

## 作业要求——小组作业

1. 参考官方文档:

<https://ww2.mathworks.cn/help/reinforcement-learning/ug/train-biped-robot-to-walk-using-reinforcement-learning-agents.html>

以及 demo:

<https://ww2.mathworks.cn/matlabcentral/fileexchange/64227-matlab-and-simulink-robotics-arena-walking-robot>

训练自己的机器人直线行走，并录制机器人完整行走的视频（10 分）

2. 在 Demo 的基础上进行改进，训练机器人倒退行走（25 分）以及实现任意一个其他目标（45 分），如走对角线、横着走、斜着走、走三角形、走圆形、走矩形、原地转圈、避障等，目标不限，可以修改 demo 中的任意部分，如智能体采取的策略、强化学习算法、收益函数计算公式、Simulink 中的环境等，并录制机器人完整行走的视频

## 提交内容

1. 完整的项目代码工程文件以及训练出来的三段视频
2. 作业说明文档，文档需包括：（20 分）
  - ① 描述代码整体逻辑，重点描述第二部分进行了哪些修改实现了目标任务
  - ② 输出训练之后获得的 Reward
  - ③ 简要描述组员分工
3. 文件打包压缩包命名格式：学号\_姓名\_作业 04，每个小组组长提交即可

本次作业满分 100 分，迟交扣（20\*迟交天数）分，抄袭 0 分