# 第10章 机械波



### 第十章 机械波

- §10.1 机械波的基本概念
- §10.2 平面简谐波
- §10.3 波的能量
- §10.4 惠更斯原理与波的干涉
- §10.5 驻波

## 什么是波



振动状态以一定速度在空间的传播就形成了波

#### ◆ 波的分类:

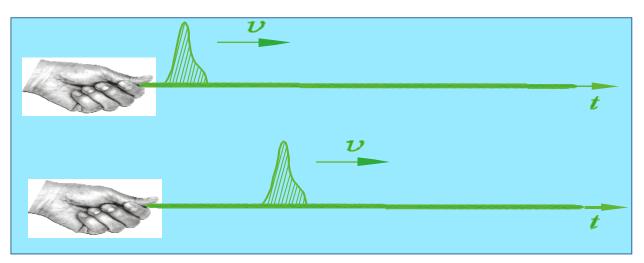
- 1. 机械波 机械振动以一定速度在弹性介质中由近及远地传播出去,就形成机械波.
- 2. 电磁波 变化的电场和变化的磁场在空中的传播过程 形成电磁波.
- 3. 物质波 物质波 (也称概率波) 是微观粒子的一种属性, 具有完全不同的性质, 遵从量子力学理论.

#### §10.1 机械波的基本概念

一、机械波的形成

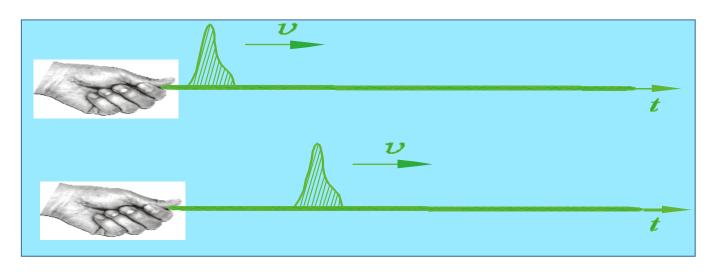
机械振动在媒质中的传播

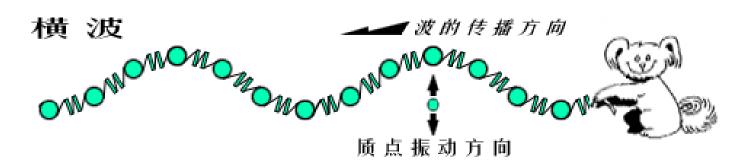
1.产生条件: (1)波源 (2)媒质



#### 2.波的分类: 横波 纵波

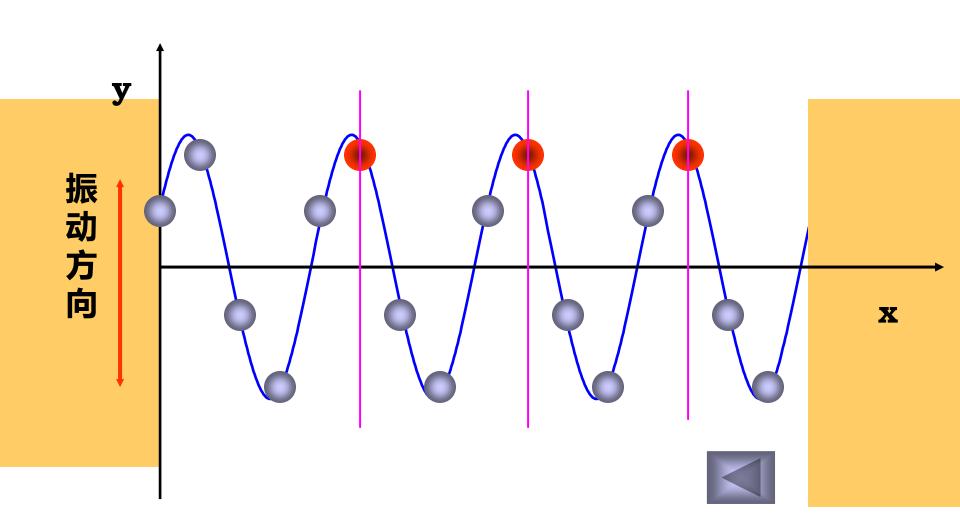
◆ 横波:介质质点的振动方向与波传播方向相互垂直的波;如柔绳上传播的波.



