



PARTS LIST			
ITEM	QTY	PART NUMBER	DESCRIPTION
1	1	Base	
2	1	Baserotate	
3	7	Servo	
4	12	Scew M5x20	
5	3	ArmPart	
6	1	Holder Gripper	
7	1	Gripper	
8	2	Rotate Connection	

Konstruował	N.Hop			AGH	Wydział	IMiR
Sprawdził						
Podziałka	Nazwa			Materiał	Masa	Nr. rysunku
1/ 3	Arm Robot			-	-	