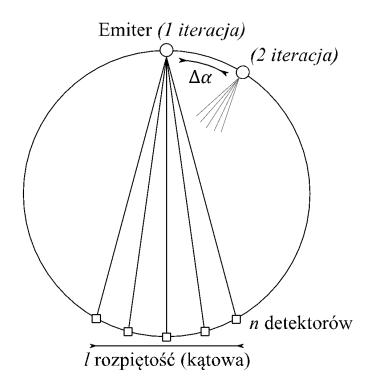
Informatyka w medycynie - Tomograf - Raport

Grupa laboratoryjna: L9	Skład grupy:	Prowadzący zajęcia:
	Wiktor Jordeczka (151 785)	
	Konrad Kaczmarek (151 741)	dr inż. Iwo Błądek

1) Zastosowany model tomografu:

Wykorzystano model stożkowy, 1 emiter do n detektorów.



2) Zastosowany język programowania oraz dodatkowe biblioteki:

- a) Język: Python
- b) Dodatkowe niestandardowe biblioteki:
 - i) numpy operacje na wektorach i macierzach
 - ii) skimage (scikit-image w pip) wczytywanie obrazka
 - iii) pydicom obsługa plików dicom
 - iv) tkinter GUI
 - v) ttkthemes GUI
 - vi) tkcalendar GUI

3) Opis głównych części programu

a) Pozyskiwanie odczytów dla poszczególnych detektorów

```
1. def radonTransform(img,t,img_label, emitterRange = 180, numOfDetectors = 180, numOfScans = 180, alphaShift
= 2, animating = False, animationInterval = 20):
     t.set_label_progress("Transformata Radona")
2.
3.
      alphaShift = math.radians(alphaShift)
4.
      center = (len(img)//2, len(img[0])//2)
      R = max(center) * math.sqrt(2)
5.
      alpha = (2*math.pi*90)/360 # alpha emitera, zaczynamy od 90 stopni
6.
7.
      phi = (2*math.pi*emitterRange)/360 # kat rozwarcia dla detektorów
8.
      sinogram = np.zeros(shape=(numOfScans,numOfDetectors))
9.
      for scan in range(numOfScans): # dla każdego skanu (pozycji emitera)
        t.progress((scan/numOfScans)*100)
10.
        # tutaj dla wzyznaczanych współrzędnych odnoszę się do środka, aby nie robić potem przesunięć
11.
12.
        xe = center[0] + round(R * math.cos(alpha))
        ye = center[1] - round(R * math.sin(alpha))
13.
14.
        for det in range(numOfDetectors): # dla każdego detektora wyznaczamy jego współrzędne
15.
          xd = center[0] + round(R * math.cos(alpha+math.pi-phi/2 + det*phi/(numOfDetectors-1)))
16.
          yd = center[1] - round(R * math.sin(alpha+math.pi-phi/2 + det*phi/(numOfDetectors-1)))
17.
          sinogram[scan][det] = bresenham(img,xe,ye,xd,yd) # rysujemy linię od emitera do detektora, zapisujemy
średnią jasność pikseli
18.
        alpha += alphaShift # wykonujemy przesunięcie
19.
        if animating and scan % animationInterval == 0: # sekcja animacji
20.
          t.showImage(normalize(sinogram),img_label)
21.
```

