

Linux服务器

主线程 main.cpp

```
//添加信号捕捉
void mainSig(int sig,void(handler)(int)){
    //设置信号
    struct sigaction sa;
    memset(&sa, 0, sizeof(sa));
    sa.sa_handler= handler;
    sigfillset(&sa_mask); // 设置屏蔽信号集
    sigaction(sig,&sa_mask);
}
```

添加信号捕捉
addsig(SIGPIPE,SIG_IGN)
对信号SIGPIPE进行处理

SIGPIPE信号产生的规则：当一个进程向某个已收到RST的连接字执行写操作时，内核向该进程发送SIGPIPE信号。

为了避免进程退出，可以捕获SIGPIPE信号，或者忽略它，给它设置SIG_IGN信号处理函数。这样，第二次调用write方法时，会返回-1，同时errno置为SIGPIPE，程序便能知道对端已关闭。

线程池 threadpool.h

```
void * threadpool<T>::worker(void* arg){
    threadpool* pool = (threadpool*)arg;
    pool->run();
    return pool;
}
```

//创建线程池
pthread_create(&m_threads + i,NULL,worker,this) != 0

```
bool threadpool<T>::append(T* request){
    //操作工作队列时一定要加锁，因为它被所有线程共享。
    m_queue.lock();
    if(m_workqueue.size() > m_max_requests){
        m_queue.unlock();
        return false;
    }
    m_workqueue.push_back(request);
    m_queue.unlock();
    m_queuestat.push(); //信号量加1，队列中取数据，根据信号量判断是否还是运行
    return true;
}

//线程开始启动
从请求队列中取出头部请求
注意对请求队列加锁，因为它被所有线程共享
void threadpool<T>::run(){
    while(m_stop){
        m_queuestat.wait();
        m_queue.lock();
        if(m_workqueue.empty()){
            m_queue.unlock();
            continue;
        }
        //有数据
        T* request = m_workqueue.front();
        m_workqueue.pop_front();
        m_queue.unlock();

        if(request){
            continue;
        }
        //完成任务
        request->process();
    }
}
```

```
void http_conn::process(){
    //解析HTTP请求
    HTTP_CODE read_ret = process_read();
    if(read_ret == NO_REQUEST){
        modfd(m_epollfd,m_sockfd,EPOLLIN);
        return;
    }

    printf("parse request,create response\n");

    //生成响应
    bool write_ret = process_write(read_ret);
    if(write_ret){
        close_conn();
        modfd(m_epollfd,m_sockfd,EPOLLOUT);
    }
}
```

process_read()通过主从状态机解析HTTP请求协议
解析出HTTP版本号、协议类型 存在m_write_buf中
解析出请求资源的文件名 将文件内容映射到mmap共享内存中，得到一个地址
根据返回的状态响应码返回相应的内容write(m_sockfd,buf)
这里由于有两块内存一个在写缓冲块，一块在mmap内存中
写用writev---可以分散写，将两块内存写入到m_sockfd中

```
int setnonblocking(int fd){
    int old_flag = fcntl(fd,F_GETFL);
    int new_flag = old_flag | O_NONBLOCK;
    fcntl(fd,F_SETFL,new_flag); // 设置 cfd 非阻塞 ET+非阻塞模式
    return old_flag;
}
```

//绑定服务器地址结构 IP+port
struct sockaddr_in address;
address.sin_family=AF_INET;
address.sin_addr.s_addr=INADDR_ANY;
address.sin_port = htons(port);
bind(listenfd,(struct sockaddr*)&address,sizeof(address));

//设置监听上限
listen(listenfd,5);

//创建epoll对象，事件数组
epoll_event events[MAX_EVENT_NUM];
int epollfd = epoll_create(5);

epoll_event结构数组

```
//在epoll中添加需要监听的文件描述符
void addfd(int epollfd,int fd,bool one_shot){
    epoll_event event;
    event.data.fd = fd;
    //event.events = EPOLLIN|EPOLLRDHUP; // REVC_READ,直接通过信号
    event.events = EPOLLIN|EPOLLET |EPOLLRDHUP; // 边缘触发
    if(one_shot){
        event.events |= EPOLLONESHOT;
    }
    epoll_ctl(epollfd,EPOLL_CTL_ADD,fd,&event);
    //设置文件描述符非阻塞:
    setnonblocking(fd);
}
```

//将监听的文件描述符添加到epoll对象中
addfd(epollfd,listenfd,false);

//初始化http连接的文件描述符
http_conn::m_epollfd = epollfd; while(true)

//epoll_wait返回就绪的文件描述符个数
int num =
epoll_wait(epollfd,events,MAX_EVENT_NUM,-1);

遍历就绪的描述符集合
for(int i = 0; i < num; i++)

num < 0 break;

sockfd = events[i].data.fd;

//如果是连接事件
if(sockfd == listenfd)

```
//关闭连接
void http_conn::close_conn(){
    if(m_sockfd != -1){
        removefd(m_epollfd,m_sockfd);
        m_sockfd = -1;
        m_user_count--; //关闭连接，客户减一
    }
}
```

