МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Тульский государственный университет»

Институт прикладной математики и компьютерных наук Кафедра «Вычислительная техника»

Утверждено на заседании кафедры «Вычислительная техника» «29» января 2019г., протокол №6

Заведующий кафедрой ______А.Н. Ивутин

МЕТОДИЧЕСКИЕ УКАЗАНИЯ по выполнению курсовой работы по дисциплине (модулю) «Численные методы»

на тему «Методы решения дифференциальных уравнений»

основной профессиональной образовательной программы высшего образования – программы бакалавриата

по направлению подготовки 09.03.01 «Информатика и вычислительная техника»

с профилем «Электронно-вычислительные машины, комплексы, системы и сети»

Формы обучения: очная, заочная

Идентификационный номер образовательной программы: 090301-02-19

Разработчик(и) методических указаний

Разработчик(и):	
Трошина А.Г., доцент, к.т.н	
(ФИО, должность, ученая степень, ученое звание)	(подпись)

1. Цель и задачи работы

Получить навык

- анализа различных численных методов решения дифференциальных уравнений;
- разработки программных средств для решения численными методами дифференциальных уравнений.

2. Теоретические положения

Дифференциальными называются уравнения, в которых неизвестными являются функции, которые входят в уравнения вместе со своими производными.

$$F\big(x,y',\dots,y^{(n)}\,\big)=0$$

Если в уравнение входит неизвестная функция только одной переменной, уравнение называется обыкновенным. Если нескольких — уравнением в частных производных.

Порядком дифференциального уравнения называют наивысший порядок производной, входящей в уравнение.

Решить дифференциальное уравнение, значит найти такую функцию y = y(x) подстановка которой в уравнение обращала бы его в тождество.

МЕТОД ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНЫХ ПРИБЛИЖЕНИЙ (МЕТОД ПИКАРА)

Пусть дано уравнение

$$y' = f(x, y), \tag{2.1}$$

правая часть, которого в прямоугольнике $\{x-x_0|\leq a, |y-y_0|\leq b\}$ непрерывна и имеет непрерывную частную производную по y. Требуется найти решение уравнения (2.1), удовлетворяющее начальному условию

$$x = x_0, y(x_0) = y_0.$$
 (2.2)

Интегрируя обе части уравнения от x_0 до x получим

$$\int_{x_0}^x dy = \int_{x_0}^x f(x, y) dx,$$

или

$$y(x) = y_0 + \int_{x_0}^{x} f(x, y) dx.$$
 (2.3)

Уравнение (2.1) заменяется интегральным уравнением (2.3), в котором неизвестная функция y находится под знаком интеграла. Интегральное уравнение (2.3) удовлетворяет дифференциальному уравнению (2.1) и начальному условию (2.2). Действительно,

$$y(x_0) = y_0 + \int_{x_0}^{x} f(x, y) dx = y_0$$
.

Заменяя в равенстве (2.3) функцию y значением y_0 , получим первое приближение

$$y_1(x) = y_0 + \int_{x_0}^{x} f(x, y_0) dx$$
.

Затем в уравнении (2.3) заменив y найденным значением y_1 , получаем второе приближение:

$$y_2(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(x, y_1) dx$$
.

Продолжая процесс далее, последовательно находим

$$y_3(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(x, y_2) dx$$

• • •

$$y_n(x) = y_0 + \int_{x_0}^{x} f(x, y_{n-1}) dx$$
.

Таким образом, составляем последовательность функций $y_1(x), y_2(x), y_3(x), ..., y_n(x)$.

Справедлива следующая теорема.

Теорема 2.1. Пусть в окрестности точки (x_0, y_0) функция f(x,y) непрерывна и имеет ограниченную частную производную f'(x,y). Тогда в некотором интервале, содержащем точку x_0 , последовательность $\{y_i(x_i)\}$ сходится к функции y(x), служащей решением дифференциального уравнения y = f(x,y) и удовлетворяющей условию

$$y(x_0)=y_0.$$

Оценка погрешности метода Пикара определяется, но формуле

$$|y-y_n| \le N^n M \frac{h^{n+1}}{(n+1)!},$$

где $M=\max |f(x,y)|$ при $(x,y)\in R_{[a,b]};\ N=\max |f'_y(x,y)|$ - постоянная Липшица для области $R_{[a,b]};\ h=\min (a,b/M)$ - величина определения окрестности $[x_0-h\le x\le x_0+h];\ a$ и b — границы области R.