W linijce 17. Korzystamy z funkcji rysującej linię algorytmem Bresenhama, zwracającej średnią jasność pikseli w narysowanej linii:

```
1. def bresenham(img,x1,y1,x2,y2): # algorytm Bresenhama, zwraca średnią jasność
      max_x = len(img)
     max_y = len(img[0])
 3.
 4.
      sum = 0
      n = 0
 5.
      x = x1
 6.
      x_inc = 1 # inkrement
 7.
      dx = x2 - x1 \# przesunięcie
 8.
 9.
      y = y1
10.
      y_{inc} = 1
11.
      dy = y2 - y1
12.
      if x1>=x2: # rysujemy w lewo, zamiast w prawo
13.
        x_{inc} = -1
14.
        dx = x1 - x2
15.
      if y1>=y2: # rysujemy w dół, zamiast w górę
        y_inc = -1
16.
17.
        dy = y1 - y2
18.
      if dx > dy: # oś wiodąca OX
19.
        ep_inc_a = 2*(dy-dx)
        ep_inc_b = 2*dy
20.
21.
        ep = ep inc b - dx # błąd (odchylenie od współrzędnych całkowitych)
22.
        while x!=x2:
23.
          if not(x)=max_x or y>=max_y or x<0 or y<0): # sprawdzamy czy nie jesteśmy poza obrazkiem
24.
            sum += img[x-1][y-1]
25.
            n += 1
          if ep>=0:
26.
27.
            y += y_inc
28.
            ep += ep_inc_a
29.
          else:
30.
           ep += ep_inc_b
31.
          x += x_inc
32.
      else: # oś wiodąca OY
33.
        ep_inc_a = 2*(dx-dy)
34.
        ep inc b = 2*dx
        ep = ep_inc_b - dy # błąd (odchylenie od współrzędnych całkowitych)
35.
36.
        x = x1
37.
        while y!=y2:
38.
          if not(x>=max_x or y>=max_y or x<0 or y<0):</pre>
39.
            sum += img[x-1][y-1]
40.
            n += 1
41.
          if ep>=0:
42.
            x += x_{inc}
43.
            ep += ep inc a
```

```
44. else:
45. ep += ep_inc_b
46. y += y_inc
47. try:
48. a = sum/n # średnia jasność pikseli w rysowanej linii
49. except:
50. a = 0 # Uroki okręgu opisanego ¬\_(")_/"
51. return a
```

b) Filtrowanie sinogramu, zastosowany rozmiar maski

```
1. def filtr(sinogram,t,img_label, animating = False): # filtr splotowy
      t.set_label_progress("Filtrowanie")
2.
3.
      result = []
4.
      for i in range(1,11): # tworzymy połowę maski
5.
        if i%2==0:
6.
          result.append(0)
7.
        else:
8.
          result.append(-4/pow(math.pi,2)/pow(i,2))
9.
      res2 = result.copy()
10.
      result.reverse() # wykorzystujemy odbicie lustrzane
11.
      kernel = result + [1] + res2 # tworzymy maskę o rozmiarze 21
12.
      for i in range(sinogram.shape[0]):
        t.progress((i/sinogram.shape[0])*100)
13.
        sinogram[i, :] = np.convolve(sinogram[i, :], kernel, mode="same") # wykonujemy splot
14.
15.
        if animating:
16.
          t.showImage(normalize(sinogram),img_label,flag=True)
```

c) Ustalanie jakości poszczególnych punktów obrazu wynikowego oraz jego przetwarzanie końcowe (uśrednianie, normalizacja)

Uśrednianie jest wykonywane w trakcie rysowania linii algorytmem Bresenhama, zaprezentowanego powyżej.

