# MATERIA DE SISTEMAS MICROPROCESADOS LABORATORIO PUERTOS ENTRADA-SALIDA

### Wilmer D. Farinango-Tallana

20 de enero de 2021

# 1. Introducción

Realizar un interfaz donde se evidencie el proceso de aprendizaje de máquina realizado por el sistema embebido de la siguiente forma: Imprimir los puntos del conjunto de entrenamiento correspondientes a la regresión lineal (peso estatura) y la tendencia lineal o exponencial. Al ingresar un nuevo valor por comunica-

ción serial al sistema electrónico, realizar el pronóstico (en dependencia de la interfaz si se desea una tendencia lineal o exponencial) y graficarlo en la interfaz con un color diferente a lo ya visto del conjunto de entrenamiento.

#### 2. Diseño del Sistema

#### 2.1. Diagrama de Flujo

Figura 1: Diagrama de flujo del sistema

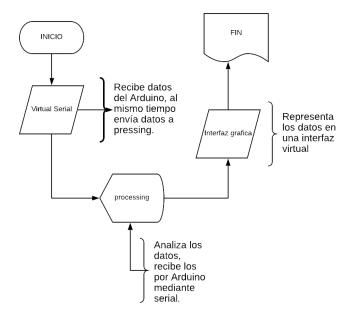
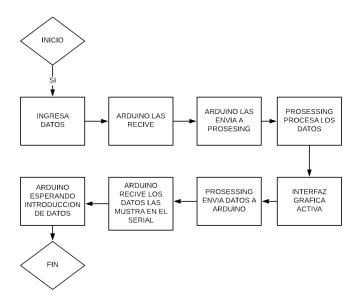


Figura 2: Diagrama de bloques del sistema



#### 3. Desarrollo

#### 3.1. Simulación

Código Arduino, con sus respectivas descripciones por cada línea de código.

```
#include <SoftwareSerial.h>
#define rxPin 10
#define txPin 11
SoftwareSerial mySerial = SoftwareSerial(rxPin, txPin);
// matriz de datos
int matriz [14][2]={
  \{170,67\},
  {180,80},
  \{170,65\},
  \{178,75\},
  \{160,55\},
  {163,60},
  \{165,63\},
  \{170,70\},\
  \{164,62\},\
  \{176,77\},
  \{164,60\},\
  {170,76},
  {170,56},
  \{168,60\},\
};
int col=0; //moverse en columnas
int fil=0; //moverse en filas
int Ex=0; //sumatoria x
int Ey=0; //sumatoria y
long int Exy=0; //sumatoria x*y
long int Ex2=0; //sumatoria x^2
long int Ex_2=0; //sumatoria Ex^2
int n= 14; //tama; o de muestras
float Bo; //ordenada en el origen
float m; //pendiente
String dato; //recibir estatura
int estatura; //convertir dato
```

```
float peso;
int m1; //aux
void setup() {
  pinMode(rxPin, INPUT);
  pinMode(txPin, OUTPUT);
  mySerial.begin (9600);
  Serial.begin (9600);
  //creacion del modelo
  for (; fil < n; fil ++)
    Ex=Ex+matriz[fil][0];
    Ey=Ey+matriz[fil][1];
    Exy=Exy+(matriz[fil][0]* matriz[fil][1]);
    Ex2=Ex2+pow(matriz[fil][0],2);
  Ex_2=pow(Ex,2);
  Bo = (float(Ex2*Ey) - float(Ex*Exy)) / (float(n*Ex2-Ex_2));
  m1=(n*Exy)-(Ex*Ey); //aux de desborde
  m = (float(m1))/(float(n*Ex2-Ex_2));
  Serial.println("El modelo es: ");
  Serial.\ println\left(\ String\left("\ y=\ "\right)+String\left(Bo\right)+String\left("+"\right)+String\left(m\right)+String\left("\ x\ "\right)\right);
  Serial.println("Ingrese su estatura: ");
void loop() {
  if (Serial.available()>0){
    dato=Serial.readString();
    estatura=dato.toInt();
    peso=m*estatura+Bo;
    Serial.println("");
    Serial.println(String("Su peso es: ")+String(peso)+String("Kg"));
    //Serial.println("Ingrese su estatura: ");
    mySerial.write(estatura);
    Serial.println(estatura);
  }
}
import processing.serial.*;
Serial port;
float datoEstatura;
float auxEstatura=0;
float datoPeso;
int aux=0;
PFont font;
PImage img;
void setup (){
  port = new Serial (this, "COM10", 9600);
  img = loadImage("descarga.png");
  size (900,500); // ancho, alto
  background(#900C3F); //color de fondo RGB
  stroke(0);
  strokeWeight(1);
  line (50,5,50,450);
  line (50,450,650,450);
  line (50,450,650,450);
  stroke (255,255,255);
  strokeWeight (1);
  line (125,5,125,450);
  line(200,5,200,450);
  line (275,5,275,450);
  line(350,5,350,450);
  line (425,5,425,450);
```

```
line (500,5,500,450);
  line (575,5,575,450);
  line (650,5,650,450);
  line (50,400,650,400);
  line (50,350,650,350);
  line (50,300,650,300);
  line (50,250,650,250);
  line (50,200,650,200);
  line (50,150,650,150);
  line (50,100,650,100);
  line (50,50,650,50);
  textSize(20);
  fill (255,255,255);
  text("0", 35, 450);
  text ("10",15,400);
  text("20",15,350);
  text ("30", 15, 300);
  text ("40", 15, 250);
  text("50",15,200);
  text ("60",15,150);
text ("70",15,100);
text ("80",15,50);
  text("150",25,470);
  text("155",100,470);
  text("160",175,470);
  text ("165", 250, 470);
  text("170",325,470);
  text("175",400,470);
text("180",475,470);
  text("185",550,470);
  text ("190",625,470);
  textSize(10);
  font = loadFont("Serif.bold-22.vlw"); // Leer la fuente
  textFont(font);
  fill(#FF5733);
  text("LABORATORIO 4",700,50);
  text ("Wilmer Farinango", 700, 100);
  text ("PESO/ESTATURA", 700, 150);
  text ("x-133.39 y=1.1797", 710,180);
void serialEvent(Serial port){
  datoEstatura=port.read();
  auxEstatura=int(datoEstatura); //Convertir de string a int
  println("Estatura= ");
  println (datoEstatura);
  datoPeso=datoEstatura*(1.1797)-133.39;
  println("Peso= ");
  println (datoPeso);
}
void draw(){
  image(img, 664, 250);
  if (datoPeso > 0){
  stroke (100,255,100);
  strokeWeight (2);
  fill (0,255,0);
  ellipse ((datoEstatura*15)-2200,450-(datoPeso)*5,10,10);
  stroke (255,0,0);
  strokeWeight (2);
  fill (255,0,0);
  ellipse ((170*15)-2200,450-67*5,5,5); //centro, ancho y altura
```

```
ellipse ((180*15)-2200,450-80*5,5,5); //centro, ancho y altura
ellipse ((170*15)-2200,450-65*5,5,5); //centro, ancho y altura
ellipse ((178*15)-2200,450-75*5,5,5); //centro, ancho y altura
ellipse ((160*15)-2200,450-55*5,5,5); //centro, ancho y altura
ellipse ((163*15) -2200,450-60*5,5,5); //centro, ancho y altura
ellipse ((165*15)-2200,450-63*5,5,5); //centro, ancho y altura
\verb|ellipse|((170*15)-2200,450-70*5,5,5);||/||centro||, || ancho|| y || altura||
ellipse((164*15)-2200,450-62*5,5,5); //centro, ancho y altura
ellipse ((176*15)-2200,450-77*5,5,5); //centro, ancho y altura
ellipse ((164*15)-2200,450-60*5,5,5); //centro, ancho y altura
ellipse((170*15) -2200,450-76*5,5,5); //centro, ancho y altura
ellipse((170*15)-2200,450-56*5,5,5); //centro, ancho y altura
ellipse ((168*15)-2200,450-60*5,5,5); //centro, ancho y altura
stroke (0,0,255);
strokeWeight(1);
line(150*15-2200,450-43.565*5,(190*15)-2200,450-90.753*5); //punto de inicio, punto de f
```

