Algorismia

Estudi Experimental de Connectivitat i Percolació de Grafs

Pau Belda, Guillem Cabré, Marc Peñalver, Prisca Oleart

Curs 2024-25, Quatrimestre de tardor

Continguts

1	Introducció	2
2	Definicions2.1 Percolació2.2 Transició de Fase2.3 Objectius de la Experimentació	3 3 3
3	Grafs Seleccionats 3.1 Graella Quadrada	5 6 6 7
4	4.1 Percolació per Arestes	9 10 10
5	5.1 Metodologia 5.1.1 Programa Main 5.2 Lectura de taules i gràfics 5.3 Graella quadrada 5.3.1 Percolació per arestes 5.3.2 Percolació per nodes 5.4 Graella triangular 5.4.1 Percolació per aresta 5.4.2 Percolació per node 5.5 Graf geomètric aleatori 5.5.1 Percolació per arestes 5.6 Graf de Barabási-Albert	12 13 13 14 14 15 16 16 17 17 17 18
6	Conclusions	20
7	Bibliografia	21
8	Annex	22

1 Introducció

L'estudi de la connectivitat en grafs sota processos de percolació és un camp d'interès clau en diverses disciplines, incloent la teoria de grafs, la física estadística, i l'anàlisi de xarxes complexes. La percolació modela situacions en què nodes o arestes d'un graf poden fallar de manera aleatòria, i aquestes fallades poden tenir un impacte significatiu en la connectivitat global del sistema. Un aspecte crucial en aquests estudis és la transició de fase, un fenomen on una propietat estructural del graf, com ara la connexió entre els seus components, pateix un canvi sobtat a mesura que variem un paràmetre, com la probabilitat de fallida.

En aquest estudi, ens centrarem en l'efecte de la percolació sobre diferents tipus de grafs, tant deterministes com aleatoris. Concretament, ens proposem investigar com la percolació de nodes i d'arestes afecta la connectivitat del graf i, més concretament, com es dona la transició de fase que determina el pas d'un graf connex a un graf fragmentat en múltiples components. Les nostres hipòtesis inicials estan basades en la variació d'aquests fenòmens en funció del tipus de graf i del procés de percolació.

En el cas de les graelles quadrades, la hipòtesi plantejada és que la percolació de nodes generarà una transició de fase més ràpida que la percolació d'arestes. La raó d'aquesta hipòtesi és que, en eliminar nodes, s'eliminen també totes les arestes associades a aquests nodes, fet que altera la connectivitat de manera més dràstica. Per tant, esperem que la connectivitat del graf es vegi més afectada quan els nodes fallin en comparació amb quan només ho facin les arestes.

En els grafs geomètrics aleatoris, en canvi, l'objectiu és estudiar com el radi de connexió entre nodes afecta la densitat del graf. La nostra hipòtesi és que, a mesura que augmenta el radi de connexió, el graf esdevé més dens, fet que dificulta la fragmentació del graf quan es produeixen fallades. Per tant, preveiem que a mesura que augmenta la densitat del graf, serà necessària una probabilitat de fallida més alta per provocar una transició de fase.

A més, hem decidit incloure dos tipus addicionals de grafs per enriquir l'estudi. El primer és el graf de Barabási-Albert, un model que genera grafs amb una estructura de xarxa de tipus escala, on alguns nodes (hubs) concentren un nombre desproporcionat d'arestes. La hipòtesi que proposem és que la tolerància d'aquesta xarxa a les fallades es veurà afectada principalment per la percolació de nodes. En concret, si els hubs comencen a fallar, la xarxa perdrà la seva connectivitat molt més ràpidament que en un graf més uniforme, ja que els hubs són crítics per mantenir el graf connectat.

Finalment, considerem les graelles triangulars, on cada node està connectat a més arestes que en una graella quadrada, fet que dóna lloc a una connectivitat inicial més robusta. La hipòtesi aquí és que, com més arestes tingui un node, més difícil serà que la percolació d'arestes alteri significativament la connectivitat global del graf. Això ens permetrà comparar com el nombre d'arestes per node influeix en la resistència del graf davant les fallades.

Aquestes hipòtesis ens permetran explorar com diferents configuracions estructurals i processos de fallida afecten la transició de fase i la connectivitat dels grafs.

2 Definicions

2.1 Percolació

La percolació en un graf G consisteix en eliminar o desactivar nodes o arestes, i posteriorment es mesura com això afecta una certa propietat global del graf. Quan desactivem una aresta o un node, direm que ha tingut una fallida.

En termes generals, l'objectiu és estudiar com el graf passa d'estar completament connectat a parcialment o totalment desconnectat a mesura que es treuen alguns dels seus components. Quan parlem de percolació, considerem una probabilitat p que determina si una component del graf (node o aresta) es desactiva aleatòriament. Aquest mecanisme és especialment rellevant per a l'estudi de xarxes complexes, ja que ens ajuda a comprendre com de robust o vulnerable és el sistema que volem analitzar.

- Percolació per nodes: Cada node té una probabilitat p de ser desactivat. Un cop fet això, s'analitza com ha canviat la connectivitat del graf.
- Percolació per arestes: En aquest cas, les arestes es desactiven en lloc dels nodes. Això també afecta la connectivitat, ja que les connexions directes entre nodes es perden.

Després d'aplicar el procés de percolació (sobre nodes o arestes), s'obté un graf percolat, que és la versió modificada del graf original, amb una connectivitat reduïda i, possiblement, components desconnectats. Aquest graf l'anomenarem $G_{\rm p}$.

