MÉTODOS DE JACOBI-RICHARDSON E DE GAUSS-SEIDEL

- •ALGORITMOS
- •ALGUMAS OBSERVAÇÕES E COMPARAÇÕES COM OS MÉTODOS DIRETOS
- •MAIS UM EXEMPLO

- •MAT 271 Cálculo Numérico PER3/2021/UFV
- Professor Amarísio Araújo DMA/UFV

SISTEMA LINEAR Ax = b

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}, x = \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}, b = \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$$

$$(*) \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

Suponhamos que $det A \neq 0$ e $a_{ii} \neq 0$ para todo i. Seja \bar{x} a solução única do sistema, considerada como uma n-upla de \mathbb{R}^n : $\bar{x} = (\bar{x}_1, \bar{x}_2, ..., \bar{x}_n)$.

JACOBI-RICHARDSON

Equações de Iteratividade:

$$\begin{cases} x_1^{(k+1)} = \frac{b_1}{a_{11}} - \frac{a_{12}}{a_{11}} x_2^{(k)} - \frac{a_{13}}{a_{11}} x_3^{(k)} - \dots - \frac{a_{1n}}{a_{11}} x_n^{(k)} \\ x_2^{(k+1)} = \frac{b_2}{a_{22}} - \frac{a_{21}}{a_{22}} x_1^{(k)} - \frac{a_{23}}{a_{22}} x_3^{(k)} - \dots - \frac{a_{2n}}{a_{22}} x_n^{(k)} \\ \vdots \\ x_n^{(k+1)} = \frac{b_n}{a_{nn}} - \frac{a_{n1}}{a_{nn}} x_1^{(k)} - \frac{a_{n2}}{a_{nn}} x_2^{(k)} - \dots - \frac{a_{nn-1}}{a_{nn}} x_{n-1}^{(k)} \end{cases}$$

$$x^{(0)} = (x_1^{(0)}, x_2^{(0)}, \dots, x_n^{(0)})$$
 (qualquer)

JACOBI-RICHARDSON: UM POSSÍVEL ALGORITMO

- 1) Forneça: aproximação inicial $x^{(0)} = \left(x_1^{(0)}, x_2^{(0)}, \dots, x_n^{(0)}\right)$; $\varepsilon > 0$ (tolerância ou precisão); k = 0; Pare = Falso;
- 2) Enquanto Pare = Falso, faça:

Para i = 1, ..., n, faça:

$$x_i^{(k+1)} = \left(b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} x_j^{(k)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j^{(k)}\right) / a_{ii}$$

Se $||x^{(k+1)} - x^{(k)}|| < \varepsilon$, então Pare = Verdade;

Senão k = k + 1.

PODERIA SER O ERRO RELATIVO

GAUSS-SEIDEL

Equações de Iteratividade:

$$\begin{cases} x_1^{(k+1)} = \frac{b_1}{a_{11}} - \frac{a_{12}}{a_{11}} x_2^{(k)} - \frac{a_{13}}{a_{11}} x_3^{(k)} - \dots - \frac{a_{1n}}{a_{11}} x_n^{(k)} \\ x_2^{(k+1)} = \frac{b_2}{a_{22}} - \frac{a_{21}}{a_{22}} x_1^{(k+1)} - \frac{a_{23}}{a_{22}} x_3^{(k)} - \dots - \frac{a_{2n}}{a_{22}} x_n^{(k)} \\ x_3^{(k+1)} = \frac{b_3}{a_3} - \frac{a_{31}}{a_{33}} x_1^{(k+1)} - \frac{a_{32}}{a_{33}} x_2^{(k+1)} - \frac{a_{34}}{a_{33}} x_4^{(k)} - \dots - \frac{a_{3n}}{a_{33}} x_n^{(k)} & k = 0,1,2,\dots \\ \vdots \\ x_n^{(k+1)} = \frac{b_n}{a_{nn}} - \frac{a_{n1}}{a_{nn}} x_1^{(k+1)} - \frac{a_{n2}}{a_{nn}} x_2^{(k+1)} - \dots - \frac{a_{nn-1}}{a_{nn}} x_{n-1}^{(k+1)} \\ x^{(0)} = \left(x_1^{(0)}, x_2^{(0)}, \dots, x_n^{(0)} \right) \text{ (qualquer)} \end{cases}$$

GAUSS-SEIDEL: UM POSSÍVEL ALGORITMO

- 1) Forneça: aproximação inicial $x^{(0)} = \left(x_1^{(0)}, x_2^{(0)}, \dots, x_n^{(0)}\right)$; $\varepsilon > 0$ (tolerância ou precisão); k = 0; Pare = Falso;
- 2) Enquanto Pare = Falso, faça:

Para i = 1, ..., n, faça:

$$x_i^{(k+1)} = \left(b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} x_j^{(k+1)} - \sum_{j=i+1}^{n} a_{ij} x_j^{(k)}\right) / a_{ii}$$

Se $||x^{(k+1)} - x^{(k)}|| < \varepsilon$, então Pare = Verdade;

Senão k = k + 1.