Пример 1. Найти решение задачи Коши методом Пикара:

$$\begin{cases} y' = (x - x^2) \cdot y(x), & x \in [0, 1] \\ y(0) = 1. \end{cases}$$

Найдём несколько приближений по методу Пикара. Пусть $y^{(0)}(x) \equiv 1$, тогда:

$$y^{(1)}(x) = 1 + \int_{0}^{x} (x - x^{2}) y^{(0)}(x) dx = 1 + \left(\frac{x^{2}}{2} - \frac{x^{3}}{3}\right),$$

$$y^{(2)}(x) = 1 + \int_{0}^{x} (x - x^{2}) y^{(1)}(x) dx = 1 + \int_{0}^{x} (x - x^{2}) \left(1 + \left(\frac{x^{2}}{2} - \frac{x^{3}}{3}\right)\right) dx = 1 + \left(\frac{x^{2}}{2} - \frac{x^{3}}{3}\right) + \frac{1}{2} \left(\frac{x^{2}}{2} - \frac{x^{3}}{3}\right)^{2},$$

$$y^{(3)}(x) = 1 + \left(\frac{x^{2}}{2} - \frac{x^{3}}{3}\right) + \frac{1}{2} \left(\frac{x^{2}}{2} - \frac{x^{3}}{3}\right)^{2} + \frac{1}{3!} \left(\frac{x^{2}}{2} - \frac{x^{3}}{3}\right)^{3},$$

$$y^{(m)}(x) = 1 + \left(\frac{x^2}{2} - \frac{x^3}{3}\right) + \frac{1}{2}\left(\frac{x^2}{2} - \frac{x^3}{3}\right)^2 + \frac{1}{3!}\left(\frac{x^2}{2} - \frac{x^3}{3}\right)^3 + \dots + \frac{1}{m!}\left(\frac{x^2}{2} - \frac{x^3}{3}\right)^m.$$

Как легко видеть

$$y^{(m)}(x) = 1 + t + \frac{t^2}{2} + \frac{t^3}{3!} + \dots + \frac{t^m}{m!}$$
, где $t = \frac{x^2}{2} - \frac{x^3}{3}$,

то есть при $m \to \infty$ получим разложение в ряд функции $y(t) = e^t$ или

$$y(x) = e^{\frac{x^2}{2} - \frac{x^3}{3}}$$
, что является аналитическим решением задачи.

Метод последовательного дифференцирования.

Пусть дано дифференциальное уравнение n-го порядка:

$$y^{(n)} = f(x, y, y', ..., y^{(n-1)})$$
(2.4)

с начальными условиями

$$x = x_0, y(x_0) = y_0.$$
 (2.5)

Представим решение y = y(x) уравнения (2.4) в окрестностях точки x_0 в виде ряда Тейлора:

$$y = y_0 + y'_0 (x - x_0) + \frac{y''_0}{2!} (x - x_0)^2 + \dots + \frac{y'_0^{(n)}}{n!} (x - x_0)^n + \dots,$$
 (2.6)

где $|x-x_0| < h$, а h — достаточно малая величина.

Для нахождения коэффициентов ряда (2.6) уравнение (2.4) дифференцируют по x нужное число раз, используя условия (2.5):

$$y'(x_0) = f(x_0, y_0),$$

$$y''(x_0) = f'_x(x_0, y_0) + f'_y(x_0, y_0) \cdot f(x_0, y_0),$$

$$y'''(x_0) = f''_{xx}(x_0, y_0) + 2f''_{xy}(x_0, y_0) \cdot f(x_0, y_0) + f''_{yy}(x_0, y_0) \cdot f^2(x_0, y_0) + f'_y(x_0, y_0) \cdot f(x_0, y_0),$$

Если $x_0 = 0$, то получается ряд Тейлора по степеням x:

$$y = y_0 + y'_0 x + \frac{y''_0}{2!} x^2 + \dots + \frac{y_0^{(n)}}{n!} x^n + \dots$$
 (2.7)

Этот метод редко применяется на практике, поскольку при достаточно большом n он слишком громоздок, а кроме того, при достаточном удалении x от x_0 остаточный член может не стремиться κ нулю.

Пример 2. Найти решение задачи Коши методом последовательного дифференцирования:

$$\begin{cases} y' = (x - x^2) \cdot y(x), & x \in [0, 1] \\ y(0) = 1. \end{cases}$$

Решение

$$y'(0) = 0$$
,

$$y''(x)|_{x=0} = ((1-2x)y + (x-x^2)y')|_{x=0} = 1.$$

$$y'''(x)|_{x=0} = \left(-2y + 2(1-2x)y' + (x-x^2)y''\right)_{x=0} = -2.$$

Тогда, подставив полученные значения в (2.7), получим ответ:

$$y=1+0\cdot x+\frac{1}{2!}x^2+\frac{-2}{3!}x^3+...\approx 1+\frac{1}{2}x^2-\frac{1}{3}x^3$$
.

