ПРАВИТЕЛЬСТВО РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования

Национальный исследовательский университет "Высшая школа экономики"

Московский институт электроники и математики им. А.Н. Тихонова

Департамент электронной инженерии

Дисциплина: "Электромагнитные поля и волны в современных телекоммуникациях"

ДОМАШНЯЯ РАБОТА

на тему: Электростатическое поле. Поле электрического диполя

Выполнил студент группы БИТ-203 _____/Ефремов В.В./

Преподаватель: д.т.н., проф. Нефедов В. Н.

Москва 2023

Содержание

1	Введение	2
2	Электростатическое поле	3
3	Поле электрического диполя	3
4	Примеры задач	4
5	Литература	7

1 Введение

Электромагнитное поле описывается уравнениями Максвелла. Стоит отметить, что, во-первых, уравнения зависят от системы единиц измерения (в документе используется СИ, в СГС формулировки несколько отличаются). Во-вторых, уравнения 1.1 и 1.2 эквивалентны. Первый набор уравнений порой называют микроскопическими или уравнениями в вакууме, а второй - макроскопическими или уравнениями в среде. Разница в том, что, в некотором смысле, второй набор уравнений зашивает свойства окружающей среды в поле.

Уравнения Максвелла, в вакууме:

$$\nabla \cdot \boldsymbol{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_0} \tag{1.1a}$$

$$\nabla \cdot \mathbf{B} = 0 \tag{1.1b}$$

$$\nabla \times \boldsymbol{E} = -\frac{\partial \boldsymbol{B}}{\partial t} \tag{1.1c}$$

$$\nabla \times \boldsymbol{B} = \mu_0 \left(\boldsymbol{J} + \varepsilon_0 \frac{\partial \boldsymbol{E}}{\partial t} \right)$$
 (1.1d)

Уравнения Максвелла, в среде:

$$\nabla \cdot \boldsymbol{D} = \rho \tag{1.2a}$$

$$\nabla \cdot \mathbf{B} = 0 \tag{1.2b}$$

$$\nabla \times \boldsymbol{E} = -\frac{\partial \boldsymbol{B}}{\partial t} \tag{1.2c}$$

$$\nabla \times \boldsymbol{H} = \boldsymbol{J} + \frac{\partial \boldsymbol{D}}{\partial t}$$
 (1.2d)

Остановимся на обозначениях. E - вектор напряженности электрического поля. Показывает с какой силой поле будет действовать на пробный заряд. Измеряется в B/M.

 $m{D}$ - электрическая индукция, измеряется в Кл/м 2 .

$$D = \varepsilon_0 E + P \tag{1.3}$$

где P - вектор поляризации. Зачастую можно считать, что вектор поляризации P пропорционален вектору напряженности электрического поля E. И тогда $D = \varepsilon E$.

B - вектор магнитной индукции. Показывает с какой силой магнитное поле будет действовать на движущийся пробный заряд. Единица измерения - тесла (Tn).

H - напряженность магнитного поля, измеряется в A/M.

$$H = \frac{1}{\mu_0}B - M \tag{1.4}$$

где M - намагниченность. В простейших случаях M пропорционален B, откуда получается $B = \mu_0 \mu H$.

 ρ - плотность зарядов, измеряется в Кл/м³. \boldsymbol{J} - плотность тока, измеряется в A/м².

2 Электростатическое поле

Электростатическое поле - поле неподвижных зарядов, или, если говорить точнее, случай когда плотность зарядов ρ не меняется во времени. Из-за стационарности во времени правые части всех уравнений кроме первого обнуляются.

Известно, что ротор градиента любой достаточно гладкой функции - нуль. Поэтому можно написать $E = \nabla \phi$. Иногда такая запись оказывается полезной, т.к. сводит нахождение векторного поля E к поиску скалярного.

При такой замене уравнение 1.1а превращается в

$$\Delta \phi = \frac{\rho}{\varepsilon_0} \tag{2.1}$$

Если взять уравнение 1.1a, проинтегрировать по некоторому объему и применить теорему Стокса, то получится иногда полезное выражение

$$\oint_{\partial V} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{S} = \frac{1}{\varepsilon_0} \int_{V} \rho dV = \frac{Q}{\varepsilon_0}$$
 (2.2)

Т.е. интеграл по *произвольной* замкнутой поверхности от напряженности электрического поля равен нормированной на ε_0 сумме зарядов внутри объема ограниченного поверхностью.