2.2 Transició de Fase

Una transició de fase d'un graf per a una propietat concreta Π fa referència a un resultat satisfactori d'un procés de percolació aplicat al graf. En el nostre cas aquesta propietat Π serà la connectivitat del graf.

Definim un resultat com a satisfactori si, donat que es troba una probabilitat de valor q tal que es compleix la propietat Π al graf G_q (definim aquesta probabilitat com q_{Π}), per als grafs $G_{q'}$ on $q' > q_{\Pi}$, aquests verifiquen la propietat Π , i als grafs $G_{q'}$ on $q' < q_{\Pi}$, no la verifiquen (ambdues afirmacions són vàlides si es compleixen amb una probabilitat prou alta).

Quan s'ha obtingut aquest resultat, diem que la propietat Π presenta una transició de fase al voltant de q_{Π} .

2.3 Objectius de la Experimentació

En aquest projecte, realitzem un estudi experimental sobre la transició de fase en grafs sotmesos a un procés de percolació, modelat mitjançant un paràmetre $p \in [0,1]$ que representa la probabilitat que un node o aresta falli. L'objectiu principal és analitzar com varia el nombre de components connexes d'un graf durant el procés de percolació, avaluant l'existència d'un valor crític, conegut com a threshold o umbral de transició de fase, al voltant del qual el graf experimenta canvis significatius en la seva connectivitat.

Per a aquest anàlisi, considerem diversos models de grafs, incloent xarxes quadrades, grafs geomètrics aleatoris i altres models paramètrics. Els experiments es realitzaran per grafs de diferents mides, enfocantnos en el comportament asimptòtic a mesura que el nombre de nodes creix. L'estudi es complementarà
amb la implementació d'algorismes per a generar aquests grafs, aplicar percolació i calcular el nombre de
components connexes.

Objectius específics:

- Estudiar la possible transició de fase en graelles quadrades $n = m \times m$, sent n el nombre de nodes, sota un procés de percolació per nodes i arestes amb probabilitat p.
- Estudiar la possible transició de fase en grafs geomètrics aleatoris connexes (*Random geometric graphs*), sota un procés de percolació d'arestes.

- Estudiar la possible transició de fase sota un procés de percolació d'arestes en el graelles triangulars $n = \frac{rows \times (rows + 1)}{2}$, sent n el nombres de nodes.
- \bullet Estudiar la possible transició de fase sota un procés de percolació de nodes en el graf de tipus Hub Grapho graf Barabási-Albert.

Els resultats obtinguts permetran caracteritzar el comportament de diferents models de grafs sota condicions de percolació i explorar la robustesa d'aquestes xarxes davant de fallades aleatòries. També explicarem per què aquests grafs han estat considerats els més rellevants per al nostre estudi.

3 Grafs Selectionats

En aquesta secció s'exposen els grafs seleccionats per a l'estudi experimental. Concretament, explicarem les peculiaritats de cada graf. Així mateix, es detallaran els algorismes utilitzats per a la generació de cada tipus de graf.

3.1 Graella Quadrada

```
Algorisme 1 Generació de Graf de Graella Quadrada G(m \times m)
   Entrada: m (dimensió de la graella)
   Sortida: Graf g
 1: Inicialitzar n = m \times m (nombre de nodes del graf)
 2: Crear un graf buit g amb n nodes
   for i = 0 fins a m - 1 do
 4:
       for j = 0 fins a m - 1 do
          nodeActual = i \times m + j
 5:
          if i < m-1 then
 6:
 7:
              nodeFilaInferior = (i + 1) \times m + i
              Afegir una aresta entre nodeActual i nodeFilaInferior
 8:
          end if
 9:
          if j < m - 1 then
10:
              nodeColumnaDreta = i \times m + (j + 1)
11:
              Afegir una aresta entre nodeActual i nodeColumnaDreta
12:
          end if
13:
       end for
14:
15: end for
16: Retornar el graf g
```

El generador de grafs de graella quadrada crea un graf amb una estructura regular en què cada node és adjacent als nodes de la fila superior, inferior, esquerra i dreta, si aquests existeixen. Aixó s'aconsegueix comprovant per cada node si existeixen nodes a la fila inferior i a la columna dreta, i si és així, s'afegeixen les arestes corresponents.

3.2 Graella Triangular

Algorisme 2 Generació de Graf de Graella Triangular G(rows)

```
Entrada: rows (nombre de files)
   Sortida: Graf g
1: Inicialitzar n = \frac{rows \times (rows + 1)}{2} (nombre de nodes del graf)
2: Crear un graf buit gamb n nodes
3: nodeActual = 0
 4: for i = 0 fins a rows - 1 do
5:
       for j = 0 fins a i do
          if j < i then
6:
 7:
              nodeDreta = nodeActual + 1
              Afegir una aresta entre nodeActual i nodeDreta
8:
          end if
9:
          if i < rows - 1 then
10:
              nodeInferiorEsquerra = nodeActual + i + 1
11:
              Afegir una aresta entre nodeActual i nodeInferiorEsquerra
12:
              nodeInferiorDret = nodeActual + i + 2
13:
              Afegir una aresta entre nodeActual i nodeInferiorDret
14:
15:
          end if
          nodeActual = nodeActual + 1
16:
       end for
17:
18: end for
19: Retornar el graf g
```

El generador de grafs de graella triangular crea un graf amb n nodes, on $n=1+2+3+\ldots+rows=\frac{rows\times(rows+1)}{2}$ per tal de conseguir una estructura triangular. Aquests nodes tenen una estructura en què cada node està connectat als veïns de la dreta i l'esquerra, així com als nodes superiors i inferiors, tant a l'esquerra com a la dreta, sempre que aquests existeixin. Això s'aconsegueix comprovant per a cada node si hi ha nodes a la fila inferior i a la columna dreta, i si és així, s'afegeixen les arestes corresponents.

