

Lab3

Thinking

Thinking 3.1

env_setup_vm 函数第三部分:

```
e->env_pgdir[PDX(UVPT)] = PADDR(e->env_pgdir) | PTE_V;
```

- 解释：在自映射中，自映射页目录项相对于页目录的位置，等于页目录相对二级页表的位置，等于二级页表相对整个空间的位置。

因此: $PDX(UVPT)$ 为二级页表相对整个进程空间的一级偏移量, 因此: $e-$

`>env pqdir[PDX(UVPT)]` 为自映射页目录项;

PADDR(e->env_pgdir) 求出页目录的基地址。

该语句含义为：自映射页目录项填入：物理页号（页目录的基地址） | 权限位

补充：

MOS 中采用页目录自映射:

- 页表：一个页表项(4B)映射一个页(4KB)
- 两级页表中，对于一个进程的 4GB 地址空间，需要 4MB 存放页表(1024个页表)， 4KB 来存放页目录；
- 一个页表映射 $1K \times 4KB = 4MB$ 的空间；在1024个页表中，存在一个页表对应的 4MB 空间，就是1024个页表占用的 4MB 空间。该页表为页目录。

```
include/mmu.h :
```

```
//一个页目录对应的空间:4MB
#define PDMAP (4 * 1024 * 1024) // bytes mapped by a page directory entry
#define ULIM 0x80000000
#define UVPT (ULIM - PDMAP)
```

```

/*
0  ULIM      -----> +-----+-----0x8000 0000-----
0              |           User VPT           |           PDMAP           |
0  UVPT      -----> +-----+-----0x7fc0 0000           |
*/

```

Thinking A.1

64位系统采用三级页表，页面大小4KB，字长8B，页目录有512项，则每级页表需要9位。
总共 $3 \times 9 + 12 = 39$ 位实现三级页表机制。

可映射至 $2^9 \times 2^9 \times 2^9 \times 4\text{KB} = 512\text{GB}$ 的空间。

若三级页表的基地址为 PT_{base} , 有 PT_{base} 满足 2M 对齐，即低 21 位全为0，计算：

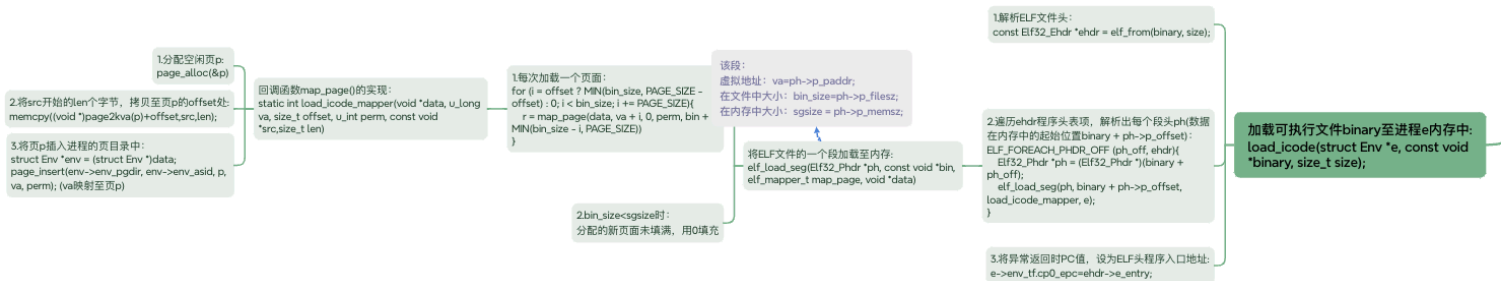
- 三级页表页目录的基地址：

$$PD_{base} = PT_{base} + (PT_{base} \gg 12) * 8 = PT_{base} | (PT_{base} \gg 9)$$

- 自映射的页目录表项：

$$PDE_{selfmapping} = PD_{base} | (PT_{base} \gg 9) | (PT_{base} \gg 18)$$

Thinking 3.2



- `elf_load_seg` 函数的 `data` 来源：

调用者：`load_icode(struct Env *e, const void *binary, size_t size);`，加载可执行文件 `binary` 至进程 `e` 内存中。