Jasność pikseli obrazu końcowego jest ustalana podczas wykonywania odwrotnej transformaty Radona:

```
1. def inverseRadonTransform(sinogram, img,t,img_label, emitterRange = 180, numOfDetectors = 180, numOfScans =
180, alphaShift = 2, animating = False, animationInterval=20):
2.
      t.set_label_progress("Odwrotna Transformata Radona")
      alphaShift = math.radians(alphaShift)
3.
4.
      center = (img.shape[0]//2, img.shape[1]//2)
      R = max(center) * math.sqrt(2)
5.
      alpha = (2*math.pi*90)/360 # alpha emitera, zaczynamy od 90 stopni
6.
7.
      phi = (2*math.pi*emitterRange)/360 # kat rozwarcia dla detektorów
8.
      reconstructed = np.zeros(shape=img.shape)
9.
      for scan in range(numOfScans): # dla każdego skanu (wzmocnienia)
        t.progress((scan/numOfScans)*100)
10.
11.
        # tutaj dla wzyznaczanych współrzędnych odnoszę się do środka, aby nie robić potem przesunięć
        xe = center[0] + round(R * math.cos(alpha))
12.
        ye = center[1] - round(R * math.sin(alpha))
13.
        for det in range(numOfDetectors): # dla każdego detektora
14.
15.
          xd = center[0] + round(R * math.cos(alpha+math.pi-phi/2 + det*phi/(numOfDetectors-1)))
          yd = center[1] - round(R * math.sin(alpha+math.pi-phi/2 + det*phi/(numOfDetectors-1)))
16.
          coords = inverseBresenham(img.shape[0], img.shape[1],xe,ye,xd,yd) # wyznaczamy linię między emiterem
17.
a detektorem
          reconstructed[tuple(np.transpose(coords))] += sinogram[scan][det] # wzmacniamy piksele wyznaczonej
18.
linii o zapisaną wcześniej średnią
19.
        alpha += alphaShift # wykonujemy przesunięcie
20.
        if animating and scan % animationInterval == 0: # sekcja animacji
21.
         t.showImage(normalize(reconstructed),img_label)
22.
          mse, rmse = calcRMSE(img,normalize(reconstructed))
          t.set_label_progress(f"Odwrotna Transformata Radona\nRMSE: {rmse:.4f}")
23.
      mse, rmse = calcRMSE(img,normalize(reconstructed))
24.
      t.set_label_progress(f"Odwrotna Transformata Radona\nRMSE: {rmse:.4f}")
25.
26.
      return normalize(reconstructed) # normalizujemy obraz wynikowy
```

W linijce 26. wykorzystana jest poniższa funkcja normalizująca:

```
1. def normalize(im): # normalizacja obrazu
2.    norm = np.zeros(shape=(im.shape))
3.    im_max = im.max()
4.    im_min = 0
5.    for x in range(im.shape[0]):
6.        norm[x] = np.interp(im[x], (im_min, im_max), (0, 255))
7.    return norm
```

d) Wyznaczenie wartości miary RMSE na podstawie obrazu źródłowego i wynikowego

```
1. def calcRMSE(im1, im2): # obliczanie RMSE
2. mse = np.square(np.subtract(im1, im2)).mean()
3. return (mse, math.sqrt(mse)) # (mse, rmse)
```

e) Odczyt plików DICOM

```
1. def choose_file(self):
2-8.
9.
            if self.file_path[-4:] == ".dcm": # dla plików dicom
                dcm = dic.dcmread(self.file_path) # wczytanie pliku
10.
11.
                self.im = tm.normalize(dcm.pixel_array) # wydobycie danych pikseli z pliku dicom + normalizacja
12.
                print(dcm)
                # odczytujemy wybrane informacje
13.
14.
                self.name_entry.insert(0, dcm.PatientName.family_comma_given())
                self.id_entry.insert(0, dcm.get('PatientID', 'BRAK'))
15.
                self.date_entry.set_date(datetime.strptime(dcm.get('StudyDate', ''), '%m/%d/%y').date())
16.
                if (0x0010, 0x4000) in dcm:
17.
                    self.comment_entry.insert(0,dcm[0x00104000].value)
18.
```