3.3 Graf Geomètric Aleatori

14: Retornar el graf g

```
Algorisme 3 Generació de Graf Geomètric Aleatori G(n,r)
   Entrada: n (nombre de nodes), r (radi de connexió)
   Sortida: Graf g
1: Crear un graf buit g amb n nodes
 2: Inicialitzar un vector de coordenades coords de longitud n
3: for i = 0 fins a n - 1 do
4:
       coords[i].x = rand01()
       coords[i].y = rand01()
6: end for
7: for i = 0 fins a n - 1 do
       for j = i + 1 fins a n - 1 do
8:
          if distanciaEuclidiana(coords[i], coords[j]) < r then
9:
10:
              Afegir una aresta entre i i j al graf g
          end if
11:
       end for
12:
13: end for
```

El generador de grafs geomètrics aleatoris crea un graf amb n nodes, on cada node es col·loca aleatòriament en un espai bidimensional unitari. Dos nodes estan connectats per una aresta si la distància entre ells és

menor que un radi r especificat. Això es determina calculant la distància euclidiana entre tots els parells de nodes i afegint arestes quan la distància és inferior a r.

3.4 Graf de Barabási-Albert

Algorisme 4 Generació de Graf de Barabási-Albert $G(n, m_0, m)$

```
Entrada: n (nombre de nodes), m_0 (nombre de nodes inicials), m (grau de connexió per nou node)
   Sortida: Graf g
1: Crear un graf buit g amb n nodes
2: Inicialitzar un vector connection\_degree de longitud n
   for i = 0 fins a m_0 - 1 do
       for j = i + 1 fins a m_0 - 1 do
4:
          Afegir una aresta entre i i j al graf g
5:
 6:
7:
       connection\_degree[i] = m_0 - 1
   end for
8:
   for i = m_0 fins a n-1 do
9:
       Inicialitzar un vector buit candidates
10:
       while la longitud de candidates és menor que m do
11:
          selectedNode = preferentialAttachment(connection\_degree)
12:
          if selectedNode no està en candidates then
13:
              Afegir selectedNode a candidates
14:
          end if
15:
       end while
16:
17:
       for cada j en candidates do
          Afegir una aresta entre i i j al graf g
18:
19:
          connection\_degree[j] + = 1
       end for
20:
21:
       connection\_degree[i] = m
22: end for
23: Retornar el graf g
```

El generador de grafs de Barabási-Albert crea un graf que segueix el model de creixement de xarxes, on s'afegeixen nodes nous que es connecten a nodes existents en funció del seu grau de connexió. Comença amb un conjunt inicial de m_0 nodes completament connectats, i cada nou node que s'afegeix selecciona m nodes existents per connectar-se, amb una probabilitat proporcional al seu grau de connexió.

Aquesta selecció es realitza mitjançant la funció preferentialAttachment, que s'encarrega de seleccionar un node existent basant-se en el seu grau de connexió. La funció funciona de la següent manera:

Algorisme 5 Preferential Attachment

```
Entrada: connection_degree (vector de graus de connexió)
   Sortida: chosen (node seleccionat)
1: Inicialitzar degree\_sum = 0, temp\_sum = 0
2: for cada i en connection\_degree do
3:
       degree\_sum += i
4: end for
5: random\_num = rand() \mod degree\_sum
6: for i = 0 fins a length
(connection_degree) - 1 do
       temp\_sum += connection\_degree[i]
7:
8:
      if random\_num \le temp\_sum then
          chosen \leftarrow i
9:
10:
       end if
11:
12: end for
13: Retornar chosen
```

Aquesta funció calcula la suma total dels graus de connexió de tots els nodes existents i selecciona aleatòriament un node, on la probabilitat de seleccionar cada node és proporcional al seu grau de connexió. Així, els nodes amb més connexions tenen una major probabilitat de ser seleccionats, promovent el creixement de xarxes amb característiques d'escala.

4 Algoritmes

En aquesta secció es presenten els principals algorismes emprats en l'estudi de la transició de fase. A continuació, detallarem cada algorisme i donarem una breu explicació d'aquests. Els algorismes abordats són els següents:

4.1 Percolació per Arestes

```
Algorisme 6 Percolació d'Arestes en un Graf
   Entrada: Graf G = (V, E) amb n nodes, probabilitat p
   Sortida: Graf percolat G_p = (V, E') on E' \subseteq E
1: Crear un nou graf buit G_{\rm p} amb n nodes (còpia profunda de G)
   for cada node u en V do
       for cada node v en la llista d'adjacència d'u d'el graf G do
3:
          if u < v \land rand01() > p then
 4:
              Afegir l'aresta (u, v) al graf G_p
5:
 6:
          end if
       end for
7:
   end for
9: Retornar el graf G_p
```

Aquest algorisme retorna el graf percolat a partir del graf original. Això s'aconsegueix eliminant les arestes amb una probabilitat p. Per evitar processar una mateixa aresta més d'una vegada, s'utilitza la condició u < v, ja que en grafs no dirigits una aresta (u, v) és equivalent a (v, u). Tal com s'ha mencionat prèviament, la funció ${\tt rand01}()$ genera un nombre aleatori entre 0 i 1, que es compara amb la probabilitat p per decidir si es manté o s'elimina una aresta.