`load_icode(...)` 调用 `elf_load_seg(...)`：

`load_icode_mapper` 为回调函数，进程块 `e` 为传给回调函数的额外参数。

因此，`data` 来源为进程块 `e`。

- 必要性：传入回调函数 `load_icode_mapper` 的参数 `e` 代表当前进程，需要将当前加载的页面插入该进程的页目录中。

Thinking 3.3

`elf_load_seg` 函数的实现：

```
int elf_load_seg(Elf32_Phdr *ph, const void *bin, elf_mapper_t map_page, void *data) {
    //从程序段头部ph,提取:虚拟地址va,文件大小bin_size,内存大小sgsize
```

```

u_long va = ph->p_vaddr;
size_t bin_size = ph->p_filesz;
size_t sgsz = ph->p_memsz;
/*1.设置页面权限:
   设置为有效位PTE_V;如果程序可写(PF_W),添加脏位(PTE_D)*/
u_int perm = PTE_V;
if (ph->p_flags & PF_W) {
    perm |= PTE_D;
}

int r;
size_t i;
/*2.处理非页面对齐的虚拟地址:
   计算偏移量 (offset) , 只映射至页面结束的位置, 而非整个页面*/
u_long offset = va - ROUNDDOWN(va, PAGE_SIZE);
if (offset != 0) {
    if ((r = map_page(data, va, offset, perm, bin,
                      MIN(bin_size, PAGE_SIZE - offset))) != 0) {
        return r;
    }
}

/*3.程序段内容的完整加载:
   循环映射整个bin_size大小的二进制文件至内存,每次映射一个页面*/
for (i = offset ? MIN(bin_size, PAGE_SIZE - offset) : 0; i < bin_size; i
    += PAGE_SIZE) {
    if ((r = map_page(data, va + i, 0, perm, bin + i, MIN(bin_size -
i, PAGE_SIZE))) != 0) return r;
}

/*4.程序段在内存中的扩展:
   若bin_size<sgsz,分配额外的页面(初始化为0),以达到sgsz*/
while (i < sgsz) {
    if ((r = map_page(data, va + i, 0, perm, NULL, MIN(sgsz - i,
PAGE_SIZE))) != 0) return r;
    i += PAGE_SIZE;
}
/*5.错误处理:
   若map_page()返回错误码, 本函数即返回错误码*/
return 0;
}

```

Thinking 3.4

`e->env_tf.cp0_epc=ehdr->e_entry` 中, 储存的是虚拟地址; 在 MMU 的 MIPS 系统中, 当进程恢复执行时, CPU 将此虚拟地址转换为物理地址, 并从对应的物理地址处开始执行程序。

- `cp0_epc` :储存异常返回时的PC值。当CPU发生且处理完异常后，从 `cp0_epc` 寄存器恢复执行。
- `e_entry` : ELF 文件制定的程序入口点。
处理完异常后，恢复执行时，应该从 `ELF` 文件的入口点开始执行。

Thinking 3.5

- `Status` 寄存器：15~8 位为中断屏蔽位，每一位代表一个不同的中断活动。
15~10 位：使能硬件中断源； 9~8 位： `Cause` 寄存器软件可写的中断位。
- `Cause` 寄存器：保存CPU中发生的中断/异常。
15~10 位：来自硬件； 9~8 位：可由软件写入。
当 `Status` 寄存器中相同位允许中断（为 1）时， `Cause` 寄存器这一位活动就会导致中断。

0号异常：中断

```

NESTED(handle_int, TF_SIZE, zero)
    mfc0    t0, CP0_CAUSE
    mfc0    t2, CP0_STATUS
    //1.Status和Cause寄存器值按位与：检查哪些中断/异常实际发生
    and     t0, t2
    //2.STATUS_IM7=1，表示：7 号中断（时钟中断）可以被响应
    andi    t1, t0, STATUS_IM7
    //3.定时器中断被使能，且实际发生：
    bnez    t1, timer_irq
timer_irq:
    li      a0, 0
    j       schedule
END(handle_int)

```

1号异常：存储异常

Thinking 3.6, 3.7

Notes

头文件：

include/env.h :

// Control block of an environment (process).

struct Env {

//保存进程上下文环境

struct Trapframe env_tf;

// saved context (registers) before

switching

//用于构造空闲进程链表env_free_list

LIST_ENTRY(Env) env_link;

// intrusive entry in 'env_free_list'

u_int env_id;

// unique environment identifier

u_int env_asid;

// ASID of this env

//父进程id

u_int env_parent_id;

// env_id of this env's parent

//env_status三种取值:ENV_FREE,空闲;ENV_NOT_RUNNABLE,阻塞;ENV_RUNNABLE,运行/就绪.

u_int env_status;

// status of this env

//页目录基地址

Pde *env_pgdir;

// page directory

//用于构造调度队列env_sched_list

TAILQ_ENTRY(Env) env_sched_link;

// intrusive entry in 'env_sched_list'

u_int env_pri;

