UNIVERSIDADE FEDERAL DE VIÇOSA – UFV DEPARTAMENTO DE ENGENHARIA ELÉTRICA - DEL CURSO DE ENGENHARIA ELÉTRICA

<u>2ª PROVA DE SISTEMAS DE CONTROLE II – ELT 331</u> VALOR: 35 PONTOS

(Prof. Tarcísio Pizziolo) 21/09/2021 - (PVANet – 09 às 12 h)

Obs.: Deve-se aplicar o MatLab, ou software similar, para gerar os Diagramas de Bode e os gráficos de respostas solicitados.

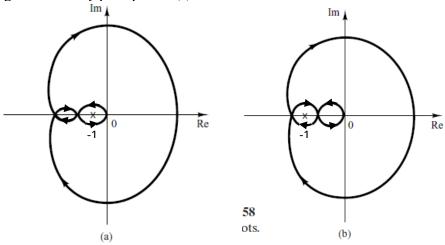
ALUNO: Matrícula:

QUESTÕES

1) (5 pts) Seja o sistema em malha fechada sendo que G(s) possui um polo no semiplano direito do plano s.

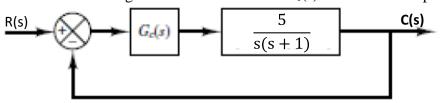


Considere os dois gráficos de *Nyquist* para G(s):



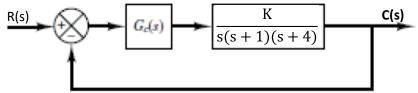
- a) (2,5 pts) Analisando o gráfico de *Nyquist* dado na letra a) o sistema é estável ou instável? Justifique aplicando a fórmula do Critério de Estabilidade de *Nyquist*.
- b) (2,5 pts) Analisando o gráfico de *Nyquist* dado na letra b) o sistema é estável ou instável? Justifique aplicando a fórmula do Critério de Estabilidade de *Nyquist*.

2) (10 pts) O sistema de controle a seguir tem um controlador G_c(s) em série com a planta.



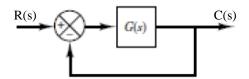
- a) (5 pts) Projetar o controlador $G_c(s)$ em avanço de fase tal que a Margem de Fase em resposta em frequência para o sistema seja $\geq 50^{\circ}$ e o Erro em estado estacionário para uma entrada Rampa Unitária seja igual 2%. (Adicionar 5° no ângulo do controlador).
- b) (5 pts) Plotar o Diagrama de Bode (resposta em frequência) para o sistema de controle em malha fechada com o controlador $G_c(s)$ apresentando a Margem de Fase e o Erro em estado estacionário para uma entrada Rampa Unitária.

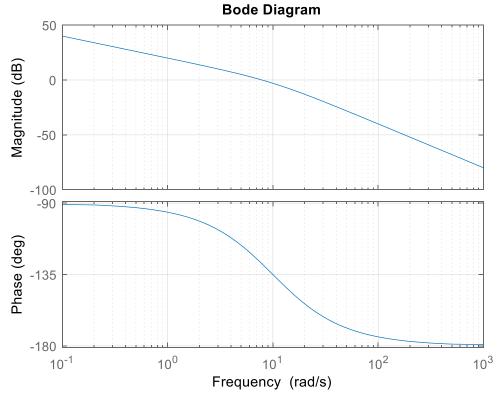
3) (10 pts) O sistema de controle a seguir tem um controlador G_c(s) em série com a planta.



a) (5 pts) Projetar um controlador em atraso-avanço de fase $G_c(s)$ com $\alpha=\beta$ e $K_c=1$ tal que a Margem de Fase em resposta em frequência para o sistema seja $\geq 50^\circ$, a Margem de Ganho ≥ 10 dB e a Constante de Erro Estático de Velocidade seja igual a $10~s^{-1}$. (Adicionar 5° no ângulo do controlador). b) (5 pts) Plotar o Diagrama de Bode (resposta em frequência) para o sistema de controle em malha fechada com o controlador $G_c(s)$ apresentando a Margem de Fase e o Erro em estado estacionário para uma entrada Rampa Unitária.

4) (**10 pts**) A função de transferência G(s) da planta do sistema de controle em malha fechada a seguir possui a resposta em frequência dada pelo Diagrama de Bode abaixo.





- a) (5 pts) Determine o erro em estado permanente para este sistema de controle quando for submetido a uma entrada Rampa Unitária.
- b) (5 pts) Determine o erro em estado permanente para este sistema de controle quando for submetido a uma entrada Degrau Unitário.