

title

author

2022 年 7 月 31 日

目录

1 FDM	5
1.1 有限差分格式	5
附录 A 算法通用概念	7
A.1 CFL	7
A.2 convergence rate	7
A.3 Accuracy	8

Appendices

Chapter 1

FDM

1.1 有限差分格式

通常 FDM 有离散记号:

时域:

$$\begin{aligned}n &= 0, 1, \dots, N_t \\t &= n\Delta t \\t_{max} &= T = N_t\Delta t\end{aligned}\tag{1.1}$$

总之, 有 N_t 个 space, $N_t + 1$ 个 node.

空间:

$$\begin{aligned}i &= 0, 1, \dots, N_x \\x_i &= i\Delta x\end{aligned}\tag{1.2}$$

总之, 有 N_x 个 space, $N_x + 1$ 个 node.

最后, 有通用的 FDM 格式记号:

$$\begin{aligned}
u'(t_n) &\approx [D_t u]^n = \frac{u^{n+\frac{1}{2}} - u^{n-\frac{1}{2}}}{\Delta t} \\
u'(t_n) &\approx [D_{2t} u]^n = \frac{u^{n+1} - u^{n-1}}{2\Delta t} \\
u'(t_n) &= [D_t^- u]^n = \frac{u^n - u^{n-1}}{\Delta t} \\
u'(t_n) &\approx [D_t^+ u]^n = \frac{u^{n+1} - u^n}{\Delta t} \\
u'(t_{n+\theta}) &= [\bar{D}_t u]^{n+\theta} = \frac{u^{n+1} - u^n}{\Delta t} \\
u'(t_n) &\approx [D_t^{2-} u]^n = \frac{3u^n - 4u^{n-1} + u^{n-2}}{2\Delta t} \\
u''(t_n) &\approx [D_t D_t u]^n = \frac{u^{n+1} - 2u^n + u^{n-1}}{\Delta t^2} \\
u\left(t_{n+\frac{1}{2}}\right) &\approx [\bar{u}^t]^{n+\frac{1}{2}} = \frac{1}{2}(u^{n+1} + u^n) \\
u\left(t_{n+\frac{1}{2}}\right)^2 &\approx [\bar{u}^{2t,g}]^{n+\frac{1}{2}} = u^{n+1}u^n \\
u\left(t_{n+\frac{1}{2}}\right) &\approx [\bar{u}^{t,h}]^{n+\frac{1}{2}} = \frac{2}{\frac{1}{u^{n+1}} + \frac{1}{u^n}} \\
u(t_{n+\theta}) &\approx [\bar{u}^{t,\theta}]^{n+\theta} = \theta u^{n+1} + (1-\theta)u^n \\
t_{n+\theta} &= \theta t_{n+1} + (1-\theta)t_{n-1}
\end{aligned} \tag{1.3}$$

附录 A

算法通用概念

A.1 CFL

对于波动方程, 有关键参数 Courant number C :

$$C = u \frac{\Delta t}{\Delta x} \quad (\text{A.1})$$

CFL (Courant-Friedrichs-Lewy) condition 的定义基于 Courant number:

$$C = u \frac{\Delta t}{\Delta x} \leq C_{max} \quad (\text{A.2})$$

A.2 convergence rate

收敛率 (convergence rate) 是基于误差定义的。为了测试收敛率, 我们需要构造一系列的算例, 让每个算例的时间或者空间网格都比上一个算例的网格更精细。收敛率的测试依赖于假设:

$$E = C_t \Delta t^r + C_x \Delta x^p \quad (\text{A.3})$$

其中 E 是数值误差, C_t, C_x, r 和 p 是常数。 r 是时间上的收敛率, p 是空间上的收敛率。比如当我们采用中心差分的离散方法, 我们期待 $r = p = 2$ (根据截断误差的推导)。并且, 通常来说, C_t 和 C_x 的值的大小, 我们是不关心的。

当我们计算误差的时候, 首先, 定义一个初始的空间步长 h_0 , 然后定义随后的 h :

$$h_i = 2^{-i} h_0, \quad i = 0, 1, 2, \dots, m \quad (\text{A.4})$$

一共有 $0, 1, \dots, m : m + 1$ 这么多个算例。

对于每一个算例, 我们都记录 E 和 h 。常见的 E 有两种选择方法, ℓ^2 norm 或者 ℓ^∞ norm:

$$\begin{aligned} E &= \|e_i^n\|_{\ell^2} = \left(\Delta t \Delta x \sum_{n=0}^{N_t} \sum_{i=0}^{N_x} (e_i^n)^2 \right)^{\frac{1}{2}}, \quad e_i^n = u_e(x_i, t_n) - u_i^n \\ E &= \|e_i^n\|_{\ell^\infty} = \max_{i,n} |e_i^n| \end{aligned} \quad (\text{A.5})$$