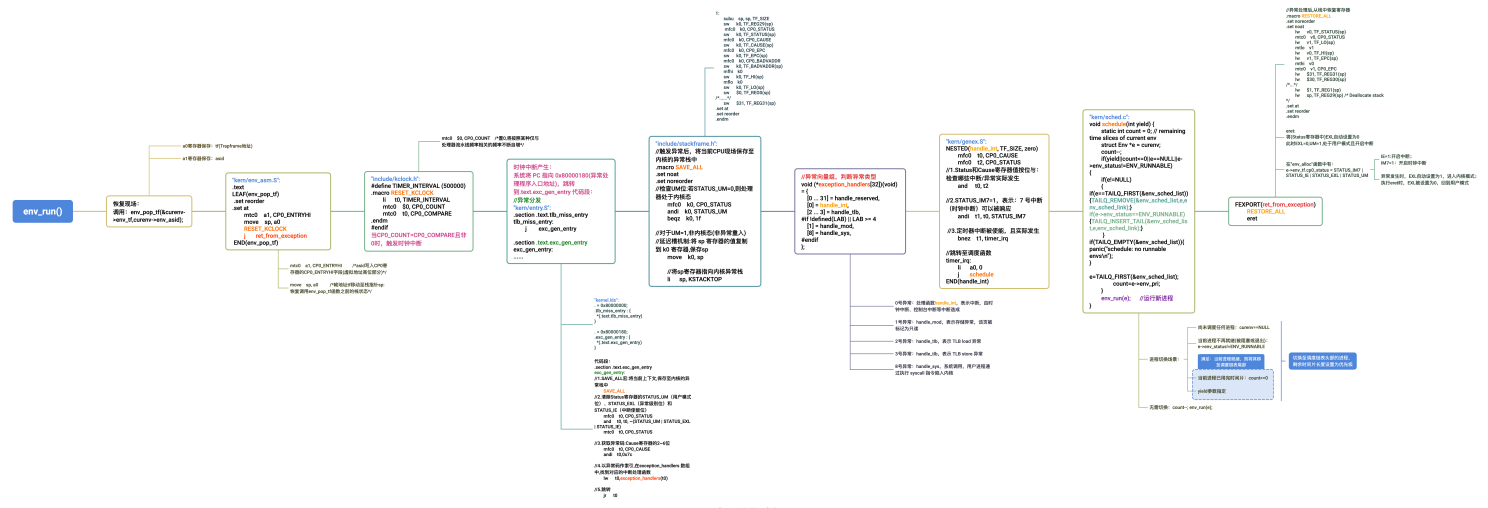
// schedule priority

/*...*/

};

LIST_HEAD(Env_list, Env); //Env_list即:指向进程控制块Env的指针

struct Env_list{



Protonect with wandr

```

    struct Env *lh_first;
}
u_int env_parent_id;           // env_id of this env's parent

```

include/trap.h :定义struct Trapframe

```

//保存进程的上下文环境
struct Trapframe {
    /* Saved main processor registers. */
    unsigned long regs[32];

    /* Saved special registers. */
    unsigned long cp0_status;
    unsigned long hi;
    unsigned long lo;
    unsigned long cp0_badvaddr;
    unsigned long cp0_cause;
    unsigned long cp0_epc;
};

/*
 * Stack layout for all exceptions
 */

#define TF_REG0 0
#define TF_REG1 ((TF_REG0) + 4)
#define TF_REG2 ((TF_REG1) + 4)
#define TF_REG3 ((TF_REG2) + 4)
#define TF_REG4 ((TF_REG3) + 4)
#define TF_REG5 ((TF_REG4) + 4)
#define TF_REG6 ((TF_REG5) + 4)
#define TF_REG7 ((TF_REG6) + 4)
#define TF_REG8 ((TF_REG7) + 4)
#define TF_REG9 ((TF_REG8) + 4)
#define TF_REG10 ((TF_REG9) + 4)
#define TF_REG11 ((TF_REG10) + 4)
#define TF_REG12 ((TF_REG11) + 4)
#define TF_REG13 ((TF_REG12) + 4)
#define TF_REG14 ((TF_REG13) + 4)
#define TF_REG15 ((TF_REG14) + 4)
#define TF_REG16 ((TF_REG15) + 4)
#define TF_REG17 ((TF_REG16) + 4)
#define TF_REG18 ((TF_REG17) + 4)
#define TF_REG19 ((TF_REG18) + 4)
#define TF_REG20 ((TF_REG19) + 4)
#define TF_REG21 ((TF_REG20) + 4)

```

```

#define TF_REG22 ((TF_REG21) + 4)
#define TF_REG23 ((TF_REG22) + 4)
#define TF_REG24 ((TF_REG23) + 4)
#define TF_REG25 ((TF_REG24) + 4)
/*
 * $26 (k0) and $27 (k1) not saved
 */
#define TF_REG26 ((TF_REG25) + 4)
#define TF_REG27 ((TF_REG26) + 4)
#define TF_REG28 ((TF_REG27) + 4)
#define TF_REG29 ((TF_REG28) + 4)
#define TF_REG30 ((TF_REG29) + 4)
#define TF_REG31 ((TF_REG30) + 4)

#define TF_STATUS ((TF_REG31) + 4)

#define TF_HI ((TF_STATUS) + 4)
#define TF_LO ((TF_HI) + 4)

#define TF_BADVADDR ((TF_LO) + 4)
#define TF_CAUSE ((TF_BADVADDR) + 4)
#define TF_EPC ((TF_CAUSE) + 4)
/*
 * Size of stack frame, word/double word alignment
 */
#define TF_SIZE ((TF_EPC) + 4)
#endif /* _TRAP_H_ */