PODERIA SER O ERRO RELATIVO

LEMBRANDO: NORMAS EM \mathbb{R}^n

Três casos especiais de normas de \mathbb{R}^n : para $v=(v_1,v_2,...,v_n)\in\mathbb{R}^n$:

$$||v||_1 = |v_1| + |v_2| + \dots + |v_n|$$
 (Norma da Soma)

$$||v||_2 = \sqrt{v_1^2 + v_2^2 \dots + v_n^2}$$
 (Norma Euclidiana)

$$||v||_{\infty} = m \acute{a} x\{|v_1|, |v_2|, ..., |v_n|\}$$
 (Norma do Máximo)

No nosso Curso, escolhemos usar a Norma do Máximo.

ALGUMAS OBSERVAÇÕES E COMPARAÇÕES DOS MÉTODOS DIRETOS E INDIRETOS

De uma forma geral, os métodos diretos (Eliminação de Gauss e de Gauss-Jordan, Decomposição LU, por exemplo) são métodos finitos na determinação da solução do sistema linear, e devem ser usados quando a matriz A do sistema for densa, isto é, apresenta poucos elementos nulos, e quando o sistema é de pequeno porte (dimensão pequena).

Os métodos iterativos devem ser usados na resolução de sistemas lineares de grande porte (centenas de equações e de incógnitas) e quando a matriz A do sistema for esparsa, apresenta muitos elementos nulos. Nestes métodos, quando a convergência é garantida, eles independem da aproximação inicial considerada, mostrando-se vantajosos por não alterarem a estrutura da matriz A durante a sua aplicação e por minimizarem a propagação dos erros de arredondamento.

Alguns sistemas lineares em Computação Aplicada surgem de situações envolvendo resolução de equações diferenciais, que resultam em sistemas de grande porte e esparsos. Para estes, os métodos iterativos são mais atrativos, em especial o Método de Gauss-Seidel, que, em caso de convergência assegurada, apresentam maior rapidez na obtenção da solução aproximada.

Sistema do exercício 7 da Lista de Exercícios III:

Seja o sistema linear:
$$\begin{cases} 5x_1 + 2x_2 + x_3 = -12 \\ -x_1 + 4x_2 + 2x_3 = 20. \\ 2x_1 - 3x_2 + 10x_3 = 3 \end{cases}$$

Vamos usar o método de Gauss-Seidel, com aproximação inicial $x^{(0)}=(0.1,0.2,0.5)$, para encontrar uma aproximação do sistema com precisão $\varepsilon=0.01$ para o erro absoluto. (Na lista, pediu-se para usar Jacobi-Richardson)

Como a matriz A dos coeficientes do sistema é tal que det A=253, o sistema possui solução única. E como $a_{ii}\neq 0$ para todo i=1,2,3, as equações de iteratividade do método de Gauss-Seidel podem ser obtidas.

$$\begin{cases} 5x_1 + 2x_2 + x_3 = -12 \\ -x_1 + 4x_2 + 2x_3 = 20 \Leftrightarrow \\ 2x_1 - 3x_2 + 10x_3 = 3 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = -\frac{12}{5} - \frac{2}{5}x_2 - \frac{1}{5}x_3 \\ x_2 = 5 + \frac{1}{4}x_1 - \frac{1}{2}x_3 \\ x_3 = \frac{3}{10} - \frac{1}{5}x_1 + \frac{3}{10}x_2 \end{cases}$$

O Critério de Sassenfeld é satisfeito. Logo há garantia de convergência. Obs: É fácil ver que o Critério Norma Linha é satisfeito.

