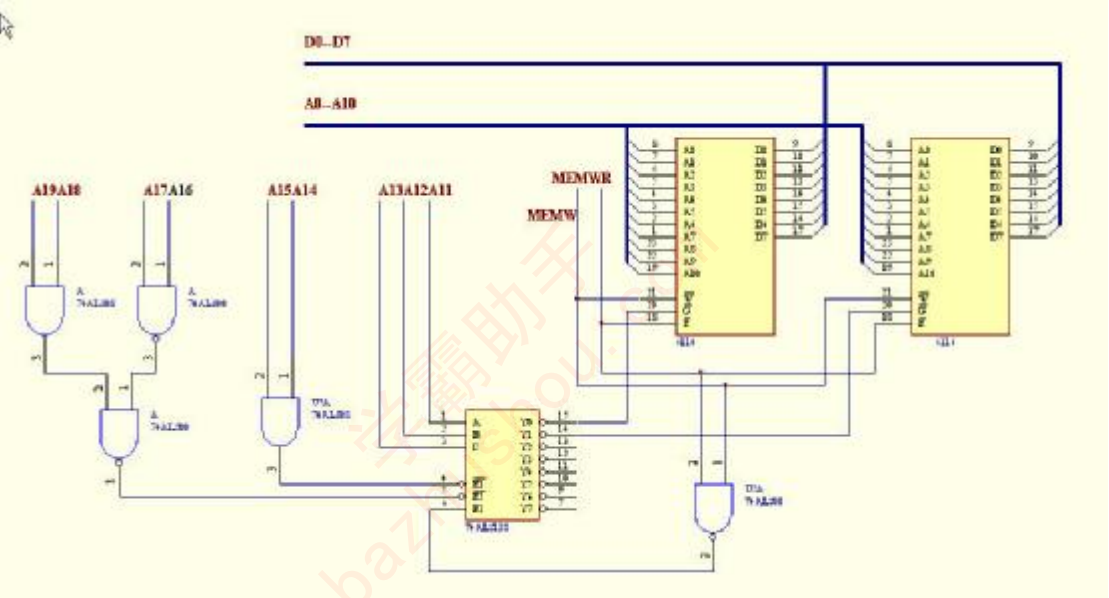
EEPROM 由于可以在线擦除信息，所以可以单字节编程或自动按页编程。

在单字节写入时，CE 为低，OE 为高，在 WE 加入 100 纳秒的负脉冲，写入时间包括擦除原有内容和写入新内容的时间，一般为 10 毫秒以内，可以通过查询 READY/BUSY 的状态判定。

自动按页编程用高位线决定页地址，低位线决定页容量，然后一次写入一页内容，写完后查询 READY/BUSY 状态，此一过程耗时在 300 微秒左右，所以速度较快。

4.5 已有两片 6116，现欲将其接到 8088 系统中去，其地址范围为 40000H~40FFFH,试画出电路连接图；写入某数据并读出与之比较，若有错，则在 DL 中写入 01H，若全对，在 DL 中写入 EEH，试编写此检测程序。

解答：电路连接如图所示：



检测程序定义为一个过程，编程如下：

CHKRAM	PROC	FAR
	PUSH	SI;
	PUSH	DL;
	PUSH	CX;
	PUSH	AX;
	MOV	CX, 10000H; 待检验的单元个数
	MOV	SI, 4000H; 存储体段地址
	MOV	DS, SI;
	MOV	SI, 0000H; 存储体首地址
CHK:	MOV	AL, 0FFH;
	MOV	[SI], AL; 写入检验数据 FFH
	MOV	AL, [SI]; 读出