```

include/stackframe.h :

```

//异常处理后,从栈中恢复寄存器
.macro RESTORE_ALL
.set noreorder
.set noat
    lw      v0, TF_STATUS(sp)
    mtc0    v0, CP0_STATUS
    lw      v1, TF_LO(sp)
    mtlo    v1
    lw      v0, TF_HI(sp)
    lw      v1, TF_EPC(sp)
    mthi    v0
    mtc0    v1, CP0_EPC
    lw      $31, TF_REG31(sp)
    lw      $30, TF_REG30(sp)
    lw      $28, TF_REG28(sp)
    lw      $25, TF_REG25(sp)

```

```

lw    $24, TF_REG24(sp)
lw    $23, TF_REG23(sp)
lw    $22, TF_REG22(sp)
lw    $21, TF_REG21(sp)
lw    $20, TF_REG20(sp)
lw    $19, TF_REG19(sp)
lw    $18, TF_REG18(sp)
lw    $17, TF_REG17(sp)
lw    $16, TF_REG16(sp)
lw    $15, TF_REG15(sp)
lw    $14, TF_REG14(sp)
lw    $13, TF_REG13(sp)
lw    $12, TF_REG12(sp)
lw    $11, TF_REG11(sp)
lw    $10, TF_REG10(sp)
lw    $9, TF_REG9(sp)
lw    $8, TF_REG8(sp)
lw    $7, TF_REG7(sp)
lw    $6, TF_REG6(sp)
lw    $5, TF_REG5(sp)
lw    $4, TF_REG4(sp)
lw    $3, TF_REG3(sp)
lw    $2, TF_REG2(sp)
lw    $1, TF_REG1(sp)
lw    sp, TF_REG29(sp) /* Deallocate stack */

.set at
.set reorder
.endm

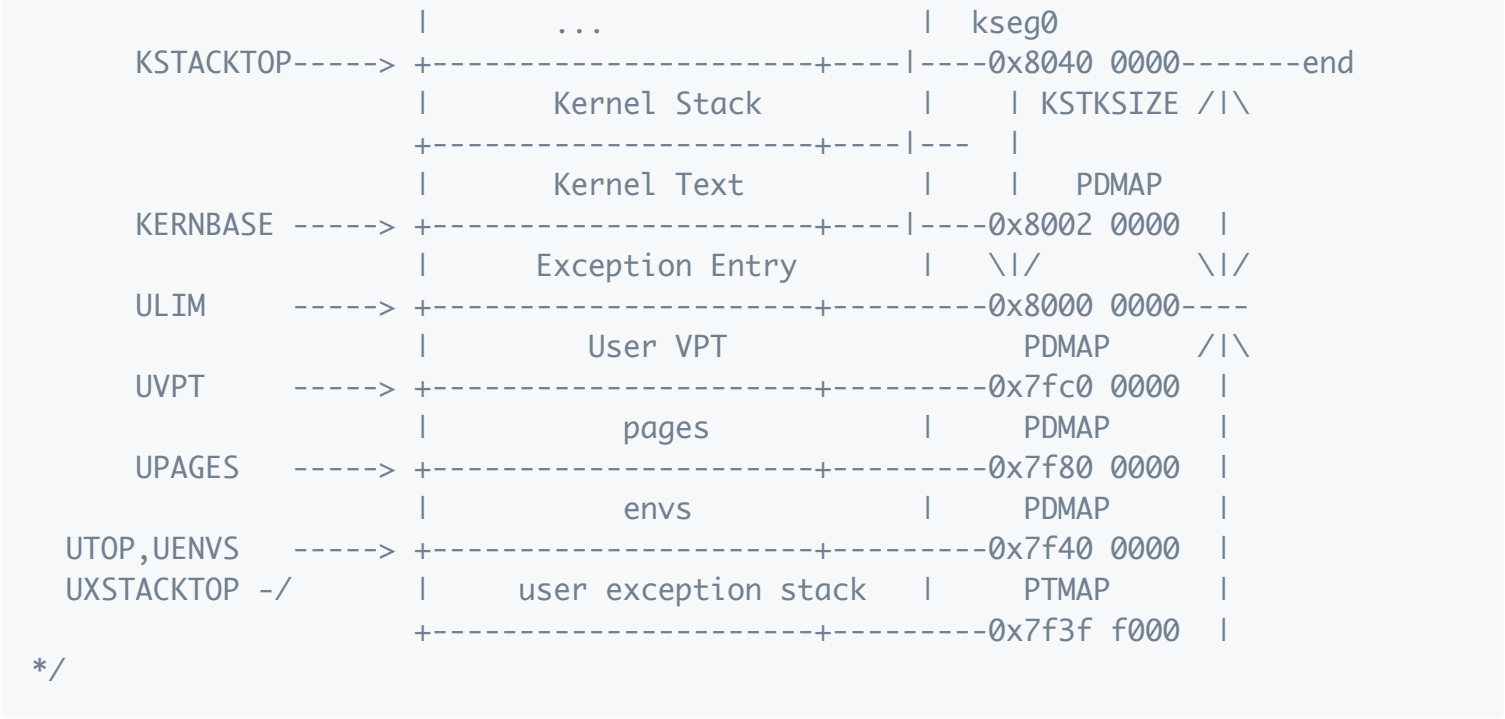
```