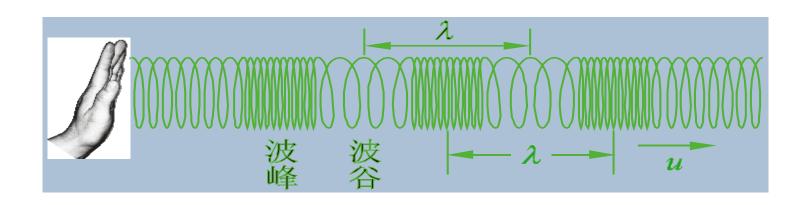


#### 横波的波动过程





# ◆ 纵波: 介质质点的振动方向和波传播方向相互平行的波; 如空气中传播的声波.



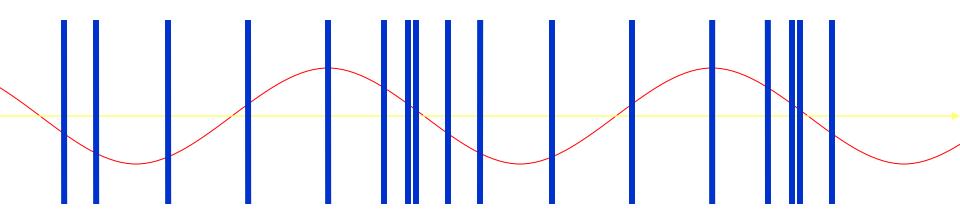


#### 纵波的波动过程

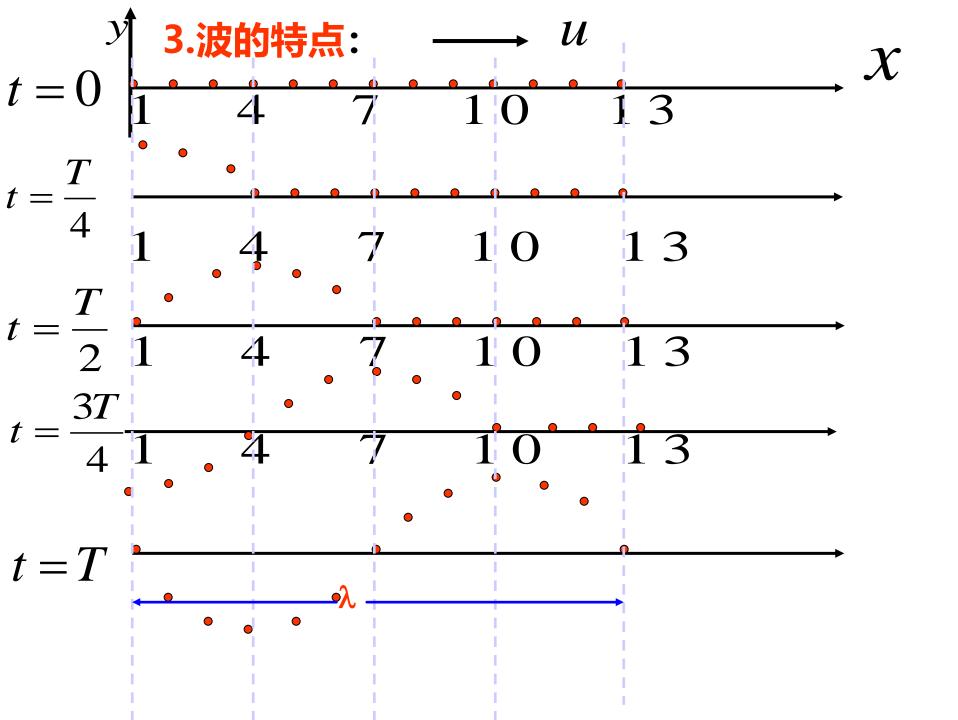
波的传播方向

质点振动方向



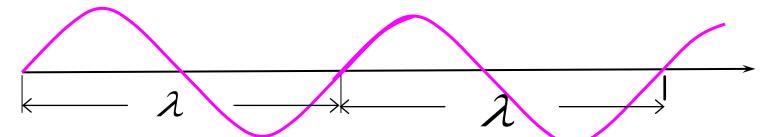






- (1)媒质中各质元都只在自己的平衡位置附近振动,并未"随波逐流"。波的传播不是媒质质元的传播。
- (2)"上游"的质元依次带动"下游"的质元振动(依靠质元间的弹性力)。
- (3)某时刻某质元的振动状态将在较晚时刻于"下游"某处出现,这就是"波是振动状态的传播"的含义
- (4) 振动状态由相位决定,因此振动状态的传播也可以说成是"相位"的传播。
- (5) 振动状态相同的点叫做"同相点",相邻两同相点之间的距离为一个波长λ

- 二、描述机械波的物理量
- 1、波长 λ:波线上相位差为2π的相邻两点间的距离



- 2、周期 T: 波前进一个波长所需的时间
- 3、频率v:单位时间内波前进距离中完整波的数目