f) Zapis plików DICOM

```
1. def jpg_to_dcm(reconstructed,name="BRAK",patient_id="0",date="",comment="BRAK"): # zapisywanie obrazu do
dicom
2.
      file_meta = dic.dataset.FileMetaDataset()
3.
      file_meta.MediaStorageSOPClassUID = dic.uid.UID('1.2.840.10008.5.1.4.1.1.2')
4.
5.
      file_meta.MediaStorageSOPInstanceUID = dic.uid.generate_uid()
      file_meta.ImplementationClassUID = dic.uid.UID("1.2.826.0.1.3680043.8.498.1")
6.
      dcm = dic.dataset.FileDataset("output.dcm", {}, file meta=file meta, preamble=b"\0" * 128)
7.
8.
      dcm.file_meta.TransferSyntaxUID = dic.uid.ImplicitVRLittleEndian
9.
      dcm.is little endian = True
10.
      dcm.is_implicit_VR = True
11.
12.
      # Zapisujemy wybrane dane o pacjencie i badaniu
13.
      dt = datetime.datetime.now()
14.
      if date == "":
15.
        dcm.StudyDate = dt.strftime('%Y%m%d')
16.
        dcm.ContentDate = dt.strftime('%Y%m%d')
17.
      else:
18.
        dcm.StudyDate = date
19.
        dcm.ContentDate = date
20.
      dcm.StudyTime = dt.strftime('%H%M%S')
21.
      timeStr = dt.strftime('%H%M%S.%f')
22.
      dcm.ContentTime = timeStr
23.
      dcm.PatientName = name
      dcm.PatientID = patient_id
24.
25.
      dcm.StudyID = "1234"
      dcm.SeriesNumber = "1"
26.
27.
      dcm.PatientComments = comment
28.
29.
      # Generujemy unikatowe ID instancji
30.
      dcm.SOPInstanceUID = dic.uid.generate_uid()
31.
      dcm.SeriesInstanceUID = dic.uid.generate uid()
32.
      dcm.StudyInstanceUID = dic.uid.generate_uid()
      dcm.FrameOfReferenceUID = dic.uid.generate_uid()
33.
```

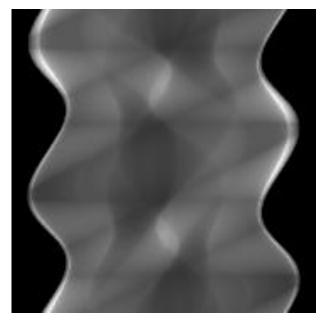
```
34.
35.
       # Parametry obrazu
      dcm.ImageType = ["ORIGINAL", "PRIMARY", "AXIAL"]
dcm.Modality = "CT"
36.
37.
38.
       dcm.Rows = reconstructed.shape[0]
39.
       dcm.Columns = reconstructed.shape[1]
40.
       dcm.BitsAllocated = 8
41.
       dcm.BitsStored = 8
42.
       dcm.HighBit = dcm.BitsStored - 1
43.
       dcm.SamplesPerPixel = 1
44.
       dcm.PhotometricInterpretation = 'MONOCHROME2'
45.
       dcm.PixelRepresentation = 0
46.
       dcm.PixelData = reconstructed.astype(np.uint8).tobytes() # piksele obrazka
47.
       # Prywatne bloki do zapisania własnych danych, np.: komentarza
block = dcm.private_block(0x000b, "PUT 151785 151741", create=True)
48.
49.
       block.add_new(0x01, "SH", comment)
dcm.save_as("output.dcm", write_like_original=False)
50.
51.
```