4.2 Percolació per Nodes

Algorisme 7 Percolació de Nodes en un Graf

```
Entrada: Graf G = (V, E) amb n nodes, probabilitat p
   Sortida: Graf percolat G_p = (V', E') on V' \subseteq V i E' \subseteq E
 1: Inicialitzar un vector posicioNodes de longitud n
 2: Assignar nbNodesVius = n
   for cada node u en V do
       Generar un valor aleatori r = rand01()
 4:
       if r < p then
5:
          Marcar el node u com a fallat
6:
 7.
          Decrementar nbNodesVius
8:
       else
           Actualitzar la posició del node viu posicioNodes[u] = u - n + nbNodesVius
9:
10:
       end if
11: end for
12: Crear un graf buit G_p amb nbNodesVius nodes
   for cada node u en V do
       if u no ha fallat then
14:
          for cada node v en la llista d'adjacència de u en G do
15:
16:
              if v no ha fallat \wedge u < v then
17:
                 Afegir l'aresta (posicioNodes[u], posicioNodes[v]) a G_p
              end if
18:
          end for
19:
       end if
20:
21: end for
22: Retornar el graf G_{\rm p}
```

Aquest algorisme retorna el graf percolat a partir del graf original eliminant nodes amb una probabilitat p. Per a cada node, es genera un valor aleatori entre 0 i 1 mitjançant la funció rand01(). Si aquest valor és inferior a p, el node es considera eliminat (fallat) i no es conservarà en el graf resultant.

Els nodes que sobreviuen són reindexats per assegurar que el nou graf té una numeració consecutiva de nodes. Les arestes només es conserven si ambdós nodes que connecten han sobreviscut, i es manté la condició u < v per evitar afegir la mateixa aresta dues vegades, ja que en els grafs no dirigits una aresta (u, v) és equivalent a (v, u). Així, el resultat és un graf amb una mida reduïda en funció de la probabilitat p, mantenint només els nodes i arestes que han "sobreviscut" al procés de percolació.

4.3 Càlcul de Components Connexes

Algorisme 8 Càlcul del Nombre de Components Connexes Entrada: Graf G = (V, E) amb n nodes Sortida: Nombre de components connexos componentCount 1: Inicialitzar un vector visited de longitud n amb valors false2: Inicialitzar componentCount = 0for cada node i = 0 fins a n - 1 do \mathbf{if} el node i no ha estat visitat \mathbf{then} 4: Incrementar componentCount 5: Realitzar una DFS a partir del node i, marcant els nodes visitats 6: end if 7: 8: end for 9: Retornar componentCount

L'algorisme utilitza una cerca en profunditat (DFS) per explorar cada component connex del graf. Cada vegada que es troba un node no visitat, es crida la funció dfs per explorar recursivament tots els nodes connectats a aquest node. Aquesta crida recursiva assegura que tots els nodes del mateix component quedin marcats com a visitats, evitant comptar-los més d'una vegada.

5 Experimentació

5.1 Metodologia

Per dur a terme l'experimentació del projecte, hem utilitzat diferents eines. Hem programat dos programes en C++, un llenguatge que ens ofereix molta eficàcia temporal i espacial. Aquests programes són el main i el runner. També hem dissenyat un fitxer de classe graph amb tots els atributs i funcions necessàries per operar amb els grafs. Aquesta classe representa els grafs com a llistes d'adjacència.

Per compilar aquests programes, hem fet ús del programari lliure make, que automatitza i paral·litza el compilatge i l'enllaç.

A més, hem dissenyat scripts per a l'interpret R, que és un programari de tractament de dades que ens analitzarà i generarà gràfics dels resultats dels estudis, que estaran en format .csv.

Més informació del procés d'experimentació es pot trobar en el GitHub del projecte, premeu aquí per accedir-hi. Allà, a part del codi, també podreu consultar més informació sobre la generació de grafs, les dependències del programa per compilar-lo i executar-lo, com inserir els paràmetres pels programes i més.

El programa main, mitjançant la classe graph, ens ha permès analitzar les propietats del canvi de fase a partir dels paràmetres inicials. Aquests paràmetres són els següents:

- RandomSeed: La llavor per al generador aleatori.
- NúmeroMínimNodes: El nombre mínim de nodes del graf.
- NúmeroMàximNodes: El nombre màxim de nodes del graf.
- NúmeroNodesStep: Increment dels nodes en cada iteració.
- Iteracions PerObtenir Resultat: El nombre de vegades que es provarà la configuració per probabilitat p de percolació i per nombre de vertex n.
- ModePercolació: Tipus de percolació per nodes o per arestes.
- PathResultat: Fitxer on es guardaran els resultats.
- AlgorismeGeneradorGraf: Algoritme utilitzat per generar el graf (per exemple, Erdős-Rényi, Square-Grid, etc.).
- Paràmetres Algorisme: Paràmetres addicionals per al generador de graf (opcional segons l'algorisme).

A partir d'aquests paràmetres, el programa main escriurà un fitxer PATH.csv que posteriorment serà analitzat mitjançant el software de tractament de dades R.

Per altra banda, tenim el programa runner, que rebrà com a input un fitxer de text. Aquest fitxer tindrà un llistat de paràmetres per diferents experiments del programa main. Un exemple d'això seria:

RGN	MIN	MAX	STEP	ITs	PERC-MODE	RESULT-PATH	GEN-ALGORITM	PARAMETERS-GEN
21312	10	100	10	1000	NODE_PERC	./data/test1.csv	Erdos-Renyi	0.1
35353	50	500	50	1000	EDGE_PERC	./data/test2.csv	Random-Geometric	0.3
72479	100	1000	100	100	EDGE_PERC	./data/test3.csv	Square-Grid	

El programa runner, per cada fila del fitxer que rep, inicialitzarà una instància del programa main, aconseguint d'aquesta manera automatitzar molt més els tests, podent córrer diferents programes main simultàniament.