include/mmu.h :

```

//一个页目录对应的空间:4MB
//一个页目录包括1024个一级页表项;每个一级页表项对应一个二级页表,即4KB.
#define PDMAP (4 * 1024 * 1024) // bytes mapped by a page directory entry
#define ULIM 0x80000000
#define UVPT (ULIM - PDMAP)
#define UPAGES (UVPT - PDMAP)
#define UENVS (UPAGES - PDMAP)
/*
4G -----> +-----+-----+-----0x100000000
              |         ...         | kseg2
KSEG2 -----> +-----+-----+-----0xc000 0000
              |         Devices      | kseg1
KSEG1 -----> +-----+-----+-----0xa000 0000
              |         Invalid Memory         | /\
              +-----+-----+-----Physical Memory Max

```

```
include/asm/cp0regdef.h :
```

Figure 6-12 Status Register Format

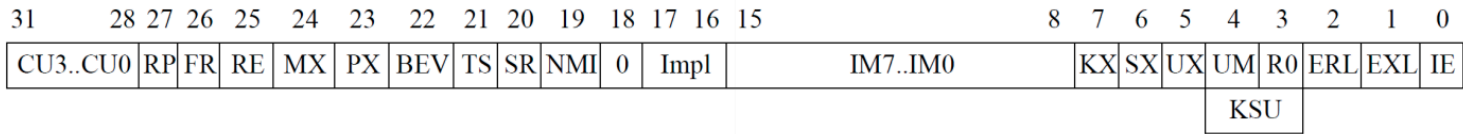


图 3.1: 4Kc 的 Status 寄存器示意图

```
#define STATUS_IE 0x0001 //1:中断开启, 0:未开启
//当且仅当: EXL=0, UM=1时, 处理器处于用户模式; 其他情况处于内核模式
#define STATUS_EXL 0x0002
#define STATUS_UM 0x0010
//IM7=1, 表示: 7 号中断 (时钟中断) 可以被响应
#define STATUS_IM7 0x8000
```

```
include/elf.h :
```

```
//ELF文件头
typedef struct {
// 存放魔数以及其他信息, 用于验证ELF文件的有效性
unsigned char e_ident[EI_NIDENT]; /* Magic number and other info */
//程序入口处的虚拟地址
Elf32_Addr e_entry; /* Entry point virtual address */
```

```

...
// 程序头表所在处与此文件头的偏移
Elf32_Off e_phoff; /* Program header table file offset */

...
// 程序头表表项大小
Elf32_Half e_phentsize; /* Program header table entry size */
// 程序头表表项数
Elf32_Half e_phnum; /* Program header table entry count */

...
} Elf32_Ehdr;

/* Program segment header.
程序段,描述可执行文件和共享库, 在加载至内存时的映射关系。用于加载和执行 */

typedef struct {
    Elf32_Word p_type; /* Segment type */
    Elf32_Off p_offset; /* Segment file offset:偏移, 用于在文件中找到该程序段的位置 */
    Elf32_Addr p_vaddr; /* Segment virtual address 虚拟地址, 程序加载至内存时, 表示
程序段应该被映射> 到的内存地址 */
    Elf32_Addr p_paddr; /* Segment physical address */
    Elf32_Word p_filesz; /* Segment size in file 程序段在文件中的字节数, 读取的数据
量*/
    Elf32_Word p_memsz; /* Segment size in memory 程序段在内存中的字节数*/
    Elf32_Word p_flags; /* Segment flags */
    Elf32_Word p_align; /* Segment alignment */
} Elf32_Phdr;

//遍历ehdr指向的ELF文件, 所有程序头表项
#define ELF_FOREACH_PHDR_OFF(ph_off, ehdr) \
    (ph_off) = (ehdr)->e_phoff; \
    for (int _ph_idx = 0; _ph_idx < (ehdr)->e_phnum; ++_ph_idx, (ph_off) += \
(ehdr)->e_phentsize)

```

常量:

kern/env.c :

```

//env数组:存放进程控制块
struct Env envs[NENV] __attribute__((aligned(PAGE_SIZE))); // All environments
struct Env *curenv = NULL; //指向当前控制块
static struct Env_list env_free_list; //空闲队列
// Invariant: 'env' in 'env_sched_list' iff. 'env->env_status' is 'RUNNABLE'.
struct Env_sched_list env_sched_list; //调度队列