4) Przykład działania programu dla dwóch obrazków

a) Shepp_Logan



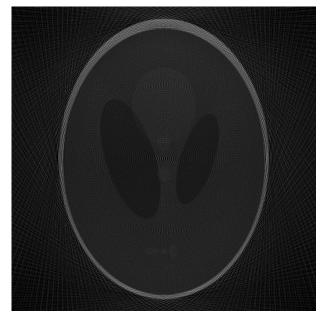
1.1. Obraz oryginalny



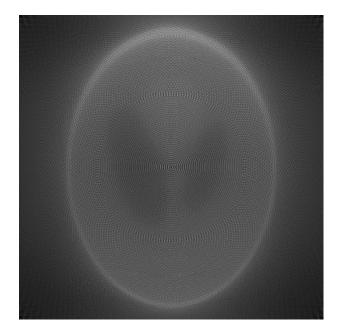
1.2. Sinogram



1.3. Filtrowany sinogram

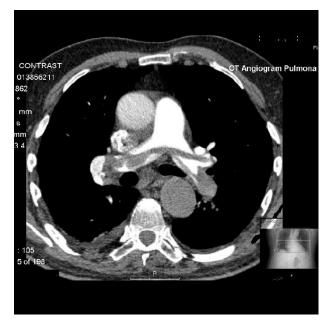


1.4. Obraz zrekonstruowany



1.5. Obraz zrekonstruowany bez filtrowania

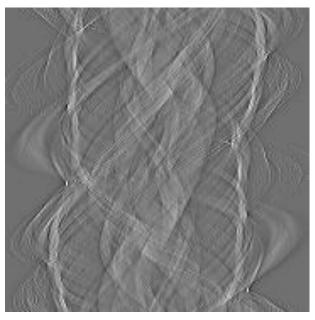
b) SADDLE_PE-large



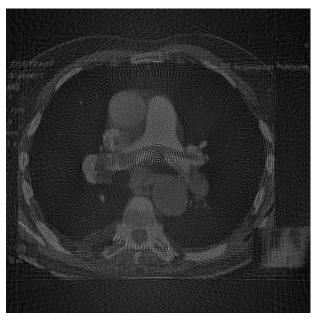
2.2. Obraz oryginalny



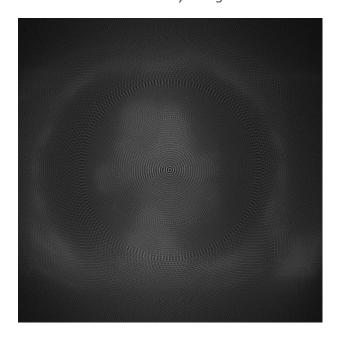
2.2. Sinogram



2.3. Filtrowany sinogram



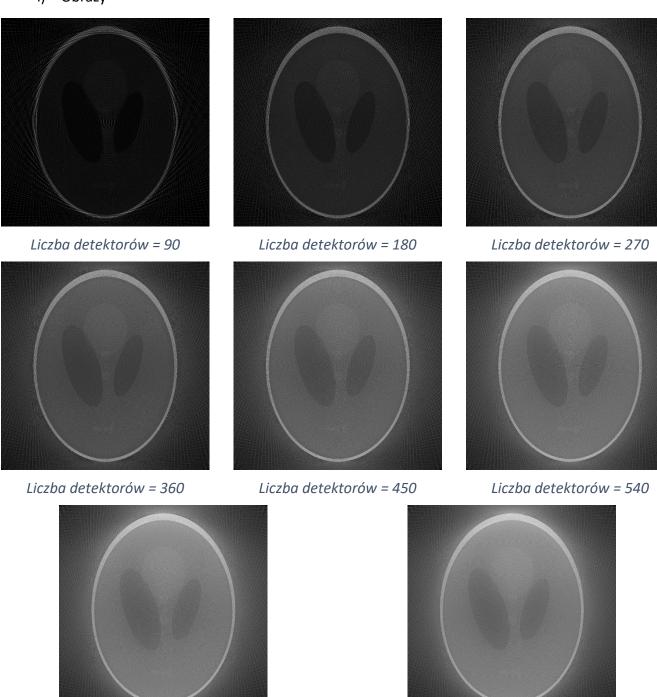
2.4. Zrekonstruowany obraz



2.5. Zrekonstruowany obraz bez filtrowania

5) Wyniki eksperymentów sprawdzających wpływ poszczególnych parametrów na jakość obrazu wynikowego

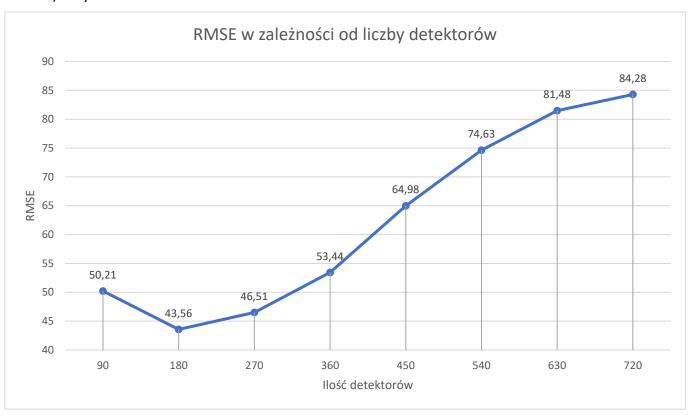
- a) Eksperymenty zostały przeprowadzone na obrazie Shepp_Logan, domyślne parametry ustawione na: 180 detektorów, 180 skanów, rozpiętość wachlarza 180°.
- b) Zmienna liczba detektorów od 90 do 720 z krokiem 90
 - i) Obrazy