$$v = \frac{1}{T} = \frac{\omega}{2\pi} \qquad uT = \lambda$$

4、波速(相速):振动状态(或相位)在空间的传播速度。

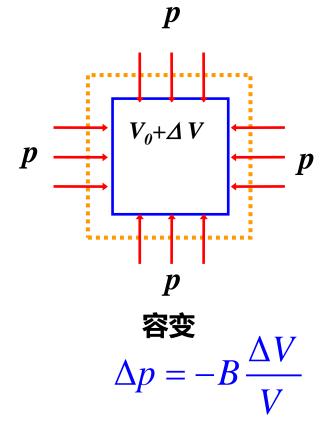
对于液体和气体  $u = \sqrt{\frac{B}{\rho}}$ 

B为容变弹性模量,ρ为质量密度。

理想气体:

$$u = \sqrt{\frac{\gamma p}{\rho}}$$

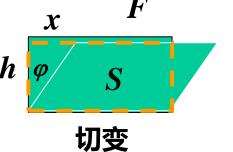
液体和气体内只能传播纵波,不能传播横波。



$$=\sqrt{\frac{G}{
ho}}$$

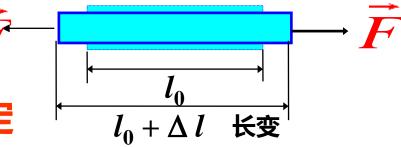
纵波: 
$$u = \sqrt{\frac{Y}{\rho}}$$
 Y为杨氏弹性模量。

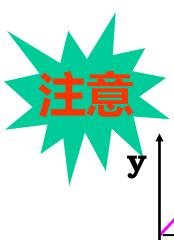
$$\frac{F}{S} = G \frac{x}{h}$$



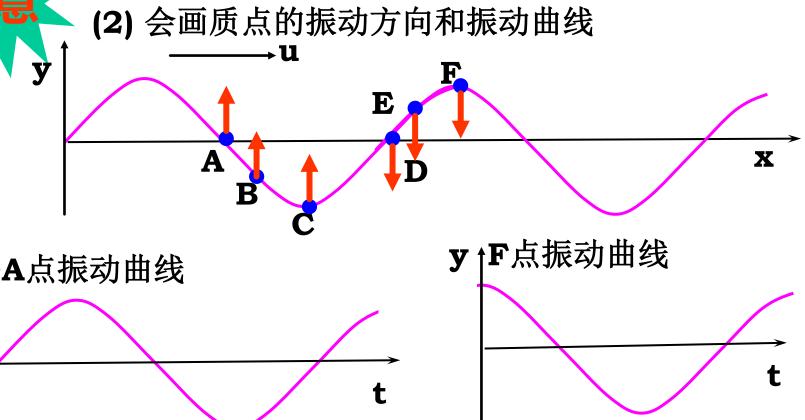
对于绳索中的波速  $u = \mu$ **产为张力**,  $\mu$ 为线密度。