另外一种方式是记录单一时间步骤上的误差 ℓ^2 或 ℓ^∞ , 比如在最后一个时间步上 ($n = N_t$):

$$\begin{aligned} E = \|e_i^n\|_{\ell^2} &= \left(\Delta x \sum_{i=0}^{N_x} (e_i^n)^2 \right)^{\frac{1}{2}}, \quad e_i^n = u_e(x_i, t_n) - u_i^n, \\ E = \|e_i^n\|_{\ell^\infty} &= \max_{0 \leq i \leq N_x} |e_i^n|. \end{aligned} \quad (\text{A.6})$$

有了误差的定义, 我们就可以计算收敛率了。令 E_i 和 h_i 对应于相应算例的误差和 step, 则: $E_i = Dh_i^r$, 针对两次连续的算例, 有:

$$\begin{aligned} E_{i+1} &= Dh_{i+1}^r \\ E_i &= Dh_i^r \end{aligned} \quad (\text{A.7})$$

两次算例的 E_i 相除以消去 D , 有收敛率:

$$r_i = \frac{\ln\left(\frac{E_{i+1}}{E_i}\right)}{\ln\left(\frac{h_{i+1}}{h_i}\right)} \quad (\text{A.8})$$

对于 $0, 1, \dots, m$ 这样 $m+1$ 个算例, 一共有 m 个 r_i , $i = 0, 1, \dots, m-1$ 。对于一些方程, 收敛率是可以解析的算出来的, 从而方便 benchmark。比如对于波动方程, 中心差分, 我们期待随着 i 的增加 r_i 收敛到 2。

A.3 Accuracy

当我们说一种离散格式具有 p 阶精度 (accuracy) 的时候, 我们在说这种格式的误差有:

$$E \propto h^p \quad (\text{A.9})$$

其中 h 是网格步长。

所以对于一种数值格式, 当用 log-log plot 画出误差 vs 步长时, 我们可以发现直线的斜率就是精度 p :

$$\begin{aligned} E(h) &\approx Ch^p \\ \lg|E(h)| &\approx \lg C + p \lg h \end{aligned} \quad (\text{A.10})$$

这就是为什么描述精度的时候喜欢用 log-log plot:

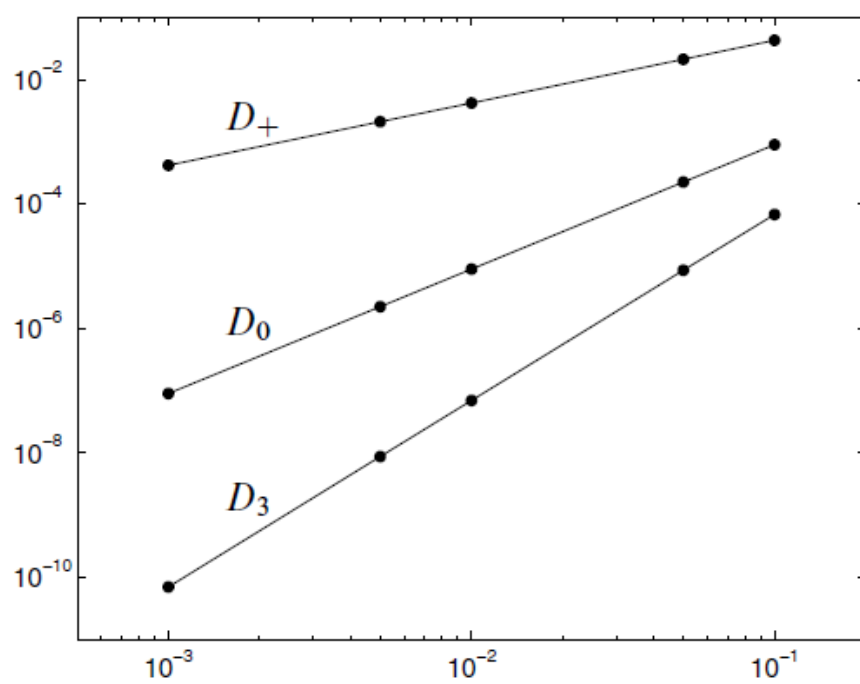


图 A.1: 描述精度示意图