STAT0008: Stochastic Processes

Lecture 9 - Continuous-time Markov Chains

Lecturer: Weichen Zhao Spring 2025

Key concepts:

- 连续时间*Markov*链;
- 转移速率矩阵/生成元/Q矩阵;
- Kolmogorov向前-向后方程。

9.1 连续时间 Markov 链的基本定义

先给出连续时间 Markov 链的定义

Definition 9.1 (连续时间 Markov 链) 设E是一个可数集合,称状态空间为E的连续时间随机过程 $\{X(t)\}$ 为一个连续时间 Markov 链 $(Continuous-time\ Markov\ Chain,\ CTMC)$,如果对于任意 $t,s\geq 0$, $s>s_k\geqslant s_{k-1}\geqslant \cdots \geqslant s_1>0, k\in \mathbb{N}$,任意状态 $i_1,i_2,\ldots,i_k,i,j\in E$,有Markov性:

$$P(X(t+s) = j|X(s) = i, X(s_k) = i_k, \dots, X(s_1) = i_1) = P(X(t+s) = j|X(s) = i)$$
 (9.1)

成立。如果

$$P((X(t+s) = j|X(s) = i) = P((X(t) = j|X(0) = i), \forall s \ge 0)$$

则该 Markov 链为齐次的。记 $P_{ij}(t)$ 为从状态i出发经过t时间间隔后转移到状态j的转移概率,即

$$P_{ij}(t) = P(X(t) = j | X(0) = i)$$

以后讨论中如无特别说明,所讨论的 Markov 链是齐次的。

Definition 9.2 (转移概率矩阵) 称由转移概率组成的矩阵

$$P(t) = \{P_{ij}(t)\}_{i,j \in E} = \begin{pmatrix} P_{00}(t) & P_{01}(t) & P_{02}(t) & \cdots \\ P_{10}(t) & P_{11}(t) & P_{12}(t) & \cdots \\ P_{20}(t) & P_{21}(t) & P_{22}(t) & \cdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots \end{pmatrix}$$

转移概率矩阵, 其中, 矩阵中各元素满足

$$P_{ij}(t) \geqslant 0, \ i, j \in E, \quad \sum_{j \in E} P_{ij}(t) = 1$$

Proposition 9.3 (Chapman-Kolmogorov 方程)

对任意 $i, j \in E, t, s \ge 0$,

$$P_{ij}(s+t) = \sum_{k \in E} P_{ik}(s) P_{kj}(t)$$

写成矩阵形式为

$$P(s+t) = P(s)P(t), \quad P(0) = I$$
 (9.2)

Proof:

$$P(X(s+t) = j|X(0) = i)$$

$$= \sum_{k \in E} P(X(s+t) = j, X(s) = k|X(0) = i)$$

$$= \sum_{k \in E} P(X(s+t) = j|X(s) = k, X(0) = i)P(X(s) = k|X(0) = i)$$

$$= \sum_{k \in E} P_{kj}(t)P_{ik}(s) \qquad \text{(Markov'\mu)}$$

注1. 我们需要对P(t)做一个连续性假设

$$\lim_{\Delta t \downarrow 0} P(\Delta t) = I$$

即 $P(\Delta t)$ 的每一个元素都在原点处连续。满足这个条件的转移概率通常称为标准的(standard)转移概率。转移概率的标准性可以保证其不仅在原点,而且在任意的t处都是连续的,即

$$\lim_{\Delta t \downarrow 0} P(t + \Delta t) = P(t)$$

标准性的物理概念也非常明显。当转移所需要的时间趋于 0 时,不同状态间转移发生的概率也随之减小,链以接近于 1 的概率停留在原状态。这是由于对于一般物理系统,转移需要消耗能量,而在瞬间内积聚状态改变所需的能量需要无穷大的功率,这一般情况下是无法达到的。所以今后如不加说明,所研究的转移概率都是标准的。

注2. 式(9.2)被称为 $\{P(t)\}_{t>0}$ 的半群(Semigroup)性质,我们称 $\{P(t)\}_{t>0}$ 为一个Markov半群。