5.1.1 Programa Main

Per entendre els resultats també s'ha d'entendre les decisions que s'han pres per la recollida de dades. Analitzarem el programa main mitjançant un pseudocodi per no entrar en conceptes avançats de C++. A continuació vegeu una mostra del pseudocodi:

Algorisme 9 Descripció de l'experiment

```
1: Seleccionar opcions de configuració
2: Inicialitzar el generador de nombres aleatoris
   Obrir l'arxiu CSV i escriure la capçalera
   for n in range(MIN_NB_NODES, MAX_NB_NODES + 1, NB_NODES_STEP) do
       for p des de 0 fins a 1 amb pas 0.01 do
          Inicialitzar el comptador de grafs connexos
6:
7:
          for i = 0 fins a TRIES_PER_P do
              repeat
8:
                 Generar el graf seleccionat(p, n, params)
9:
              until el graf és connex
10:
              Aplicar percolació (per nodes o arestes) al graf
11:
12:
             if el graf percolat és connex then
                 Incrementar el comptador de grafs connexos
13:
             end if
14:
          end for
15:
          Escriure entrada resultant al CSV
16:
17:
       end for
18: end for
```

Ara, analitzarem el codi. Per començar, el programa preguntarà per totes les opcions necessàries. D'aquesta manera, ens podem permetre tenir un sol programa que pugui fer tot el que necessitem i que sigui altament modular. S'utilitzarà la llavor per generar nombres aleatoris, i així l'experiment podrà ser repetit amb els mateixos resultats. Després, crearà el fitxer PATH.csv, al qual s'hi inseriran entrades que posteriorment s'analitzaran.

Ara analitzarem l'algorisme encarregat de generar els resultats. Vegeu com primerament iterarem sobre n tantes vegades com s'hagi indicat en la entrada. Alhora, també iterarem per cada n sobre una probabilitat de fallida de percolació. Aquest bucle tindrà 100 iteracions, $p \in \{0.00, 0.01, \dots, 1.00\}$. A més d'aquests dos bucles, iterarem una altra vegada sobre p i n tantes vegades com l'usuari hagi indicat en l'apartat IteracionsPerObtenirResultat. Així, es farà una mitjana amb més o menys mostres.

S'iniciarà un comptador a 0 que representarà el nombre de grafs percolats connexos. S'utilitzarà el generador de grafs seleccionat a les opcions per generar el graf que posteriorment serà percolat. Vegeu que aquí generarem grafs fins a aconseguir un graf connex. Aquesta decisió la vam prendre per tenir una representació més acurada de la transició de fase. Més endavant, es tornarà a considerar aquesta decisió, ja que hi ha grafs, com ara el $Random\ Geometric\ Graph$, que requereixen un paràmetre r, el qual, amb valors petits de r, acostuma a generar grafs no connexos.

Per acabar, percolarem el graf G(V,E) de la manera que s'hagi especificat a l'input, ja sigui per nodes o per arestes, obtenint $G_{\rm p}$. A $G_{\rm p}$ se li aplicarà un algorisme que determinarà si el graf és connex. Si ho és, s'incrementarà el comptador. Quan les IteracionsPerObtenirResultat s'hagin completat, s'escriurà l'entrada resultant al fitxer PATH.csv.

5.2 Lectura de taules i gràfics

Abans de procedir amb els experiments, es presenten les claus per interpretar correctament les taules i gràfics que acompanyen els resultats.

Gràfics: Els gràfics mostren l'evolució dels experiments en funció del paràmetre p (probabilitat de fallida) a l'eix de les X, mentre que l'eix Y mostra la probabilitat que el graf percolat G_p sigui connex. A més, en cada gràfic col·locarem més d'un experiment, donades diferents valors de n (nombre de nodes),

pintant de colors diferents cada experiment. Aquest últim paràmetre a vegades canviarà, ja que en grafos, com per exemple en el quadrat, mesurarem amb el paràmetre m, que és el nombre de files.

Taules: Les taules contenen les mètriques que són més difícils de veure amb els gràfics. Cada fila representa una instància específica de l'experiment, mentre que les columnes mostren:

- N: nombre de nodes de l'experiment (pot variar depenent del graf).
- Threshold: punt d'inflexió en què apareix la transició de fase.
- Probabilitat Connex: la probabilitat que el graf percolat sigui connex.
- Taxa de Canvi: pendent del segment en el punt threshold.

Creiem convenient explicar com calculem el punt d'inflexió o punt *threshold*. El trobarem com el segment amb el pendent més pronunciada.

5.3 Graella quadrada

Per estudiar la possible transició de fase a graelles quadrades hem decidit fer proves amb grafs de mida petita, des de 2x2 nodes a 20x20, així com amb grafs de mida més gran, de 20x20 nodes a 200x200. Això ens servirà per estudiar el comportament de la percolació tant per node com per aresta en diferents escales de complexitat. Hem triat aquestes mides de grafs per poder comparar resultats en diferents dimensions i observar com la mida del graf influeix en la percolació, formació de components connexes i transició de fase.