Метод неопределенных коэффициентов.

Пусть дано дифференциальное уравнение

$$y' = f(x, y), \qquad (2.8)$$

с начальным условием $y(x_0) = y_0$.

Метод неопределенных коэффициентов состоит в том, что решение уравнения (2.8) отыскивают в виде ряда с неизвестными коэффициентами

$$y = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)^2 + a_3(x - x_0)^3 + ...,$$
(2.9)

которые находят с помощью подстановки ряда (2.9) в уравнение (2.8), зачем приравнивают коэффициенты при одинаковых степенях x и используют

начальное условие. Найденные значения коэффициентов $a_0, a_1, a_2, a_3, \dots$ подставляют в ряд (2.8).

Пример 3. Найти решение дифференциального уравнения y'' + xy = 0 такое, что y = 0 и y' = 1 при x = 0. Из теории дифференциальных уравнений следует, что такое решение существует и имеет вид степенного ряда

$$y = x + c_2x^2 + c_3x^3 + c_4x^4 + c_5x^5 + \dots$$

Подставляя это выражение вместо y в правую часть уравнения, а вместо y" — выражение

$$2c_2 + 3 \cdot 2c_3x + 4 \cdot 3c_4x^2 + 5 \cdot 4c_5x^3 + \dots$$

затем, умножая на x и соединяя члены с одинаковыми степенями x, получим:

$$2c_2 + 3 \cdot 2c_3x + (1 + 4 \cdot 3c_4) x^2 + (c_2 + 5 \cdot 4c_5) x^3 + \dots = 0,$$

откуда при определении неизвестных коэффициентов получается бесконечная система уравнений: $2c_2=0$; $3\cdot 2c_3=0$; $1+4\cdot 3c_4=0$; $c_2+5\cdot 4c_5=0$;...

Решая последовательно эти уравнения,

$$c_2 = 0$$
, $c_3 = 0$, $c_4 = -\frac{1}{3 \cdot 4}$, $c_5 = 0$, $c_6 = 0$, $c_7 = +\frac{1}{3 \cdot 4 \cdot 6 \cdot 7}$, $c_8 = 0$,...,

т. е.

$$y = x - \frac{1}{3 \cdot 4} x^4 + \frac{1}{3 \cdot 4 \cdot 6 \cdot 7} x^7 - \dots$$

Метод Эйлера

Решить дифференциальное уравнение y' = f(x, y) численным методом - это значит для заданной последовательности аргументов $x_0, x_1, ..., x_n$ и числа y_0 , не определяя функцию y = F(x), найти такие значения $y_1, y_2, ..., y_n$ что $y_i = F(x_i)$ (i = 1, 2, ..., n) и $F(x_0) = y_0$.

Таким образом, численные методы позволяют вместо нахождения функции y = F(x) получить таблицу значений этой функции для заданной

последовательности аргументов. Величина $h = x_k - x_{k-1}$ называется *шагом интегрирования*. Рассмотрим некоторые из численных методов.

Метод Эйлера является сравнительно грубым и применяется в основном для ориентировочных расчетов.

Пусть дано дифференциальное уравнение первого порядка

$$y' = f(x, y),$$
 (2.10)

с начальным условием

$$y(x_0) = y_0. (2.11)$$

Требуется найти решение уравнения (2.10) на отрезке [a, b].

Разобьем отрезок [a,b] на п равных частей и получим последовательность $x_0, x_1, x_2, ..., x_n$, где $x_i = x_0 + ih$ (i = 1, 2, ..., n), а $h = \frac{b-a}{n}$ - шаг интегрирования.

Выберем k-й участок $[x_k, x_{k+1}]$ и проинтегрируем уравнение (2.10):

$$\int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x, y) dx = f(x_k, y_k) \cdot x \Big|_{x_k}^{x_{k+1}} = f(x_k, y_k) (x_{k+1} - x_k) = y'_k h.$$
 (2.12)

Тогда формула (2.12) примет вид

$$y_{k+1} = y_k + y'h. (2.13)$$

Обозначив, $y_{k+1} - y_k = \Delta y_k$ т.е. $y'h = \Delta y_k$, получим

$$y_{k+1} = y_k + \Delta y_k \tag{2.14}$$

Продолжая этот процесс и каждый раз принимая подынтегральную функцию на соответствующем участке постоянной и равной ее значению в начале участка, получим таблицу решений дифференциального уравнения на заданном отрезке [a, b].