可见,波速由弹性媒质性质决定





(1) 波速**u**与质点的振动速度  $\frac{dy}{dt}$ 

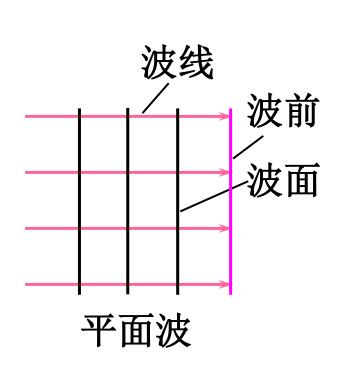


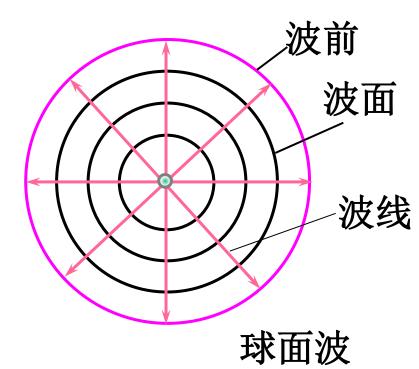
#### 三、波的几何描述

波线:表示波的传播途径和方向的有向线段。

波面:振动状态相同的点所构成的面。

波阵面(波前):在最前面的那个波面。





#### §10.2 平面简谐波

#### 就是波源做简谐振动引起的平面波,称为平面简谐波

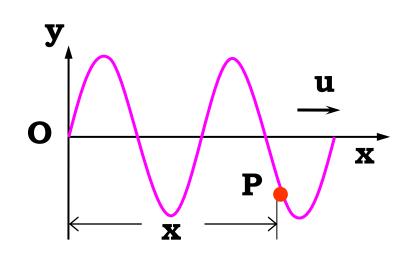
#### 一、平面简谐波波函数

#### *O*点的振动方程:

$$y_0(t) = A\cos(\omega t + \Phi_0)$$

## P点的振动状态在时

间上落后于O点:  $\Delta t = \frac{x}{u}$ 



$$y_{P,t} = y_{O,t-\frac{x}{u}} = A\cos\left[\omega\left(t-\frac{x}{u}\right) + \varphi_0\right] \quad t - \frac{x}{t}$$

$$t t + \frac{x}{u}$$

$$t - \frac{x}{u}$$

#### 平面简谐波的波动方程(波函数)

$$y = A\cos[\omega(t - \frac{x}{u}) + \phi_0]$$

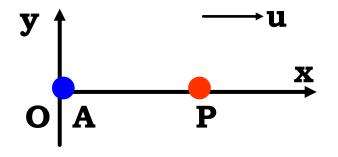
总结: 建立波函数的过程:

- (1)写出波在已知点的振动表达式;
- (2)判断波的传播方向,一般给出,建立坐标系;
- (3)在坐标轴上任选一点,看此点与已知点相位相比是 超前还是落后;
- (4)在已知的振动方程中,若任选的点超前就是"+", 落后就是"-";

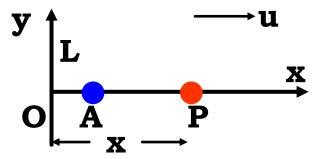
#### 例: 平面简谐波在空间传播,已知A点的振动规律为

$$y = A\cos[\omega t + \varphi_0]$$

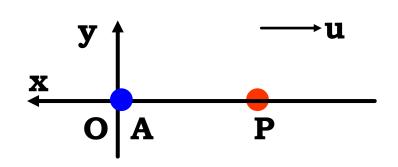
#### 试就四种坐标选择,确定波动方程。



$$y = A\cos[\omega(t - \frac{x}{u}) + \Phi_0]$$



$$y = A\cos[\omega(t - \frac{x - l}{u}) + \phi_0]$$



$$y = A\cos\left[\omega(t - \frac{-x}{u}) + \Phi_0\right]$$

$$\mathbf{x}$$

$$\mathbf{L}$$

$$\mathbf{A}$$

$$\mathbf{A}$$

$$\mathbf{A}$$

$$y = A\cos[\omega(t - \frac{l - x}{u}) + \Phi_0]$$

#### 波函数的其他形式

$$y = A\cos[\omega(t - \frac{x}{u}) + \mathbf{\varphi}_0]$$

$$u T = \lambda \qquad \nu = \frac{1}{T} = \frac{\alpha}{2\pi}$$

由物理量的关系 
$$uT = \lambda$$
  $v = \frac{1}{T} = \frac{\omega}{2\pi}$   $\frac{\omega}{u} = \frac{\frac{2\pi}{T}}{\frac{\lambda}{T}} = \frac{2\pi}{\lambda}$ 

