

第九章 机械振动



第九章 机械振动

§9.1 简谐振动 振幅 周期 频率 相位

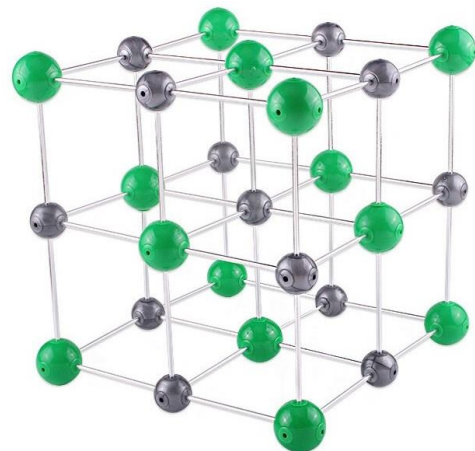
§9.2 旋转矢量

§9.4 简谐运动的能量

§9.5 简谐振动的合成 拍现象

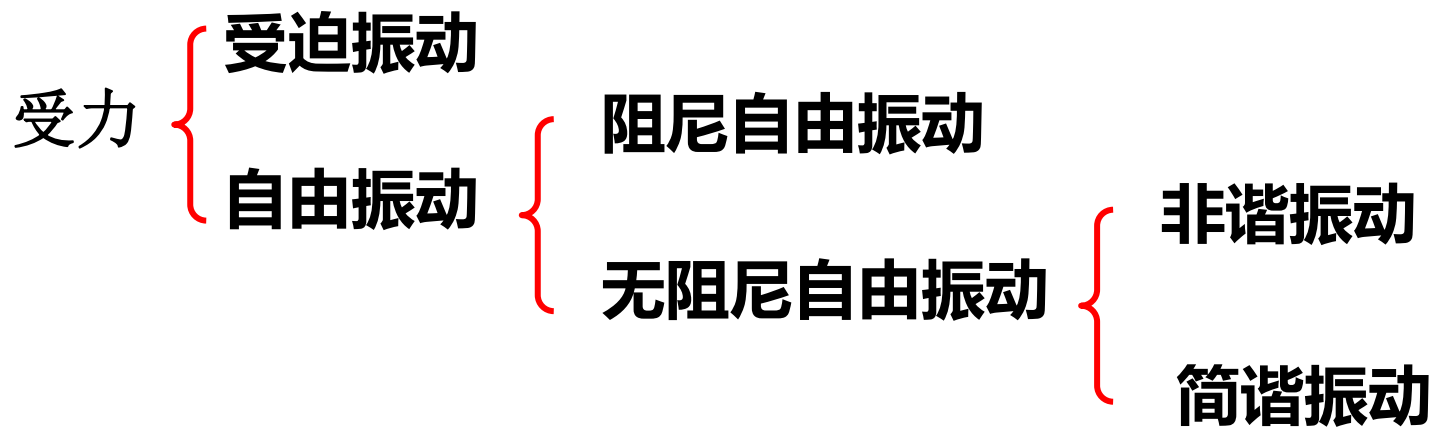


§ 9. 1-9. 4 简谐振动

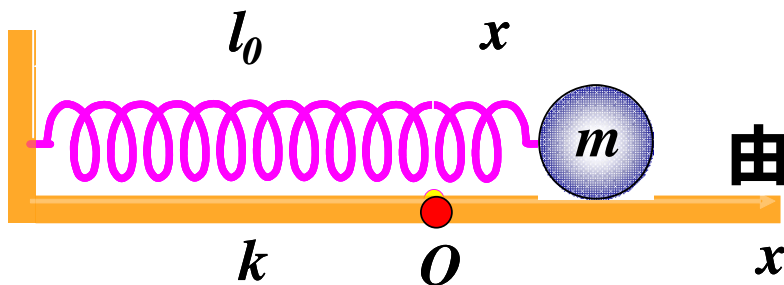


举例：
力学：机械振动，指位移 x 随时间 t 的往复变化；
电学：电磁振动，指电场、磁场等电磁量随时间 t 的往复变化；
晶体学：微观振动，如晶格点阵上原子的振动。

广义振动：任一物理量(如位移、电流等)在某一数值附近往复变化



一、动力学方程



举例：弹簧振子

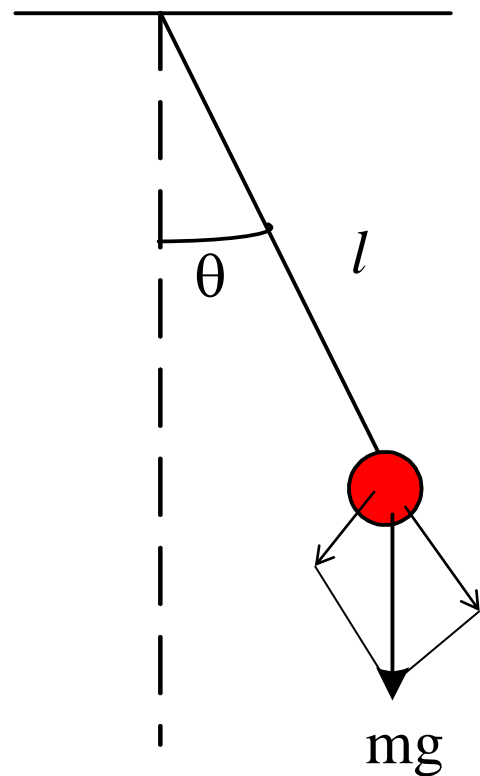
根据胡克定律 $f = -kx$

由牛顿第二定律，弹簧振子所受的力为

$$f = ma = m \frac{d^2 x}{dt^2}$$

则有 $m \frac{d^2 x}{dt^2} = -kx \Rightarrow \frac{d^2 x}{dt^2} + \frac{k}{m} x = 0$

令 $\frac{k}{m} = \omega^2$ ，则 $\frac{d^2 x}{dt^2} + \omega^2 x = 0$



举例：单摆 小球沿切线方向的运动学方程为：
(规定逆时针转角位移为正)

$$mg \sin \theta = -m \frac{dv}{dt}$$

由 $v = l \frac{d\theta}{dt}$ 上式可以写成 $\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{g}{l} \sin \theta = 0$

当 θ 较小时，由如下近似： $\sin \theta = \theta - \frac{1}{6}\theta^3 + \dots \approx \theta$

于是运动方程可以写成： $\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{g}{l} \theta = 0$

令 $g/l = \omega^2$ 则有： $\frac{d^2\theta}{dt^2} + \omega^2 \theta = 0$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + \omega^2 x = 0 \quad \frac{d^2 \theta}{dt^2} + \omega^2 \theta = 0$$

二阶常系数微分方程 $\frac{d^2 x}{dt^2} + \omega^2 x = 0$ **简谐振动的动力学方程**

凡是满足此方程形式的均为简谐振动---判断方法之一

**固有角
频率**

弹簧振子 $\sqrt{\frac{k}{m}} = \omega$ 单摆 $\sqrt{\frac{g}{l}} = \omega$

二、运动学方程

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + \omega^2 x = 0 \quad \text{.....动力学方程}$$

物理上，选用 $x = A \cos(\omega t + \varphi)$ 运动学方程

凡是满足位移随时间作余弦变化的均为简谐振动---判断方法之二

速度 $v = -\omega A \sin(\omega t + \varphi) = \omega A \cos\left(\omega t + \varphi + \frac{\pi}{2}\right)$
 $v_{\max} = |\omega A|$

加速度 $a = -A\omega^2 \cos(\omega t + \varphi) = A\omega^2 \cos(\omega t + \varphi + \pi)$
 $a_{\max} = |-A\omega^2|$

位移与加速度之间的关系

$$a = -\omega^2 x$$

三、描述简谐振动的物理量

1、周期、频率、角频率

$$x = A \cos(\omega t + \varphi)$$

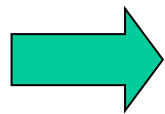
周期：完全振动一次所需要的时间，用T表示。

$$A \cos(\omega t + \varphi) = A \cos[\omega(t + T) + \varphi]$$

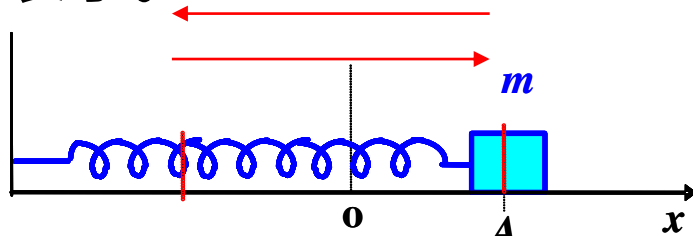
$$\omega T = 2\pi$$

$$T = \frac{2\pi}{\omega}$$

$$\omega = \frac{2\pi}{T}$$



$$\omega = 2\pi\nu$$



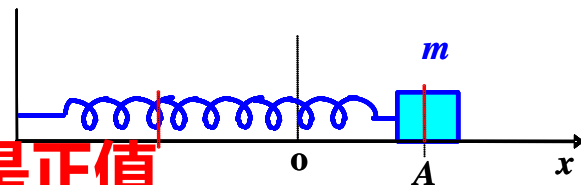
弹簧振子 $\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$ $T = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}}$ 单摆 $\omega = \sqrt{\frac{g}{l}}$ $T = 2\pi\sqrt{\frac{l}{g}}$

2、振幅 $x = A \cos(\omega t + \varphi)$

振幅：质点离开平衡位置的最大距离，**A永远是正值**

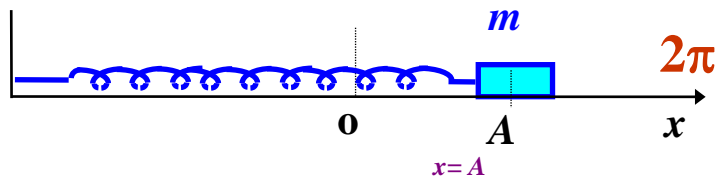
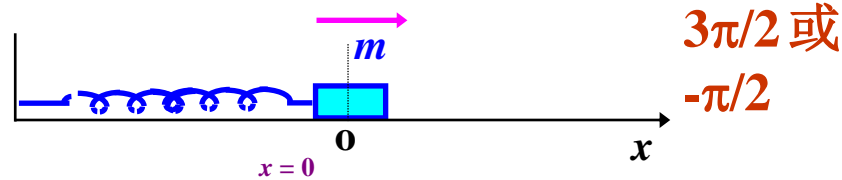
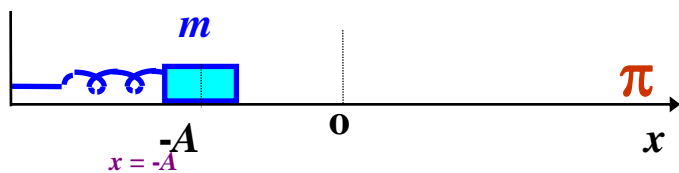
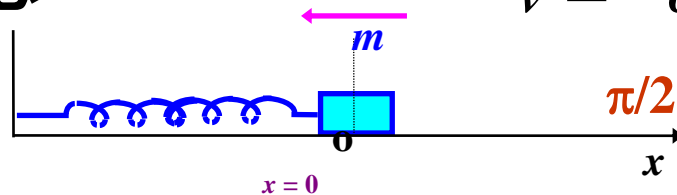
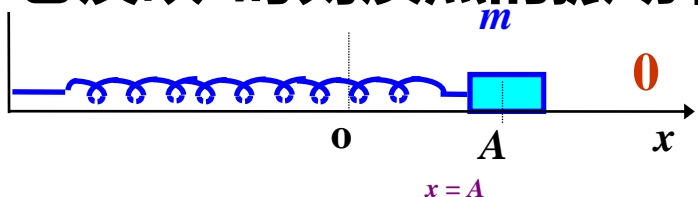
3、相位 $\omega t + \varphi$

