



Gabarito MAT340 Lista -2

1. a) DEMONSTRAÇÃO
b) DEMONSTRAÇÃO

2. $y(t) = k_1 e^{4t} + k_2 e^{-t} - 0.5 e^{2t}$

3. a) $y(t) = k_1 \cos(t) + k_2 \sin(t) - \cos(t) \ln|\operatorname{tg}(t) + \sec(t)|$
b) $y(t) = k_1 \cos(3t) + k_2 \sin(3t) + \sin(3t) \ln|\operatorname{tg}(3t) + \sec(3t)| - 1$
c) $y(t) = k_1 e^{-2t} + k_2 t e^{-2t} - e^{-2t} \ln|t|$
d) $y(t) = k_1 e^{2t} + k_2 e^{3t} + \int_t^t [e^{3(t-s)} - e^{2(t-s)}] g(s) ds$

4. a) $y(t) = k_1 t^2 + k_2 t^{-1} + t^2 \ln|t| + \frac{1}{2}$

b) $Y(t) = \int_t^t \frac{(te^s - e^t s)}{(1-s)^2 e^s} g(s) ds$

5. DEMONSTRAÇÃO

6. a) DEMONSTRAÇÃO

b) $y(t) = y_0 \cos(t) + y_0 \sin(t) + \int_{t_0}^t \sin(t-s) g(s) ds$

7. $Y(t) = \frac{1}{\mu} \int_{t_0}^t e^{\lambda(t-s)} \sin \mu(t-s) g(s) ds$

8. $Y(t) = \int_{t_0}^t (t-s) e^{a(t-s)} g(s) ds$

9. $Y(t) = \frac{1}{b-a} \int_{t_0}^t [e^{b(t-s)} - e^{a(t-s)}] g(s) ds$

10. DEMONSTRAÇÃO

11. a) $u = 5 \cos(2t - 0,9273)$

b) $u = 2 \cos(t - 120)$

c) $u = 2\sqrt{5} \cos(3t + 0,4636)$

d) $u = \sqrt{13} \cos(\pi t - 4,1244)$

$$12. u(t) = \frac{-1}{12} \cos(8\sqrt{2}t) + \frac{1}{4\sqrt{2}} \operatorname{sen}(8\sqrt{2}t)$$

$$13. Q = 10^{-6} \cos(2000t) \text{ C, } t \text{ em s}$$

$$14. a) y(t) = a_0 \sum_0^{\infty} \frac{x^{2k}}{(2k)!} + a_1 \sum_0^{\infty} \frac{x^{2k+1}}{(2k+1)!}$$

$$b) y(t) = a_0 \sum_0^{\infty} \frac{x^{2k}}{2^k k!} + a_1 \sum_0^{\infty} \frac{2^k k! x^{2k+1}}{(2k+1)!}$$

$$c) \text{ f. r.: } (n+2)a_{n+2} = a_{n+1} + a_n; \quad n = 1, 2, 3 \dots$$

#não tem termo geral, deixar em função dos primeiros termos

$$d) y(t) = 1 + \sum_0^{\infty} \frac{(-1)^{n+1} (k^2 x^4)^{n+1}}{(4n+3)(4n+4)}$$

$$y(t) = x \left[1 + \sum_0^{\infty} \frac{(-1)^n (k^2 x^4)^{n+1}}{(4n+4)(4n+5)} \right]$$

$$e) \text{ f. r.: } (n+2)(n+1)a_{n+2} - n(n+1) + a_n = 0 \quad n = 1, 2, 3 \dots$$

#não tem termo geral, deixar em função dos primeiros termos

$$f) \text{ f. r.: } (n+2)(n+1)a_{n+2} = (n+1)^2 a_{n+1} + a_n + a_{n-1}$$

#não tem termo geral, deixar em função dos primeiros termos

$$15. a) \text{ Basta substituir } \operatorname{sen}(x) \text{ na EDO}$$

b) Desde que $\operatorname{sen}(x)$ seja uma solução da EDO, torna-se necessário apenas encontrar a série para $\operatorname{sen}(x)$ e escrever os primeiros termos. (Cálculo 2)

$$16. a) \begin{aligned} x_1' &= x_2 \\ x_2' &= -2x_1 - 0.5x_2 \end{aligned}$$

$$b) \begin{aligned} x_1' &= x_2 \\ x_2' &= 3\operatorname{sen}(t) - 2x_1 - 0.5x_2 \end{aligned}$$

$$17. i) \begin{aligned} x_1(t) &= \frac{5}{2}e^{-t} - \frac{1}{2}e^{-3t} \\ x_2(t) &= \frac{5}{2}e^{-t} + \frac{1}{2}e^{-3t} \end{aligned}$$

$$ii) \begin{aligned} x_1(t) &= 3\cos(t) + 4\operatorname{sen}(t) \\ x_2(t) &= -3\operatorname{sen}(t) + 4\cos(t) \end{aligned}$$

18. DEMONSTRAÇÃO – **semelhante ao exercício 6a**

19.

$$\begin{aligned} 20. \text{ a) } x'_1 &= x_2 \\ x'_2 &= -\left(1 - \frac{1}{4t^2}\right)x_1 - \frac{1}{t}x_2 \end{aligned}$$

b, c) Exercício 16

d)

$$21. x = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix} e^{2t}$$