Como vimos, se o Critério Norma Linha é satisfeito, o Critério de Sassenfeld também o é.

$$\begin{cases} x_1^{(k+1)} = -2.4 - 0.4x_2^{(k)} - 0.2x_3^{(k)} \\ x_2^{(k+1)} = 5 + 0.25x_1^{(k+1)} - 0.5x_3^{(k)} \\ x_3^{(k+1)} = 0.3 - 0.2x_1^{(k+1)} + 0.3x_2^{(k+1)} \end{cases}$$

$$\chi^{(0)} = (0.1, 0.2, 0.5)$$
 $\varepsilon = 0.01$

$$k = 0 \Rightarrow \begin{cases} x_1^{(1)} = -2.4 - 0.4 \times 0.2 - 0.2 \times 0.5 = -2.5800 \\ x_2^{(1)} = 5 + 0.25 \times (-2.58) - 0.5 \times 0.5 = 4.1050 \Rightarrow x^{(1)} = (-2.5800, 4.1050, 2.0475) \\ x_3^{(1)} = 0.3 - 0.2 \times (-2.58) + 0.3 \times 4.105 = 2.0475 \end{cases}$$

$$||x^{(1)} - x^{(0)}||_{\infty} = ||(-2.6800, 3.9050, 1.5475)||_{\infty} = 3.9050 > 0.01$$

$$x^{(0)} = (0.1, 0.2, 0.5)$$
 $x^{(1)} = (-2.5800, 4.1050, 2.0475)$

$$k = 1 \Longrightarrow \begin{cases} x_1^{(2)} = -2.4 - 0.4 \times 4.105 - 0.2 \times 2.0475 = -4.4515 \\ x_2^{(2)} = 5 + 0.25 \times (-4.4515) - 0.5 \times 2.0475 = 2.8634 \implies x^{(2)} = (-4.4515, 2.8634, 2.0493) \\ x_3^{(2)} = 0.3 - 0.2 \times (-4.4515) + 0.3 \times 2.8634 = 2.0493 \end{cases}$$

$$||x^{(2)} - x^{(1)}||_{\infty} = ||(-1.8715, -1.2416, 0.0018)||_{\infty} = 1.8715 > 0.01$$

$$x^{(0)} = (0.1,0.2,0.5) x^{(1)} = (-2.5800,4.1050,2.0475) x^{(2)} = (-4.4515,2.8634,2.0493)$$

$$k = 2 \Rightarrow \begin{cases} x_1^{(3)} = -2.4 - 0.4 \times 2.8634 - 0.2 \times 2.0493 = -3.9552 \\ x_2^{(3)} = 5 + 0.25 \times (-3.9552) - 0.5 \times 2.0493 = 2.9865 \Rightarrow x^{(3)} = (-3.9552,2.9865,1.9870) \\ x_3^{(3)} = 0.3 - 0.2 \times (-3.9552) + 0.3 \times 2.9865 = 1.9870 \end{cases}$$

$$\|x^{(3)} - x^{(2)}\|_{\infty} = \|(0.4963,0.1231, -0.0623)\|_{\infty} = 0.4963 > 0.01$$

$$x^{(0)} = (0.1, 0.2, 0.5)$$
 $x^{(1)} = (-2.5800, 4.1050, 2.0475)$ $x^{(2)} = (-4.4515, 2.8634, 2.0493)$ $x^{(3)} = (-3.9552, 2.9865, 1.9870)$

$$k = 3 \Rightarrow \begin{cases} x_1^{(4)} = -2.4 - 0.4 \times 2.9865 - 0.2 \times 1.987 = -3.9920 \\ x_2^{(4)} = 5 + 0.25 \times (-3.992) - 0.5 \times 1.987 = 3.0085 \Rightarrow x^{(4)} = (-3.9920, 3.0085, 2.0010) \\ x_3^{(4)} = 0.3 - 0.2 \times (-3.992) + 0.3 \times 3.0085 = 2.0010 \end{cases}$$

$$||x^{(4)} - x^{(3)}||_{\infty} = ||(-0.0368, 0.0220, 0.0140)||_{\infty} = 0.0368 > 0.01$$

$$x^{(0)} = (0.1, 0.2, 0.5)$$
 $x^{(1)} = (-2.5800, 4.1050, 2.0475)$ $x^{(2)} = (-4.4515, 2.8634, 2.0493)$ $x^{(3)} = (-3.9552, 2.9865, 1.9870)$ $x^{(4)} = (-3.9920, 3.0085, 2.0010)$

$$k = 4 \Longrightarrow \begin{cases} x_1^{(5)} = -2.4 - 0.4 \times 3.0085 - 0.2 \times 2.001 = -4.0036 \\ x_2^{(5)} = 5 + 0.25 \times (-4.0036) - 0.5 \times 2.001 = 2.9986 \implies x^{(5)} = (-4.0036, 2.9986, 2.0003) \\ x_3^{(5)} = 0.3 - 0.2 \times (-4.0036) + 0.3 \times 2.9986 = 2.0003 \end{cases}$$

$$||x^{(5)} - x^{(4)}||_{\infty} = ||(-0.0116, -0.0099, 0.0007)||_{\infty} = 0.0116 > 0.01$$