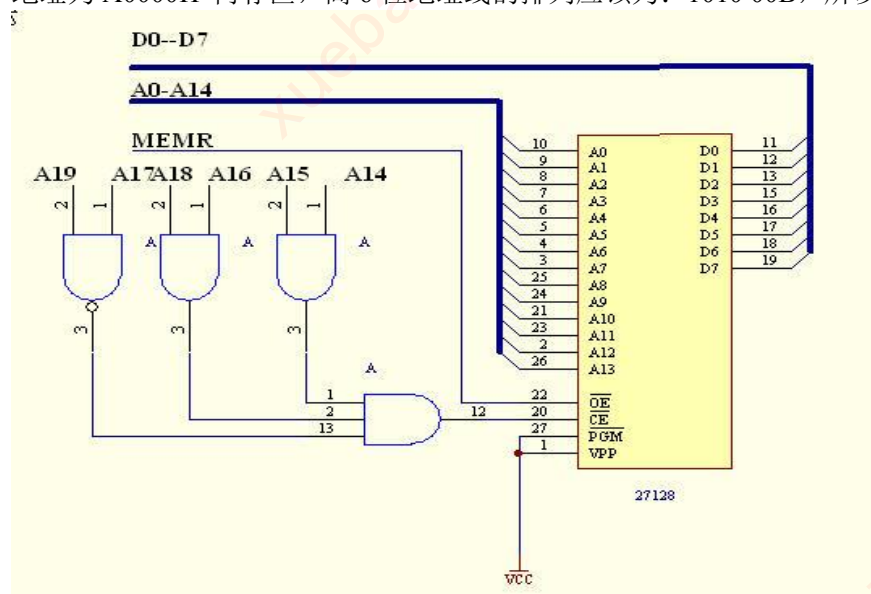
```

ADD      AL, 01H
JNZ      RAMERR
MOV      AL, 0;
MOV      [SI], AL;      写入另一格检验数据
MOV      AL, [SI];      读出
AND      AL, AL
JNZ      RAMERR
MOV      DL, 0EEH;      所有单元全对
JMP      RAMCHKOUT
RAMERR:  MOV      DL, 01H;      发现错误单元
RAMCHKOUT: POP     AX;
          POP     CX;
          POP     DL;
          POP     SI;
          RET
ENDP      CHKRAM

```

4.6 利用全地址译码将 EPROM27128 接到首地址为 A0000H 的内存区，试画出电路图。

解答：EPROM27128 的容量为 $8 \times 16K$ ，所以有 14 根地址线，那么如果将其接到首地址为 A0000H 内存区，高 6 位地址线的排列应该为：1010 00B，所以有如下的连接：



4.7 内存地址从 40000H 到 BBFFFH 共有多少 K?

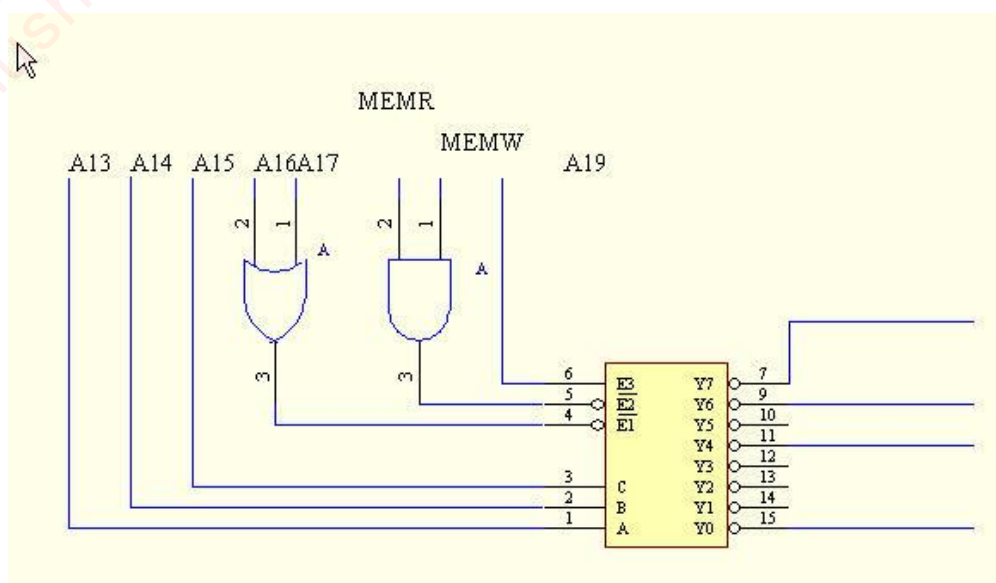
解答：从 40000H 到 BBFFFH 的地址空间应该为 $BBFFFH - 40000H = 7BFFFH$