3 Поле электрического диполя

Рассмотрим действие электрического поля на атом. Поле толкает положительно заряженную часть (ядро) в одну сторону и тянет отрицательно заряженную (облако электронов) в другую. В результате атом как бы растягивается и поворачивается. Этот эффект называется поляризацией, но давайте посмотрим на упрощенную модель - диполь.

(Физический) диполь - система из двух равных по величине и противоположных по знаку зарядов расположенных на малом расстоянии друг от дргуа. Взаимодействие диполя с электрическим полем описывается дипольным моментом

$$p = qd (3.1)$$

Это вектор с направлением от отрицательного конца к положительному и длинной пропорциональной заряду. Если вектора E и p не параллельны, то есть ненулевой момент силы, который заворачивает диполь.

Порой рассматривают идеальный диполь. Он отличается от физического тем, что расстояние d между зарядами устремлено к нулю, и, Соответственно, заряды устремлены к бесконечности чтобы сохранить конечный дипольный момент.

Если говорить о поле диполя, то его потенциал (в сферических координатах) имеет вид

$$\phi_{dip} = \frac{p cos \theta}{4\pi \varepsilon_0 r^2} \tag{3.2}$$

А само поле

$$E_{dip} = \frac{p}{4\pi\varepsilon_0 r^3} \left(2\cos\theta r + \sin\theta\theta\right) \tag{3.3}$$

Стоит отметить, что потенциал диполя убывает как r^{-2} . Для сравнения, потенциал точечного заряда убывает как r^{-1} . Соответственно, напряженность поля диполя убывает как куб, а точечного заряда как квадрат. Эта закономерность продолжается, если рассмотреть более сложные аналоги диполя - квадруполь (система из четырех зарядов в вершинах квадрата, потенциал убывает как r^{-3}), октополь (восемь зарядов расположенных в вершинах куба, потенциал убывает как r^{-4}).

4 Примеры задач

Задача 1. [1, p. 76, Problem 2.12] Найдите напряженность электрического поля внутри равномерно заряженного шара с плотностью заряда ρ .

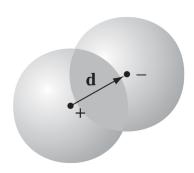
В этой задаче крайне полезна формула 2.2. Из-за сферической симметрии вектор напряженности E может зависеть только от расстояния до центра шара. Возьмем в качестве области V шар радиуса r. Т.к. E постоянна на границе шара, то интеграл по границе - это просто произведение E на площадь границы.

$$\oint_{\partial V} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{S} = E(r) \cdot (4\pi r^2) = \frac{1}{\varepsilon_0} \int_{V} \rho dV = \frac{4\pi r^3 \rho}{3\varepsilon_0}$$
(4.1)

Откуда

$$\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{\rho \boldsymbol{r}}{3\varepsilon_0} \tag{4.2}$$

Задача 2. [1, p. 76, Problem 2.18] Два шара радиуса R каждый равномерно заряжены с плотностями заряда $+\rho$ и $-\rho$ и расположены так, что частично пересекаются. Покажите что в области пересечения поле постоянно и найдите его значение.



Возьмем произвольную точку в пересечении и обозначим r_+ и r_- радиус-вектора до этой точки из центров шаров. Поля создаваемые каждым из шаров известны из предыдущей задачи $E_+(r_+)=\frac{\rho r_+}{3\varepsilon_0}$, $E_-(r_-)=\frac{\rho r_-}{3\varepsilon_0}$. И ответом будет их суперпозиция.

$$E(r) = \frac{(r_{+} - r_{-})\rho}{3\varepsilon_{0}} = \frac{\rho d}{3\varepsilon_{0}}$$
(4.3)

Где d - вектор от центра положительно заряженного шара до центра отрицательно заряженного. \Box

