

第一週教學大綱

重點事項

1. Ubuntu檔案很大，一上課就要先下載
 2. 注意Ubuntu版本 (待處理)
 3. ROS Hello World的部分要特別介紹一下 "." 在物件導向的用途
-

Ubuntu安裝、Python 與 ROS 2 基礎操作

- Ubuntu 基本操作與 Terminal 指令
 - Python 基礎語法（僅限閱讀與簡易修改）
 - ROS 2 基本概念（node、topic 直覺式說明）
 - turtlesim 環境測試
- 實作：
- ROS Hello world
-

課堂流程

1. 安裝Linux虛擬機(上課先下載)
2. 上課介紹ROS、Linux
3. 在Linux中安裝ROS插件
4. 介紹Python
5. 實作ROS Hello World