9.2 转移速率矩阵与Kolmogorov向前-向后方程

离散时间时齐Markov的n步转移矩阵

$$P^{(n)} = P^n$$

是由一个"最小的"P所生成的,但是连续时间和离散时间 Markov 链不同的是,时间s,t不是非负整数,所以找不到"最小"的时间单位 Δ ,使得对于所有的t都有

$$P(t) = P^{t/\Delta}(\Delta)$$

这正是连续时间随机过程的复杂之处。因而需要找到一个能起到相当于离散 Markov 链中一步转移矩阵P所起"作用"的量,并利用它来计算P(t)。

从CK方程

$$P(s+t) = P(s)P(t), \quad P(0) = I$$

来看,这是一个无限维的矩阵值函数方程,我们先形式地考虑一个函数方程

$$f(s+t) = f(s)f(t), \quad f(0) = 1$$

这个方程在t=0处连续的通解为

$$f(t) = e^{\alpha t}$$

其中 $\alpha = f'(0)$, 由此, 我们猜测P(t)可以表示为

$$P(t) = \exp(P'(0)t)$$

下面我们先定义转移速率矩阵。

Definition 9.4 (转移速率矩阵) 转移矩阵P(t)对应的转移速率矩阵 $Q=(q_{ij})$ 定义为

$$Q = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{P(\Delta t) - I}{\Delta t} = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} P(t)|_{t=0}$$

分量表示为

$$q_{ii} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{P_{ii}(\Delta t) - 1}{\Delta t} =: -q_i, \quad q_i \geqslant 0$$
(9.3)

$$q_{ij} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{P_{ij}(\Delta t)}{\Delta t}, \quad j \neq i$$
(9.4)

称 q_{ij} 为从状态i 到状态j 的转移速率 $(transition\ rate)$ 。

注1. 转移速率矩阵Q也被称为P(t)的生成元(generator), 也简称为Q矩阵。

注2. 转移速率矩阵<math>Q的良定性:

Proposition 9.5 设转移矩阵P(t)是标准的,即满足连续性条件 $\lim_{\Delta t \downarrow 0} P(\Delta t) = I$,那么

(1)
$$q_{ii} = \lim_{\Delta t \downarrow 0} \frac{P_{ii}(\Delta t) - 1}{\Delta t} =: -q_i$$

存在, 但可能为 ∞ ;

(2)
$$q_{ij} = \lim_{\Delta t \downarrow 0} \frac{P_{ij}(\Delta t)}{\Delta t}, \quad j \neq i$$

存在且有限。

$$(3) \sum_{j \neq i} q_{ij} \le q_i$$

证明参考《应用随机过程》,陈大岳、章复熹,北京大学出版社,2023,命题2.6.3. 总结命题9.5中的性质,可以给出下面的定义 Definition 9.6 (Q矩阵) $Q = (q_{ij})$ 称为一个Q矩阵,如果

$$(1)$$
 $q_{ii} = -q_i \leq 0$, q_i 可以取 $+\infty$

(2)
$$0 \le q_{ij} < +\infty, \quad j \ne i$$

$$(3) \sum_{j \neq i} q_{ij} \leq q_i$$

进一步,若 $\sum_{j\neq i}q_{ij}=q_i<+\infty$,即 $\sum_{j\in E}q_{ij}=0$,则称Q矩阵是保守的(conservation),此后我们都考虑保守的Q矩阵。

对于给定Q矩阵, 若存在Markov链满足

$$q_{ii} = \lim_{\Delta t \downarrow 0} \frac{P_{ii}(\Delta t) - 1}{\Delta t} =: -q_i, \quad q_i \geqslant 0$$
$$q_{ij} = \lim_{\Delta t \downarrow 0} \frac{P_{ij}(\Delta t)}{\Delta t}, \quad j \neq i$$

则称此Markov链为以Q为密度的连续时间Markov链。

对于离散时间的情形,我们通过一步转移矩阵P计算n步转移矩阵,对于连续时间,计算转移矩阵P(t)会复杂很多,下面我们考虑状态空间E有限时如何计算P(t).