#### 多种表示方法:

$$y(x,t) = A\cos(\omega t - \frac{2\pi x}{\lambda} + \varphi_0)$$

$$y(x,t) = A\cos(\omega t - kx + \varphi_0)$$

$$y(x,t) = A\cos[2\pi(\frac{t}{T} - \frac{x}{\lambda}) + \varphi_0]$$

x前面的 "-"号表示波的传播方向与x轴正方向相同

# 回顾

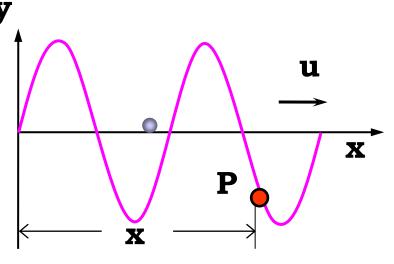
#### *O*点的振动方程:

$$y_0(t) = A\cos(\omega t + \varphi_0)$$

$$y = A\cos[\omega(t - \frac{x}{u}) + \varphi_0]$$

$$y(x,t) = A\cos(\omega t - \frac{2\pi x}{\lambda} + \varphi_0)$$

P点比O点相位落后了
$$\frac{2\pi}{\lambda}$$
 X



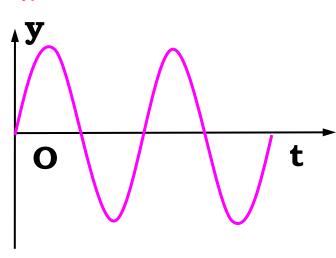
#### 三、波函数的物理意义

$$y = A\cos[\omega(t - \frac{x}{u}) + \Phi_0]$$

$$1$$
、固定 $x$ ,令 $x=x_0$ 

$$y = A\cos[\omega(t - \frac{x_0}{u}) + \varphi_0]$$

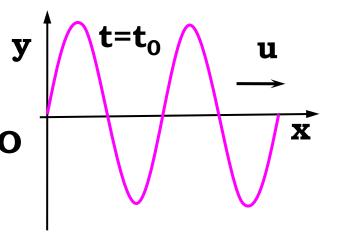
$$= A\cos[\omega t - \frac{\omega x_0}{u} + \varphi_0]$$