Если функция f(x,y) в некотором прямоугольнике

$$R\{|x-x_0| \le a, |y-y_0| \le b\}$$

удовлетворяет условию

$$|f(x_1, y_1) - f(x_2, y_2)| \le N|y_1 - y_2|$$
 $(N = const)$ (2.15)

и, кроме того.

$$\left| \frac{df}{dx} \right| = \left| \frac{\partial f}{\partial x} + f \frac{\partial f}{\partial y} \right| \le M \qquad (M = const)$$
 (2.16)

то имеет место следующая оценка погрешности:

$$|y(x_n) - y_n| \le \frac{hM}{2N} [(1 + hN)^n - 1],$$
 (2.17)

где $y(x_n)$ - значение точного решения уравнения (5.61) при $x=x_n$, а y_n - приближенное значение, полученное на n-м шаге.

Формула (2.17) имеет в основном теоретическое применение. На практике, как правило, применяют "двойной просчет". Сначала расчет ведется с шагом h, затем шаг дробят и повторный расчет ведется с шагом $\frac{h}{2}$. Погрешность более точного значения y^*_n оценивается формулой

$$|y *_{n} - y(x_{n})| \approx |y *_{n} - y_{n}|$$
 (2.18)

Пример:

$$\begin{cases} y' = (x - x^2) \cdot y(x), & x \in [0, 1] \\ y(0) = 1. \end{cases}$$

Решение:

Разобьём отрезок на n частей (n=4): $x_i = i \cdot h = i \cdot \frac{x_0 - x_n}{n}$, i = 1, ..., n-1

h=0,25

	x0	x1	x2	x3	x4
X	0	0,25	0,5	0,75	1

Далее по формуле (2.15) получим текущие значения y_i :

X	0	0,25	0,5	0,75	1
у	1	1	67/64	1139/1024	76313/
			(1,05)	(1,11)	65536 (1,16)
f(x,y)	0	3/16	67/256	3417/16386	5
		(0,19)	(0,26)	(0,21)	

X	Y(x)	Ряд	Эйлера
0	1	1	1
0,25	1,026384	1,026042	1
0,5	1,086904	1,083333	1,046875
0,75	1,150993	1,140625	1,112305
1	1,18136	1,166667	1,164444

Метод Эйлера может быть применен к решению систем дифференциальных уравнений и дифференциальных уравнений высших

порядков. Однако в последнем случае дифференциальные уравнения должны быть приведены к системе дифференциальных уравнений первого порядка.

Пусть задана система двух уравнений первого порядка

$$\begin{cases} y' = f_1(x, y, z); \\ z' = f_2(x, y, z) \end{cases}$$
 (2.19)

с начальными условиями

$$y(x_0) = y_0, z(x_0) = z_0$$
 (2.20)

Приближенные значения $y(x_i) \approx y_i$ и $z(x_i) \approx z_i$ находятся по формулам

$$y_{i+1} = y_i + \Delta y_i, \qquad z_{i+1} = z_i + \Delta z_i$$
 (2.21)

где
$$\Delta y_i = h f_1(x_i, y_i, z_i), \ \Delta z_i = h f_2(x_i, y_i, z_i) \ (i = 0, 1, 2, ...).$$
 (2.22)

МЕТОД РУНГЕ-КУТТА

Метод Рунге-Кутта является одним из методов повышенной точности. Он имеет много общего с методом Эйлера.

Пусть на отрезке [а, b] требуется найти численное решение уравнения

$$y' = f(x, y),$$
 (2.23)

с начальным условием

$$y(x_0) = y_0 (2.24)$$

Разобьем отрезок [a, b] на n равных частей точками $x_i = x_0 + ih$ (i = 1,2,...,n, а $h = \frac{b-a}{n}$ - шаг интегрирования). В методе Рунге-Кутта, так же, как и в методе Эйлера, последовательные значения у, искомой функции у определяются по формуле

$$y_{i+1} = y_i + \Delta y_i \,. \tag{2.25}$$

Если разложить функцию y в ряд Тейлора и ограничиться членами до h^4 включительно, то приращение функции Δy можно представить в виде

$$\Delta y = y(x+h) - y(x) = hy'(x) + \frac{h^2}{2}y''(x) + \frac{h^3}{6}y'''(x) + \frac{h^4}{24}y^{IV}(x), \qquad (2.26)$$

где производные y''(x), y'''(x), $y^{IV}(x)$ находят последовательным дифференцированием из уравнения (2.25).

