

数据结构期末 Project

2022 年 11 月 28 日

摘要

截止时间 2022 年 12 月 25 日 23: 59 PJ 的目标是写一个简单的 BVH 文件解析器, BVH 文件一般是用来描述一个虚拟角色动作的文本数据, 其中包含了角色每个关节的位置和朝向, 同时通过大括号来表明关节之间的树状关系, 具体结构请参见[链接](#)。可以忽略链接关于运动学的介绍, 只关注关于 BVH 文件结构的描述即可。

1 Project 要求

编写的解析器需要读入一个 bvh 文件, 并输出一个 json 格式的文件, json 以树形结构递归描述骨骼结构, 包含以下信息

- **frame:** motion 数据的总帧数, 整数
- **frame_time:** 单帧时间, 浮点数
- **joint:** 从根关节开始的递归的关节信息, 每个关节信息包含以下内容
 - **type:** 关节类型, 字符串, 可能是 ROOT, JOINT 和 End
 - **name:** 关节名, 字符串, 如果这个关节的类型为 End, 则其 name 字段应为父关节名 + "_End"
 - **offset:** 一个长为 3 的浮点数数组, 表示该关节相对父关节的偏移
 - **channels:** 表示在 motion 数据中该关节包含的通道, 字符串数组
 - **motion:** 一个二维嵌套数组, 数组长度为总帧数, 每个元素是一个长度和通道数一致的数组, 为这个关节在相应帧每个通道的值, 若关节通道数为 0, 则每个元素都是空数组, 实际上在检查时, 不会访问 End 关节的 motion 数据, 故 End 关节该字段为空不会影响结果。
 - **children:** 数组, 数组元素嵌套一个 joint, 递归表示这个关节的子关节信息, End 关节该字段应为一个空数组。

示例 bvh 文件见 `sample.bvh` 和 `output.json`

2 代码结构

需要编写两个文件，分别为解析器文件 `bvh_parser.cpp` 和输出 json 的文件 `json.cpp`，具体需要使用的结构可参考 `bvh_parser.h` 中的定义。可以仅完成 `bvh_parser` 部分以获得基本分数，即只需要读取 `bvh` 文件的数据并以 `bvh_parser.h` 中定义的 `joint` 结构存储，助教提供了已经编译好的 `json.o` 文件，可以在编译时直接通过链接该文件以使程序具有完整的功能。

3 编译运行方式

助教提供了一个简易的代码框架，仅完成 `base` 部分的同学需要在此框架下编写代码，仅可通过修改 `bvh_parser.cpp` 并保持其他文件不变来完成 `PJ`；完成完整 `bonus` 内容的同学可以自行修改各个文件或添加文件，具体要求参见提交要求。

接下来会简单描述如何在 Windows 下通过 WSL 搭建一个可以顺利运行代码框架的环境。在评分时也会在这个环境下编译大家提交的代码。

1. 通过 Windows Store 安装 WSL，建议使用 `wsl --install -d Ubuntu` 安装乌班图发行版（[参考文档](#)）。如果安装过程出现网络问题，可以尝试更换网络环境。
2. 安装完成后设置好用户名密码，请记住此时设置的密码，并请不要使用中文。
3. 执行以下命令，在需要输入密码的时候输入上面设置好的密码，输入时不会有明文字符或者星号显示，不必担心。

```
1. sudo apt update
```

```
2. sudo apt install build-essential
```

4. 安装完成后，输入 `gcc -v`，会有一段输出，结尾类似

```
gcc version 9.4.0 (Ubuntu 9.4.0-1ubuntu1~20.04.1),
```

此时环境搭建完成。

5. WSL 已经对硬盘做好挂载，比如代码文件在 D 盘的 `work` 文件夹下，直接执行 `cd /mnt/d/work` 即可切换到对应文件夹，可以直接使用 VSCode 等文本编辑器直接在 Windows 下编程，在 WSL 的命令行编译运行即可。也可了解一下 VSCode 的 `remote` 套件（可以自行在搜索引擎搜索 `vscode remote wsl -csdn` 来查询教程）。