给定矩阵Q,定义

$$e^{Qt} \triangleq \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(Qt)^k}{k!}$$

Proposition 9.7 对于有限状态连续时间Markov链,则它的转移速率矩阵Q一定是保守的,而且转移矩阵 $\{P(t)\}$ 满足Kolmogorov向前方程

$$\frac{d}{dt}P(t) = P(t)Q, \quad P(0) = I \tag{9.5}$$

以及Kolmogorov向后方程

$$\frac{d}{dt}P(t) = QP(t), \quad P(0) = I \tag{9.6}$$

 $\mathfrak{P}P(t) = e^{Qt}.$

Proof: 由定义,

$$q_i = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{1 - P_{ii}(\Delta t)}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \to 0} \sum_{j \neq i} \frac{P_{ij}(\Delta t)}{\Delta t} \stackrel{*}{=} \sum_{j \neq i} \lim_{\Delta t \to 0} \frac{P_{ij}(\Delta t)}{\Delta t} = \sum_{j \neq i} q_{ij}$$

*成立是因为状态空间有限,所以Q是保守的。由CK方程

$$\frac{1}{\Delta t} \left(P_{ij} \left(t + \Delta t \right) - P_{ij} \left(t \right) \right) = \frac{1}{\Delta t} \left(\sum_{k=1}^{N} P_{ik} \left(t \right) P_{kj} \left(\Delta t \right) - P_{ij} \left(t \right) \right)
= \sum_{k=1}^{N} P_{ik} \left(t \right) \frac{P_{kj} \left(\Delta t \right) - \delta_{kj}}{\Delta t}$$

$$\frac{1}{\Delta t} \left(P_{ij} \left(t + \Delta t \right) - P_{ij} \left(t \right) \right) = \frac{1}{\Delta t} \left(\sum_{k=1}^{N} P_{ik} \left(\Delta t \right) P_{kj} \left(\Delta t \right) P_{kj} \left(t \right) \right) = \frac{1}{\Delta t} \left(\sum_{k=1}^{N} P_{ik} \left(\Delta t \right) P_{kj} \left(\Delta t \right) P_{kj} \left(\Delta t \right) P_{kj} \left(\Delta t \right) \right) = \frac{1}{\Delta t} \left(\sum_{k=1}^{N} P_{ik} \left(\Delta t \right) P_{kj} \left(\Delta t \right) P_{kj} \left(\Delta t \right) P_{kj} \left(\Delta t \right) \right) = \frac{1}{\Delta t} \left(\sum_{k=1}^{N} P_{ik} \left(\Delta t \right) P_{kj} \left(\Delta t \right) P_{kj}$$

$$\frac{1}{\Delta t} \left(P_{ij} \left(t + \Delta t \right) - P_{ij} \left(t \right) \right) = \frac{1}{\Delta t} \left(\sum_{k=1}^{N} P_{ik} \left(\Delta t \right) P_{kj} \left(t \right) - P_{ij} \left(t \right) \right)$$
$$= \sum_{k=1}^{N} \frac{P_{ik} \left(\Delta t \right) - \delta_{ik}}{\Delta t} P_{kj} \left(t \right)$$

$$\frac{d}{dt}P(t) = P(t)Q = QP(t)$$

由于状态空间有限,所以Q是有界算子,那么方程解是唯一的,即 $P(t)=e^{Qt}$.

注1. Kolmogorov向前方程又称Fokker-Planck方程

注2. 对于状态空间是可数的形式,Kolmogorov向前-向后方程需要一些条件才能成立。具体来说,设 $\{P(t)\}$ 是一个Markov半群,Q为其对应的转移速率矩阵,若Q是保守的,则Kolmogorov向后方程成立;若 $\sup_{j\in E}q_j<\infty$,则Kolmogorov向前方程成立。

注3. 矩阵乘积运算是不可交换的,所以Kolmogorov向前-向后方程是两个方程,只是由于时齐性看起来有了 $\frac{d}{dt}P(t)=P(t)Q=QP(t)$,向后方程本质上应该写为

$$\frac{1}{\Delta t} \left(P_{ij} \left(t \right) - P_{ij} \left(t - \Delta t \right) \right)$$

$$= \frac{1}{\Delta t} \left(\sum_{k=1}^{N} P_{ik} \left(\Delta t \right) P_{kj} \left(t - \Delta t \right) - P_{ij} \left(t - \Delta t \right) \right)$$

$$= \sum_{k=1}^{N} \frac{P_{ik} \left(\Delta t \right) - \delta_{ik}}{\Delta t} P_{kj} \left(t - \Delta t \right)$$

思考:若连续时间Markov链是非时齐的,即转移速率矩阵依赖于时间Q(t),那么转移概率P(s,t)的Kolmogorov向前-向后方程是什么?