Вместо непосредственных вычислений по формуле (2.25) методом Рунге-Кутта определяют четыре числа:

$$k_{1} = hf(x, y);$$

$$k_{2} = hf\left(x + \frac{h}{2}, y + \frac{k_{1}}{2}\right);$$

$$k_{3} = hf\left(x + \frac{h}{2}, y + \frac{k_{2}}{2}\right);$$

$$k_{4} = hf(x + h, y + k_{3}).$$
(2.27)

Можно доказать, что если числам k_1, k_2, k_3, k_4 придать соответственно веса 1/6; 1/3; 1/6, то средневзвешенное этих чисел, т.е.

$$\frac{1}{6}k_1 + \frac{1}{3}k_2 + \frac{1}{3}k_3 + \frac{1}{6}k_4 \tag{2.28}$$

с точностью до четвертых степеней равно значению Δy , вычисленному по формуле (2.26):

$$\Delta y = \frac{1}{6} (k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4). \tag{2.29}$$

Таким образом, для каждой пары текущих значений x_i и y_i определяют значения

$$k_{1}^{(i)} = hf(x_{i}, y_{i});$$

$$k_{2}^{(i)} = hf\left(x_{i} + \frac{h}{2}, y_{i} + \frac{k_{1}^{(i)}}{2}\right);$$

$$k_{3}^{(i)} = hf\left(x_{i} + \frac{h}{2}, y_{i} + \frac{k_{2}^{(i)}}{2}\right);$$

$$k_{4}^{(i)} = hf\left(x_{i} + h, y_{i} + k_{3}^{(i)}\right)$$

$$(2.30)$$

Метод Рунге-Кутта имеет порядок точности h^4 на всем отрезке [a,b]. Оценка точности этого метода очень затруднительна. Грубую оценку погрешности можно получить с помощью "двойного просчета" по формуле

$$|y^*_i - y(x_i)| \approx \frac{y^*_i - y_i}{15},$$
 (2.31)

где $y(x_i)$ - значение точного решения уравнения (2.23) в точке x_i а y^*_i и y_i - приближенные значения, полученные с шагом h/2 и h.

Если ε - заданная точность решения, то число n (число делений) для определения шага интегрирования $h = \frac{b-a}{n}$ выбирается таким образом, чтобы

$$h^4 < \varepsilon . \tag{2.32}$$

Однако шаг расчета можно менять при переходе от одной точки к другой.

Для оценки правильности выбора шага h используют равенство

$$q = \left| \frac{k_2^{(i)} - k_3^{(i)}}{k_1^{(i)} - k_2^{(i)}} \right|,\tag{2.33}$$

где q должно быть равно нескольким сотым, в противном случае шаг h уменьшают.

Метод Рунге-Кутта может быть применен и к решению систем дифференциальных уравнений.

Пусть задана система дифференциальных уравнений первого порядка

$$\begin{cases} y' = f(x, y, z); \\ z' = g(x, y, z) \end{cases}$$
 (2.34)

с начальными условиями

$$x = x_0, \quad y(x_0) = y_0, \quad z(x_0) = z_0.$$
 (2.35)

В этом случае параллельно определяются числа Δy_i и Δz_i :

$$\Delta y_{i} = \frac{1}{6} \left(k_{1}^{(i)} + 2k_{2}^{(i)} + 2k_{3}^{(i)} + k_{4}^{(i)} \right)$$

$$\Delta z_{i} = \frac{1}{6} \left(l_{1}^{(i)} + 2l_{2}^{(i)} + 2l_{3}^{(i)} + l_{4}^{(i)} \right)$$
(2.36)

где $k_1^{(i)} = hf(x_i, y_i, z_i);$

$$\begin{split} &l_1^{(i)} = hg\big(x_i, y_i, z_i\big);\\ &k_2^{(i)} = hf\bigg(x_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{k_1^{(i)}}{2}, z_i + \frac{l_1^{(i)}}{2}\bigg); \end{split}$$

$$l_{2}^{(i)} = hg\left(x_{i} + \frac{h}{2}, y_{i} + \frac{k_{1}^{(i)}}{2}, z_{i} + \frac{l_{1}^{(i)}}{2}\right);$$