它反映t时刻质点的振动状态



$$x = A \cos(\omega t + \varphi)$$

$$v = -\omega A \sin(\omega t + \varphi)$$

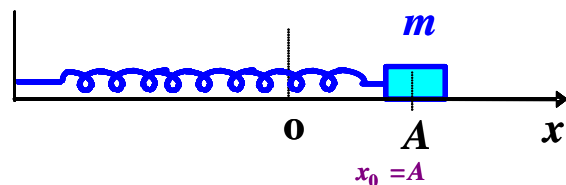


4、初相($t=0$ 时的相位) φ

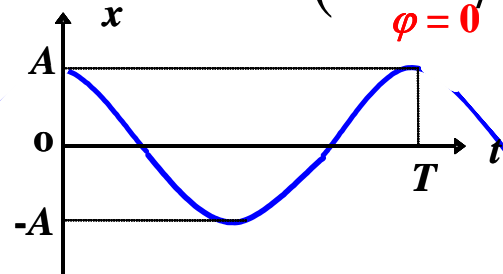
$$x = A \cos(\omega t + \varphi)$$

$t=0$, $\varphi=0$

初始位置 $x = A$

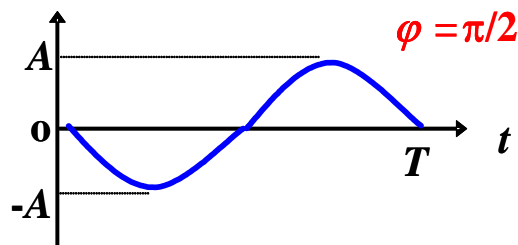
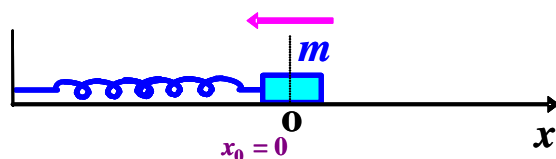


$$v = -\omega A \sin(\omega t + \varphi)$$



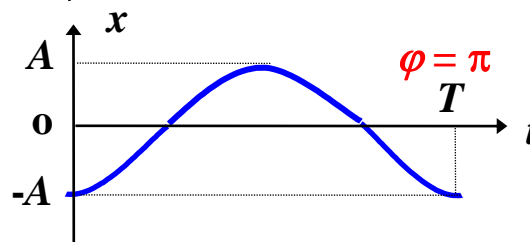
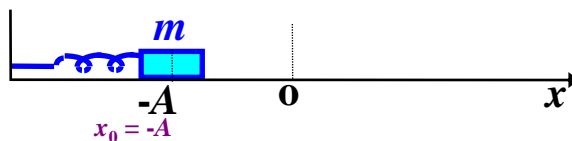
$t=0$, $\varphi=\pi/2$

初始位置 $x = 0$



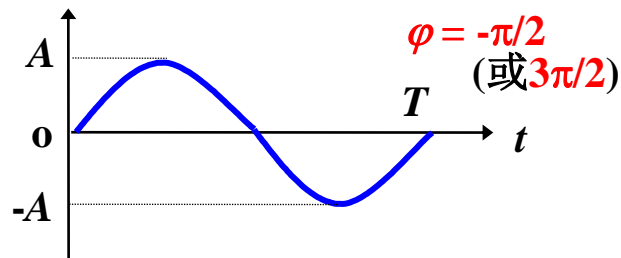
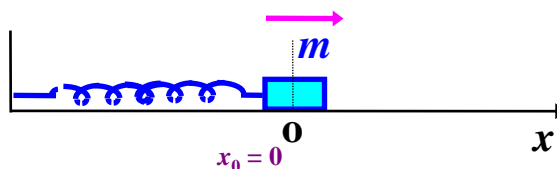
$t=0$, $\varphi=\pi$

初始位置 $x = -A$



$t=0$, $\varphi=3\pi/2$

初始位置 $x = 0$



例题1、质点作简谐振动 $A=4\text{cm}$ ， $\nu=0.5\text{Hz}$ ， $t=1\text{s}$ 时 $x=-2\text{cm}$ ，且向X正方向运动，写出振动表达式。

解：设振动表达式为 $x = A \cos(\omega t + \varphi)$

已知 $\omega = 2\pi\nu = \pi$ **则** $x = 0.04 \cos(\pi t + \varphi)$

由已知，有 $-0.02 = 0.04 \cos(\pi + \varphi)$

$$\cos(\pi + \varphi) = -\frac{1}{2} \quad \text{则} \quad \varphi = \pm\pi/3$$

此时向x正方向运动，故 $v>0$ ，因此 $\sin(\pi + \varphi) < 0$

$$\text{即} \quad \sin(\varphi) > 0$$

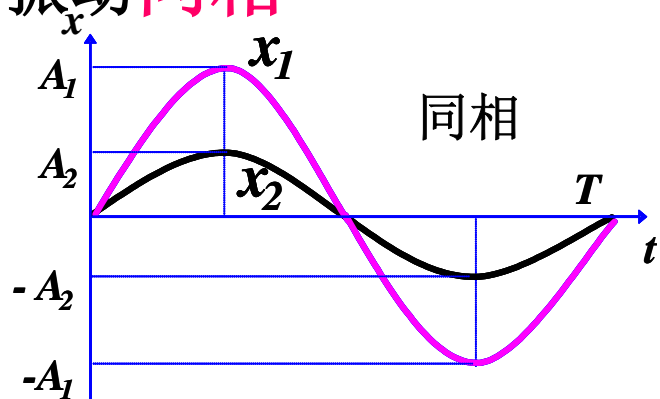
故选择 $\varphi = \frac{\pi}{3}$

$$\text{则} \quad x = 0.04 \cos\left(\pi t + \frac{\pi}{3}\right)$$

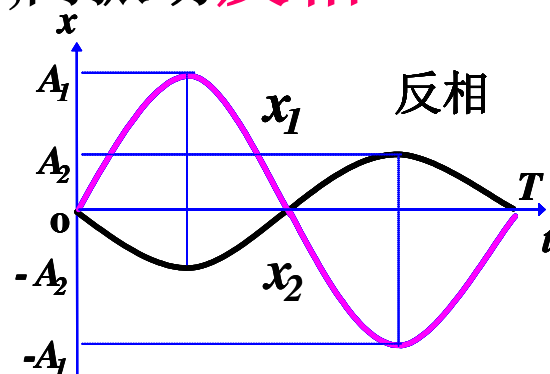
5、相位差 $x_1 = A_1 \cos(\omega t + \varphi_1)$ $x_2 = A_2 \cos(\omega t + \varphi_2)$
 其相位差为: $\Delta\varphi = (\omega t + \varphi_2) - (\omega t + \varphi_1) = \varphi_2 - \varphi_1$

➤ **同相和反相**

当 $\Delta\varphi = \pm 2k\pi$ ($k=0,1,2,\dots$) 时,
 两振动 **同相**



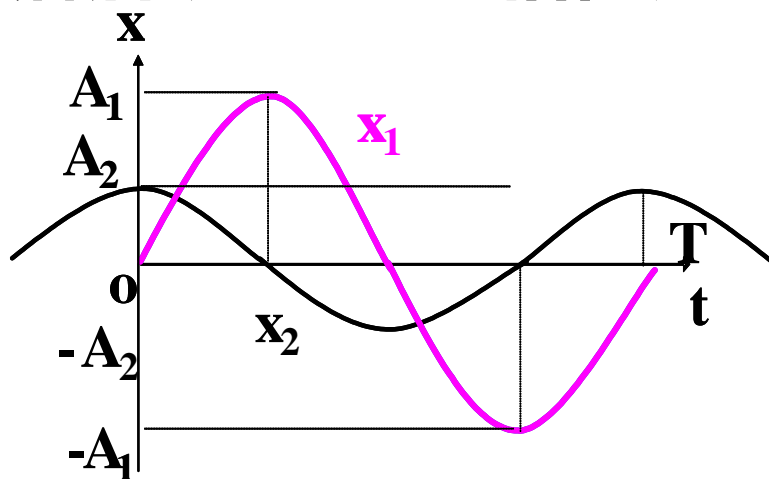
当 $\Delta\varphi = \pm(2k+1)\pi$ ($k=0,1,2,\dots$) 时,两振动 **反相**



➤ 超前和落后

若 $\Delta\varphi = \varphi_2 - \varphi_1 > 0$, 则 x_2 比 x_1 较早达到正最大, 称 x_2 比 x_1 超前 (或 x_1 比 x_2 落后)。

领先、落后以小于 π 的相位角来判断!!!



位移、速度与加速度的关系

$$x = A \cos(\omega t + \phi)$$

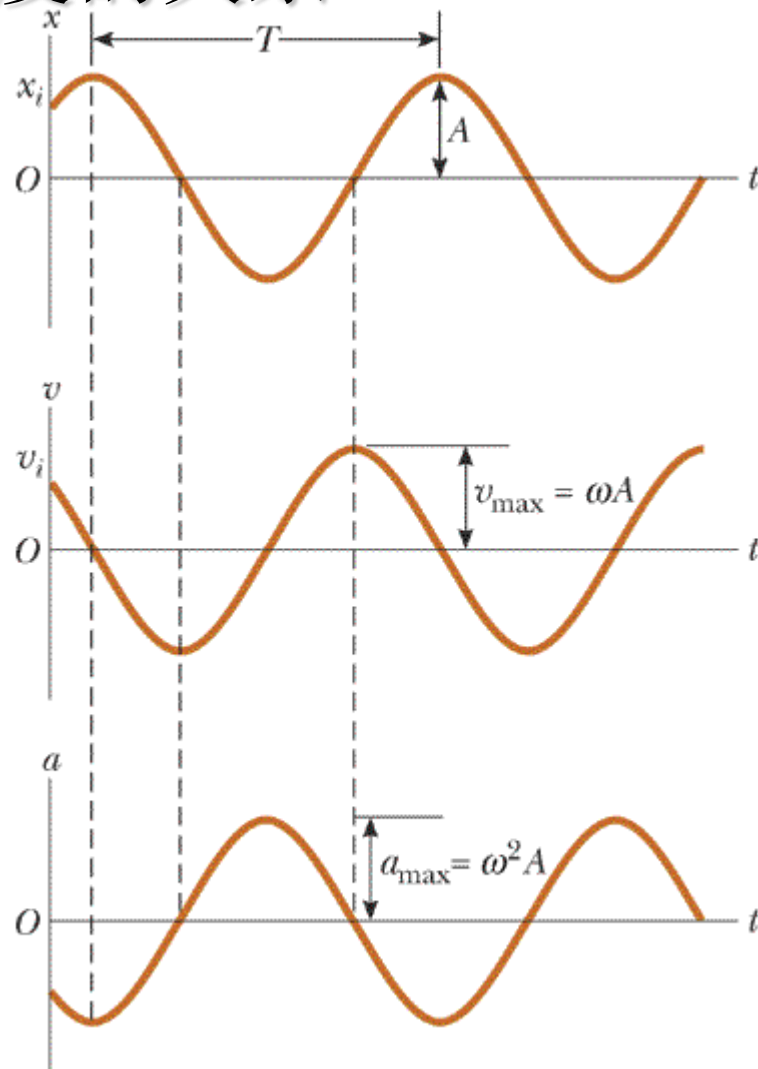
$$v = \frac{dx}{dt} = -\omega A \sin(\omega t + \phi) = \omega A \cos(\omega t + \phi + \frac{\pi}{2})$$

$$a = \frac{dv}{dt} = -\omega^2 A \cos(\omega t + \phi) = \omega^2 A \cos(\omega t + \phi + \pi)$$