### 描述的是: x<sub>0</sub>点处质点的振动情况

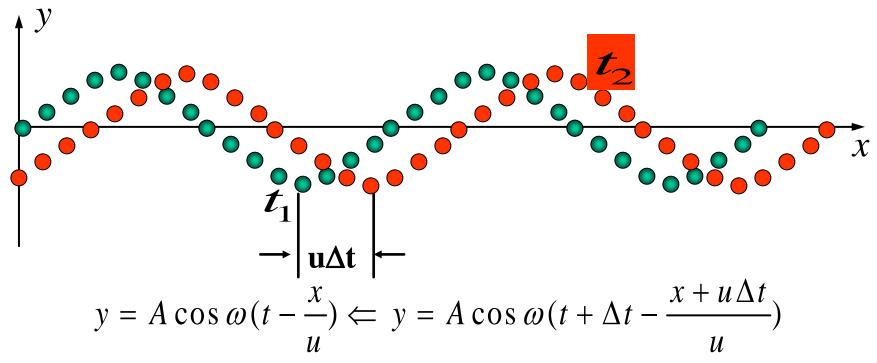
2、固定t,令t=to

$$y = A\cos[\omega(t_0 - \frac{x}{u}) + \varphi_0]$$



描述的是:to时刻所有质点的运动情况

#### 3、反映波是振动状态的传播 x和 t都在变化,表明各质点在不同时刻的位移分布.



结论: t 时刻,x 处质点的振动状态经 $\Delta t$  时间传到了x +  $u\Delta t$  处。

#### 四、波函数、波形图与振动曲线的关系

#### 

的振动曲线  $y = A\cos[\omega(t - \frac{x}{u}) + \Phi_0]$ 

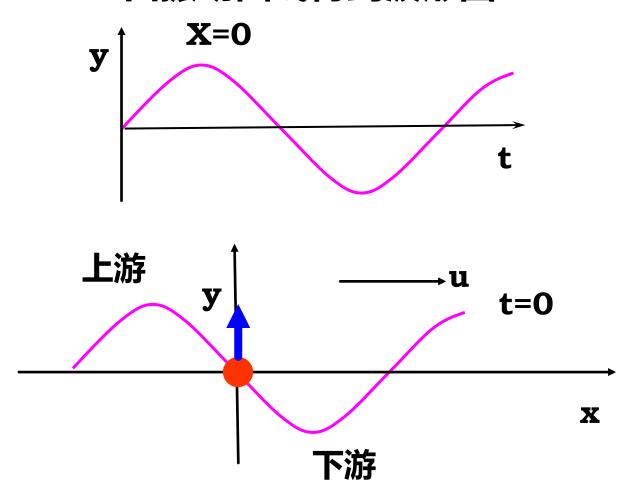
<2>由波形图能得到相应的波动方程,画出质点的

振动曲线

$$y = A\cos[\omega(t - \frac{x}{u}) + \Phi_0]$$

$$y(x,t) = A\cos(\omega t - \frac{2\pi x}{\lambda} + \varphi_0)$$

#### <3> 由振动曲线得到波形图



#### 五、波动方程的微分形式

$$y = A\cos[\omega(t - \frac{x}{-}) + \Phi_0]$$
  $y = A\cos[\omega t + \Phi_0]$ 

$$y = A\cos[\omega t + \Phi_0]$$

# 将波函数分别对t和x求导

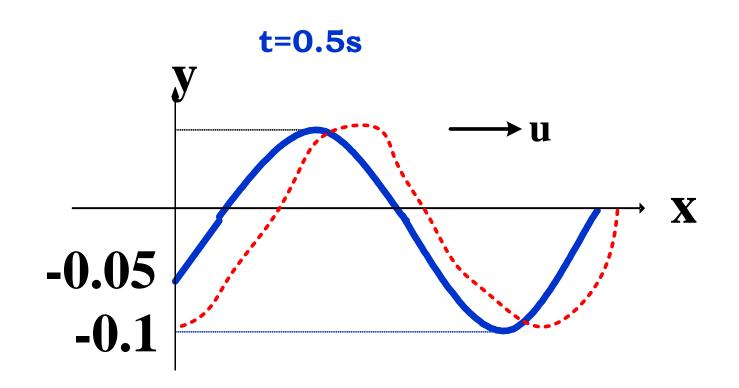
$$\frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = -\omega^2 A \cos \left[ \omega \left( t - \frac{x}{u} \right) + \varphi_0 \right] \qquad \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = -\frac{\omega^2 A}{u^2} \cos \left[ \omega \left( t - \frac{x}{u} \right) + \varphi_0 \right]$$

$$\frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = -\frac{\omega^2 A}{u^2} \cos \left[ \omega \left( t - \frac{x}{u} \right) + \varphi_0 \right]$$

波动方程: 
$$\left| \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} - \frac{1}{u^2} \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} \right|$$

其通解为: 
$$y = \Phi(t - \frac{x}{u}) + \Phi(t + \frac{x}{u})$$
 具有这种形式的 波称为行波

例1 简谐波沿x轴正向传播,频率为 v=0.5Hz,波速为 $u=18ms^{-1}$ , t=0.5s时刻的波形如图,求波函数.



解: 设波函数为

$$y(x,t) = A\cos(\omega t - \frac{2\pi}{\lambda}x + \phi_0)$$
  
已知A=0.1,\omega=2\piv=\pi, T=2s 则波长\lambda=uT=36m

故波函数为 
$$y(x,t) = A\cos(\pi t - \frac{\pi}{18}x + \varphi_0)$$

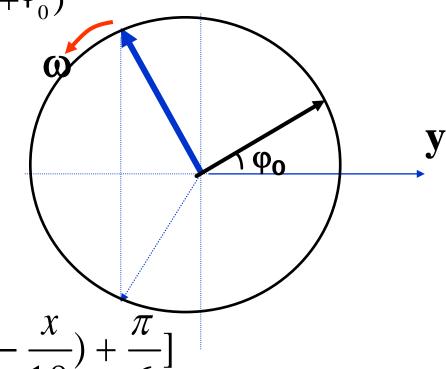
$$x=0$$
,  $y_0(x,t) = A\cos(\pi t + \Phi_0)$ 