```

函数:

kern/env.c :

u_int mkenvid(struct Env *e);

```
//生成进程标识符env_id
#define LOG2NENV 10
u_int mkenvid(struct Env *e) {
    static u_int i = 0;
    return ((++i) << (1 + LOG2NENV)) | (e - envs);
}
```

static int asid_alloc(u_int *asid);

```
/* Overview:
 * Allocate an unused ASID.
 *
 * Post-Condition:
 * return 0 and set '*asid' to the allocated ASID on success.
 * return -E_NO_FREE_ENV if no ASID is available.
 */
//分配ASID:(共256个可用的ASID,0~7位表示)
static int asid_alloc(u_int *asid) {
    for (u_int i = 0; i < NASID; ++i) {
        int index = i >> 5;
        int inner = i & 31; //inner为i的低5位
        //定义:static uint32_t asid_bitmap[NASID / 32] = {0};
        //asid_bitmap每个元素32位,对应32个ASID的分配状态
        if ((asid_bitmap[index] & (1 << inner)) == 0) { //未分配
            asid_bitmap[index] |= 1 << inner; //标为已分配
            *asid = i;
            return 0;
        }
    }
    return -E_NO_FREE_ENV;
}
```

static void map_segment(Pde *pgdir, u_int asid, u_long pa, u_long va, u_int size, u_int perm);

```
//段映射函数: 将虚拟地址段[va,va+size)映射至物理地址段[pa,pa+size).[按页映射]
static void map_segment(Pde *pgdir, u_int asid, u_long pa, u_long va, u_int size,
u_int perm) {
```

```

assert(pa % PAGE_SIZE == 0);
assert(va % PAGE_SIZE == 0);
assert(size % PAGE_SIZE == 0);

/* Step 1: Map virtual address space to physical address space. */
for (int i = 0; i < size; i += PAGE_SIZE) {
    //将pgdir指向的页目录中,虚拟地址va映射至页控制块pp对应的物理页面
    //int page_insert(Pde *pgdir, u_int asid, struct Page *pp, u_long va,
    u_int perm);
        struct Page *pp=pa2page(pa+i);
        page_insert(pgdir, asid, pp, va+i, perm | PTE_V);
    }
}

```

void env_init(void);

```

void env_init(void) {
    int i;

    //1. 初始化空闲队列env_free_list, 调度队列env_sched_list.
    LIST_INIT(&env_free_list);
    TAILQ_INIT(&env_sched_list);

    //2. 倒序将envs中进程块, 插入env_free_list头部
    for(i=NENV-1; i>=0; i--){
        LIST_INSERT_HEAD(&env_free_list, &envs[i], env_link);
        envs[i].env_status=ENV_FREE;
    }

    //3.
    struct Page *p;
    panic_on(page_alloc(&p));
    p->pp_ref++;
    //为模版页表分配一页物理内存, 转为内核虚拟地址base_pgdir
    base_pgdir = (Pde *)page2kva(p);
    //将内核数组pages, envs映射至用户空间的UPAGES, UENVS处
    map_segment(base_pgdir, 0, PADDR(pages), UPAGES, ROUND(npage *
sizeof(struct Page), PAGE_SIZE), PTE_G);
    map_segment(base_pgdir, 0, PADDR(envs), UENVS, ROUND(NENV * sizeof(struct
Env), PAGE_SIZE), PTE_G);
}

```

static int env_setup_vm(struct Env *e);

```

static int env_setup_vm(struct Env *e) {
    //1.为新进程e分配一页作为页目录(将其对应内核虚拟地址写入)
    struct Page *p;
    try(page_alloc(&p));
    p->pp_ref++;
    e->env_pgdir=page2kva(p);

    //2. [UTOP,UVPT)为所有进程共享的只读空间, 将该部分对应的内核页表base_pgdir拷贝至进程
    页表, 使得进程可在用户态访问.
    memcpy(e->env_pgdir + PDX(UTOP), base_pgdir + PDX(UTOP), sizeof(Pde) *
(PDX(UVPT) - PDX(UTOP)));

    //3. 自映射页目录项, 内容为: 物理页号 (页目录的基地址) | 权限位
    e->env_pgdir[PDX(UVPT)] = PADDR(e->env_pgdir) | PTE_V;
    return 0;
}