助教已经提前在该环境下将编写完成的 `json.cpp` 编译为 `json.o` 文件，用于给完成 `base` 任务的同学直接进行链接。在编写完毕后可以直接使用命令行在当前目录下运行 `make base`，如果成功编译则可以获得一个文件名为 `base` 的可执行文件，然后执行命令 `./base sample.bvh` 即可获得输出。如果不慎使用 `make clean` 清除了助教提供的 `json.o`，请自行复制一个 `json.o` 到当前文件夹。对于完成 `bonus` 完整任务的同学不做硬性要求，可以只修改 `bvh_parser.cpp` 和 `json.cpp` 两个文件，然后执行 `make bonus` 后获得可执行文件 `bonus`，然后执行命令 `./bonus sample.bvh` 即可获得输出。也可以自行决定代码结构，但同样需要修改 `Makefile` 文件并留好 `bonus` 入口以说明自己代码的编译顺序。

可以在互联网上搜索其他 `bvh` 文件以检验自己代码的鲁棒性。

如果需要使用其他环境（如苹果系统）完成作业，请自行查询资料搭建编译套件并保证能按要求正确提交相应文件，建议使用虚拟机安装 Ubuntu 的形式，否则可能无法使用助教下发的 `json.o` 文件，不建议使用 M1 芯片的 MacBook 来完成作业。

4 提交要求

作业通过 elearning 进行提交，提交文件应为一个后缀名为 `rar` 或者 `zip` 的压缩包，文件名为学号，压缩包直接解压后应是以下结构

- student-id.zip
 - report.pdf/md
 - src
 - * Makefile
 - * *.cpp
 - * *.h/hpp

请在报告开头注明完成的是 `base` 还是 `bonus`。

报告若只包含文本，可以提交 markdown 文件，也请不要通过 base64 编码等方式将图片嵌入件中，若需要包含图片，请直接渲染成 pdf 文件提交。报告长度不宜超过 10 页，正文字号行距等以清晰易读为佳，解释清楚完成 PJ 的基本思路即可，可以包含拿到 PJ 到形成最终代码的构思、字符串处理方案等；但搭建环境等方面的内容无需撰写相应报告，可以在报告最后简单描述一下自己在完成 PJ 过程中的收获（非必须）。另外，在完成 PJ 过程中若参考了互联网资料或获得了同学的帮助，请在报告的末尾注明，如**未注明**但在评分时发现**有**直接抄袭互联网资料或其他同学提交的代码等情况，**零分**处理。

如完成的是 `pj` 的 `base` 部分，则在 `src` 文件夹中只需要提交 `bvh_parser.cpp` 文件，评分时会将其放入包含 `bvh_parser.h`, `json.o` 和相应 `Makefile` 的文件夹中编译测试。如果完成的是 `pj` 的完整部分即 `bonus` 部分，则在 `src` 文件夹中需要包含完整的源码和 `Makefile`，并保证能在上述构建的环境中通过 `make bonus` 命令直接构建出可执行文件。在保证能直接构建，能通过命令行参数输入 `bvh` 文件名，并输出正确的 `output.json` 的前提下，头文件、cpp 源文件以及 `Makefile` 均可修改，但注意 `Makefile` 需要保留 `bonus` 入口且可执行文件名须为 `bonus`，无后缀。

5 评分标准

完成 `parser` 部分，即 `base` 任务，可以获得基础分数；完成 `parser` 和 `json` 输出的功能，即 `bonus` 任务，即可获得全部分数。仅提交代码或仅提交报告，以及提交的代码无法通过编译/不符合提交要求的，分数会有较大折扣。除此以外，考虑一些错误处理以及输出 `json` 的合理缩进会得到酌情加分，但在已经完成上述所有功能获得全部分数的情况下，不会有额外加分。

助教会提供一个在线的[可视化工具](#)，需要在校网环境访问，各位可以访问网站上传输出的 `json` 文件查看火柴人运动结果。网站在上传文件后会立刻开始渲染动画，如两次上传同名文件，请在中间上传一次其他名字的文件以刷新缓存。另外，相机位置可能不合适导致可视化结果极小，请

自行尝试拖动鼠标、滑动滚轮来获得最佳观测角度, 如果已经把摄像机拖到一个奇怪的位置, 可以按 F12 后在控制台输出 `camera.position.z=1000` 来把摄像机复位到一个相对合理的位置。实际上给出的示例就是一个相对相机位置较小的小人, 请同学们先上滚滚轮以获得一个拉近的视角。更新动画的逻辑是上传文件名发生改变, 故如需要重新上传一个内容不同的同名文件, 请先上传另一个任意不同名文件后再重新上传需要查看的文件。

对于提交代码存在雷同或大部分雷同的, 双方均直接零分