每 K 为 2^{10} ，即 3FFH， $7BFFFH / 3FFH = 1F0H = 496D$

所以，该地址空间的范围应该为 496KByte。

4.8 试判断 8088 系统中存储器译码器 74LS138 的输出 Y0、Y4、Y6 和 Y7 所决定的内存地址范围，电路连接见附图。

解答：



根据示意图，A19、A18、A17、A16 的电平值为 1X00B,由于采用的是部分译码（A18 未使用），所以每个地址译码输出对应的两个地址范围。

Y0 对应 A15、A14、A13 均为 0，所以其地址范围应该为：

当 A18=0 时,地址范围为：

1000 0000 0000 0000 ~ 1000 0001 1111 1111 B 即 80000H~ 81FFFH

当 A18=1 时,地址范围为：

1100 0000 0000 0000 ~ 1100 0001 1111 1111 B 即 C0000H~ C1FFFH

Y4 对应的 A15、A14、A13 为 100，所以其地址范围应该为：

当 A18=0 时，地址范围为：

1000 1000 0000 0000 B~ 1000 1001 1111 1111 B 即 88000H~ 89FFFH

当 A18=1 时，地址范围为：

1100 1000 0000 0000 ~1100 1001 1111 1111 B 即 C8000H~C9FFFH

Y6 对应的 A15、A14、A13 为 110，所以其地址范围为：

当 A18=0 时，地址范围为：

1000 1100 0000 0000 0000B~ 1000 1101 1111 1111 1111B 即 8C000H~ 8DFFFH

当 A18=1 时，地址范围为：

1100 1100 0000 0000 0000 B~ 1100 1101 1111 1111 1111B 即 CC000H~CDFFFH

Y7 对应的 A15、A14、A14 为 111，所以其地址范围为：

当 A18=0 时，地址范围为：

1000 1110 0000 0000 0000B~ 1000 1111 1111 1111 1111B 即 8E000H~ 8FFFFH

当 A18=1 时，地址范围为：

1100 1110 0000 0000 0000B~ 1100 1111 1111 1111 1111 B 即

CE000H~CFFFFH。

1. 王永山等： 微型计算机原理与
3. 洪志全等 编 《现代计算机技

5-1 满足那些条件 8086CPU 才能

参考答案：

8088/8086 的中断承认需要

(1) 一条指令执行之后---因

测 INTR 信号；

- ### 5-1 满足那些条件 8086CPU 才能响应中断源的中断请求?