$$k_{3}^{(i)} = hf\left(x_{i} + \frac{h}{2}, y_{i} + \frac{k_{2}^{(i)}}{2}, z_{i} + \frac{l_{2}^{(i)}}{2}\right);$$

$$l_{3}^{(i)} = hg\left(x_{i} + \frac{h}{2}, y_{i} + \frac{k_{2}^{(i)}}{2}, z_{i} + \frac{l_{2}^{(i)}}{2}\right);$$

$$k_{4}^{(i)} = hf\left(x_{i} + h, y_{i} + k_{3}^{(i)}, z_{i} + l_{3}^{(i)}\right);$$

$$l_{4}^{(i)} = hg\left(x_{i} + h, y_{i} + k_{3}^{(i)}, z_{i} + l_{3}^{(i)}\right).$$

Тогда получим решение системы

$$y_{i+1} = y_i + \Delta y_i, \quad z_{i+1} = z_i + \Delta z_i.$$
 (2.37)

Экстраполяционный метод Адамса

При решении дифференциального уравнения методом Рунге-Кутта необходимо производить много вычислений для нахождения каждого y_i . В том случае, когда правая часть уравнения сложное аналитическое выражение, решение такого уравнения методом Рунге-Кутта вызывает большие трудности. Поэтому на практике применяется метод Адамса, который не требует многократного подсчета правой части уравнения.

Пусть дано дифференциальное уравнение

$$y' = f(x, y),$$
 (2.38)

с начальным условием

$$x = x_0, y(x_0) = y_0.$$
 (2.39)

Требуемся найти решение этого уравнения на отрезке [a.b].

Разобьем отрезок [a,b] на п равных частей точками $x_i = x_0 + ih$ $(i=1,\ 2,...,\ n),\ a\ h = \frac{b-a}{n}$ — проинтегрируем дифференциальное уравнение). Выберем участок $[x_i,x_{i+1}]$ и проинтегрируем дифференциальное уравнение (2.38); тогда получим

$$y_{i+1} = y_i + \int_{x_i}^{x_{i+1}} y' dx,$$

или

$$\Delta y_i = \int_{x_i}^{x_{i+1}} y' dx.$$
 (2.40)

Для нахождения производной воспользуемся второй интерполяционной формулой Ньютона (ограничиваясь при этом разностями третьего порядка):

$$y' = y'_{i} + t\Delta y'_{i-1} + \frac{t(t+1)}{2!} \Delta^{2} y'_{i-2} + \frac{t(t+1)(t+2)}{3!} \Delta^{3} y'_{i-3}.$$
 (2.41)

или

$$y' = y'_{i} + t\Delta y'_{i-1} + \frac{t^{2} + t}{2} \Delta^{2} y'_{i-2} + \frac{t^{3} + 3t^{2} + 2t}{3} \Delta^{3} y'_{i-3}.$$
(2.42)

Подставляя выражение для y' из формулы (2.42) в соотношение (2.40) и учитывая, что $dx = h \cdot dt$, имеем

$$\Delta y_{i} = h \int_{0}^{1} \left(y'_{i} + t \Delta y'_{i-1} + \frac{t^{2} + t}{2} \Delta^{2} y'_{i-2} + \frac{t^{3} + 3t^{2} + 2t}{6} \Delta^{3} y'_{i-3} \right) dt =$$

$$= h y'_{i} + \frac{1}{2} \Delta (h y'_{i-1}) + \frac{5}{12} \Delta^{2} (h y'_{i-2}) + \frac{3}{8} \Delta^{3} (h y'_{i-3})$$

$$(2.43)$$

Обозначим в дальнейшем $q_i = y_i^t h = f(x_i, y_i) \cdot h$ (i = 0, 1, 2, ..., n).

Тогда для любой разности имеем $\Delta^m q_i = \Delta^m (y_i^* h)$ и

$$\Delta y_i = q_i + \frac{1}{2} \Delta q_{i-1} + \frac{5}{12} \Delta^2 q_{i-2} + \frac{3}{8} \Delta^3 q_{i-3}.$$
 (2.44)

По формуле $y_{i+1} = y_i + \Delta y_i$ получаем решение уравнения. Формула (2.44) носит название экстраполяционной формулы Адамса.

Для начала процесса нужны четыре начальных значения y_0, y_1, y_2, y_3 - так называемый *начальный отрезок*, который может быть найден, исходя из начального условия (2.39) с использованием одного из известных методов. Обычно начальный отрезок решения находится методом Рунге-Кутта.

