#### Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого

#### Институт прикладной математики и механики Кафедра «Прикладная математика»

Отчёт по лабораторной работе №4 по дисциплине «Вычислительные комплексы»

Выполнил студент В. А. Рыженко

Проверил: к.ф.-м.н., доцент Баженов Александр Николаевич

Санкт-Петербург, 2020 г.

# Содержание

1.	Постановка задачи	3
2.	Конкретизация задачи и метод решения	3
3.	Реализация	4
4.	Результаты	4
5.	Приложения	5

### 1. Постановка задачи

Требуется решить ИСЛАУ с применением аппарата линейного программирования для проведения регуляризации рассматриваемой системы.

# 2. Конкретизация задачи и метод решения

При решении данной задачи имеет рассмотреть ИСЛАУ Ax=b точечной марицей A и интервальной правой частью  $\mathbf b$  при которых система не имеет решений до проведения регуляризации. В данной работе выбрана несовместная ИСЛАУ:

$$\begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 2.2 & 3 & 4 \\ 9 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot x = \begin{pmatrix} [2;4] \\ [7;9] \\ [-1;1] \end{pmatrix} \tag{1}$$

В первую очередь с помощью распознающего функционала Tol(x) проверяется отсутствие решений у данной системы. С помощью программы tolsolvty были найдены максимум функционала распознающего функционала maxTol и значение аргумента, в которой он достигался argmaxTol:

$$maxTol = -1.4725; argmaxTol = \begin{pmatrix} 0.2747\\ 0.5907\\ 0.7876 \end{pmatrix}$$
 (2)

Поскольку maxTol < 0, допусковое множество ИСЛАУ пусто и система несовместна.

Далее для получения решения проводится  $l_1$ -регуляризация, заключающуюся в изменении радиусов компонент вектора **b** их поэлементным домножением на вектор масштабирующих множителей  $\omega$ :

$$\mathbf{b} = \begin{pmatrix} [\operatorname{mid}b_1 - \operatorname{rad}b_1; \operatorname{mid}b_1 + \operatorname{rad}b_1] \\ [\operatorname{mid}b_2 - \operatorname{rad}b_2; \operatorname{mid}b_2 + \operatorname{rad}b_2] \\ [\operatorname{mid}b_3 - \operatorname{rad}b_3; \operatorname{mid}b_3 + \operatorname{rad}b_3] \end{pmatrix} \rightarrow \tilde{\mathbf{b}} = \begin{pmatrix} [\operatorname{mid}b_1 - \omega_1 \operatorname{rad}b_1; \operatorname{mid}b_1 + \omega_1 \operatorname{rad}b_1] \\ [\operatorname{mid}b_2 - \omega_2 \operatorname{rad}b_2; \operatorname{mid}b_2 + \omega_2 \operatorname{rad}b_2] \\ [\operatorname{mid}b_3 - \omega_3 \operatorname{rad}b_3; \operatorname{mid}b_3 + \omega_3 \operatorname{rad}b_3] \end{pmatrix}$$
(3)

При этом масштабирующие множители подбираются так, чтобы регуляризованная ИСЛАУ  $A\cdot x=\tilde{\mathbf{b}}$  стала разрешима, но сумма этих множителей  $\sum_i \omega_i$  была минимально возможной.

Накладывая на масштабирующие множители естественное требование их неотри-

цательности, и введя вектор  $u = \begin{pmatrix} x \\ \omega \end{pmatrix}$ , можно записать полученную задачу в виде:

$$\begin{cases} c \cdot u = (0, 0, 0, 1, 1, 1) \cdot u = (0, 0, 0, 1, 1, 1) \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ \omega_1 \\ \omega_2 \\ \omega_3 \end{pmatrix} = \sum_i \omega_i = \min_u \\ (4)$$

$$C \cdot u \le r, \text{где } C = \begin{pmatrix} -A & -\text{diag}(\text{rad}(\mathbf{b})) \\ A & -\text{diag}(\text{rad}(\mathbf{b})) \end{pmatrix}, r = \begin{pmatrix} -mid(\mathbf{b}) \\ mid(\mathbf{b}) \end{pmatrix}$$

Полученная задача и решается линейным программированием с применением стандартной функции linprog пакета scipy.optimize. В результате решения определяются одновременно и необходимые масштабирующие множители, и соответствующее им появившееся в результате регуляризации решения ИСЛАУ.

### 3. Реализация

Лабораторная работа выполнена с помощью встроенных средств языка программирования Matlab и Python. Также используется оптимизатор scipy.optimize на Python с различными методами решения задачи линейного программирования. Для нахождения экстремума распознающего функционала использована программа tolsolvty для Python.

# 4. Результаты

Имеем  $rad(\mathbf{b}) = 1, mid(\mathbf{b}) = \begin{pmatrix} 3 & 8 & 0 \end{pmatrix}$ По:

$$C = \begin{pmatrix} -2 & -3 & -4 & -1 & 0 & 0 \\ -2.2 & -3 & -4 & 0 & -1 & 0 \\ -9 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 2 & 3 & 4 & -1 & 0 & 0 \\ 2.2 & 3 & 4 & 0 & -1 & 0 \\ 9 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}; r = \begin{pmatrix} -3 & -8 & 0 & 3 & 8 & 0 \end{pmatrix}$$
 (5)

В результате применения стандартного linprog для решения задачи линейного программирования с использованием значений из (5) без дополнительных ограничений получны следующие результаты:

• Решение регуляризованной ИСЛАУ методом method = 'interior-point':

$$x \approx \begin{pmatrix} 0\\ 0.6387\\ 0.8661 \end{pmatrix}, \omega \approx \begin{pmatrix} 2.3806\\ 2.6194\\ 0 \end{pmatrix}$$
 (6)

• Решение регуляризованной ИСЛАУ методом method = 'simplex':

$$x \approx \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2.0 \end{pmatrix}, \omega \approx \begin{pmatrix} 5 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \tag{7}$$

Можно отметить, что сумма масштабирующих коэффициентов совпала и равна 5.

Также, первые компоненты вектора решений оказались равны 0, что наводит на мысль, что рассматриваемая задача может иметь нетривиальное множество одинаково хороших решений. Попробуем наложить дополнительные ограничения.

$$x_{imin} \le x_i \le x_{imax} \tag{8}$$

В результате сначала было обнаружено, что если установить нижнюю границу возможных значений  $x_1$ , большую, чем ноль ,  $x_{1min} > 0$ , то условная оптимизация сходится к  $x_1 = x_{1min}$ , а значение суммы масштабирующих коэффициентов увеличивается и становится больше 5. Это говорит о том, что решение с  $x_1 = 0$  действительно является оптимальным и устойчивым.

# 5. Приложения

Репозиторий на GitHub с релизацией: github.com.