由旋转矢量法可判断出

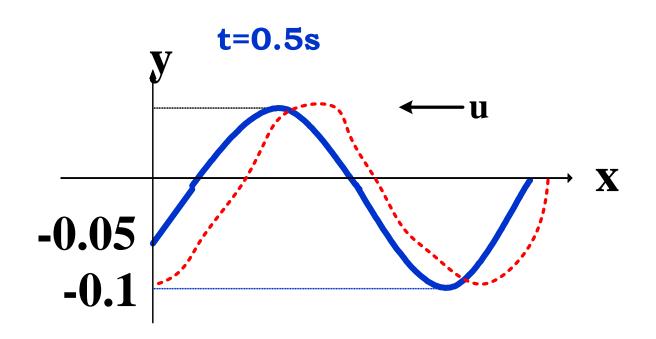
$$\varphi_0 = \frac{\pi}{6}$$

故波函数为

$$y(x,t) = 0.1\cos[\pi(t-\frac{x}{18}) + \frac{\pi}{6}]$$



例 简谐波沿x轴负向传播, 频率为 v=0.5Hz, 波速为u=18ms<sup>-1</sup>, t=0.5s时刻的波形如图, 求波函数.



解: 设波函数为  $y(x,t) = A\cos(\omega t + \frac{2\pi}{\lambda}x + \phi_0)$ 

已知A=0.1, $\omega=2\pi\nu=\pi$ , T=2s

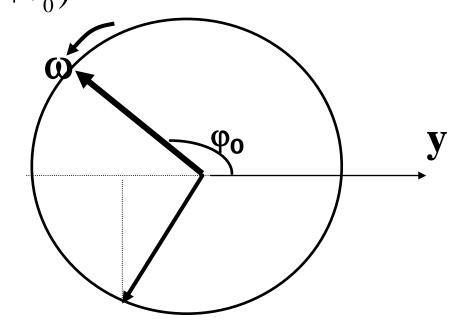
则波长λ=uT=36m

故波函数为 
$$y(x,t) = A\cos(\pi t + \frac{\pi}{18}x + \varphi_0)$$

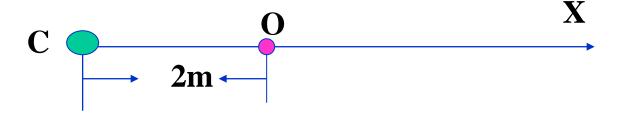
$$x=0$$
,  $y_0(x,t) = A\cos(\pi t + \Phi_0)$ 

由旋转矢量法可判断出

故波函数为



例2平面简谐波以400ms<sup>-1</sup>的速度沿一直线传播, 己知C点的振动周期为0.01s,振幅为A=0.01m. 以C点振动经过平衡位置向正向运动时作为 记时起点,求:以距C点2m处为坐标原点写出波函数.

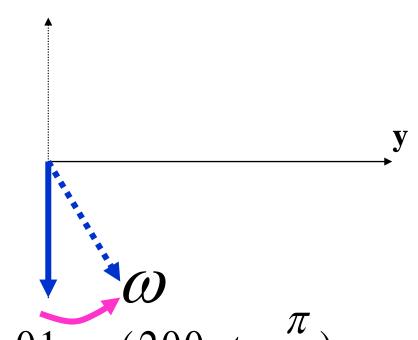


$$y = A \cos(\omega t + \varphi_0)$$

这里A=0.01, 
$$\omega = \frac{2\pi}{T} = 200\pi$$

由旋转矢量图可判断出:

$$\varphi_0 = -\frac{\pi}{2}$$



于是C处的振动方程为: 
$$y = 0.01\cos(200\pi t - \frac{\pi}{2})$$

以A为坐标原点,建立坐标系,任取一点P,P比C点落后,故应该"-"

故应该"-"
$$y = 0.01\cos[200\pi(t - \frac{x+2}{u}) - \frac{\pi}{2}]$$

$$= 0.01\cos[200\pi(t - \frac{x+2}{400}) - \frac{\pi}{2}]$$