9.3 例子

Example 9.8 (Poisson过程) 回顾Poisson过程的定义: 若计数过程 $\{N(t), t \geq 0\}$ 满足:

- (1) N(0) = 0;
- (2) 具有独立增量;
- (3) 在长度为 t 的任意区间中的事件数服从以 λt 为均值的 Poisson分布,即,对于任意 $s,t\geq 0$,有

$$P\{N(t+s) - N(s) = n\} = e^{-\lambda t} \frac{(\lambda t)^n}{n!}, \quad n = 0, 1, \dots$$

则称为**具有速率** $\lambda(\lambda > 0)$ 的Poisson过程。Poisson过程 $\{N(t), t \geq 0\}$ 是状态空间为 $\{0, 1, 2, \ldots\}$,转移概率为

$$P_{ij}(t) = P(N(t+s) = j|N(s) = i) = \begin{cases} \frac{(\lambda t)^{j-i}}{(j-i)!} \exp(-\lambda t), & j \geqslant i \\ 0, & j < i \end{cases}$$

的连续时间Markov链, 其中 $P_{ij}(0) = \delta_{ij}$

Proof: 由于条件概率

$$P(N(t_{n+1}) = j | N(t_n) = i, N(t_{n-1}) = i_{n-1}, \dots, N(t_0) = i_0)$$

$$= P(N(t_{n+1}) - N(t_n) = j - i | N(t_n) = i, \dots, N(t_0) = i_0)$$

$$= P(N(t_{n+1}) - N(t_n) = j - i) \qquad (独立增量)$$

$$= P(N(t_{n+1} - t_n) = j - i) . \qquad (平稳增量)$$

只依赖于 $i, j, t_{n+1} - t_n$,所以Poisson过程 $\{N(t), t \ge 0\}$ 是一个连续时间Markov链,转移概率为

$$P_{ij}(t) = P(N(t) = j - i) = \begin{cases} \frac{(\lambda t)^{j-i}}{(j-i)!} \exp(-\lambda t), & j \geqslant i \\ 0, & j < i \end{cases}$$

所以转移矩阵为

$$P(t) = \begin{pmatrix} 1 & \lambda t & \frac{(\lambda t)^2}{2!} & \cdots & \frac{(\lambda t)^k}{k!} & \cdots \\ & 1 & \lambda t & \cdots & \frac{(\lambda t)^{k-1}}{(k-1)!} & \cdots \\ & 1 & \cdots & \frac{(\lambda t)^{k-2}}{(k-2)!} & \cdots \\ & & \ddots & \vdots & \\ & & 1 & \cdots & \\ & & & \ddots & \end{pmatrix} \exp(-\lambda t)$$

下面我们check Poisson过程的Q矩阵,

$$q_{ij} \triangleq \lim_{\Delta t \downarrow 0} \frac{P_{ij}(\Delta t) - \delta_{ij}}{\Delta t} = \begin{cases} \lambda, & j = i+1 \\ -\lambda, & j = i \\ 0, & \text{其他} \end{cases}$$

$$Q = (-\lambda) \left(\begin{array}{cccccc} 1 & -1 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \end{array} \right).$$

用归纳法容易验证

$$Q^{k} = (-\lambda)^{k} \begin{pmatrix} C_{k}^{0} & C_{k}^{1} & (-1)^{1} & C_{k}^{2} & (-1)^{2} & C_{k}^{3} & (-1)^{3} & \cdots \\ 0 & C_{k}^{0} & C_{k}^{1} & (-1)^{1} & C_{k}^{2} & (-1)^{2} & \cdots \\ 0 & 0 & C_{k}^{0} & C_{k}^{1} & (-1)^{1} & \cdots \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \end{pmatrix},$$