5.3.1 Percolació per arestes

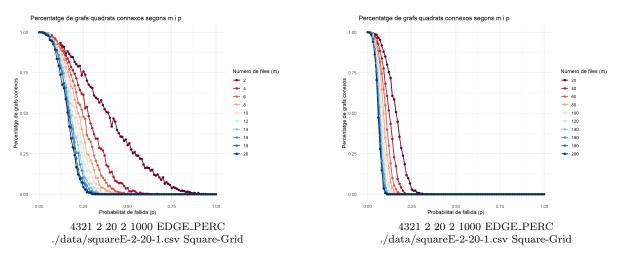


Figura 1: Comparativa de percolació per arestes del grafs quadrats amb mides diferents

La Figura 1 mostra una comparació de la percolació per arestes en grafs quadrats de mides diferents. Ambdós gràfics representen la relació entre la probabilitat de fallida p (eix x) i el percentatge de grafs connexos (eix y). A mesura que la p augmenta, més arestes s'eliminen i per tant hi ha menys connectivitat en els grafs. El gràfic de l'esquerra mostra els resultats per grafs de mida petita, de 2 a 20 files, mentres que el de la dreta representa els resultats per grafs més grans, de 20 a 200 files.

En els dos gràfics podem veure com a mesura que els grafs són més grans la pèrdua de connectivitat comença a valors més petits de p. En canvi, els grafs més petits com els de 2 o 4 files continuen connectats durant més temps, arribant a valors més grans de p abans de perdre completament la connectivitat. A més a més, en grafs grans es pot observar una baixada molt més brusca en el percentatge de grafs connexos que ens indica una transició de fase més marcada.

M	Threshold p	Percentatge Connex	Tasa de Canvi
2	0.24	0.73	-5.90
4	0.26	0.53	-8.30
6	0.27	0.37	-9.80
8	0.24	0.40	-7.50
10	0.19	0.55	-7.70
12	0.18	0.56	-8.70
14	0.17	0.56	-7.40
16	0.18	0.43	-9.00
18	0.15	0.60	-8.80
20	0.17	0.42	-8.70
40	0.15	0.23	-11.40
60	0.11	0.40	-14.90
80	0.09	0.50	-14.90
100	0.10	0.22	-16.00
120	0.07	0.56	-18.50
140	0.07	0.48	-19.60
160	0.08	0.21	-21.60
180	0.06	0.54	-21.30
200	0.06	0.47	-23.20

Taula 1: Dades de connectivitat de grafs quadrats

Amb aquesta comparació podem veure clarament com la mida del graf influeix en la rapidesa de la pèrdua de connectivitat i el valor de p on hi ha la transició de fase. En grafs petits la transició és més gradual i el valor de probabilitat de fallida que provoca la desconnexió completa és més alt. Per contra, en els grafs grans la pèrdua de connectivitat és molt més abrupta i el valor de p que provoca la desconexió total del graf és més petit.

5.3.2 Percolació per nodes

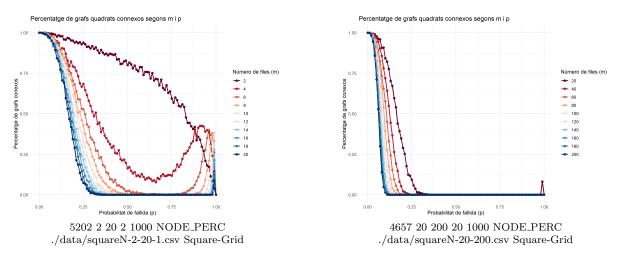


Figura 2: Comparativa de percolació per nodes del grafs quadrats amb mides diferents

La Figura~2 mostra la comparació de la percolació per nodes en grafs quadrats de mides diferents. Com en la percolació per arestes, el gràfic de l'esquerra mostra els resultats per grafs petits i el de la dreta grafs més grans. Els eixos són també els mateixos, i cada linea del graf mostra la relació entre la probabilitat de fallida p i el percentatge de grafs connexos segons la mida del graf.

5.4 Graella triangular

Ara estudiem la transició de fase en graelles triangulars. En aquest cas només havíem d'estudiar la percolació per aresta i ho hem fet com en les graelles quadrades, amb grafs de mida petita i mida més gran. En aquest cas, els grafs petits comencen amb 5 files fins a 55 files, amb increment de 5 files cada vegada, mentre que la mida gran son grafs de 50 a 150 files amb increments de 10 files.

Hem decidit fer la percolació per aresta perquè volíem veure si el fet de tenir una graella similar a la graella quadrada, pero amb els vertex del mig (el que no estan a la vora del graf i per tant tenen totes les arestes possibles) de grau més alt influiria en el valor de la probabilitat de fallida on hi ha la transició de fase. Creiem que en aquest cas la probabilitat de fallida on hi ha la transició de fase serà un valor més alt que en graelles quadrades ja que el grau dels vèrtex és més alt i per tant hi ha més arestes que han de fallar per desconnectar els nodes. Després de fer aquesta experimentació, hem decidit fer també l'estudi per percolació de node per poder comparar els resultats amb els obtinguts en graelles quadrades.

5.4.1 Percolació per aresta

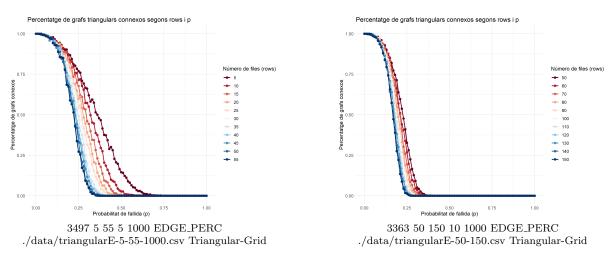


Figura 3: Comparativa de percolació per arestes de graelles triangulars amb mides diferents

La Figura~3 mostra la comparació de percolació per arestes de graelles triangulars amb els resultats dels grafs petits a l'esquerra i els grans al gràfic de la dreta. La informació que cad agràfic proporciona és la mateixa que en l'experimentació de les graelles quadrades, cada línea indica la relació entre percentatge de grafs connexos i probabilitat de fallida p en funció del número de files.