结论：

(1) 速度超前位移 $\pi/2$ 的相位

(2) 加速度超前位移 π 相位



6、由初始条件求振幅和相位

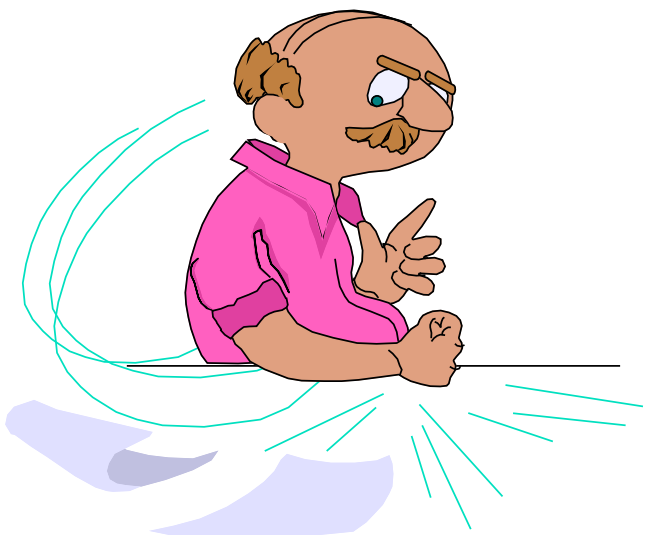
若已知初始时振动的位移和速度，即

设 $t = 0$ 时，振动位移： $x = x_0$

振动速度： $v = v_0$

$$\begin{cases} x = A \cos(\omega t + \varphi) \\ v = -\omega A \sin(\omega t + \varphi) \end{cases} \xrightarrow{t=0} \begin{cases} x_0 = A \cos \varphi \\ v_0 = -\omega A \sin \varphi \end{cases} \Rightarrow \frac{v_0}{-\omega} = A \sin \varphi$$

$$A = \sqrt{x_0^2 + \frac{v_0^2}{\omega^2}}$$
$$\varphi = \arctan \left(-\frac{v_0}{\omega x_0} \right)$$



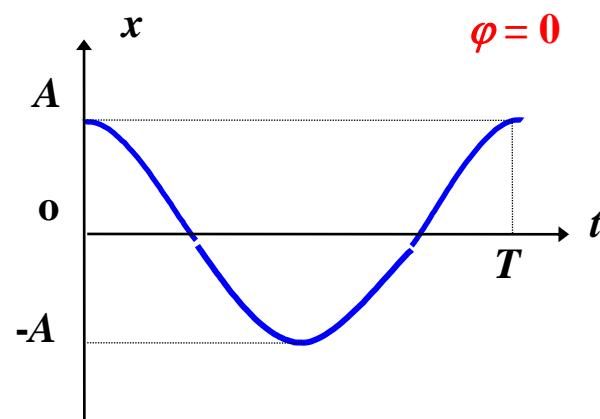
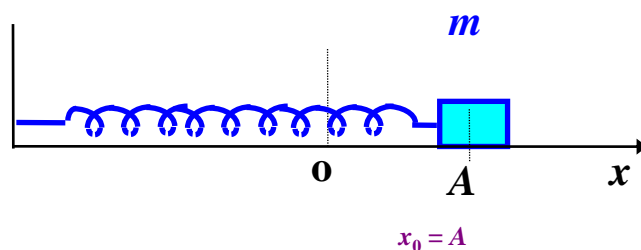
四、简谐振动的表示方法

(1) 振动表达式 $x = A \cos(\omega t + \varphi) \longleftrightarrow A, \omega, \varphi$

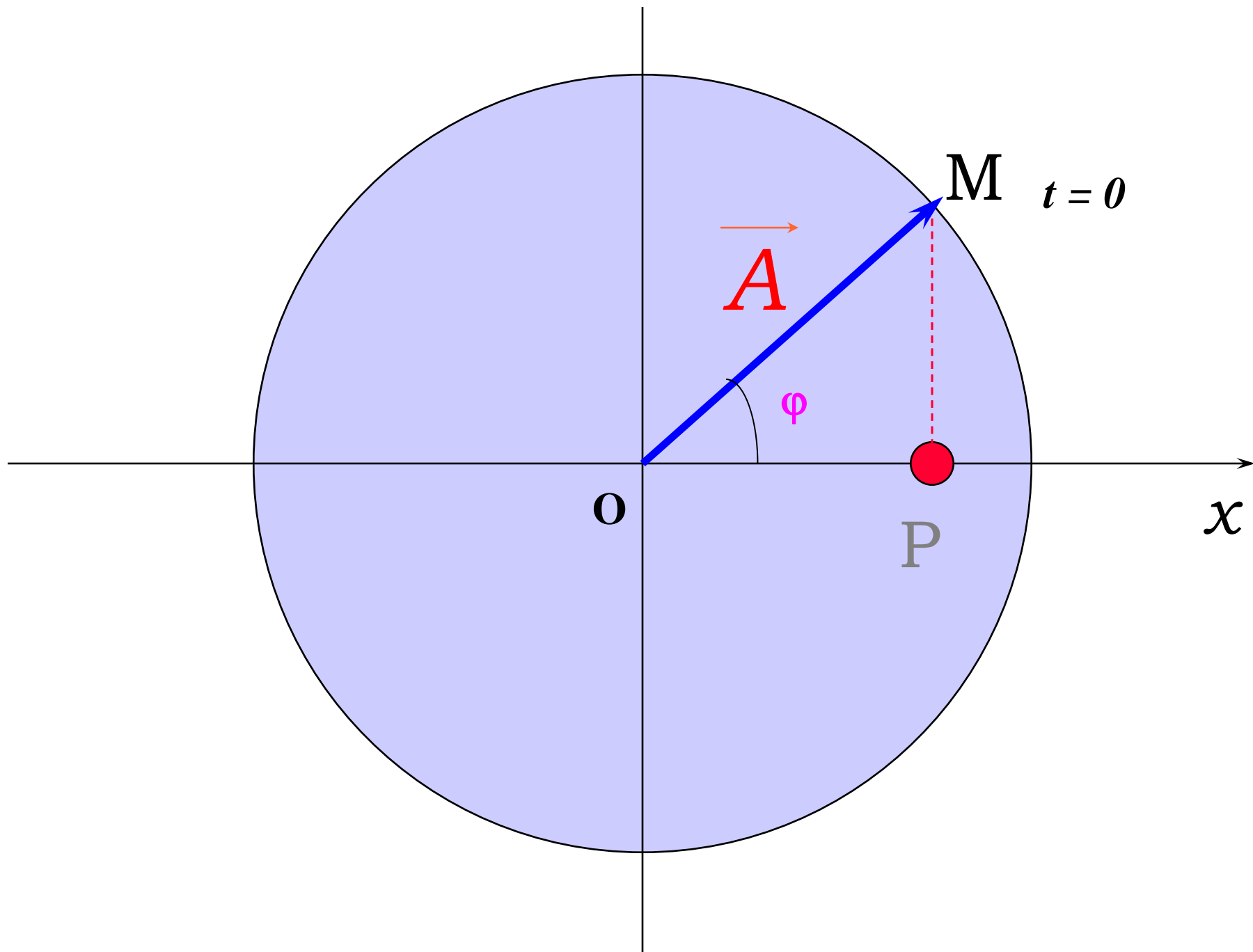
(2) 振动曲线

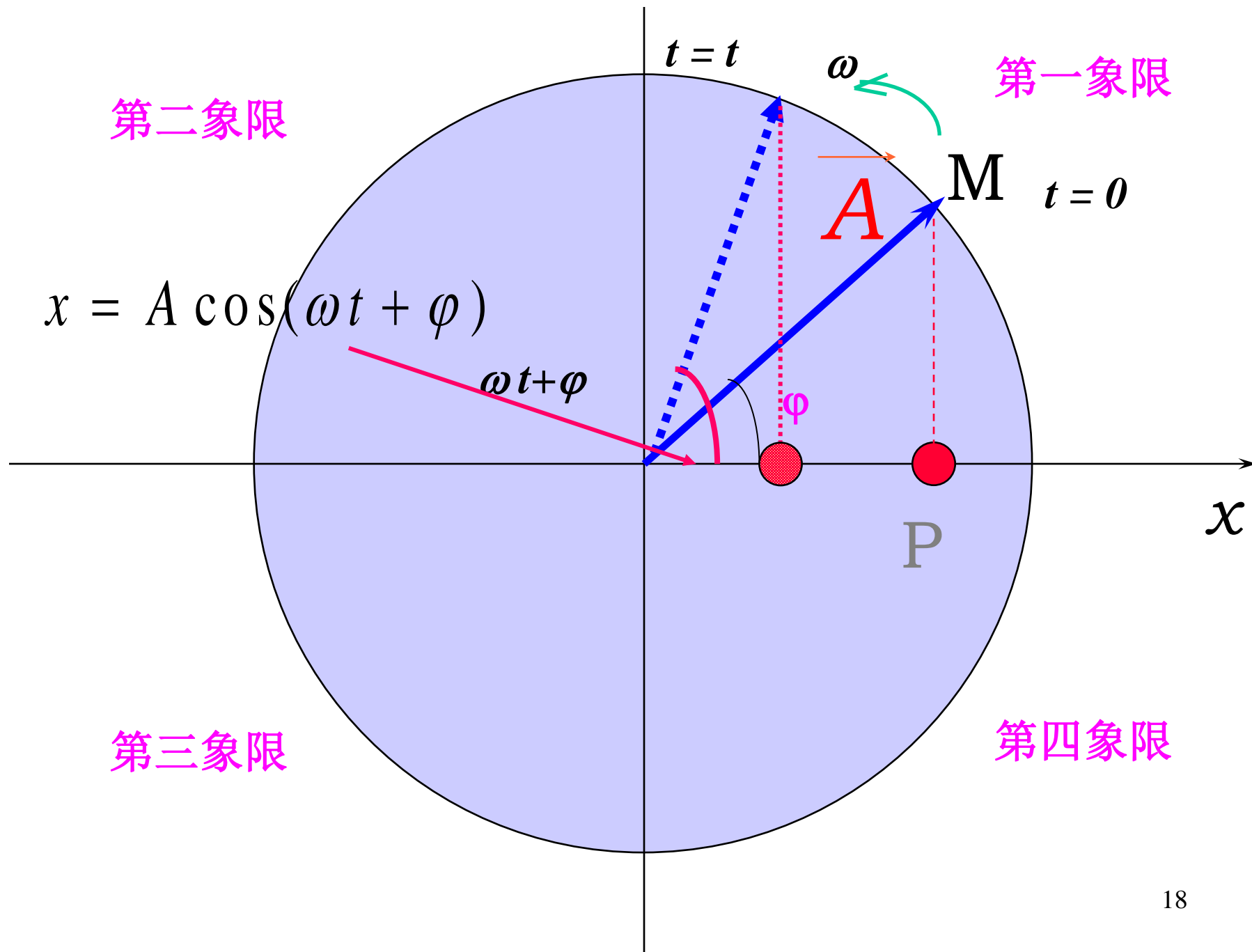
$t=0, \varphi=0$

初始位置 $x = A$

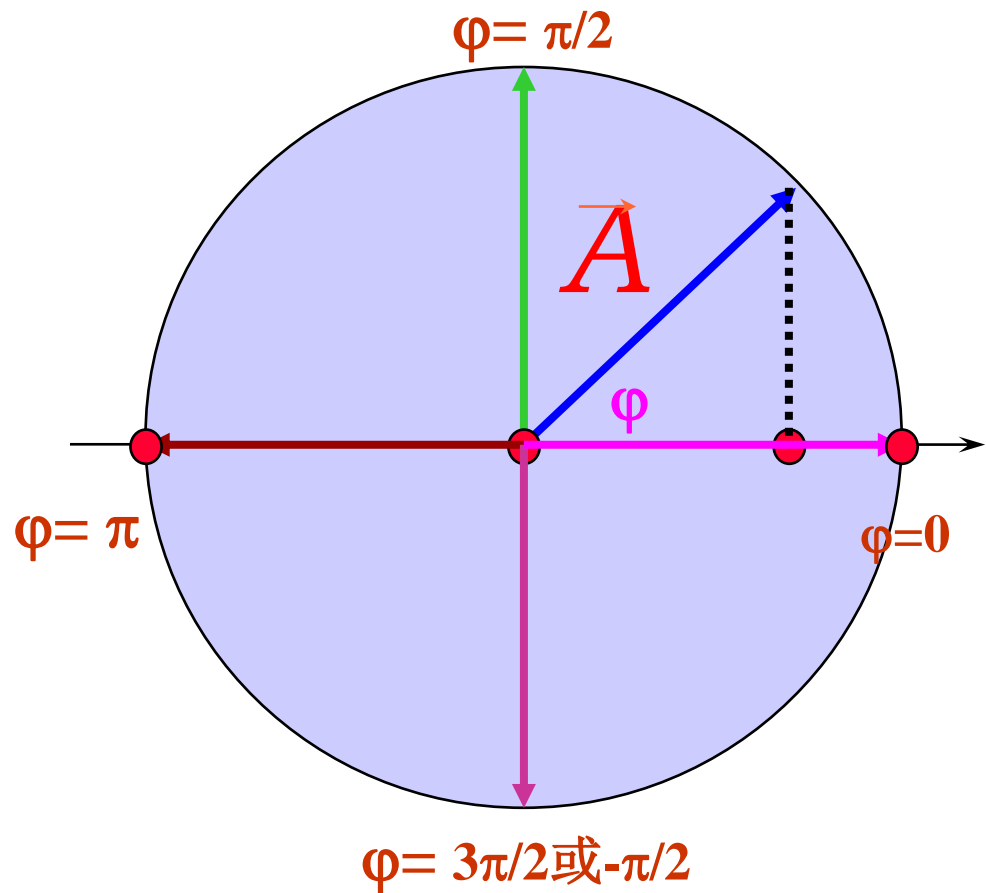
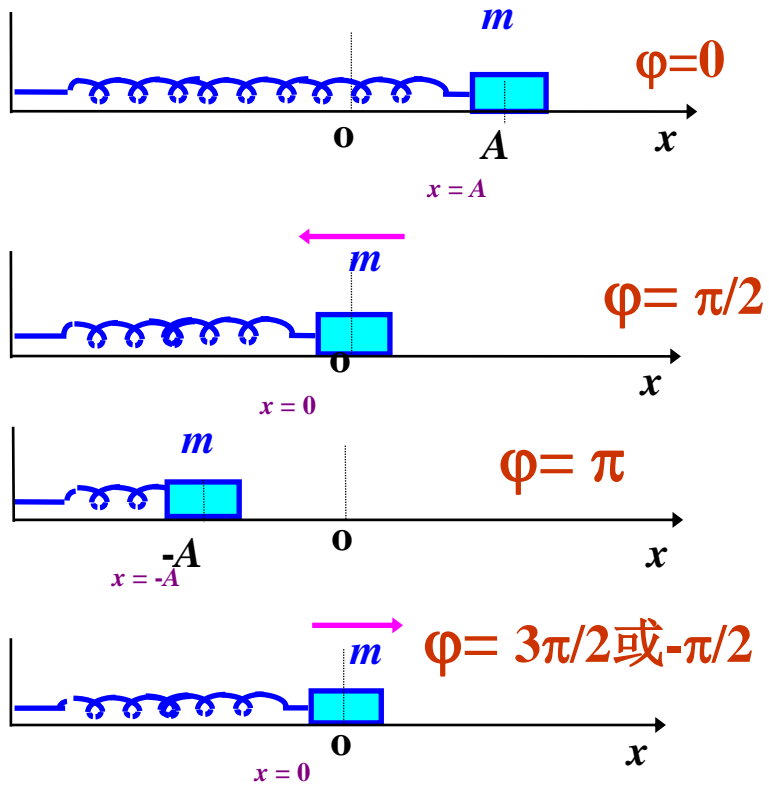


(3) 旋转矢量法





简谐振动与旋转矢量的——对应关系



例题1、质点作简谐振动 $A=24\text{cm}$ ， $T=4\text{s}$ ， $t=0\text{s}$ 时位移为 $+12\text{cm}$ ，且向X正方向运动，写出振动表达式。

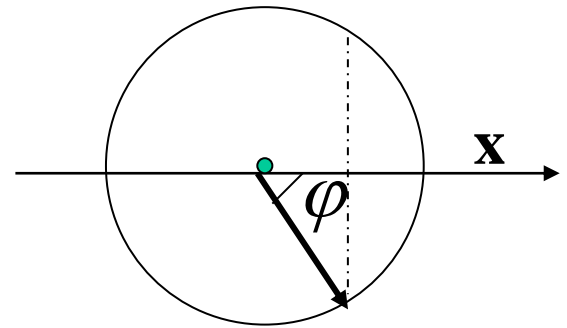
解：设振动表达式为 $x = A \cos(\omega t + \varphi)$

已知 $\omega = \frac{2\pi}{T} = \frac{\pi}{2}$

则 $x = 0.24 \cos\left(\frac{\pi}{2}t + \varphi\right)$

由旋转矢量法得到初相位 $\varphi = -\frac{\pi}{3}$

$$x = 0.24 \cos\left(\frac{\pi}{2}t - \frac{\pi}{3}\right)$$

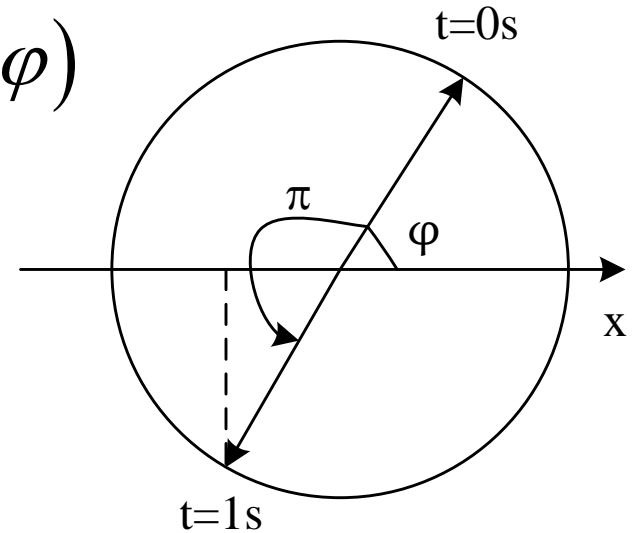


例题2、质点作简谐振动 $A=4\text{cm}$ ， $\nu=0.5\text{Hz}$ ， $t=1\text{s}$ 时 $x=-2\text{cm}$ ，且X正方向运动，写出振动表达式。

解：设振动表达式为 $x = A \cos(\omega t + \varphi)$

已知 $\omega = 2\pi\nu = \pi$

则 $x = 0.04 \cos(\pi t + \varphi)$



画半径为 0.04m 的圆，选出 $x = -0.02\text{m}$ 的位置，此时的矢量在第二或第三象限，考虑振子向x轴正方向运动，因此矢量在第三象限。由于 $T = 2\text{s}$ ，故从 $T = 0$ 到 $t = 1\text{s}$ 矢量旋转了 π ，故 $t = 0$ 的位置得到初相也得到

则 $x = 0.04 \cos\left(\pi t + \frac{\pi}{3}\right)$

五、简谐振动的能量

以弹簧振子为例，平衡位置处势能为零

1 动能 $E_k = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m \omega^2 A^2 \sin^2(\omega t + \varphi)$

$$= \frac{1}{2} k A^2 \sin^2(\omega t + \varphi)$$

$$E_{k \max} = \frac{1}{2} k A^2, E_{k \min} = 0$$

2 势能 $E_p = \frac{1}{2} k x^2 = \frac{1}{2} k A^2 \cos^2(\omega t + \varphi)$

$$E_{p \max} = \frac{1}{2} k A^2, E_{p \min} = 0$$

3 机械能 $E = E_k + E_p$

$$= \frac{1}{2}kA^2 \sin^2(\omega t + \varphi) + \frac{1}{2}kA^2 \cos^2(\omega t + \varphi) = \frac{1}{2}kA^2$$

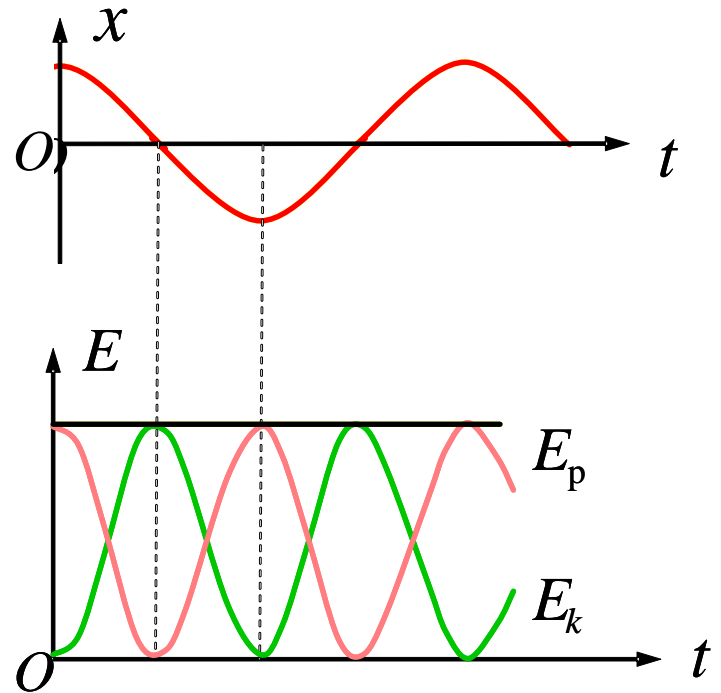
注意：（1）振子在振动过程中，
动能和势能分别随时间变化，但**任**
一时刻总机械能保持不变。

