

MVA PROJECT

自動偵測羽球賽事資訊

107370227 詹宜庭

107370134 林紀緯

107370138 劉唯庸

110378019 陳詠怡



Bangkok



BANGKOK



YONEX

判斷方式

Step.1 抓取場地色彩(HSV)

Step.2 使用侵蝕(erode)及膨脹(dilate)處理雜訊

Step.3 使用contour函數抓取輪廓

Step.4 從輪廓中取出角落的四個頂點來判定

判斷條件:

- 上方兩頂點距離圖片邊界不小於200 pixels
- 下方兩頂點距離圖片邊界不小於30 pixels
- 上方兩頂點距離圖片邊界的差距不大於200 pixels
- 斜率不大於3

In range

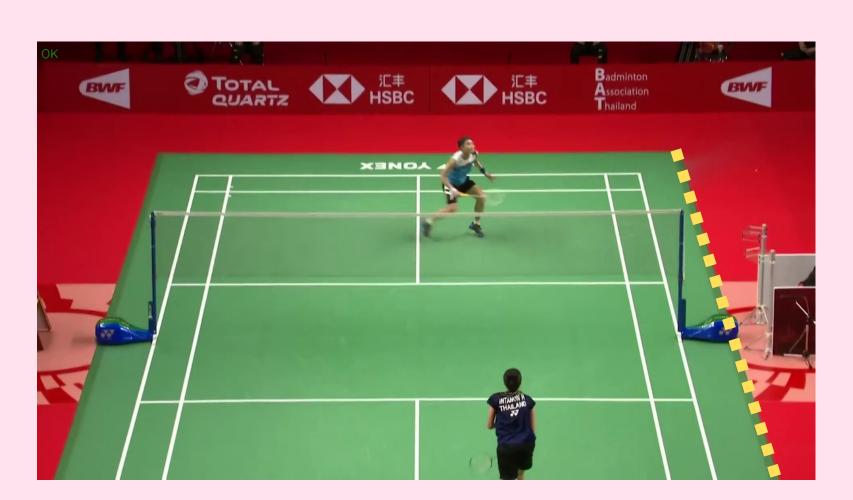


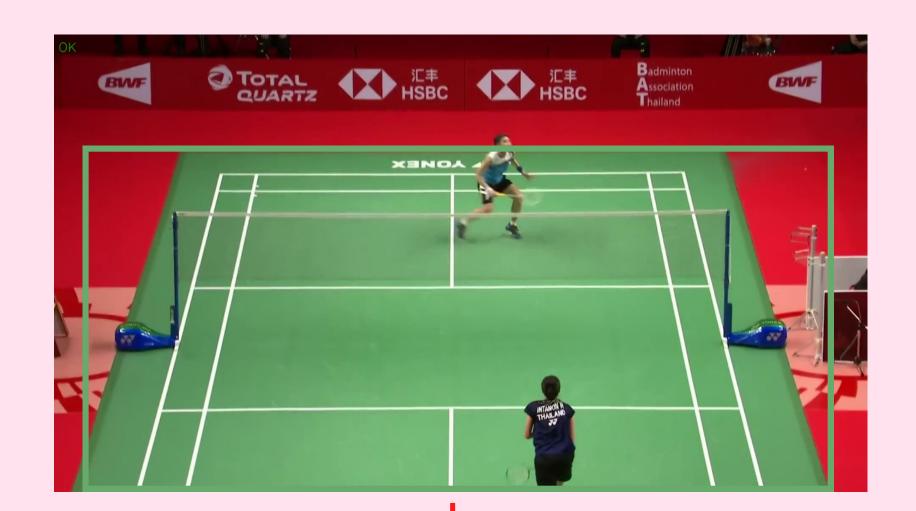
Out range



改善精準度問題

- 從原先使用最小矩形的方式,更改至抓輪廓的4個頂點,可以更加精準的資訊對來進行判斷,或是對超出圖像範圍的場地直接判定等等。
- 增加斜率限制,對於球場被截掉部份的NG加以 過濾。







