

## Récapitulatif de Stage - 21/05/2024

Depuis le 14/05, je me suis focalisé sur le développement de l'application de contrôle distant pour le robot Pepper. J'ai bien avancé sur son implémentation : désormais, les utilisateurs peuvent saisir des présentations. Les présentations prennent la forme de paragraphes et/ou de questions, ces dernières étant sauvegardées sur le serveur au format JSON. L'IHM permet également de démarrer la présentation afin de faire dire au robot les paragraphes sauvegardés, poser des questions et apporter des réponses aux clients de l'aquarium.

Bien évidemment, j'ai pu tester cette application en effectuant des tests manuels, mais aussi des tests automatisés. En parallèle, j'ai réalisé une vidéo de présentation de cette application pour la montrer à Odysseo, étant donné que le robot Pepper n'est pas aussi portable que NAO.

J'ai également avancé sur le rapport et commencé à rédiger le guide d'installation des applications. Dans le futur, je compte apporter quelques améliorations à l'application de contrôle distant de NAO, mais aussi avancer sur le rapport de stage.