（2）由起始能量求振幅

$$A = \sqrt{\frac{2E}{k}} = \sqrt{\frac{2E_0}{k}}$$

（3）写出E表达式，证明 $\frac{dE}{dt} = 0$

- - - **简谐振动判断方法之三**



例 当简谐振动的位移为振幅的一半时，其动能和势能各占总能量的多少？物体在什么位置时其动能和势能各占总能量的一半？

解： $E = E_p + E_k = \frac{1}{2}kA^2$

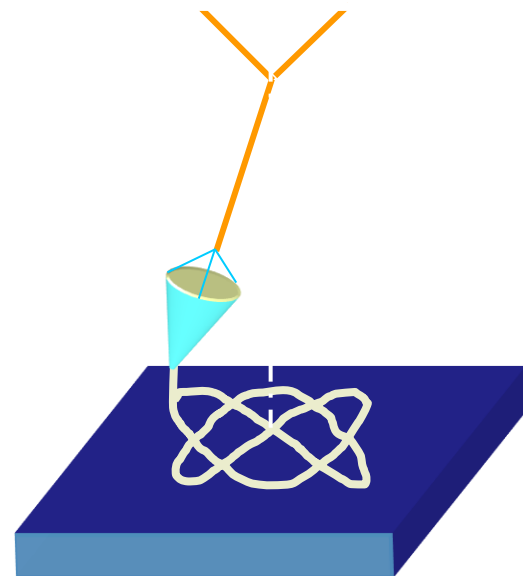
当 $x = A/2$ 时： $E_p = \frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2}k\left(\frac{A}{2}\right)^2 = \frac{1}{4}E$

$$E_k = E - E_p = \frac{3}{4}E$$

$$\frac{1}{2}kx_0^2 = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2}kA^2 \quad x_0 = \pm \frac{1}{\sqrt{2}}A = \pm 0.707A$$

§ 12.4 谐振动的合成

1. 同方向同频率谐振动的合成
2. 同方向不同频率谐振动的合成 拍
3. 相互垂直谐振动的合成



一、同方向同频率的简谐振动的合成

1、解析法 $x_1 = A_1 \cos(\omega t + \varphi_1)$

合振动： $x_2 = A_2 \cos(\omega t + \varphi_2)$

$$\begin{aligned} x &= x_1 + x_2 = A_1 \cos(\omega t + \varphi_1) + A_2 \cos(\omega t + \varphi_2) \\ &= (A_1 \cos \varphi_1 + A_2 \cos \varphi_2) \cos \omega t - (A_1 \sin \varphi_1 + A_2 \sin \varphi_2) \sin \omega t \end{aligned}$$

$$A \cos \varphi$$

$$A \sin \varphi$$

$$x = A \cos \varphi \cos \omega t - A \sin \varphi \sin \omega t = A \cos(\omega t + \varphi)$$

$$A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos(\varphi_2 - \varphi_1)}$$

$$\tan \varphi = \frac{A_1 \sin \varphi_1 + A_2 \sin \varphi_2}{A_1 \cos \varphi_1 + A_2 \cos \varphi_2}$$

➤ **结论：**合振动 x 仍是简谐振动

2、旋转矢量法 $x_1 = A_1 \cos(\omega t + \varphi_1)$

$$x_2 = A_2 \cos(\omega t + \varphi_2)$$

合振动：

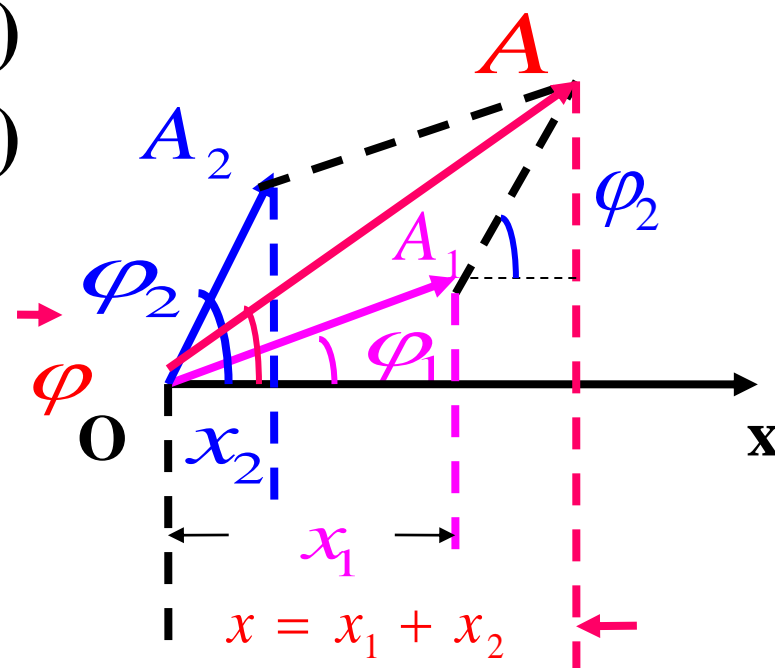
$$x = x_1 + x_2 = A \cos(\omega t + \varphi)$$

$$A_x = A_1 \cos \varphi_1 + A_2 \cos \varphi_2$$

$$A_y = A_1 \sin \varphi_1 + A_2 \sin \varphi_2$$

$$A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos(\varphi_2 - \varphi_1)}$$

$$\tan \varphi = \frac{A_1 \sin \varphi_1 + A_2 \sin \varphi_2}{A_1 \cos \varphi_1 + A_2 \cos \varphi_2}$$



➤ 结论：与解析法求得的结果一致，方法直观、简捷。



讨论

$$x = A \cos(\omega t + \varphi)$$

$$A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos(\varphi_2 - \varphi_1)}$$

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{A_1 \sin \varphi_1 + A_2 \sin \varphi_2}{A_1 \cos \varphi_1 + A_2 \cos \varphi_2}$$

(1) 若两分振动同相

$$\varphi_2 - \varphi_1 = \pm 2k\pi \quad (k=0,1,2,\dots)$$

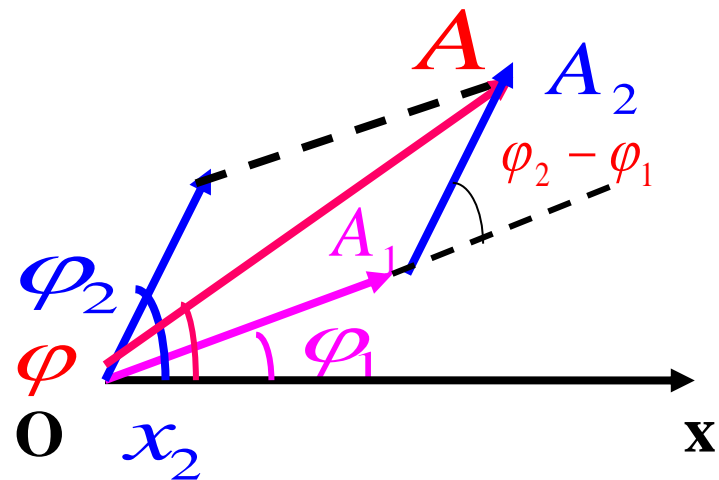
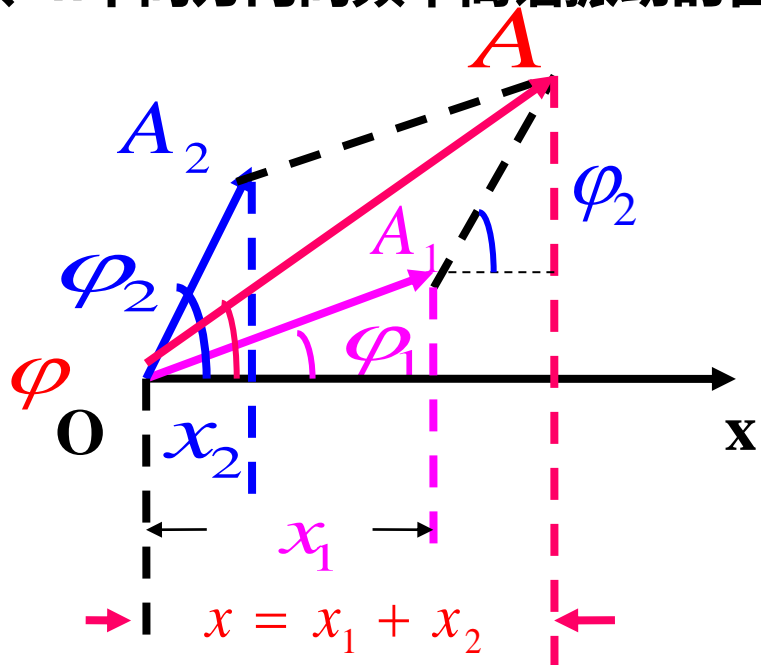
则 $A = A_1 + A_2$ ，两分振动相互加强

(2) 若两分振动反相 $\varphi_2 - \varphi_1 = \pm(2k+1)\pi \quad (k=0,1,2,\dots)$,

则 $A = |A_1 - A_2|$ ，两分振动相互减弱

如 $A_1 = A_2$ ，则 $A = 0$ ，表示质点静止

3、n个同方向同频率简谐振动的合成



$$x_1 = A_1 \cos(\omega t + \varphi_1)$$

$$x_2 = A_2 \cos(\omega t + \varphi_2)$$

设有 n 个同方向、同频率、振幅 a 相同、初相差依次为一常量 ε 的谐振动，它们的振动分别为

$$x_1 = a \cos \omega t$$

$$x_2 = a \cos(\omega t + \varepsilon)$$

$$x_3 = a \cos(\omega t + 2\varepsilon)$$

... ..

$$x_n = a \cos[\omega t + (n-1)\varepsilon]$$

求合振动的振动方程.