研究進度

準確率

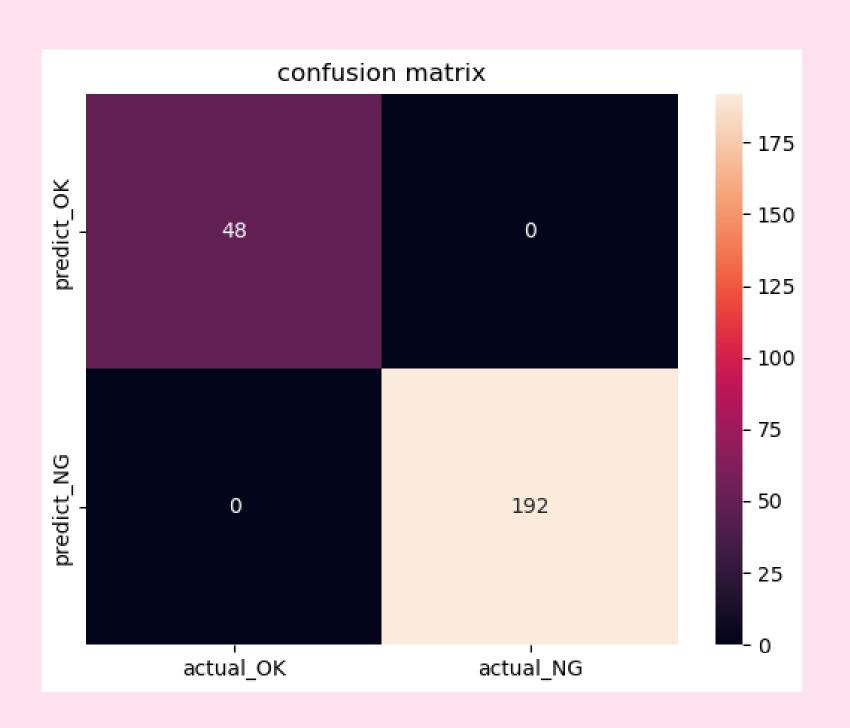
改善前:234/240 = 97.5%

改善後:240/240 = 100.0%

運算時間

改善前: 0.03887

改善後: 0.02193(-0.016943)





Bangkok

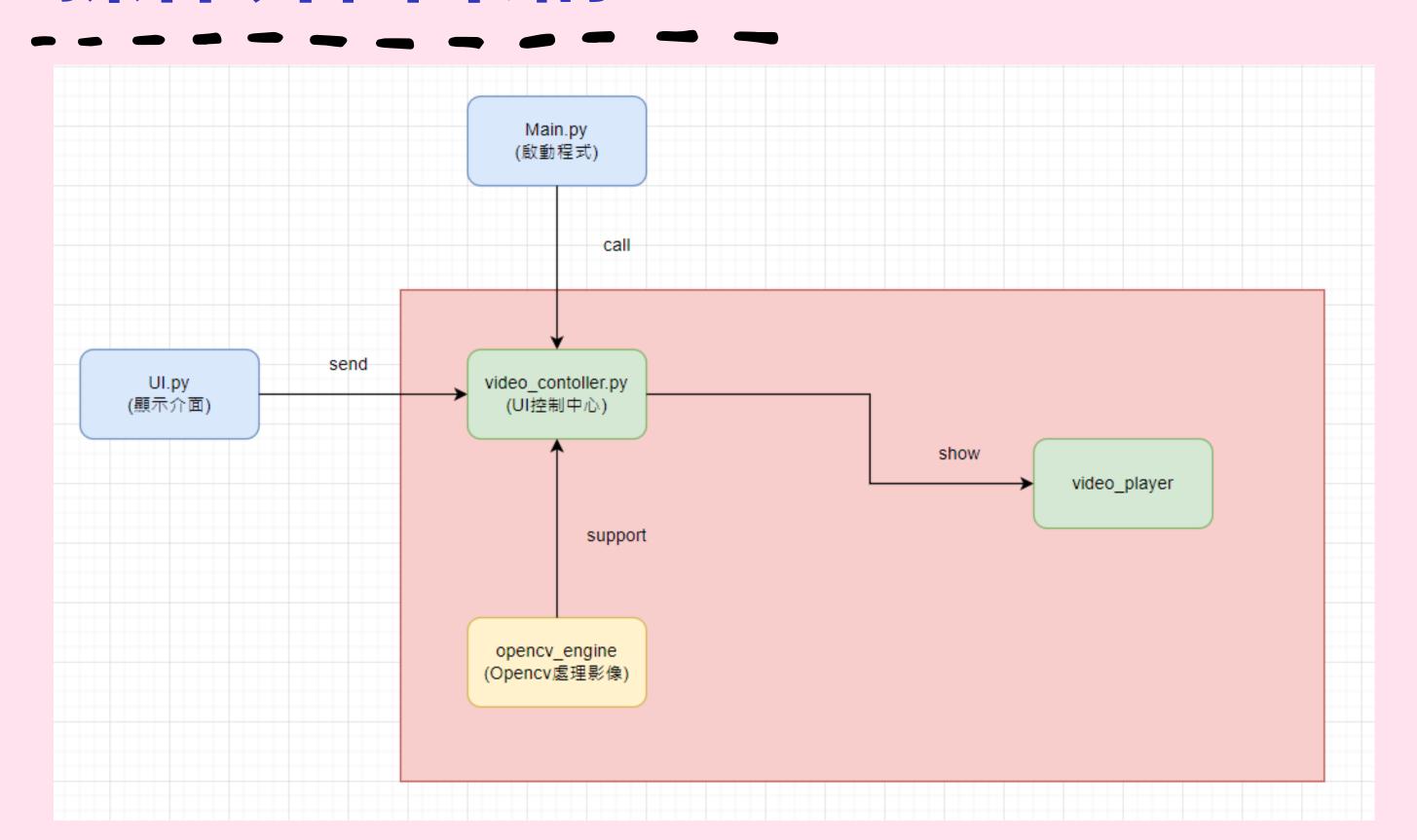
YONEX



BANGKOK



操作介面架構



Main.py 啟動程式

UI.py (顯示介面)

video_contoller.py (UI控制中心)

opency_engine (Opencv處理影像) 05 Indow



畫面呈現

Openfile Stop Pause Play

video path: D:/Machine_version/project/video/video_4/tty_intanon_g2_1080.mp4

fps: