

Coopération de drones dans un système hétérogène

Compte rendu de stage n°7

William Pensec

Lab-Sticc

31 mai 2021



Sommaire

- 1 Positionnement des cartes
- 2 Méthodes de positionnement

Positionnement des cartes

- ▶ Cartes decawave positionnées à différentes hauteur → meilleure précision (8/12)
- ▶ Orientation de l'antenne joue aussi sur le bruitage/précision des mesures
- ▶ Petites distances, positionnement inexact occasionnent bruitage élevé

Méthodes de positionnement

- ▶ Méthode Bancroft, fichiers récupérés de la librairie GPSTk
- ▶ Méthode de Gauss-Newton, fichiers récupérés d'un utilisateur sur le forum Decawave