```

int env_alloc(struct Env **new, u_int parent_id);

```

int env_alloc(struct Env **new, u_int parent_id) {
    int r;
    struct Env *e;

    //1.从 env_free_list 中申请一个空PCB 块
    if(LIST_EMPTY(&env_free_list)){
        return -E_NO_FREE_ENV;
    }
    e=LIST_FIRST(&env_free_list);

    //2. 初始化新进程的页目录
    try(env_setup_vm(e));

    //3. 手工初始化进程块
    /*'env_user_tlb_mod_entry' (lab4), 'env_runs' (lab6), 'env_id' (lab3),
    'env_asid' (lab3), 'env_parent_id' (lab3)*/
    e->env_user_tlb_mod_entry = 0; // for lab4
    e->env_runs = 0; // for lab6
    e->env_id=mkenvid(e);
    if(asid_alloc(&e->env_asid)==-E_NO_FREE_ENV) return -E_NO_FREE_ENV;
    e->env_parent_id=parent_id;

    //异常发生时, EXL自动设置为1; IE为1表示中断开启;
    //当且仅当 EXL 被设置为 0 且 UM 被设置为 1 时, 处理器处于用户模式
    e->env_tf.cp0_status = STATUS_IM7 | STATUS_IE | STATUS_EXL | STATUS_UM;
    // Reserve space for 'argc' and 'argv'.

```

```

e->env_tf.regs[29] = USTACKTOP - sizeof(int) - sizeof(char **);

//4.从空闲链表摘除
LIST_REMOVE(e, env_link);

*new = e;
return 0;
}

```

static int load_icode_mapper(void *data, u_long va, size_t offset, u_int perm, const void *src, size_t len);

```

static int load_icode_mapper(void *data, u_long va, size_t offset, u_int perm,
const void *src, size_t len) {
    struct Env *env = (struct Env *)data;
    struct Page *p;

    //1.分配空闲页p
    try(page_alloc(&p));
    p->pp_ref++;

    //2.将src开始的len个字节,拷贝至页p的offset处
    if (src != NULL) {
        memcpy((void *)page2kva(p)+offset, src, len);
    }

    //3.将页p插入进程的页目录中:
    return page_insert(env->env_pgdir, env->env_asid, p, va, perm);
}

```

static void load_icode(struct Env *e, const void *binary, size_t size);

```

//将可执行文件binary(size大小)加载至进程e的内存中
static void load_icode(struct Env *e, const void *binary, size_t size) {
    /* Step 1: Use 'elf_from' to parse an ELF header from 'binary'. */
    const Elf32_Ehdr *ehdr = elf_from(binary, size);
    if (!ehdr) {
        panic("bad elf at %x", binary);
    }

    /* Step 2: Load the segments using 'ELF_FOREACH_PHDR_OFF' and
'elf_load_seg'.
    * As a loader, we just care about loadable segments, so parse only
program headers here.*/
    size_t ph_off;

```

```

//遍历ehdr指向的ELF文件中，每个程序头表项ph.
ELF_FOREACH_PHDR_OFF (ph_off, ehdr) {
    Elf32_Phdr *ph = (Elf32_Phdr *) (binary + ph_off);
    if (ph->p_type == PT_LOAD) {
        panic_on(elf_load_seg(ph, binary + ph->p_offset,
load_icode_mapper, e));
    }
}

/* Step 3: Set 'e->env_tf.cp0_epc' to 'ehdr->e_entry'. */
e->env_tf.cp0_epc=ehdr->e_entry;
}

```

创建进程：struct Env *env_create(const void *binary, size_t size, int priority);

```

struct Env *env_create(const void *binary, size_t size, int priority) {
    struct Env *e;
    /* Step 1: Use 'env_alloc' to alloc a new env, with 0 as 'parent_id'. */
    panic_on(env_alloc(&e, 0));

    /* Step 2: Assign the 'priority' to 'e' and mark its 'env_status' as
runnable. */
    e->env_pri=priority;
    e->env_status=ENV_RUNNABLE;

    /* Step 3: Use 'load_icode' to load the image from 'binary', and insert
'e' into 'env_sched_list' using 'TAILQ_INSERT_HEAD'. */
    load_icode(e, binary, size);
    // #define TAILQ_INSERT_HEAD(head, elm, field)
    TAILQ_INSERT_HEAD(&env_sched_list, e, env_link);

    return e;
}

```

```
void env_run(struct Env *e);
```

```

void env_run(struct Env *e){
    assert(e->env_status == ENV_RUNNABLE);
#ifdef MOS_PRE_ENV_RUN
    MOS_PRE_ENV_RUN_STMT
#endif

    //1.当前进程的上下文保存至env_tf中
    if (curenv) {
        curenv->env_tf = *((struct Trapframe *)KSTACKTOP - 1);
    }
}

```

```

    }
    //2. 切换curenv至即将运行的进程e
    curenv = e;
    curenv->env_runs++;

    //3. 设置全局变量cur_pgdir为当前进程页目录地址(TLB重填时使用)
    cur_pgdir=curenv->env_pgdir;

    //4. 恢复要启动进程的上下文
    env_pop_tf(&curenv->env_tf, curenv->env_asid);
}