En els dos casos podem observar que hi ha una transició de fase ja que hi ha una caiguda brusca en un valor determinat de p, però en el cas dels grafs petits aquesta caiguda és més gradual, la transició de fase no està tant marcada. En canvi, en grafs amb més files la transició és més ràpida i si ens fixem en el valor de la probabilitat de fallida on arribem a la desconnexió total, la p que marca la transició de fase disminueix a mesura que el graf és més gran.

Per tant, igual que en els grafs quadrats la mida del graf afecta el valor de la probabilitat de fallida on ocorre la transició de fase, la qual disminueix a mesura que el graf augmenta de mida. Pel que fa a la comparació que ens interessava amb les graelles quadrades, tot i que observant els gràfics ja es pot veure que la p on hi ha la desconnexió total és més petita en les graelles quadrades, en aquesta taula podem observar resultats de grafs amb el mateix número de files per poder veure millor la comparació.

Amb aquesta comparació, podem veure que grafs amb el mateix número de files tenen valors de p on hi ha la transició de fase molt més petits, normalment casi la meitat, en les graelles quadrades.

Número files	Valor p en graella quadrada	Valor p en graella triangular
10	0.46	0.62
20	0.34	0.52
40	0.24	0.40
60	0.20	0.38
80	0.18	0.33
100	0.16	0.31
120	0.14	0.30
140	0.13	0.28

Taula 2: Dades de transició de fase en graelles

5.4.2 Percolació per node

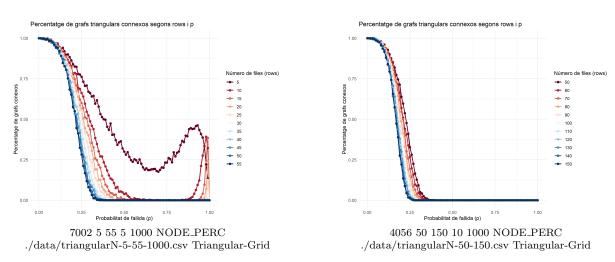


Figura 4: Comparativa de percolació per nodes de graelles triangulars amb mides diferents

5.5 Graf geomètric aleatori

L'estudi de transició sobre grafs geometrics aleatoris depèn, a més de la probabilitat de percolació p, dels dos paràmetres que s'utilitzen per a la creació del graf: el nombre de nodes n i el radi de connectivitat r. En aquesta experimentació, s'han fet 6 casos de prova, on es compara l'impacte de tots dos paràmetres en diferents nivells. En el cas del nombre de nodes n, els valors que s'han utilitzar són de 10 a 100 i de 100 a 1000, donant-nos resultats per a grafs amb pocs nodes fins a grafs amb una quantitat relativament gran de nodes. Per part del radi de connectivitat r, els valors que s'han escollit són de 0.2, 0.5, 0.8, que ens permeten observar grafs amb una connectivitat bastant feble en el cas del primer valor, grafs amb una connectivitat molt alta amb r=0.8 i un mig entre tots dos valors.

5.5.1 Percolació per arestes

En aquesta primera comparativa veiem com grafs amb una connectivitat feble amb pocs nodes deixen de generar grafs connexos quan hi ha una probabilitat de percolació relativament baixa. No obstant, a mesura que augmenten els nodes, la quantitat de grafs connexos en funció de la probabilitat de percolació comença a creixer de manera notable (imatge 2). Això ens mostra que, tot i ser grafs amb una connectivitat teòrica feble, amb una quantitat de nodes suficientment gran es pot aconseguir una transició de fase tot i que la probabilitat de percolació sigui alta.

En aquesta segona comparativa, les imatges mostres mesures sobre grafs amb una connectivitat teòrica major als anteriors. L'impacte d'aquesta connectivitat major es veu reflexat clarament en tots dos experients. En els casos de grafs amb una quantitat de nodes no gaire elevada, el percentatge de grafs connexos en funció de la probabilitat de percolació és bastant elevat fins i tot per al cas de grafs d'únicament 10 nodes (imatge 1). Més enllà d'aquesta quantitat, el percentatge incrementa de forma notòria fins a arribar un punt en el que la diferència entre les probabilitats de percolació per a cada quantitat de nodes és irrisoria.

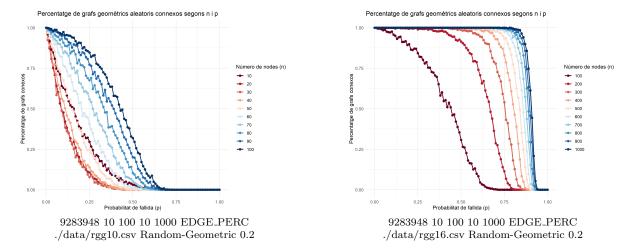


Figura 5: Comparativa de percolació per arestes del grafs geometrics aleatoris amb n=10..100 (1) i n=100..1000 (2), r=0.2