其中对于 j < 0或 j > k,规定 $C_k^j = 0$.定义

$$q_{ij}^{(k)} = (-\lambda)^k C_k^{j-i} (-1)^{j-i}, k \geqslant 1, i, j \in E,$$

利用 $P_{ij}(0) = \delta_{ij}$ 得到

$$Q^k = \left(q_{ij}^{(k)}\right), Q^0 = I,$$

并且对 $i \ge i$, 有

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{t^k}{k!} q_{ij}^{(k)} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{t^k}{k!} \lambda^{j-i} C_k^{j-i} (-\lambda)^{k-(j-i)}$$

$$= \sum_{k=j-i}^{\infty} \frac{(\lambda t)^{j-i}}{(j-i)! [k-(j-i)]!} (-\lambda t)^{k-(j-i)}$$

$$= \frac{(\lambda t)^{j-i}}{(j-i)!} e^{-\lambda t} = P_{ij}(t)$$

写成矩阵的形式就得到

$$P(t) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{t^k}{k!} (q_{ij}^{(k)}) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} (tQ)^k = e^{tQ}.$$

Poisson过程的例子是我们先写出转移矩阵P(t),然后再通过求导得到Q矩阵,然而现实中,往往是先得到描述转移概率变化率的Q矩阵,然后通过Kolmogorov向前向后方程求解转移矩阵P(t)。下面我们看一个例子。

Example 9.9 (机器维修问题) 设某个机器的正常工作时间服从参数为 λ 的指数分布,一旦机器损坏则立刻进行修理,修理时间服从参数为 μ 的指数分布。如果在起始时刻t=0机器处于正常工作状态,计算在时刻T机器处于工作状态的概率?

解. 这是一个两状态的 Markov 链。设正常工作状态为0,修理状态为1,则状态空间为 $\{0,1\}$,在 Δt 时间内,机器从正常状态转入损坏修理状态的概率为

$$P_{01}(\Delta t) = 1 - \exp(-\lambda \Delta t) = \lambda \Delta t + o(\Delta t)$$

且有 $P_{00}(\Delta t) = 1 - P_{01}(\Delta t)$ 。另一方面,在 Δt 时间内,机器从修理状态转入正常状态的概率为

$$P_{10}(\Delta t) = 1 - \exp(-\mu \Delta t) = \mu \Delta t + o(\Delta t)$$

且有 $P_{11}(\Delta t) = 1 - P_{10}(\Delta t)$ 。所以Q矩阵为

$$Q = \left(\begin{array}{cc} -\lambda & \lambda \\ \mu & -\mu \end{array}\right)$$

求Q的特征值为

$$\lambda_1 = 0, \quad \lambda_2 = -(\lambda + \mu)$$

相应的特征向量为

$$(1,1)^{\mathrm{T}}, \quad \left(-1, \frac{\mu}{\lambda}\right)^{\mathrm{T}}$$

求解Kolmogorov方程,可得

$$P(t) = \exp(Qt)$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & \frac{\mu}{\lambda} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \exp(-(\lambda + \mu)t) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & \frac{\mu}{\lambda} \end{pmatrix}^{-1}$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{\mu}{\lambda + \mu} + \frac{\lambda}{\lambda + \mu} \exp(-(\lambda + \mu)t) & \frac{\lambda}{\lambda + \mu} - \frac{\lambda}{\lambda + \mu} \exp(-(\lambda + \mu)t) \\ \frac{\mu}{\lambda + \mu} - \frac{\mu}{\lambda + \mu} \exp(-(\lambda + \mu)t) & \frac{\lambda}{\lambda + \mu} + \frac{\mu}{\lambda + \mu} \exp(-(\lambda + \mu)t) \end{pmatrix}$$

由于机器在时刻0正常工作,所以初始概率为 $(1,0)^{T}$,因此在时刻T仍然正常工作的概率为

$$P_0(T) = P_0(0)P_{00}(T) = \frac{\mu}{\lambda + \mu} + \frac{\lambda}{\lambda + \mu} \exp(-(\lambda + \mu)T)$$