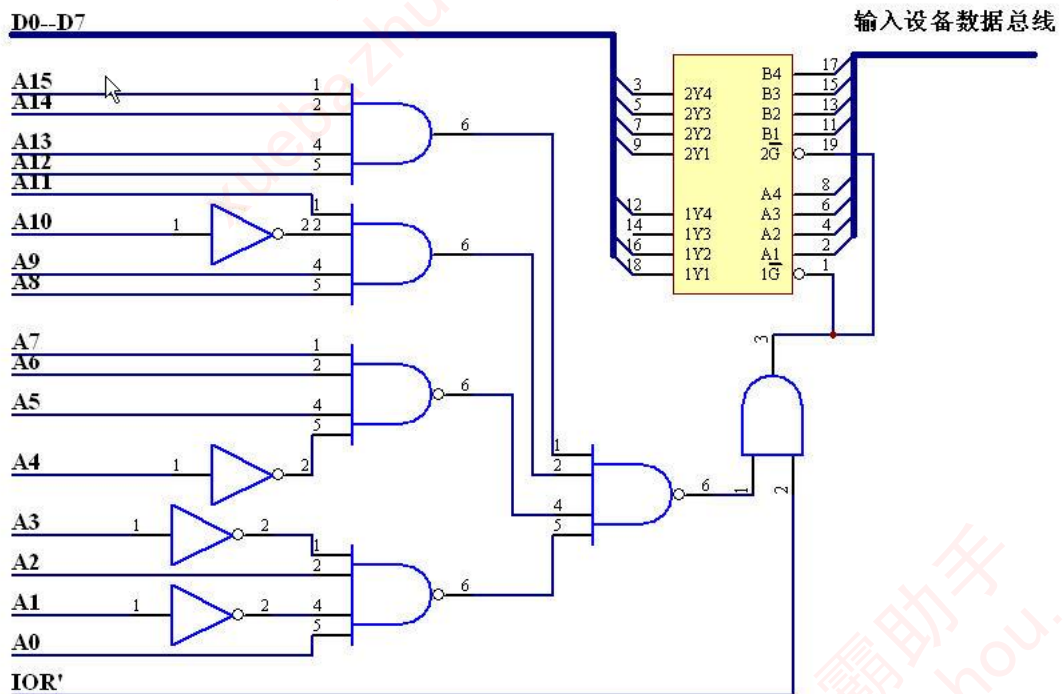
(1) 一条指令执行之后---因

- (1) 一条指令执行之后---因为 8088/8086CPU 只在指令周期的最后一个时钟周期检测 INTR 信号;
- (2) 中断允许标志 IF=1;
- (3) 没有发生 NMI、HOLD 和 RESET;
- (4) 指令 STI、IREI 指令执行之后须再执行一条其他指令, 但一些指令组合 (如 REP) 要视为一个指令总体。

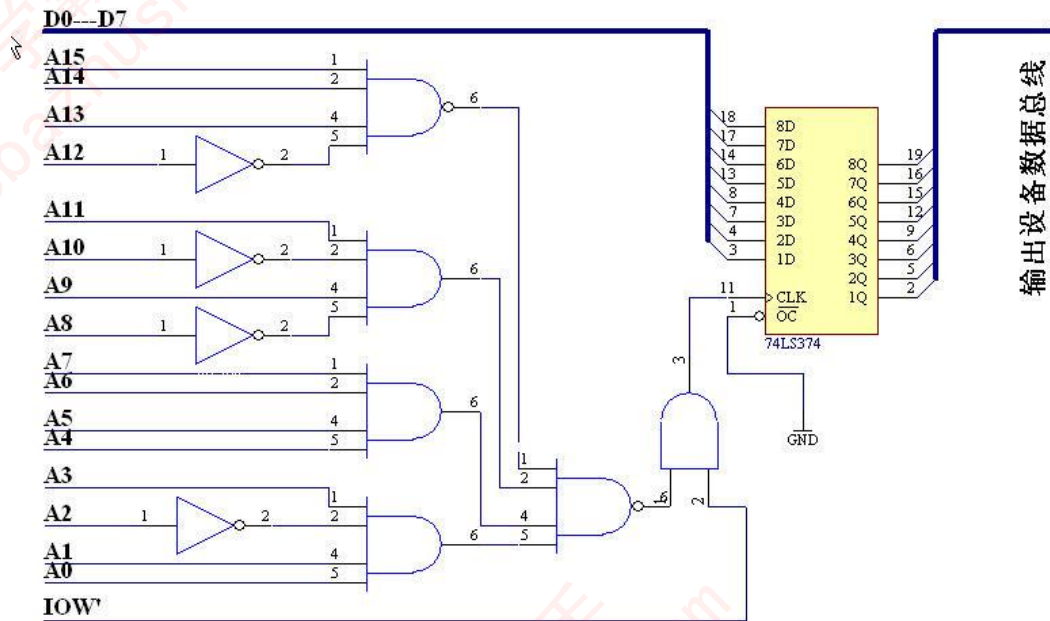
- 5-2 说明 8088/8086 软件中断指令 INT n 的执行过程。**