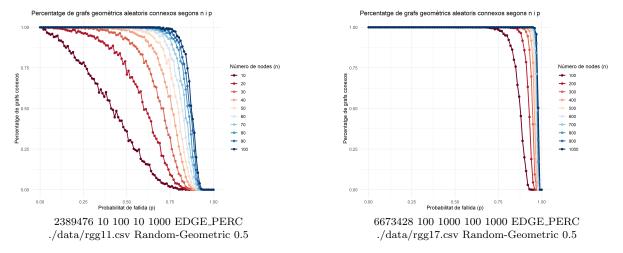


Figura 6: Comparativa de percolació per arestes del grafs geometrics aleatoris amb amb $n=10..100\ (1)$ i $n=100..100\ (2),\,r=0.5$

Per últim, en aquesta comparativa s'utilitzen grafs geometrics aleatoris amb un radi de connectivitat molt elevat, donant-lis una forma seblant a un graf complet. Per aquest motiu, fins que la probabilitat de percolació no és molt alta, els grafs generats segueixen sent connexos una vegada aplicada la transició de fase. Evidentment, l'augment de nodes provoca que el percentatge de grafs connexos creixi ja que els nodes tenens més probabilitats d'estar units a altres nodes (imatge 2), fet que ha succeït a totes les comparatives.

5.6 Graf de Barabási-Albert

L'estudia que s'ha realitzat sobre els grafs generats amb el model de Barabási-Albert és un de transició de fase sota percolació per nodes. El motiu és que es vol veure l'impacte d'una percolació a un graf que conté molts vertexs units entre sí per un o més "hubs" centrals, l'impacte que tindria la fallida d'algun d'aquests nodes o, per altra banda, el no impacte que pot tenir sobre nodes que tenen una estructura de fulla, és a dir, nodes que estan connectats unicament a un altre node i pertant la seva fallida segueix permetent un graf connex.

Els experiments realitzats sobre aquests grafs depenen de tres paràmetres: nombre de nodes n, nombre no nodes inicials o "hubs" m0, i el nombre d'arestes que han de tenir com a mínim cada node que no és "hub". Per als nostres experiments, hem decidit donar els següents valors: per al nombre de nodes $n=10..100,\ n=50..500,\$ per al nombre inicial de nodes o "hubs" $m0=2,\ m0=5,\ m0=10,\$ i per el nombre d'arestes incidents a la resta de nodes $m=1,\ m=2,\ m=5.$ Abans de veure els resultats, hem cregut adient une explicació del perqué s'han agafat aquests valors i no d'altres. Els grafs construïts amb

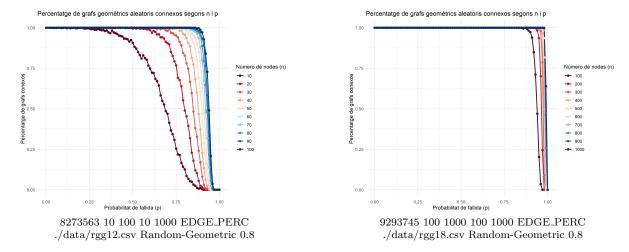


Figura 7: Comparativa de percolació per arestes del grafs geometrics aleatoris amb n=10..100 (1) i n=100..1000 (2), r=0.8

el model de Barabási-Albert són típicament utilitzats com a xarxes on els nodes s'uneixen mitjançant "hubs". Per aquest motiu, hem decidit utilitzar aquests valors ja que representen d'una manera bastant realista una xarxa generada per aquest model d'una manera computacionalment viable.

5.6.1 Percolació per nodes

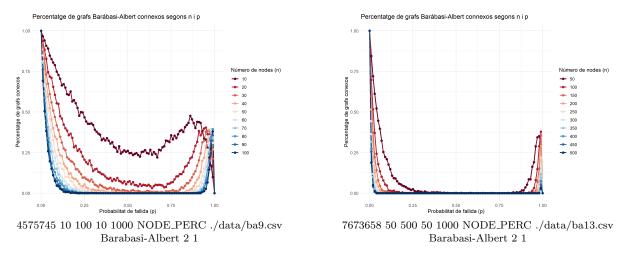


Figura 8: Comparativa de percolació per arestes del grafs Barabási-Albert amb n=10..100 (1) i n=50..500 (2), m0=2, m=1

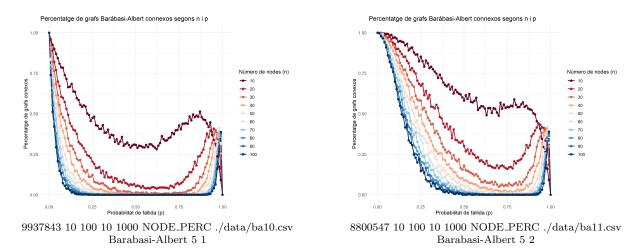


Figura 9: Comparativa de percolació per arestes del grafs Barabási-Albert amb $n=10..100,\,m0=5,\,m=1\,(1)$ i $m=2\,(2)$

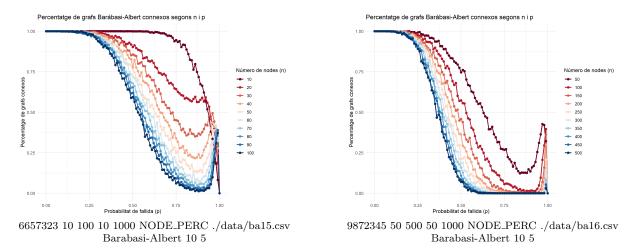


Figura 10: Comparativa de percolació per arestes del grafs Barabási-Albert amb n=10..100 (1) i n=50..500 (2), m0=10 m=5

6 Conclusions

7 Bibliografia

• Wikipedia. Model~d ' $Erd \Hos-R \Hef nyi$.

8 Annex