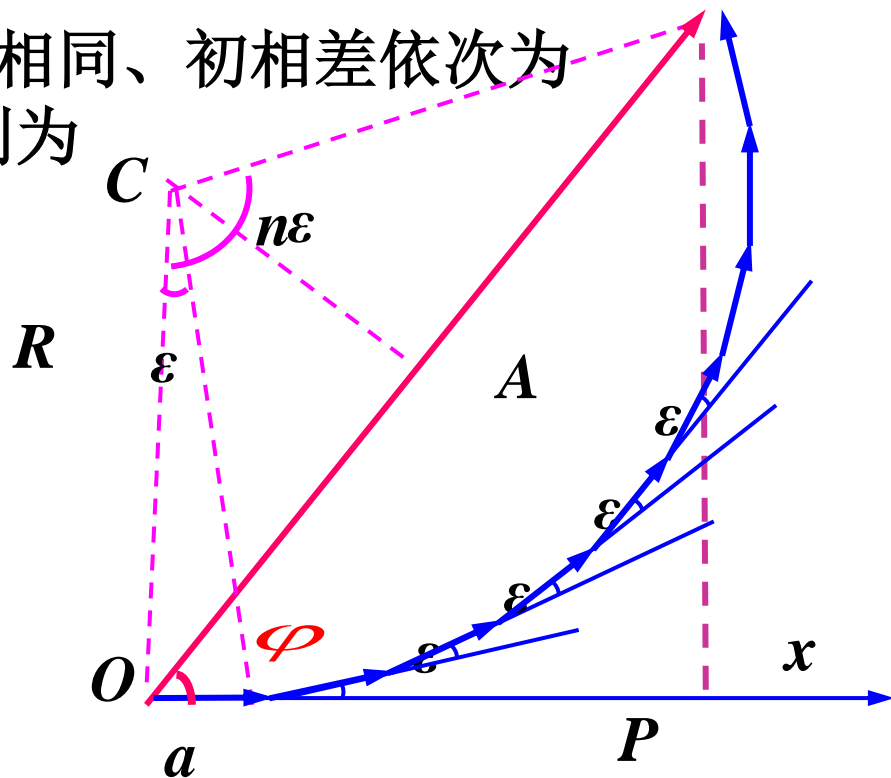
解 $x = \sum x_n = A \cos(\omega t + \varphi)$

$$A = 2R \sin \frac{n\varepsilon}{2}$$

$$a = 2R \sin \frac{\varepsilon}{2}$$



$$A = a \frac{\sin n\varepsilon / 2}{\sin \varepsilon / 2}$$



$$x = \sum x_n = A \cos(\omega t + \varphi)$$

$$A = a \frac{\sin n\varepsilon / 2}{\sin \varepsilon / 2}$$

$$\varphi = \frac{1}{2}(\pi - \varepsilon) - \frac{1}{2}(\pi - n\varepsilon) = \frac{n-1}{2}\varepsilon$$

故

$$x = A \cos(\omega t + \varphi) = a \frac{\sin \frac{n\varepsilon}{2}}{\sin \frac{\varepsilon}{2}} \cos\left[\omega t + \frac{(n-1)\varepsilon}{2}\right]$$

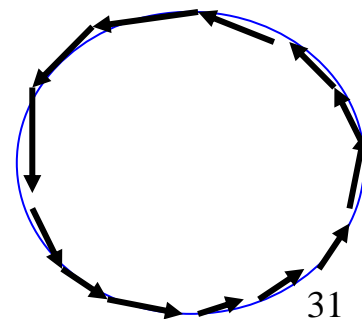
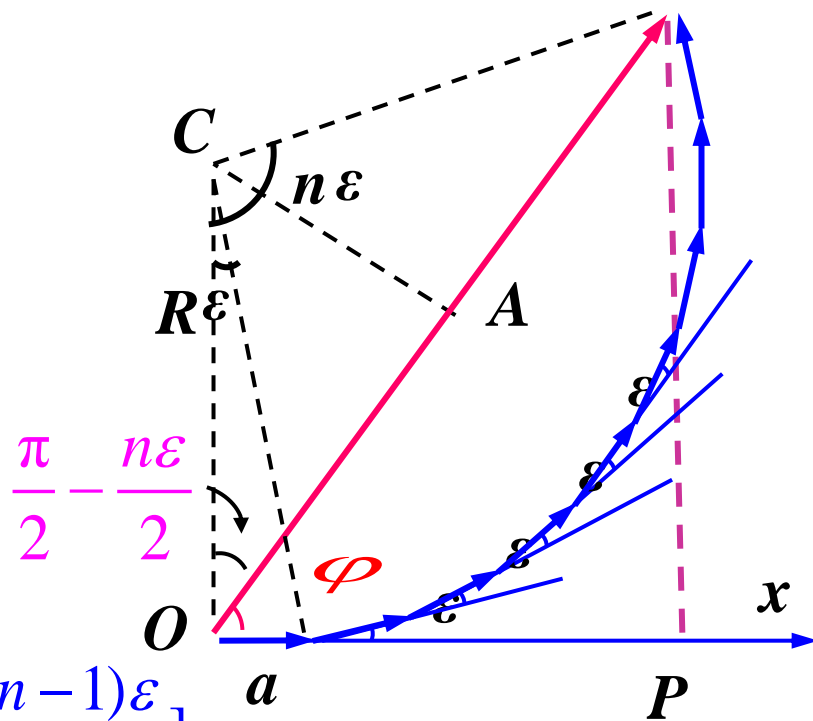
➤ 讨论:

(1) 各分振动初相相同, 即 $\varepsilon = 2k\pi$

$$A = na$$

(2) 各分振动初相差为 $\varepsilon = \frac{2k'\pi}{n}$, $k' \neq nk$

$$A = a \frac{\sin k'\pi}{\sin \frac{k'\pi}{n}} = 0$$



二、同方向不同频率的简谐振动的合成，拍

分振动： $\begin{cases} x_1 = A \cos \omega_1 t \\ x_2 = A \cos \omega_2 t \end{cases}$

合振动： $x = x_1 + x_2 = A \cos \omega_1 t + A \cos \omega_2 t$

$$= 2A \cos\left(\frac{\omega_2 - \omega_1}{2}t\right) \cdot \cos\left(\frac{\omega_2 + \omega_1}{2}t\right)$$

当 $\omega_2 \cong \omega_1$ 时， $\omega_2 - \omega_1 \ll \omega_2 + \omega_1$ ， 令 $x = A(t) \cos \bar{\omega} t$

其中 $A(t) = 2A \cos\left(\frac{\omega_2 - \omega_1}{2}t\right)$

$$\cos \bar{\omega} t = \cos\left(\frac{\omega_2 + \omega_1}{2}t\right)$$

随 t 缓变

随 t 快变

➤ 结论：合振动 x 可看作是振幅缓变的简谐振动。

$$x = x_1 + x_2 = 2A \cos\left(\frac{\omega_2 - \omega_1}{2}t\right) \cdot \cos\left(\frac{\omega_2 + \omega_1}{2}t\right)$$

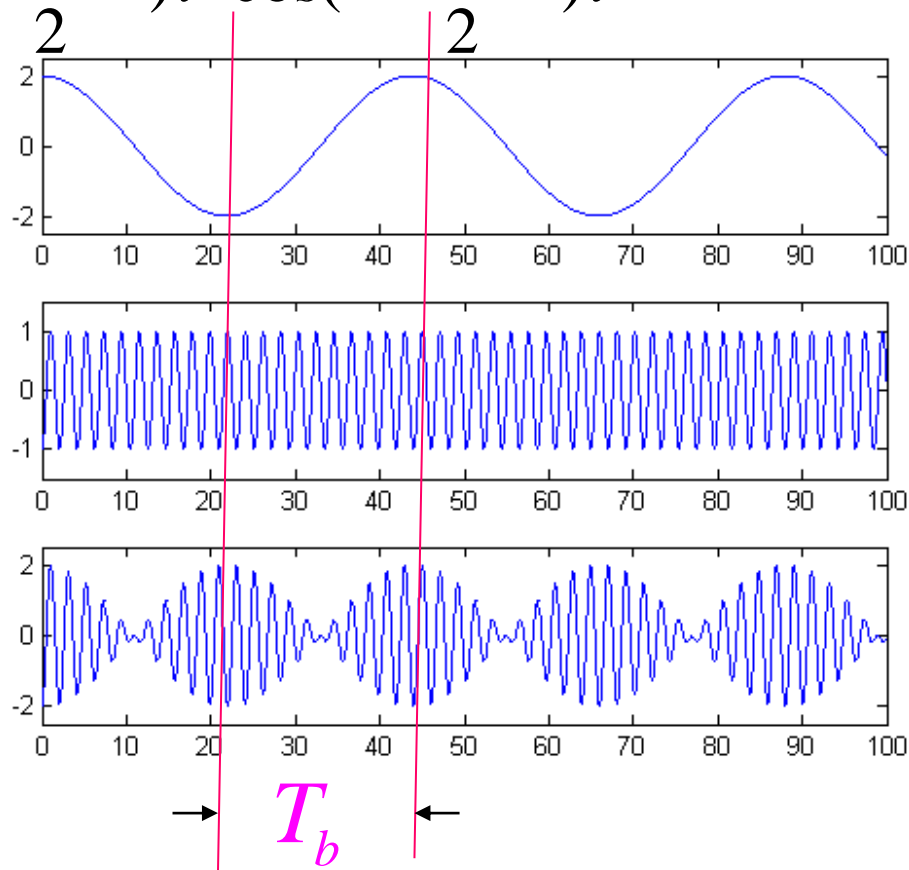
$$2A \cos\left(\frac{\omega_2 - \omega_1}{2}t\right)$$

$$\cos\left(\frac{\omega_2 + \omega_1}{2}t\right)$$

拍：合振动的振幅时强时弱的现象

拍频 $\nu_{\text{拍}} = \frac{1}{T_b} =$

$$2 \cdot \frac{\omega_2 - \omega_1}{2} \frac{1}{2\pi} = \nu_2 - \nu_1$$



三、相互垂直的简谐振动的合成

1、同频率相互垂直的简谐振动合成

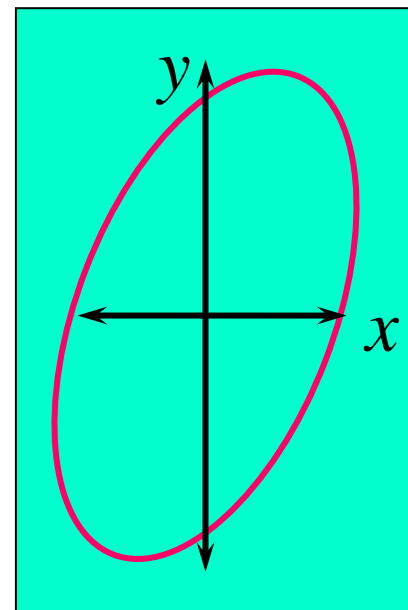
$$x = A_1 \cos(\omega t + \varphi_1) \quad y = A_2 \cos(\omega t + \varphi_2)$$

$$\frac{x}{A_1} = \cos \omega t \cos \varphi_1 - \sin \omega t \sin \varphi_1$$

$$\frac{y}{A_2} = \cos \omega t \cos \varphi_2 - \sin \omega t \sin \varphi_2$$

$$\frac{x^2}{A_1^2} + \frac{y^2}{A_2^2} - \frac{2xy}{A_1 A_2} \cos(\varphi_2 - \varphi_1) = \sin^2(\varphi_2 - \varphi_1)$$

结论：两相互垂直同频率简谐运动的合成其振动轨迹为一椭圆（又称“椭圆振动”）。椭圆轨迹的形状取决于振幅和相位差。



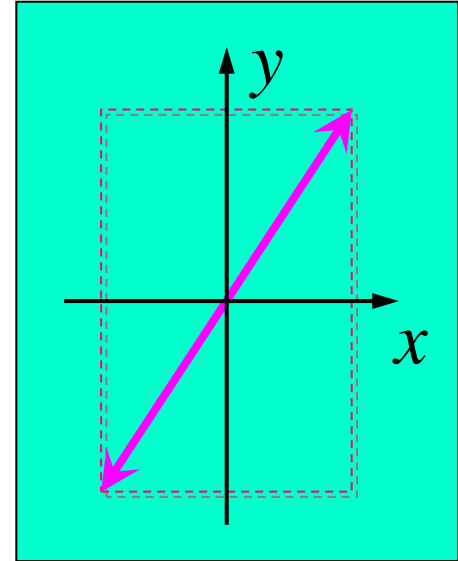
讨论:

$$\frac{x^2}{A_1^2} + \frac{y^2}{A_2^2} - \frac{2xy}{A_1 A_2} \cos(\varphi_2 - \varphi_1) = \sin^2(\varphi_2 - \varphi_1)$$

