Oefeningen stappenmotor

1/ Bestuur de stappenmotor met een joystick of potentiometer!

Mbv de joystick kan je de motor stoppen en naar links of rechts verplaatsen.

2/ Pas nu ook de snelheid van de stappenmotor aan door de positie van de joystick meer of minder naar links/rechts te verplaatsen.

3/ Verbindt 3 knoppen met GPIO’s die de stappenmotor naar pos1, pos2 en pos3 brengen. We gaan er van uit dat de motor altijd op de nulpositie start.

Zorg ervoor dat bij het drukken op deze knoppen de stappenmotor telkens naar dezelfde positie wordt gebracht.

4/ Zorg ervoor dat bij het starten de motor anti-klok-wijs beweegt totdat een eindekoersschakelaar door de motor wordt ingedrukt. Enkel indien dit is gededecteerd mogen de andere 3 schakelaars werken!

5/ Stuur de stappenmotor naar pos1,2 en 3 met GUI knoppen in tkinter.

6/ Voeg een versnelling en vertraging toe bij vertrek en aankomst.

Veel plezier ermee!