Liczba detektorów = 630

Liczba detektorów = 720

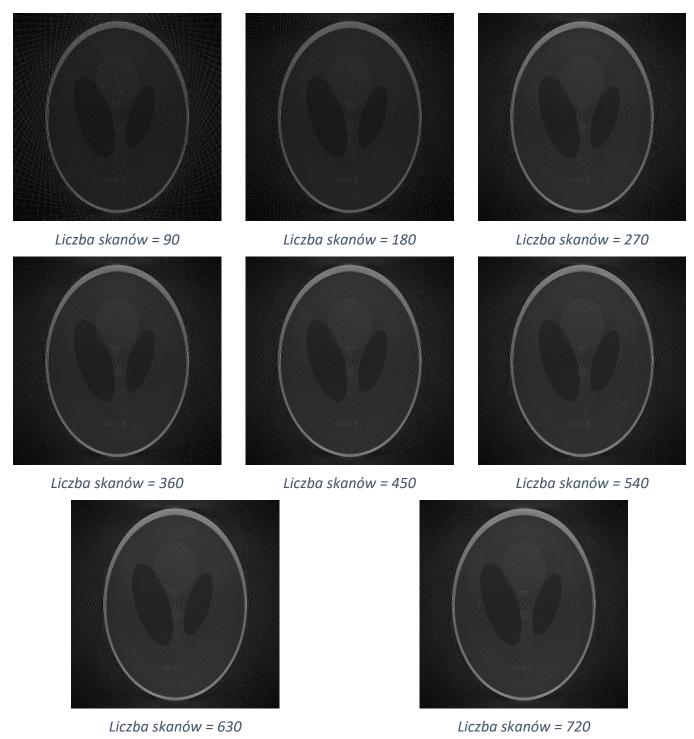
ii) Wykres RMSE



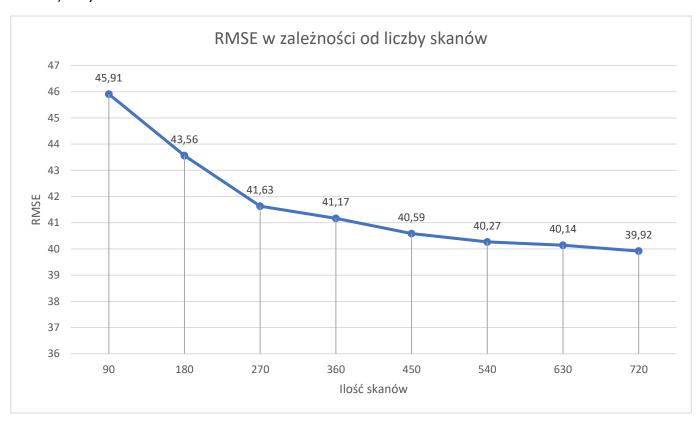
iii) Wnioski Początkowo jakość rekonstrukcji zwiększa się, lecz przy następnych konfiguracjach błąd powiększa się ze względu na przejaśnienie obrazu. Wartości te są zgodne z wyglądem obrazu.