```

lib/elfloader.c :

const Elf32_Ehdr *elf_from(const void *binary, size_t size);

```

//从给定的二进制数据binary,提取ELF头
const Elf32_Ehdr *elf_from(const void *binary, size_t size) {
    const Elf32_Ehdr *ehdr = (const Elf32_Ehdr *)binary;
    if (size >= sizeof(Elf32_Ehdr) && ehdr->e_ident[EI_MAG0] == ELFMAG0
    &&ehdr->e_ident[EI_MAG1] == ELFMAG1 && ehdr->e_ident[EI_MAG2] == ELFMAG2 && ehdr->e_ident[EI_MAG3] == ELFMAG3 && ehdr->e_type == 2) {
        return ehdr;
    }
    return NULL;
}

```

int elf_load_seg(Elf32_Phdr *ph, const void *bin, elf_mapper_t map_page, void *data);

```

//将一个ELF文件的程序段，加载至内存中：
/*用给定的程序段头部（Elf32_Phdr *ph）和二进制数据（const void *bin），通过map_page函数，和一个用户数据指针data来执行实际的内存映射。*/

```

异常处理：

kern/entry.S :

```

#include <asm/asm.h>
#include <stackframe.h>

.section .text.tlb_miss_entry
tlb_miss_entry:

```



```

        j            exc_gen_entry

.section .text.exc_gen_entry
exc_gen_entry:
    //1.SAVE_ALL宏:将当前上下文,保存至内核的异常栈中
    SAVE_ALL

    //EXL=1或UM=0时,处理器处于内核态.
    //EXL=1时,新异常发生时,EPC的值不更新.
    //我们设置EXL=0,UM=0,IE=0,使得:处于内核态;关闭中断;支持嵌套异常

    //2.清除Status寄存器的STATUS_UM(用户模式位)、STATUS_EXL(异常级别位)和
    STATUS_IE(中断使能位)
    mfc0    t0, CP0_STATUS
    and     t0, t0, ~(STATUS_UM | STATUS_EXL | STATUS_IE)
    mtc0    t0, CP0_STATUS

    //3.获取异常码:Cause寄存器的2~6位
    mfc0    t0, CP0_CAUSE
    andi    t0, 0x7c

    //4.以异常码作索引,在exception_handlers 数组中,找到对应的中断处理函数
    lw      t0, exception_handlers(t0)

    //5.跳转
    jr      t0

```

kern/genex.S :

`handle_int` 为异常处理函数,此时时钟中断已开启; `ret_from_exception` 完成异常处理并返回。

```

#include <asm/asm.h>
#include <stackframe.h>

.macro BUILD_HANDLER exception handler
    NESTED(handle\_exception, TF_SIZE + 8, zero)
        move    a0, sp
        addiu   sp, sp, -8
        jal     \handler
        addiu   sp, sp, 8
        j       ret_from_exception
    END(handle\_exception)
.endm

.text

```

```

FEXPORT(ret_from_exception)
    RESTORE_ALL
    eret

NESTED(handle_int, TF_SIZE, zero)
    mfc0    t0, CP0_CAUSE
    mfc0    t2, CP0_STATUS
//1.Status和Cause寄存器值按位与：检查哪些中断/异常实际发生
    and     t0, t2
//2.STATUS_IM7=1, 表示：7 号中断（时钟中断）可以被响应
    andi    t1, t0, STATUS_IM7
//3.定时器中断被使能，且实际发生：
    bnez    t1, timer_irq
timer_irq:
    li      a0, 0
    j       schedule
END(handle_int)

BUILD_HANDLER tlb do_tlb_refill

#if !defined(LAB) || LAB >= 4
BUILD_HANDLER mod do_tlb_mod
BUILD_HANDLER sys do_syscall
#endif

BUILD_HANDLER reserved do_reserved

```

kernel.lds :

- `.text.exc_gen_entry` 段和 `.text.tlb_miss_entry` 段需要被链接器放到特定的位置

```

/*
 * Set the architecture to mips.
 */
OUTPUT_ARCH(mips)

/*
 * Set the ENTRY point of the program to _start.
 */
ENTRY(_start)

SECTIONS {
    /*异常处理的入口地址
    CPU异常:跳转至0x80000180处;用户态地址的TLB Miss异常,跳转至0x80000000处
    */

```

```

    . = 0x80000000;
    .tlb_miss_entry : {*(.text.tlb_miss_entry)}

    . = 0x80000180;
    .exc_gen_entry : {*(.text.exc_gen_entry)}

/* fill in the correct address of the key sections: text, data, bss. */
/* Step 1: Set the loading address of the text section to the location
counter ". ". */
    . = 0x80020000;

/* Step 2: Define the text section. */
    .text : { *(.text) }

/* Step 3: Define the data section. */
    .data : { *(.data) }

bss_start = .;
/* Step 4: Define the bss section. */
    .bss : { *(.bss) }
bss_end = .;
    . = 0x80400000;
    end = . ;
}

```