Зная y_0, y_1, y_2, y_3 можно определить

$$q_{0} = hy'_{0} = hf(x_{0}, y_{0}); q_{1} = hy'_{1} = hf(x_{1}, y_{1});$$

$$q_{2} = hy'_{2} = hf(x_{2}, y_{2}); q_{3} = hy'_{3} = hf(x_{3}, y_{3}). (2.45)$$

Далее составляется таблица разностей величины q (табл. 7).

Таблица 7. Таблица разностей величины q

I	X_i	y_i	Δy_i	<i>y</i> ' _{<i>i</i>}	$q = hy'_i$	Δq_i	$\Delta^2 q_i$	$\Delta^3 q_i$
(1)	(2)	(3)	(4)	(5)	(6)	(7)	(8)	(9)
0	X_0	y_0	-	$f(x_0, y_0)$	q_0	Δq_0	$\Delta^2 q_0$	$\Delta^3 q_0$
1	X_1	y_1	-	$f(x_1,y_1)$	q_1	Δq_1	$\Delta^2 q_1$	-
2	x_2	<i>y</i> ₂	-	$f(x_2, y_2)$	q_2	Δq_2	-	-
3	X_3	<i>y</i> ₃	Δy_3	$f(x_3, y_3)$	q_3	-	-	-
4	\mathcal{X}_4	y_4	-	-	-	-	-	-
5	X_5	-	-	-	-	-	-	-

6	ó	x_6	-	-	-	-	-	-	-

Метод Адамса заключается в продолжении диагональной таблицы разностей с помощью формулы (2.44). Используя числа q_3 , Δq_2 , $\Delta^2 q_1$, $\Delta^3 q_0$, которые располагаются в таблице по диагонали, полагая в формуле (2.44) n=3 (известное последнее значение y есть y_3), получаем:

$$\Delta y_3 = q_3 + \frac{1}{2} \Delta q_2 + \frac{5}{12} \Delta^2 q_1 + \frac{3}{8} \Delta^3 q_0$$
.

Полученное значение Δy_3 вносят и таблицу и находят $y_4 = y_3 + \Delta y_3$. Затем используя значения x_4 и y_4 находят $f(x_4, y_4), q_4, \Delta q_3, \Delta^2 q_2, \Delta^3 q_1$, т.е. получается новая диагональ. По этим данным вычисляют

$$\Delta y_4 = q_4 + \frac{1}{2}\Delta q_3 + \frac{5}{12}\Delta^2 q_2 + \frac{3}{8}\Delta^3 q_1; \qquad y_5 = y_4 + \Delta y_4.$$

Таким образом, продолжают таблицу решения, вычисляя правую часть дифференциального уравнения (2.38) на каждом этапе только один раз.

Для грубой оценки погрешности применяют **принцип Рунге**, который состоит в следующем:

- 1. Находят решение дифференциального уравнения при шаге h.
- 2. Значение шага удваивают и находят решение при шаге H = 2h.
- 3. Вычисляют погрешность метода по формуле

$$\varepsilon = \frac{\left|\overline{Y_n} - \overline{Y_{2n}}\right|}{2^n - 1},\tag{2.46}$$

где $\overline{Y_n}$ - значение приближенного вычисления при двойном шаге H=2h; $\overline{Y_{2n}}$ - значение приближенного вычисления при шаге h.

Метод Адамса применяется также и для решения систем дифференциальных уравнений и дифференциальных уравнений n-го порядка.

Пусть задана система двух уравнений

$$\begin{cases} y' = f_1(x, y, z) \\ z' = f_2(x, y, z) \end{cases}$$
 (2.47)

Тогда экстраполяционные формулы Адамса для этой системы имеют вид

$$\Delta y_{1} = p_{i} + \frac{1}{2} \Delta p_{i-1} + \frac{5}{12} \Delta^{2} p_{i-2} + \frac{3}{8} \Delta^{3} p_{i-3};$$

$$\Delta z_{i} = g_{i} + \frac{1}{2} \Delta g_{i-1} + \frac{5}{12} \Delta^{2} g_{i-2} + \frac{3}{8} \Delta^{3} g_{i-3},$$

$$(2.48)$$

где
$$p_i = hy'_i = hf_1(x_i, y_i, z_i)$$
, $g_i = hz'_i = hf_2(x_i, y_i, z_i)$, и $y_{i+1} = y_i + \Delta y_i$,

$$z_{i+1} = z_i + \Delta z_i$$
.

3. Объекты исследования, оборудование, материалы и наглядные пособия

Объектом исследования данной работы является метод численного решения дифференциальных уравнений.