(1) $\varphi_2 - \varphi_1 = 0$ (或 $2k\pi$) 时

$$\frac{x^2}{A_1^2} + \frac{y^2}{A_2^2} - \frac{2xy}{A_1 A_2} = 0 \quad \left(\frac{x}{A_1} - \frac{y}{A_2} \right)^2 = 0$$

$$y = \frac{A_2}{A_1} x \quad \text{斜率} \frac{A_2}{A_1} > 0$$



轨迹离开平衡位置的位移为

$$S = \sqrt{x^2 + y^2} = \sqrt{A_1^2 + A_2^2} \cos(\omega t + \varphi_1)$$

结论:
质点作
线振动

讨论:

$$\frac{x^2}{A_1^2} + \frac{y^2}{A_2^2} - \frac{2xy}{A_1 A_2} \cos(\varphi_2 - \varphi_1) = \sin^2(\varphi_2 - \varphi_1)$$

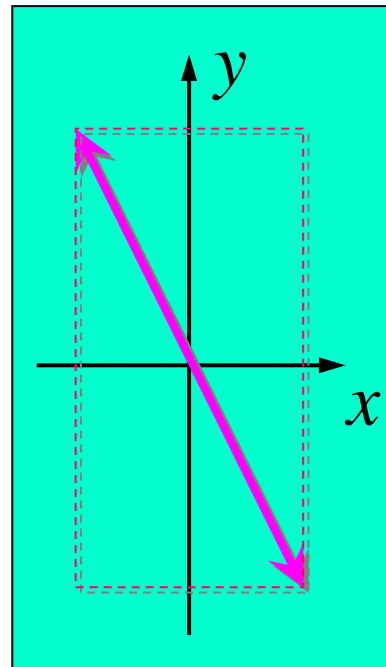
$$(2) \quad \varphi_2 - \varphi_1 = \pi \text{ 或 } (2k\pi + \pi)$$

$$\frac{x^2}{A_1^2} + \frac{y^2}{A_2^2} + \frac{2xy}{A_1 A_2} = 0 \quad \left(\frac{x}{A_1} + \frac{y}{A_2} \right)^2 = 0$$

$$y = -\frac{A_2}{A_1} x, \text{ 斜率: } -\frac{A_2}{A_1} < 0$$

轨迹离开平衡位置的位移为

$$S = \sqrt{x^2 + y^2} = \sqrt{A_1^2 + A_2^2} \cos(\omega t + \varphi_1)$$



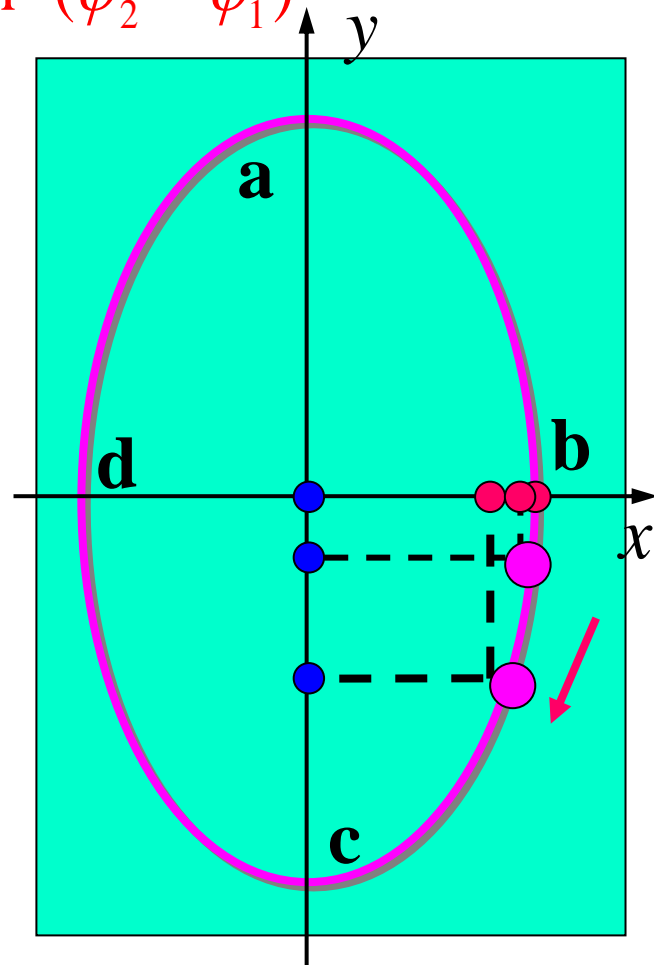
结论:
质点作
线振动

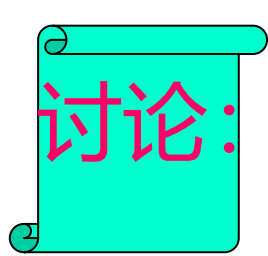
讨论: $\frac{x^2}{A_1^2} + \frac{y^2}{A_2^2} - \frac{2xy}{A_1 A_2} \cos(\varphi_2 - \varphi_1) = \sin^2(\varphi_2 - \varphi_1)$

(3) $\varphi_2 - \varphi_1 = \frac{\pi}{2} \left[\text{或 } (2k+1)\frac{\pi}{2} \right]$

$$\frac{x^2}{A_1^2} + \frac{y^2}{A_2^2} = 1$$

结论: 质点振动轨迹为顺时针的椭圆



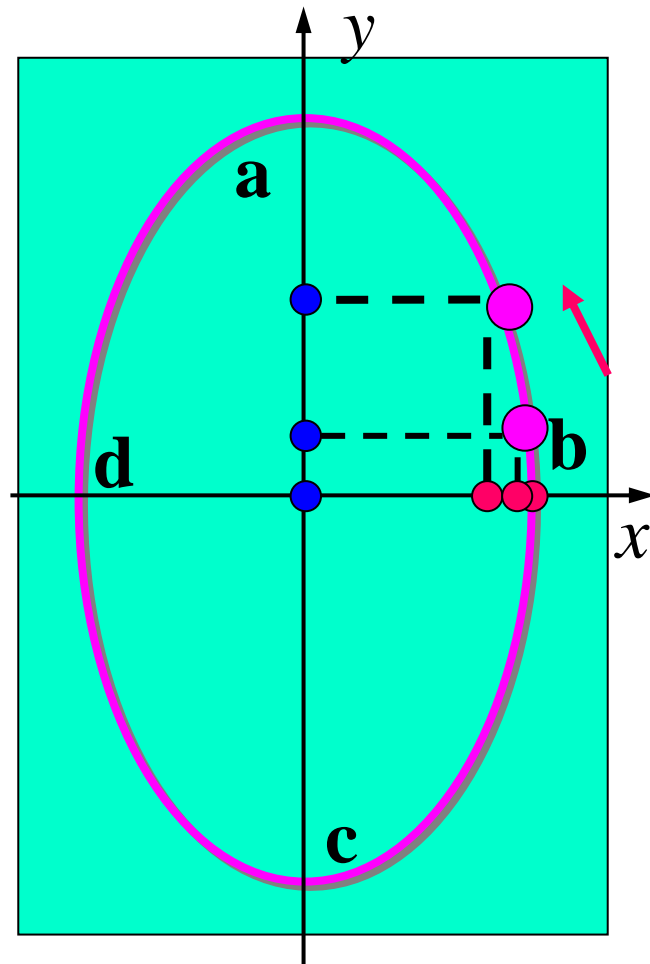


讨论: $\frac{x^2}{A_1^2} + \frac{y^2}{A_2^2} - \frac{2xy}{A_1 A_2} \cos(\varphi_2 - \varphi_1) = \sin^2(\varphi_2 - \varphi_1)$

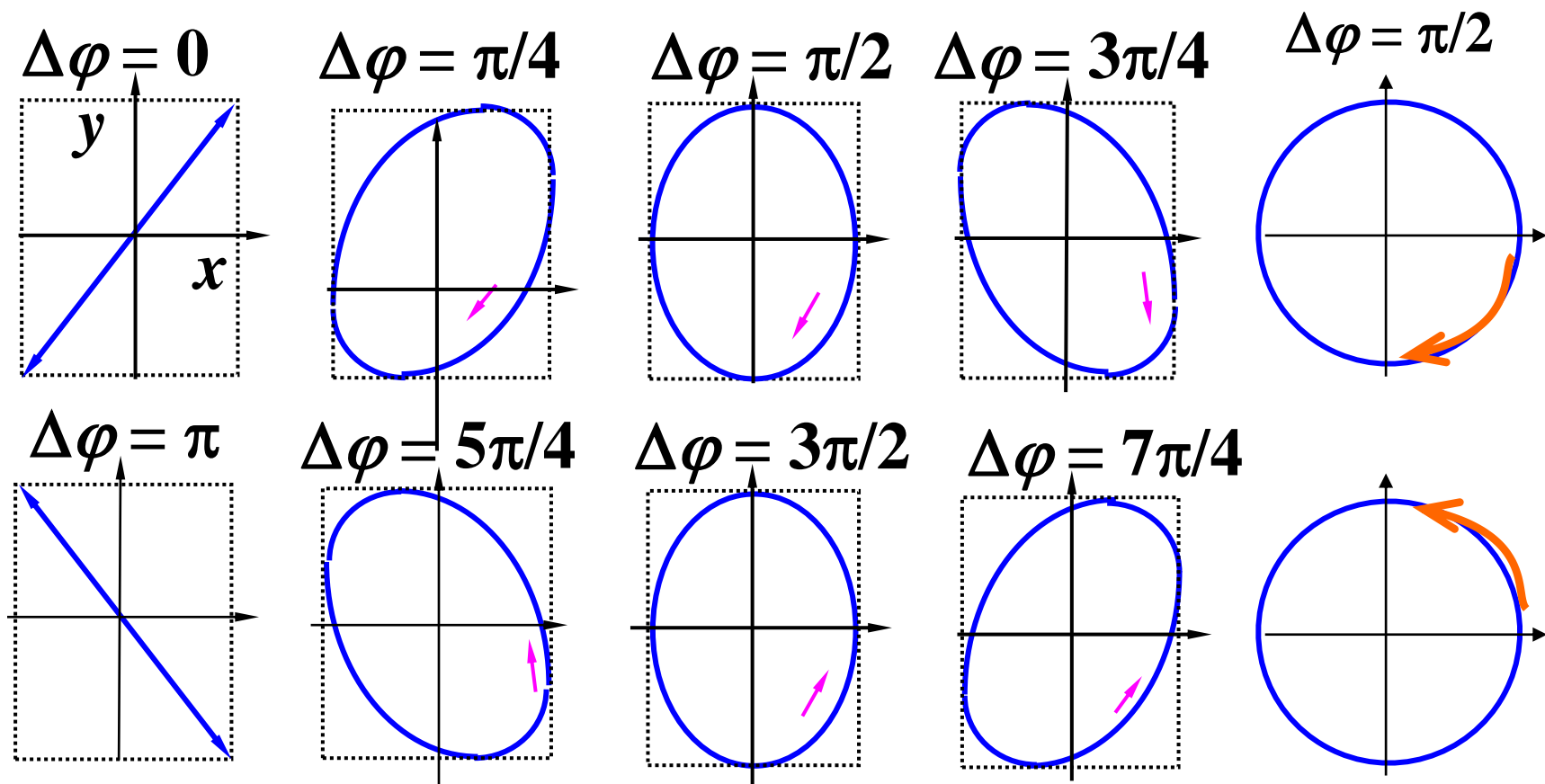
(4) $\varphi_2 - \varphi_1 = -\frac{\pi}{2}$