c) Zmienna liczba skanów od 90 do 720 z krokiem 90

i) Obrazy



ii) Wykres RMSE

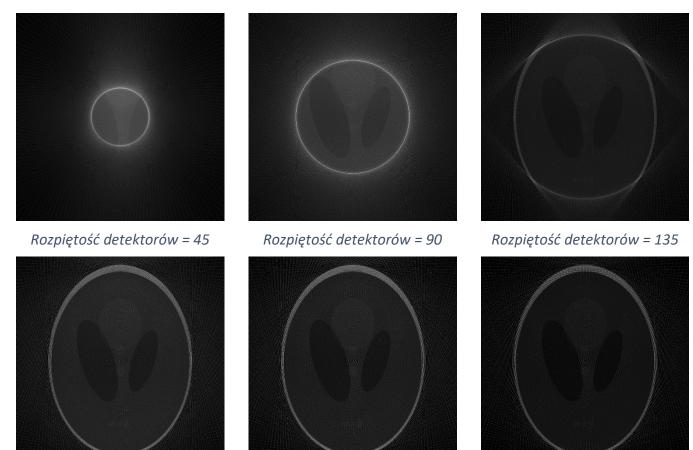


iii) Wnioski Zwiększenie liczby skanów powoduje polepszenie jakości obrazu, lecz konfiguracje powyżej 270 nie powodują zauważalnej poprawy jakości. Zgadza się to z wartościami RMSE, które maleją nieliniowo.

d) Zmienna rozpiętość wachlarza od 45° do 270° z krokiem 45°

i) Obrazy

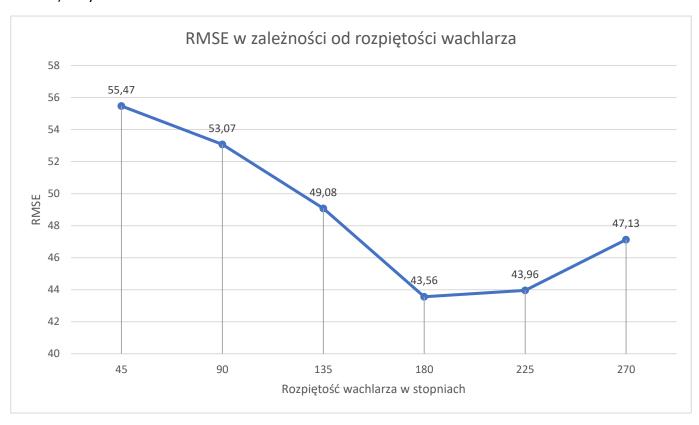
Rozpiętość detektorów = 180



Rozpiętość detektorów = 225

Rozpiętość detektorów = 270

ii) Wykres RMSE

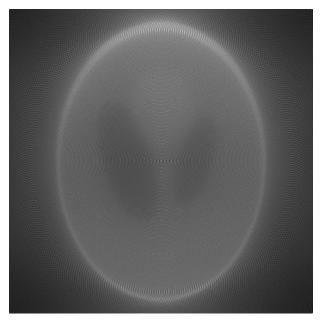


iii) Wnioski

Początkowo zwiększanie rozpiętości wachlarza detektorów powoduje zdecydowane polepszenie jakości obrazu, jednakże po przekroczeniu 180° jakość zaczyna się pogarszać ze względu na zbyt duże przerwy pomiędzy liniami rysowanymi przez detektory. Ogólny trend RMSE zgadza się z subiektywną oceną obrazów, lecz wartości RMSE są względnie niskie nawet przy bardzo źle odtworzonych obrazach, co z kolei nie zgadza się z subiektywnymi oczekiwaniami.

e) Wpływ filtrowania na jakość dwóch wybranych obrazów

i) Shepp_Logan



1.1. Obraz niefiltrowany

RMSE: 71,54



1.2. Obraz filtrowany

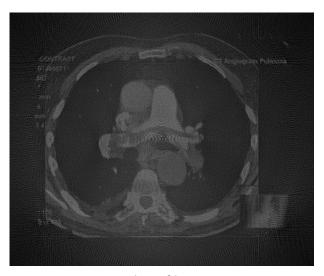
RMSE: 45,35

ii) SADDLE_PE-large



2.1. Obraz filtrowany

RMSE: 62,78



2.2. Obraz filtrowany

RMSE: 57,18

iii) Wnioski

Różnica w jakości między obrazami filtrowanymi a niefiltrowanymi jest łatwo zauważalna. Dzięki filtrowaniu dochodzi do znacznej poprawy ostrości obrazu. Jest to również odzwierciedlone poprzez RMSE, jednak różnica wartości w przypadku obrazu Shepp_logan jest większa ze względu na dodatkowe poprawienie jasności obrazu.