Figura 3: Interfaz gráfica generada por prosessing

}

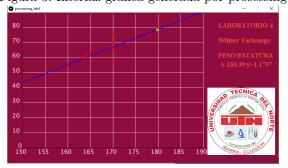
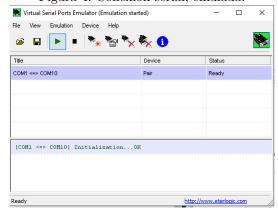


Figura 4: Conexión serial, emulada.



#### Análisis de Resultados 4.

• Graficas de los resultados.

ARD1

Figura 5: Conexión física simulada en proteus.

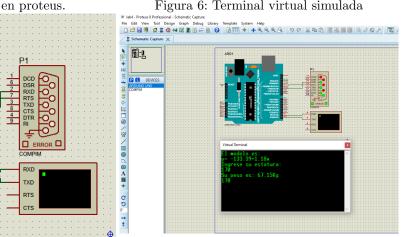
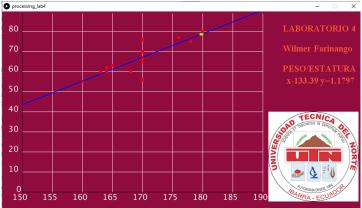


Figura 6: Terminal virtual simulada

Figura 7: Conexión establecida, y mostrando datos.



# 5. Conclusiones

- La letras en la pantalla se crean coloreando píxeles, las primeras Fuentes de pantalla se dibujaban como un mapa de bits diferente para cada tamaño de la fuente.
- SoftwareSerial se ha desarrollado para permitir la comunicación en serie en otros pines digitales del Arduino, utilizando software para replicar la funcionalidad (de ahí el nombre "SoftwareSerial").
- Interpretación de la tabla,Esta tabla solo es adecuada para personas mayores de 18 años.

#### 6. Recomendaciones

- Antes de poder trabajar con una fuente en processing es necesario convertirla a formato VLW. Se hace con la opción "Create Font" en el menu de herramientas.
- Obtiene el número de bytes (caracteres) disponibles para la lectura de un puerto serie software. Se trata de datos que ya llegaron y se almacenan en la memoria intermedia de recepción serie.
- Esta tabla es adecuada para la mayoría de las personas mayores de 18 años. Sin embargo, puede que no sea adecuado si tiene una constitución muy musculosa.