$$\frac{x^2}{A_1^2} + \frac{y^2}{A_2^2} = 1$$

结论: 质点振动轨迹为逆时针的椭圆



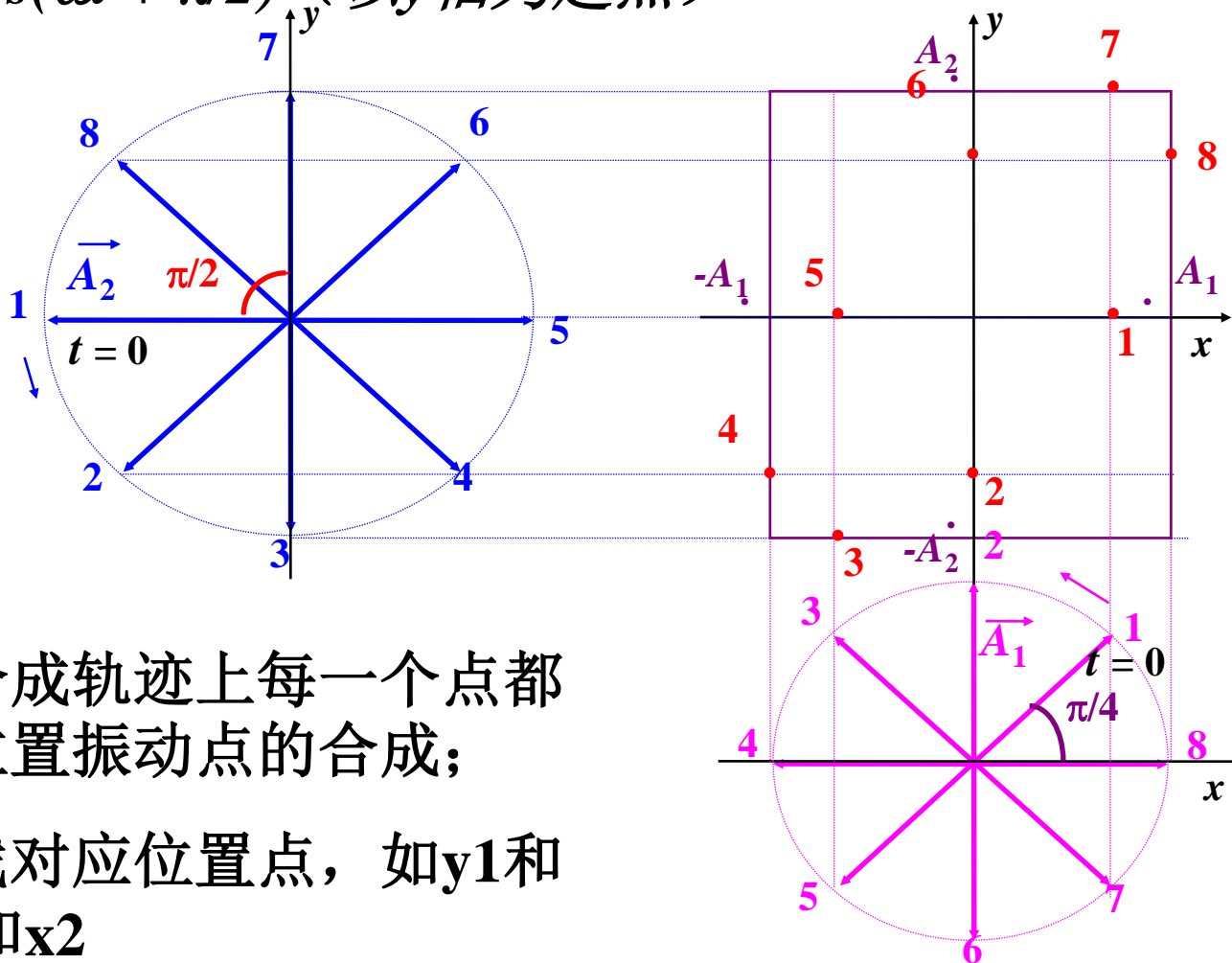
光矢量末端点的运动轨迹是椭圆或圆



椭圆和圆偏振光可看成两束频率相同、振动方向相互垂直、相位差恒定的线偏振光的合成。

窍门

$$y = A_2 \cos(\omega t + \pi/2) \quad (\text{以} y \text{轴为起点})$$



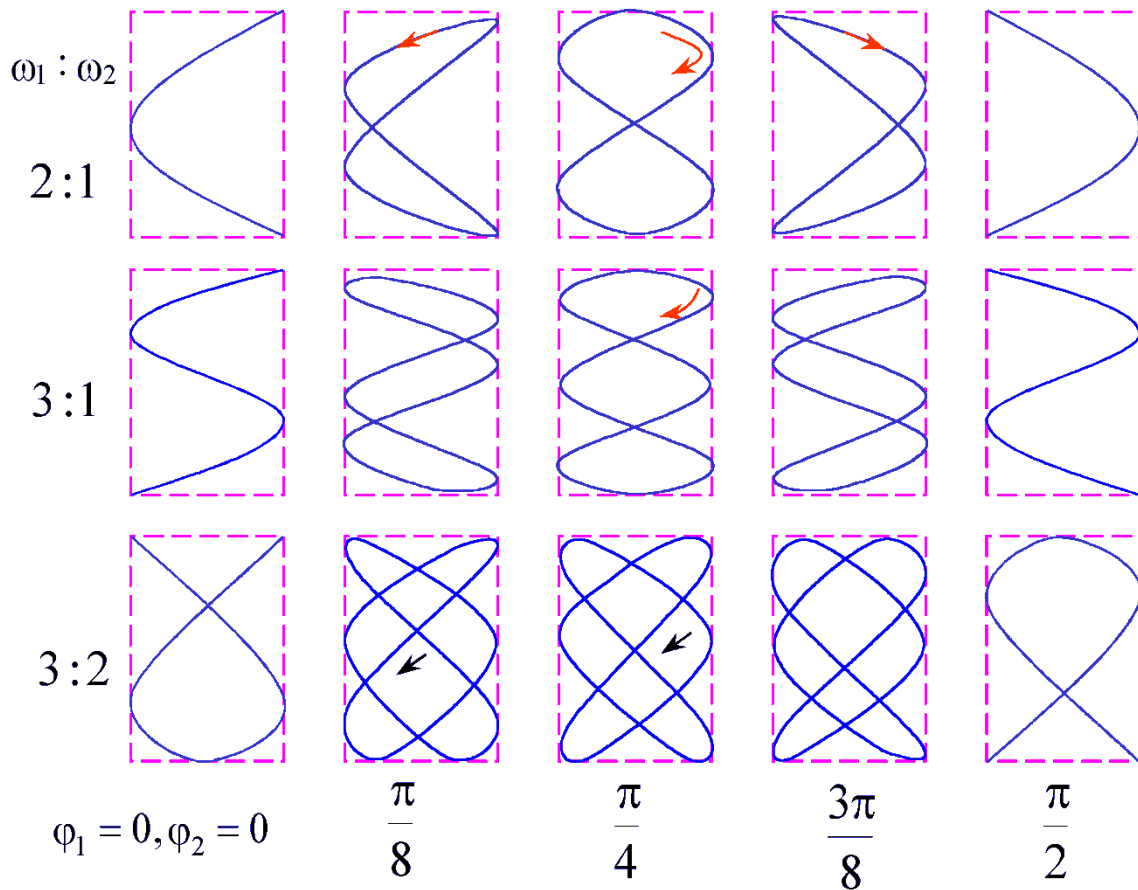
方法：找对应位置点，如y1和x1， y2和x2

2、不同频率相互垂直的简谐振动合成

$$x = A_1 \cos \omega_1 t \quad y = A_2 \cos(\omega_2 t + \delta)$$

(1) ω_1 、 ω_2 之比为非整数时，合成运动为非周期运动，轨迹永不闭合；

(2) ω_1 、 ω_2 之比为整数时，合成运动仍是周期运动，轨迹是稳定的闭合曲线(李萨如图)。



1. 简谐振动方程

本章小结

$$x(t) = A \cos(\omega t + \varphi)$$

2. 简谐振动的相位

$(\omega t + \varphi)$ 是相位，决定 t 时刻简谐振动的运动状态.

3. 简谐振动的运动微分方程

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + \omega^2 x = 0$$

4. 由初始条件振幅和初相位

$$A = \sqrt{x_0^2 + \frac{v_0^2}{\omega^2}}$$

$$\varphi = \arctan\left(-\frac{v_0}{\omega x_0}\right)$$

5. 弹簧振子的能量

动能:

$$E_k = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m \omega^2 A^2 \sin^2(\omega t + \varphi)$$

势能:

$$E_p = \frac{1}{2} k x^2 = \frac{1}{2} k A^2 \cos^2(\omega t + \varphi)$$

总机械能:

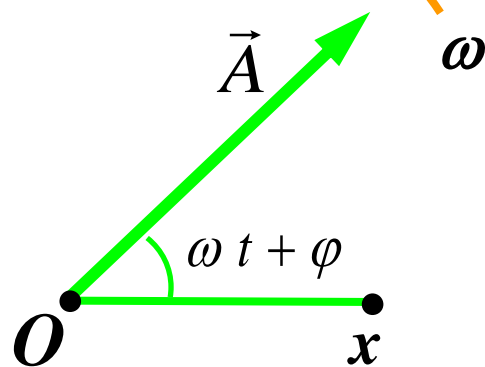
$$E = E_k + E_p = \frac{1}{2} k A^2$$

平均能量:

$$\bar{E}_k = \bar{E}_p = \frac{1}{2} E = \frac{1}{4} k A^2$$

6. 谐振动的旋转矢量表示

$$x(t) = A \cos(\omega t + \varphi)$$



7. 简谐谐振动的合成

(1) 同方向同频率谐振动的合成

合振动仍为简谐振动，和振动的振幅取决于两个分振动的振幅及相差，即

$$A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos(\varphi_2 - \varphi_1)}$$

(2) 同方向不同频率谐振动的合成

当两个分振动的频率相差较小时，产生拍的现象，拍频为

$$\nu = |(\omega_2 - \omega_1)/(2\pi)| = |\nu_2 - \nu_1|$$

(3) 相互垂直的两个谐振动的合成

若两个分振动的频率相同，则合振动的轨迹一般为椭圆；若两个分振动的频率为简单整数比，则合振动的轨迹为李萨如图形。