$$x^{(0)} = (0.1, 0.2, 0.5)$$
 $x^{(1)} = (-2.5800, 4.1050, 2.0475)$ $x^{(2)} = (-4.4515, 2.8634, 2.0493)$ $x^{(3)} = (-3.9552, 2.9865, 1.9870)$ $x^{(4)} = (-3.9920, 3.0085, 2.0010)$ $x^{(5)} = (-4.0036, 2.9986, 2.0003)$

$$k = 5 \Rightarrow \begin{cases} x_1^{(6)} = -2.4 - 0.4 \times 2.9986 - 0.2 \times 2.0003 = -3.9995 \\ x_2^{(6)} = 5 + 0.25 \times (-3.9995) - 0.5 \times 2.0003 = 3.0000 \Rightarrow x^{(6)} = (-3.9995, 3.0000, 1.9999) \\ x_3^{(6)} = 0.3 - 0.2 \times (-3.9995) + 0.3 \times 3.0 = 1.9999 \end{cases}$$

$$||x^{(6)} - x^{(5)}||_{\infty} = ||(0.0041, 0.0014, -0.0004)||_{\infty} = 0.0041 < 0.01$$

Portanto, a solução aproximada do sistema é $x^{(6)} = (-3.9995, 3.0000, 1.9999)$, com erro absoluto menor que 0.01.

AINDA NO EXEMPLO

VAMOS USAR A NORMA EUCLIDIANA PARA CALCULAR OS ERROS ENTRE OS TERMOS ENCONTRADOS

$$x^{(0)} = (0.1,0.2,0.5) \quad x^{(1)} = (-2.5800,4.1050,2.0475) \quad x^{(2)} = (-4.4515,2.8634,2.0493)$$

$$x^{(3)} = (-3.9552,2.9865,1.9870) \quad x^{(4)} = (-3.9920,3.0085,2.0010)$$

$$x^{(5)} = (-4.0036,2.9986,2.0003) \quad x^{(6)} = (-3.9995,3.0000,1.9999)$$

$$\|x^{(1)} - x^{(0)}\|_2 = \|(-2.6800,3.9050,1.5475)\|_2 = 4.9826$$

$$\|x^{(2)} - x^{(1)}\|_2 = \|(-1.8715,-1.2416,0.0018)\|_2 = 2.2459$$

$$\|x^{(3)} - x^{(2)}\|_2 = \|(0.4963,0.1231,-0.0623)\|_2 = 0.5151$$

$$\|x^{(4)} - x^{(3)}\|_2 = \|(-0.0368,0.0220,0.0140)\|_2 = 0.0451$$

$$\|x^{(5)} - x^{(4)}\|_2 = \|(-0.0116,-0.0099,0.0007)\|_2 = 0.0153$$

$$\|x^{(6)} - x^{(5)}\|_2 = \|(0.0041,0.0014,-0.0004)\|_2 = 0.0044$$

$$||v||_2 = \sqrt{v_1^2 + v_2^2 \dots + v_n^2}$$

AINDA NO EXEMPLO

COMPARANDO

NORMA DO MÁXIMO

$$||x^{(1)} - x^{(0)}||_{\infty} = 3.9050$$

$$||x^{(2)} - x^{(1)}||_{\infty} = 1.8715$$

$$||x^{(3)} - x^{(2)}||_{\infty} = 0.4963$$

$$||x^{(4)} - x^{(3)}||_{\infty} = 0.0368$$

$$||x^{(5)} - x^{(4)}||_{\infty} = 0.0116$$

$$||x^{(6)} - x^{(5)}||_{\infty} = 0.0041$$

NORMA EUCLIDIANA

$$||x^{(1)} - x^{(0)}||_2 = 4.9826$$

$$||x^{(2)} - x^{(1)}||_2 = 2.2459$$

$$||x^{(3)} - x^{(2)}||_2 = 0.5151$$

$$||x^{(4)} - x^{(3)}||_2 = 0.0451$$

$$||x^{(5)} - x^{(4)}||_2 = 0.0153$$

$$||x^{(6)} - x^{(5)}||_2 = 0.0044$$

COMO COLOCADO NA AULA SOBRE O CRITÉRIO DE PARADA

$$||v||_{\infty} \le ||v||_2 \le \sqrt{n} ||v||_{\infty}$$

$$||v||_2 \le \sqrt{n}||v||_\infty$$

Assim: Se queremos que $\|x^{(k+1)} - x^{(k)}\|_2 < \varepsilon$,

basta que exigir que $\left\|x^{(k+1)}-x^{(k)}\right\|_{\infty}<\frac{\varepsilon}{\sqrt{n}}$.