RELATÓRIO 07: DETERMINAÇÃO DAS REATÂNCIAS SÍNCRONAS DE EIXO DIRETO E DE EIXO EM QUADRATURA

Batista, H.O.B.¹, Alves, W. F. O.²
Matriculas: 96704¹, 96708²
Departamento de Engenharia Elétrica,
Universidade Federal de Viçosa, Viçosa - MG.
e-mails: hiago.batista@ufv.br¹, werikson.alves@ufv.br²

I. Introdução

A reatância de eixo direto (X_d) e de eixo em quadratura (X_q) , são determinadas por um método chamado de teste de escorregamento. Que é basicamente fazer a aplicação de tensões trifásicas equilibradas no estator, de baixo valor, de modo que a máquina não entre em sincronismo, enquanto o rotor é acionado por uma máquina primária, em uma rotação abaixo da síncrona.

Para evitar que a máquina entre em sincronismo é deixado em aberto os enrolamentos de campo. Como não há sincronismo, haverá um escorregamento, e em um dado momento em que o campo girante ira se alinhar com os pólos do rotor, X_d onde a relutância será miníma e um momento onde ele está a 90° deste eixo, onde a relutância é máxima (X_q) .

II. Objetivos Gerais e Específicos

O objetivo deste experimento é determinar as reatâncias síncronas de eixo direto (X_d) e de eixo em quadratura (X_a) .

III. Materiais

- 01 Máquina CC;
- 01 Máquina Síncrona;
- Multímetro;
- 01 Varivolt;
- 01 Tacômetro.

IV. DESENVOLVIMENTO

Para a realização do ensaio é utilizada uma máquina de corrente contínua e uma máquina síncrona, cuja montagem é mostrada na Figura 1. A máquina de corrente contínua terá sua ligação em shunt (enrolamento de campo em paralelo com o circuito da armadura) e a máquina síncrona terá seu enrolamento de campo em aberto e terminais do estator ligados em estrela.

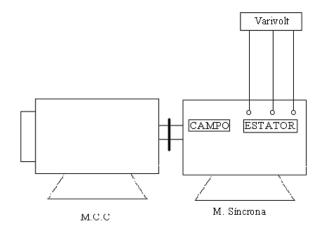


Figura 1. Esquema de ligação.

A Figura 2 mostra o protótipo ilustrando de forma melhor os instrumentos de medidas e o conjunto máquina síncrona e motor de corrente contínua

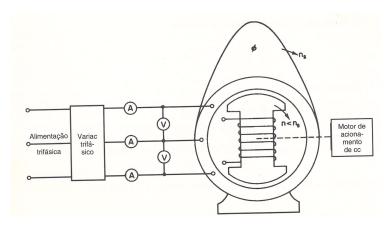


Figura 2. Montagem pra o teste.

Agora iremos fazer os seguintes passos:

a) Alimentar o estator da máquina síncrona com o varivolt, com o enrolamento de campo em curto circuito e

verfiicar o sentido de rotação;

- b) Desligar a máquina síncrona e acioná-la pelo motor cc, verificando o sentido de rotação, que deverá ser o mesmo da máquina síncrona;
- c) Acionar em seguida a máquina síncrona pelo motor co abaixo da velocidade síncrona (1800 RPM), em uma velocidade de aproximadamente 1780 RPM e alimentála com o varivolt em uma tensão reduzida, deixado o enrolamento de campo em aberto;
- d) O enrolamento de campo deve ser deixado em aberto para a máquina síncrona não entra em sincronismo e tensão reduzida para evitar que o torque de relutância não coloque a máquina em sincronismo;

Tabela I VELOCIDADES ANOTADAS DO LABORATÓRIO.

Velocidade do o	ampo girante	1800
Velocidade	do rotor	1778

Tabela II Dados Obtidos no Laboratório.

_							
	Corrente Máxima						
Г	IA (A)	IB (A)		Ic (A)			
Г	1,48	1,2		1,36			
Γ	Corrente Mínima						
Г	IA (A)	IB (A)		Ic (A)			
Г	1,15	1,19		1,16			
7	Tensão máxima e mínima						
	VMax ((V)	VM	lin (V)			
	59		58				

V. Resultados e Discussões

Portanto, dado o resultado da Tabela I, temos que o escorregamento, será dado por:

$$s_{\%} = \frac{1800 - 1778}{1800} \cdot 100\% = 1{,}22\% \tag{1}$$

Para calcular X_d e X_q , utilizaremos o valor médio das correntes da Tabela II, logo:

$$X_d = \frac{V_{max}}{I_{min}} = \frac{59}{1,17} = 50,57 \ \Omega$$
 (2)

$$X_q = \frac{V_{min}}{I_{max}} = \frac{58}{1,35} = 43,07 \ \Omega \tag{3}$$

Fazendo uma comparação com a reatância síncrona obtida no primeiro experimento, temos que a $X_s=18,15~\Omega,$ portanto vemos que $X_d>X_q>X_s.$

Vale ressaltar também que a vantagem de se trabalhar com o modelo de maquina de pólos salientes é que temos o torque a relutância, enquanto na máquina de polos lisos não temos essa característica.

VI. Conclusões

Portanto através deste experimento conseguimos determinar as reatância de eixo direto e de eixo em quadratura.

Referências

- [1] Stephen J Chapman. Fundamentos de máquinas elétricas. AMGH editora, 2013.
- [2] J. T. Resende. Laboratorio de Máquinas Elétricas 2 Pratica 07.
 D.E.L.-UFV, 2022.