Задача 3. [1, р. 164, Problem 3.50(a)] Пусть распределение зарядов ρ_1 создает потенциал ϕ_1 , а заряды ρ_2 - ϕ_2 . Покажите что

$$\int_{R^3} \rho_1 \phi_2 dV = \int_{R^3} \phi_1 \rho_2 dV \tag{4.4}$$

Докажем одно вспомогательное утверждение. Пусть f и g - скалярные поля, тогда

$$\nabla \cdot (f\nabla g) = \nabla f \cdot \nabla g + f\Delta g \tag{4.5}$$

Действительно,

$$\nabla \cdot (f \nabla g) = \nabla \cdot \left(f \sum_{i} \frac{\partial g}{\partial x_{i}} \boldsymbol{x}_{i} \right) = \sum_{i} \frac{\partial}{\partial x_{i}} \left(f \frac{\partial g}{\partial x_{i}} \right) = \sum_{i} \left(\frac{\partial f}{\partial x_{i}} \frac{\partial g}{\partial x_{i}} + f \frac{\partial^{2} g}{\partial x_{i}^{2}} \right) = \nabla f \cdot \nabla g + f \Delta g \quad (4.6)$$

Перейдем теперь к исходной задаче. Рассмотрим следующий интеграл

$$\int \mathbf{E_1} \cdot \mathbf{E_2} dV = \int \nabla \phi_1 \cdot \nabla \phi_2 dV = \int \left(\nabla \cdot (\phi_1 \nabla \phi_2) - \phi_1 \Delta \phi_2\right) dV =$$

$$\int_{\partial V} \phi_1 \nabla \phi_2 dS - \int_{V} \phi_1 \Delta \phi_2 dV = -\int_{V} \phi_1 \frac{\rho_2}{\varepsilon_0} dV \quad (4.7)$$

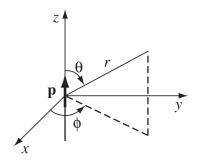
Здесь стоит пояснить почему интеграл по границе обращается в нуль. Мы интегрируем по всему пространству, поэтому граница - это бесконечно

удаленные точки. Потенциал определяется с точностью до аддитивной константы и мы, для удобства, берем константу такой, чтобы на бесконечности потенциал обращался в нуль.

С другой стороны, все выкладки в 4.7 симметричны относительно 1 и 2. Поэтому, домножая на $-\varepsilon_0$, получаем

$$\int_{R^3} \rho_1 \phi_2 dV = \int_{R^3} \phi_1 \rho_2 dV$$
 (4.8)

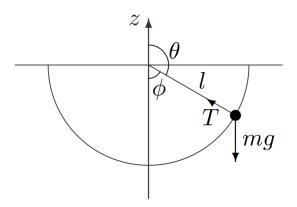
Задача 4. [1, p. 166, Problem 3.56] Идеальный электрический диполь расположен в начале координат и направлен вверх (по оси Oz). Под действием поля диполя покоящийся точечный заряд расположенный на плоскости xOy начинает двигаться. Покажите что он будет двигаться по полукруглой траектории подобно маятнику.



Из 3.3 следует, что на заряд будет действовать сила

$$\mathbf{F} = \frac{qp}{4\pi\varepsilon_0 r^3} \left(2\cos\theta \mathbf{r} + \sin\theta \mathbf{\theta}\right) \tag{4.9}$$

Рассмотрим математический маятник и покажем, что в нем, с точностью до константы, сила такая же.



Прежде всего, из закона сохранения энергии получается

$$mglcos\phi = \frac{mv^2}{2}$$
 (4.10)

Из второго закона Ньютона (в проекции на радиальную ось)

$$m\frac{v^2}{l} = T - mg\cos\phi \tag{4.11}$$

Выражая T из 4.11 и подставляя v^2 из 4.10, получаем

$$T = 3mgcos\phi = -3mgcos\theta \tag{4.12}$$

На маятник действует всего две силы - тяжести и натяжения подвеса. Суммарная сила действующая на маятник

$$F = -Tr - mgz = 3mgcos\theta r - mg(cos\theta r - sin\theta\theta) = mg(2cos\theta r + sin\theta\theta)$$
 (4.13)

Выражения 4.9 и 4.13 очень похожи, они отличаются только константой. Первое описывает силу, которая действует на заряд в поле диполя, а второе - силу действующую на маятник. Т.к. силы одинаковы, то и траектории будут одинаковы. Поистине прелестный результат!

5 Литература

[1] David J Griffiths. *Introduction to electrodynamics; 4th ed.* Pearson, Boston, MA, 2013. Re-published by Cambridge University Press in 2017.