# Présentation Projet and scream

#### William PENSEC

Maître de Conférences LIRMM – Université de Montpellier Montpellier

23 septembre 2025







### Présentation brève

#### Cursus

- 2024 : Doctorat en Informatique Lab-STICC - Univ. Bretagne Sud - Lorient
- 2024 : Postdoctorat
  Laboratoire Hubert Curien Univ. Jean Monnet Saint-Étienne
- 2025 : Maître de Conférences Section 61 LIRMM et Polytech Montpellier - Univ. Montpellier - Montpellier





### Domaines de recherche

- Sécurité matérielle sur RISC-V,
- Attaques physiques (Injection de fautes),
- Sécurité des réseaux de neurones.





# Contexte et problématique de la thèse

#### Contexte

- Systèmes embarqués sont de plus en plus utilisés dans des domaines sensibles.
- Ils deviennent cibles des menaces logicielles (exploitation de vulnérabilités) et physiques (injection de fautes, observation).
- Mécanismes de sécurité logicielle insuffisants.

# Contexte et problématique de la thèse

## Problématique

Comment maintenir une protection maximale contre les attaques logicielles en présence d'attaques physiques?

# Contexte et problématique de la thèse

## Problématique

Comment maintenir une protection maximale contre les attaques logicielles en présence d'attaques physiques?

### Méthode

- Sécurisation du mécanisme DIFT, utilisé pour contrer les attaques logicielles.
- Objectif de le rendre robuste face aux attaques par injection de fautes.
- Proposition de contremesures légères et adaptées.

## Contributions et résultats

- ▶ Nous avons montré que le DIFT est vulnérable contre des attaques par injections de fautes en prenant en compte des modèles de fautes plus ou moins complexes.
- ▶ Proposition de 3 contremesures avec 5 stratégies



### Contributions et résultats

- Nous avons montré que le DIFT est vulnérable contre des attaques
- ▶ Proposition de 3 contremesures avec 5 stratégies d'implémentations :
  - codes correcteurs d'erreurs.
  - surcoût d'aire inférieure à 8%.
  - aucun impact sur les performances,
  - bonne efficacité en termes de sécurité (99.99% de taux de détection/correction avec des modèles de fautes complexes).



# Perspectives et publications

## Perspectives

- Évaluation de contremesures plus robustes pouvant corriger plus d'erreurs (BCH).
- Comparaison de ces contremesures par rapport à celles proposées.

### **Publications**

- Création d'un outil pour l'évaluation de la sécurité, disponible en open-source FISSA.
- 3 articles de conférences (dont un best paper award).

# Post-doctorat

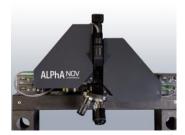
# Contexte et enjeu du Postdoctorat

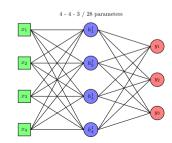
#### Contexte

- IA utilisé dans plein de domaines dont l'IoT (edge computing)
- Entraînement coûteux d'un réseau de neurones (GPT-4  $\approx 100M$ \$ / Gemini 1  $\approx 191M$ \$).

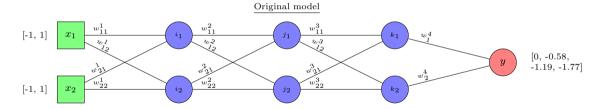
# Objectif

▶ Cloner un réseau de neurones déjà entraîné (MNIST, Iris, ...) en utilisant des injections de fautes dans la mémoire flash.

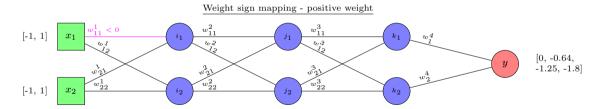




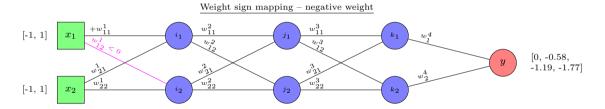
■ Modèle original. On a accès aux entrées et aux valeurs de sorties.



- On injecte une faute sur le MSB du poids afin de fauter le signe. Le signe est forcé en négatif.
  - S'il y a un changement de sortie, alors le poids était positif.

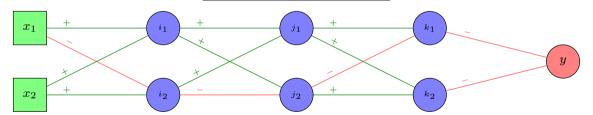


- On injecte une faute sur le MSB du poids pour fauter le signe. Le signe est forcé en négatif :
  - S'il n'y a aucun changement, alors le poids était négatif.

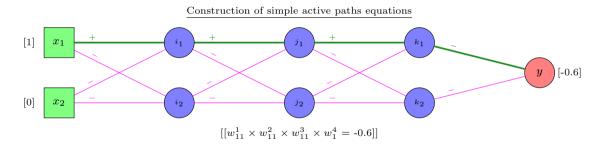


• On obtient une cartographie complète des signes des poids.

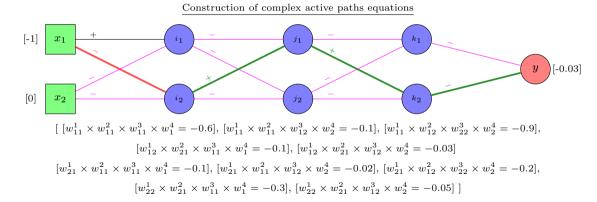
### Complete mapping of weight signs



• On construit un système d'équations comprenant les "chemins actifs".



• On construit un système d'équations comprenant les "chemins actifs".



■ Résolution du système grâce à un solveur python qui donnera une solution pour chacun des poids positifs et poids négatifs contenus dans les équations.

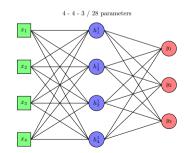


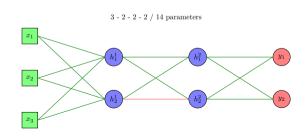
■ Calcul de chacune des valeurs des poids négatifs restants grâce à un deuxième solveur.

- Évaluation du modèle obtenu pour vérifier s'il est équivalent à l'original.
  - ► Modèle aléatoire : S'il est équivalent alors MSE == 0 ou proche.
  - Modèle entraîné : S'il est équivalent alors précision (accuracy) du modèle identique à celle du modèle original.

# Résultats principaux

- Clonages réussis sur de petits modèles aléatoires et sur des modèles entraînés avec le dataset Iris (MSE à 0 ou précision du modèle obtenu égale à l'original).
- Plus le réseau est profond et plus c'est compliqué.
- Peu importe le nombre de neurones sur une couche.
- Objectif de poursuivre avec des expérimentations réelles en utilisant un laser multispots.







## Situation actuelle

### **ANR SCREAM**

- Sécurité matérielle
- RISC-V
- Implémentation et évaluation de contremesures
- Intégration dans l'ANR SCREAM co-encadrement d'Ali avec Pascal et Florent

# Présentation Projet and scream

#### William PENSEC

Maître de Conférences LIRMM – Université de Montpellier Montpellier

Merci pour votre attention.