9.4 Q矩阵的概率意义

连续时间 Markov 链的行为可以从它的两个特征"停留"和"跳变"来考察,这两个特征都和Q矩阵有着密切关系,本节我们给出Q矩阵的元素 q_{ij} 的概率意义。

Theorem 9.10 设X(t)为一个连续时间Markov过程,定义 $\tau \triangleq \inf\{t \geq 0 : X(t) \neq i, X(0) = i\}$ 表示X(t)在状态i的停留时间,则

(1)
$$P(\tau > t \mid X(0) = i) = e^{-q_i t}, t \ge 0$$
;

(2) 当
$$j \neq i$$
时, $P\left(X\left(\tau\right)=j, \tau \leqslant t \mid X\left(0\right)=i\right) = \frac{q_{ij}}{q_i}\left(1-e^{-q_i t}\right)$;

$$(3)$$
 当 $j \neq i$ 时, $P(X(\tau) = j | X(0) = i) = \frac{q_{ij}}{q_i}$

Proof: (1) 注意到

$$P(\tau > t | X(0) = i) = P(X(u) = i, u \in [0, t] | X(0) = i)$$

我们下面计算上式右端。注意到集合列 $B_n riangleq \{ rac{jt}{2^n}, \ 1 \leqslant j \leqslant 2^n \}$ 单调上升(越加越细),事件 列

$$A_n \triangleq \{X(\frac{jt}{2^n}) = i, 1 \le j \le 2^n\} = \{X(u) = i, u \in B_n\}$$

单调下降: $A_1 \supset A_2 \supset \cdots$,因为 $B = \bigcup_{n=1}^{\infty} B_n$ 在[0,t]中稠密,X(t) 的轨道又是阶梯形状和 右连续的, 所以有

$${X(u) = i, u \in [0, t]} = \bigcap_{j=1}^{\infty} A_n$$
 a.s..

由概率的连续性

$$P(X(u) = i, u \in [0, t] \mid X(0) = i)$$

$$= \lim_{n \to \infty} P(A_n \mid X(0) = i)$$

$$= \lim_{n \to \infty} P\left(X\left(\frac{jt}{2^n}\right) = i, 1 \le j \le 2^n \mid X(0) = i\right)$$

$$= \lim_{n \to \infty} \left[P_{ii}\left(\frac{t}{2^n}\right)\right]^{2^n}$$

$$= \lim_{n \to \infty} \left[P_{ii}\left(\frac{t}{n}\right)\right]^n$$

$$= \lim_{n \to \infty} \left[P_{ii}(0) + P'_{ii}(0)\frac{t}{n} + o\left(\frac{t}{n}\right)\right]^n$$

$$= \lim_{n \to \infty} \left[1 - q_i\frac{t}{n} + o\left(\frac{t}{n}\right)\right]^n$$

$$= e^{-q_i t}.$$

(2) 重新定义

$$B_n \triangleq \{jt/2^n | 1 \le j \le 2^n - 1\}$$
$$A_n \triangleq \{X(u) = i, u \in B_n\}$$

 A_n 单调下降, 使得

$${X(u) = i, u \in [0, t)} = \bigcap_{i=1}^{\infty} A_i.$$

对于 $t, \Delta t > 0$ 和 $j \neq i$, 从 Taylor 展开公式

$$P(X(t) = j | X(t - \Delta t) = i) = P_{ij}(\Delta t) = q_{ij}\Delta t + o(\Delta t)$$

知道

$$\lim_{\Delta t \to 0} P(X(t) = j | X(t - \Delta t) = i) = q_{ij} \Delta t.$$

取 $\Delta t = \frac{t}{2^n}$, 得到

$$P(X(\tau) = j, \tau = t | X(0) = i)$$

$$= P(\{X(u) = i, u \in [0, t)\}, X(t) = j | X(0) = i)$$

$$= \lim_{n \to \infty} P(A_n, X(t) = j | X(0) = i)$$

$$= \lim_{n \to \infty} P(A_n | X(0) = i) P(X(t) = j | A_n, X(0) = i)$$

$$= \lim_{n \to \infty} [P_{ii}(\frac{t}{2^n})]^{2^n - 1} P(X(t) = j | X(t - \Delta t) = i)$$