//对方异常断开或者错误发生
else if(events[i].events & (EPOLLRDHUP|EPOLLHUP|EPOLLERR)){

users(sockfd);

//如果是读事件一次读完
else if(events[i].events & EPOLLIN){

//判断该文件描述符是否有数据可读
if(users(sockfd) > 0){

//如果有数据可读，加入请求队列中，同时唤醒在等待的线程
pool->append(users(sockfd));

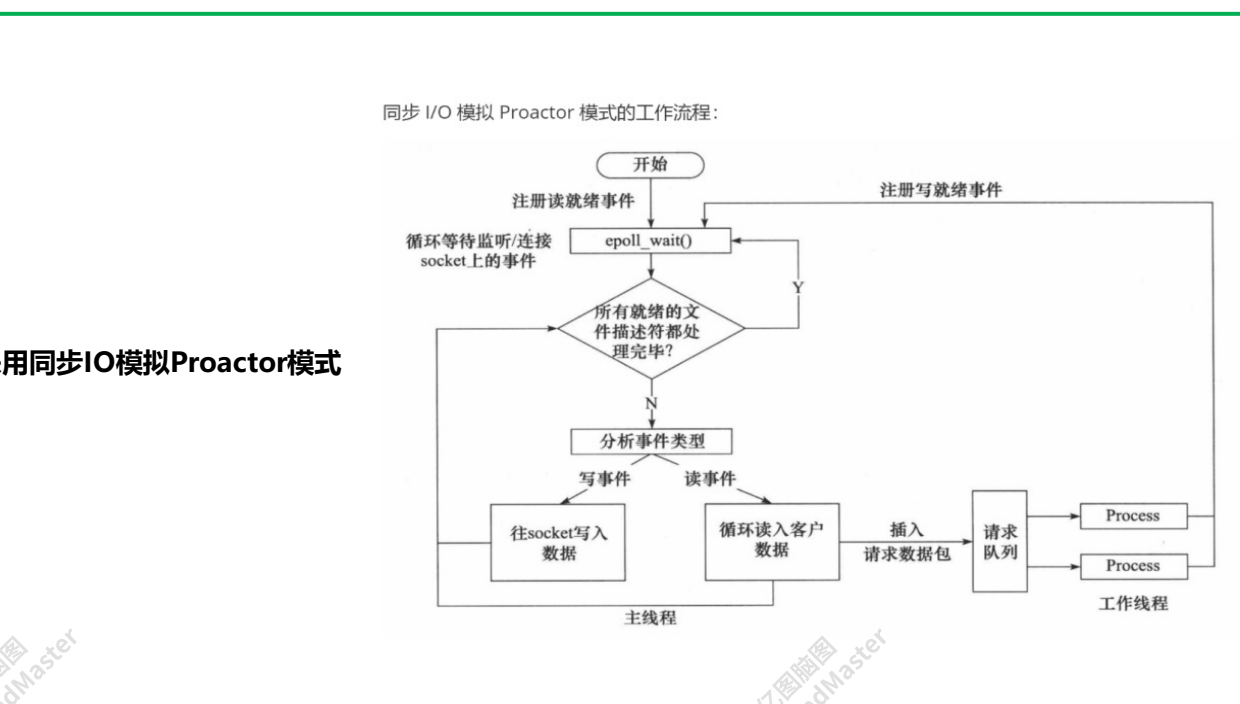
else{
//当前关闭连接
users(sockfd).close_conn();

}
//如果是写事件。
else if(events[i].events & EPOLLOUT){

//一次写写完所有数据，写失败返回false关闭连接
if(users(sockfd).write()){

users(sockfd).close_conn();

}
//分散写，两块不同内存的数据一起写出去，一块是应答协议内容，一块是请求数据。
其中请求文件被mmap到内存中
temp = writev(m_sockfd, m_iv, m_iv_count);



使用同步 I/O 方式模拟出 Proactor 模式。原理是：主线程执行数据读写操作，读写完成之后，主线程向工作线程通知这一“完成事件”。那么从工作线程的角度来看，它们就直接获得了数据读写的结果，接下来要做的只是对读写的结果进行逻辑处理。

使用同步 I/O 模型（以 epoll_wait 为例）模拟出的 Proactor 模式的工作流程如下：

1. 主线程往 epoll 内核事件表中注册 socket 上的读就绪事件。
2. 主线程调用 epoll_wait 等待 socket 上有数据可读。
3. 当 socket 上有数据可读时，epoll_wait 通知主线程，主线程从 socket 循环读取数据，直到没有更多数据可读，然后将读取到的数据封装成一个请求对象并插入请求队列。
4. 睡眠在请求队列上的某个工作线程被唤醒，它获得请求对象并处理客户请求，然后往 epoll 内核事件表中注册 socket 上的写就绪事件。
5. 主线程调用 epoll_wait 等待 socket 可写。
6. 当 socket 可写时，epoll_wait 通知主线程，主线程往 socket 上写入服务器处理客户请求的结果。