Для выполнения работы необходимы ПК и соответствующее программное обеспечение:

- MS WINDOWS:
- Visual Studio (любая другая оболочка языка высокого уровня);
- MS Office (для оформления отчета).

4. Задание на работу (рабочее задание)

- 1. Изучить методы решения дифференциальных уравнений в соответствии с вариантом.
- 2. Разработать ПО для решения дифференциальных уравнений заданными методами.
- 3. Провести сравнение указанных методов.

5. Ход работы (порядок выполнения работы)

Для выполнения практической работы необходимо:

- 1) Ознакомиться с теоретической справкой;
- 2) Выполнить анализ поставленной задачи, выявить входную и выходную информацию и определить ее формат;
 - 3) Разработать алгоритм решения задачи;
 - 4) Разработать программное обеспечение;
 - 5) Представить ПО преподавателю и получить допуск к защите работы;
 - 6) Оформить отчет по практической работе;
- 7) Защитить работу преподавателю, ответив на вопросы по ее содержанию и выполнению.

б. Содержание отчета

В отчете должны присутствовать следующие пункты:

- 1) задание;
- 2) математическое описание методов;
- 3) описание входных выходных данных;
- 4) алгоритмы решения дифференциальных уравнений;
- 5) текст программы (подпрограммы) расчета;
- 6) распечатка результатов работы программы;
- 7) проверка корректности работы программы.

8) сравнительный анализ методов решения дифференциальных уравнений по критериям точности, вычислительной сложности.

Задания по вариантам

Решить дифференциальное уравнение заданными методами:

- 1. Метод Эйлера
- 2. Метод Адамса
- 3. Метод Рунге-Кутта

Задание по вариантам

- 1. Методы 1,2 $y' = 5x + y^3$, на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 2. Методы 2,3 $y' = y 4e^x$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 3. Методы 1,3 $2y' = 2y + x e^{-x}$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 4. Методы 1,2 $y' = 2 x^2 + x y + 3 y^2$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 5. Методы 2,3 y' = 5 x + 3cos(y + 2,6) на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 6. Методы 1,3 $y' = 5 2\sin(x + 2y)^2$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 7. Методы 1,2 $y' = y^2 x$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 8. Методы $2.3y' = 2x^2 + 5xy + y$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 9. Методы 1,3 $y' = 2xy + x e^{-2x}$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 10. Методы 1,2 $y' = y - 4e^x$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 11. Методы 2,3 $y' = 5x + y^3$, на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 12. Методы 1,3 y' = 5xy + 2y - x, на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 13. Методы 1,2 y'=5 x + 3cos(2y + 1) на отрезке [a,b], $y_0=c$ с шагом h
- 14. Методы 2,3 $y' = 4y - 2e^x$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 15. Методы 1,3 $y'=10-2\sin(3x+y)$ на отрезке [a,b], $y_0=c$ с шагом h
- 16.Методы 1,2 $y' = 4x^2 + 3x 5y$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 17. Методы 2,3 $y' = 20x + 7xy - y^2$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 18. Методы 1,3 $y'=2\sin(4x)-4\cos(x+y)$ на отрезке [a,b], $y_0=c$ с шагом h
- 19.Методы 1,2 $y' = 7x + \cos(xy)$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 20. Методы 2,3 $y' = 3x^3 - 4x + \sin(y^2)$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 21. Методы 1,3 y' = на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h

- 22.Методы 1,2 $y' = 3x + 5\cos(y)$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 23. Методы 2,3 $y' = \sin(y 2x) + 2y$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 24. Методы 1,3 $y' = x + y\cos(x)$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 25. Методы 1,2 $y' = 2 xy + 5x y + y^2$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 26. Методы 2,3 $y' = 2 x^2 + 4y$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 27. Методы 1,3 $y' = 2x^2 + 7y 4y^2$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 28. Методы 1,2 $y' = 2x^2 + 5x \sin(y)$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 29. Методы 2,3 $y' = 2 x^2 + e^y + y$ на отрезке [a,b], $y_0 = c$ с шагом h
- 30.Методы $1,3y'=2x+5x^y+3y$ на отрезке [a,b], $y_0=c$ с шагом h

7. Список использованных источников

- 1. Пирумов, У.Г. Численные методы / У.Г. Перумов. М.: Дрофа, 2007. 222 с.
- Математика: практикум по численным методам / Белорус. нац. техн. ун-т, Каф. "Высшая математика №1"; сост. :А.В.Грекова [и др.]. Минск, 2006. 127с. Библиогр.в конце кн. ISBN 985-479-453-9