5-3 用三态门 74LS244 作为输入接口, 接口地址规定为 04E5H, 试画出其与 8088 的总线连接图。

5-4 利用具有三态输出的锁存器 74LS374 作为输出接口，就接口地址为 0E504H，试画出连接图。若 5-3 题中的输入接口的 BIT3、BIT4、BIT7 同时为 1 时，将 DATA 为首地址的 10 个内存数据连续由输出接口输出。若不满足则等待，试编写程序。



解：根据题意，当地址线上的电平为 1110 0101 0000 0100 且 IOW 信号为低（IOW 低电平有效）时，74LS374 的时钟端 CP 应该为低，而 74LS374 的 OE 始终为低，据此画出下列电路：



根据题 5-3 和题 5-4 电路，如果题 5-3 电路中的 BIT3、BIT4 和 BIT7 同时为 1，则将以 DATA 为首地址的 10 个数据连续由 0E504H 输出口输出，不满足条件等待，对应的程序段如下：

```
OUTWAIT:  MOV    DX, 04E5H
          IN     AL, DX
          TEST   AL, 98H; 10011000B
          JZ     OUTWAIT;
          MOV    SI, OFFSET DATA
          MOV    CL, 0AH; 数据个数
          MOV    DX, 0E504H
OUTPUT:   MOV    AL, SI
          INC    SI
          OUT    DX, AL
          LOOP   OUTPUT
```

5-5 若要求 8259 的地址为 E010H 和 E011H，试画出与 8080 总线的连接图。若系统中只有一片 8259，允许 8 个中断源边沿触发，不要缓冲，一般全嵌套方式，中断向量定为 40H，试编写初始化程序。

解：电路连接见图示，根据 8259 的 ICW 格式，有如下数据：

```
ICW1  0    00    1    0    0    1    1 = 13H
      特征位 无意义 特征位 边沿触发 无意义 单片 有 ICW4

ICW2  0    1    0    0    0    0    0 = 40H
      无 ICW3 （单片，无级连控制）
```


数据是由内存的某一段向另外的一段传送且数据块的长度大于 64KB 时,可以利用页面寄存器技术来完成,即改变写入页面寄存器 74LS670 的内容,以达到传送 64KB 以上的内容。

5-7 说明微机中常用的外设编址方式及其优缺点。

答:在微机系统中主要采用两种外设的编址,即外设与内存统一编址和外设和内存独立编址;

统一编址又称存储器映射编址,即把内存的部分地址分配给外设,这样,外设就占用了部分内存地址,这样做的好处是不需要 I/O 指令,但也就不易分辨存储器操作指令还是 I/O 指令,同时,内存范围相应的减小了。

独立编址时,内存空间和外设地址空间是相对独立的。这样,地址范围相应扩大,但需要 IO/M 信号和对应的输入、输出指令。

5-8 说明 8088 中采用中断方式工作时必须由设计人员完成的 3 项工作。

答:在采用中断方式工作时,程序设计人员通常要做的 3 项工作如下:

(1)、编写中断服务程序,即 ISP;在编写 ISP 时,要注意现场保护、中断嵌套以及中断标志的处理;

(2)、确定中断向量,此时要注意,如果系统采用了 8259,那么在中断向量表内至少要有 32 个连续的字节;

(3)、填写中断向量表,即把 ISP 的段地址和偏移地址填入向量表中相应的字节,这是,可以用机器指令方式,也可以统过 DOS 调用来完成,具体方法如下:

机器指令方式:

```
MOV    AX,0
MOV    DS,AX;           中断向量表段地址设置
MOV    SI,(向量码*4);    向量表中的地址
MOV    DX,OFFSET  ISP;   中断服务程序偏移地址
MOV    [SI],DX
MOV    DX,SEG ISP;       中断服务程序的段地址
MOV    [SI+2],DX
```

DOS 调用方式:

```
MOV    AH,25H;          DOS 调用功能号
MOV    AL,向量码;
MOV    DX,SEG ISP
MOV    DS,DX
MOV    DX,OFFSET  ISP
INT    21H
```