$$= \lim_{n \to \infty} (1 - q_i \frac{t}{2^n} + o(\frac{t}{2^n}))^{2^n - 1} (q_{ij} \Delta t + o(\Delta t))$$

$$= e^{-q_i t} q_{ij} dt.$$

两边对于 $t \in [0, s]$ 积分得到

$$P(X(\tau) = j, \tau \leq s | X(0) = i) = \int_0^s q_{ij} e^{-q_i t} dt = \frac{q_{ij}}{q_i} (1 - e^{-q_i s})$$

(3) 在(2)中令 $t \to \infty$ 即得。

注1. 当 $q_i = 0$ 时,

$$P(\tau > t \mid X(0) = i) = e^{-q_i t} = 1$$

这表明X(t)不会离开状态i,称状态i为吸收状态(absorbing/traps state)。 当 $q_i = +\infty$ 时,

$$P\left(\tau > t \mid X\left(0\right) = i\right) = 0$$

这表明X(t)在状态i几乎不会停留,称状态i为瞬时状态(instantaneous state)。 当 $0 < q_i < +\infty$ 时,称状态i为逗留状态(stable state)。我们只考虑逗留的Markov链。

注2. 由定理9.10的结论,从状态i出发在状态i的停留时间服从参数 q_i 的指数分布,基于此我们可以给出连续时间Markov链行为的具体描述。

定义

$$k_{ij} \triangleq \begin{cases} q_{ij}/q_i, & \stackrel{\text{def}}{=} q_i > 0, j \neq i, \\ 0, & \stackrel{\text{def}}{=} q_i > 0, j = i, \\ \delta_{ij}, & \stackrel{\text{def}}{=} q_i = 0, \end{cases}$$

则 $K = (k_{ij})$ 的各行之和为1. 定义

$$\tau_{0} = 0,$$

$$\tau_{1} = \inf\{t > 0 | X(t) \neq X(0)\},$$

$$\tau_{2} = \inf\{t > \tau_{1} | X(t) \neq X(\tau_{1})\},$$
.....
$$\tau_{n} = \inf\{t > \tau_{n-1} | X(t) \neq X(\tau_{n-1})\},$$
.....

则 τ_i 是马氏链 $\{X(t)\}$ 的第 i 次转移时刻。 $T_i = \tau_{i+1} - \tau_i$ 是第 i 次转移后的停留时间。从 定理9.10得到Markov链的以下结果:

(1) 连续时间→离散时间:

 $X_n = X(\tau_n)$ $(n = 0, 1, \cdots)$ 是以 $K = (k_{ij})$ 为一步转移概率矩阵的离散时间Markov链;

沿着 $\{X(\tau_n)\}$ 的给定轨迹 $i_0 \to i_1 \to i_2 \to \cdots$,Markov链在各状态的依次停留时间 T_0, T_1, T_2, \cdots 相互独立, T_i 服从参数为 q_{i_i} 的指数分布, $j = 0, 1, 2, \cdots$;

(2) 离散时间→连续时间:

设 $\{Y_n\}$ 是离散时间Markov链,以 $K=(k_{ij})$ 为转移概率矩阵。对每个 $i \in E$,假设 $\{Y_n\}$ 每次到达 i 后,在 i 的停留时间是相互独立的随机变量,服从共同的参数为 q_i 指数分布,停留结束时以概率 k_{ij} 转移到状态 j $(j \neq i)$,进一步假设 $\{Y_n\}$ 在不同状态的停留时间相互独立,则用 X(t) 表示 t 时 $\{Y_n\}$ 的状态时, $\{X(t)\}$ 是连续时间的Markov链,有转移速率矩阵 Q_o

在 (1) 中,称离散时间Markov链 $\{X_n\}$ 为 $\{X(t)\}$ 的嵌入链(embedded chain)或跳跃链(jump chain)。同理在 (2) 中也称离散时间马氏链 $\{Y_n\}$ 为 $\{X(t)\}$ 的嵌入链。嵌入链的转移概率矩阵 K由转移速率矩阵 Q 决定。